学院和城工程年级2016专业工程为学班级一姓名解临。学号3016201008 课程名称\_声速的测量实验日期2017.11.13 成绩

同组实验者

### 实验题目: 吉速印测量

#### 一、实验目的

- 1.3解声波的特性,加强振动合成与振动干涉的理解。
- 2,学会测量声速的几种方法。
- 3、利用空气中的声速减空气的摩尔质量

#### 二、实验仪器

信号发生器、频率计,压电陶瓷超声换能器、仪器螺旋测微装置,电子示波器,于湿碱湿度计,包压计。

#### 三. 实验原理

1. 压电陶瓷超声模能器

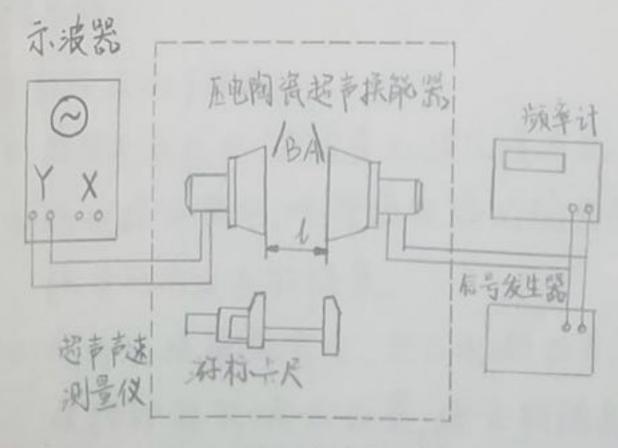
压电陶瓷超声换能器是发生和接收超声波的器件,其核心部约是压电陶瓷片,用多晶体结构的压电材料(如锆钛酸铅)在一定温度下经核化处理制成。压电陶瓷片两边受到的应力下与两端面间产生的电场强度正之间有简单的线性关系 飞= 6下,这就是压电效应。反之,在压电陶瓷片两端加一电场飞时,压电陶瓷片产生的伸缩形变尽与电场飞也有形变线性关系 S=dc,即逆压电效应,此例系数 O,d都称为压电应变常量,与材料性质有关。因此,当正弦变交流信号加在压电陶瓷片两端面时,陶瓷片固厚度的伸缩,而成为声波的波源;反之,也可以使声压变化转变为电压的变化,即利用压电陶瓷片作为声频信号的接收器。

## 天津大学本科生实验报告专用纸

超市换能器是在压电陶瓷片的表面前后黏贴两块金属组成的夹心型振子, 头部用轻质铝合金做成喇叭型, 尾部用钢材做成锥形, 中部为压电陶瓷环片, 这种结构增大了辐射面积, 增强了振子与介质的耦合作用。

### 又. 驻液法测量声速

如图所示,把超声信号发射器羽功率输出即电信号加左换能器A上,使其因逆压电效应裁为超声波发射源,发出一来平面波,在中空气中发射到换能器B,如果发射面与接收面相互平行,就使一部分超声设被接受面反射回去。在一定条件下入射波与反射波发生干涉形成驻波,接收面处为介质位移卸波节,声压即设腹,改变接受面与发射面之间的位移1,在一系列特定即距离上,传播介质中出现稳定羽驻波观疾,因10-又以介质即位稳长明了这种观象,对应即1与波长即关系为 (n=n)会,



声速测量实验装置示意图

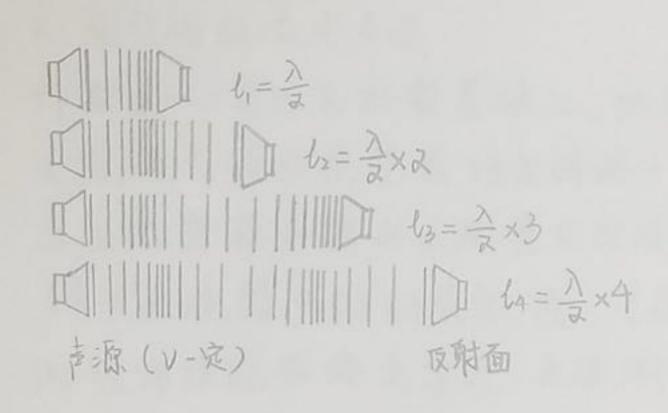
换能器 B将接收到购产液 转换成电信号后输入示波器, 在移动换能器 B 购过程中, 示波器显示的波型 就会有 图期性的 多化,每出现一个 极大值, 1 改变金,由此测 约翰 被长值入与信号酒,显示 教师签字:

