Guía del piscinero galáctico

josesanc 03/08/2022

Índice

| ntroducción | 7 |
|----------------------------|----|
| Operadores | 8 |
| Operadores a nivel de bits | 9 |
| Comparadores | 11 |
| Leyes de De Morgan | 11 |
| Cortocircuito | 11 |
| Tipos | 12 |
| Int | 12 |
| Char | 12 |
| Float y Double | 12 |
| Short y Long | 12 |
| Unsigned | 12 |
| Void | 12 |
| Bool | 13 |
| Sizeof | 13 |
| Casting | 13 |
| Estructuras de control | 13 |
| Condicionales | 13 |
| Bucles | 14 |
| Otras | 15 |
| Funciones | 16 |
| Prototipo | 16 |
| Llamada | 16 |
| Declaración | 16 |
| Return | 16 |
| Static | 16 |
| Main | 16 |
| Punteros | 17 |
| Punteros a funciones | 17 |
| Arrays | 17 |
| Cadenas | 17 |
| Structe | 18 |

| Uniones | 18 |
|-------------------------------|----|
| Enumeraciones | 18 |
| Constantes | 18 |
| Técnicas de programación | 19 |
| Búsqueda | 20 |
| Búsqueda binaria | 20 |
| Ordenación | 21 |
| Burbuja | 21 |
| Inserción | 21 |
| Mergesort | 22 |
| Quicksort | 22 |
| Fuerza bruta | 22 |
| Recursividad | 19 |
| Backtracking (marcha atrás) | 22 |
| Programación Dinámica | 23 |
| Algoritmos Voraces (Greedy) | 23 |
| Divide y Vencerás | 23 |
| Librerías | 24 |
| Unistd | 24 |
| Write | 24 |
| Stdio | 24 |
| Printf | 24 |
| Stdlib | 24 |
| Malloc | 24 |
| Free | 25 |
| Atoi | 25 |
| String | 25 |
| Strcpy | 25 |
| Strlen | 25 |
| Strcat | 25 |
| Strdup | 25 |
| Errno | 26 |
| Memoria Persistente. Archivos | 26 |

| Open | 26 |
|--------------------------------------|----|
| Close | 26 |
| Read | 26 |
| Write | 26 |
| Estructuras de datos | 27 |
| Pilas | 27 |
| Listas | 27 |
| Colas | 27 |
| Árboles (binarios) | 28 |
| Diccionarios | 28 |
| Errores | 29 |
| Bus error y Segmentation Fault | 29 |
| Overflow | 29 |
| Directivas de preprocesador | 30 |
| Include | 30 |
| Define | 30 |
| Condicionales | 30 |
| Bits, bytes y hexadecimal | 32 |
| ¿Cómo interpretar el binario? | 32 |
| ¿Cómo interpretar el hexadecimal? | 32 |
| Escribiendo hexadecimal y octal en C | 32 |
| Hexadecimal | 32 |
| Octal | 32 |
| Formatos de bases | 32 |
| Control de fuga de memoria | 33 |
| Notaciones | 33 |
| snake_case | 33 |
| camelCase | 33 |
| Comentarios | 34 |
| STD | 34 |
| STDIN - 0 | 34 |
| STDOUT - 1 | 34 |
| STDERR - 2 | 34 |

| La compilación | 34 |
|---|----|
| Makefiles | 34 |
| Usando Git para el control de versiones | 35 |
| Commits | 35 |
| Ramas | 35 |
| Merge | 35 |
| Ramas remotas | 35 |
| Forks | 36 |
| Git ignore | 36 |
| | |

AVISO

Este documento está basado en mi experiencia de programación mediante 42, universitaria e Internet.

Está realizado por pasión, por lo que sobra decir que no está pensado para comercializarse ni nada de eso.

Existen, además, secciones que no corresponden a contenidos de la piscina, por lo que pueden ser obviadas.

No obstante, a cualquier piscinero que le pueda servir, se lo podéis pasar.

Con cariño, la primera página que nadie lee.

Introducción

Digamos que no has visto nada de programación hasta la fecha, las aplicaciones y programas te parecen magia y casi que tienes la razón en ello. La capacidad de cómputo ha ido y sigue creciendo a niveles que nadie se imaginaría década atrás cuando usaban válvulas de vacío o cintas magnéticas para usar los ordenadores.

En aquellos tiempos se propuso el proyecto MULTICS un sistema operativo tan ambicioso, del cual surgiría UNICS, que fue reescrito en C y renombrado a UNIX más tarde; de este sistema operativo surgirán algo después GNU/Linux y MacOS.

Pero, ¿por qué C? Hasta entonces ya habían aparecido lenguajes como Fortran y Cobol; sin embargo, C surge como un lenguaje de programación de alto nivel (abstracción) con capacidad de controlar la memoria a bajo nivel.

Los niveles de programación van desde el lenguaje de ensamblador, instrucciones al ordenador que se traducen a binario para ser ejecutadas por el procesador; al alto nivel donde encontramos lenguajes como C, Java, Python, JavaScript... Que bien pasan por un proceso de compilación como C (o pseudo-compilación como Java) o de interpretación como Python y JavaScript.

