



深度学习框架发展Ш

嘉宾: 王磊

目录



01 相关背景

软件框架 ● 机器学习框架 ● 深度学习训练框架与推理框架

02 发展历程

● 石器时代 ● 青铜时代 ● 铁器时代 ● 罗马时代 ● 工业时代

03 当前发展



基于编译器的算子优化 ● 分布式训练支持 ● 全场景协同

训练推理一体化 ● 动静态图融合 ● 编程接口





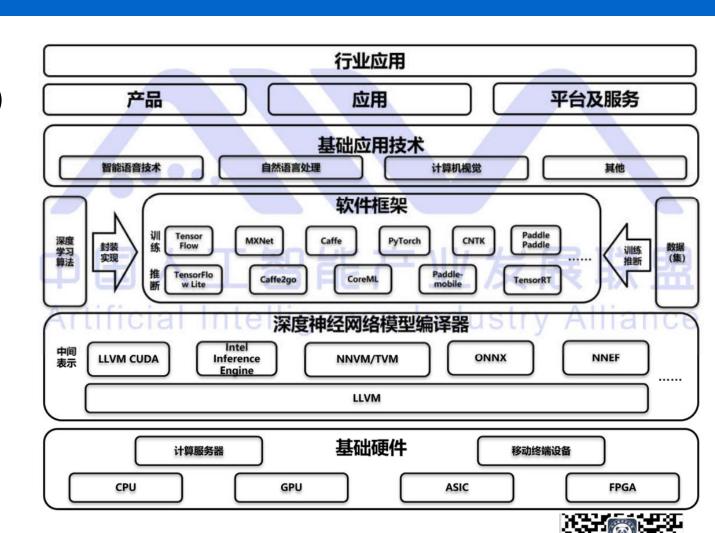
背景——软件框架



软件框架(Software Framework)

通常指为了实现某个业界标准 或者完成特定基本任务的软件组件 规范,也指为了实现某个软件规范 时,提供规范所要求的基础功能的 软件产品。



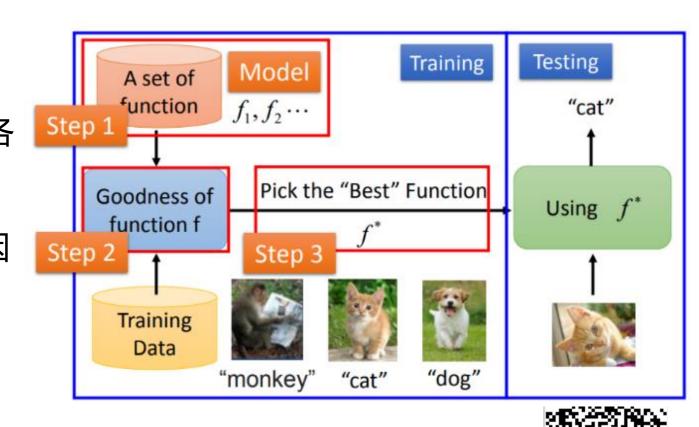


背景——机器学习框架



机器学习框架 (ML Framework)

机器学习是根据提供的资料,通过 使用多种算法寻找function,来自动化各 种业务操作并使机器模仿人的行为,但 这些算法仅能被ML领域专家所理解,因 此,机器学习框架简化了这些复杂的算 法,以便可以轻松地在企业应用程序中 实现ML





背景——机器学习框架



机器学习框架 (ML Framework)

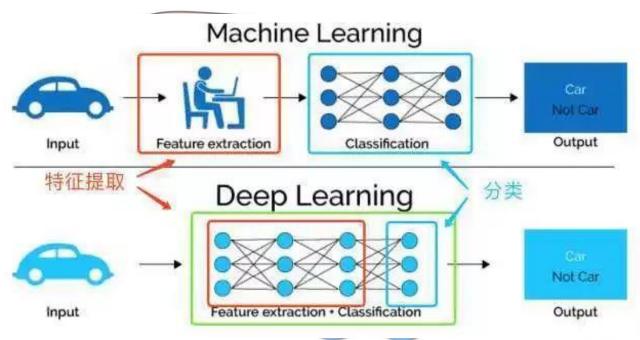
代表性框架Scikit-learn、Apache Mahout、SystemDS、Spark Mllib等

