

UNIVERSIDADE ESTADUAL DE GOIÁS Câmpus Anápolis de Ciências Exatas e Tecnológicas Henrique Santillo Matemática

Uma Introdução ao Cálculo Variacional e ao Método de Rayleigh-Ritz com Aplicações em Python

Eduardo José de Oliveira Orientador: Prof. Me. Tiago de Lima Bento Pereira

Introdução

Segundo Lima (2004) e Campos (2017), um dos problemas pertinentes ao Cálculo Variacional é o de minimizar ou maximizar o funcional

$$\int_{x_1}^{x_2} f(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) dx,$$

isto é, encontrar uma função diferenciável até a ordem n, y=y(x), satisfazendo $y(x_1)=y_1$ e $y(x_2)=y_2$, com x_1 , x_2 , y_1 e y_2 dados, tornando a integral um valor mínimo ou máximo.



Introdução

Uma das formas de se encontrar a função y(x) corresponde na determinação da chamada equação de Euler-Lagrange associada ao problema e, então, sua resolução. Além disso, a satisfação das chamadas Condições de Contorno Naturais e Essenciais são necessárias para a correta determinação da função y(x) exata.

Introdução

Uma das formas de se encontrar a função y(x) corresponde na determinação da chamada equação de Euler-Lagrange associada ao problema e, então, sua resolução. Além disso, a satisfação das chamadas Condições de Contorno Naturais e Essenciais são necessárias para a correta determinação da função y(x) exata.

Outra abordagem ao problema consiste na aproximação de y(x) por meio de funções admissíveis.

Objetivos

- 1 introduzir, de forma clara e concisa, o Cálculo Variacional por meio do estudo das Equações de Euler-Lagrange para funcionais que dependem de uma única variável, da função e das suas derivadas, até a ordem *n* desejada;
- explicar o método de Rayleigh-Ritz, de forma simples e introdutória, desenvolvendo exemplos básicos;
- 3 apresentar formas de se utilizar a computação para os cálculos do método de Rayleigh-Ritz por meio da linguagem de programação Python.

Introdução Objetivo **Contexto Histórico** Cálculo Variacional Método de Rayleigh-Ritz Método de Rayleigh-Ritz e a Linguagem Python



Contexto Histórico



Segundo Boyer (1996), tem-se alguns acontecimentos importantes:

• Pierre de Fermat em 1629.

- Pierre de Fermat em 1629.
 - Comparações entre f(x) e f(x + E) próximo de máximos ou mínimos.

- Pierre de Fermat em 1629.
 - Comparações entre f(x) e f(x+E) próximo de máximos ou mínimos.
 - Considerar a divisão $\frac{f(x+E)-f(x)}{E}$.

- Pierre de Fermat em 1629.
 - Comparações entre f(x) e f(x+E) próximo de máximos ou mínimos.
 - Considerar a divisão $\frac{f(x+E)-f(x)}{E}$.
 - Após a divisão, considerar E = 0.

- Pierre de Fermat em 1629.
 - Comparações entre f(x) e f(x+E) próximo de máximos ou mínimos.
 - Considerar a divisão $\frac{f(x+E)-f(x)}{E}$.
 - Após a divisão, considerar E = 0.
 - Por último, igualar o resultado a 0, encontrando as abscissas dos máximos ou mínimos.

- Pierre de Fermat em 1629.
 - Comparações entre f(x) e f(x+E) próximo de máximos ou mínimos.
 - Considerar a divisão $\frac{f(x+E)-f(x)}{E}$.
 - Após a divisão, considerar E = 0.
 - Por último, igualar o resultado a 0, encontrando as abscissas dos máximos ou mínimos.
- Cálculo diferencial em 1665 (Isaac Newton) e 1676 (Gottfried Leibniz).



O Problema da Braquistócrona e o Cálculo Variacional

Segundo Courant e Robbins (1996) e Stillwell (2010), o problema da braquistócrona,

 Foi formulado por Johann Bernoulli em 1969 e pode ser apresentado como:

Problema da Braquistócrona

Sejam A e B dois pontos dados em um plano vertical. O problema da braquistócrona consiste em encontrar a curva que uma partícula M precisa descrever para sair de A e chegar em B no menor tempo possível, somente sob a ação da força da gravidade (LIMA, 2004, p. 3).

O Problema da Braquistócrona e o Cálculo Variacional

Segundo Courant e Robbins (1996) e Stillwell (2010),

 A Solução de Jacob Bernoulli (1697) apresenta o aspecto da curva variável.