Normalmente se destaca en estos últimos la ventaja de ser más portables frente a los compilados como C, puesto que determinadas instrucciones ya compiladas son exclusivas de sistemas operativos y se requeriría recompilar el programa para otro.

Por suerte, programar hoy en día la programación es menos duro, pera sus distintas ramas pueden abrumar. C y C++ siguen siendo grandes aliados y enemigos de programadores centrados en la rapidez de sus programas en servidores, sistemas operativos y embebidos.

Como dijo Mecano en los 80: Qué pesado, siempre pensando en el pasado...

Operadores

Suma y resta

Son operadores tan sencillos que no deberían tener un apartado, o tal vez sí... Para sumar constantes o valores de dos variables var1 y var2 usamos:

Mientras que los restamos con la siguiente expresión:

Por sí solas, estas expresiones no actualizan el valor de ninguna de las variables, para ello será necesario la asignación o alguna de las siguientes expresiones:

Que aumentan o decrementan en uno, respectivamente y asignan ese nuevo valor a la misma variable.

Curiosidad

La evolución de C, C++, obtiene su nombre de tales expresiones

El orden del signo puede importar según cuándo se use. En el caso de que el **signo** se encuentre **antes** del nombre de la variable, la **asignación** se realizará **antes** de usar su valor; mientras que ponerlo detrás hará que se actualice tras usarlo.

Multiplicación

Para multiplicar constantes o los valores de dos variables var1 y var2 usamos:

Curiosidad

Una multiplicación de con un múltiplo de 2 puede convertirse a otra instrucción de menos costosa que la multiplicación, el desplazado de bits.

División

Para dividir constantes o los valores de dos variables var1 y var2 usamos:

La división entre dos enteros dará como resultado un entero, el **cociente** sin decimales; para obtener los decimales, bien el dividendo o divisor deberán ser tipos de punto flotante (double, float o constante con decimales).

Módulo

Para obtener el resto de la división de constantes o los valores de dos variables var1 y var2 usamos:

var1 % var2

Es una buena herramienta para saber si un número es par, divisible entre otro o incluso hacer recorridos circulares.

Asignación

Cuando queremos dar un nuevo valor a una variable existente o recién declarada usamos la asignación, =

$$var1 = var2 + var3;$$

La variable se actualiza tras calcular el resultado, por lo que es posible asignar con la misma variable:

$$var1 = var1 + var2;$$

, por suerte no funciona como una ecuación matemática; en cuyo caso estaríamos acabados.

Esta última asignación se puede sustituir por la siguiente:

, que indica que se usará la misma variable en la asignación. -=, *=, /= o %= realizarían la misma función para sus operadores con el orden seguido anteriormente.

Curiosidad

En C es posible asignar más de una variable en una misma línea. Además, la asignación devuelve un valor, por lo que sería posible aprovecharla para un condicional.

Operadores a nivel de bits

Si no estás familiarizado con los bits, puede resultar de utilidad el apartado del anexo.

AND

Para operar con AND los bits de constantes o los valores de dos variables var1 y var2 usamos:

Con cada uno de sus bits se seguirá la tabla de verdad de AND:

| X | у | res |
|---|---|-----|
| 0 | 0 | 0 |
| 0 | 1 | 0 |
| 1 | 0 | 0 |
| 1 | 1 | 1 |

OR

Para operar con OR los bits de constantes o los valores de dos variables var1 y var2 usamos:

$$x \mid y$$

Con cada uno de sus bits se seguirá la tabla de verdad de OR:

| X | у | res |
|---|---|-----|
| 0 | 0 | 0 |
| 0 | 1 | 1 |
| 1 | 0 | 1 |
| 1 | 1 | 1 |

(E)XOR

Para operar con XOR los bits de constantes o los valores de dos variables var1 y var2 usamos:

Con cada uno de sus bits se seguirá la tabla de verdad de XOR:

| X | у | res |
|---|---|-----|
| 0 | 0 | 0 |
| 0 | 1 | 1 |
| 1 | 0 | 1 |
| 1 | 1 | 0 |

Su lógica es parecida a la suma de bits sin acarreo, es decir, "sin llevarse una".

¡Cuidado!

Aunque en el lenguaje matemático se refiere la potencia, en C, como en tantos otros lenguajes, no existe un operador de la potencia. Para ello se desarrollan librerías de funciones, math en el caso de C

Desplazamiento

Para desplazar n bits hacia la izquierda o derecha un valor usamos:

$$x \leftrightarrow y$$
 $x \leftrightarrow y$

, respectivamente.

Comparadores

| == | lgual |
|----|---------------|
| != | Distinto |
| ! | No (NOT) |
| && | Y (AND) |
| 11 | O (OR) |
| > | Mayor |
| >= | Mayor que |
| <= | Menor o igual |
| < | Menor |

El resultado de las condiciones será 0 en caso de falso o 1, verdadero.

