



第一章 数值计算中的误差

§1.1 误差的来源

§1.2 绝对误差、相对误差和有效数字


§1.3 数值计算中误差的传播

§1.4 数值计算中应注意的几个问题

§1.1 误差的来源

➤ 误差按来源可分为：

- 模型误差
- 观测误差
- 截断误差
- 舍入误差



● **模型误差** 数学模型通常是由实际问题抽象得到的，一般带有误差，这种误差称为模型误差.

● **观测误差** 数学模型中包含的一些物理参数通常是通过观测和实验得到的，难免带有误差，这种误差称为观测误差.

● **截断误差** 求解数学模型所用的数值方法通常是一种近似方法，这种因方法产生的误差称为截断误差或方法误差.

例如，利用 $\ln(x+1)$ 的Taylor公式计算 $\ln 2$ ，

$$\ln(x+1) = x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 - \frac{1}{4}x^4 + \frac{1}{5}x^5 - \dots$$

实际计算时只能截取有限项代数和计算，如取前5项有：

$$\ln 2 \approx 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \frac{1}{5}$$

这里产生误差 (记作 R_5) 截断误差

$$R_5 = -\frac{1}{6} + \frac{1}{7} - \frac{1}{8} + \dots$$

● 舍入误差

由于计算机只能对有限位数进行运算，在运算中像 $\sqrt{2}$ ， e ， $1/3$ 等都要按舍入原则保留有限位，这时产生的误差称为舍入误差。

在数值分析中，均假定数学模型是准确的，因而不考虑模型误差和观测误差，只讨论截断误差和舍入误差对计算结果的影响。

§1.2 绝对误差、相对误差和有效数字

➤ 绝对误差

⊗ 设 x^* 是准确值 x 的一个近似值, 记

$$e = x - x^*$$

称 e 为近似值 x^* 的**绝对误差**, 简称误差.

绝对误差一般很难准确计算, 但可以估计上界.

⊗ 若 ε 满足 $|e| \leq \varepsilon$

则称 ε 为近似值 x^* 的**绝对误差限**, 简称误差限.

$\varepsilon > 0$ 不唯一, 当然 ε 越小越具有参考价值.

例 用毫米刻度的尺子测量一长度 x , 如读出的长度是 $x^* = 765 \text{ mm}$, 由于误差限是 0.5 mm , 故准确值

$$x \in [764.5 \text{ mm}, 765.5 \text{ mm}].$$

● 精确值 x , 近似值 x^* 和误差限 ε 之间满足:

$$x^* - \varepsilon \leq x \leq x^* + \varepsilon$$

通常记为

$$x = x^* \pm \varepsilon$$

- 绝对误差有时并不能完全地反映近似值的好坏，如测量 100 m 和 10 m 两个长度，若它们的绝对误差都是 1 cm，显然前者的测量结果比后者的准确.
- 因此，决定一个量的近似值的精确度，除了要看绝对误差外，还必须考虑该量本身的大小.

➤ 相对误差

● 记 $e_r = \frac{e}{x} = \frac{x - x^*}{x}$, 称 e_r 为近似值 x^* 的相对误差.

由于 x 未知, 实际使用时总是将 x^* 的相对误差取为

$$e_r \approx \frac{e}{x^*} = \frac{x - x^*}{x^*}$$

● $\varepsilon_r = \varepsilon / |x^*|$ 称为近似值 x^* 的相对误差限.

$$|e_r| \leq \varepsilon_r.$$

例 设 $x^*=1.24$ 是由精确值 x 经过四舍五入得到的近似值, 求 x^* 的绝对误差限和相对误差限.

解 由已知可得: $1.235 \leq x < 1.245$

所以 $\varepsilon = 0.005$,

$$\varepsilon_r = 0.005/1.24 \approx 0.4\%.$$

● 一般地, 凡是由准确值经过四舍五入得到的近似值, 其绝对误差限等于该近似值末位的半个单位.

➤ 有效数字

● 若近似值 x^* 满足 $|x - x^*| \leq \frac{1}{2} \times 10^{-n}$, 则称 x^* 准确到小数点后第 n 位.
并把从第一个非零数字到这一位的所有数字均称为有效数字.

