

# 统计学习方法

## 第二章 感知机 (Perceptron)

王长海

2018. 10. 19

# 第二章 感知机

2.1 感知机模型

2.2 感知机学习策略

2.3 感知机学习算法

2.4 感知机实验

2.5 总结

## 2.1 感知机模型

• 定义 2.1:

• 输入空间:  $\chi \subseteq \mathbb{R}^n$ , 输出空间:  $\mathcal{Y} = \{+1, -1\}$

• 模型参数:  $w, b$

$f(x) = \text{sign}(w \cdot x + b)$  , 其中

$$\text{sign}(x) = \begin{cases} +1, & x \geq 0 \\ -1, & x < 0 \end{cases}$$

## 2.1 感知机模型

- 几何解释：

$$f(x) = \text{sign}(w \cdot x + b)$$

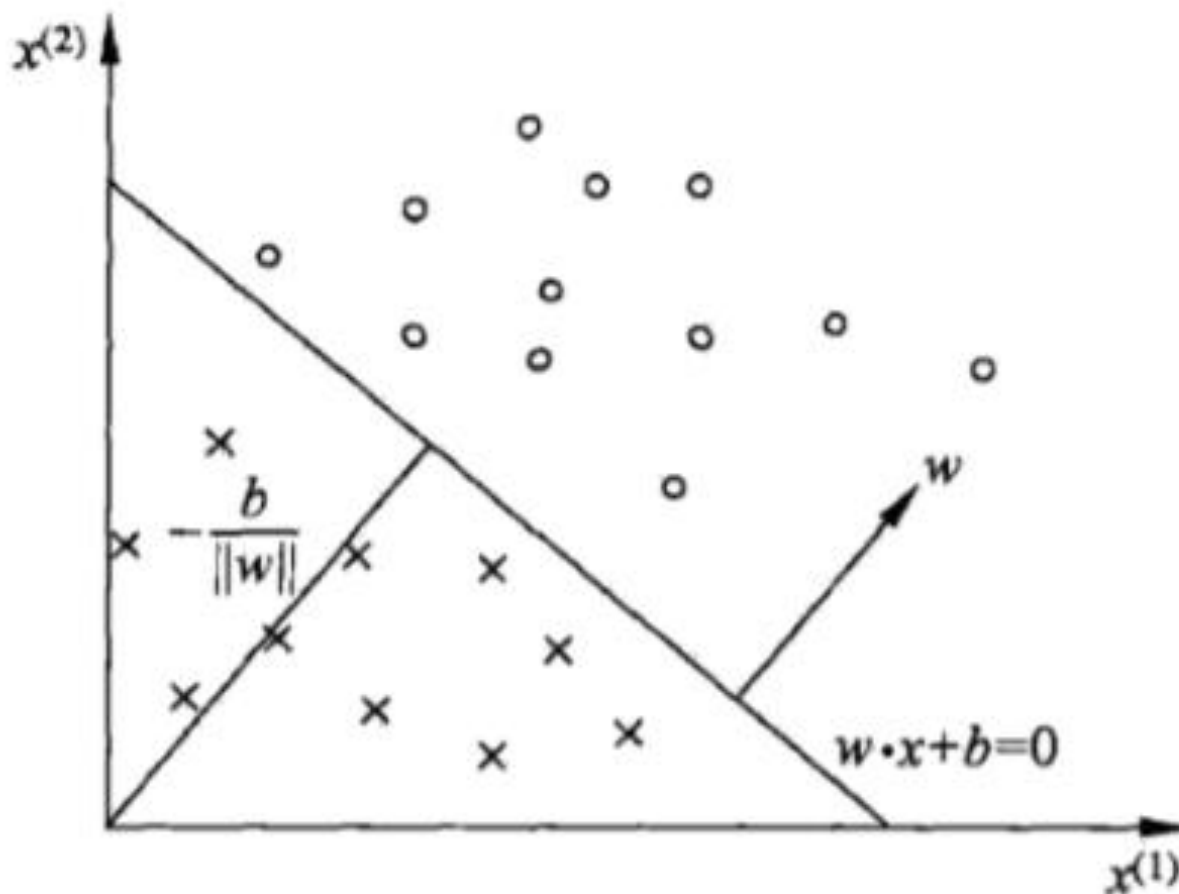


图 2.1 感知机模型

# 第二章 感知机

2.1 感知机模型

2.2 感知机学习策略

2.3 感知机学习算法

2.4 感知机实验

2.5 总结

## 2.2 感知机学习策略

- 数据集线性可分性：

- 数据集：  $T = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots (x_n, y_n)\}$

