

Arduino



O-Tomat Repair Café Orsay

Esp (8266)

Esp (32)

Démonstration d'automates

Arnaud Reichart

Modules M5 tout prêt À base ESP32



Arduino : des kits tout prêt ou presque



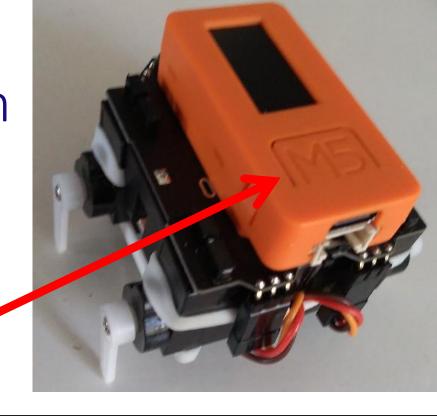


```
false 🔻
set flag v to
set time v to 0.1
  repeat while ▼ flag ▼
      set servo angle 0: ( 55 1: ( 60 2: ( 130 3: ( 120
      Wait € time ▼ s
      set servo angle 0: ( 55 1: 160
                                               3: [ 120
                                         130
      Wait € time ▼
      set servo angle 0: 120 1: 130 2: 150 3: 60
      Wait € time ▼ s
      set servo angle 0: [ 120 1: [ 130 2: [ 60
      Wait € time ▼ s
       set servo angle 0: ( 55 1: 130
                                          60
            time 🔻 💈
      set servo angle 0: ( 55 1: 60 2:
                                        130 3: ( 30
      Wait time ▼ s
```

Esp en scratch Exemple de « puppy »

Bouton Marche/arrêt

Action des servos moteurs



```
Set v from FONT_DejaVu24 v

set flag v to ( not  flag v

if flag v

do Label v show ( PuppyC Run! ))

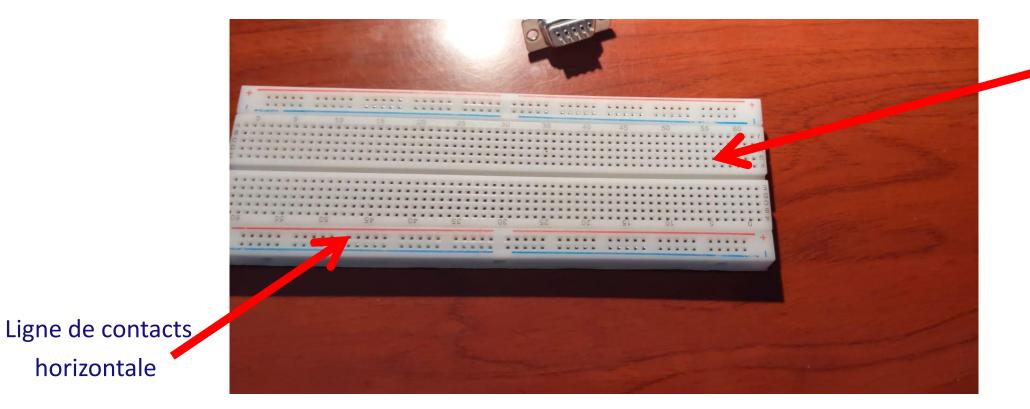
else Label v show ( PuppyC Stop! ))
```



horizontale

Arduino ou Esp: monter sans souder!

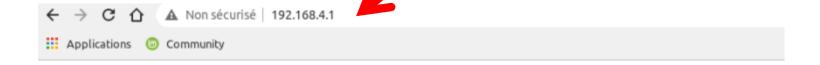
(mais cela n'aurait pas fait peur au Repair Café)



Ligne de contacts verticale



Esp: paramétrer sans programmer entrez sur le navigateur l'adresse 192.168.4.1 pour relier au wifi



ESP32_642A03A8 WiFiManager Configure WiFi Info Exit

| NUMERICABLE-63_Ext | أا ≙ | | |
|--------------------|--------------|--|--|
| NUMERICABLE-63 | △ .ıl | | |
| SSID | | | |
| | | | |
| Password | | | |
| ***** | | | |
| | | | |
| Save | | | |
| | | | |
| Refresh | | | |
| | | | |
| No AP set | | | |



