### CYBERNETIQUE EN NORD

## Description de la carte Electronical\_Main\_Board\_32



Système électronique 1/16

#### Table des matières

1 Description de la carte Electronical Main Board	3
1.1.1 Présentation.	
1.1.2 Cahier des charges	3
2 Schéma fonctionnel	
3 Schéma Structurel	
4 PCB	
5 Liste des commandes, nomenclature	
6 Validation de la carte	
Alimentation	
Quartz	
ICD2 PIC	
RS232 port 2 + RESET.	
RS232 port 1	
AFFICHEUR	
GO	
PCF8574 + I2C + SWITCH	
7 Change Logs :	
V1-00 : Version de base	
V1-10	
V1-20.	
8 Photos	

#### 1 Description de la carte Electronical Main Board

#### 1.1.1 Présentation

Cette carte permet de configurer le fonctionnement du robot à l'aide de 16 switchs.

Elle permet de connecter un afficheur LCD 4\*16.

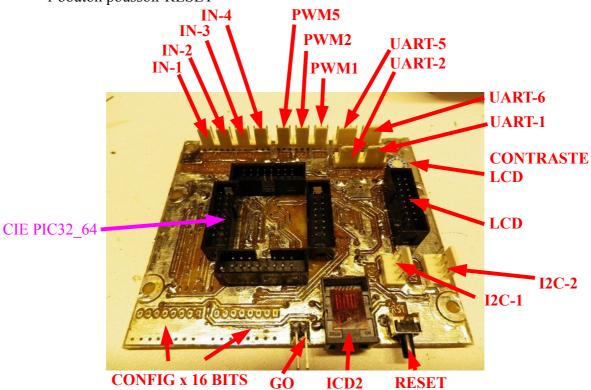
Le Pic de cette carte est le maitre du Bus I2C.

Configuration du port serie 115200bds

#### 1.1.2 Cahier des charges

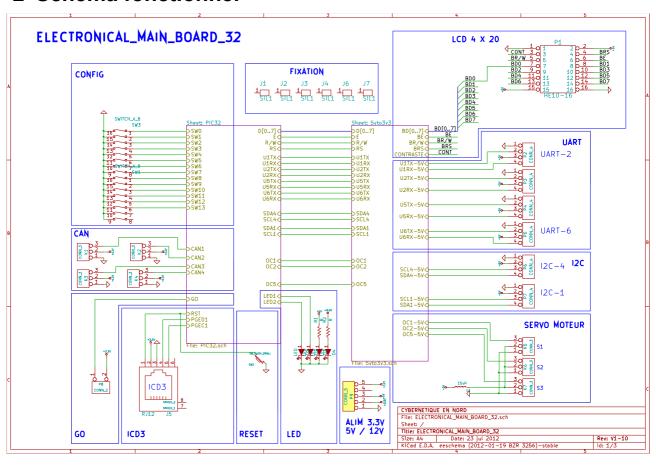
Cette carte doit:

- Définir une config sur 14bits
- Etre fixer sur 6 colonettes
- Commander un afficheur à texte de 4\*20 caractère avec le réglage du contraste
- Disposer de 2 Bus I2C
- Disposer de 4 ports RS232
- Disposer d'un cavalier pour le «GO »
- Commander 3 ports PWM
- Commander 4 ports entrées
- 1 connecteur ICD3
- 1 bouton poussoir RESET