例 $\pi = 3.1415926535897932\dots$; $\pi^* = 3.1415$

问: π^* 有几位有效数字?

解: $\because |\pi^* - \pi| < 0.5 \times 10^{-3}$

$\therefore \pi^*$ 有 **4** 位有效数字, 精确到小数点后第 **3** 位

● 有效数字的另一定义

数 x^* 总可以写成如下形式

$$x^* = \pm 0.a_1a_2 \cdots a_n \times 10^m.$$

其中 m 是整数, a_i 是0到9中的一个数字, $a_1 \neq 0$.

x^* 作为 x 的近似值, 具有 n 位有效数字当且仅当

$$|x^* - x| \leq \frac{1}{2} \times 10^{m-n}$$

由此可见, 近似值的有效数字越多, 其绝对误差越小.

例 为了使 $x = \sqrt{2}$ 的近似值的绝对误差小于 10^{-5} , 问应取几位有效数字?

解 由于 $\sqrt{2} = 1.414\dots$, 则近似值 x^* 可写为

$$x^* = 0.a_1a_2\dots a_n \times 10^1, \quad a_1 = 1 \neq 0.$$

$$\text{令 } |\sqrt{2} - x^*| \leq \frac{1}{2} \times 10^{1-n} \leq 10^{-5}$$

故取 $n=6$, 即取 6 位有效数字. 此时 $x^* = 1.41421$.

● 相对误差限与有效数字之间的关系.

👉 有效数字 \Rightarrow 相对误差限

已知 $x^* = \pm 0.a_1a_2\dots a_n \times 10^m$ 有 n 位有效数字, 则其相对误差限为

$$\varepsilon_r = \left| \frac{\varepsilon}{x^*} \right| = \frac{0.5 \times 10^{m-n}}{0.a_1a_2\dots a_n \times 10^m} = \frac{10^{-n}}{2 \times 0.a_1\dots} \leq \frac{1}{2a_1} \times 10^{-n+1}$$

👉 相对误差限 \Rightarrow 有效数字

已知 x^* 的相对误差限可写为 $\varepsilon_r = \frac{1}{2(a_1 + 1)} \times 10^{-n+1}$, 则

$$\begin{aligned} |x - x^*| &\leq \varepsilon_r \cdot |x^*| = \frac{10^{-n+1}}{2(a_1 + 1)} \times 0.a_1a_2\ldots \times 10^m \\ &< \frac{10^{-n+1}}{2(a_1 + 1)} \cdot (a_1 + 1) \times 10^{m-1} = 0.5 \times 10^{m-n} \end{aligned}$$

可见 x^* 至少有 n 位有效数字.

§1.3 数值计算中误差的传播

➤ 基本运算中(+ - × ÷)的误差估计

如 $|\sqrt{2} - 1.414| \leq 0.5 \times 10^{-3},$

$$|\sqrt{5} - 2.236| \leq 0.5 \times 10^{-3},$$

问 $|\sqrt{5} \times \sqrt{2} - 2.236 \times 1.414| \leq ?$

$$\left| \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{5}} - \frac{1.414}{2.236} \right| \leq ?$$

事实上, 对于 $A=f(x_1, x_2)$, 如果 x_1, x_2 的近似值为 x_1^*, x_2^* , 则 A 的近似值为 $A^*=f(x_1^*, x_2^*)$, 用多元函数微分近似公式可以得到

$$\begin{aligned} e(A^*) &= A - A^* = f(x_1, x_2) - f(x_1^*, x_2^*) \\ &\approx \frac{\partial f(x_1^*, x_2^*)}{\partial x_1} (x_1 - x_1^*) + \frac{\partial f(x_1^*, x_2^*)}{\partial x_2} (x_2 - x_2^*) \\ &= \frac{\partial f(x_1^*, x_2^*)}{\partial x_1} e(x_1^*) + \frac{\partial f(x_1^*, x_2^*)}{\partial x_2} e(x_2^*) \end{aligned}$$


● 绝对误差 e 运算可近似看成微分运算.