Esp-easy: introduire les composants avec le mode « edit »



Accès direct à l'automate

Ajout de composant (Edit)

Uptime: 11 days 18 hours 30 minutes

Free Mem: 14144 (11384 - LoadControllerSettings)
Free Stack: 3600 (1740 - LoadControllerSettings)

P: 192.168.1.36

GIT version:

Local Time:

Load:

Wifi RSSI: -79 dB (NUMERICABLE-63)

More info

mega-20190116

9.80% (LC=5983)

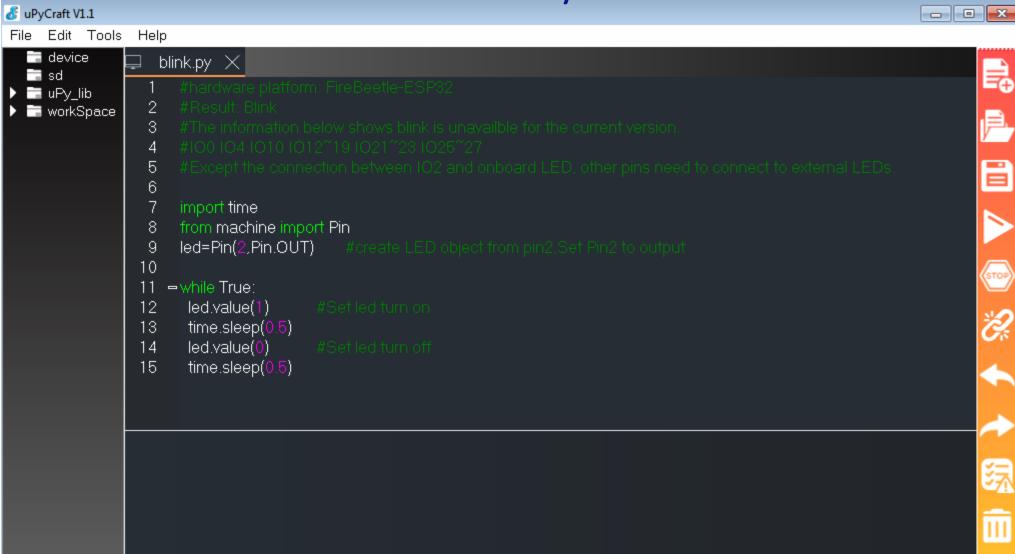
2021-03-05 16:11:44

ESP Easy Mega: SonOffExp

| | Task | Enabled | Device | Name | Port | Ctr (IDX) | GPIO | Values |
|------|------|-------------|---|--------|------|-----------|---------|------------------------------|
| Edit | 1 | > | Switch input - Switch | button | | | GPIO-0 | button: |
| Edit | 2 | > | Switch input - Switch | Relay | | | GPIO-12 | Relay: 0 |
| Edit | 3 | √ | Environment - DHT11/12/22 SONOFF2301/7021 | DHT | | 0 | GPIO-0 | temperature: 21 humidity: 46 |



