

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ ИУ, Информатика и системы управления

КАФЕДРА ИУ7, Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии

ОТЧЕТ к лабораторной работе №3

по курсу

"Моделирование"

Тема: Программно-алгоритмическая реализация моделей на основе ОДУ второго порядка с краевыми условиями II и III рода.

Студент	ИУ7-64Б		А.А. Андреев	
-	(Группа)	(Подпись, дата)	(И.О.Фамилия)	
Преподаватель			В.М. Градов	
-		(Подпись, дата)	(И.О.Фамилия)	

Оглавление

1. Аналитическая часть	3
1.1. Исходные данные.	3
1.2. Физическое содержание задачи	4
2. Технологическая часть	5
3. Экспериментальная часть	8
4. Ответы на контрольные вопросы	12

1. Аналитическая часть

Цель работы: Получение навыков разработки алгоритмов решения краевой задачи при реализации моделей, построенных на ОДУ второго порядка.

1.1. Исходные данные.

1. Задана математическая модель.

Квазилинейное уравнение для функции T(x, t)

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\lambda(T) \frac{\partial T}{\partial x} \right) - 4 \cdot k(T) \cdot n_p^2 \cdot \sigma \cdot (T^4 - T_0^4) = 0 \tag{1}$$

Краевые условия

$$\{x = 0, -\lambda(T(0))\frac{\partial T}{\partial x} = F_0, x = l, -\lambda(T(l))\frac{\partial T}{\partial x} = \alpha(T(l) - T_0)$$

2. Функция $\lambda(T)$, k(T) заданы таблицей

T,K	λ, Вт/(см К)	T,K	k, см ⁻¹
300	1.36 10-2	293	2.0 10 ⁻²
500	1.63 10 ⁻²	1278	5.0 10 ⁻²
800	1.81 10-2	1528	7.8 10 ⁻²
1100	1.98 10 ⁻²	1677	1.0 10 ⁻¹
2000	2.50 10-2	2000	1.3 10 ⁻¹
2400	2.74 10 ⁻²	2400	2.0 10 ⁻¹

3. Разностная схема с разностным краевым условием при x=0 получена в Лекции и может быть использована в данной работе. Самостоятельно надо получить интегро -интерполяционным методом разностный аналог краевого условия при x=l, точно так же, как это сделано применительно к краевому условию при x=0 в указанной лекции. Для этого надо проинтегрировать на отрезке $[x_{N-1/2}, x_N]$ выписанное выше уравнение (1) и учесть, что поток $F_N=\alpha_N(\hat{y}_N-T_0)$, а $F_{N-1/2}=\hat{\chi}_{N-1/2}\frac{\hat{y}_{N-1}-\hat{y}_N}{h}$

4. Значения параметров для отладки (все размерности согласованы)

 $n_{_{p}} = 1.4$ — коэффициент преломления,

l = 0.2 см — толщина слоя,

 $T_0 = 300 \text{K} - \text{температура окружающей среды,}$

 σ =5.668 $10^{-12}\,\mathrm{Br/(cm^2K^4)}$ - постоянная Стефана- Больцмана,

 $F_{_0}$ =100 Вт/см 2 - поток тепла,

 $\alpha = 0.05 \; \mathrm{Br/(cm^2 \; K)} - коэффициент теплоотдачи.$

5. Выход из итераций организовать по температуре и по балансу энергии, т.е.

$$\max \left|\frac{y_n^s-y_n^{s-1}}{y_n^s}\right|<=\epsilon_1 \ ,$$
 для всех $n=0,1,...N.$
$$\max \left|\frac{f_1^s-f_2^s}{f_1^s}\right|<=\epsilon_2,$$

где

$$f_1 = F_0 - \alpha (T(l) - T_0)$$
 и $f_2 = 4n_p^2 \sigma \int_0^l k(T(x)) (T^4(x) - T_0^4) dx$.

1.2. Физическое содержание задачи

Сформулированная математическая модель описывает температурное поле T(x) в плоском слое с внутренними стоками тепловой энергии. Можно представить, что это стенка из полупрозрачного материала, например, кварца или сапфира, нагружаемая тепловым потоком на одной из поверхностей (у нас слева). Другая поверхность (справа) охлаждается потоком воздуха, температура которого равна T0. Например, данной схеме удовлетворяет цилиндрическая оболочка, ограничивающая разряд в газе, т.к. при больших диаметрах цилиндра стенку можно считать плоской. При высоких температурах раскаленный слой начинает объемно излучать, что описывает второе слагаемое в (1) (закон Кирхгофа). Зависимость от температуры излучательной способности материала очень резкая. При низких температурах стенка излучает очень слабо, второе слагаемое в уравнении (1)практически отсутствует. Функции $\lambda(T)$, k(T)являются, соответственно, коэффициентами теплопроводности и оптического поглощения материала стенки.

