

جامعة حلب كلية الهندسة الكهربائية والالكترونية قسم هندسة التحكم والأتمتة مخبر التحكم

مقرر المتحكمات المصغرة الجلسة السادسة

السنة الرابعة ميكاترونيك

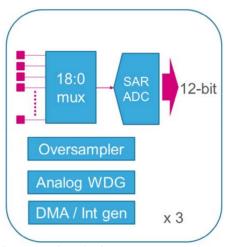
2023/2202

الغاية من الجلسة

- 1- التعرف على المبدلات التشابهية الرقمية في متحكماتSTM32
 - 2- أنماط عمليات التحويل ADC conversion modes
 - 3- طرق قراءة المبدل التشابهي الرقمي
- 4- التطبيق العملي الأول: التحكم بشدة إضاءة ليد موصول على أحد أقطاب الـ PWM من خلال مقاومة ضوئية موصولة على أحد أقطاب الدخل التشابهي باستخدام نمط الـ Polling باستخدام البورد التطويري
 - 5- التطبيق العملي الثاني: إعادة التطبيق السابق باستخدام نمط المقاطعة Interrupt
 - 6- التطبيق العملي الثالث: مراقبة درجة حرارة الغرفة وعرضها على شاشة LCD

1- التعرف على المبدلات التشابهية الرقمية في متحكماتSTM32:

المبدلات التشابهية الرقمية عبارة عن دارات الكترونية تقوم بتحويل الجهد التشابهي على دخلها إلى قيمة رقمية بالنظام الثنائي مقابلة لمستوى الجهد، فبمجرد قدح المبدل التشابهي الرقمي يبدأ بأخذ العينات samples ويقوم بعملية تدعى التكميم ليقابل كل مستوى من الجهد بما يناسبه من القيم الرقمية تحتوي متحكمات STM32G0 على مبدل تشابهي رقمي وحيد من نوع ADC(SAR) بدقة 12بت وما يقارب الـ 19 قناة للمبدل



تسمح المبدلات التشابهية الرقمية للمتحكم STM32G0 باستقبال القيم التشابهية القادمة من الحساسات، حيث تقوم بتحويلها إلى القيم الرقيمة المقابلة لها، فللمبدل ما يقارب الــــــ 19 قناة تحويل أي 19 دخل تشابهي للمتحكم بإمكانه استقبال القيم التشابهية من خلالها

يتم حساب جهد الدخل التشابهي من خلال العلاقة التالي:

$$Vin = ADC_{Res} * (V_{ref}/4096)$$

حبث:

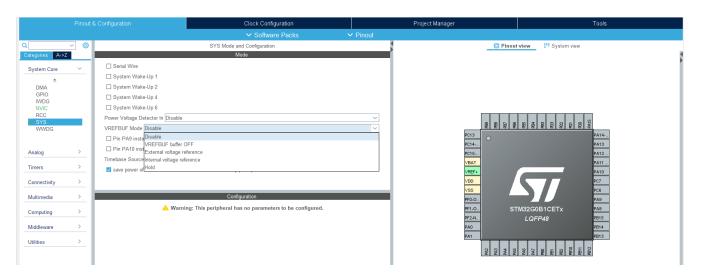
القيمة الرقمية الناتجة عن عملية التحويل التشابهي الرقمي : ADC_{Res}

الجهد المرجعي V_{ref}

Features	Description
Input channel	Up to 16 external (GPIOs) and 3 internal channels
Type of conversion	12-bit successive approximation
Conversion time	400 ns, 2.5 Msamples/s (when f _{ADC CLK} = 35 MHz, 12 bits)
Functional mode	Single, Continuous, Scan, and Discontinuous
Triggers	Software or external trigger (Timers & IOs)
Special functions	Analog watchdogs, Hardware oversampling, and Self-calibration
Data processing	Interrupt generation and DMA requests
Low-power modes	Wait, Auto-off, and Power-down