Leyes de De Morgan

Sí, llevas dos "de", una de ellas es su apellido. Aun no siendo exclusivo de C, las leyes de lógica booleana pueden ayudarte a tener un código más limpio y/o funcional. En C, las leyes se podrían resumir en las siguientes igualdades:

$$!(c1 \&\& c2)$$
 $!c1 || !c2$ y $!c1 \&\& !c2$

Cortocircuito

En C, como en otros lenguajes, las condiciones se pueden ejecutar en cortocircuito, es decir, no se comprueban todas las condiciones si una es excluyente o hace innecesaria la comprobación de la otra. Veámoslo con dos ejemplos:

, en este caso, la primera condición se cumple y la segunda no; no obstante, esta última no llegará a comprobarse, puesto que ya se puede concluir que es verdadero, según la tabla de verdad de OR.

, contrario al OR, en las condiciones AND, con que la primera resulte ser falsa, se descartará comprobar el resto.

La evaluación en cortocircuito sigue el orden en el que se escriben, por lo que puede convenir dejar condiciones más livianas de procesado primeras para descartar otras y hacer nuestro programa más eficiente.

Tipos

Int

Los tipos int siguen el formato de complemento a 2 con 31 bits reservados para expresar el número más uno para el signo (4 bytes en total). Sus valores oscilan desde el -2^{31} al $2^{31}-1$ sin decimales, por lo que no es posible expresar el 2^{31} con enteros con signos.

Char

El tipo char sigue también el formato de complemento a 2 sobre un byte (8 bits) de tamaño. Sus valores oscilan entre el -128 y 127. Si bien es posible asignar valores de caracteres como números enteros, resulta mejor escribir un carácter entre comillas simples para entender a simple vista los valores que se asignan. Por ejemplo:

char
$$x = 48$$
; char $x = '0'$;

Los caracteres especiales deben estar seguidos de la barra de escape, '\'.

La tabla ASCII

El ASCII es un estándar para codificar caracteres en bits. Originalmente se reservó uno de los 8 bits como código de paridad (control de errores en las comunicaciones), aunque un par de décadas más tardes, se estandarizó también el ASCII extendido, que va desde el carácter 0 al 255, para interpretarlos en C siguiendo el orden de la tabla extendida, el carácter debería ir sin signo (unsigned).

Float y Double

A diferencia de los anteriores, se basa en el estándar IEEE 754 para expresar binario con decimales, son los tipos de punto flotante. En el caso del tipo float se dispone de 4 bytes, mientras que los double ocupan 8.

Short y Long

Funcionan al igual que los anteriores con menos o más bits reservados para almacenar los valores en memoria, respectivamente.

Unsigned

Si estamos interesados en asegurar que el número no pueda ser menor a 0, negativo, o queremos obtener un rango de valores algo más grande, pueden ser útiles los tipos unsigned, que interpretan el bit que se usaba como indicativo de positivo o negativo para expresar más valores, de 0 a 2^{32} en int y 0 a 2^{52} en char, por ejemplo.

Void

Cuando queremos expresar un tipo indefinido usamos void.

Bool

En la mayoría de los lenguajes de programación actuales se incluye el tipo booleano, una variable que puede almacenar el valor 0, falso o 1, verdadero. Si bien existen librerías que permiten su uso, C no los tiene implementados de base.

Sizeof

Una función básica de C que nos permite saber el tamaño de un tipo es sizeof. Esta recibirá por parámetro un tipo o variable y devolverá el número de bytes que se reservan para guardar sus valores.

¡Atención!

Esta función no devuelve la longitud de una cadena.

Casting

El proceso de casting no es más que la conversión de tipos. En ocasiones podemos cambiar el tipo de dato con el que se está trabajando por otro, por distintos motivos. Para ello, podemos expresarlo, (casting explícito):

```
int x = (int) 4.5;
```

, que convertiría el 4.5 a 4, en este caso. O realizarlo implícito, si el tipo del argumento de la función a la que se llama permite la conversión.

Estructuras de control

Las estructuras de control nos permiten manejar el flujo de ejecución del programa, según las condiciones que se expresen.

Condicionales

lf

```
if (conditional)
{
    /* Code */
}
```

Si se quiere especificar un comportamiento de contrario puede usarse else, "si no":

```
if (conditional)
{
     /* Code */
} else {
     /* Code */
}
```

Del mismo modo, si queremos que, tras comprobar una condición, se compruebe otra, se puede usar **else if** "si no, pero si".

Operador ternario

Cuando un if (normalmente para una asignación) se puede resumir en la siguiente estructura:

```
if (conditional)
    /* Code line 1 */
else
    /* Code line 2 */
```

, es posible usar el operador ternario:

```
(conditional) ? Code line 1 : Code line 2
```

Switch

Como una estructura de control basado en el valor de una variable tenemos también el switch. Su forma es la siguiente

```
switch (variable) {
    case (constante1):
        /* Code */
        break;
    case (constante2):
        /* Code */
        break;
    . . .
    default:
    /* Code line 2 */
}
```

Un caso básico, de ejemplo, es devolver el número de días según el mes que indique la variable.