- 超平面：  $S \rightarrow w \cdot x + b = 0$

$$y_i = +1, \quad w \cdot x_i + b > 0$$

$$y_i = -1, \quad w \cdot x_i + b < 0$$

则数据集T为线性可分数据集

## 2.2 感知机学习策略

- 学习策略:

$$\text{超平面: } S \rightarrow \boxed{w} \cdot x + \boxed{b} = 0$$

a) 最小化误分类点总数

点到直线距离

b) 最小化误分类点到超平面的距离:


$$\frac{1}{\|w\|} |w \cdot x_i + b| \xrightarrow{\text{去绝对值符号}} -\frac{1}{\|w\|} y_i (w \cdot x_i + b)$$

## 2.2 感知机学习策略

- 学习策略：

- 输入空间：  $\chi \subseteq \mathbb{R}^n$ ，输出空间：  $\mathcal{Y} = \{+1, -1\}$
- 训练数据集：  $T = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n) | x_i \in \chi, y_i \in \mathcal{Y}\}$
- 误分类集合：  $M = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_m, y_m) | x_j \in \chi, y_j \in \mathcal{Y}\}$
- 损失函数：  $L(w, b) = -\sum_{x_i \in M} y_i (w \cdot x_i + b)$

最小化





# 第二章 感知机

2.1 感知机模型

2.2 感知机学习策略

2.3 感知机学习算法

2.4 感知机实验

2.5 总结

## 2.3 感知机学习算法

- 学习算法：

- $\min_{w,b} L(w, b) = - \sum_{x_i \in M} y_i (w \cdot x_i + b)$

- 算法：随机梯度下降算法 (SGD)

↑

$$\frac{\partial L}{\partial w} = - \sum_{x_i \in M} y_i x_i \quad \frac{\partial L}{\partial b} = - \sum_{x_i \in M} y_i$$

误分类驱动：一次随机选取一个误分类点使其梯度下降

## 2.3 感知机学习算法

- 学习算法(原始形式):

- 输入:  $T = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots (x_n, y_n)\}$ , 学习率  $\eta (0 < \eta \leq 1)$

- 输出:  $w, b$ ; 模型  $f(x) = \text{sign}(w \cdot x + b)$

- Step 1: 选取初值  $w_0, b_0$

- Step 2: 在训练集中选取  $(x_i, y_i)$

- Step 3: 如果  $y_i(w \cdot x_i + b) \leq 0$

$$w \leftarrow w + \eta y_i x_i$$

$$b \leftarrow b + \eta y_i$$

- Step 4: 转到Step2, 直至算法收敛。

解不唯一  
增加约束?

线性不可  
分时, 无  
法收敛

## 2.3 感知机学习算法

- 收敛性:

- 设  $\hat{w} = (w^T, b)^T$ ,  $\hat{x} = (x^T, 1)^T$ , 有  $\hat{w} \cdot \hat{x} = w \cdot x + b$

- Novikoff定理:

- 若  $T = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n)\}$  线性可分, 则

- (1) 存在满足  $\|\hat{w}_{opt}\| = 1$  的超平面  $\hat{w}_{opt} \cdot \hat{x} = 0$  将数据集完全正确分开, 且存在  $\gamma > 0$ , 对所有  $i = 1, 2, \dots, N$

$$y_i(\hat{w}_{opt} \cdot \hat{x}_i) = y_i(w_{opt} \cdot x_i + b_{opt}) \geq \gamma$$

- (2) 令  $R = \max_{1 \leq i \leq N} \|\hat{x}_i\|$ , 感知器算法在训练集上误分类次数  $k$  满足

$$k \leq \left(\frac{R}{\gamma}\right)^2$$

## 2.3 感知机学习算法

- 定理证明:

(1) 存在  $\gamma = \min_i \{y_i(\hat{\mathbf{w}}_{\text{opt}} \cdot \hat{\mathbf{x}}_i)\}$

使得  $y_i(\hat{\mathbf{w}}_{\text{opt}} \cdot \hat{\mathbf{x}}_i) = y_i(\mathbf{w}_{\text{opt}} \cdot \mathbf{x}_i + b_{\text{opt}}) \geq \gamma$

