

Independența de drum a integralei An 1 și
cubiniții de tipuri noi - cazul funcțiilor
de trei variabile

$$I = \int_{\gamma} P(x, y, z) dx + Q(x, y, z) dy + R(x, y, z) dz$$

$P, Q, R: \Delta \subset \mathbb{R}^3$, constante n' au derivate
 partiiale de ordinul 1 continue în Δ ; $\gamma \subset \Delta$

domeniul Δ trebuie să fie
 simplu conex (dintre al., singur
 bucată)

se demonstrează următoarele:

(10) $\oint \vec{v} \cdot d\vec{r}$ nu depinde de curbă,
 ci numai de extremitățile sale

$\Leftrightarrow \oint \vec{v} \cdot d\vec{r}$, pe orice curbă închisă din Δ este 0

$$\vec{v} = P(x, y, z) \vec{i} + Q(x, y, z) \vec{j} + R(x, y, z) \vec{k}$$

$$\vec{r} = x \vec{i} + y \vec{j} + z \vec{k}; d\vec{r} = dx \vec{i} + dy \vec{j} + dz \vec{k}$$

$\vec{v} \cdot d\vec{r}$ = produsul scalar vectorilor \vec{v} și $d\vec{r}$.

(20) (1) a funcției $F(x, y, z): \Delta \rightarrow \mathbb{R}$, diferențiale
 de 1 n' ai diferențialele na este egală cu
 expresia de sub integrală:

$$dF(x, y, z) = P(x, y, z) dx + Q(x, y, z) dy + R(x, y, z) dz$$

$$\frac{\partial F}{\partial x} = P(x, y, z); \frac{\partial F}{\partial y} = Q(x, y, z); \frac{\partial F}{\partial z} = R(x, y, z)$$

(30) An lăc relațiile:

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}; \frac{\partial Q}{\partial z} = \frac{\partial R}{\partial y}; \frac{\partial R}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial z}$$

$$P \rightarrow Q \rightarrow R; \quad x \rightarrow y \rightarrow z$$

(40) Funcția $F(x, y, z)$ cu proprietatea:

$$dF(x, y, z) = P(x, y, z) dx + Q(x, y, z) dy + R(x, y, z) dz = \vec{v} \cdot d\vec{r}$$

ne determinăm din relația:

$$F(x, y, z) - F(x_0, y_0, z_0) = \int_{x_0}^x P(t, y_0, z_0) dt + \int_{y_0}^y Q(x, t, z_0) dt + \int_{z_0}^z R(x, y, t) dt$$

50) Se scrie ecuația diferențială care exprimă de însumarea diferențialei totale a unei funcții de trei variabile:

$$dF(x, y, z) = P(x, y, z) dx + Q(x, y, z) dy + R(x, y, z) dz$$

care dă naștere la relația $F(x, y, z) = C$ unde F se abstrage din (40).

$$60) \int_{(x_1, y_1, z_1)}^{(x_2, y_2, z_2)} P \cdot dx + Q \cdot dy + R \cdot dz = \int_{(x_1, y_1, z_1)}^{(x_2, y_2, z_2)} dF(x, y, z) = F(x, y, z) \Big|_{(x_1, y_1, z_1)}^{(x_2, y_2, z_2)} = F(x_2, y_2, z_2) - F(x_1, y_1, z_1)$$

(generalizarea formulei Leibniz - Newton pe funcții de trei variabile.)

Exemplu. Să se calculeze integrala curbilinie de tipul 2, pe o curbă din \mathbb{R}^3 care intersectează trei planuri de coordonate.

$$\int_{(1, 2, 3)}^{(2, 3, 4)} \left(1 - \frac{1}{y} + \frac{z}{x}\right) dx + \left(\frac{x}{z} + \frac{x}{y^2}\right) dy + \left(-\frac{xy}{z^2}\right) dz$$

Verificăm dacă expresia de sub integrală este diferențială unei funcții de trei variabile, $F(x, y, z)$

$$P(x, y, z) = 1 - \frac{1}{y} + \frac{z}{x}; \quad Q(x, y, z) = \frac{x}{z} + \frac{x}{y^2}; \quad R(x, y, z) = -\frac{xy}{z^2}$$