Bucles

While

Se trata de un bucle sobre el que se itera en base a una condición, si esta es constante bien no entrará en este nunca o bien se quedará para siempre.

```
while (conditional) {
    /* Code */
}
```

Break

Consiste en la salida forzada del bucle sin que se compruebe la condición que lo mantiene.

break;

Continue

Consiste en el salto a la siguiente iteración del bucle comprobando la condición que lo mantiene.

continue;

Do While

El funcionamiento es casi idéntico al de un while a excepción de el orden en el que se comprueba la condición del bucle, al final. Consecuentemente, habrá una iteración (de no haber break o return que lo impida).

```
do {
     /* Code */
} while (conditional);
```

For

A la hora de definir cuántas veces queremos que se ejecute un bloque de código o iterar sobre un array, puede ser conveniente el uso de for:

```
for (int i = 0; i < 5; i++) {
    /* Code */
}</pre>
```

En él se distingue una variable que se inicializa y es accesible hasta que acabe el bucle, una condición que debe cumplirse al principio de cada iteración y una instrucción que se realizará al final de esta.

Curiosidad

Es posible obviar el uso de los corchetes si el código se puede expresar en una línea, aunque puede disminuir la legibilidad del código.

Otras

Goto

Aunque se trata de una mala práctica, recuerda a cómo funcionan los saltos de instrucciones a bajo nivel, permitiendo que la ejecución del programa sea más enrevesada, pero que pudiera explotar alguna capacidad a cambio. Debido a que la mantenibilidad del código es algo bastante preciado, el uso de goto considerablemente bajo.

Funciones

Una función es un bloque de código (instrucciones) que se puede llamar para que se ejecute. Los **argumentos** son siempre **copias** de los que son pasados en las llamadas, por lo que, para el paso por referencia (uso de punteros) se debe tener en cuenta que, realmente, se pasa una copia de la dirección de memoria, a la que se accederá para modificar el valor al que se apunta. Su formato es el siguiente:

Prototipo

Static

La cláusula static sirve para hacer privada la función, es decir, solo se podrá llamar desde el archivo desde el que se creó.

Main

En el proceso de compilación, cuando el linker quiere seguir el orden de ejecución busca la función principal, main, desde la cual compilar el programa. El tipo de la función es int y se deberá devolver 0 en caso de éxito u otro valro (1) de haber error.

No es obligatorio el uso de un main para la compilación si solo realizamos la conversión a binario (archivos .o), que se puede especificar en los comandos de **cc** o **gcc** con la flag **-c**.

Argumentos

Un programa puede permitir la entrada de argumentos por consola, para ello es necesario que la función main tenga una estructura similar a la siguiente:

```
int main(int argc, char **argv). . .
```

Donde argc es el número de argumentos (contando el propio nombre del programa como argv[0]) y un array de cadenas de argc longitud.

Punteros

Un puntero es una dirección de memoria

| Declaración | & | Dirección de |
|-------------|---|------------------------------|
| Boolaracion | * | Apunta a |
| Expresión | * | Contenido de la dirección |

Un ejemplo, que resume su declaración y uso es el siguiente:

Es similar al paso por referencia en otros lenguajes de programación.

Punteros a funciones

Como un puntero es tan solo una dirección de memoria y la memoria de datos e instrucciones están unidas, es posible apuntar a una función. Por ejemplo:

, obteniendo así un puntero a la función ft_aux cuyo argumento de entrada es un doble puntero de char. El uso de este puntero será similar al de una llamada a una función.

Arrays

Un array es una secuencia de posiciones en memoria reservada para un determinado tipo. Su longitud es fija, por lo que solo se puede acceder a posiciones de 0 al n-1.

Un array se puede inicializar en la misma línea de la declaración con corchetes (y simplificado con doble comillas en caso de cadena). Realizar la inicialización del array al completo después de la declaración conlleva problemas en la compilación.

Es equivalente a un puntero constante (con memoria reservada) en C.

Cadenas

Una cadena (string) es un array de caracteres terminado en el carácter nulo. El tamaño de esta, aunque haya más espacio reservado en memoria, se interpretará como la distancia desde el principio de la cadena al carácter nulo, '\0'.

Structs

Son variables registros que definir al principio del archivo o en headers (.h). Para acceder a uno de sus campos se usa como notación el punto, '.'. Su uso es lo más parecido a objetos que verás en C si provienes de lenguajes OOP.

```
struct nombre {
    tipo var1;
    tipo var2;
    ...
};
```

Notaciones

Puesto que, de pasarlo como argumento estaríamos pasando una copia que no actualiza la original, es frecuente pasar los structs en punteros. Para acceder a los valores de sus campos se usaría la siguiente notación,

```
(*nombre).campo1
```

No obstante, para mejorar la legibilidad del código existe una notación alternativa y equivalente a la anterior:

```
nombre -> campo1
```

Uniones

Es parecido a una estructura, pero donde todas las variables comparten la **misma memoria**. La declaración se da como:

```
union nombre {
    tipo var1;
    tipo var2;
    ...
};
```

Enumeraciones

Es una lista de valores constantes. Por ejemplo:

```
enum coord {NORTH, SOUTH, WEST, EAST};
```

Constantes

Una constante única puede ser declarada con la palabra clave const:

```
const double pi = 3.14159
```

Técnicas de programación

Recursividad

La recursividad consiste en la llamada dentro de una función a ella misma. Algunas soluciones son más eficientes, sencilla y/o elegantes por medio de la recursividad, aunque también puede ocurrir lo contrario; dependerá del problema que estemos afrontando.