O Problema da Braquistócrona e o Cálculo Variacional

Segundo Courant e Robbins (1996) e Stillwell (2010),

- A Solução de Jacob Bernoulli (1697) apresenta o aspecto da curva variável.
- Euler e Lagrange.



Segundo Leissa (2005),

 O método leva o nome dos pesquisadores Lord Rayleigh e Walter Ritz.

Segundo Leissa (2005),

- O método leva o nome dos pesquisadores Lord Rayleigh e Walter Ritz.
- Estudado, primeiro, por Lord Rayleigh com problemas de energias potencial e cinética de sistemas.

Segundo Leissa (2005),

- O método leva o nome dos pesquisadores Lord Rayleigh e Walter Ritz.
- Estudado, primeiro, por Lord Rayleigh com problemas de energias potencial e cinética de sistemas.
- A Generalização foi feita por Walter Ritz.

Segundo Leissa (2005),

- O método leva o nome dos pesquisadores Lord Rayleigh e Walter Ritz.
- Estudado, primeiro, por Lord Rayleigh com problemas de energias potencial e cinética de sistemas.
- A Generalização foi feita por Walter Ritz.
- Não se sabe exatamente quando o método passou a se chamar "Método de Rayleigh-Ritz".

Uma das aplicações mais usuais nos trabalhos acadêmicos é o seu uso para a determinação das chamadas frequências naturais.



Uma das aplicações mais usuais nos trabalhos acadêmicos é o seu uso para a determinação das chamadas frequências naturais.

As frequências naturais "indicam a taxa de oscilação livre da estrutura, depois de cessada à força que provocou o seu movimento. Em palavras similares, representa o quanto à estrutura vibra quando não há força aplicada sobre ela." (BOLINA et al., 2015, p. 1).

Essa aplicação, com as frequências naturais, pode ser verificada nos trabalhos de

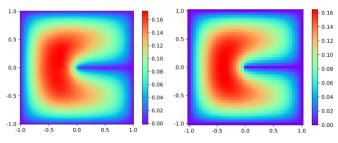
- Ilanko, Monterrubio e Mochida (2014) com as vigas consolas.
- Mazanoglu (2015) com as vigas seguindo os modelos de Timoshenko e de Euler.
- Grossi e Albarracin (2001) com problemas envolvendo placas.

Essa aplicação, com as frequências naturais, pode ser verificada nos trabalhos de

- Ilanko, Monterrubio e Mochida (2014) com as vigas consolas.
- Mazanoglu (2015) com as vigas seguindo os modelos de Timoshenko e de Euler.
- Grossi e Albarracin (2001) com problemas envolvendo placas.

E e Yu (2018) estuda a aplicação do Método junto a Inteligência Aritifical, propondo o método chamado de *Deep Ritz Method* para a resolução de problemas variacionais.

Figura 1: Solução da equação de Poisson em duas dimensões utilizando o Deep Ritz Method e o método das diferenças finitas



- (a) Solução pelo *Deep Ritz Method.*
- (b) Solução pelo método das diferenças finitas.

Fonte: E e Yu (2018, p. 5).



• Criada por Guido van Rossum por volta de 1990.



- Criada por Guido van Rossum por volta de 1990.
- Desenvolvimento *open-source*.



- Criada por Guido van Rossum por volta de 1990.
- Desenvolvimento open-source.
- Atualmente há cerca de 1000 colaboradores no GitHub.

- Criada por Guido van Rossum por volta de 1990.
- Desenvolvimento *open-source*.
- Atualmente há cerca de 1000 colaboradores no GitHub.
- Diversas bibliotecas de rotinas como, por exemplo, o ecossistema SciPy:
 - NumPy
 - SciPy
 - MatplotLib
 - SymPy

. . .

Introdução Objetivo Contexto Histórico **Cálculo Variacional** Método de Rayleigh-Ritz Método de Rayleigh-Ritz e a Linguagem Python



Cálculo Variacional



Cálculo Variacional

Falar do Cálculo Variacional.

Introdução Cálculo Variacional Método de Rayleigh-Ritz Método de Rayleigh-Ritz e a Linguagem Python



Método de Rayleigh-Ritz



A determinação da função exata y(x) nem sempre é fácil ou possível. O método de Rayleigh-Ritz propõe que a função y(x) seja substituida por uma função aproximada v(x).

