Системное программирование

Лекция 4

Сигналы

Сигналы

Сигнал – уведомление о произошедшем событии.

- Стандарт POSIX определяет ряд стандартных сигналов, каждый из которых уведомляет о событии конкретного типа.
- Сигнал может быть послан процессу со стороны ОС, другого процесса или послан сам себе.
- Сигналы прерывают выполнение программы. Если сигнал не уничтожит процесс, то выполнение будет продолжено с того же места, где оно было прервано сигналом (т.е., словно сигнала не было).
- Сигнал может быть доставлен процессу в любой момент времени* -> программа должна быть готова к тому, что сигнал придет неожиданно.

^{*} Сигнал, отправляемый процессу, сохраняется в ядре ОС. Проверка наличия сигналов с последующей доставкой сигнала процессу происходит при переключении между ядром ОС и программой, на что может происходить по 3 причинам — выполнение системных вызовов, обработка аппаратных прерываний/исключений и переключение между процессами по требованию планировщика. Поскольку последние 2 причины от процесса не зависят, можно считать, что сигнал может прийти в любой момент времени

Диспозиция сигнала

Диспозиция сигнала – действие, выполняемое при получении сигнала. Существует 5 диспозиций:

- Уничтожить процесс (диспозиция по умолчанию для SIGKILL, SIGTERM, SIGQUIT);
- Уничтожить процесс с созданием дампа (снимка) памяти (SIGSEGV, SIGQUIT, SIGABRT);
- Остановить процесс (SIGSTOP, SIGTSTP, SGTTIN);
- Выполнить заданную функцию-обработчик сигнала;
- Ничего не делать (игнорировать сигнал).

Диспозицию сигналов **SIGKILL** и **SIGSTOP** изменить нельзя. SIGKILL всегда уничтожает процесс, SIGSTOP всегда останавливает процесс.

Сигнал **SIGCONT** по умолчанию игнорируется, но всегда «будит» остановленный процесс.

Bызов kill (пример 1)

```
Послать сигнал процессу можно вызовом kill():
    int kill(pid_t pid, int sig);
Параметры:
    pid — PID целевого процесса*;
    sig — номер сигнала (константы SIG* - SIGKILL, SIGTERM,...)
```

Ecли sig==0, то никакой сигнал не посылается, но проверяется существование процесса и производятся проверки прав на возможность отправки сигналов этому процессу.

^{*} при pid>0, для остальных случаев см. man 2 kill См. также: функция raise(), команда оболочки kill

Распространенные сигналы

SIGKILL – уничтожить процесс;
SIGSTOP – остановить процесс;
SIGCONT – продолжить выполнение процесса (см. man fg);
SIGCHLD – изменение состояния дочернего процесса;
SIGINT – прерывание с терминала (Ctrl-C);
SIGTSTP – остановка процесса с терминала (Ctrl-Z);
SIGQUIT – завершение процесса с терминала (Ctrl-\);
SIGUSR1, SIGUSR2 – пользовательские сигналы.

Общий список: man 7 signal

Блокировка сигналов

Блокировка сигнала — откладывание получения сигнала.

Блокируемые сигналы определяются **маской сигналов**. Сигналы, указанные в маске, блокируются.

Маска сигналов сохраняется при fork().

Существует коренное отличие между блокировкой и игнорированием сигнала.

- Игнорируемый сигнал доставляется процессу, но процесс на него не реагирует.
- Блокируемый сигнал сохраняется в ядре до тех пор, пока не снята блокировка. После снятия блокировки сигнал при первой возможности доставляется процессу и обрабатывается согласно диспозиции.

Если во время блокировки один и тот же сигнал был послан N раз, то процессу будет доставлен только 1 сигнал.

SIGKILL и SIGSTOP не могут быть заблокированы.

