



1 Regn ut nullrommet til matrisen

$$\begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & -1 \\ 2 & 2 & 2 & -2 & 2 & -1 \end{bmatrix}.$$

Vi radreduserer til redusert trappeform:

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & -1 \\ 2 & 2 & 2 & -2 & 2 & -1 \end{bmatrix} &\sim \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 3 & 2 & 0 & 2 & -1 \end{bmatrix} \\ &\sim \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & -3 & 2 & 2 \end{bmatrix} \\ &\sim \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & -4 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & -2 & -2 \end{bmatrix} \\ &\sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -2 & 1 & 1/2 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & -2 & -2 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Dette betyr at en løsning  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \\ x_6 \end{bmatrix}$  av  $A\mathbf{x} = \mathbf{0}$  må tilfredstille

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \\ x_6 \end{bmatrix} = \mathbf{x} = \begin{bmatrix} 2x_4 - x_5 - 1/2x_6 \\ 2x_4 - 2x_5 - x_6 \\ -3x_4 + 2x_5 + 2x_6 \\ x_4 \\ x_5 \\ x_6 \end{bmatrix} = x_4 \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -3 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + x_5 \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + x_6 \begin{bmatrix} -1/2 \\ -1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Så samlingen

$$\left\{ \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -3 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1/2 \\ -1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\},$$

utgjør en basis for nullrommet.

- 2 Finn radrom, kolonnerom og nullrom til matrisen

$$\begin{bmatrix} -4 & 0 & 2 \\ -1 & 3 & 2 \end{bmatrix}.$$

Vi radreduserer til redusert trappeform; med den formen kan vi så og si bestemme alle tre rommene.

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} -4 & 0 & 2 \\ -1 & 3 & 2 \end{bmatrix} &\sim \begin{bmatrix} -1 & 3 & 2 \\ -4 & 0 & 2 \end{bmatrix} \\ &\sim \begin{bmatrix} -1 & 3 & 2 \\ 0 & -12 & -6 \end{bmatrix} \\ &\sim \begin{bmatrix} -1 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 1/2 \end{bmatrix} \\ &\sim \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1/2 \\ 0 & 1 & 1/2 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Basis for kolonnerommet er gitt ved de kolonnene i matrisen som tilsvarer kolonner med pivot-element radredusert matrise. Her har første og andre kolonne pivot-element, så basis for kolonnerommet blir

$$\left\{ \begin{bmatrix} -4 \\ -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 3 \end{bmatrix} \right\}.$$

Basis for radrom er gitt ved samlingen av ikke-nullrader i redusert trappeform. Derfor blir basis for radrom i vårt tilfelle gitt ved

$$\left\{ \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ -1/2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1/2 \end{bmatrix} \right\}.$$

For å finne basis for nullrom, kan vi gå frem som i forrige oppgave for å finne at basisen er gitt ved

$$\left\{ \begin{bmatrix} 1/2 \\ -1/2 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}.$$

- 3 Finn basis for kolonnerom til matrisen

$$\begin{bmatrix} 2i & 2i+2 & 9i-2 \\ 2i+1 & 2 & 5i+2 \\ 1 & 1 & 3i+2 \end{bmatrix}.$$

Vi kan finne en slik basis ved å radredusere til trappeform (redusert er unødvendig). Basisvektorene vil være de kolonnevektorene i opprinnelig matrise med samme kolonneposisjon som pivotelementene i matrisen på trappeform.

$$\begin{aligned}
\begin{bmatrix} 2i+1 & 2i+2 & 9i-2 \\ 2i+1 & 2 & 5i+2 \\ 1 & 1 & 3i+2 \end{bmatrix} &\sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3i+2 \\ 2i+1 & 2 & 5i+2 \\ 2i+1 & 2i+2 & 9i-2 \end{bmatrix} \\
&\sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3i+2 \\ 2i+1 & 2 & 5i+2 \\ 0 & 2i & 4i-4 \end{bmatrix} \\
&\sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3i+2 \\ 0 & -2i+1 & 4-7i \\ 0 & 2i & 4i-4 \end{bmatrix} \\
&\sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3i+2 \\ 0 & 2i & 4i-4 \\ 0 & -2i+1 & 4-7i \end{bmatrix} \\
&\sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3i+2 \\ 0 & 2i & 4i-4 \\ 0 & 1 & -3i \end{bmatrix} \\
&\sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3i+2 \\ 0 & 1 & -3i \\ 0 & 0 & 4i-10 \end{bmatrix}.
\end{aligned}$$