2. Технологическая часть

ЯП был выбран Python 3 из-за простоты работы с графиками и библиотеки matplotlib. Ниже на листингах будет представлена реализация программы:

```
1. import numpy as np
2. import matplotlib.pyplot as plt
3. import pandas as pd
4. import math
5. from scipy import integrate
6. from scipy.interpolate import interpld
7.
8. plt.rcParams['figure.figsize'] = 12, 8
9. SAVE DIR = './'
10.
11.
12. def plot_helper(x, y, xlabel, ylabel, title=False, pic='pic.png', save=True):
13. plt.scatter(x, y, s=8, c='g')
14. plt.plot(x, y, '-', c='r')
    plt.grid()
plt.ylabel(ylabel)
15.
16.
17.
    plt.xlabel(xlabel)
18. if title: plt.title(title)
      if save: plt.savefig(SAVE_DIR + pic, bbox_inches='tight')
fig = plt.figure()
19.
20.
21.
22.
23. n_p = 1.4
24. 1 = 0.2
25. T 0 = 300
26. \text{sigma} = 5.668e-12
27. F 0 = 100
28. \text{ alpha} = 0.05
29.
30.data1 = pd.read_csv('k_T.csv')
31. data2 = pd.read csv('lambda T.csv')
32. k T = interpld(data1['T'], data1['k'], fill value="extrapolate")
33. lambda T = interp1d(data2['T'], data2['lambda'], fill value="extrapolate")
34.
35. f_helper = 4 * n_p ** 2 * sigma
36. T 04 = T 0 ** 4
37.
38.
39. def T(n):
40. if (n * 2) % 2 == 1:
41.
      n = int(n - 1 / 2)
           return (T_list[n] + T_list[n + 1]) / 2
42.
43.
     return T_list[int(n)]
44.
45.
46.def chi_plus_half(n):
47.
      return (k(n) + k(n + 1)) / 2
48.
49.
50. def chi minus half(n):
51. return (k(n) + k(n - 1)) / 2
52.
53.
54.def k(n):
      return lambda T(T(n))
56.
57.
58.def f inner(n):
      return k(n) * (T(n) ** 4 - T 04)
```

Листинг 1: Код программы, Часть 1

```
60.
61.def f(n):
62.
      return -f_helper * f_inner(n)
63.
64.
65.def A(n): return chi_minus_half(n) / h
67.
68. def C(n): return chi plus half(n) / h
69.
70.
71. def B(n): return A(n) + C(n)
73.
74. def D(n): return f(n) * h
75.
76.
77. def trapezoidal_intergrate(func, a, b, step):
78.
     S = (func(a) + func(b)) / 2
      for x in range(a + step, b, step):
80.
       S += func(x)
      return S * step
81.
82.
83.
84. def boundary condition():
     K0 = chi_plus_half(0)
85.
86.
      M0 = -K0
      P0 = h * F_0 + h ** 2 / 4 * (f(1 / 2) + f(0))
87.
88.
      KN = -chi minus half(N)
89.
      MN = alpha * h - KN
      PN = alpha * h * T_0 + h * * 2 / 4 * (f(N - 1 / 2) + f(N))
90.
91.
      return KO, MO, PO, KN, MN, PN
92.
93.
94. def err temperature (t old, t new):
     return max([abs(1 - t_old[i] / t_new[i]) for i in range(len(t_old))])
95.
96.
97.
98.def err_energy_balance(t_new):
      f1 = F 0 - alpha * (t new[N] - T 0)
         f2 = f helper * trapezoidal intergrate(f inner, 0, N, 1) * h
100.
         return abs (1 - f2 / f1)
101.
102.
103.
104.
      def thomas_algorithm():
105.
         KO, MO, PO, KN, MN, PN = boundary_condition()
106.
107.
         # forward
108.
         xi = [None, - M0 / K0]
109.
         eta = [None, P0 / K0]
110.
         for i in range(1, N):
111.
             denominator = (B(i) - A(i) * xi[i])
112.
113.
             x = C(i) / denominator
             e = (D(i) + A(i) * eta[i]) / denominator
114.
115.
             xi.append(x)
116.
              eta.append(e)
117.
118.
         # backward
119.
        y = [(PN - KN * eta[-1]) / (MN + KN * xi[-1])]
120.
121.
          for i in range (N - 1, -1, -1):
              yi = xi[i + 1] * y[0] + eta[i + 1]
122.
123.
              y.insert(0, yi)
124.
         return y
```

