

Curs 3

Spațiu Vectorial

Prin \mathbb{R}^n se înțelege mulțimea $\underbrace{\mathbb{R} \cdot \mathbb{R} \cdot \dots \cdot \mathbb{R}}_{n \text{ ori}}$, produsul cartezian al mulțimii \mathbb{R} , cu ea însuși de n ori n ori.

Un element $u \in \mathbb{R}^n$ este de formă

$$u = (a_1, a_2, \dots, a_n) \quad a_i \in \mathbb{R}, \forall i = 1, \dots, n \quad \text{vector (punct) din } \mathbb{R}^n$$

a_1, \dots, a_n mai pot fi privite ca fiind coordonatele vectorului $u = (a_1, a_2, \dots, a_n)$ în raport cu o bază a lui \mathbb{R}^n

Pe \mathbb{R}^n se definesc 2 operații:

- ① **Operație internă:** Adunarea, definită ca fiind **SUMA PE COORDONATE** sau **PE COMPONENTE**; astfel $+$: $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ prin:

$$\text{Dacă } u = (a_1, \dots, a_n) \text{ și } v = (b_1, \dots, b_n) \text{ atunci } u+v = (a_1+b_1, \dots, a_n+b_n)$$

Proprietăți: ① **ASOCIATIVITATE:** $(u+v)+w = u+(v+w) \quad \forall u, v, w \in \mathbb{R}^n$

② **COMUTATIVITATE:** $(u+v) = (v+u) \quad \forall u, v \in \mathbb{R}^n$

③ **ELEMENT NEUTRU:** $\exists e = (0, \dots, 0) \rightarrow u+e = e+u = u$

④ **OPUSCUL:** $\exists u' = (-a_1, \dots, -a_n) \rightarrow u+u' = u'+u = 0$

$\Rightarrow (\mathbb{R}^n, +) \rightarrow \text{Grup Abelian}$

- ② **Operație externă:** Asociază, fiecărei perechi (α, u) , unde $\alpha \in \mathbb{R}, \mathbb{C}, \mathbb{Q}$ (Corp comutativ) și $u \in \mathbb{R}^n$ un alt vector din \mathbb{R}^n după regula:

$$\alpha \cdot u = \alpha \cdot (a_1, \dots, a_n) = (\alpha \cdot a_1, \dots, \alpha \cdot a_n) \in \mathbb{R}^n$$

α se numește **scalar**, și operația se numește **probleu scalar** sau **înmulțirea cu scalar**

Proprietăți: ① $\alpha \cdot (u+v) = (\alpha u + \alpha v)$ ~~FACĂ DE~~

② $(\alpha + \beta) \cdot v = \alpha \cdot v + \beta \cdot v$

③ $(\alpha \cdot \beta) \cdot u = \alpha \cdot (\beta \cdot u) = \beta \cdot (\alpha \cdot u)$

④ $1 \cdot u = u$ 1 este element neutru

Aceste 2 legi de compoziție ① ② conferă lui \mathbb{R}^n o structură

de spațiu vectorial peste corpul comutativ $K(R, C, A, \dots)$ al scalarilor.

Elementele lui R^n se numesc **VECTORI**.

Vectorii: $e_1 = (1, 0, \dots, 0), \dots, e_n = (0, 0, \dots, 1)_n$ din R^n formează **BAZA CANONICĂ** AL LUI R^n .

Exemple

① $V = M(m, n, K) =$ mulțimea matricelor M de tipul (m, n) formate cu elemente din K .

"+" = **ADUNAREA MATRICELOR** pe $M(m, n, K)$

"*" = **ÎNMULTIREA CU SCALAR A MATRICELOR**

② $V = K_n[x] =$ mulțimea polinoamelor de gradul n în nedeterminata x și cu coeficienți în corpul K .

④ $V = \mathcal{V} =$ mulțimea vectorilor liberi din PLAN sau SPAȚIU, reprezentați prin săgeți.