(2) 设  $\hat{\mathbf{w}}_0 = 0$ ,  $\hat{\mathbf{w}}_{k-1}$  是第  $k$  个误分类实例之前的扩充权重向量, 则不难推导

$$\hat{\mathbf{w}}_k \leftarrow \hat{\mathbf{w}}_{k-1} + \eta y_i \hat{\mathbf{x}}_i$$

若  $\hat{\mathbf{w}}_k \cdot \hat{\mathbf{w}}_{\text{opt}} \geq k\eta\gamma$  及  $\|\hat{\mathbf{w}}_k\| \leq \sqrt{k}\eta R$  成立, 则有

$$k\eta\gamma \leq \hat{\mathbf{w}}_k \cdot \hat{\mathbf{w}}_{\text{opt}} \leq \|\hat{\mathbf{w}}_k\| \underbrace{\|\hat{\mathbf{w}}_{\text{opt}}\|}_{=1} = \|\hat{\mathbf{w}}_k\| \leq \sqrt{k}\eta R$$

$$k \leq \left(\frac{R}{\gamma}\right)^2$$



$\|\hat{\mathbf{w}}_{\text{opt}}\| = 1$

## 2.3 感知机学习算法

- 定理证明：(续)

$$y_i(\hat{w}_{\text{opt}} \cdot \hat{x}_i) \geq \gamma$$

$$\hat{w}_k \cdot \hat{w}_{\text{opt}} \geq k\eta\gamma$$

$$\hat{w}_k \cdot \hat{w}_{\text{opt}} = \hat{w}_{k-1} \cdot \hat{w}_{\text{opt}} + \eta y_i \hat{w}_{\text{opt}} \hat{x}_i \geq \hat{w}_{k-1} \cdot \hat{w}_{\text{opt}} + \eta\gamma$$

$$\text{递推不等式 } \hat{w}_k \cdot \hat{w}_{\text{opt}} \geq \hat{w}_{k-1} \cdot \hat{w}_{\text{opt}} + \eta\gamma \geq \hat{w}_{k-2} \cdot \hat{w}_{\text{opt}} + 2\eta\gamma \geq \cdots \geq k\eta\gamma$$

$$\|\hat{w}_k\| \leq \sqrt{k\eta}R$$

$$\text{两边平方得 } \|\hat{w}_k\|^2 \leq k\eta^2 R^2 \quad \|\hat{w}_k\|^2 = \|\hat{w}_{k-1}\|^2 + 2\eta y_i \hat{w}_{k-1} \hat{x}_i + \eta^2 \|\hat{x}_i\|^2$$

$$\leq \|\hat{w}_{k-1}\|^2 + \eta^2 \|\hat{x}_i\|^2 \longrightarrow R = \max_{1 \leq i \leq N} \|\hat{x}_i\|$$

$$\leq \|\hat{w}_{k-1}\|^2 + \eta^2 R^2 \leq k\eta^2 R^2$$

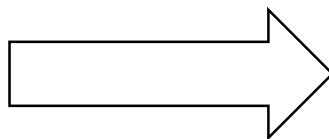
## 2.3 感知机学习算法

- 学习算法(对偶形式):

$$w \leftarrow w + \eta y_i x_i$$

$$b \leftarrow b + \eta y_i$$

$$\alpha_i = \eta$$



$$w = \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i x_i$$

$$b = \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i$$

## 2.3 感知机学习算法

- 学习算法(对偶形式):

- 输入:  $T = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots (x_n, y_n)\}$ , 学习率  $\eta (0 < \eta \leq 1)$

- 输出:  $\alpha, b$ ; 模型  $f(x) = \text{sign}(\sum_{j=1}^N \alpha_j y_j x_j \cdot x + b)$

