

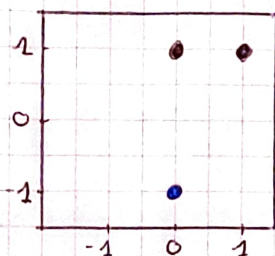
# DECIIVERABLE MACHINE LEARNING

## LAB 7A: EX 2 (SUM)

$$C_1 = \{x_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}\} \quad \text{- label 1}$$

$$C_2 = \{x_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, x_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\} \quad \text{- label -1}$$

a)



→ El nostre classificador seria el següent:

$$g\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\right) = w_1 x_1 + w_2 x_2 + b$$

b) Volem el mínim de  $\|w\| = \sqrt{x_1^2 + \dots + x_D^2}$  subjectat a una restricció, en el nostre cas:

$$\min_w \frac{1}{2} \|w\|^2 \quad \text{subjectat a la restricció} \quad y^{(n)} \cdot (w^T x^{(n)} + b) \geq 1$$

( $\forall n = 1, 2, 3, \dots$ )

on  $\{x^{(n)}, y^{(n)}\}$  son els parels d'entrenament.

$$c) L_0(x) = \sum_{i=1}^N \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \alpha_i \alpha_j y_i y_j x^{(i)T} x^{(j)}$$

→ Per simplificar els càlculs ho podem expressar en forma de matriu tal que:

$$L_0(x) = (\alpha_1 \dots \alpha_n) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} (\alpha_1 \dots \alpha_n) \begin{pmatrix} y^{(1)} x^{(1)T} x^{(2)} y^{(2)} & \dots & y^{(1)} x^{(1)T} x^{(n)} y^{(n)} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ y^{(n)} x^{(n)T} x^{(2)} y^{(2)} & \dots & y^{(n)} x^{(n)T} x^{(n)} y^{(n)} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_n \end{pmatrix}$$

en el nostre cas tindrem:

$$L_0(x) = (\alpha_1 \alpha_2 \alpha_3) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} (\alpha_1 \alpha_2 \alpha_3) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix}$$

→ Volem  $\max_{\alpha_1 \alpha_2 \alpha_3} L_0(x)$  per el que hem de  $\frac{\partial L_0(x)}{\partial \alpha} = 0$

$$\frac{\partial L_0(x)}{\partial \alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix} = 0 \quad \text{obtenint el següent sistema d'equacions:}$$

$$\left. \begin{aligned} 1 &= \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 \\ 1 &= \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 \\ 1 &= \alpha_1 + \alpha_2 + 2\alpha_3 \end{aligned} \right\} \text{ dependents, per el que afegim } \left\{ \sum_{i=1}^N y_i \alpha_i = 0 \right\}$$

$$\alpha_1 - \alpha_2 - \alpha_3 = 0$$

⇒ Resolem el sistema d'equacions i obtenim

$$\alpha_3 = 0, \alpha_2 = \frac{1}{2} = \alpha_1$$

d) Del Primal Lagrangian podem dir:

Introduim  $x \rightarrow w$   
(sol. dual) (sol. primal)

$$W = x_1 \cdot x_1 - x_2 \cdot x_2 - x_3 \cdot x_3 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} - 0 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Per el que tindrem

$$g(x^{(1)}) = 1$$

$$g(x^{(2)}) = g(x^{(3)}) = -1$$

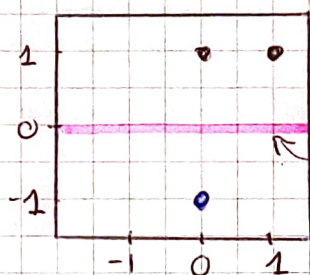
$$\left\{ \begin{aligned} g(x^{(1)}) &= w_1 \cdot x_1^{(1)} + w_2 \cdot x_2^{(1)} + b = 1 \\ &\Leftrightarrow 0 \cdot x_1 + (-1) \cdot (-1) + b = 1 \\ &\Leftrightarrow b = 0 \\ g(x^{(2)}) &= w_1 \cdot x_2^{(1)} + w_2 \cdot x_2^{(2)} + b = -1 \\ &= 0 + (-1) \cdot 1 + b = -1 \Leftrightarrow b = 0 \\ g(x^{(3)}) &= w_1 \cdot x_3^{(1)} + w_2 \cdot x_3^{(2)} + b = -1 \\ &= 0 + (-1) \cdot 1 + b = -1 \Leftrightarrow b = 0 \end{aligned} \right.$$

Per el que obtenim

$$w = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ i } b = 0$$

Ademés del classificador

$$g\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\right) = 0 \cdot x_1 + (-1) \cdot x_2 = -x_2$$



e) Podem calcular el Margin de la següent manera:

$$\text{margin} = \frac{2}{\|w\|} = \frac{2}{\sqrt{0^2 + (-1)^2}} = \frac{2}{1} = 2$$



## LAB 8: Ex 3 (Logistic Regression)

a) Amb la Regressió logística multiclasse tindrem  $k$  funcions lineals seguides per el soft-max, tal que:

$$h_k(x) = \text{softmax}(w_k^T \cdot x + w_{k0})$$

el terme bias

• Assignarem el punt  $x$  a la classe  $C_k$  si  $h_k(x) > h_l(x)$  per tot  $l \neq k$

b)  $w_1 = (1 \ 0 \ -1)^T$        $x^{(1)} = (1, 2)^T$   
 $w_2 = (0 \ 1 \ 0)^T$   
 $w_3 = (0 \ 0 \ 1)^T$