هناك عدة احتمالات ممكنة للجهد المرجعى:

- 1. Disabled : وهو الافتراضي وفي هذه الحالة يكون الجهد المرجعي متصل داخلياً مع VDDA و هو نفسه
 اي جهد تغذية المتحكم 3.3v
 - 2. Buffer off: في هذه الحالة يكون الجهد المرجعي موصول داخلياً مع الـ VSSA
 - V_{ref} من خلال وصل جهد مرجعي خارجي إلى القطب: External Voltage reference .3
- 4. Internal Voltage reference: استخدام مولد الجهد المرجعي الداخلي: يوجد داخل متحكمات Internal Voltage reference مولد جهد مرجعي مدمج بداخلها يقوم بتوليد جهد مرجعي ثابت ومستقر حتى عند تغذيته من بطارية و يمكن استخدامه مع المبدل التشابهي الرقمي الرقمي الرقمي التشابهي DAC ، و يعطي في خرجه إما v2.5 أو v2.5 أو v2.5 أو 1.8v أو 1.5v أو 1.5v أو 1.8v أو بيخاوز المستجرار تيار لا يتجاوز المسلم



عند استخدام مولد الجهد المرجعي الداخلي يجب وصل مكثفات على القطب +Vref وفي هذه الحالة لن تحتاج لوصل دارة خارجية لتوليد الجهد المرجعي

المعايرة الذاتية Self-calibration:

يوفر المبدل خاصية المعايرة الذاتية والتي تقلل بشكل كبير الأخطاء الناتجة عن تغيرات مكثف الشكن الداخلي internal capacitor ونقوم عادة في بداية الكود باستخدام دالة من دوال HAL للقيام بعملية المعايرة:

HAL_ADCEx_Calibration_Start(&hadc1);

سرعة التحويل Conversion speed:

يحتاج المبدل التشابهي الرقمي على الأقل 1.5clock cycles لأخذ العينات و 12.5 clock cycles للتحويل من أجل دقة 12بت، بمعنى آخر ومن أجل تردد الساعة الأعظمي للمبدل 35MHZ يمكن أن تصل سرعة أخذ العينات إلى 2.5mega samples/s

طرق قراءة المبدل التشابهي الرقمي ADC conversion modes:

يوجد ثلاث طرق رئيسية لقراءة الـ ADC هي:

- 1. Polling method: تعتبر الطريقة الأسهل في كتابة الكود لقراءة القيمة القادمة من إحدى القنوات التشابهية، ولكنها ليست الأكثر فعالية، حيث علينا أن نبدأ بعملية التحويل وتتوقف الـــ CPU عن تنفيذ الكود وتنظر لحين الانتهاء من عملية التحويل حينها يمكن للـ CPU استكمال تنفيذ الكود الرئيسي.

DMA Method .3

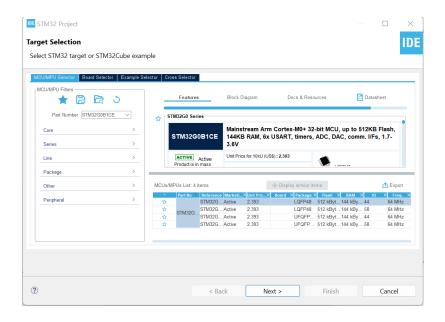
- 2- التطبيق العملي الأول: سنقوم في هذا التطبيق بالتحكم بشدة إضاءة ليد موصول على أحد أقطاب الـ PWM (القطب PAO) من خلال مقاومة ضوئية موصولة على أحد أقطاب الدخل التشابهي سنقوم بتنفيذ المشروع وفقاً للتسلسل التالى:
 - ضبط تردد ساعة المتحكم
- · ضبط قطب الدخل التشابهي (PA7) في نمط التحويل لمرة واحدة Single conversion mode حيث سنربط مقاومة ضوئية معه.
 - ضبط الـ timer2 في نمط PWM على القناة CH1 (وسنربط معه ليد).

