

Алгоритмы и структуры данных

Кратчайшие пути в графах с неотрицательными весами

Александр Куликов

Взвешенные графы: простейшие замечания

- любой подпуть кратчайшего пути является кратчайшим
- если $s \rightarrow \dots \rightarrow u \rightarrow v$ — кратчайший путь из s в v , то $\text{dist}(s, v) = \text{dist}(s, u) + w(u, v)$

Релаксация ребра

```
процедура RELAX( $(u, v) \in E$ )  
если  $\text{dist}[v] > \text{dist}[u] + w(u, v)$ :  
     $\text{dist}[v] \leftarrow \text{dist}[u] + w(u, v)$   
     $\text{prev}[v] \leftarrow u$ 
```

Перебор вершин в порядке увеличения расстояния

Алгоритм Дейкстры

процедура DIJKSTRA(G, s)

для всех вершин $u \in V$:

$\text{dist}[u] \leftarrow \infty$

$\text{prev}[u] \leftarrow \text{nil}$

$\text{dist}[s] \leftarrow 0$

$H \leftarrow \text{MAKEQUEUE}(V)$ {dist в качестве ключей}

пока H не пусто:

$u \leftarrow \text{EXTRACTMIN}(H)$

 для всех рёбер $(u, v) \in E$:

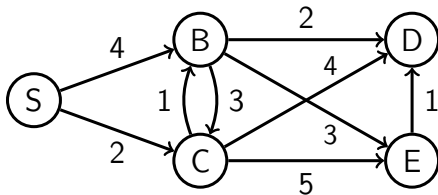
 если $\text{dist}[v] > \text{dist}[u] + w(u, v)$:

$\text{dist}[v] \leftarrow \text{dist}[u] + w(u, v)$

$\text{prev}[v] \leftarrow u$

 CHANGE PRIORITY($H, v, \text{dist}[v]$)

Пример



Время работы