机器学习框架 VS 深度学习框架

机器学习框架包含了深度学习框架

- 对于数据处理的方式不同
- 模型封装的抽象化程度不同
- ■针物群体和项目不同

先进编译实验室 Advanced Compiler





背景——深度学习训练框架与推理框架



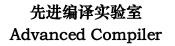
训练、推理、部署

云端训练框架:主要完成面向海量数据的模型训练任务,对算力要求最高,实际应用中需要采用分布式计算等技术,同时对于工业级模型及稳定性也有特殊要求。

云端推理框架:完成训练模型的优化、云端部署及推断计算等工作,对于效率及并发性等具有特殊要求

端侧推理框架:主要完成训练模型在终端的部署及计算,由于终端功耗、功能、

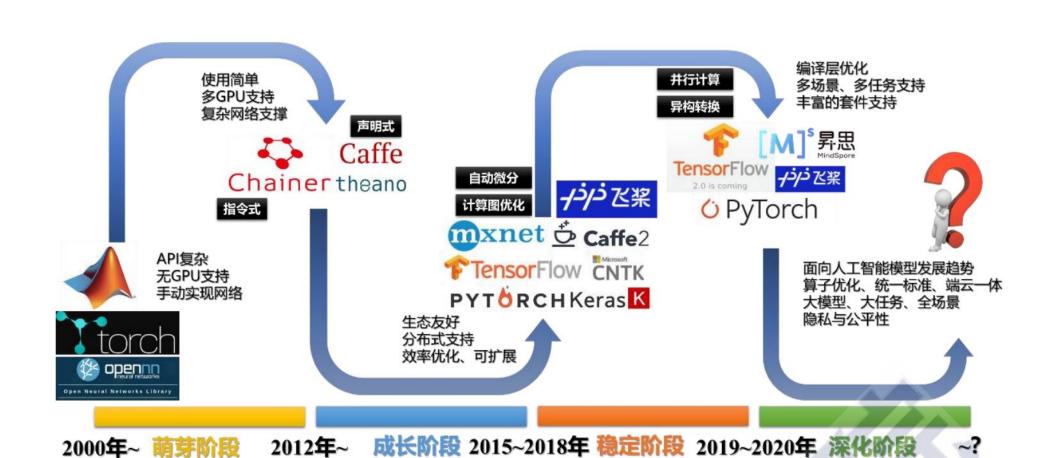
芯片等众多限制,终端推断框架的性能、能耗及自身优化需满足多种限制要求



发展历程

先进编译实验室 Advanced Compiler







```
34
                                                                              d(sub2ind(size(d), D(k), 1)) = 1:
     function fur up that - Maintenny/lat up the V DN
     require 'nn';
                                                                      -- 定义计算损失和dLoss/dx的闭包。
     net = nn.Sequential()
                                                                       feval = function(x)
                                                                          -- 重置梯度
     net:add(nn.SpatialConvolution(1, 6, 5, 5)) - 1个图像输 27
                                                                          gradParameters:zero()
     net:add(nn.SpatialMaxPooling(2,2,2,2)) -- 1/2x2 \frac{\pi}{2} 29
                                                                          -- 1. 计算每个数据点的输出(对数概率)
                                                                          local output = net:forward(input)
     net:add(nn.SpatialConvolution(6, 16, 5, 5))
                                                                          -- 2. 根据真实标签, 计算这些输出的损失
                                                                   31
     net:add(nn.SpatialMaxPooling(2,2,2,2))
                                                                          local loss = criterion:forward(output, 3)
                                                                          -- 3. 计算损失对模型输出的导数
                                                       -- 将16x5x 34
     net:add(nn.View(16*5*5))
                                                                          local dloss doutput = criterion:backward(output, 3)
     net:add(nn.Linear(16*5*5, 120))
                                                       -- 全连接层 35
                                                                          -- 4. 使用梯度更新权重
                                                                          net:backward(input, dloss_doutput)
     net:add(nn.Linear(120, 84))
                                                       -- 10是网络 38
     net:add(nn.Linear(84, 10))
                                                                          -- 返回 损失 和 相对于权重的损失梯度
10
                                                                          -- loss, (gradient of loss with respect to the weights)
11
                                                                   40
                                                                          return loss, gradParameters
     print(net: tostring());
12
                                                                       -- 定义 SGD 参数.
     mlp=nn.Parallel(2,1); -- iterate over dimension 2
13
                                                                       sgd_params = {
                                                                          learningRate = 1e-2,
14
     mlp:add(nn.Linear(10,3)); -- apply to first slice
                                                                          learningRateDecay = 1e-4,
     mlp:add(nn.Linear(10,2)) -- apply to first second sl 46
15
                                                                          weightDecay = 0,
                                                                          momentum = 0
     x = torch.randn(10,2)
16
                                                                   48
                                                                       }
     print(x)
17
                                                                       -- 训练多个批次数据
                                                                       epochs = 1e2
18
     print(mlp:forward(x))
                                                                    51 losses = {}
     criterion = nn.ClassNLLCriterion() -- 多分类的负对数似