سنقوم بتنفيذ المشروع بطريقتي Polling, interrupt، حيث سنقوم في البداية بقراءة القيمة القادمة من المقاومة المتغيرة الموجودة على القناة CCR للمبدل التشابهي ومن ثم سنقوم بإسناد هذه القيمة لمسجل المؤقت CCR والذي من خلاله يتم تحديد دورة التشغيل dutycycle والتي تحدد شدة إضاءة الليد.

الطريقة الأولى: استخدام نمط الـ Polling:

سنقوم بضبط الإعدادات من خلال أداة CubeMx المدمجة داخل بيئة STM32CubeIDE وفقاً للخطوات التالية:

الخطوة الأولى: قم بفتح برنامج STM32CubeIDE ومن ثم قم بإنشاء مشروع جديد من نافذة File ثم New ثم STM32Project ثم STM32Project ثم قم باختيار المتحكم المصيغر أو من خلال اختيار اسم اللوحة المستخدمة وهي في حالتنا STM32G0B1CE كما في الشكل التالي:

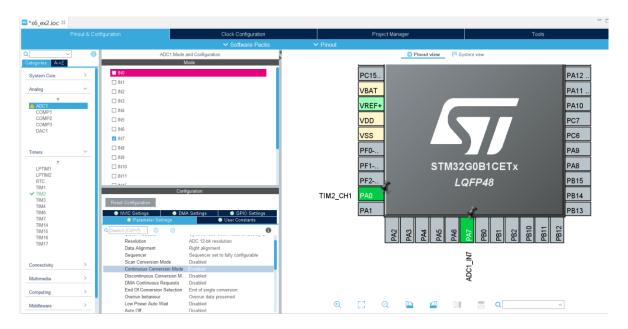


الخطوة الثانية: ضبط إعدادات المؤقت ليعمل في نمط PWM

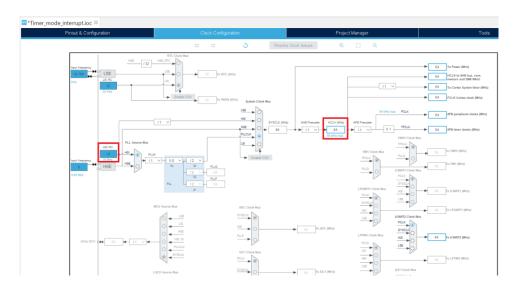
نقوم بضبط مصدر الساعة للمؤقت على الساعة الداخلية للنظام internal clock ، نقوم بتفعيل القناة التكون القناة التكون القناة التي سيتم إخراج إشارة الـــ PWM عليها، نضبط القيمة العظمى للمسجل ARR على القيمة كلاكون القناة التي سيتم إخراج إشارة PWM هو Auto Reload preload ونختار نفعل خاصية Auto Reload preload ونختار نمط إشارة الـ PWM



الخطوة الثالثة: قم بضبط إعدادات المبدل التشابهي الرقمي ADC على القناة التشابهية السابعة CH7 بالشكل التالي:



الخطوة الرابعة: ضبط تردد ساعة المتحكم



الخطوة الخامسة: توليد الكود بناءً على الإعدادات التي تم ضبطها من خلال ctrl+s

يصبح الكود النهائي بالشكل التالي:

#include "main.h"

ADC_HandleTypeDef hadc1;
TIM_HandleTypeDef htim2;

void SystemClock_Config(void);
static void MX_GPIO_Init(void);