由此可以得到基本运算中 $(+ - \times \div)$ 的误差估计,

$$e(x_1 \pm x_2) = e(x_1) \pm e(x_2),$$

$$|e(x_1 \pm x_2)| \leq |e(x_1)| + |e(x_2)|$$


- 和差的误差限不超过各数的误差限之和.


$$e(x_1x_2) = x_2e(x_1) + x_1e(x_2),$$

$$e_r(x_1x_2) = \frac{x_2e(x_1)}{x_1x_2} + \frac{x_1e(x_2)}{x_1x_2} = e_r(x_1) + e_r(x_2)$$

$$|e_r(x_1x_2)| \leq |e_r(x_1)| + |e_r(x_2)|$$

- 乘法相对误差限不超过各数相对误差限之和.


$$e\left(\frac{x_1}{x_2}\right) = \frac{x_2 e(x_1) - x_1 e(x_2)}{x_2^2},$$

$$e_r\left(\frac{x_1}{x_2}\right) = \frac{x_2 e(x_1) - x_1 e(x_2)}{x_2^2} \cdot \frac{x_2}{x_1} = e_r(x_1) - e_r(x_2).$$

$$\left| e_r\left(\frac{x_1}{x_2}\right) \right| \leq |e_r(x_1)| + |e_r(x_2)|.$$

● 除法相对误差限不超过各数相对误差限之和.

例 设 $y=x^n$, 求 y 的相对误差与 x 的相对误差之间的关系.

解 $e(y) = e(x^n) = nx^{n-1}e(x)$

$$e_r(y) = \frac{e(y)}{y} = \frac{nx^{n-1}e(x)}{x^n} = n \frac{e(x)}{x} = ne_r(x)$$

所以 x^n 的相对误差是 x 的相对误差的 n 倍.

x^2 的相对误差是 x 的相对误差的 2 倍,

\sqrt{x} 的相对误差是 x 的相对误差的 1/2 倍.

➤ 算法的数值稳定性

- 一种数值算法, 如果其计算舍入误差积累是可控制的, 则称其为数值稳定的, 反之称为数值不稳定的.

例 计算积分 $I_n = \int_0^1 x^n e^{x-1} dx$

解 利用分部积分法可得计算 I_n 的递推公式

$$I_n = 1 - nI_{n-1}, \quad n = 1, 2, \dots$$

算法1: $I_n = 1 - nI_{n-1}, \quad n = 1, 2, \dots$

$$I_0 = \int_0^1 e^{x-1} dx = 1 - e^{-1} = 0.632120558 \dots \approx 0.6321$$

由此递推计算 I_1, I_2, \dots, I_9 .

算法2: $\frac{e^{-1}}{10} \leq \int_0^1 x^9 e^{-1} dx \leq I_9 \leq \int_0^1 x^9 dx \leq \frac{1}{10}$

取近似值 $I_9 \approx \frac{1}{2} \left(\frac{e^{-1}}{10} + \frac{1}{10} \right) \approx 0.0684,$

此时 $|I_9 - I_9^*| \leq \frac{1}{2} \cdot \frac{1 - e^{-1}}{10} \approx 0.0316.$

并将计算公式改写为

$$I_{n-1} = \frac{1}{n} (1 - I_n), \quad n = 9, 8, \dots, 2, 1$$

由此计算 $I_8, I_7, \dots, I_0.$

I_n	算法1	算法2	真值
I_0	0.6321	0.6321	0.6321
I_1	0.3679	0.3679	0.3679
I_2	0.2642	0.2642	0.2642
I_3	0.2074	0.2073	0.2073
I_4	0.1704	0.1709	0.1709
I_5	0.1480	0.1455	0.1455
I_6	0.1120	0.1268	0.1268
I_7	0.2160	0.1121	0.1124
I_8	- 0.7280	0.1035	0.1009
I_9	7.5520	0.0684	0.0916

● 对任何 n 都应有 $I_n > 0$, 但算法1的计算结果显示 $I_8 < 0$, 可见, 虽然 I_0 的近似误差不超过 0.5×10^{-4} , 但随着计算步数的增加, 误差明显增大. 这说明算法1给出的递推公式是数值不稳定的.