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{1}{y^2} + \frac{1}{z}; \quad \frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{1}{z} + \frac{1}{y^2} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x} \quad (10)$$

$$\frac{\partial Q}{\partial z} = -\frac{x}{z^2}; \quad \frac{\partial R}{\partial y} = -\frac{x}{z^2} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial Q}{\partial z} = \frac{\partial R}{\partial y} \quad (20)$$

$$\frac{\partial R}{\partial x} = -\frac{y}{z^2}; \quad \frac{\partial P}{\partial z} = -\frac{y}{z^2} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial R}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial z} \quad (30)$$

\Rightarrow (7) $F(x, y, z)$, diferențială ni ni este dată de expresia:

$$\begin{aligned} F(x, y, z) - F(x_0, y_0, z_0) &= \int_{x_0}^x p(t, y_0, z_0) \cdot dt + \int_{y_0}^y q(x, t, z_0) \cdot dt + \\ &+ \int_{z_0}^z r(x, y, t) \cdot dt = \int_{x_0}^x \left(1 - \frac{1}{y_0} + \frac{y_0}{z_0}\right) \cdot dt + \int_{y_0}^y \left(\frac{x}{z_0} + \frac{x}{t^2}\right) \cdot dt \\ &+ \int_{z_0}^z -\frac{xy}{t^2} \cdot dt = \left(1 - \frac{1}{y_0} + \frac{y_0}{z_0}\right) \cdot (x - x_0) + \frac{x}{z_0} \cdot (y - y_0) - x \cdot \frac{1}{t} \Big|_{y_0}^y \\ &+ xy \cdot \left(\frac{1}{z} - \frac{1}{z_0}\right) = x - x_0 - \frac{x}{y_0} + \frac{x_0}{y_0} + \frac{y_0}{z_0} \cdot x - \frac{x_0 y_0}{z_0} + \left(\frac{xy}{z} - \frac{x_0 y_0}{z_0}\right) \\ &- \frac{x_0 y_0}{z_0} - \frac{x}{y} + \frac{x}{y_0} + \frac{xy}{z} - \left(\frac{x_0 y_0}{z_0}\right) = x - \frac{x}{y} + \frac{xy}{z} - x_0 + \frac{x_0}{y_0} - \frac{x_0 y_0}{z_0} \\ &= \left(x - \frac{x}{y} + \frac{xy}{z}\right) - \left(x_0 - \frac{x_0}{y_0} + \frac{x_0 y_0}{z_0}\right) = F(x, y, z) - F(x_0, y_0, z_0) \\ F(x, y, z) &= x - \frac{x}{y} + \frac{xy}{z} \end{aligned}$$

$$dF(x, y, z) = p(x, y, z) \cdot dx + q(x, y, z) \cdot dy + r(x, y, z) \cdot dz$$

$$\frac{\partial F}{\partial x} = 1 - \frac{1}{y} + \frac{y}{z}, \quad \frac{\partial F}{\partial y} = \frac{x}{y^2} + \frac{x}{z}, \quad \frac{\partial F}{\partial z} = -\frac{xy}{z^2}$$

\Rightarrow scriem ecuația diferențială:

$$\left(1 - \frac{1}{y} + \frac{y}{z}\right) \cdot dx + \left(\frac{x}{y^2} + \frac{x}{z}\right) \cdot dy - \frac{xy}{z^2} \cdot dz = 0, \text{ adică}$$

dată de relația: $F(x, y, z) = C$

$$x - \frac{x}{y} + \frac{xy}{z} = C$$

$$\Rightarrow \int_{(1, 2, 3)}^{(2, 3, 4)} dF(x, y, z) = F(x, y, z) \Big|_{(1, 2, 3)}^{(2, 3, 4)} = F(2, 3, 4) - F(1, 2, 3)$$

Rezolvare năvălătoare:

Exercițiul

$$\int_{(-1, 1, 2)}^{(2, 0, -1)} (y^2 + 2yz) \cdot dx + (2xy + 2xz) \cdot dy + 2xy \cdot dz$$

- 4 -

Substituția de variabile la integrale definite

ca și în cazul integralei simple, integrala dublă se poate calcula ușor dacă se face o substituție de variabile.