الحلسة السادسة مخبر التحكم

```
التصريح عن الدوال المسؤولة عن تهيئة ساعة
static void MX_ADC1_Init(void);
                                                       المتحكم ، أقطاب الدخل/ الخرج ، تهيئة المبدل
static void MX TIM2 Init(void);
                                                     التشابهي الرقمي ADC1 ، تهيئة المؤقت TIM2
int main(void)
  uint16_t AD_RES = 0;
                                                         التصريح عن متحول AD RES لنخزن فيه
                                                      لاحقاً القيمة الناتجة عن المحول التشابهي الرقمي
  HAL_Init();
  SystemClock_Config();
                                                     استدعاء الدوال المسؤولة عن تهيئة ساعة المتحكم
  MX GPIO Init();
                                                      ، أقطاب الدخل/ الخرج ، تهيئة المبدل التشابهي
  MX_ADC1_Init();
                                                             الرقمي ADC1 ، تهيئة المؤقت ADC1
  MX TIM2 Init();
                                                      بدء عمل المؤقت في نمط الـ PWM و على القناة
  HAL TIM PWM Start(&htim2,
TIM CHANNEL 1);
  // Calibrate The ADC On Power-Up For Better
Accuracy
  HAL_ADCEx_Calibration_Start(&hadc1);
                                                     بدء المعايرة الذاتية للمبدل التشابهي الرقمي adc1
  while (1)
    // Start ADC Conversion
                                                     إعطاء إشارة البدء للمبدل التشابهي الرقمي ليكون
    HAL_ADC_Start(&hadc1);
                                                              جاهز فيما بعد لاجراء عمليات التحويل
    // Poll ADC1 Perihperal & TimeOut = 1mSec
    HAL_ADC_PollForConversion(&hadc1, 1);
                                                       طلب عملية تحويل من المبدل التشابهي الرقمي
    // Read The ADC Conversion Result & Map It
To PWM DutyCycle
    AD_RES = HAL_ADC_GetValue(&hadc1);
                                                     إسناد ناتج عملية التحويل إلى المتغير AD RES
    TIM2 -> CCR1 = (AD_RES << 4);
                                                        إسناد قيمة المتغير AD RES التي تعبر عن
                                                     قيمة المقاومة الضوئية ، إلى المسجل CCR1 من
    HAL_Delay(1);
                                                        المؤقت TIM2 ، المسؤول عن دورة التشغيل
}
                                                                 إجراء تأخير زمني بمقدار 1msec
```

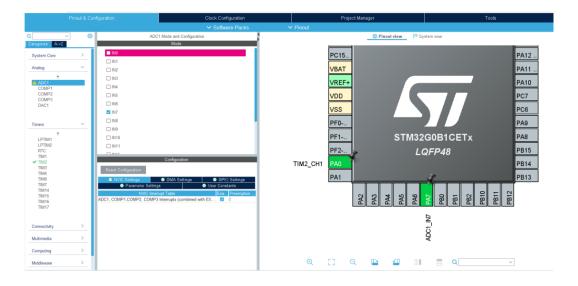
التطبيق العملي الثاني: إعادة التطبيق الأول ولكن باستخدام نمط الـ Interrupt:

سنقوم بضبط الإعدادات من خلال أداة CubeMx المدمجة داخل بيئة STM32CubeIDE وفقاً للخطوات التالية:

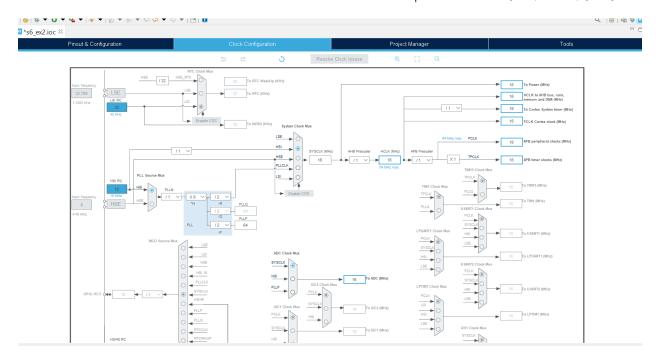
الخطوة الأولى و الثانبة هي نفس الخطوات الموجودة في الطربقة الأولى

dutycycle

الخطوة الثالثة: ضبط إعدادات المبدل التشابهي بنفس الإعدادات السابقة ، فقط سنفعل المقاطعة الخاصة بالمبدل