Листинг 2: Код программы, Часть 2

```
125.
   126.
          def fixed point iteration(esp1, esp2, max loop=20):
   127.
             global T list
             err1 = err2 = 1
   128.
   129.
             for i in range(max_loop):
   130.
                  if err1 \le esp\overline{1} and err2 \le esp2:
   131.
   132.
                      break
   133.
                 t = thomas_algorithm()
                 err1 = err temperature(T list, t)
   135.
                 T list = t
   136.
                 err2 = err_energy_balance(T_list)
   137.
                 print(i, err1, err2)
   138.
   139.
   140.
          h = 0.01
   141.
         N = int(1 // h)
   142.
          esp1 = 0.01
          esp2 = 0.01
   143.
   144.
   145.
         x = [i \text{ for } i \text{ in } np.arange(0, 1 + h, h)]
   146.
   147.
          \# F = 100, alpha = 0.05
          T list = [T_0] * (N + 1)
   148.
         F^{-}0 = 100
   149.
   150.
          \overline{alpha} = 0.05
   151.
   152.
          fixed_point_iteration(esp1, esp2)
   153.
          plot_helper(x, T_list, 'x, cm', 'T, K', pic='F0=100, a=0.05.png')
   154.
   155.
          #F = -10
   156.
         T \text{ list} = [T \ 0] * (N + 1)
         F_0 = -10
   157.
   158.
   159.
          fixed point iteration(esp1, esp2)
          plot_helper(x, T_list, 'x, cm', 'T, K', 'F0 = -10', pic='F0=-10,a=0.05.png')
   160.
   161.
   162.
          # alpha x3
          T_{list} = [T_0] * (N + 1)
   163.
   164.
          F^{-}0 = 100
          alpha = 0.15
   165.
   166.
   167. fixed point iteration(esp1, esp2)
         plot_helper(x, T_list, 'x, cm', 'T, K', 'alpha = 0.15 (x3)',
   168.
      pic='F0=100,a=0.15.png')
   169.
          #F = 0
   170.
          T_{list} = [T_0] * (N + 1)
   171.
   172.
         F \ 0 = 0
   173.
          \overline{alpha} = 0.05
   174.
   175.
          fixed_point_iteration(esp1, esp2)
176. plot_helper(x, T_list, 'x, cm', 'T, K', 'F0 = 0', pic='F0=0.png')
```

Листинг 3: Код программы, Часть 3

3. Экспериментальная часть

В данном разделе будет рассмотрен вывод программы и представлены графики зависимостей.

1. Представить разностный аналог краевого условия при x=l и его краткий вывод интегро-интерполяционным методом.

 $\mathbf K$ раевая условия x=l

Обозначим $F=-k(x)\frac{du}{dx}$. Проинтегрируем на отрезке $[x_{N-\frac{1}{2}},x_{N+\frac{1}{2}}]$:

$$-\int_{x_{N-1/2}}^{x_N} \frac{\mathrm{d}F}{\mathrm{d}x} \, \mathrm{d}x - \int_{x_{N-1/2}}^{x_N} p(x)u \, \mathrm{d}x + \int_{x_{N-1/2}}^{x_N} f(x) \, \mathrm{d}x = 0.$$

$$-(F_N - F_{N-1/2}) - \frac{h}{4} \cdot (p_{N-1/2} \ y_{N-1/2} + p_N \ y_N) + \frac{h}{4} \cdot (f_{N-1/2} + f_N) = 0$$

Подставим
$$F_N = \alpha(y_N - \beta), \quad F_{N-1/2} = \chi_{N-1/2} \frac{y_{N-1} - y_N}{h}$$

$$-(\alpha h(y_N-\beta)-\chi_{N-1/2}(y_{N-1}-y_N))-\frac{h^2}{4}\cdot(p_{N-1/2}\frac{y_{N-1}+y_N}{2}+p_N\ y_N)+\frac{h^2}{4}(f_{N-1/2}+f_N)=0$$

$$\alpha h y_N - \chi_{N-1/2} (y_{N-1} - y_N) + \frac{h^2}{4} \cdot (p_{N-1/2} \frac{y_{N-1} + y_N}{2} + p_N y_N) = \alpha \beta h + \frac{h^2}{4} (f_{N-1/2} + f_N)$$

$$(\frac{h^2}{8}p_{N-1/2}-\chi_{N-1/2})\ y_{N-1}+(\alpha h+\chi_{N-1/2}+\frac{h^2}{8}p_{N-1/2}+\frac{h^2}{4}p_N)\ y_N=\alpha\beta h+\frac{h^2}{4}(f_{N-1/2}+f_N)$$