19
                                                                       for i = 1, epochs do
                                                                          -- SGD优化的一个步骤 (梯度下降法)
     loss = criterion:forward(output, 3) --
20
                                                                          _,local_loss = optim.sgd(feval, parameters, sgd_params)
                                                                   54
     gradients = criterion:backward(output, 3)
21
                                                                          -- 累计误差
                                                                   56
                                                                          losses[#losses + 1] = local_loss[1]
     gradInput = net:backward(input, gradients)
22
                                                                       end
23
     parameters, gradParameters = net:getParameters()
                                                                       print(losses[1])
                                                                       print(losses[#losses])
                                                                       print(torch.exp(net:forward(input)))
```

```
# The train/test net protocol buffer definition
    laver {
                                                   net: "examples/mnist/lenet_train_test.prototxt"
      name: "mnist"
      type: "Data"
                                                   # test iter specifies how many forward passes the test should carry out.
      transform param {
                                                   # In the case of MNIST, we have test batch size 100 and 100 test iterations,
        scale: 0.00390625
                                                   # covering the full 10,000 testing images.
 6
                                                   test iter: 100
      data param {
                                                   # Carry out testing every 500 training iterations.
        source: "mnist train lmdb"
 8
                                                   test interval: 500
        backend: LMDB
9
                                                   # The base Learning rate, momentum and the weight decay of the network.
        batch size: 64
10
                                                   base lr: 0.01
11
                                                   momentum: 0.9
12
      top: "data"
                                                   weight decay: 0.0005
      top: "label"
13
                                                   # The learning rate policy
14
                                                   lr policy: "inv"
    layer {
15
                                                   gamma: 0.0001
      name: "pool1"
16
                                                   power: 0.75
      type: "Pooling"
17
                                                   # Display every 100 iterations
      pooling_param {
18
                                                   display: 100
        kernel_size: 2
19
                                                   # The maximum number of iterations
        stride: 2
20
        pool: MAX
                                                   max iter: 10000
21
22
                                                   # snapshot intermediate results
      bottom: "conv1"
23
                                                   snapshot: 5000
      top: "pool1"
24
                                                   snapshot prefix: "examples/mnist/lenet"
25
                                                   # solver mode: CPU or GPU
26
                                                   solver mode: GPU
```

发展历程—— 铁器时代



2015~2018年: 效率优化、分布式支持、蓬勃发展





















发展历程——罗马时代



2018~2019: 大模型训练、并行计算、可用性提升









当前发展——工业时代



2020+: 多场景多任务支持、编译层优化、丰富的套件支持

- ◆基于编译器的算子优化
- ◆编程接口优化
- ◆自动分布式训练
- ◆全场景、异构设备支持
- ◆动态图静态图融合
- ◆ 地象推理—体化
- Advanced Compiler 小练支持

- ◆ AI+Science
- ◆ 性能领先的模型库











参考资料



AI框架发展白皮书 (2022年)

https://syncedreview.com/2020/12/14/a-brief-history-of-deep-learning-frameworks/



