ESP32 for Arduino 智能硬件课程

-- 小车平台搭建

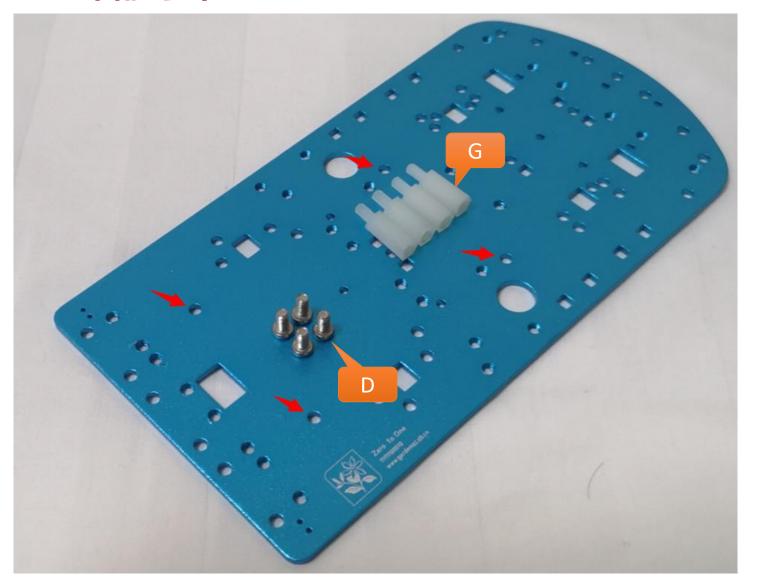
ESP32智能小车 零件盒明细



CHLM			F	G
D	EK	АВ	NO	IJ

编号	名称	规格	数量
A	按键开关		2
В	595 移位寄存器芯片		1
С	TT马达安装螺丝	M3x22	8
D	铝合金支架固定螺丝	M3x6 不带垫	18
E	自攻钉	PA2*5	4
F	单通尼龙柱	M3x10	6
G	单通尼龙柱	M3x12	12
Н	单通尼龙柱	M3x45	4
I	尼龙螺母	M3 圆头白色	6
J	尼龙螺母	M3 六角白色	6
K	磁铁		1
L	100欧姆电阻		20
M	10K电阻		5
N	8P 圆头排针		2
0	5P 圆头排针		2