● 而对于算法2, 虽然初始给出的 I_9 没有一位有效数字, 但算至 I_6 已有4位有效数字. 这说明算法2中误差随着计算过程的深入是逐步递减的, 因而是数值稳定的.

例 计算积分 $I_n = \int_0^1 x^n e^{x-1} dx$

对于算法1: $I_n = 1 - nI_{n-1}, \quad n = 1, 2, \dots$

$$I_0 = \int_0^1 e^{x-1} dx = 1 - e^{-1} \approx 0.6321 = I_0^*$$

由 $I_n = 1 - nI_{n-1}$ 和 $I_n^* = 1 - nI_{n-1}^*, \quad n = 1, 2, \dots$

可得 $I_n - I_n^* = -n(I_{n-1} - I_{n-1}^*) = \dots = (-1)^n n!(I_0 - I_0^*).$

$$|I_9 - I_9^*| = 9! |I_0 - I_0^*| = 362880 |I_0 - I_0^*|$$

可见, 随着计算步数的增加, 误差迅速放大, 使结果失真.

例 计算积分 $I_n = \int_0^1 x^n e^{x-1} dx$

$$I_n = 1 - nI_{n-1}, \quad n = 1, 2, \dots$$

算法2的计算公式为

$$I_{n-1} = \frac{1}{n}(1 - I_n), \quad n = k, k-1, \dots, 2, 1$$

类似地可得

$$I_n - I_n^* = (-1)^{k-n} \frac{n!}{k!} (I_k - I_k^*), \quad n = k, k-1, \dots, 1, 0$$

$$|I_0 - I_0^*| = \frac{1}{9!} |I_9 - I_9^*| = \frac{1}{362880} |I_9 - I_9^*|$$

可见, 近似误差 $I_n - I_n^*$ 是可控制的, 算法是数值稳定的.

§4 数值计算中应注意的问题

为了减少舍入误差的影响，设计算法时应遵循如下的一些原则.

➤ 1. 避免两个相近的数相减

如果 x, y 的近似值分别为 x^*, y^* ，则 $z^* = x^* - y^*$ 是 $z = x - y$ 的近似值.
此时，相对误差满足估计式

$$|e_r(z^*)| = \left| \frac{e(x^* - y^*)}{x^* - y^*} \right|,$$

可见，当 x^* 与 y^* 很接近时， z^* 的相对误差有可能很大.

● 在数值计算中，如果遇到两个相近的数相减，可考虑改变一下算法以避免两数相减.

● 例如

$$\text{当 } x_1 \approx x_2 \text{ 时, } \log x_1 - \log x_2 = \log \frac{x_1}{x_2}$$

$$\text{当 } x \approx 0 \text{ 时, } 1 - \cos x = 2 \sin^2 \frac{x}{2}$$

$$\text{当 } x \gg 1 \text{ 时, } \sqrt{x+1} - \sqrt{x} = \frac{1}{\sqrt{x+1} + \sqrt{x}}$$

例 求方程 $x^2 - 64x + 1 = 0$ 的两个根，使它们至少具有四位有效数字。
($\sqrt{1023} \approx 31.984$)

解 由求根公式有 $x_1 = 32 + \sqrt{1023} \approx 63.984$

若由 $x_2 = 32 - \sqrt{1023} \approx 0.016$ ，仅有两位有效数字，

但若采用 $x_2 = 1/x_1 \approx 0.01563$ ，则有四位有效数字。

● 对两个相近的数相减，若找不到适当方法代替，只能在计算机上采用双精度进行计算，以提高精度。

➤ 2. 防止大数“吃掉”小数

- 因为计算机上只能采用有限位数计算, 若参加运算的数量级差很大, 在它们的加、减运算中, 绝对值很小的数往往被绝对值较大的数“吃掉”, 造成计算结果失真.
- 在求和或差的过程中应采用由小到大的运算过程.