Маска сигналов

Для хранения маски сигналов служит тип $sigset_t$. Для работы с ним существует ряд функций (man 3 sigsetops):

```
/*инициализировать пустую маску*/
int sigemptyset(sigset_t* set);
/*инициализировать заполненную маску*/
int sigfillset(sigset_t* set);
/*добавить сигнал в маску*/
int sigaddset(sigset_t* set, int signum);
/*удалить сигнал из маски*/
int sigdelset(sigset_t* set, int signum);
/*проверить, что сигнал входит в маску*/
int sigismember(const sigset_t* set, int signum);
```

Вызов sigprocmask

Изменение маски сигналов процесса производится вызовом sigprocmask().

Параметры:

```
how – тип операции (константы SIG_BLOCK, SIG_UNBLOCK, SIG_SETMASK); set – указатель на новую набор сигналов [опционален]; oldset – указатель на буфер для старой маски [опционален].
```

Обработчик сигнала

Обработчик сигнала — функция, вызываемая при получении сигнала.

- обработчик может быть вызван в <u>любой</u> момент времени, в т.ч. в середине функции malloc, в момент обработки исключения или даже в момент выполнения другого обработчика, если не были приняты доп. меры.
- обработчики сигнала сохраняются при fork(), но сбрасываются при execve().

Вызов sigaction (пример 2)

Для изменения диспозиции сигнала и установки обработчика используется вызов sigaction().

Параметры:

```
signum — номер сигнала;
act — указатель на структуру, определяющую новую диспозицию;
oldact — указатель на буфер для старой диспозиции [опционален].
```

Структура sigaction

Функция-обработчик передается в поле sa_handler или sa_sigaction.

Для игнорирования сигнала в sa_handler следует передать константу SIG_IGN.

Для сброса диспозиции в sa_handler следует передать константу SIG_DFL.

Обработчик из sa_sigaction берется, если в sa_flags указан флаг SA_SIGINFO.

Структура sigaction

```
struct sigaction {
   void     (*sa_handler)(int); //обработчик 1 вида
   void     (*sa_sigaction)(int, siginfo_t*, void*); // 2 вида
   sigset_t   sa_mask; //маска сигналов для обработчика
   int        sa_flags; //флаги
   /*...*/
};
```

В поле sa_mask передается маска сигналов, которая добавляется к общей маске сигналов на время обработки сигналов. По умолчанию, к этой маске добавляется обрабатываемый сигнал.

В поле sa_flags содержит набор флагов (SA_SIGINFO - использовать расширенный обработчик, SA_NOCLDWAIT - предотвратить создание зомби, SA_NODEFER — не блокировать сигнал на время обработки).

Правила написания обработчиков (пример 3)

«Безопасными» действиями в пределах обработчика сигнала являются:

- Изменение локальных переменных;
- Вызов «безопасных» (man 7 signal-safety) или реентерабельных функций;
- Чтение и запись глобальной переменной типа volatile sig_atomic_t.

Остальные действия требуют дополнительных мер для обеспечения корректности результата обработчика.

Функция является **реентерабельной** (reentrant), если последовательность <прерывание работы функции — выполнение этой же функции — возобновление работы функции> не влияет на корректность результата.

Любая чистая функция (функция, результат которой зависит только от значений ее аргументов) является реентерабельной.

Примером потокобезопасной <u>не</u>реентерабельной функции является malloc().

Сигнал SIGCHLD. Предотвращение появления зомби

Сигнал SIGCHLD генерируется ядром ОС при изменении состояния дочернего процесса (завершен, остановлен, продолжен).

Для предотвращения появления зомби можно:

- 1. Установить диспозицию сигнала SIGCHLD в SIG_IGN.
- 2. Установить флаг SA_NOCLDWAIT в sigaction.sa_flags при установке обработчика SIGCHLD.

В любом случае, ОС не станет сохранять коды завершения, поскольку процесс явно указал, что его не интересуют изменения состояния его «детей».

Bызовы wait() и waitpid() будут блокировать вызывающий поток до тех пор, пока не закончат выполнение все дочерние процессы, после чего завершатся с ошибкой ECHILD.

Синхронизация по сигналу (пример 4)

Приостановить выполнение процесса до получения <u>и обработки</u> незаблокированного сигнала можно вызовом sigsuspend().

```
int sigsuspend(const sigset_t* mask);
```

Параметр:

mask – маска сигналов, которая применяется на время ожидания.

