

Método Simplex

Como visto anteriormente, a solução gráfica pode ser aplicada para a resolução de problemas de programação linear com duas variáveis de decisão.

Para problemas com mais variáveis, o método Simplex pode ser aplicado para a resolução de qualquer problema de PL.

A origem do método Simplex para resolução de problemas de programação linear deu-se em 1947 com a disseminação da Pesquisa Operacional nos Estados Unidos depois da Segunda Guerra Mundial, por uma equipe liderada por George B. Dantzig.

O algoritmo Simplex é um método algébrico iterativo que parte de uma solução básica factível inicial e busca, a cada iteração, uma nova solução básica factível, chamada solução básica factível adjacente, com melhor valor na função objetivo, até que o valor ótimo seja atingido.

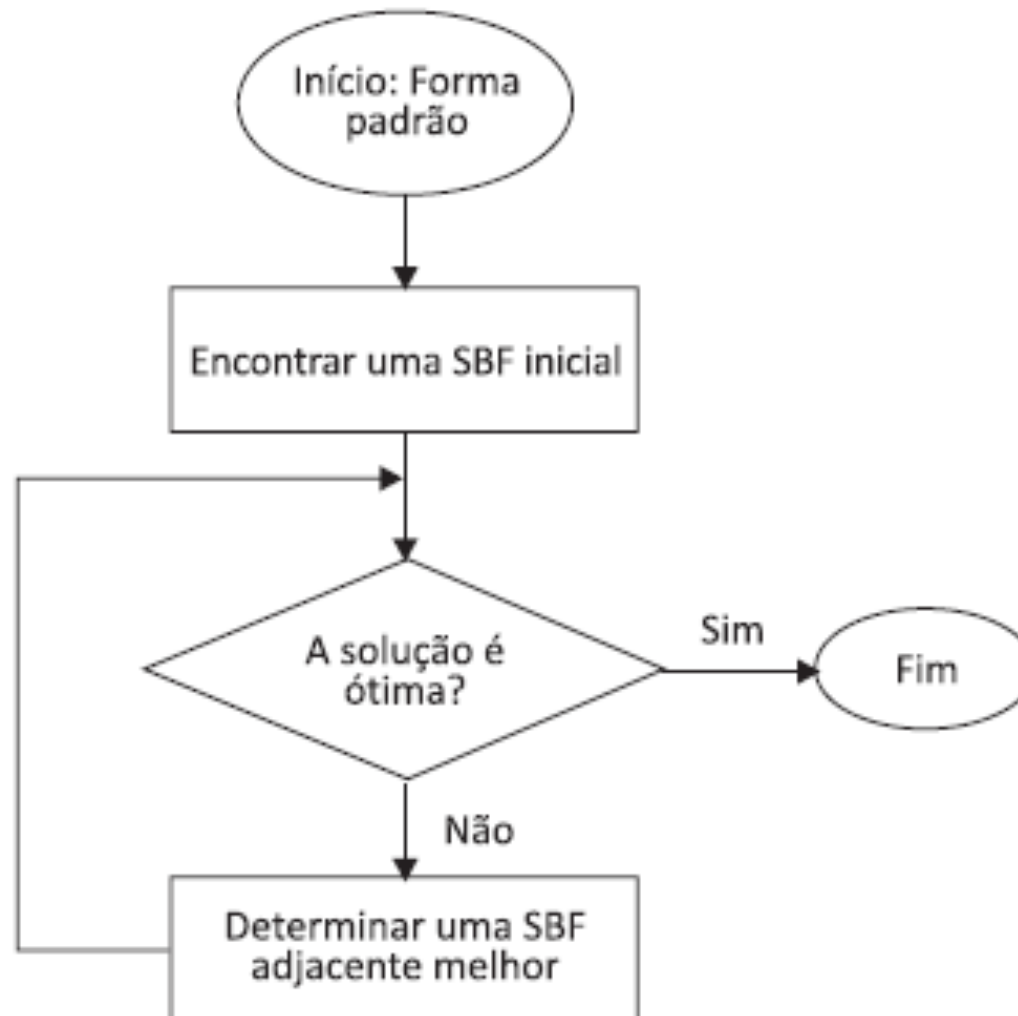
A partir de uma solução básica atual, uma variável não básica entra na base no lugar de outra variável básica que passa a ser não básica, gerando uma nova solução chamada **solução básica adjacente**.