A determinação da função exata y(x) nem sempre é fácil ou possível. O método de Rayleigh-Ritz propõe que a função y(x) seja substituida por uma função aproximada v(x).

Considere o funcional

$$I = \int_{x_1}^{x_2} f(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) dx,$$

com as condições de contorno $y(x_1) = y(x_2) = 0$.

Seja

$$y(x) \approx v(x) = \sum_{i=1}^{n} a_i \phi_i(x).$$

Seja

$$y(x) \approx v(x) = \sum_{i=1}^{n} a_i \phi_i(x).$$

Substituindo y por v no funcional, tem-se $I = I(a_1, a_2, ..., a_n)$.

Seja

$$y(x) \approx v(x) = \sum_{i=1}^{n} a_i \phi_i(x).$$

Substituindo y por v no funcional, tem-se $I = I(a_1, a_2, ..., a_n)$.

A condição de máximo ou mínimo para I é, agora, que

$$\frac{\partial I}{\partial a_i} = 0,$$

onde i = 1, 2, ..., n.

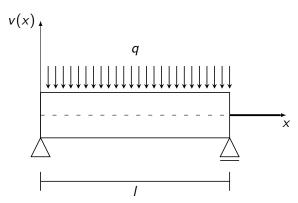
Exemplo

Uma viga prismática possui o funcional de energia potencial total associado

$$\Pi = \frac{1}{2} \int_0^I EI \left[\frac{d^2 v}{dx^2} \right]^2 dx - \int_0^I qv dx,$$

onde E é o módulo de Young do material e I é o momento de inércia da seção transversal da viga em relação ao eixo baricêntrico.

Figura 3: Viga prismática.



Fonte: Assan (2003, p. 25).

Seja
$$v_1(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2$$
.

Seja
$$v_1(x)=a_0+a_1x+a_2x^2$$
. Das condições de contorno $v_1(0)=0\Longrightarrow a_0=0$,

Seja
$$v_1(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2$$
. Das condições de contorno

$$v_1(0)=0\Longrightarrow a_0=0,$$

$$v_1(I) = 0 \Longrightarrow a_1 = -a_2I.$$

Seja
$$v_1(x)=a_0+a_1x+a_2x^2$$
. Das condições de contorno $v_1(0)=0\Longrightarrow a_0=0$,

$$v_1(I) = 0 \Longrightarrow a_1 = -a_2I$$
.

Logo,
$$v_1(x) = a_2(x^2 - lx)$$
,

Seja
$$v_1(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2$$
. Das condições de contorno $v_1(0) = 0 \Longrightarrow a_0 = 0$.

$$v_1(I) = 0 \Longrightarrow a_1 = -a_2I$$
.

Logo,
$$v_1(x) = a_2(x^2 - lx)$$
, $v'_1(x) = a_2(2x - l)$

Seja
$$v_1(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2$$
. Das condições de contorno

$$v_1(0)=0\Longrightarrow a_0=0,$$

$$v_1(I)=0\Longrightarrow a_1=-a_2I.$$

Logo,
$$v_1(x) = a_2(x^2 - lx)$$
, $v_1'(x) = a_2(2x - l)$ e $v_1''(x) = 2a_2$.

Substituindo v por v_1 em Π ,

$$\Pi = \frac{1}{2} \int_0^l 4E l a_2^2 dx - \int_0^l q a_2 (x^2 - lx) dx.$$

Substituindo v por v_1 em Π ,

$$\Pi = \frac{1}{2} \int_0^l 4E l a_2^2 dx - \int_0^l q a_2 (x^2 - lx) dx.$$

Da condição de estacionariedade, $\frac{\partial \Pi}{\partial a_2} = 0$,

$$a_2 = -\frac{qI^2}{24EI}.$$

Substituindo v por v_1 em Π ,

$$\Pi = \frac{1}{2} \int_0^l 4E l a_2^2 dx - \int_0^l q a_2 (x^2 - lx) dx.$$

Da condição de estacionariedade, $\frac{\partial \Pi}{\partial a_2} = 0$,

$$a_2=-\frac{qI^2}{24EI}.$$

E, como
$$a_1 = -a_2I$$
,

$$a_1 = \frac{ql^3}{24FI}.$$

Assim,

$$v_1(x) = \frac{qI^3}{24EI}x - \frac{qI^2}{24EI}x^2.$$

Assim,

$$v_1(x) = \frac{ql^3}{24El}x - \frac{ql^2}{24El}x^2.$$

Calculando o valor de máxima deflexão,

$$v_1\left(\frac{I}{2}\right) = \frac{qI^4}{96EI}.$$

Assim,

$$v_1(x) = \frac{ql^3}{24EI}x - \frac{ql^2}{24EI}x^2.$$

Calculando o valor de máxima deflexão.

