# **Support Vector Machines**

André Hopfgartner & Matthias Rupp 08.06.2021

Vorarlberg University of Applied Sciences



# Agenda

- 1. Einführung
- 2. Hard-Margin Support Vector Machine
- 3. Soft-Margin Support Vector Machine
- 4. Vergleich Hard- & Soft-Margin Support Vector Machine
- 5. Nichtlineare Trennung

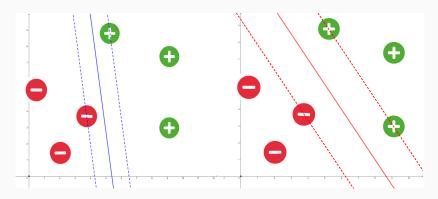
# Einführung

Ziel: lineare Trennung zweier Klassen

Ziel: lineare Trennung zweier Klassen Wie?: Definition einer (Hyper-) Ebene

Ziel: lineare Trennung zweier Klassen
Wie?: Definition einer (Hyper-) Ebene
Nebenbedingung: Möglichst großer freier Bereich

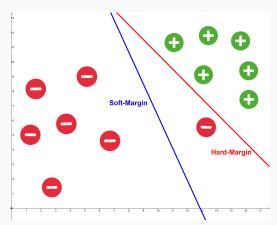
Ziel: lineare Trennung zweier Klassen
Wie?: Definition einer (Hyper-) Ebene
Nebenbedingung: Möglichst großer freier Bereich



### Arten von SVM

#### Arten von SVM:

- Hard-Margin SVM: Daten werden 100% korrekt getrennt
- Soft-Margin SVM: Einzelne Datenpunkte können falsch klassifiziert werden um insgesamt bessere Trennung zu erhalten



Hard-Margin Support Vector

Machine

# Mathematische Formulierung

Gegeben sei ein Gewichtsvektor  $w \in \mathbb{R}^K$ , ein Bias  $b \in \mathbb{R}$ , ein beliebiger Punkt  $x_n \in \mathbb{R}^K$  und ein zugehöriges Label  $y_n \in \{-1, +1\}$ . Eine Ebene im Raum kann allgemein definiert werden durch:

$$w^T x_n + b = 0$$

Ziel der SVM: w und b bestimmen für optimale Trennung

### Klassifikation

Annahme: w und b bereits bekannt Wie klassifiziert man einen Punkt  $x_n$ ?

#### Klassifikation

Annahme: w und b bereits bekannt Wie klassifiziert man einen Punkt  $x_n$ ? Liegt  $x_n$  über oder unter Ebene = Vorzeichen:

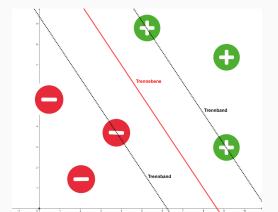
$$y = sign(w^Tx_n + b)$$
 ist gleichbedeutend mit  $w^Tx_n + b > 0$  für  $y_n = +1$   $w^Tx_n + b < 0$  für  $y_n = -1$ 

Bisher: Punkte können genau auf der Grenze liegen wenn  $w^Tx_n + b = 0$ 

# Einführung eines Trennbandes

Striktere Regel: Um Ebene soll Band frei bleiben

$$w^T x_n + b \ge +1$$
 für  $y_n = +1$   
 $w^T x_n + b \le -1$  für  $y_n = -1$ 



# Einführung eines Trennbandes

Beidseitige Multiplikation mit  $y_n$ 

$$y_n(w^T x_n + b) \ge 1$$
 für  $y_n = +1$   
 $y_n(w^T x_n + b) \ge 1$  für  $y_n = -1$ 

# Einführung eines Trennbandes

Beidseitige Multiplikation mit  $y_n$ 

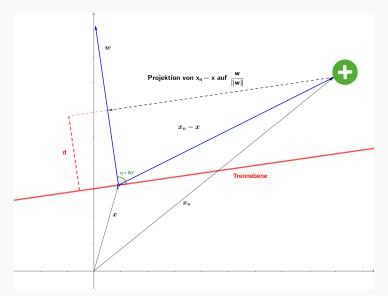
$$y_n(w^Tx_n + b) \ge 1$$
 für  $y_n = +1$   
 $y_n(w^Tx_n + b) \ge 1$  für  $y_n = -1$ 