La estructura de la recursividad debe ser la siguiente para que converja:

$$f(x) = \begin{cases} Caso \ Base \to y \\ Caso \ General \to f(x') \end{cases}$$

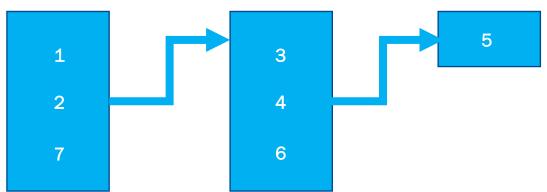
En el caso base se devuelve un resultado y termina así la cadena de llamadas, mientras que en el caso general se llama a la misma función con un argumento distinto.

Factorial:
$$f(x) = \begin{cases} 1 & x = 0 \\ x \cdot f(x-1) & x > 0 \end{cases}$$

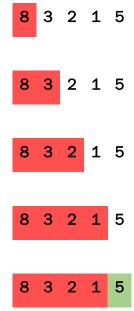
Fibonacci: $f(x) = \begin{cases} 0 & x = 0 \\ 1 & x = 1 \\ f(x-1) + f(x-2) & x > 1 \end{cases}$

Las utilidades de la recursividad son:

- Cálculo, como en estos dos últimos ejemplos.
- Retrasar la ejecución de una instrucción, poniéndola tras la llamada a la función. Esto se debe a que la primera vez que será ejecutada en la última llamada a la función. Es un concepto que puede tardar en hacer "clic", por lo que aquí un ejemplo más visual:



Búsqueda



Para hacer búsquedas en arrays no ordenados, lo indicado es buscar en cada una de las posiciones, saliendo del bucle una vez encontrada la posición en la que aparece y no seguir explorando el resto de los elementos del array.

Búsqueda binaria

La búsqueda binaria aprovecha que el array está ya ordenado para reducir las comprobaciones necesarias. Si queremos encontrar un número y empezamos a buscar por la mitad del array, podemos descartar la mitad de este según si el elemento intermedio es mayor o menor al que buscamos. Siguiendo el anterior ejemplo:

, descartamos la mitad izquierda cuando consideramos que el elemento intermedio, el 3, es menor al que buscamos y solo cabrá la posibilidad de que esté a la derecha



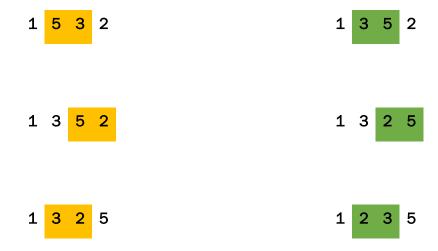
Es sencilla su implementación por recursividad con un mínimo y tope.

Ordenación

A la hora de querer ordenar una lista o array se pueden tomar distintos algoritmos de distinta complejidad.

Burbuja

Consiste en la permutación de valores según se encuentre que no siguen el orden indicado:



Su implementación, pese a que sencilla, resulta muy ineficiente.

Inserción

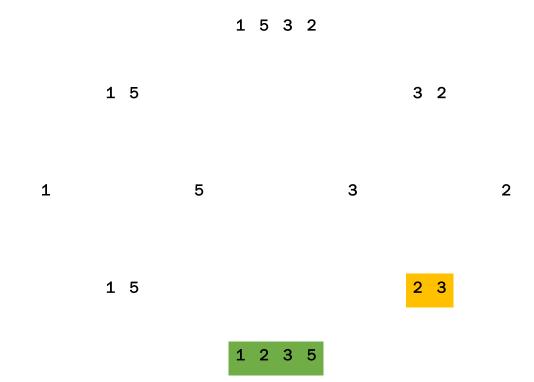
La idea consiste en encontrar al elemento menor para colocarlo donde corresponde. Para ello se pone en el índice 0 el menor; en el 1, el menor de la posición 1 a n - 1; en el 2, el menor de la posición 2 a n - 1...



Resulta más eficiente, aunque es posible alcanzar un mejor rendimiento con las siguientes técnicas.

Mergesort

Basado en la psicología de divide y vencerás, consiste en realizar la llamada a la función hasta que se traten una o dos posiciones las cuales se insertarán de forma ordenadas:



Pasivamente, el array se va ordenando, requiriendo menos comprobaciones.

Quicksort

También basado en divide y vencerás consiste en el uso de un pivote que se desplazará hasta la posición en la que se encuentre un valor menor. Su rendimiento es de los mejores de no estar el array casi ordenado.

Fuerza bruta

Consiste en la comprobación de todas las combinaciones posibles según sea el problema que se quiera afrontar. Son, por lo general, las soluciones más ineficientes, mas pueden ser necesarias para determinadas situaciones.

Backtracking (marcha atrás)

La marcha atrás consiste en una combinación de la recursividad con la fuerza bruta para explorar las combinaciones con cierta inteligencia. El objetivo es recorrer las posibilidades hasta determinar que es solución o no, siendo este último caso una forma de descartar todas las combinaciones que siguen a esta.

Un caso sencillo es el de la resolución de un sudoku, si vamos insertando elementos en las casillas no fijas de arriba abajo, izquierda a derecha, podremos encontrarnos con casillas que no pueden cumplir las restricciones del sudoku, en cuya ocasión volveremos a la anterior casilla no fija para probar con otro valor.