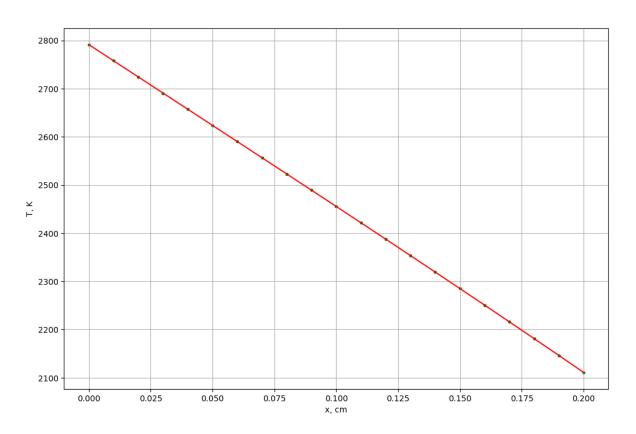
$$K_N = \frac{h^2}{8} p_{N-1/2} - \chi_{N-1/2}, \quad M_N = \alpha h + \chi_{N-1/2} + \frac{h^2}{8} p_{N-1/2} + \frac{h^2}{4} p_N, \quad P_N = \alpha \beta h + \frac{h^2}{4} (f_{N-1/2} + f_N)$$

$$\chi_{n\pm\frac{1}{2}} = \frac{\lambda_n + \lambda_{n\pm1}}{2}, \quad f(x) = -4 \cdot k(T) \cdot n_p^2 \cdot \sigma \cdot (T^4 - T_0^4)$$

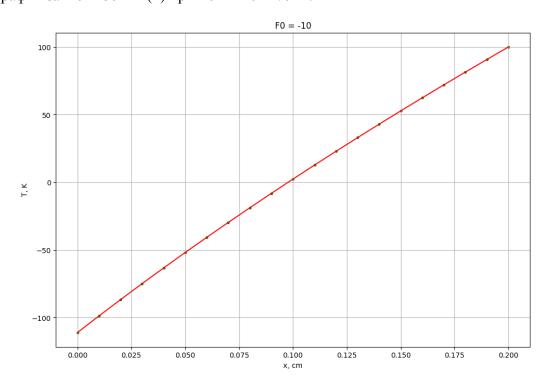
$$K_N = -\chi_{N-1/2}, \quad M_N = \alpha h + \chi_{N-1/2}, \quad P_N = \alpha T_0 h + \frac{h^2}{4} (f_{N-1/2} + f_N)$$

2. График зависимости температуры Т(х) от координаты х при заданных выше параметрах.

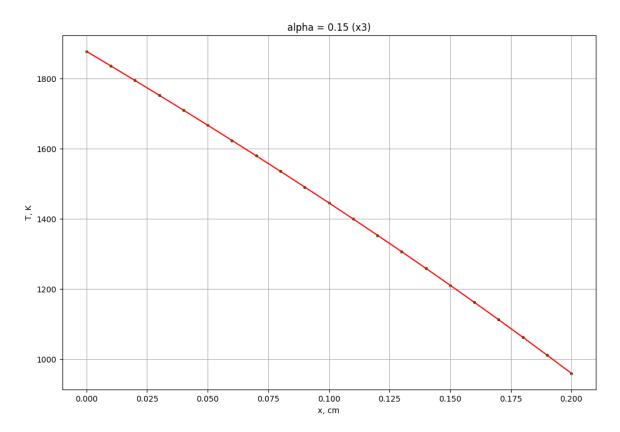
Выяснить, как сильно зависят результаты расчета T(x) и необходимое для этого количество итераций от начального распределения температуры и шага сетки. Количество необходимых повторений не сильно зависит от начального распределения температуры и шага сетки. В этом случае при h=0.01см и $\epsilon_1=\epsilon_2=0.01$ требуется 10 итераций.