Her ser vi det er pivot-element i første og andre kolonne; dermed blir basis for kolonnerommet samlingen

$$\left\{ \begin{bmatrix} 2i \\ 2i+1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2i+2 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}.$$

**4** Bestem hvilke av funksjonene som er lineærtransformasjoner.

Dersom lineærtransformasjonen  $T$  er gitt ved

$$T\left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} ax + by \\ cx + dy \end{bmatrix},$$

for noen fikserte konstanter  $a, b, c$  og  $d$ , så er lineærtransformasjonen lineær: For det første så er

$$T\left(\lambda \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}\right) = T\left(\begin{bmatrix} \lambda x \\ \lambda y \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} \lambda ax + \lambda by \\ \lambda cx + \lambda dy \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} ax + by \\ cx + dy \end{bmatrix} = \lambda T\left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}\right).$$

Det er også lett (men tidkrevende) å vise at

$$T\left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} z \\ w \end{bmatrix}\right) = T\left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}\right) + T\left(\begin{bmatrix} z \\ w \end{bmatrix}\right),$$

(prøv selv for hånd!). Da følger det at første og fjerde alternativ er lineært. Resten er ikke en lineærtransformasjon: Ta  $x = y = 1$  og  $\lambda = 2$  i andre alternativ for å få at

$$\begin{bmatrix} 2 \cdot 1 \\ 2 \cdot 1 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 2^2 \\ 2 \end{bmatrix} \neq \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix} = 2 \begin{bmatrix} 1^2 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Tredje alternative sender ikke null-vektor til null-vektor, så den kan ikke være lineærtransformasjon. For den femte,

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix},$$

og  $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$  og  $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ . Vi har at  $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \neq \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$ , men vi har jo også at  $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$ , så den bevarer ikke addisjon.

5 Gitt matrisen

$$A = \begin{bmatrix} -1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix},$$

regn ut determinanten til  $A$  og forklar deretter hvorfor utgjør dens kolonner en basis. Finn koordinatene til vektoren

$$\mathbf{v} = \begin{bmatrix} -3 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}$$

med hensyn på basisen

$$\left\{ \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} \right\}.$$

Vi beregner determinanten langs første kolonne

$$\begin{aligned} \det \left( \begin{bmatrix} -1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \right) &= -1 \cdot \det \left( \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \right) + 1 \cdot \det \left( \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \right) \\ &= -1 \cdot (-1 - 1) + 1 \cdot (1 - 1) = 2. \end{aligned}$$

Siden  $2 = \det(A) \neq 0$ , er  $A$  inverterbar og dermed må kolonnene til  $A$  utgjøre en basis for  $\mathbb{R}^3$ . For å finne koordinatene til vektoren  $\mathbf{v}$  med hensyn på basisen gitt ved kolonnene til  $A$ , trenger vi bare å løse systemet  $A\mathbf{x} = \mathbf{v}$ . Dette er fordi koordinatene til  $\mathbf{v}$  med hensyn på basisen gitt ved kolonnene til  $A = (\mathbf{a}_1 \mathbf{a}_2 \mathbf{a}_3)$  er nøyaktig vektoren

$$[\mathbf{v}]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}, \text{ slik at}$$

$$\mathbf{v} = x_1 \mathbf{a}_1 + x_2 \mathbf{a}_2 + x_3 \mathbf{a}_3 = A[\mathbf{v}]_{\mathcal{B}}.$$

Vi reduserer til trappeform (uten å gjøre detaljene) og får:

$$\left[ \begin{array}{ccc|c} -1 & -1 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & -1 \end{array} \right] \sim \dots \sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right].$$

Dermed er  $[\mathbf{v}]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}$ , hvor  $\mathcal{B}$  er basisen bestående av kolonnene til  $A$ .

- 6 La  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  være lineærtransformasjonen gitt ved  $T(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$ , hvor  $A$  er matrisen

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ -3 & 1 \end{bmatrix}.$$

La  $\mathcal{B}$  være basisen gitt ved

$$\mathcal{B} = \{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2\} = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}.$$

Finn matrisen som representerer  $T$  ( $A$ ) med hensyn på basisen  $\mathcal{B}$ .