Programación Dinámica

Su nombre puede asustar de primeras, pero de alguna forma tuvieron que llamarla. Si te has dado cuenta, la función de Fibonacci es considerablemente ineficiente si se aplica recursividad, esto es porque la función repite muchas llamadas sin guardar ese valor para más tarde. La programación dinámica propone guardar estos valores en una tabla combatiendo la complejidad en tiempo con espacio en memoria.

Para el caso de Fibonacci tendríamos un ejemplo sencillo a continuación:

| | | | | | 5 | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|----|----|----|
| 0 | 1 | 1 | 2 | 3 | 5 | 8 | 13 | 21 | 34 |

De forma que cuando se llame a Fibonacci de 10 solo se accederá a las posiciones del array 8 y 9 para realizar la suma y guardar este nuevo valor en la tabla; en el caso recursivo esta llamada supondría que Fibonacci de 10 llame a Fibonacci de 8, que a su vez llama a Fibonacci de 6 y 7, que a su vez ... y Fibonacci de 9, que a su vez llama a Fibonacci de 8... Creo que se entiende.

Algoritmos Voraces (Greedy)

Aunque pueden parecer tramposos, los algoritmos voraces buscan soluciones en problemas de optimización de forma rápida, pero sin seguridad de ser la más óptima. Estas soluciones pueden resultar de utilidad para aplicarlas en otros algoritmos y disminuir las combinaciones que se exploran.

Divide y Vencerás

A pesar de no ser una técnica usada en la computación, en ocasiones, ver nuestro problema como pequeños problemas puede hacer aparecer una resolución más eficiente y sencilla.

Es obvio ver aplicada esta técnica cuando se divide, literalmente, el problema en dos como con las ordenaciones anteriormente mencionadas.

Librerías

Unistd

Write

Escribe n bytes desde la posición de memoria indicada por la salida que se le indique

Si queremos escribir un mensaje constante deberemos usar las dobles comillas, para generar un array temporal que pueda interpretar la función.

La función write escribe caracteres, aunque pusiéramos 4 bytes para que imprimiera un **int**, el resultado sería el de cada uno de los bytes convertidos a caracteres. Para conversión de unidades es posible sumar '0' al número.

Stdio

Printf

Imprime una cadena de caracteres, así como convierte las variables en el orden en el que encuentra uno de los siguientes formatos precedidos por un '%'. Formatos:

| Carácter | Representa | | | |
|----------|-------------------|--|--|--|
| d, i | Entero en base 10 | | | |
| 0 | Entero en base 8 | | | |
| Х, х | Entero en base 16 | | | |
| U | Número natural | | | |
| С | Carácter | | | |
| s | String (char*) | | | |
| f, e, | Double | | | |

La cadena se almacena en un búfer de 256 bytes que se puede liberar con un salto de línea.

Stdlib

Malloc

Reserva n bytes de memoria y devuelve un puntero de tipo indefinido la memoria reservada. Su uso suele venir acompañado de la técnica de casting y la función sizeof, por ejemplo:

```
char *str = (char *) malloc (sizeof(char) * 15);
```

Free

Libera la memoria apuntada desde el puntero. No devuelve entero en caso de error, sino que para la ejecución del programa.

Toda memoria auxiliar que se reserve con malloc debe ser liberada para no ocasionar una fuga de memoria.

Atoi

Convierte una cadena de caracteres en número entero (int). Ejemplo:

Un uso sencillo es el de pasar de argumentos como cadenas de caracteres a número.

String

Strcpy

Copia en la primera cadena, la segunda y devuelve el puntero de la cadena destino.

Curiosidad

Es considerablemente insegura y supuso el origen de vulnerabilidades que explotaron los primeros virus informáticos.

Strien

Mide la longitud de la cadena, es decir, cuenta caracteres hasta encontrar el carácter nulo.

Strcat

Concatena a la primera cadena, la segunda.

Strdup

Copia la cadena dada en un nuevo espacio de memoria reservado al que apunta el puntero que se retorna por la función.

Errno

La librería de errno ofrece herramientas para el control de errores en las llamadas al sistema. Para ello introduce una variable global llamada **errno**, cuyo valor podrá ser actualizado tras tales momentos, codificando en esta un código de errores, cuyo mensaje se puede obtener con la función **stderr**.

Memoria Persistente. Archivos

La memoria de nuestro programa / proceso está asignada de forma temporal mientras esté siga funcionando, pero si queremos hacer uso de esta información más tarde deberemos guardarlo en una memoria que persista, en el disco de almacenamiento en forma de archivos.

Open

Devuelve un file descriptor (fd), identificador del archivo, o -1 en caso de error.

Es posible dar un tercer argumento para especificar el modo en el que se crea ese archivo. Tanto las flags como modos se dan en forma de máscara de bits, por lo que, si queremos especificar varias se usará la operación OR (|).

Close

Devuelve 0 si se cierra correctamente o -1 en caso de error.

Read

Lee n bytes en el buffer de la entrada apuntada por el file descriptor y devuelve el número de bytes leídos o -1 de haber error, Si leemos 0 significará que hemos llegado al final del archivo (con n es mayor a 0). Si queremos leer la entrada estándar usaríamos:

Write

Usado con la misma función de la librería unistd, pero con un file descriptor como argumento.