年/月/日

学院	年级	幸业_		姓名	_ 学号
课程名称			实验日期		成绩
同组实验者					

#### 印频率值于相乘即得声速

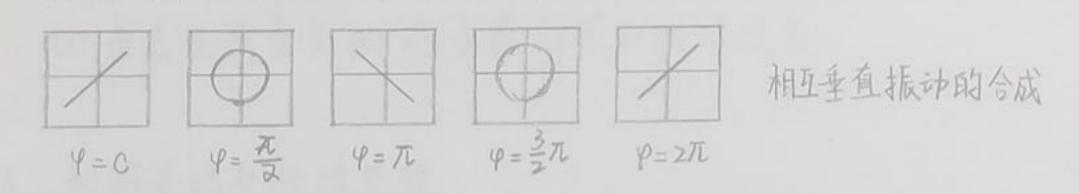
c= >f



3. 相位比较法测声速 发射按通过空气介质传播到接受器, 在同一时刻, 发射面与接收面 器, 在同一时刻, 发射面与接收面 两处振动即相位差 Θ= 27/2\\\
▼ = 1,2,3…)

时, 中= 2九九,发射面与接收面同

相; 動而当 1= (n-=) 入时, 9= (2n-1) 元, 两面振动反应相,在1图 射基础上, 把换能器 A与示波器 X 轴输入连接, 实能在使屏上观察到两个频率相同, 方向垂直的振动合成的图形, 即李萨如图形, 若把换能器 B从某一个同相位置调制下一个同相位置, 该换能器移动的距离就是一个按长入, 随着换能器的移动, 示波器上两信号相同的图形会周期性地出现。



4. 理想气体中的声速值 声波在理想气体中的传播可认为是绝热过程,声速可表示为:

### 天津大学本科生实验报告专用纸

C= YRT

式中, Y= 分, 是气体的比热容比; R=8.314 J/(mol·k),为摩尔气体常量; M是气体的摩尔质量; T是气体的热力学温度, 若按摄氏温度 t计算,则 T= To+t (To= 273.15 k) 化入式 (10-4) 得

$$C = \sqrt{\frac{\gamma_R}{M}(T_0 + t)} = \sqrt{\frac{\gamma_R T_0}{M}} \cdot \sqrt{1 + \frac{t}{T_0}} = C_0 \sqrt{1 + \frac{t}{T_0}}$$

如把干燥空气看作理想气体,则0°c时的声速C。=331.45m/s,若同时考虑大气压和空气中水蒸气的影响,声速可表示为

式中,P为大气压;Pu是水蒸气的分压,它等于温度为七时水的饱含蒸气压乘以当时的相对湿度。

#### 四,宾验步骤

- 1驻波法测量声速
- (1)接图连接线路,经检查无误压接通电源预热。
- 四移神族能器 B, 观察接收端的输出显示, 同时调节示波器, 使正 被波形有适当的幅度。
- (3)使两端换能器靠近,然后逐渐拉开,在测得一个声压极大值后,连接移动接收端的位置,测量相继出现的20个极大值的位置分,用逐差法求出声波波长入,并计算其不确 新师签字: 年月日定度。

学院	年级	专业		_ 姓名	学号	
课程名称			实验日期		成绩	
同组实验者						

- (4) 用式 C=入了求声速。
- 及. 相位比较法测声速

11) 在上一个实验电路图基础上, 把发射换能器与示波器 X 输入 连接, 弃将接收换能器端面斜调一个小角度, 即可利用示波器英 屏上的李萨如图形来测量发射波与接收波的相位差,必要时 调节示波器少轴的灵敏度,可获得较满意的李萨如图形。 (2) 使两换能器端面靠近,再逐渐拉开,从相位差 9=0开始读 取换能器端面职位置,从后相位差每增加几(移动丰个波长) 读取一次位置数,可测16组数据,从而求得声波的波长和 声速。

- 3. 根据环境条件,计算声速的理论值
- 4) 读取福廷气压计的气压值
- 四读取干湿砾温度计的两个温度值
- (3) 由表查出空气的饱含蒸气压和相对湿度
- 五, 数据表格及数据处理

干泡温度 湿泡温度

大气压 1.0208×105 Pa

驻波法频率 38849 HZ

相位比较法频率 39587 HZ

## 天津大学本科生实验报告专用纸

## 驻波法测声速 (f=38849 HZ)

0									
ln (mm)	-	2	3	4	5	6	7	8	9
	20.608	25.36	30.023	34525	39.30c	44.169	48.612	53.378	56.755
_	10	11		13	14		14.7	17	18
_	61.290	65.80	70.675	75.269	79.617	84.418	88 594	93.048	97.768
Alm	40.682	40.440	40-652	40.744	40.317	40.249	39.982	39.670	41:013

Aln = 40.417 mm

1 = 8.981 mm

Sol = 0.138 mm

S= 0.03 mm

C= 2f = 0.8981 ×38849 ×10-2 =348.90 m/s

Ux= NUA+UB 若取误差限 AQ = 0.0 mm, A=60HZ,则:

 $U_{\lambda} = \sqrt{U_{A}^{2} + U_{B}^{2}} = \sqrt{S_{\lambda}^{2} + (\frac{0.01}{3})^{2}} = \sqrt{0.031^{2} + (\frac{0.01}{3})^{2}} = 0.031 \text{ mm}$ U+= == 60 HZ \(\frac{Uc}{C} = \sqrt{\frac{Uf}{X}}^2 + (\frac{Uf}{X})^2\)