- Step 1:  $\alpha \leftarrow 0, b \leftarrow 0$


- Step 2: 在训练集中选取  $(x_i, y_i)$

- Step 3: 如果  $y_i(\sum_{j=1}^N \alpha_j y_j x_j \cdot x_i + b) \leq 0$

$$\alpha_i \leftarrow \alpha_i + \eta$$

$$b \leftarrow b + \eta y_i$$

- Step 4: 转到Step2, 直至算法收敛。



内积形式可以用  
Gram矩阵预处理



## 2.3 感知机器学习算法

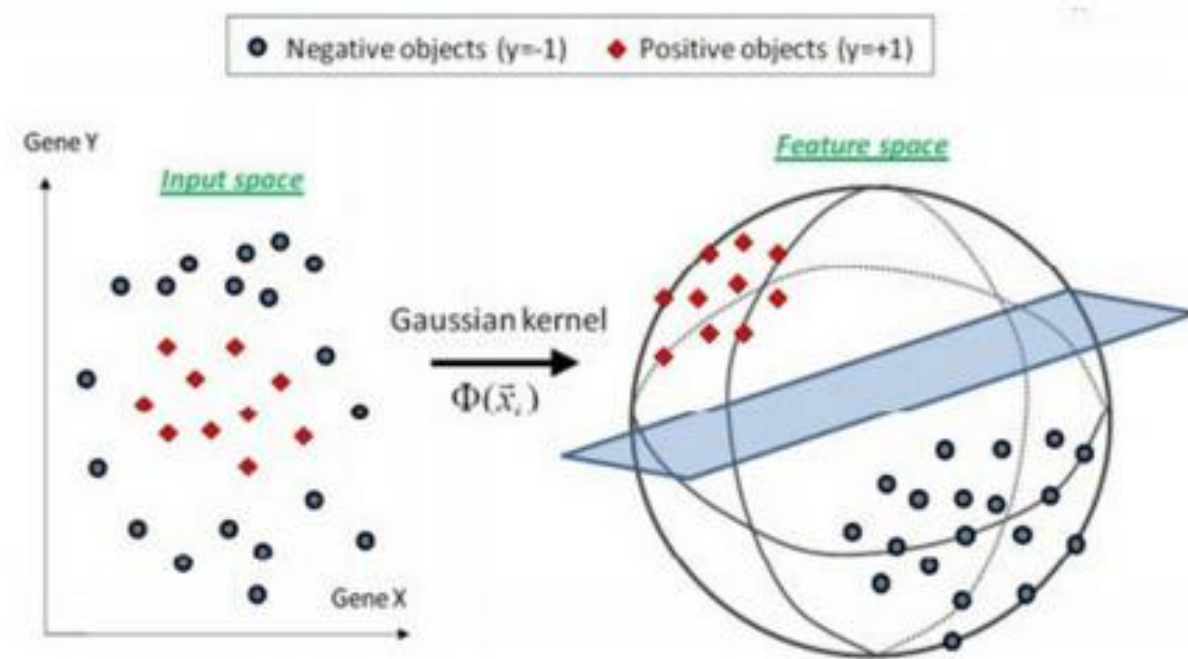
- 核函数：

- $f(x) = \text{sign}(\sum_{j=1}^N \alpha_j y_j \underline{x_j} \cdot x + b)$

- 径向基（高斯）核函数：

- $K(x, z) = \exp\left(\frac{-\|x-z\|^2}{2\sigma^2}\right)$

可以使用核函数



# 第二章 感知机

2.1 感知机模型

2.2 感知机学习策略

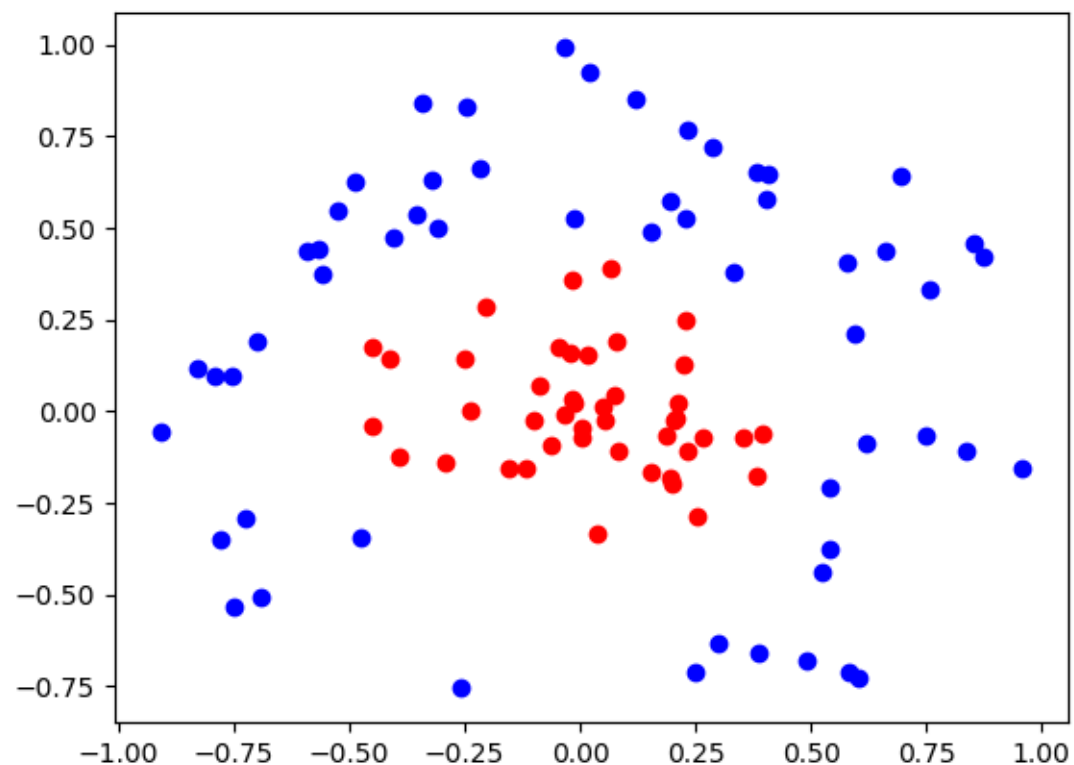
2.3 感知机学习算法

2.4 感知机实验