• Tindrem  $h(x^{(1)}) = \frac{\exp(w_k^T \cdot x)}{\sum_{j=1}^k \exp(w_j^T \cdot x)}$ , començem calculant  $w_k^T \cdot x$

$$w_1^T \cdot x = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \text{ continuem fent l'exponencial}$$

$$\exp(w_k^T \cdot x) = \begin{pmatrix} e^{-1} \\ e \\ e^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/e \\ e \\ e^2 \end{pmatrix}, \text{ a continuació fem } \sum_{j=1}^k \exp(w_j^T \cdot x)$$

$$\sum_{j=1}^k \exp(w_j^T \cdot x) = \frac{1}{e} + e + e^2 = 10,48, \text{ un cop tenim tots els paràmetres}$$

per separat ja podem calcular  $h(x^{(1)}) = \frac{(1/e \ e \ e^2)}{10,48} = \begin{pmatrix} 0,04 \\ 0,26 \\ 0,70 \end{pmatrix}$

podem veure que la suma de les probabilitats ens dona 1, i que la probabilitat més gran es que  $x^{(1)} \in C_3$  amb un 70%

### SUPERFÍCIES DISCRIMINANTS (DS)

→ Sigui  $g_k(x) = w_k^T \cdot x$ , tindrem 3 DS

$$DS_{12} \Rightarrow \{x \mid g_1(x) = g_2(x)\} = \{x \mid 1 - x_2 = x_1\}$$

$$= \{x \mid -1 + x_1 + x_2 = 0\}$$

$$\Downarrow$$

$$x_2 = -x_1 + 1$$

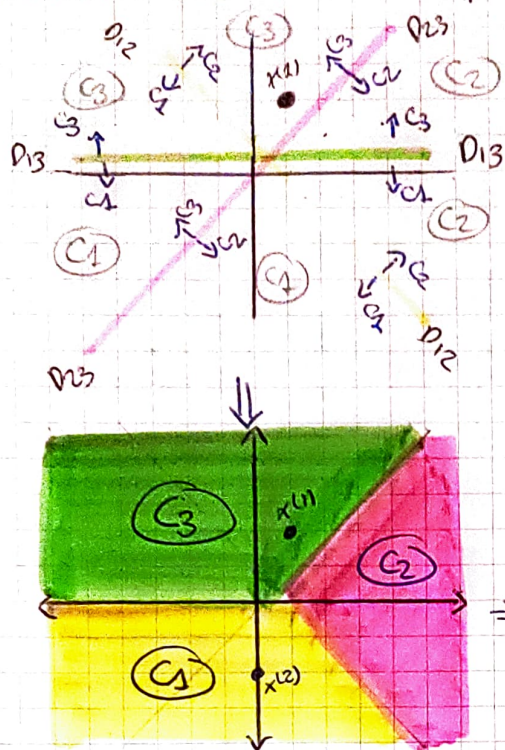
$$\left\{ \begin{array}{l} g_1(x) = (1 \ 0 \ 1) \begin{pmatrix} 1 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 1 - x_2 \\ g_2(x) = (0 \ 1 \ 0) \begin{pmatrix} 1 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_1 \\ g_3(x) = (0 \ 0 \ 1) \begin{pmatrix} 1 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_2 \end{array} \right\}$$

$$DS_{13} \Rightarrow \{x \mid 1 - x_2 = x_2\} = \{x \mid 1 - 2x_2 = 0\} \rightarrow x_2 = 1/2$$

$$DS_{23} \Rightarrow \{x \mid x_1 = x_2\} = \{x \mid x_1 - x_2 = 0\} \rightarrow x_2 = x_1$$



Dibuixem cada una de les superfícies discriminants



→ Observant  $D_{13}$  i el punt  $(0,0)$  veiem:

$P(C_1) > P(C_3)$  ja que  $1 - x_2 > x_2$

→ Observant  $D_{23}$  i el punt  $(-1,1)$  veiem:

$P(C_2) < P(C_3)$  ja que  $x_1 < x_2$

→ Observant  $D_{12}$  i el punt  $(2,1)$  veiem:

$P(C_2) > P(C_1)$  ja que  $x_1 > 1 - x_2$

⇒ Podem veure que el punt  $x^{(1)} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$  pertany a la classe 3, mentres que el punt  $x^{(2)} = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \end{pmatrix}$  pertany a la classe 1

?

El rol de les superfícies discriminants es delimitar cada una de les classes, el que ens permet assignar cada un dels punts a la classe que li pertoca

c) La relació entre la funció logística i la funció softmax es que la softmax generalitza la funció logística (utilitzant model lineal)

"aixíca"  $K$  números (puntuaçió) funció exponencial. Proporciona  $K$  outputs normalitzats entre el 0 i 1

Les sortides es poden interpretar com probabilitats a posteriori

$$p(C_k | x) = \frac{p(x | C_k) \cdot p(C_k)}{\sum_{j=1}^K p(x | C_j) \cdot p(C_j)} = \frac{\exp(a_k)}{\sum_{j=1}^K \exp(a_j)}$$

model lineal  $\Rightarrow h_w(x^{(n)}) = p(y_n = 1 | x) = \frac{\exp(w^T x)}{\sum_{j=1}^K \exp(w_j^T x)}$  el qual requereix de  $K$  vectors  $w_1, \dots, w_K$  que podem representar com una matriu  $W$  de mida  $(D+1) \cdot K$

DS 3a b3 el podem determinar calculant  $p(C_a) = p(C_b)$ , per tant  $p(C_a) - p(C_b) = 0$  tindrem el següent:

- COSTAT POSITIU RECTA: on  $r(x_1, x_2) > 0$ , s'en r.l.) l'equació de la recta,  $p(C_a) - p(C_b) > 0$  per tant  $p(C_a) > p(C_b)$

- COSTAT NEGATIU RECTA:  $p(C_a) - p(C_b) < 0$  per tant tenim  $p(C_a) < p(C_b)$