الخطوة الرابعة: ضبط تردد ساعة المتحكم



الخطوة الخامسة: توليد الكود بناءً على الإعدادات التي تم ضبطها من خلال ctrl+s

يصبح الكود النهائي بالشكل التالي:

```
#include "main.h"

uint16_t AD_RES = 0;

uint16_t AD_RES = 0;

سنستخدمه في الدالة الرئيسية وفي

AD_RES برنامج خدمة المقاطعة)
```

```
لنخزن فبه لاحقاً القيمة الناتجة عن
                                                                               المحول التشابهي الرقمي
                                                                        تعريف المبدل التشابهي ADC1
ADC_HandleTypeDef hadc1;
                                                                               تعريف المؤقت TIM2
TIM_HandleTypeDef htim2;
void SystemClock_Config(void);
                                                                       التصريح عن الدوال المسؤولة عن
                                                                      تهيئة ساعة المتحكم ، أقطاب الدخل/
static void MX GPIO Init(void);
                                                                    الخرج ، تهيئة المبدل التشابهي الرقمي
static void MX_ADC1_Init(void);
                                                                         ADC1 ، تهيئة المؤقت ADC1
static void MX TIM2 Init(void);
int main(void)
  HAL Init();
                                                                                   تهيئة مكتبة HAL
                                                                       استدعاء الدو ال المسؤولة عن تهيئة
  SystemClock_Config();
                                                                     ساعة المتحكم ، أقطاب الدخل/ الخرج
  MX GPIO Init();
                                                                          ، تهيئة المبدل التشابهي الرقمي
  MX_ADC1_Init();
                                                                         ADC1 ، تهيئة المؤقت ADC1
  MX_TIM2_Init();
                                                                      بدء عمل المؤقت في نمط الـ PWM
                                                                                   و على القناة الأولم،
  HAL_TIM_PWM_Start(&htim2, TIM_CHANNEL_1);
  // Calibrate The ADC On Power-Up For Better Accuracy
                                                                       بدء المعايرة الذاتية للمبدل التشابهي
  HAL_ADCEx_Calibration_Start(&hadc1);
  // Start ADC Conversion
                                                                                       الرقمي adc1
     HAL_ADC_Start_IT(&hadc1);
                                                                       إعطاء إشارة البدء للمبدل التشابهي
                                                                      الرقمي ليكون جاهز فيما بعد لإجراء
  while (1)
                                                                                     عمليات التحويل
  {
                                                                      إسناد قيمة المتغير AD RES التي
    // Update The PWM Duty Cycle With Latest ADC
                                                                     تعير عن قيمة المقاومة الضوئية ، إلى
Conversion Result
                                                                    المسجل CCR1 من المؤقت TIM2 ،
                                                                             المسؤول عن دورة التشغيل
     TIM2->CCR1 = (AD RES<<4);
                                                                                        dutycycle
     HAL_Delay(1);
                                                                         إجراء تأخير زمني بمقدار 1sec
}
                                                                        برنامج خدمة المقاطعة والذي يتم
                                                                        استدعاؤه عند إتمام عملية التحويل
                                                                                     التشابهي الرقمي
void HAL_ADC_ConvCpltCallback(ADC_HandleTypeDef*
hadc)
                                                                     إسناد ناتج عملية التحويل إلى المتغير
{
                                                                   AD_RES (نحصل على ناتج التحويل
                                                                       التشابهي الرقمي من برنامج خدمة
// Read & Update The ADC Result
  AD_RES = HAL_ADC_GetValue(&hadc1);
                                                                                          المقاطعة)
```

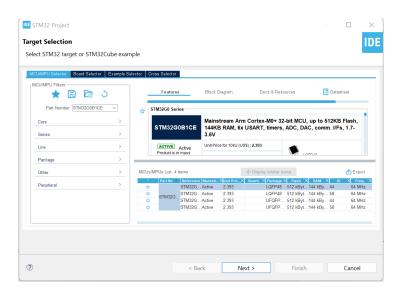
3- التطبيق العملي الثالث: سنقوم في هذا التطبيق بمراقبة جهد متغير موصول على أحد أقطاب الدخل التشابهي ADC وعرض القيمة على شاشة lcd.