代入得: Uc= 1.32 m/s

: C = (348.90 ± 1.32)m/s (P = 68%)

#### 相位比较法测声速

彦	1	2	3	4	5	6	7
(mm)	33.345	43.299	52.344	61.022	69.833	78.841	87.370
序号	8	9	10	11	17	13	14
	96.085	105.220	114.018	122.4放	131.163	139.949	148.539
	62.740	61.92)	61.674	61.400	61.330	61.108	61.169

教师签字:

4 = 61.620 mm

 $\lambda = 8.803 \, \text{mm}$ 

年 月 日

Sat = 0.213 mm

SX= 0.030 mm

学院	年级	专业		_ 姓名	学号	
课程名称			实验日期		成绩	
同组分於去						

$$C = \lambda f = 8.803 \times 10^{-3} \times 39587 = 348.48 \text{ m/s}$$

$$U_{C} = \sqrt{(4)^{2} + (4)^{2}} = 3.7 \times 10^{-3} \text{ mm}$$

$$U_{C} = 1.31 \text{ m/s}$$

$$C = (348.48 \pm 1.31) \text{m/s} (P \approx 68\%)$$

#### 声速的理论值

干泡温度: 24.0°C 湿泡温度: 23.5°C Pw: 29.83.6 Pa  $C = 331.45 \sqrt{(H \div )(1 + \frac{0.319 RPw}{P})}$  (m/s)

代入握: C=347.31 m/s

则驻波法与相位比较法声速测量值与理论值比较:

$$C_1 : 348.90 \text{ m/s} \qquad C_2 : 348.48 \text{ m/s} \qquad C_3 : 347.31 \text{ m/s} \quad (\overline{\mathcal{U}})$$

$$E_{r_1} = \frac{|C_1 - C_3|}{C_3} \times 100\% = 0.46\%$$

$$\overline{C_{r_2}} = \frac{|C_2 - C_3|}{C_3} \times 100\% = 0.34\%$$

六、结果分析与讨论

1. 结果分析

### 天津大学本科生实验报告专用纸

- (1) 案验中所用螺旋测微器最小分度值0.0/mm,其理论仪器B类误差限 [2为0.0/mm,但实际测量的误差主要来自于极值对准过程,因此误差限远大于0.0/mm。
- (2) 用相位比较法测声速时》= (kt)) (kć z\*)的比萨如图形实际中很难得到,通常只能出现椭圆和近似圆,但中= KT (kć z\*)容易获得,其图形取今= T可以-成小误差。

#### 又.思考题

- 11) 用驻波法测量声速,接收器在移动中,当示波器显示波形极大值和极小值时,接收器所在位置的介质质点振动位移和声压各处于什么状态?
- (2) 当接收器移动到示波器显示的波形极小的位置时,接收器端面处于市压波的波节的位置,但此时示波器显示并不为零,为什么?
- 答:因为在极小位置时,接收器端面处为介质位移的波腹,所以示波器的显示并不为惨零。
- (3) 用相位比较法测量声速时,示波器的荧屏上显示的两个互相垂直的简谐振动合成后别图形(比萨如图形),随着两振动的相位差变化按图所示由左向右的顺序连续变化,现在一个中间态的向右倾斜的椭圆图形,试判断它纲旋程方向是左旋还是右旋? 教师签字:

绺:旋转向是右旋。

年 月 日

驻波	法测量声	速 (	f=3882	49 Hx .	$l_n = \frac{9}{2}\lambda$
Union	m)			aln (min)	Asserts
1	20.608	10	61.290	40.682	
2	75.361	11	65.80	40.440	7 = 8.981 mm
3	30.023	12	70.675	40.652	
4	34.525	13	75.269	40.744	S = 0.138 mm
5	39.300	14	79.617	40.317	
6	44.169	15	84.418	40.249	S= = 0.03   mm
17	48.612	16	88.594	39.982	
8	53.378	17	93.048	39.670	
9	56.755	18	97.768	41.013	

~	101:	4: 22:+ .7.1	士、古	11-29F0	7 HZ 1/-	7 )
-,	7/5/12	一地域外为沙	下之朱	CJ = 5150	7 HZ, 01=	( ) )
	160	mm)			st (mm)	al = 61.620 mm
		33.345	8	96.085	62.740	
	2	43.299	9	105.220	61.921	入= 8-803mm
	3	52.344	10	114.018	61-674	
	4	61.022	11	122.402	61.403	Size = 0.2/3 mm
	5	69.833	12	131.163	61.330	
	6	78-84	13	139.949	61.108	S= 1.030 mm
	7	87.370	14	148.539	61.169	

\*

三. 声速难论值

大气压: 1.0208×10<sup>5</sup>Pa 于泡温度: 24.0°C 湿泡温度: 23.5℃ Pw= 2983.6 Pa

 $C = 331.45 \times N(1+\frac{23.5}{273.15}) \cdot (1+\frac{0.3192 \times 2983.6}{1.0208 \times 105}) = 347.02 \text{ m/s}$ 

4

1,电子

电陶智等 有地の いこと 性

引厚度再

购变化