ESP32智能小车 -- 扩展板固定尼龙柱安装



安装扩展板尼龙柱支撑支撑

1、M3*6螺钉(D) 4个 M3*12尼龙柱(G) 4个 铝合金底板 1块

- 2、小车铝合金底板有标识 面向上。
- 3、用螺钉(D)从小车底板背 面将尼龙柱(G)固定在底板上方。

CHLM			F	G
D	EK	АВ	NO	IJ

ESP32智能小车 -- 马达支架安装

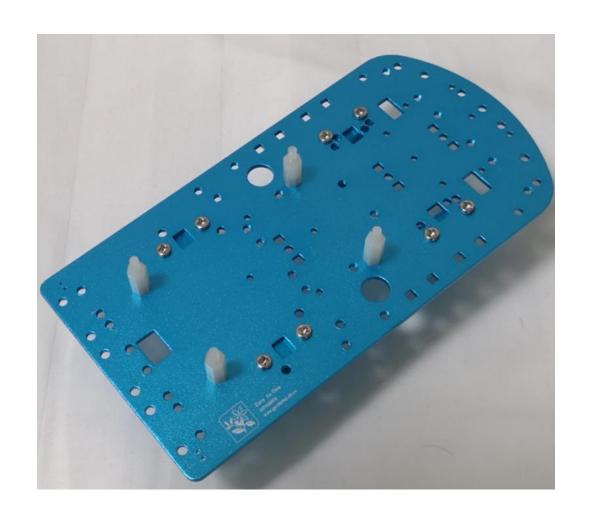


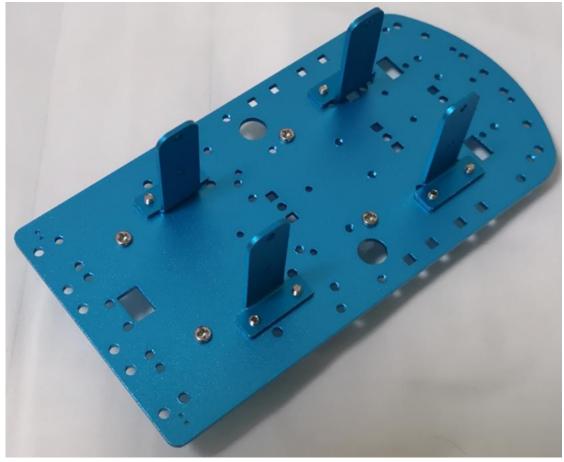
安装马达支架

- 1、M3*6螺钉(D) 8个 铝合金马达支架 4个
- 2、使用螺钉(D),将马达支架固定在小车底板背面。

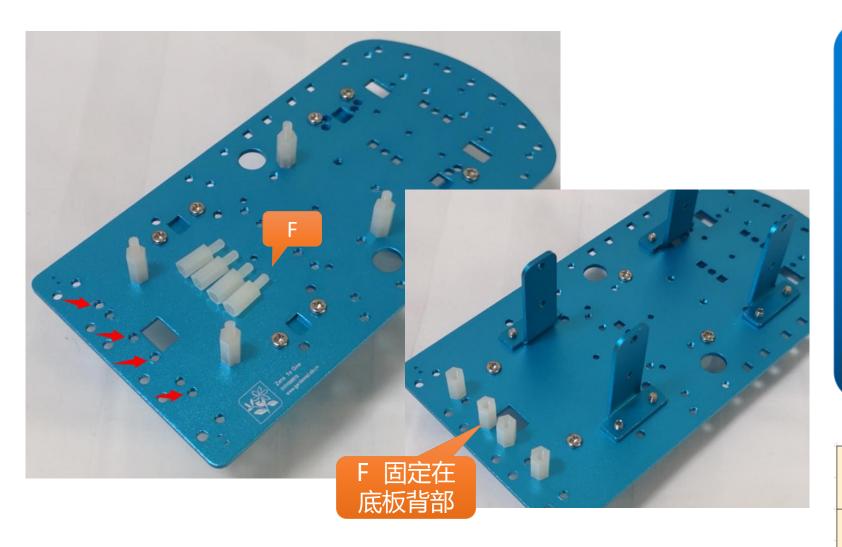
CHLM			F	G
D	EK	АВ	NO	IJ