Vi beregner

$$\begin{bmatrix} 1 & -3 \\ -3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & -4 \\ -2 & 4 \end{bmatrix}.$$

Vi vil nå finne matrisen  $A_{\mathcal{B}}$  slik at  $[A\mathbf{x}]_{\mathcal{B}} = A_{\mathcal{B}}[\mathbf{x}]_{\mathcal{B}}$ , for alle  $\mathbf{x}$ . Siden  $\mathcal{B}$  er en basis, kan vi skrive enhver  $\mathbf{x}$  som  $\mathbf{x} = a_1\mathbf{b}_1 + a_2\mathbf{b}_2$  for noen konstanter  $a_1, a_2$ . Dermed vil  $A\mathbf{x} = a_1A\mathbf{b}_1 + a_2A\mathbf{b}_2$ . Som nevnt i ekstranotatet om basis og basisskifte, er det å ta koordinater en lineær transformasjon; så vi har at

$$[A\mathbf{x}]_{\mathcal{B}} = a_1[A\mathbf{b}_1]_{\mathcal{B}} + a_2[A\mathbf{b}_2]_{\mathcal{B}} = ([A\mathbf{b}_1]_{\mathcal{B}}[A\mathbf{b}_2]_{\mathcal{B}}) \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \end{bmatrix} = ([A\mathbf{b}_1]_{\mathcal{B}}[A\mathbf{b}_2]_{\mathcal{B}})[\mathbf{x}]_{\mathcal{B}}.$$

Så vi ser at matrisen  $A_{\mathcal{B}}$  er gitt ved  $A_{\mathcal{B}} = ([A\mathbf{b}_1]_{\mathcal{B}}[A\mathbf{b}_2]_{\mathcal{B}})$ . Det neste vi gjør nå er å finne dens kolonner: Vi vet hva  $A\mathbf{b}_1$  og  $A\mathbf{b}_2$  er, fordi  $A(\mathbf{b}_1\mathbf{b}_2)$  er matriseproduktet vi regnet ut i første del av oppgaven. Der fant vi at

$$A(\mathbf{b}_1\mathbf{b}_2) = (A\mathbf{b}_1A\mathbf{b}_2) = \begin{bmatrix} -2 & -4 \\ -2 & 4 \end{bmatrix},$$

og dermed må  $A\mathbf{b}_1 = \begin{bmatrix} -2 \\ -2 \end{bmatrix}$  og  $A\mathbf{b}_2 = \begin{bmatrix} -4 \\ 4 \end{bmatrix}$ . For å finne koordinatene til disse vektorene i basisen  $\mathcal{B}$ , må vi finne de ukjente  $\mathbf{c}, \mathbf{d}$  i ligningene  $(\mathbf{b}_1\mathbf{b}_2)\mathbf{c} = A\mathbf{b}_1$  og  $(\mathbf{b}_1\mathbf{b}_2)\mathbf{d} = A\mathbf{b}_2$ . Altså må vi løse de augmenterte systemene

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 1 & -1 & -2 \\ 1 & 1 & -2 \end{array} \right],$$

og

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 1 & -1 & -4 \\ 1 & 1 & 4 \end{array} \right].$$

Gjør man utregningene her så får man til slutt at løsningen blir

$$\mathbf{c} = [A\mathbf{b}_1]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \end{bmatrix},$$

og

$$\mathbf{d} = [A\mathbf{b}_2]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} 0 \\ 4 \end{bmatrix},$$

og matrisen  $A_{\mathcal{B}}$  blir dermed

$$A_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}.$$

Oppgaven hadde en til deloppgave som er av samme type som den over. Vi gjør ikke den her; metoden er den samme som over (prøv selv hvis du ikke har klart den!).

7 La  $T: \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}^2$  være gitt ved

$$T\left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} (2-i)x + (1-i)y \\ (-i-2)x + (i-2)y \end{bmatrix}.$$

Finn standardmatrisen til  $T$ .

Standardmatrisen er gitt ved

$$\left(T\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}\right) T\left(\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}\right)\right) = \begin{bmatrix} (2-i) & (1-i) \\ (-i-2) & (i-2) \end{bmatrix}.$$

8 La  $\mathcal{B}$  være basisen gitt ved

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -3 \\ 4 \\ -4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 4 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}.$$

Finn vektoren  $\mathbf{u}$  har koordinatene  $[\mathbf{u}]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ -3 \end{bmatrix}$ , finn koordinatene til  $\mathbf{u}$  med hensyn på standardbasen.

Finn koordinatene til vektoren  $\begin{bmatrix} 0 \\ 11 \\ -2 \end{bmatrix}$  med hensyn på basisen  $\mathcal{B}$ .