3. График зависимости T(x) при F0 = -10 Вт/см2.

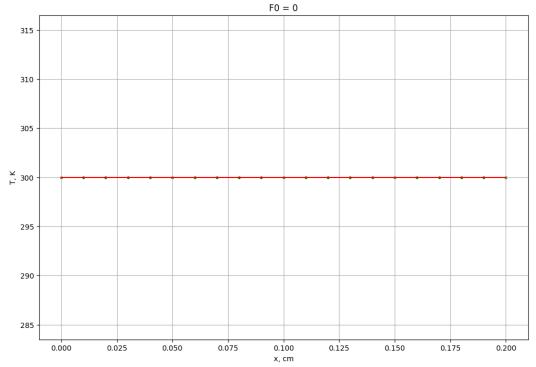


4. График зависимости T(x) при увеличенных значениях α (например, в 3 раза). Сравнить с п.2. Коэффициент теплоотдачи больше, тепло быстрее передается наружу, более низкая температура



5. График зависимости T(x) при F0 = 0.

Справка. В данных условиях тепловое нагружение отсутствует, причин для нагрева нет, температура стержня должна быть равна температуре окружающей среды Т0 (разумеется, с некоторой погрешностью, определяемой приближенным характером вычислений)



6. Для указанного в задании исходного набора параметров привести данные по балансу энергии, т.е. значения величин

$$f_1 = F_0 - \alpha (T(l) - T_0)$$
 и $f_2 = 4n_p^2 \sigma \int_0^l k(T(x)) (T^4(x) - T_0 4) dx$.

Каковы использованные в работе значения точности выхода из итераций ϵ_1 (по температуре) и ϵ_2 (по балансу энергии)?

В работе использовал $\epsilon_1 = 0.01, \epsilon_2 = 0.01$

Столбцы соответственно: № итерация, $max\left|\frac{y_n^s-y_n^{s-1}}{y_n^s}\right|$, и $\left|\frac{f_1^s-f_2^s}{f_1^s}\right|$,

- 0 0.92044 241498676052815.93750
- 1 0.65778 0.86107
- 2 0.24279 2.34494
- 3 0.11745 0.37317
- 4 0.05376 0.26953
- 5 0.02578 0.10286
- 6 0.01217 0.05438
- 7 0.00579 0.02412
- 8 0.00275 0.01223
- 9 0.00131 0.00523

4. Ответы на контрольные вопросы

- 1. Какие способы тестирования программы можно предложить?
- $F_0 = 0 \Rightarrow T(x) = T_0$
- $F_0 > 0 \Rightarrow T'(x) < 0$, $F_0 < 0 \Rightarrow T'(x) > 0$
- α увеличивается $\Rightarrow T(x)$ уменьшается
- 2. Получите простейший разностный аналог нелинейного краевого условия при x=l

$$x = l$$
, $-k(l)\frac{dT}{dx} = \alpha_N(T(l) - T_0) + \phi(T)$,

где $\phi(T)$ - заданная функция. Производную аппроксимируйте односторонней разностью.

$$-k_l \frac{T_l - T_{l-1}}{h} = \alpha_N (T_l - T_0) + \varphi(T_l)$$
$$-(k_l + \alpha_N h) T_l + k_l T_{l-1} = \varphi(T_l) h - \alpha_N h T_0$$

3. Опишите алгоритм применения метода прогонки, если при x=0 краевое условие квазилинейное (как в настоящей работе), а при x=l, как в п.2.

$$\begin{cases} x = 0, & -k(0) \frac{dT}{dx} = F_0, \\ x = l, & -k(l) \frac{dT}{dx} = \alpha_N(T(l) - T_0) + \varphi(T). \end{cases}$$

Будем использовать левую прогонку, основная прогоночная формула:

$$y_n = \xi_{n+1} y_{n+1} + \eta_{n+1}$$

$$-k_0 \frac{T_1 - T_0}{h} = F_0 \quad \Rightarrow \quad T_0 = T_1 + \frac{F_0 h}{k_0}.$$

$$-(k_l + \alpha_N h)T_l + k_l T_{l-1} = \varphi(T_l)h - \alpha_N h T_0,$$

$$-(k_l + \alpha_N h)T_l + k_l(\xi_l T_l + \eta_l) = \varphi(T_l)h - \alpha_N h T_0.$$

$$T_l = \frac{\alpha_N h T_0 + k_l \eta_l - \varphi(T_l) h}{k_l (1 - \xi_l) + \alpha_N h}$$