ESP32智能小车 -- 马达支架安装





ESP32智能小车 -- 光电对管固定尼龙柱安装

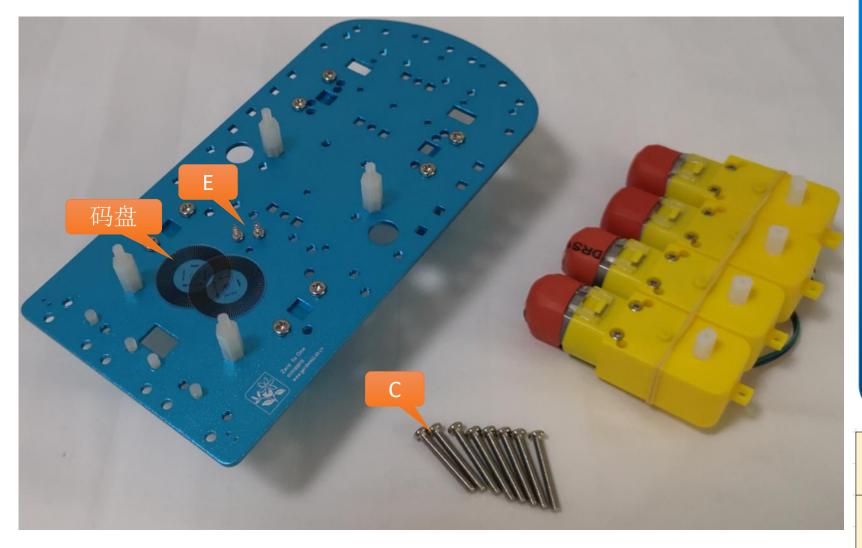


单通尼龙柱安装

1、M3*10尼龙柱(F) 4个 铝合金底板 1块

2、将尼龙柱(F)固定在底板 背部。

CHLM			F	G
D	EK	АВ	NO	IJ



安装TT马达及码盘

1、M3*22螺钉(C) 8根

M2*5自攻钉(E) 2个

码盘 2个

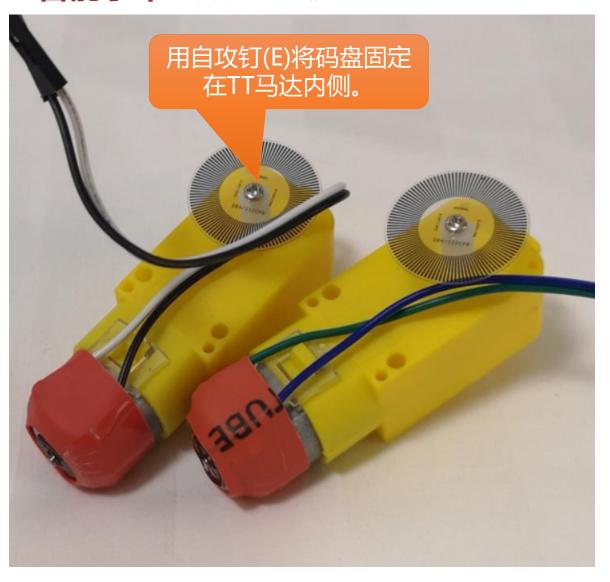
TT马达 4⁻

2、用自攻钉(E)将码盘固定 在TT马达内侧。

3、用螺钉(C)将TT马达固定 在马达支架上。

4、将马达电源线从圆孔伸 出到底板上方。

CHLM			F	G
D	EK	АВ	NO	IJ



安装码盘

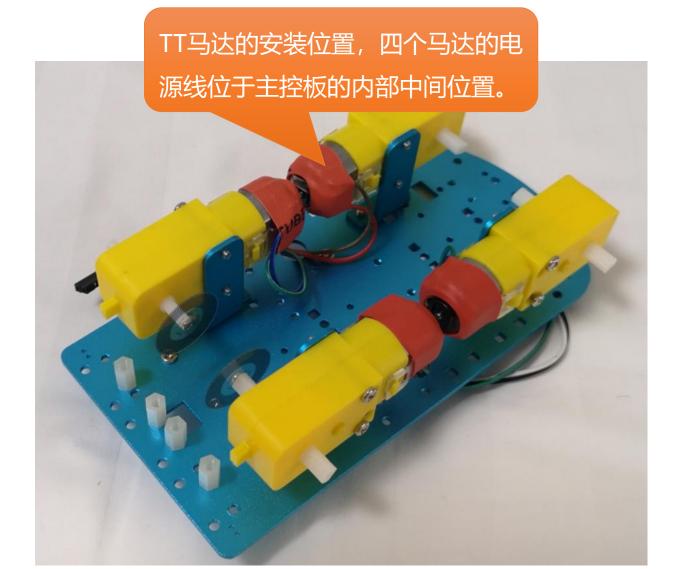