$$v_1\left(\frac{l}{2}\right) = \frac{ql^4}{96EI}.$$

O valor de máxima deflexão para $v_1(x)$ é menor que o valor exato,

$$v\left(\frac{l}{2}\right) = \frac{5ql^4}{384EI}.$$



Seja
$$v_2(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3$$
.

Seja
$$v_2(x)=a_0+a_1x+a_2x^2+a_3x^3$$
. Das condições de contorno $v_2(0)=0\Longrightarrow a_0=0$,

Seja
$$v_2(x)=a_0+a_1x+a_2x^2+a_3x^3$$
. Das condições de contorno $v_2(0)=0\Longrightarrow a_0=0$,

$$v_2(I) = 0 \Longrightarrow a_1 = -a_2I - a_3I^2.$$

Seja
$$v_2(x)=a_0+a_1x+a_2x^2+a_3x^3$$
. Das condições de contorno $v_2(0)=0\Longrightarrow a_0=0$,

$$v_2(I) = 0 \Longrightarrow a_1 = -a_2I - a_3I^2.$$

$$v_2(x) = a_2(x^2 - lx) + a_3(x^3 - l^2x),$$

Seja
$$v_2(x)=a_0+a_1x+a_2x^2+a_3x^3$$
. Das condições de contorno $v_2(0)=0\Longrightarrow a_0=0$,

$$v_2(I) = 0 \Longrightarrow a_1 = -a_2I - a_3I^2.$$

$$v_2(x) = a_2(x^2 - lx) + a_3(x^3 - l^2x),$$

$$v_2'(x) = a_2(2x - I) + a_3(3x^2 - I^2),$$



Seja
$$v_2(x)=a_0+a_1x+a_2x^2+a_3x^3$$
. Das condições de contorno $v_2(0)=0\Longrightarrow a_0=0$,

$$v_2(I) = 0 \Longrightarrow a_1 = -a_2I - a_3I^2.$$

$$v_2(x) = a_2(x^2 - lx) + a_3(x^3 - l^2x),$$

$$v_2'(x) = a_2(2x - I) + a_3(3x^2 - I^2),$$

$$v_2''(x) = 2a_2 + 6a_3x.$$

Substituindo v por v_2 em Π ,

$$\Pi = \frac{1}{2} \int_0^I \left(EI(2a_2 + 6a_3x)^2 \right) dx - \int_0^I q \left(a_2(x^2 - lx) + a_3(x^3 - l^2x) \right) dx.$$

Substituindo v por v_2 em Π ,

$$\Pi = \frac{1}{2} \int_0^I \left(EI(2a_2 + 6a_3x)^2 \right) dx - \int_0^I q \left(a_2(x^2 - lx) + a_3(x^3 - l^2x) \right) dx.$$

Da condição de estacionariedade, tem-se o sistema

$$\begin{cases} \frac{\partial \Pi}{\partial a_2} = 0 \\ \frac{\partial \Pi}{\partial a_3} = 0 \end{cases}.$$

$$\begin{cases} 2a_2 + 3a_3I = \frac{-qI^2}{12EI} \\ 2a_2 + 4a_3I = \frac{-qI^2}{12EI} \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2a_2 + 3a_3I = \frac{-qI^2}{12EI} \\ 2a_2 + 4a_3I = \frac{-qI^2}{12EI} \end{cases}$$

Resolvendo o sistema,

$$a_3 = 0$$
,

$$\begin{cases} 2a_2 + 3a_3I = \frac{-qI^2}{12EI} \\ 2a_2 + 4a_3I = \frac{-qI^2}{12EI} \end{cases}$$

Resolvendo o sistema,

$$a_3 = 0$$
,

$$a_2 = -\frac{qI^2}{24EI}$$

Seja
$$v_3(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 + a_4x^4$$
.