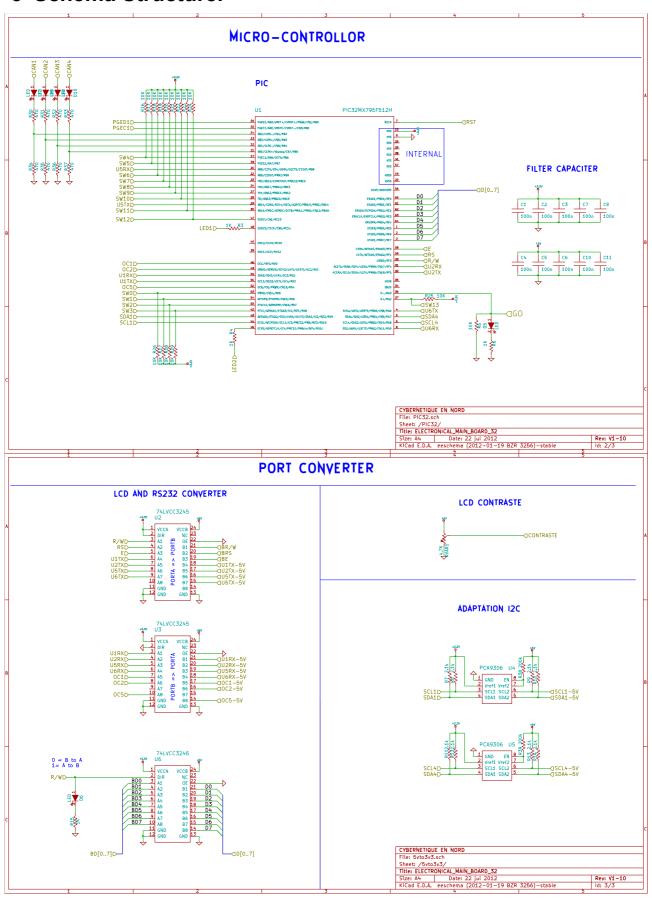
Système électronique 3/16

#### 2 Schéma fonctionnel



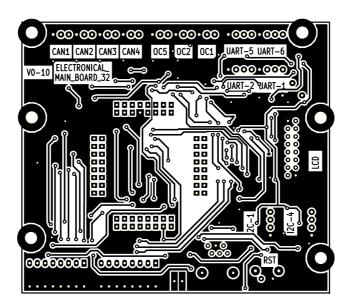
Système électronique 4/16

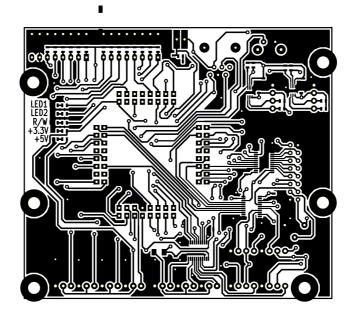
#### 3 Schéma Structurel



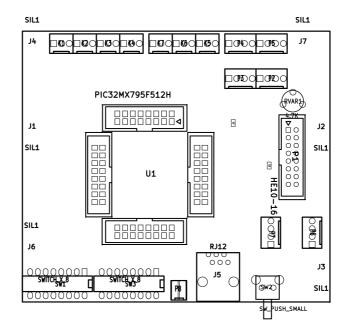
Système électronique 5/16

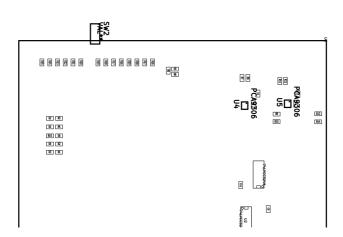
#### 4 PCB





Système électronique 6/16





Système électronique 7/16

#### 5 Liste des commandes, nomenclature

Fournisseur	Code commande	Fabrican t	Description	Prix unitaire	QTY	Prix	Label
C1,C2,C3,C4,C5,C6,C7,C8, C10,C11	100N 0603						
D3,D4,D7,D8,D9,D10	LED 0603 Vert						
D5	LED 0603 Bleu						
J1,J2,J3,J4,J6,J7	Colonette						
J5	RJ12						
K1,K2,K3,K4,K5,K6,K7	KK-3						
L1	15μH 1206						
P1	HE10-16-D						
P2,P3,P4,P5,P6,P7	KK-4						
P8	KK-2						
Р9	KK-5						
R1	1k						
R2,R3,R4,R6	330						
R5,R16,R17,R18,R19,R20,R21, R22,R23,R24,R25,R26,R27,R28 ,R29	10k						
R7,R8,R9,R10,R11,R12,R13, R14,R15	2,1k						
R30,R31,R32,R33,R34,R35, R36,R37K	1,5k						

