



# MODELARE ȘI SIMULARE

## Note de curs

Lector univ. dr. ing. Dan-Laurențiu Grecu



### CUPRINS

1. Introducere în sistemele de control
2. Introducere în controlul bazat pe microprocesor
3. Amplificatoare operaționale și condiționarea semnalului
4. Comutatoare, relee și Semiconductori pentru controlul puterii
5. Sisteme mecanice
6. Senzori
7. Motoare de curent continuu
8. Motoare pas cu pas
9. Motoare cu curent alternativ
10. Elemente de acționare: electrice, hidraulice și pneumatice
11. Principii de control al feedback-ului
12. Logica releelor, Logică programabilă. Controlere și controlere de mișcare.