Seja
$$v_3(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 + a_4x^4$$
. Das condições de contorno

$$v_3(0)=0\Longrightarrow a_0=0,$$

Seja $v_3(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 + a_4x^4$. Das condições de contorno

$$v_3(0)=0 \Longrightarrow a_0=0,$$

$$v_3(I) = 0 \Longrightarrow a_1 = -a_2I - a_3I^2 - a_4I^3.$$

Seja $v_3(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 + a_4x^4$. Das condições de contorno

$$v_3(0)=0\Longrightarrow a_0=0,$$

$$v_3(I) = 0 \Longrightarrow a_1 = -a_2I - a_3I^2 - a_4I^3.$$

$$v_3(x) = a_2(x^2 - lx) + a_3(x^3 - l^2x) + a_4(x^4 - l^3x),$$

Seja $v_3(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 + a_4x^4$. Das condições de contorno

$$v_3(0)=0\Longrightarrow a_0=0,$$

$$v_3(I) = 0 \Longrightarrow a_1 = -a_2I - a_3I^2 - a_4I^3.$$

$$v_3(x) = a_2(x^2 - lx) + a_3(x^3 - l^2x) + a_4(x^4 - l^3x),$$

$$v_3'(x) = a_2(2x - l) + a_3(3x^2 - l^2) + a_4(4x^3 - l^3),$$

Seja $v_3(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 + a_4x^4$. Das condições de contorno

$$v_3(0)=0 \Longrightarrow a_0=0$$
,

$$v_3(I) = 0 \Longrightarrow a_1 = -a_2I - a_3I^2 - a_4I^3.$$

$$v_3(x) = a_2(x^2 - lx) + a_3(x^3 - l^2x) + a_4(x^4 - l^3x),$$

$$v_3'(x) = a_2(2x - 1) + a_3(3x^2 - 1^2) + a_4(4x^3 - 1^3),$$

$$v_3''(x) = 2a_2 + 6a_3x + 12a_4x^2.$$

Substituindo v por v_3 em Π ,

$$\Pi = \frac{1}{2} \int_0^I \left[EI(2a_2 + 6a_3x + 12a_4x^2)^2 \right] dx -$$

$$- \int_0^I q \left[a_2(x^2 - lx) + a_3(x^3 - l^2x) + a_4(x^4 - l^3x) \right] dx.$$

Da condição de estacionariedade, tem-se o sistema

$$\begin{cases} \frac{\partial \Pi}{\partial a_2} = 0 \\ \frac{\partial \Pi}{\partial a_3} = 0 \\ \frac{\partial \Pi}{\partial a_4} = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2a_2 + 3a_3I + 4a_4I^2 = -\frac{qI^2}{12EI} \\ a_2 + 2a_3I + 3a_4I^2 = -\frac{qI^2}{24EI} \\ 8a_2 + 18a_3I + \frac{144}{5}a_4I^2 = -\frac{3qI^2}{10EI} \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2a_2 + 3a_3I + 4a_4I^2 = -\frac{qI^2}{12EI} \\ a_2 + 2a_3I + 3a_4I^2 = -\frac{qI^2}{24EI} \\ 8a_2 + 18a_3I + \frac{144}{5}a_4I^2 = -\frac{3qI^2}{10EI} \end{cases}$$

Resolvendo o sistema, tem-se

$$a_2 = 0$$
,

$$\begin{cases} 2a_2 + 3a_3I + 4a_4I^2 = -\frac{qI^2}{12EI} \\ a_2 + 2a_3I + 3a_4I^2 = -\frac{qI^2}{24EI} \\ 8a_2 + 18a_3I + \frac{144}{5}a_4I^2 = -\frac{3qI^2}{10EI} \end{cases}$$

Resolvendo o sistema, tem-se

$$a_2 = 0$$
,

$$a_3=-\frac{qI}{12EI},$$

$$a_4 = \frac{q}{24EI}.$$

$$a_4 = \frac{q}{24EI}.$$

Como
$$a_1 = -a_2I - a_3I^2 - a_4I^3$$
,

$$a_1=\frac{qI^3}{24EI}.$$

$$a_4 = \frac{q}{24FI}.$$

Como $a_1 = -a_2I - a_3I^2 - a_4I^3$,

$$a_1=\frac{qI^3}{24EI}.$$

A função v₃ é

$$v_3(x) = \frac{ql^3}{24El}x - \frac{ql}{12El}x^3 + \frac{q}{24El}x^4.$$

O valor de máxima deflexão é identico,

$$v_3\left(\frac{l}{2}\right) = v\left(\frac{l}{2}\right) = \frac{5ql^4}{384EI}.$$

O valor de máxima deflexão é identico,

$$v_3\left(\frac{l}{2}\right) = v\left(\frac{l}{2}\right) = \frac{5ql^4}{384EI}.$$

A função $v_3(x)$ é, de fato, a função exata v(x).