1、自攻钉PA2*5 2个

码盘 2个

TT马达 4个

2、用自攻钉(E)将码盘固定在TT马 达内侧。

CHLM			F	G
D	EK	АВ	NO	IJ



安装TT马达及码盘

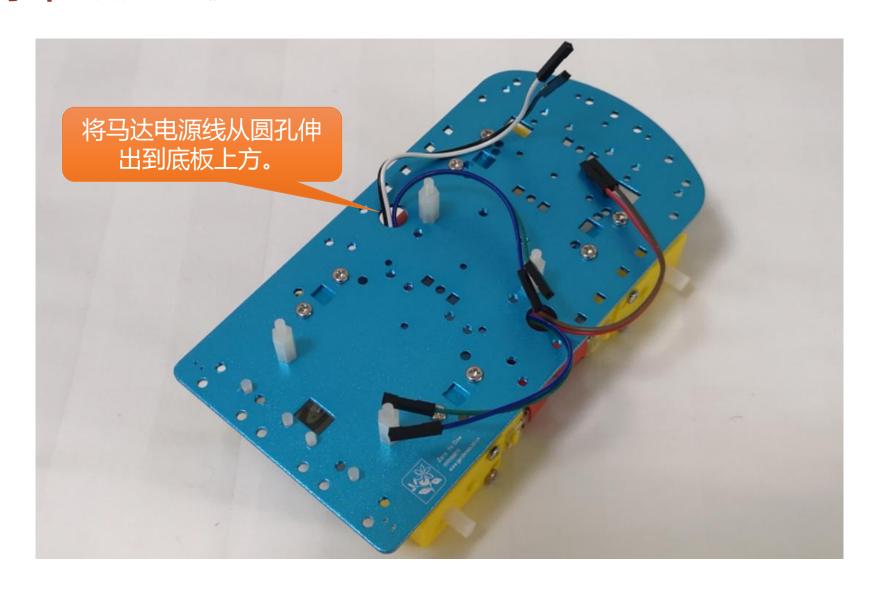
1、M3*22螺钉(C) 8根

TT马达 4²

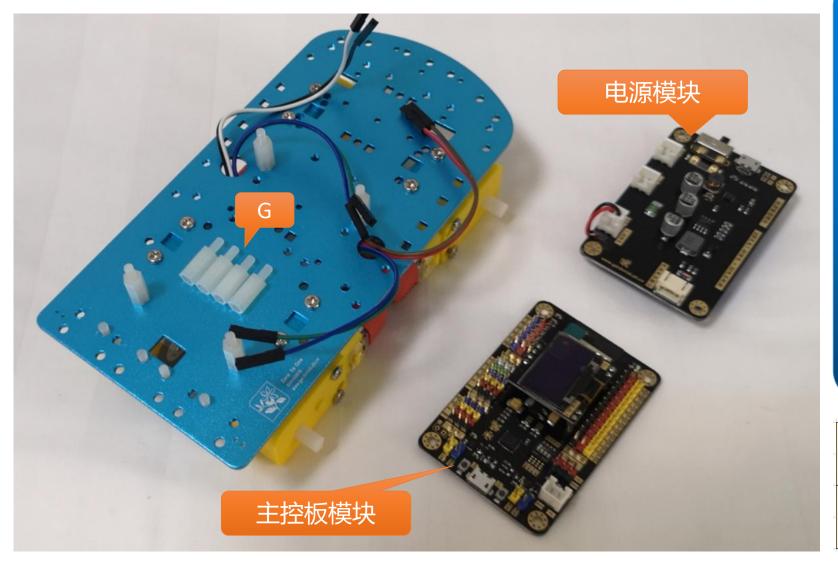
3、用螺钉(C)将TT马达固定在马达 支架上。

4、将马达电源线从圆孔伸出到底 板上方。

CHLM			F	G
D	EK	АВ	NO	IJ



ESP32智能小车 -- 安装电源模块和主控板



安装电源模块

1、电源模块 1块主控板模块 1块单通尼龙柱(G) 4个

- 2、先安装电源模块。
- 3、使用尼龙柱(G)将电源模 块固定。
- 4、将主控板安装在电源模块 上方。