Système électronique 8/16

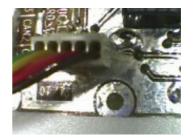
#### 6 Validation de la carte

#### NE PAS CONNECTER LES ALIMENTATIONS NE PAS METTRE LE CIE PIC32\_64

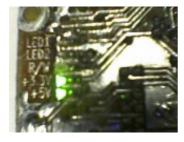
#### **Alimentations**

- Contrôle visuel.
- Test de continuité, vérifier qu'il n'y ai pas de cour-circuit.
- Test de la connexion +3,3V et GND.
- Test de la connexion +5VD et GND

Brancher P9



Verifier l'allumage des LEDs 5V et 3,3V



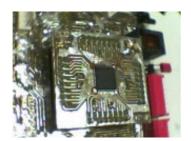
- Débrancher P9



Système électronique 9/16

#### **ICD3 PIC**

- Insérer la carte PIC32\_64



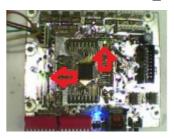
- Connecter le module ICD3 sur J5



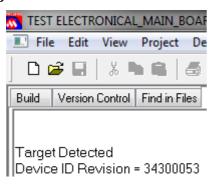
- Brancher P9



- On voit par transparence les leds +5V et +3v3 de la carte ELECTRONICAL\_MAIN\_BOARD et la led 3v3 de la carte PIC32\_64



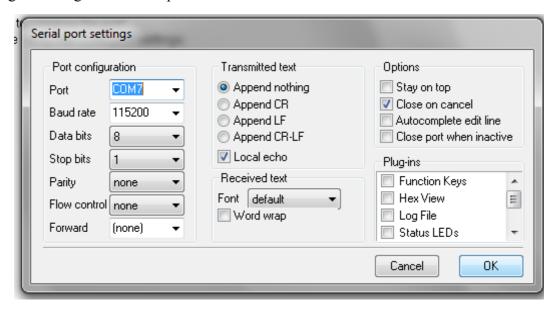
- Le message suivant s'affiche dans la page MPLAB



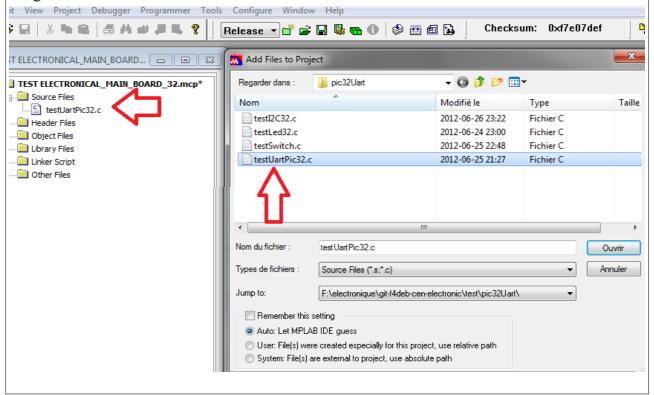
Système électronique 10/16

#### RS232 port 2 + RESET

- Configurer le logiciel Termite pour la liaison série comme ci-dessous



- Charger dans le pic le programme : **TEST ELECTRONICAL\_MAIN\_BOARD\_32.mcp** et integrer le fichier **testUartPic32.c** dans Source Files



Système électronique 11/16

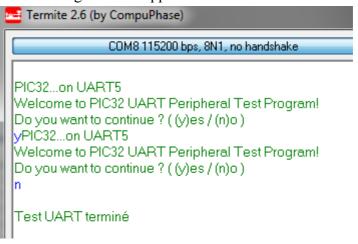
Modifier le numéro de l'UART à tester, compiler et programmer le PIC.

```
// Définition des 6 UART
//#define UART1 UART1A
//#define UART2 UART3A
//#define UART4 UART1B
//#define UART5 UART3E
//#define UART5 UART3E
//#define UART6 UART2F
// DEFINITION DU MORT A TE
#define UARTEST UART5
```