Introdução Objetivo Contexto Histórico Cálculo Variacional **Método de Rayleigh-Ritz** Método de Rayleigh-Ritz e a Linguagem Python



O Uso de Funções Triangulares no Método de Rayleigh-Ritz

Funções Triangulares

Explicar o uso das funções triangulares.

Introdução Objetivo Contexto Histórico Cálculo Variacional Método de Rayleigh-Ritz Método de Rayleigh-Ritz e a Linguagem Python



Utilizando o Método de Rayleigh-Ritz na Linguagem Python

Método de Rayleigh-Ritz e a Linguagem Python

Considere o funcional

$$\Pi = \frac{1}{2} \int_0^I EI \left[\frac{d^2 v}{dx^2} \right]^2 dx - \int_0^I qv dx,$$

do Exemplo sobre o Método de Rayleigh-Ritz.

Método de Rayleigh-Ritz e a Linguagem Python

Considere o funcional

$$\Pi = \frac{1}{2} \int_0^I EI \left[\frac{d^2 v}{dx^2} \right]^2 dx - \int_0^I qv dx,$$

do Exemplo sobre o Método de Rayleigh-Ritz.

Seja a função aproximadora $v_3(x)$,

$$v_3(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 + a_4x^4$$
.



Código 1: Definição da Função Aproximada e Integrando

```
from sympy import symbols, integrate, diff, Matrix
   from sympy.solvers import solve
3
   1, E, I, x, q = symbols('l E I x q')
5
   a2, a3, a4 = symbols("a2 a3 a4")
6
   v = a2 * (x**2 - 1*x)
   v = v + a3 * (x**3 - 1**2 * x)
   v = v + a4 * (x**4 - 1**3 * x)
10
11
   dv = diff(v, x)
12
   dv2 = diff(dv, x)
13
14
   f = (E*I*((dv2)**2)) / 2
```

Fonte: Elaborado pelo autor, 2019.

Método de Rayleigh-Ritz e a Linguagem Python

Para resolver o sistema

$$\begin{cases} \frac{\partial \Pi}{\partial a_2} = 0 \\ \frac{\partial \Pi}{\partial a_3} = 0 \\ \frac{\partial \Pi}{\partial a_4} = 0 \end{cases}$$

é possível utilizar a chamada Regra de Leibniz, realizando a derivação antes da integração.

Método de Rayleigh-Ritz e a Linguagem Python

Para resolver o sistema

$$\begin{cases} \frac{\partial \Pi}{\partial a_2} = 0 \\ \frac{\partial \Pi}{\partial a_3} = 0 \\ \frac{\partial \Pi}{\partial a_4} = 0 \end{cases}$$

é possível utilizar a chamada Regra de Leibniz, realizando a derivação antes da integração.

Finalmente, o sistema resultante das derivações e integrações deve ser resolvido obtendo os valores de a_2 , a_3 e a_4 .



Código 2: Definição da Função Aproximada e Integrando

```
15
16
   df_a2 = diff(f, a2)
17
   df_a3 = diff(f, a3)
18
   df a4 = diff(f, a4)
19
20
   eq1 = integrate(df_a2, (x, 0, 1))
21
   eq2 = integrate(df_a3, (x, 0, 1))
22
   eq3 = integrate(df_a4, (x, 0, 1))
23
24
   sol = solve([eq1, eq2, eq3], [a2, a3, a4])
25
   print(sol)
```

Fonte: Elaborado pelo autor, 2019.



Figura 4: Resultado encontrado para a2, a3 e a4

```
eduardo@eduardo-pc: ~/Documentos/Faculdade/TCC/Repo/tcc/src/pytho...
Arquivo
       Editar Ver Pesquisar Terminal Aiuda
eduardo@eduardo-pc:~/Documentos/Faculdade/TCC/Repo/tcc/src/python/MRR$ py
thon3 solve mrr exemplo.py
{a2: 0, a3: -l*q/(12*E*I), a4: q/(24*E*I)}
eduardo@eduardo-pc:~/Documentos/Faculdade/TCC/Repo/tcc/src/python/MRR$
```

Fonte: Elaborada pelo autor, 2019.