Für den Fall, dass  $x_n = \hat{x}$  genau an der Grenze des Trennbands liegt, gilt somit:

$$y_n(w^T\hat{x}+b)=1$$

#### Normalabstand eines Punktes zur Ebene

Gesucht: Normalabstand d eines Punktes  $x_n \in \mathbb{R}^K$  zur Ebene

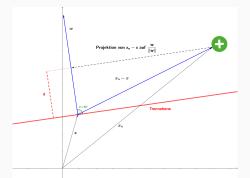


## Normalabstand eines Punktes zur Ebene

$$d = \left| \frac{w^{T}}{\|w\|} (x_{n} - x) \right| =$$

$$= \frac{1}{\|w\|} |(w^{T} x_{n} - w^{T} x)| =$$

$$= \frac{1}{\|w\|} |(w^{T} x_{n} + b - (w^{T} x + b))|$$



### Normalabstand eines Punktes zur Ebene

$$d = \frac{1}{\|w\|} |(w^T x_n + b - (w^T x + b))|$$

Weil der Punkt x auf der Ebene liegt gilt  $w^Tx + b = 0$  und somit für den Normalabstand eines beliebigen Punktes  $x_n$ :

$$d = \frac{1}{\|w\|} |(w^T x_n + b)|$$

### Breite des Trennbands

$$d = \frac{1}{\|w\|} |(w^T x_n + b)|$$

Annahme:  $x_n = \hat{x}$  ist der am nächsten zur Ebene liegende Punkt auf der Grenze des Trennbands

Weil  $y_n(w^T\hat{x} + b) = 1 = |w^T\hat{x} + b|$  gilt ergibt sich der minimale Normalabstand D:

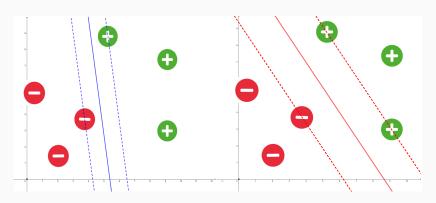
$$D = \frac{1}{\|w\|}$$

Weil D der minimale Normalabstand zur Ebene ist, ist 2D die Breite des freien Trennbands.

#### Reminder

Ziel: lineare Trennung mit möglichst breitem, freien Trennband Entspricht Maximierung:

$$\max_{w}(2D) = \max_{w} \frac{2}{\|w\|} = \max_{w} \frac{1}{\|w\|}$$



# Optimierungsproblem

$$\max_{w} \frac{1}{\|w\|}$$

$$\min_{n=1..N} |w^{T}x_{n} + b| = 1$$

$$\min_{n=1..N} |w^T x_n + b| = 1$$
 ist der am nächsten zur Ebene liegende Punkt  $\hat{x}$ 

Beidseitige Multiplikation mit  $y_n$  zur Vermeidung des Betrags:

$$|w^Tx_n+b|=y_n(w^Tx_n+b)$$

# Optimierungsproblem

Nach Umformung (Maximierung in Minimierung) und Verallgemeinerung der Nebenbedingung auf beliebige Punkte  $x_n$ :

$$\min_{w} \frac{1}{2} w^{T} w$$

$$\min_{w} y_{n}(w^{T} x_{n} + b) \ge 1 \text{ für } n = 1..N$$

## Bemerkungen:

- ullet Faktor  $\frac{1}{2}$  wird so gewählt weil dieser später wegfällt
- $w^T w$  und ||w|| sind aus Optimierungssicht gleichbedeutend, Problem ist in dieser Form aber besser optimierbar

# Lagrange Optimierung

Optimierungsproblem mit Ungleichung als Nebenbedingung Umformen der Nebenbedingung:

$$\min_{w} \frac{1}{2} w^{T} w$$

$$\min_{w} y_{n}(w^{T} x_{n} + b) - 1 \ge 0 \text{ für } n = 1..N$$

# Aufstellen der Lagrange Gleichung

Ungleichung wird von zu optimierender Funktion abgezogen und Lagrange Multiplikatoren eingeführt:

$$\min_{w,b} \qquad \mathcal{L}(w,b,\alpha) = \frac{1}{2} w^T w - \sum_{n=1}^{N} \alpha_n (y_n (w^T x_n + b) - 1)$$

$$\max_{\alpha_n} \qquad \alpha_n \ge 0 \text{ für } n = 1..N$$

Lösung durch 0 setzen der partiellen Ableitungen:

$$\nabla_{w} \mathcal{L} \stackrel{!}{=} \vec{0}$$
$$\frac{\partial}{\partial b} \mathcal{L} \stackrel{!}{=} 0$$

# Lösen der Lagrange Gleichung

Nach w:

$$\nabla_{w} \mathcal{L} = w - \sum_{n=1}^{N} \alpha_{n} y_{n} x_{n} \stackrel{!}{=} \vec{0}$$

$$w = \sum_{n=1}^{N} \alpha_{n} y_{n} x_{n}$$

Nach b:

$$\frac{\partial}{\partial b} \mathcal{L} = -\sum_{n=1}^{N} \alpha_n y_n \stackrel{!}{=} 0$$
$$\sum_{n=1}^{N} \alpha_n y_n = 0$$

# Rücksubstitution in Lagrange Gleichung

Aufteilen der Summe:

$$\mathcal{L}(w, b, \alpha) = \frac{1}{2} w^{T} w - \sum_{n=1}^{N} \alpha_{n} (y_{n}(w^{T} x_{n} + b) - 1) =$$

$$= \frac{1}{2} w^{T} w - [\sum_{n=1}^{N} \alpha_{n} y_{n} b - \sum_{n=1}^{N} \alpha_{n} + \sum_{n=1}^{N} \alpha_{n} y_{n} w^{T} x_{n}]$$