- Appuyer sur le bouton RESET



Le message suivant apparaît alors dans le terminal

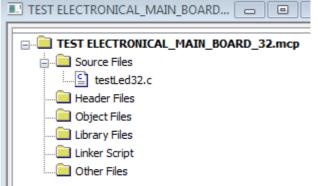


- Effectuer les deux dernières étapes en modifiant le numéro de l'UART afin de tester les quatre UART de la carte.
  - UART1
  - UART2
  - UART5
  - UART6

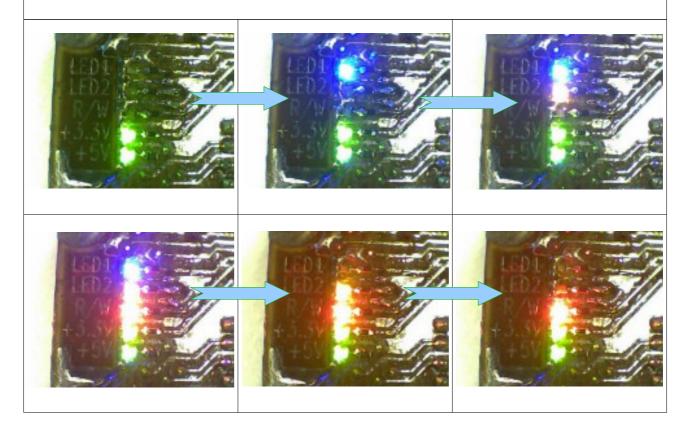
Système électronique 12/16

#### **TEST DES LEDS**

- Changer le fichier source, compiler, et programmer le Pic32



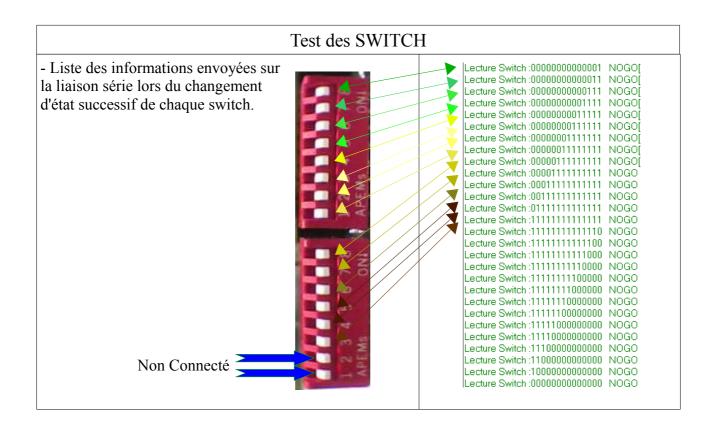
-La séquence des leds est la suivante, elle comporte 6 phases en boucle avec une seconde entre chaque phase, cela permet de contrôler l'activation du quartz à 8Mhz.



Système électronique 13/16

#### **SWITCH+GO**

# Test du GO - NOGO : Cavalier en position COM8 115200 bps, 8N1, no hands Lecture Switch :111111111111 NOGO - Go : Cavalier retiré COM8 115200 bps, 8N1, no COM8 115200 bps, 8N1, no Lecture Switch :111111111111 GO



Système électronique 14/16

#### **AFFICHEUR**

- Brancher l'afficheur
- Regler RVAR1 pour avoir un bon contrastre.

GO

Retirer le cavalier, contrôler l'extinction de la LED et verifier aue la séquence démarre

#### **SWITCH**

Changer la position de chaque switch un par un et verifier qu'à chaque reset, l'indication sur l'afficheur evolue de même

#### 7 Change Logs:

V1-00 = V0-10: Version de base

V1-10

- Empreinte RJ12:épaissir les pastilles
- Empreinte HE10 pastille carrée trou de 1mm
- Empreinte KK-4 et -3 trou de 1 mm
- NET switch blindage GND
- NET RJ12 fixation GND
- Connecteur 3,3V et 12V a rajouter
- I2C rajout de résistance de 200k sur EN et Vref2 sur PCA9306
- Déplacer via sous potar LCD
- Changer empreinte potar LCD
- Ajout led + diviseur de tension pour le port entrée en 12V
- LED1 devient RC14
- LED2 devient RD11
- GO devient RG3

Système électronique 15/16

#### - SW13 devient RG2

