

### K. N. Toosi University of Technology Faculty of Mechanical Engineering

Degree Program: Mechanical Engineering

Course Title: Computer Programming

Dr. Sharbatdar

Quiz 2

Date: 23 April

Time Duration: 120 minutes

Total Marks: 100

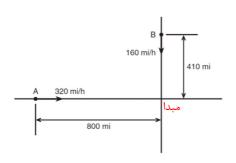
# توضيحات:

برای هر سوال فقط یک فایل با فرمت cpp. قابل قبول است. لطفاً جواب سوالات را در قسمت ایجاد شده برای هر سوال در سایت VC آپلود کنید. اگر در مرحله آپلود پاسخ در سایت مشکلی پیش آمد، می توانید جوابهای خود را در زمان مربوط به هر سوال به آدرس ایمیل زیر ارسال کنید.

## programmingcourse.kntu@gmail.com

۱. با توجه به شکل زیر، هواپیمای A در حال حرکت به سمت شرق با سرعت mi/h میباشد. در همان هنگام هواپیمای B در حال حرکت به سمت جنوب با سرعت B در حال عربی باشد. برنامه یا بنویسید که فاصله بین دو هواپیما را در هر نقطه زمانی که توسط کاربر وارد می شود را محاسبه کند. کد مورد نظر باید شامل موارد زیر باشد:

زمان پیشنهادی: 60 دقیقه



- تابعی به نام ()double getTime که زمان مورد نظر کاربر(بر حسب ساعت) را دریافت می کند. همچنین در داخل همان تابع عدد دریافتشده را ارزیابی می کند و اگر عدد منفی باشد، یک خطا نشان می دهد و از کاربر می خواهد که عدد جدیدی را وارد کند.

- تابعی به نام ()void calDistance که در آن ابتدا زمان مورد نظر کاربر تعریف می شود (از طریق فراخوانی تابع قبل). سپس با توجه به معادله حرکت دو هواپیما، فاصله هریک از آنها از مبدا را در زمان مورد نظر محاسبه می کند. اگر در آن زمان هواپیمای B یا B از مبدا عبور کرده باشند (راهنمایی: X<0)، یک خطا نشان می دهد و از کاربر می خواهد که زمان جدیدی را وارد کند (راهنمایی: از طریق فراخوانی مجدد تابع قبل). در غیر این صورت، فاصله بین دو هواپیما را در آن زمان محاسبه می کند و در خروجی نمایش می دهد. این تابع را در تابع main فراخوانی کنید و آن را تست کنید.

روابط مورد نیاز:

معادله حرکت هواپیما:  $\mathbf{x} = \mathbf{v}.\,\mathbf{t} + x_0$  در نوشتن معادله حرکت، به جهت سرعت توجه کنید.

 $d = \sqrt{(x_1)^2 + (x_2)^2}$  فرمول محاسبه فاصله:

Sample Input: Enter the time (hour): 2

Sample Output: Distance between A and B at this time point: 183.576

۲. برنامهای بنویسید که مقادیر سرعت اولیه، مکان اولیه  $(x_0, y_0)$  و زاویه شروع یک حرکت پرتابی را از کاربر گرفته و محاسبات مربوط به آن را انجام دهد. این برنامه شامل توابع زیر است: زمان پیشنهادی: 60 دقیقه

- یک تابع با نام (Validation) که وظیفه آن چک کردن علامت مقادیر ورودی است. بدین صورت که مقدار ورودی را از کاربر می گیرد و در صورت منفی نبودن، آن را به عنوان خروجی برمی گرداند. تا وقتی کاربر ورودی صحیح را وارد نکند تابع خروجی را نخواهد داد. (این تابع آر گمان ورودی ندارد و در (main برای هر متغیر یک بار فراخوانی میشود.)

- تابع ()range که مقادیر سرعت، زاویه و ارتفاع اولیه پرتابه را به عنوان ورودی دریافت کرده و مقدار **برد** پرتابه را به عنوان خروجی برمیگرداند. (این تابع یک بار در (main و یک بار هم در تابع (location فراخوانی خواهد شد.)

– تابع (/timeToStop که مقادیر سرعت، زاویه و ارتفاع اولیه پرتابه را به عنوان ورودی دریافت کرده و **مقدار زمانی** که پرتابه به طول میانجامد را به عنوان خروجی برمی گرداند. (این تابع یک بار در main() و یک بار هم در تابع (location فراخوانی خواهد شد.)

- تابع ()hHeight که مقادیر سرعت، زاویه و ارتفاع اولیه پرتابه را به عنوان ورودی دریافت کرده و مقدار بیشترین ارتفاع جسم در طول حرکت را به عنوان خروجی برمی گرداند. (این تابع یک بار در main() فراخوانی خواهد شد.)

- تابع بدون ورودی (getTime) که ثانیه مورد نظر کاربر را دریافت کرده و در صورت منفی نبودن آن را به عنوان خروجی بر می گرداند. (از تابع ()Validation که در بند اول تعریف شد در این تابع استفاده کنید).

از جنس void که مقادیر سرعت، زاویه و مکان اولیه  $(x_0, y_0)$  را به عنوان ورودی دریافت کرده و موقعیت x, y جسم در لحظه العنامی ایامی العنامی مورد نظر کاربر (که توسط تابع getTime() دریافت شده بود) را نمایش میدهد. (اگر لحظه وارد شده توسط کاربر بیشتر از طول زمان حرکت بود، موقعیت جسم در لحظه برخورد با سطح زمین را نمایش دهد)

در (main) مقادیر سرعت اولیه(v)، مکان اولیه ( $x_0, y_0$ ) و زاویه شروع حرکت پرتابه ( $\theta$ ) را یه کمک تابع (Validation از کاربردریافت کرده و مقادیر برد (d)، زمان صرف شده تا پایان حرکت و بیشترین ارتفاع جسم در طول حرکت را به عنوان خروجی نمایش دهید. سپس با فراخوانی تابع () location موقعیت x, y جسم در لحظه مورد نظر کاربر را محاسبه و به عنوان خروجی نشان دهید.

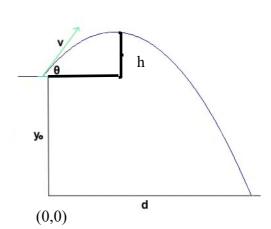
روابط مورد نیاز:

$$egin{aligned} h &= rac{v_0^2 \sin^2( heta)}{2g} \ d &= rac{v \cos heta}{g} \left( v \sin heta + \sqrt{(v \sin heta)^2 + 2g y_0} 
ight) \ t &= rac{d}{v \cos heta} = rac{v \sin heta + \sqrt{(v \sin heta)^2 + 2g y_0}}{g} \end{aligned}$$

$$t = \frac{d}{v\cos\theta} = \frac{v\sin\theta + \sqrt{(v\sin\theta)^2 + 2g}}{g}$$

$$x_t = x_0 + v_0 t \cos(\theta)$$

$$y_t = y_0 + v_0 t \sin(\theta) - \frac{1}{2}gt^2$$



### **Sample Input:**

$$V_0 = 3 m/s$$
  
 $\theta_0 = 60^{\circ}$   
 $(x_0, y_0) = (0.4) m$ 

Desired time point (t) = 0.5s

### **Sample Output:**

```
Please enter the initial velocity: 3
Please enter the initial angle: 60
Please enter the initial x coordinate(x0): 0
Please enter the initial y coordinate(y0): 4

Range: 1.80888 m
Time to stop: 1.20592 s
Highest height: 4.34404 m

Enter the time point: 0.5
Location:
X = 0.75 m
Y = 4.07279 m
```