Koordinatene  $[\mathbf{u}]_{\mathcal{B}}$  er nettopp vektoren  $[\mathbf{u}]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}$ , slik at

$$\mathbf{u} = a \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 4 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} -3 \\ 4 \\ -4 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} 4 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Vi er gitt at  $a = 1$ ,  $b = -2$  og  $c = -3$ , så da får vi

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 4 \end{bmatrix} + -2 \begin{bmatrix} -3 \\ 4 \\ -4 \end{bmatrix} + -3 \begin{bmatrix} 4 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 6 \\ -8 \\ 8 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -12 \\ -3 \\ -3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -8 \\ -10 \\ 9 \end{bmatrix}.$$

For å gjøre andre del av oppgaven, må vi finne koeffisienter  $a, b, c$  slik at

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 11 \\ -2 \end{bmatrix} = a \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 4 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} -3 \\ 4 \\ -4 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} 4 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & -3 & 4 \\ 1 & 4 & 1 \\ 4 & -4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}.$$

Løser vi denne ligningen, finner vi at  $a = 1$ ,  $b = 2$  og  $c = 2$ ; altså at

$$[\mathbf{v}]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

- 9 Finn en basis for vektorrommet,  $\mathcal{P}_3$ , bestående av alle polynomer av grad mindre eller lik 3. Finn så en basis for underrommet spent ut av polynomene  $\{-x^3 - x, x^3 - x^2 + 1, -2x^2 - 4x + 4\}$ .

Siden alle polynomer  $p$  i  $\mathcal{P}_3$  kan skrives unikt som en lineærkombinasjon av polynomene i mengden  $\mathcal{B} = \{1, x, x^2, x^3\}$ , vil  $\mathcal{B}$  danne en basis.

La  $p_1 = -x^3 - x$ ,  $p_2 = x^3 - x^2 + 1$  og  $p_3 = -2x^2 - 4x + 4$ . Underrommet utspent av  $\{p_1, p_2, p_3\}$  er det samme som underrommet utspent av  $\{p_1, p_2 + p_1, p_3\} = \{-x^3 - x, -x^2 - x + 1, -2x^2 - 4x + 4\}$ . La  $q = p_2 + p_1 = -x^2 - x + 1$ . Igjen er underrommet utspent av  $\{p_1, q, p_3\}$ , det samme som rommet utspent av

$$\{p_1, q, -2q + p_3\} = \{x^3 - x^2 + 1, -x^2 - x + 1, -2x + 2\}.$$

Vi ser at alle de tre polynomene i den siste mengden har forskjellig grad, så disse må være lineært uavhengige og vi vet allerede at de spenner ut samme underrom som  $\{-x^3 - x, x^3 - x^2 + 1, -2x^2 - 4x + 4\}$ , så de er en basis for dette underrommet.

- 10 La  $T_n: \mathcal{P}_n \rightarrow \mathcal{P}_n$  være gitt ved  $T_n(p(x)) = (xp(x))'$ . Beregn  $T_2(x^2 + x - 1)$ . Finn matrisen som representerer  $T_1$  med hensyn på basisen  $\{1, x\}$ . Finn matrisen som representerer  $T_2$  med hensyn på basisen  $\mathcal{B} = \{-x, x - x^2, x + 1\}$ .

$$T_2(x^2 + x - 1) = (x(x^2 + x - 1))' = (x^3 + x^2 - x)' = 3x^2 + 2x - 1.$$

Vi har at  $T_1(1) = (x \cdot 1)' = 1$ , og at  $T_1(x) = (x^2)' = 2x$ ; derfor må matrisen være gitt ved  $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$ .

La  $\mathbf{b}_1 = -x$ ,  $\mathbf{b}_2 = x - x^2$  og  $\mathbf{b}_3 = x + 1$ . Vi har at

$$T_2(\mathbf{b}_1) = T_2(-x) = (-x^2)' = -2x = 2\mathbf{b}_1.$$

$$T_2(\mathbf{b}_2) = T_2(x - x^2) = (x^2 - x^3)' = 2x - 3x^2 = -x + (3x - 3x^2) = \mathbf{b}_1 + 3\mathbf{b}_2.$$

$$T_2(\mathbf{b}_3) = T_2(x + 1) = (x^2 + x)' = 2x + 1 = x + 1 - (-x) = \mathbf{b}_3 - \mathbf{b}_1.$$

Dette betyr at  $[T_2(\mathbf{b}_1)]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $[T_2(\mathbf{b}_2)]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix}$ , og  $[T_2(\mathbf{b}_3)]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ . Dermed er matrisen som representerer  $T_2$  med hensyn på basen  $\mathcal{B}$  gitt ved

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$