La integrale simple:
$$J = \int_a^b f(u(x)) \cdot u'(x) \cdot dx$$

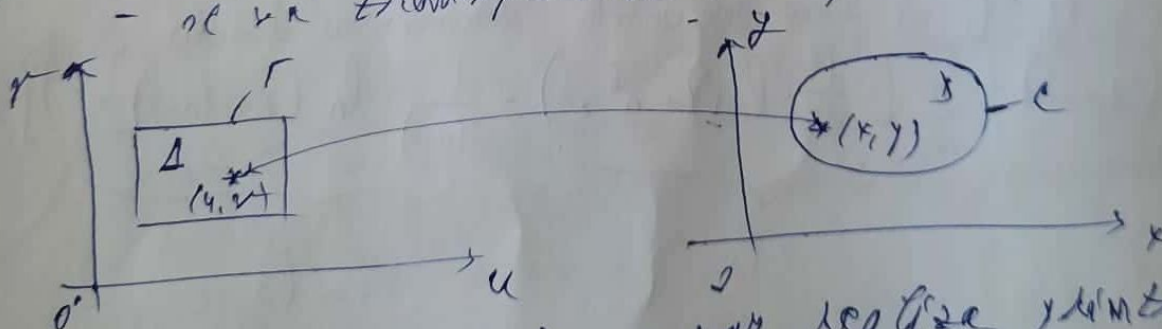
Prin substituția de variabile potată prin $u(x) = t$, rezultă următoarele modificări:

→ variabila de integrare nouă este $t = u(x)$
 → $u'(x) \cdot dx = dt$
 → intervalul de integrare: $\frac{x}{t=u(x)} \Big|_a^b \rightarrow \frac{u(b)}{u(a)}$

$$\Rightarrow J = \int_a^b f(u(x)) \cdot u'(x) \cdot dx = \int_{u(a)}^{u(b)} f(t) \cdot dt = F(t) \Big|_{u(a)}^{u(b)} = F(u(b)) - F(u(a))$$

În mod corespunzător, și în cazul integralei duble (sau triple), prin o substituție de variabile, se vor modifica, în mod corespunzător, următoarele:

- domeniul de integrare și funcția u ,
- curbă închisă C , într-un alt domeniu de integrare Γ și funcția u , curbă Γ .
- se va transforma și expresia de sub integrală



Acese transformări se vor realiza prin o "transformare regulată de coordonate", care se definește astfel:

Se Γ un domeniu compact în planul real (x,y) , având drept frontieră curbă Γ simplă, închisă și netedă sau o reuniune de astfel de curbe.

- fte transformarea $T: \begin{cases} x = \varphi(u, v) \\ y = \psi(u, v) \end{cases} (u, v) \in \Delta \cup \Gamma$,
 de la planul (u, v) la planul (x, y) .

Transformarea T se numeste transformare regulată sau:

a) realizează o corespondență biunivocă între domeniul Δ cu frontiera sa curbă Γ din planul (u, v) și domeniul D , cu frontiera sa curbă C din planul (x, y) .

b) Funcțiile $\varphi(u, v)$ și $\psi(u, v)$ sunt continue și au derivate parțiale continue (de ordinul 1) în domeniul Δ și pe Γ .

c) Determinantul Jacobian

$$J = \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{\partial \varphi}{\partial u} & \frac{\partial \varphi}{\partial v} \\ \frac{\partial \psi}{\partial u} & \frac{\partial \psi}{\partial v} \end{vmatrix} \text{ are semn constant în domeniul } \Delta \text{ și pe frontiera } \Gamma.$$

Transformarea T se numeste inversă dacă $J > 0$. Și inversă dacă $J < 0$.

În aceste ipoteze, putem enunța teorema de schimbare de variabile și înselegată dublă:

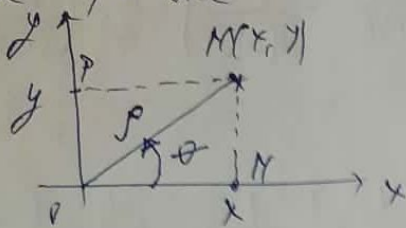
Teoremă fte, în planul (u, v) domeniul compact Δ , având ca frontieră curbă Γ simplă, închisă și netedă pe porțiuni și transformarea regulată T de frontieră prin:

$$T: \begin{cases} x = \varphi(u, v) \\ y = \psi(u, v) \end{cases} (u, v) \in \Delta \cup \Gamma.$$

fte $D = T(\Delta)$ și $C = T(\Gamma)$ și $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ o funcție continuă pe D . Atunci are loc relația:

$$\iint_D f(x, y) \cdot dx \cdot dy = \iint_{\Delta} f(\varphi(u, v), \psi(u, v)) \cdot \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right| \cdot du \cdot dv$$

Example. (10) Transformarea de coordonate polare
în x-y în origini.



$$\text{În } \Delta O M N : \begin{cases} \sin \theta = \frac{MN}{OM} = \frac{y}{\rho} \\ \cos \theta = \frac{ON}{OM} = \frac{x}{\rho} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases}$$