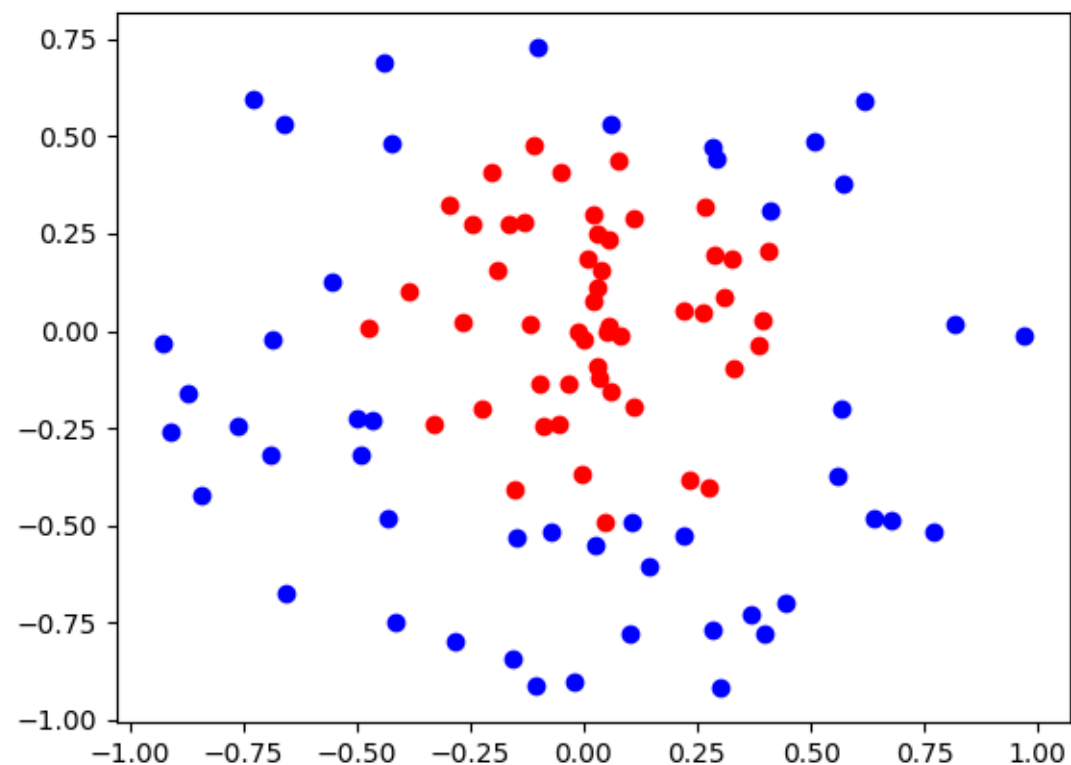
2.5 总结

## 2.4 感知机实验

- 数据集：



训练集



测试集

## 2.4 感知机实验

- 代码实现(核函数形式):

```
def train(dataArr, labelArr, iter_num=500, learning_rate=0.01):
```

```
    w=0.0
    b=0.0
    dataMat=np.array(dataArr)
    labelMat=np.array(labelArr)
    m=np.shape(dataMat)[0]
    K=np.mat(np.zeros((m,m)))
    alpha=[0 for i in range(m)]
```

```
    for i in range(m):
```

```
        K[:,i]=kernelTrans(np.mat(dataMat),np.mat(dataMat[i,:]),('rbf',1,3))
```

```
    for idx in range(iter_num):
```

```
        tmp=0
```

```
        i = random.randint(0,m-1)
```

```
        yi=labelMat[i]