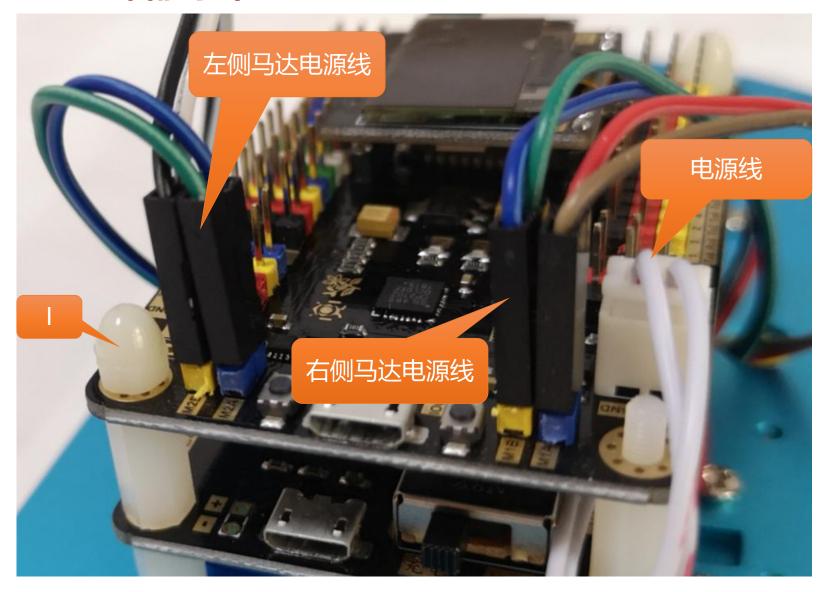
CHLM			F	G
D	EK	A B	NO	IJ



安装电源模块

- 1、红黑电源线 1根
- 2、安装电源模块。
- 3、使用尼龙柱(G)将电源模 块固定。
- 4、将红黑电源线和电源板连 接。连接位置如图所示。

ESP32智能小车 -- 安装电源模块和主控板

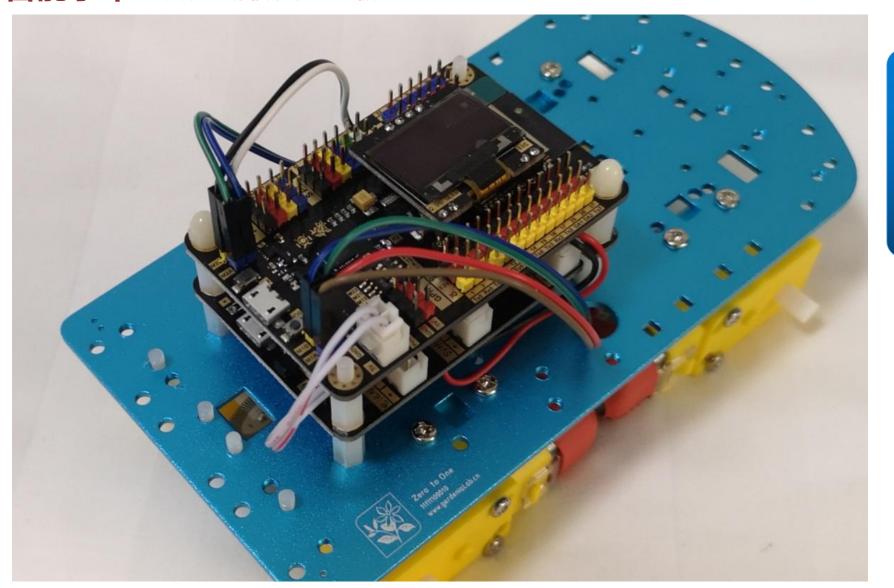


安装主控板

- 1、尼龙螺母(I) 4个
- 2、使用尼龙螺母(I)将主控板 固定。
- 3、将左、右马达电源线连接 到主控板。
- 4、将电源板引出的电源线和 主控板相连接。

CHLM			F	G
D	EK	АВ	NO	2

ESP32智能小车 -- 安装电源模块和主控板



小车车轮待TT马 达转向确认后再 安装。



如有疑问,请联系!