Dependență și Independență Linară / Bază și Dimensiune

Def 11 Vectorii v_1, v_2, \dots, v_m din spațiul vectorial V peste corpul comutativ K se numesc **liniar independenți** dacă îndeplinesc următoarea condiție:

$$\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_m v_m = 0_V \Rightarrow \alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_m = 0$$

Expresia $\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_m v_m$ se numește **combinație linară** a vectorilor v_1, \dots, v_m din V cu coeficienți $\alpha_1, \dots, \alpha_m$ din K .

Condiția de **liniar independență** a vectorilor v_1, \dots, v_m exprimă faptul că o combinație linară a celor n vectori nu poate fi nulă decât atunci când toți coeficienții combinației linare sunt **NULI**.

Def 21 Vectorii $v_1, \dots, v_m \in V$ se numesc **liniar dependenți** dacă ei nu sunt liniar independenți.

$\Leftrightarrow \exists \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m \in K$ NU TOTI NULI cî

$$\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_m v_m = 0_m$$

Exemplu ① În spațiul vectorial $V = K^m$, $K = \mathbb{R}, \mathbb{C}, \mathbb{Q}$
 vectorii $e_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}_m$, $e_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}_m$, ..., $e_m = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix}_m$ sunt liniari
 independente

o combinație liniară nulă a lor:

$$\alpha_1 e_1 + \dots + \alpha_m e_m = 0_m \text{ este } (\Leftrightarrow)$$

$$\begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \quad \alpha_i = 0 \quad \forall i = 1, \dots, m \quad \text{Toti coeficientii comb. sunt nuli}$$

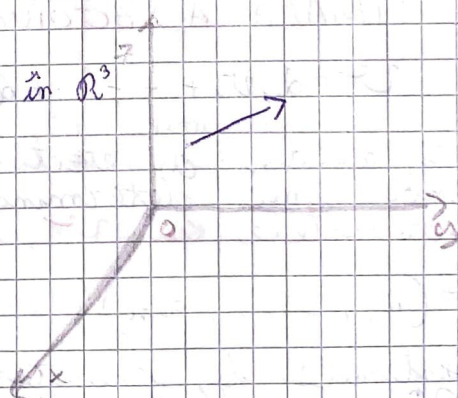
② $E_{ij} = \begin{bmatrix} & & & \\ & & & \\ & & & \\ i \rightarrow & & & 1 \\ & & & \end{bmatrix}_m$ sunt liniare independente

$$\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n \alpha_{ij} E_{ij} = 0_{mn} \Leftrightarrow (\alpha_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq n}} = 0_{mn}$$

Sisteme de Generatori

Def 1: O submulțime V' a unui spațiu vectorial V se numește sub-spațiu vectorial al lui V dacă orice combinație liniară formată cu vectori din V' se află tot în V' .

$$V' = (\mathcal{O} \cup \mathcal{E}) = \text{Sub-spațiu în } \mathbb{R}^3$$



Pentru un sistem de vectori

$\{v_1, \dots, v_m\}$ notăm cu $[v_1, \dots, v_m] =$ mulțimea tuturor comb. liniare ale vectorilor v_1, \dots, v_m

Această mulțime constituie evident un sub-spațiu vectorial al lui V și se numește sub-spațiu vectorial generat de vectorii $\{v_1, \dots, v_m\}$. În general, $[v_1, \dots, v_m]$ este

inclus în V .

Dacă $\{v_1, \dots, v_n\}$ este identic cu $\equiv V$, vom spune că sistemul de vectori $\{v_1, \dots, v_n\}$ se numește sistem de generatori al spațiului V , și V se numește spațiu liniar generat.