Aus Ableitung nach b wissen wir  $\sum_{n=1}^{N} \alpha_n y_n = 0$ :

$$\mathcal{L}(w, b, \alpha) = \frac{1}{2} w^T w - \left[ -\sum_{n=1}^{N} \alpha_n + \sum_{n=1}^{N} \alpha_n y_n w^T x_n \right]$$

# Rücksubstitution in Lagrange Gleichung

Vergleicht man den Term  $\sum_{n=1}^{N} \alpha_n y_n w^T x_n$  mit dem Ergebnis der partiellen Ableitung nach w ( $w = \sum_{n=1}^{N} \alpha_n y_n x_n$ ) erkennt man, dass gilt:

$$\sum_{n=1}^{N} \alpha_n y_n w^T x_n = w^T w =$$

$$= \sum_{n=1}^{N} \sum_{m=1}^{M} y_n y_m \alpha_n \alpha_m x_n^T x_m$$

Eingesetzt in Lagrange Gleichung:

$$\mathcal{L}(\alpha) = \sum_{n=1}^{N} \alpha_n - \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{N} \sum_{m=1}^{M} y_n y_m \alpha_n \alpha_m x_n^T x_m$$

# Maximierung ohne Nebenbedingung

Quadratic Programming Problem  $(x_n^T x_m)$ :

$$\begin{aligned} \max_{\alpha} \qquad & \mathcal{L}(\alpha) = \sum_{n=1}^{N} \alpha_n - \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{N} \sum_{m=1}^{M} y_n y_m \alpha_n \alpha_m x_n^{\mathsf{T}} x_m \\ \min & \qquad \alpha_n \geq 0 \text{ für } n = 1..N \\ & \qquad \sum_{n=1}^{N} \alpha_n y_n = 0 \text{ für } n = 1..N \end{aligned}$$

Lösung mittels QP-Solver

Ergebnis:  $\alpha$  Vektor mit  $\alpha_n$  Lagrange-Multiplikatoren

# Schlupfterm

Reminder Ausgangsproblem:

$$\min_{w,b} \qquad \mathcal{L}(w,b,\alpha) = \frac{1}{2} w^T w - \sum_{n=1}^{N} \alpha_n (y_n (w^T x_n + b) - 1)$$

$$\max_{\alpha_n} \qquad \alpha_n \ge 0 \text{ für } n = 1..N$$

$$\alpha_n(y_n(w^Tx_n+b)-1)$$
 ("Schlupf") wird 0 wenn:

- $\alpha_n = 0$  oder
- $(y_n(w^Tx_n + b) 1) = 0$

Umgekehrt: Alle  $x_n$  mit  $\alpha_n \neq 0$  haben Schlupf 0, liegen also am nächsten zur Trennebene.

Diese Vektoren werden Stützvektoren genannt.

# Bestimmung Gewichtsvektor

 $\alpha$  Vektor mit  $\alpha_n$  Faktoren ist bekannt aus QP-Solver Viele  $\alpha_i$  werden 0 sein, die  $\alpha_i \neq 0$  gehören zu den Stützvektoren  $x_i$ . Damit kann Formel für w

$$w = \sum_{n=1}^{N} \alpha_n y_n x_n$$

vereinfacht werden:

$$w = \sum_{n \text{ ist Sützvektor}} \alpha_n y_n x_n$$

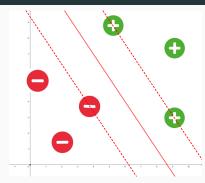
Die Bezeichnung Stützvektor ergibt sich, weil die Ebene durch diese Vektoren "gestützt "wird. Alle Vektoren mit  $\alpha_n=0$  haben keinen Einfluss!

# A test with images

- Some
- text
- on left side of slide here..
- Abb. 1 zeigt blabla.

# A test with images

- Some
- text
- on left side of slide here..
- Abb. 1 zeigt blabla.



**Abbildung 1:** Abhängig von der Lage der Trennebene entstehen schmale (blau) oder breite (rot) Trennbänder. Ziel ist die Maximierung der Breite des Trennbands durch die Ermittlung der optimalen Lage der Trennebene.

#### citation tests

$$y = sign(w^T x + b)$$
 gleichbedeutend mit (10a)  
 $w^T x + b > 0$  für  $y = +1$  (10b)  
 $w^T x + b < 0$  für  $y = -1$  (10c)

In Gleichung (10) wird .. Footcite example<sup>1</sup> burges tutorial 1998

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>platt sequential 1998.

Soft-Margin Support Vector

Machine

Vergleich Hard- & Soft-Margin

Support Vector Machine

# Nichtlineare Trennung

Fragen?