سنقوم بتنفيذ المشروع وفقاً للتسلسل التالي:

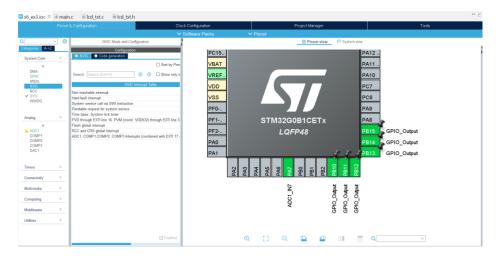
- ضبط تردد ساعة المتحكم
- ضبط قطب الدخل التشابهي (PA7) في نمط المقاطعة .
 - إضافة مكتبة الـ lcd إلى الكود

ضبط إعدادات المشروع:

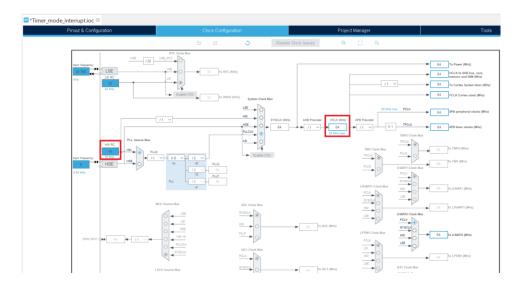
الخطوة الأولى: قم بفتح برنامج STM32CubeIDE ومن ثم قم بإنشاء مشروع جديد من نافذة File ثم New ثم STM32Project ثم قم باختيار المتحكم المصغر أو من خلال اختيار اسم اللوحة المستخدمة وهي في حالتنا STM32Project كما في الشكل التالي:



الخطوة الثالثة: قم بضبط إعدادات المبدل التشابهي الرقمي ADC على القناة التشابهية السابعة CH7 ، اختر الأقطاب PB10:PB15 لضبطها كأقطاب خرج ليتم وصل شاشة الـ lcd معها، بالشكل التالي:



الخطوة الرابعة: ضبط تردد ساعة المتحكم



الخطوة الخامسة: توليد الكود بناءً على الإعدادات التي تم ضبطها من خلال ctrl+s، ثم إضافة مكتبة الـ lcd والتعليمات الخاصة ببدء المبدل التشابهي ومعايرته و أخذ القراءات من المقاومة المتغيرة وعرضها على شاشة الـ lcd

```
#include "main.h"
#include "lcd_txt.h"
ADC_HandleTypeDef hadc1;
void SystemClock_Config(void);
static void MX_GPIO_Init(void);
static void MX_ADC1_Init(void);
int main(void)
uint16_t adc_value= 0;
uint16_t voltage=0;
unsigned char buffer[16];
  HAL_Init();
  SystemClock_Config();
  MX GPIO Init();
  MX_ADC1_Init();
  lcd_init();
  lcd_clear();
  // Calibrate The ADC On Power-Up For Better Accuracy
  HAL_ADCEx_Calibration_Start(&hadc1);
  while (1)
  {
   // Start ADC Conversion
    HAL_ADC_Start(&hadc1);
   // Poll ADC1 Perihperal & TimeOut = 1mSec
    HAL_ADC_PollForConversion(&hadc1, 1);
   // Read The ADC Conversion Result & Map It To PWM DutyCycle
adc_value = HAL_ADC_GetValue(&hadc1);
voltage= adc_value*(0.8057); //3300/4096
sprintf(buffer, "ADC=%04d", adc_value);
lcd_puts(0,0,buffer);
sprintf(buffer, "mVolt=%04d", voltage);
lcd_puts(1,0,buffer);
    HAL_Delay(100);
  }
}
```