(x, y) = coordonatele carteziene ale
punctului M
 (ρ, θ) = coordonatele polare ale lui M

$$J = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \theta & -\rho \sin \theta \\ \sin \theta & \rho \cos \theta \end{vmatrix} = \rho \cos^2 \theta + \rho \sin^2 \theta = \rho$$

$$J = \rho ; |J| = \rho$$

Aplicații

(10) Să se calculeze $I = \iint_D (x^2 + y^2) dx dy$ unde

D : domeniul din primul cadran limitat de cercuri:
 $x^2 + y^2 = a^2$; în dreptele $y = x\sqrt{3}$ și $y = \frac{x}{\sqrt{3}}$.

$y = mx + n$; $n = 0$; $m = \text{panta} = \tan \alpha$

$$y = x\sqrt{3} ; \tan \alpha = \sqrt{3} \rightarrow \alpha = \frac{\pi}{3}$$

$$y = \frac{x}{\sqrt{3}} = \frac{x\sqrt{3}}{3} \Rightarrow \tan \beta = \frac{\sqrt{3}}{3}, \beta = \frac{\pi}{6}$$

$\forall (x, y) \in D ; M \in D$.

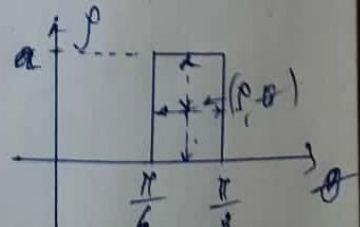
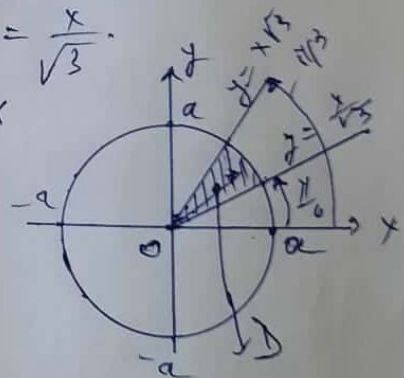
$$OM = \rho \Rightarrow \rho \in [0, a]$$

$$T: \begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases} ; \Delta \theta \in \left[\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{3} \right] ; J = \rho$$

$$f(x, y) \rightarrow f(\rho \cos \theta, \rho \sin \theta) = \rho^2 \cos^2 \theta + \rho^2 \sin^2 \theta = \rho^2$$

$$\Rightarrow I = \iint_D (x^2 + y^2) dx dy = \iint_D \rho^2 \cdot \rho d\rho d\theta =$$

$$= \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} \left(\int_0^a \rho^3 d\rho \right) d\theta = \int_0^a \rho^3 d\rho \cdot \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} d\theta = \frac{\rho^4}{4} \Big|_0^a \cdot \theta \Big|_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} = \frac{a^4}{4} \cdot \left(\frac{\pi}{3} - \frac{\pi}{6} \right) = \frac{a^4}{4} \cdot \frac{\pi}{6} = \frac{\pi a^4}{24}$$



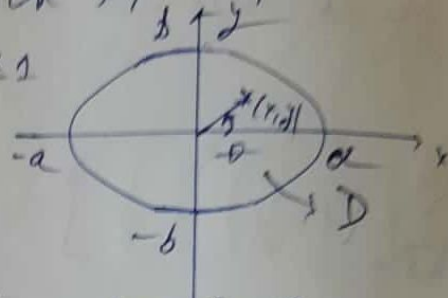
-7-

Transformarea de coordonate polare generalizate
cu polul în origine.

- se utilizează pentru domeniul de tip eliptic:

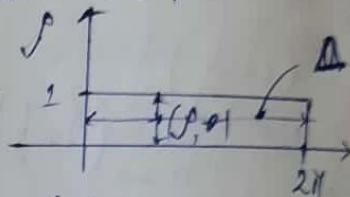
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad (E); \quad D: \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} \leq 1$$

$$T: \begin{cases} \frac{x}{a} = \rho \cos \theta \\ \frac{y}{b} = \rho \sin \theta \end{cases} \quad \begin{cases} x = a \rho \cos \theta \\ y = b \rho \sin \theta \end{cases}$$



$$D = \rho^2 \cos^2 \theta + \rho^2 \sin^2 \theta \leq 1 \Rightarrow \rho^2 \leq 1; \quad \rho \in [0, 1] \\ \Delta: \theta \in [0, 2\pi].$$

$$J = \frac{J(x, y)}{J(\rho, \theta)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a \cos \theta & -a \rho \sin \theta \\ b \sin \theta & b \rho \cos \theta \end{vmatrix}$$



$$= ab \rho \cos^2 \theta + ab \rho \sin^2 \theta = ab \cdot \rho; \quad |J| = ab \rho$$