Código 3: Determinando o coeficiente a₁

```
26
   a1 = -a2*1 - a3*1**2 - a4 * 1**3
27
   a1 = a1.subs(a2, sol[a2])
28
   a1 = a1.subs(a3, sol[a3])
29
   a1 = a1.subs(a4, sol[a4])
30
   print("a1: ", a1)
```

Fonte: Elaborado pelo autor, 2019.

Código 4: Determinando a função v e a Máxima Deflexão

```
31
   v = a1*x + sol[a2]*x**2 + sol[a3]*x**3 + sol[a4]*x**4
32
   print("v(x) = ", v)
   maxdef = v.subs(x. 1/2)
33
34
   print("Maxima deflexao: ", maxdef)
```

Fonte: Elaborado pelo autor, 2019.



Figura 5: Execução completa dos Códigos 1, 2, 3 e 4

```
eduardo@eduardo-pc: ~/Documentos/Faculdade/TCC/Repo/tcc
Arquivo Editar Ver Pesquisar Terminal Ajuda
eduardo@eduardo-pc:~/Documentos/Faculdade/TCC/Repo/tcc$ python3 src/python/MRR/
solve mrr exemplo.py
{a2: 0, a3: -l*q/(12*E*I), a4: q/(24*E*I)}
al: l**3*q/(24*E*I)
v(x) = l**3*q*x/(24*E*I) - l*q*x**3/(12*E*I) + q*x**4/(24*E*I)
Maxima deflexao: 5*l**4*q/(384*E*I)
eduardo@eduardo-pc:~/Documentos/Faculdade/TCC/Repo/tcc$
```

Fonte: Elaborada pelo autor, 2019.

Funções Triangulares na Linguagem Python

Explicar sobre o uso da Linguagem Python e as funções triangulares.

Introdução Objetivo Contexto Histórico Cálculo Variacional Método de Rayleigh-Ritz Método de Rayleigh-Ritz e a Linguagem Python



Referências

Referências I

ASSAN, A. E. *Método dos Elementos Finitos*. 2. ed. Campinas: Editora da Unicamp, 2003.

BOLINA, C. et al. Vibrações: As frequências naturais estimada e experimental de uma estrutura. *Blucher Mathematical Proceedings*, v. 1, n. 1, p. 186 – 194, 2015. Disponível em: <www.proceedings.blucher.com.br/article-details/vibraes-as-frequncias-naturais-estimada-e-experimental-de-uma-estrutu Acesso em: 5 out. 2019.

BOYER, C. B. *História da Matemática*. 2. ed. São Paulo: Edgard Blucher, 1996.

Referências II

CAMPOS, C. A. de L. *Algumas Aplicações de Cálculo Variacional*: da braquistócrona a desigualdade de hardy-sobolev. Dissertação (Mestrado) — Universidade de Campinas, Campinas, jul. 2017.

COURANT, R.; ROBBINS, H. What is Mathematics? 2. ed. New York: Oxford University Press, 1996.

E, W.; YU, B. The deep ritz method: A deep learning-based numerical algorithm for solving variational problems. *Communications in Mathematics and Statistics*, v. 6, n. 1, 2018.

GROSSI, R. O.; ALBARRACIN, C. M. Some observations on the application of the rayleigh–ritz method. *Applied Acoustics*, v. 62, n. 10, p. 1171 – 1182, 2001.

Referências III

ILANKO, S.; MONTERRUBIO, L. E.; MOCHIDA, Y. The rayleigh-ritz method and simple applications. In: _____. *The Rayleigh-Ritz Method for Structural Analysis*. [S.I.]: John Wiley & Sons, Ltd, 2014. cap. 3, p. 21–31.

LEISSA, A. The historical bases of the rayleigh and ritz methods. *Journal of Sound and Vibration*, v. 287, n. 4, p. 961 – 978, 2005.

LIMA, G. L. de. *Cálculo Variacional*: problemas clássicos, aspectos teóricos e desdobramentos. Dissertação (Mestrado) — Universidade de Campinas, Campinas, jun. 2004.

Referências IV

MAZANOGLU, K. Natural frequency analyses of segmented timoshenko-euler beams using the rayleigh-ritz method. *Journal of Vibration and Control*, v. 23, n. 13, p. 2135–2154, 2015.

STILLWELL, J. Mathematics and Its History. 3. ed. New York: Springer, 2010. (Undergraduate Texts In Mathematics).