Se a solução básica adjacente atende as restrições de não negatividade, ela é chamada **solução básica factível adjacente (SBF adjacente)**.

De acordo com o Teorema visto, toda solução básica factível é um ponto extremo (vértice) da região factível.

Dessa forma, dois vértices são adjacentes se estão ligados por um segmento de reta chamado aresta.

O algoritmo pode ser descrito por meio de um fluxograma, conforme mostra a Figura:



Teorema: Se a função objetivo possui um máximo (mínimo) finito, então pelo menos uma **solução ótima** é **um ponto extremo** do conjunto das soluções (viáveis).

Examine uma sequência de soluções básicas viáveis com o aumento dos valores da função objetivo até que uma solução ideal seja atingida ou seja provado que o PL é ilimitado.

(G. Dantzig, 1947).

Algoritmo de solução pelo Simplex:

Passo 0: Achar uma solução factível básica inicial.

Passo 1: Verificar se a solução atual é ótima. Se for, pare.

Passo 2: Determinar a variável não-básica que deve entrar na base.

Passo 3: Determinar a variável básica que deve sair da base.

Passo 4: Achar a nova solução viável básica, e voltar ao **Passo 1**

Forma Tabular do Simplex para PL na forma padrão:

$$\max z = c_1 x_1 + c_2 x_2 + \dots + c_n x_n$$

sujeito a:

$$a_{11} x_1 + a_{12} x_2 + \dots + a_{1n} x_n = b_1$$

$$a_{21} x_1 + a_{22} x_2 + \dots + a_{2n} x_n = b_2$$

$$\vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots$$

$$a_{m1} x_1 + a_{m2} x_2 + \dots + a_{mn} x_n = b_m$$

$$x_i \geq 0, i = 1, 2, \dots, m$$

Modelo geral de programação linear na forma tabular

nº da equação	Coeficientes					Constante
	z	x_1	x_2	\dots	x_n	
0	1	$-c_1$	$-c_2$	\dots	$-c_n$	0
1	0	a_{11}	a_{12}	\dots	a_{1n}	b_1
2	0	a_{21}	a_{22}	\dots	a_{2n}	b_2
\vdots	\vdots	\vdots	\vdots		\vdots	\vdots
m	0	a_{m1}	a_{m2}	\dots	a_{mn}	b_m

Exemplo 1: Resolva pelo Simplex:

$$\text{Max } z = 3x_1 + 2x_2$$

$$\text{s. a. } \begin{cases} x_1 + x_2 \leq 6 \\ 5x_1 + 2x_2 \leq 20 \\ x_1, x_2 \geq 0 \end{cases}$$

Colocar o PL na forma padrão acrescentando as variáveis de folga:

$$\begin{aligned} \text{Max } z &= 3x_1 + 2x_2 \\ \text{s. a. } \left\{ \begin{array}{l} x_1 + x_2 + x_3 = 6 \\ 5x_1 + 2x_2 + x_4 = 20 \\ x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0 \end{array} \right. \end{aligned}$$

O resultado completo da solução inicial é:

$$\text{VNB} = \{x_1, x_2\} \text{ e } \text{VB} = \{x_3, x_4\}$$

Solução não básica: $x_1 = 0$ e $x_2 = 0$

Solução básica factível: $x_3 = 6$ e $x_4 = 20$

Solução: $\{x_1, x_2, x_3, x_4\} = \{0, 0, 6, 20\}$

Função objetivo: $z = 0$

$$\text{Max } z = 3x_1 + 2x_2$$

$$\text{s.a. } \begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 6 \\ 5x_1 + 2x_2 + x_4 = 20 \\ x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0 \end{cases}$$