Estructuras de datos

Existe una gran variedad de estructuras de datos que nos pueden servir de utilidad, así como diversas formas de implementarlas, aunque normalmente se distinguen entre implementaciones con arrays y nodos enlazados. A continuación, se encuentra un resumen de las más usadas.

Pilas

Si bien lo más posible es que empiece sonándote a un conejo de las baterías, la pila, o stack en inglés, es una estructura de datos donde se van apilando los datos de forma que el primero que sería eliminado es el último que entró (**LIFO**, Last In First Out).



Sus operaciones más características son:

- Pop, saca el primer elemento de la pila.
- Push, inserta un elemento al principio de la pila.
- Peek/Top, devuelve, sin eliminar, el primer elemento de la pila.

Listas

Es la estructura de datos más parecida a un array, con la diferencia de que el tamaño de esta no se ve fijado. Sus operaciones pueden ser set (cambiar valor), add (añadir nodo), remove (eliminar nodo) ...



```
struct s_node{
    void *data;
    s_node *next;
};
typedef struct s_node* t_list;
```

Colas

Las colas son una mezcla entre las pilas y las listas, que funcionan como una lista de espera en la vida real (FIFO, First In First Out), es decir, se espera (inserta) desde el final de la cola y se atiende (elimina) al primero.



Sus operaciones más características son:

- Peek / Dequeue, saca el primer elemento de la cola.
- Enqueue, inserta un elemento al final de la cola.

Para pensar

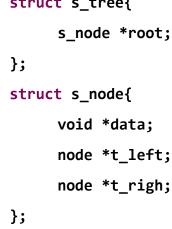
Has pensado cómo hacer que una cola funcione como una rueda?

Árboles (binarios)

Los árboles son estructuras de datos no lineales, en los que cada nodo puede tener uno o más subárboles. Por lo general, hablamos de árboles binarios para el uso de nodos donde distinguimos:

- Raíz, nodo sin ascendiente.
- Vértice interno, nodo con ascendiente y descendientes.
- Hojas, nodo sin descendientes.

```
struct s_tree{
};
struct s_node{
     void *data;
};
```



Cómo se insertan y modifican los nodos tras eliminaciones diferenciará los tipos de árboles, mas, en su mayoría, siguen alguna condición de orden que permite hacer más eficientes (**O(log n)**) las operaciones con la estructura de datos.

Además, el recorrido que se sigue para listar los elementos de un árbol puede seguir distintas formas. Reciben el nombre de travesías y se pueden distinguir las de preorden, post-orden, en profundidad, en anchura...

Diccionarios

Su implementación viene normalmente dada mediante árboles o tablas hash, donde cada elemento es un par de clave y valor. Las claves son únicas, a diferencia de los valores, que pueden repetirse.

Las operaciones destacadas son insert (insertar un par clave valor), valueOf (devolver el valor para la clave dada) ...

| Clave1 | → | Valor1 |
|--------|----------|--------|
| Clave2 | → | Valor2 |
| Clave3 | → | Valor3 |
| Clave4 | → | Valor4 |



Errores

Bus error y Segmentation Fault

Son errores procedentes de accesos ilegales a memoria. Es frecuente que se dé cuando:

- No se inicializa correctamente una variable que se pasa como argumento
- Uso excesivo de recursividad, frecuentemente, debido a un fallo en el caso general o base.

Overflow

Aunque no se trata de un error como tal, puede conducir a una gran variedad de errores por desconocer los límites de los tipos de datos que usamos. El overflow o desbordamiento ocurre cuando realizamos una operación aritmética cuyo resultado queda fuera de los valores disponibles en el tipo que estamos tratando, dando como resultado un valor no válido.

Directivas de preprocesador

Previa al verdadero proceso de compilación se revisan las directivas de preprocesador para sustituir su contenido por el que los identificadores que se indiquen. Esto puede explotarse para funcionalidades de Debug o en proyectos de multiplataformas, donde, según el sistema operativo para el que se programe, se compile de una forma distinta, pero desde un mismo archivo.

Include

En caso de incluir una librería estándar usaremos <*.h>, si no, usaremos ".h"

Define

Parecido a una variable constante global, aunque su valor o nombre no se podrá acceder tras la compilación al haber sido sustituido por el preprocesador. Puede definirse con o sin valor:

#define DEBUG

#define DEBUG_LEVEL 2

Condicionales

Las directivas de preprocesador pueden darse con condicionales relativas a los **define**:

- #if, para indicar una condición que cumplir
 - #ifdef, para indicar que debe estar definido el identificador a su derecha.
 - #indef, lo contrario
- #else, indica qué hacer si no.
- #elif, indica qué condición comprobar si no.
- #endif, cierra la estructura.

Por ejemplo, los headers deben incluirse en base a un define para que el archivo solo se incluya una vez. Se sigue la siguiente convención:

#include "mytree.h" #ifndef MYTREE_H

... #define MYTREE_H

... #endif

Anexo

Bits, bytes y hexadecimal

Un bit es la unidad mínima de información en la computación, si bien la agrupación de ocho de estos es la más usada, el byte u octeto. Sus valores en la computación clásica es 0 o 1 y ello se ve reflejado a nivel físico con el paso de corriente.