Faptul că $\{v_1, \dots, v_n\}$ constituie un sistem de generatori a lui V se exprimă astfel:

Pentru orice vector $v \in V$, există scalarii $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in K$, nu toți nuli, ai

$$v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n \Leftrightarrow \text{orice vector din } V \text{ se exprimă ca o combinație liniară, cu coeficienți din } K, \text{ ai vectorilor } v_1, \dots, v_n$$

Baze al unui spațiu vectorial

Def: Se numește bază al spațiului vectorial V , un sistem de vectori v_1, v_2, \dots, v_n care îndeplinește concomitent 2 condiții:

① Sunt liniar independenți

② Constituie un sistem de generatori

Conform acestei definiții rezultă că dacă vectorii v_1, v_2, \dots, v_n formează o bază a lui V , atunci orice vector $v \in V$ se scrie, în mod unic, ca o COMBINAȚIE LINIARĂ A VECTORILOR BAZĂ.

$$v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n$$

Coeficienții $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ ai vectorilor bazei din exprimarea lui v fiind unic determinati de vectorul v se numesc coordonatele lui v în această bază.

$$v = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$$

Exemple: Sistemele de generatori date ca exemplu în \mathbb{R}^n și în $M_0(m, n, K)$ sunt în același timp și vectori lin. independenți, deci formează sisteme de bază în aceste spații, numite de obicei BAZE CANONICE.

Numărul elementelor unei baze este o caracteristică esențială a spațiului vectorial respectiv și se numește DIMENSIUNEA spațiului

Ore loc următoarea teoremă { **TEOREMA DIMENSIUNII** }

- Dacă spațiul vectorial V este **limit generat**, atunci oricare două baze ale sale are același număr de elemente. Numărul elementelor a unei baze se numește **Dimensiunea** spațiului vectorial respectiv.

Aplicații

① Fie vectorii $v_1 = (1, 0, 1)$ - $v_2 = (2, 1, 3)$ - $v_3 = (1, 1, 1)$

a) Arătați că vectorii sunt **LI** în \mathbb{R}^3 .

b) Determinați coordonatele vectorului $v = (1, 1, 0)$ în această bază.

a) Fie o combinație liniară nulă a celor 3 vectori

$$\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \alpha_3 v_3 = 0_3 = (0, 0, 0)$$

Dacă va rezulta că $\alpha_1 = \alpha_2 = \alpha_3 = 0 \rightarrow$ **LI**

$$\alpha_1 (1, 0, 1) + \alpha_2 (2, 1, 3) + \alpha_3 (1, 1, 1) = (0, 0, 0)$$

$$(\alpha_1 + 2\alpha_2 + \alpha_3) + (\alpha_2 + \alpha_3) + (\alpha_1 + 3\alpha_2 + \alpha_3) = (0, 0, 0)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \alpha_1 + 2\alpha_2 + \alpha_3 = 0 \\ \alpha_2 + \alpha_3 = 0 \\ \alpha_1 + 3\alpha_2 + \alpha_3 = 0 \end{cases} \begin{cases} \alpha_1 = \alpha_3 \\ \alpha_2 = -\alpha_3 \\ \alpha_3 + \alpha_3 - 3\alpha_3 = 0 \end{cases} \begin{cases} \alpha_1 = 0 \\ \alpha_2 = 0 \\ \alpha_3 = 0 \end{cases} \rightarrow \text{LI}$$

Sistem omogen de 3 eq. cu 3 nec.

(SE POATE CALCULA ȘI CU GAUSS)

Numărul lor este egal cu dimensiunea spațiului \rightarrow
 \rightarrow formează o bază {sunt un sistem de generatori}.

b) Să se exprime $v = (1, 1, 0)$ în această bază

$$\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \alpha_3 v_3 = v$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 1 & | & 1 \\ 1 & 3 & 1 & | & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 0 & | & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & | & -1 \\ 0 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 0 & -1 & | & -2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & -1 \\ 0 & -1 & 0 & | & 1 \\ 0 & 0 & -1 & | & -2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} \alpha_1 = 1 \\ \alpha_2 = -1 \\ \alpha_3 = 2 \end{cases}$$

$$(1, 0, 1) - (2, 1, 3) + 2(1, 1, 1) = (1, 1, 0) = v$$