Forma tabular inicial do Exemplo

Variável básica	nº da equação	Coeficientes					Constante
		z	x_1	x_2	x_3	x_4	
z	0	1	-3	-2	0	0	0
x_3	1	0	1	1	1	0	6
x_4	2	0	5	2	0	1	20

Determinação da variável que entra e sai da base na primeira iteração

Entra
↓

Variável básica	nº da equação	Coeficientes					Constante
		z	x_1	x_2	x_3	x_4	
z	0	1	-3	-2	0	0	0
x_3	1	0	1	1	1	0	6
x_4	2	0	5	2	0	1	20

coluna
pivô

$6/1 = 6$
 $20/5 = 4$
 → Sai

Nova linha pivô (Iteração 1)

Variável básica	nº da equação	Coeficientes					Constante
		z	x_1	x_2	x_3	x_4	
z	0	1	-3	-2	0	0	0
x_3	1	0	1	1	1	0	6
x_1	2	0	1	2/5	0	1/5	4

Nova forma tabular após o método de eliminação de Gauss-Jordan (Iteração 1)

Variável básica	nº da equação	Coeficientes					Constante
		z	x_1	x_2	x_3	x_4	
z	0	1	0	$-4/5$	0	$3/5$	12
x_3	1	0	0	$3/5$	1	$-1/5$	2
x_1	2	0	1	$2/5$	0	$1/5$	4

Nova solução = $\{x_1, x_2, x_3, x_4\} = \{4, 0, 2, 0\}$

Determinação da variável que entra e sai da base na segunda iteração

Entra



Variável básica	nº da equação	Coeficientes					Constante
		z	x_1	x_2	x_3	x_4	
z	0	1	0	$-4/5$	0	$3/5$	12
x_3	1	0	0	$3/5$	1	$-1/5$	2
x_1	2	0	1	$2/5$	0	$1/5$	4

coluna
pivô

$2/_{3/5} = 10/3$
 \rightarrow Sai
 $4/_{2/5} = 10$

Nova forma tabular após o método de eliminação de Gauss-Jordan (Iteração 2)

Variável básica	nº da equação	Coeficientes					Constante
		z	x_1	x_2	x_3	x_4	
z	0	1	0	0	$4/3$	$1/3$	$44/3$
x_2	1	0	0	1	$5/3$	$-1/3$	$10/3$
x_1	2	0	1	0	$-2/3$	$1/3$	$8/3$

nova SBF é $x_1 = \frac{8}{3}$ e $x_2 = \frac{10}{3}$, com $z = \frac{44}{3}$

A nova solução é $\{x_1, x_2, x_3, x_4\} = \left\{\frac{8}{3}, \frac{10}{3}, 0, 0\right\}$

Passo 2: Teste de otimalidade: A SBF atual é a ótima, pois os coeficientes das variáveis não básicas x_3 e x_4 na equação 0 da Tabela são positivos.

Exemplo 2: Resolva pelo Simplex:



$$\max Z = 2x_1 + x_2$$

$$3x_1 + 4x_2 \leq 6$$

$$\text{S.a.} \quad 6x_1 + 1x_2 \leq 3$$

$$x_1, x_2 \geq 0$$

$$\text{Max } z = 2x_1 + x_2$$

$$3x_1 + 4x_2 + x_3 = 6$$

$$\text{S.a.} \quad 6x_1 + 1x_2 + x_4 = 3$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0$$