¿Cómo interpretar el binario?

La base binaria sigue la misma lógica que la decimal, por ejemplo:

$$25 = 2 \cdot 10^1 + 5 \cdot 10^0 = 25$$

En el caso de la base binaria la base sería de 2:

$$11001 = 1 \cdot 2^4 + 1 \cdot 2^3 + 0 \cdot 2^2 + 0 \cdot 10^1 + 1 \cdot 10^0 = 25$$

¿Cómo interpretar el hexadecimal?

En la base hexadecimal se tienen 16 valores posibles 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, A, B, C, D, E y F. Si bien podemos seguir el mismo patrón que con la decimal y binaria, resulta sencillo hacer la conversión entre hexadecimal y binario cuando agrupamos los bits en cuatro. Por ejemplo:

$$1001\ 1010 = 8A$$

$$0101\ 1111 = 5F$$

Escribiendo hexadecimal y octal en C

Hexadecimal

Para escribir un número en hexadecimal en C es necesario escribir 0x delante de nuestro número. Por ejemplo, la siguiente suma dará como resultado 17:

Octal

Mientras, para escribir en octal en C tan solo es necesario escribir un O delante de nuestro número. Por ejemplo, la siguiente suma dará como resultado 9:

Formatos de bases

A la hora de escribir un número, tenemos la capacidad de poner un – delante o decimales detrás sin problemas, mas a la hora de representarlo a nivel de bits es necesario definir un formato para interpretar si el número es positivo o negativo como en el tipo int o el IEEE 754 para guardar decimales.

Estos formatos tendrán sus límites de tamaño o de precisión si hablamos de decimales.

Control de fuga de memoria

Incluidas en la librería de stdlib, **atexit** y **system** son dos funciones que nos pueden ayudar a detectar fugas de memoria sin una aplicación externa. La técnica consiste en la siguiente.

Al final de nuestro programa podemos llamar a la función atexit pasándole como parámetro una función privada. En esta se encontrará a su vez una llamada a system con una cadena como parámetro "leaks nombre_del_programa".

```
void ft_leaks(void){
    system("leaks a.out")
}
int main(void) {
    . . .
    atexit(ft_leaks);
    return (0);
}
```

Notaciones

Es común y buena práctica estandarizar cómo se llaman las variables y funciones en nuestros proyectos, más aún cuando se trata de un trabajo en grupo o en una empresa, donde el código debería ser uniforme.

snake_case

Una de las notaciones más usadas consiste en el nombramiento de variables con el uso de guiones bajos. Por ejemplo:

```
char_counter
     0
linked_list
```

camelCase

Otras, como camelCase consiten en el uso de mayúsculas y minúsculas para diferenciar los espacios. Por ejemplo:



charCounter

O

linkedList

Comentarios

A pesar de que un código debería poder entenderse tal y como se lee, puede ser buena idea comentar ciertas partes del código o el principio de la función para que quede documentado.

• Comentario de una línea:

```
// Comentario
```

• Comentario definido entre una o varias líneas:

```
/* Comentario */
```

• Comentario en varias líneas:

```
/**
* Comentario
*/
```

STD

STDIN - 0

Entrada estándar.

STDOUT - 1

Salida estándar.

STDERR - 2

Salida estándar de error.

La compilación

Makefiles

Usando Git para el control de versiones

Git es el software de control de versiones más usado actualmente. No debe confundirse con Github o Gitlab, entre otros; estos son servicios para el uso de Git distribuido que es usado para trabajar con el apoyo de la nube en grupo (o en solitario). A continuación, se resumirán algunas de las funcionalidades más cotidianas.



Commits

No existe traducción buena al español a mi parecer, aunque lo más correcto sería decir que se trata de una **confirmación**. Cuando usamos **git add** añadimos cambios que queremos que git controle y ellos serán agrupados en un commit.

Con **git status**, podemos ver el estado de estos cambios y cuáles se añadirán en el siguiente commit.

Con **git commit -m "texto"** podemos realizar el commit resumiendo los cambios en una línea de comando.

Se puede consultar el registro de commits con **git log**.

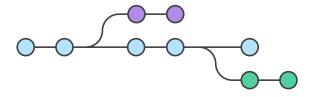
Ramas

Las ramas son líneas de desarrollo que busca evitar el conflicto en el desarrollo de nuevas características en un proyecto.

Merge

Para añadir los cambios realizados en una rama en otra podemos usar merge. Lo primero será cambiarnos de rama con **git checkout** a donde queremos añadir los cambios y desde allí pasaremos las novedades de la rama1 con:

git merge rama1



En caso de haber conflicto, git avisará y permite al usuario qué mantener.

Ramas remotas

Pull

Consiste en la actualización del repositorio local basado en los commits remotos.

Push

Consiste en la actualización de los commits en la rama remota en base a los cambios locales.

Forks

Son clones del repositorio adecuados para cuando se quiera desarrollar una versión alternativa al proyecto que lo altere desde sus bases, pero no se quiera intervenir con el flujo de desarrollo del resto de características.

Git ignore

Es un archivo que indica a git qué archivos no debe seguir. Permite el uso de expresiones regulares y la inclusión del propio **.gitignore** como archivo a ignorar.