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \iint_{\Delta} f(a \rho \cos \theta, b \rho \sin \theta) \cdot ab \rho \cdot d\rho d\theta$$

Exemplu. $I = \iint_D \sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2}} \cdot dx dy;$

$$D: \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} \leq 1, \quad x > 0,$$

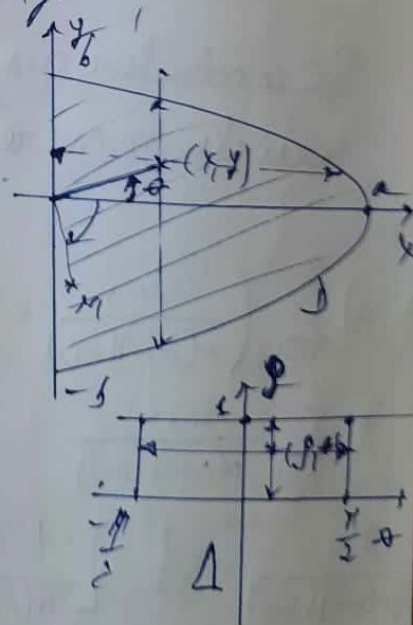
$$\begin{cases} x = a \rho \cos \theta \\ y = b \rho \sin \theta \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \rho^2 \leq 1 \Rightarrow \rho \in [0, 1] \\ \theta \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}] \end{cases}$$

$$J = ab \cdot \rho$$

$$I = \iint_{\Delta} \sqrt{1 - \rho^2} \cdot ab \rho \cdot d\rho d\theta =$$

$$= \int_0^1 \left(\int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} ab \rho \sqrt{1 - \rho^2} \cdot d\theta \right) d\rho =$$

$$= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \left(\int_0^1 ab \rho \sqrt{1 - \rho^2} \cdot d\rho \right) d\theta = \int_0^1 ab \rho \sqrt{1 - \rho^2} d\rho \cdot \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} d\theta$$



- 8 -

Aplicații recapitulative

10) Arătați că funcția $u(x, y) = -y^2 + e^{x^3 - y^2}$ verifică ecuația: $2y \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + 3x^2 \frac{\partial u}{\partial y} + 6x^2 y = 0$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = e^{x^3 - y^2} \cdot \frac{\partial}{\partial x}(x^3 - y^2) = e^{x^3 - y^2} \cdot 3x^2 \quad (e^{v(x)})' = e^{v(x)} \cdot v'(x)$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = -2y + e^{x^3 - y^2} \cdot \frac{\partial}{\partial y}(x^3 - y^2) = -2y - 2y \cdot e^{x^3 - y^2} \cdot 3x^2$$

$$\Rightarrow 2y \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + 3x^2 \cdot \frac{\partial u}{\partial y} = \cancel{6x^2 y \cdot e^{x^3 - y^2}} - \cancel{6x^2 y \cdot e^{x^3 - y^2}} - 6x^2 y = -6x^2 y$$

$$\Rightarrow -6x^2 y + x^2 y = 0, \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

11) Să se calculeze diferențiala de ordinul 2 a funcției: $f(x, y) = x^3 + 3x^2 y - 2xy^2 + 2y^3 - 4x^2 y^2 - x^2 + 2y^2 - 5xy + 6x - 4y + 6$.

în punctul $M(1, 2)$

$$d^2 f(x, y) = \left(\frac{\partial}{\partial x} \cdot dx + \frac{\partial}{\partial y} \cdot dy \right)^2 f(x, y) = \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \cdot dx^2 + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \cdot dx dy + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \cdot dy^2 \right)_{(1,2)}.$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 3x^2 + 6xy - 2y^2 - 8xy^2 - 2x - 5y + 6$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 6x + 6y - 16y^2 - 2$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 6x - 4y - 16xy - 5$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 3x^2 - 4xy + 6y^2 - 8x^2 y + 4y - 5x - 4$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = -4x + 12y - 8x^2 + 4$$

de înlocuim valorile de ordin 2 se calculează în punctul $M(1, 2)$ în aceste înlocuim în expresia lui $d^2 f(1, 2)$