Esp: un meccano logiciel: micro Python





Un meccano logiciel : arduino

★Des composants

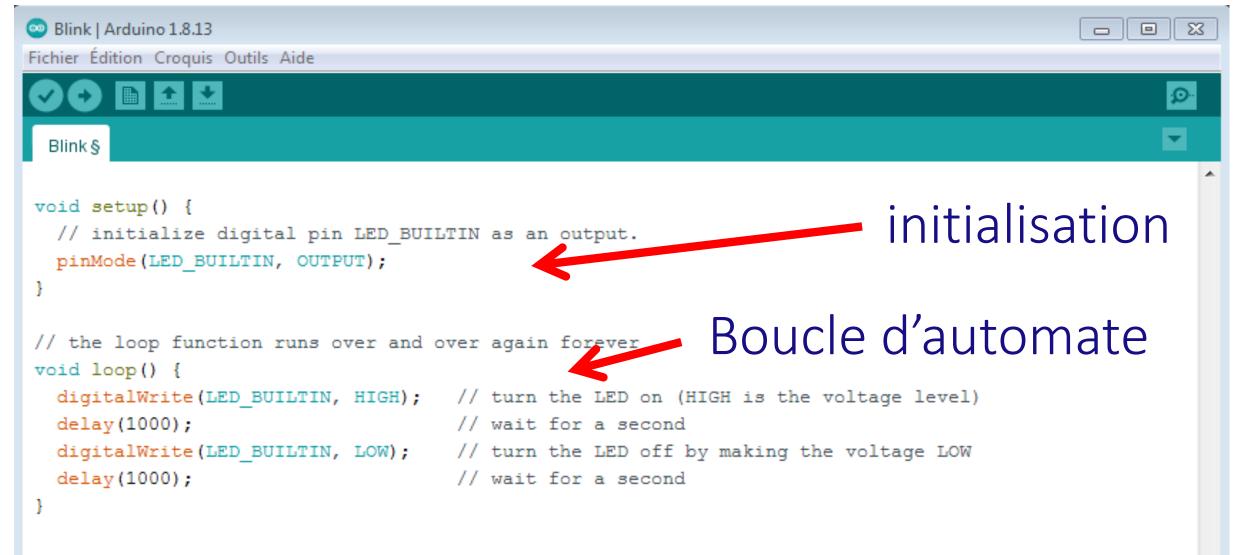
un compilateur

des logiciels avec des bibliothèques à assembler





Arduino ou esp : des exemples nombreux de programmes





Arduino ou esp : des bibliothèques bien fournies





Arduino ou esp : une multitude de bibliothèques



*mesure de courant INA 219

*centrales inertielles MPU 9250

≭radar HB 100

*capteur de couleur "caméléon"

★horloge RTC DS 1307

TCS-34725



*Afficheur LCD 1602

★Sapin de Noel (NeoPixel)

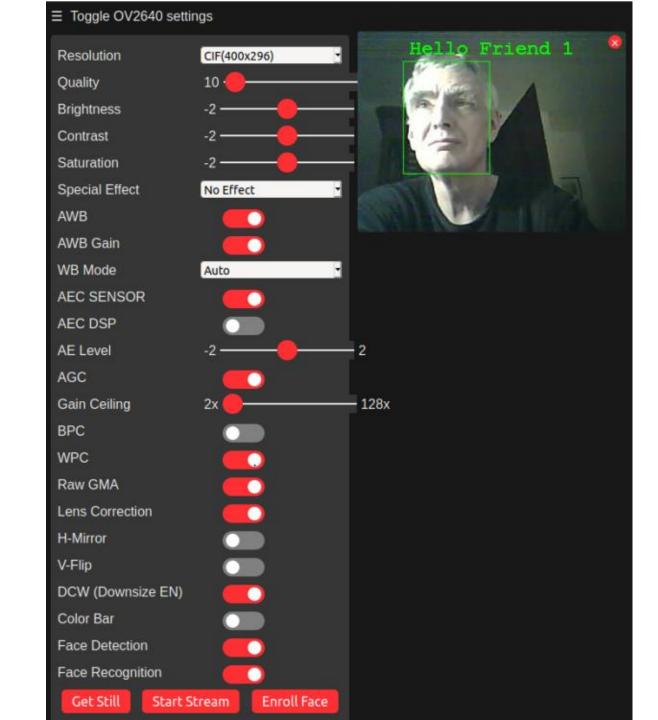
*****Servo moteur

≯ Détecteur gestuel 9960 ...



Questions?







Pour aller plus loin ...

- **★**Liste d'applications (non exhaustive)
 - station météo
 - Robot
 - appareils de mesure R-L-C
 - jeux d'arcades
 - Boussole
 - Capteurs de mouvement 6 axes
- *Cheminement: réalisation d'un exemple :
 - Le choix d'une application, d'un prototype
 - Le support : plaquettes = "matrices de connexion"
 - Les composants : Alimentation, CPU, entrées sorties
 - Les logiciels: Kit de dev, Langage de programmation, bibliothèques, applicatifs.
 - La compatibilité / portabilité entre plateformes (SW + HW)
 - Les moyens de test, de debug