```

```
        for j in range(m):
```

```
            tmp+=alpha[j]*labelMat[j]*K[i,j]
```

```
        tmp+=b
```

```
        if(yi*tmp<=0):
```

```
            alpha[i]=alpha[i]+learning_rate
```

```
            b=b+learning_rate*yi
```

```
    return alpha,b,K
```

预处理

直接调用K[i, j]

## 2.4 感知机实验

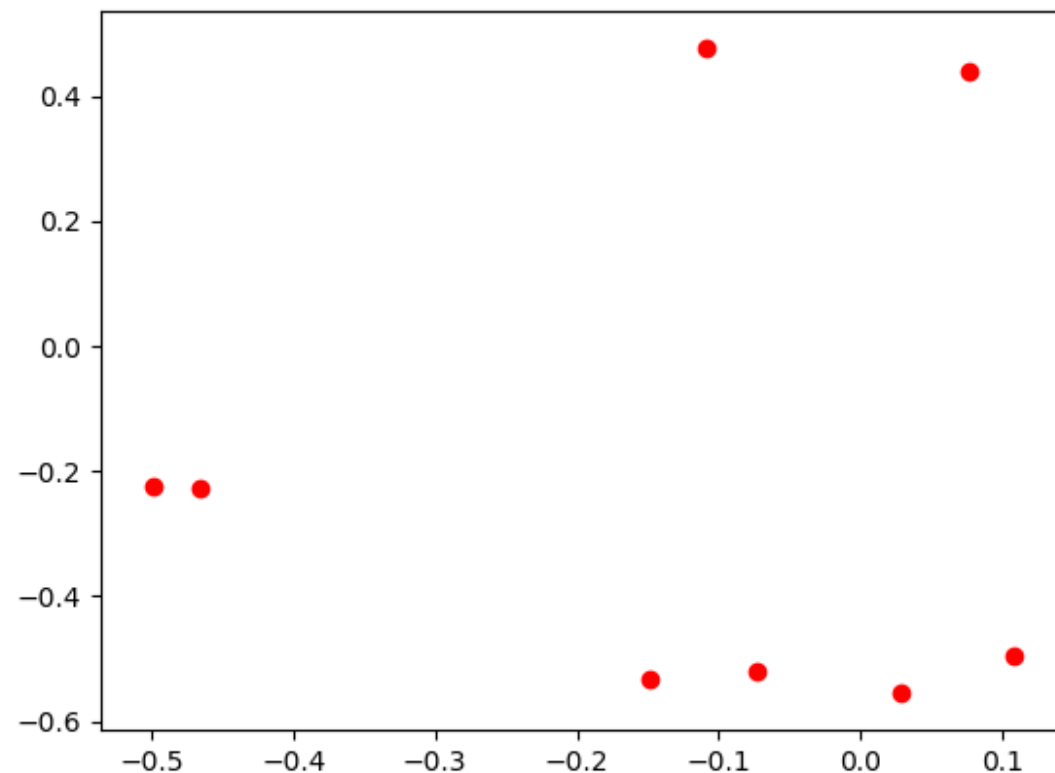
- 测试结果:

同数据感知机测试误差:

```
the test error rate is: 0.080000
```

同数据支持向量机测试误差:

```
the test error rate is: 0.040000
```



错分数据

# 第二章 感知机

2.1 感知机模型

2.2 感知机学习策略

2.3 感知机学习算法

2.4 感知机实验

2.5 总结

## 2.5 总结

- 感知器的模型及定义
- 感知器的学习策略
- 梯度下降算法
- 感知器算法的原始形式及对偶形式