Base	x1	x2	x3	x4	b
z	-2	-1	0	0	0
x3	3	4	1	0	6
x4	6	1	0	1	3



Base	x1	x2	x3	x4	b
z	-2	-1	0	0	0
x3	3	4	1	0	6
x4	6	1	0	1	3

Escolher: $\min \left\{ \frac{6}{3} ; \frac{3}{6} \right\} = \frac{3}{6} = \frac{1}{2} \Rightarrow \text{entra } x_1 \text{ e sai } x_4$

Base	x1	x2	x3	x4	b
z	-2	-1	0	0	0
x3	3	4	1	0	6
x1	1	1/6	0	1/6	1/2

Base	x1	x2	x3	x4	b
z	0	-2/3	0	1/3	1
x3	0	7/2	1	-1/2	9/2
x1	1	1/6	0	1/6	1/2

Como ainda temos coeficiente negativo na linha da função objetivo, então é possível melhorar o valor:



Base	x1	x2	x3	x4	b
z	0	-2/3	0	1/3	1
x3	0	7/2	1	-1/2	9/2
x1	1	1/6	0	1/6	1/2

Base	x1	x2	x3	x4	b
z	0	-2/3	0	1/3	1
x3	0	7/2	1	-1/2	9/2
x1	1	1/6	0	1/6	1/2

Escolher: $\min \left\{ \frac{9}{2} \frac{2}{7} = \frac{9}{7} ; \frac{1}{2} \frac{6}{1} = 3 \right\} = \frac{9}{7} \Rightarrow \text{entra } x_2 \text{ e sai } x_3$

Base	x1	x2	x3	x4	b
z	0	$-2/3$	0	$1/3$	1
x2	0	$7/2$	1	$-1/2$	$9/2$
x1	1	$1/6$	0	$1/6$	$1/2$

Base	x1	x2	x3	x4	b
z	0	$-2/3$	0	$1/3$	1
x2	0	1	$2/7$	$-1/7$	$9/7$
x1	1	$1/6$	0	$1/6$	$1/2$

Base	x1	x2	x3	x4	b
z	0	0	4/21	5/21	13/7
x2	0	1	2/7	-1/7	9/7
x1	1	0	-1/21	4/21	2/7

Como não há valores negativos na linha da função objetivo, atingimos o ótimo, ou seja:

Solução ótima: $\left(\frac{2}{7}, \frac{9}{7}, 0, 0\right)$

Valor ótimo: $z = \frac{13}{7}$

Exemplo 3: Problema de minimização:

$$\text{Min } z = x_1 - 2x_2$$

$$2x_1 + x_2 \leq 40$$

$$\text{S.a.} \quad x_1 + 3x_2 \leq 60$$

$$x_1, x_2 \geq 0$$

Base	x1	x2	x3	x4	b
-z	1	-2	0	0	0
x3	2	1	1	0	40
x4	1	3	0	1	60

Base	x1	x2	x3	x4	b
-z	$5/3$	0	0	$2/3$	40
X1	$5/3$	0	1	$-1/3$	20
x2	$1/3$	1	0	$1/3$	20

Solução ótima: $(0, 20) \Rightarrow$ Valor ótimo: $z = 40$

Exemplo 4: Problema com solução única:

$$\text{Max } z = x_1 + 2x_2$$

$$\begin{aligned} \text{S.a.} \quad & 2x_1 + x_2 \leq 40 \\ & x_1 + 3x_2 \leq 60 \\ & x_1, x_2 \geq 0 \end{aligned}$$

Base	x1	x2	x3	x4	b
z	-1	-2	0	0	0
x3	2	1	1	0	40
x2	1	3	0	1	60

Base	x1	x2	x3	x4	b
z	$-1/3$	0	0	$2/3$	40
x1	$5/3$	0	1	$-1/3$	20
x2	$1/3$	1	0	$1/3$	20

Base	x1	x2	x3	x4	b
z	0	0	1/5	3/5	44
x3	1	0	3/5	-1/5	12
x4	0	1	-1/5	2/5	16

Solução ótima: $(x_1, x_2) = (12, 16)$

Valor ótimo: $z = 44$