➤ 3. 绝对值太小的数不宜作除数

由于除数很小,将导致商很大, 有可能出现“溢出”现象. 另外, 设 x, y 的近似值分别为 x^*, y^* , 则 $z^*=x^*/y^*$ 是 $z=x/y$ 的近似值. 此时 z^* 的绝对误差满足估计式

$$|e(z)| = \left| \frac{ye(x) - xe(y)}{y^2} \right| \leq \frac{|y||e(x)| + |x||e(y)|}{y^2}$$

● 可见, 若除数太小, 则可能导致商的绝对误差很大.

➤ 4. 注意简化计算程序, 减少计算次数

- 首先, 若算法计算量太大, 实际计算无法完成

例 用Cramer法则求 n 阶线性方程组 $Ax=b$ 的解, 用 n 阶行列式定义来计算

$$\text{总乘法运算次数} > (n-1)(n+1)!$$

当 $n=25$ 时, 在每秒百亿次乘除运算计算机上求解时间为

$$\frac{24 * 26!}{10^{10} \times 3600 \times 24 \times 365} \approx 307 \text{ (亿年)}$$

● 其次，即使是可行算法，则计算量越大积累的误差也越大。因此，算法的计算量越小越好。

例 计算 n 次多项式：

$$p_n(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$$

若直接逐项计算，大约需要乘法运算次数为

$$n + (n-1) + \dots + 2 + 1 = \frac{n(n+1)}{2}$$

如果利用分配律，则能使计算量大为降低

$$\begin{aligned}P_2(x) &= a_2x^2 + a_1x + a_0 \\ &= (a_2 \cdot x + a_1) \cdot x + a_0, \quad \text{2次乘法+2次加法}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}P_3(x) &= a_3x^3 + a_2x^2 + a_1x + a_0 \\ &= (a_3x^2 + a_2x + a_1)x + a_0 \\ &= ((a_3 \cdot x + a_2) \cdot x + a_1) \cdot x + a_0 \quad \text{3次乘法+3次加法}\end{aligned}$$

一般地，对于 n 次多项式将它改写为

$$p_n(x) = (\cdots((a_n \cdot x + a_{n-1}) \cdot x + a_{n-2}) \cdot x + \cdots) \cdot x + a_0$$

则只需 n 次乘法和 n 次加法运算.

➤ 5. 要关注计算效率, 注意收敛速度

例: 用下述级数计算 $\ln 2$, 且要求误差小于 10^{-7} .

$$\ln 2 = 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \dots + (-1)^{n-1} \frac{1}{n} - \dots$$

解: 用计算公式 $\ln(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \dots + \frac{(-1)^{n-1} x^n}{n}$

$$\ln 2 \approx S_n = 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \dots + (-1)^{n-1} \frac{1}{n}$$

$$\text{误差 } |\ln 2 - S_n| \leq \frac{1}{n+1} < 10^{-7}, \quad \text{得 } n > 10^7 - 1.$$

需前一千万项求和!

如果用级数

$$\ln \frac{1+x}{1-x} = 2x \left(1 + \frac{1}{3}x^2 + \frac{1}{5}x^4 + \dots + \frac{1}{2m+1}x^{2m} + \dots \right), \quad |x| < 1$$

取 $x = \frac{1}{3}$ 来计算 $\ln 2$ 用前9项求和(取 $m = 8$) 就达到精度要求, 即

$$\ln 2 \approx S_8 = 2x \left(1 + \frac{1}{3}x^2 + \frac{1}{5}x^4 + \dots + \frac{1}{17}x^{16} \right), \quad x = \frac{1}{3}$$

则误差 $|\ln 2 - S_8| < 10^{-7}$.

➤ 6.选用数值稳定性好的算法

在数值计算方法中, 一般注重误差的定性分析, 即只讨论各种算法的数值稳定性, 只要算法是数值稳定的, 就不再进行舍入误差估计; 截断误差将针对各种问题结合具体算法讨论.

知识结构图一

误差

分类

模型误差、观测误差
截断误差、舍入误差

度量


绝对误差 (限)
相对误差 (限)
有效数字
三者的联系

传播

基本运算的误差估计
算法的稳定性

注意

避免误差扩大
提高算法效率
注重算法稳定性

- 
-
- 作业 P13: 4 , 7 , 9 , 10 , 12
 - 数值实验 P14: 2 , 3