Вызов всегда возвращает -1, т.к. формально системный вызов прерывается сигналом. Если errno==EINTR, то вызов сработал «успешно».

Примечание: sigsuspend() не дает гарантии, что будет получен ровно 1 сигнал: если во время текущей обработки сигнала будет доставлен еще один незаблокированный сигнал, то его обработчик также выполнится до возврата из sigsuspend().

Синхронизация по сигналу

Для получения заблокированного сигнала <u>без вызова обработчика</u> используется вызов sigwaitinfo():

Параметры:

```
set — набор <u>ожидаемых</u> сигналов; info — буфер для дополнительной информации о сигнале [опционален]. timeout — время ожидания.
```

Вызов возвращает номер полученного сигнала.

Ожидаемые сигналы должны быть заблокированы заранее.

Сигналы реального времени

Сигналы реального времени являются одним из расширений стандарта POSIX.

- Вместе с сигналом реального времени можно передать маленькую порцию данных: целое число или указатель. Данная особенность превращает сигналы реального времени в средство межпроцессного взаимодействия.
- Если во время блокировки сигнала реального времени данный сигнал был послан N раз, то после разблокировки будут доставлены все N сигналов с сохранением порядка.

Номера сигналов реального времени находятся в интервале [SIGRTMIN, SIGRTMAX].

Примечание: сигналы реального времени отсутствуют в MacOS, т.к. являются необязательным расширением POSIX

Вызов sigqueue

Послать сигнал реального времени можно функцией sigqueue(). union sigval { int sival int; void* sival ptr; **};** int sigqueue(pid_t pid, int sig, const union sigval value); Параметры: PID целевого процесса; pid sig – номер сигнала; value – значение, передаваемое вместе с сигналом

Обработка сигналов реального времени (пример 5)

Обработку сигналов реального времени можно производить обычным обработчиком.

Если необходимо получить значение, передаваемое сигналом, придется использовать обработчик второго типа.

```
void handler(int sig, siginfo_t* info, void*ctx){ ... }
sigaction action {};
action.sa_sigaction = handler;
action.sa_flags = SA_SIGINFO;
sigaction(SIGRTMAX, &action, NULL);
```

Структура siginfo_t

Примечание: данные поля могут быть реализованы как макросы, что может создать неудобства в IDE.

Прерывание системных вызовов сигналами (пример 6)

Если сигнал приходит во время длительного системного вызова, то системный вызов может быть прерван. В этом случае системный вызов завершится с ошибкой **EINTR**.

Некоторые системные вызовы могут быть автоматически продолжены после обработки сигнала, если при установке обработчика передать флаг SA_RESTART (см. man 7 signal).

```
int fd = open("pipe", O_RDONLY);
struct sigaction s{};
s.sa_handler = handler;
s.sa_handler = handler;
s.sa_flags = SA_RESTART;

sigaction(SIGUSR1, &s, NULL);
char*buffer = malloc(1024);
auto rsize = read(fd, buffer, 1024);
printf("%ld", rsize);
```

Что выведет: -1 или число <= 1024

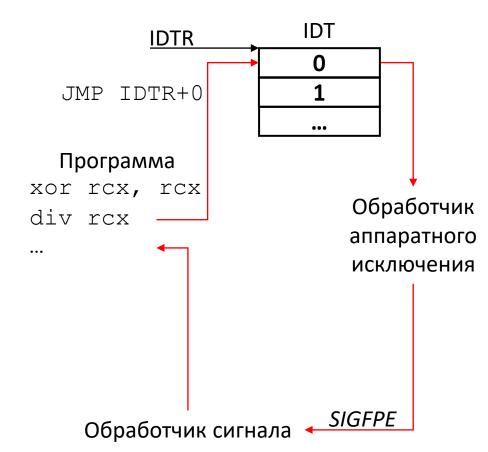
Что выведет: 1024

Сигналы и аппаратные исключения

Аппаратные исключения, возникающие при работе программы, превращаются в сигналы:

- SIGFPE математические ошибки;
- SIGSEGV, SIGBUS ошибки доступа к памяти;
- SIGTRAP точки останова;
- SIGILL невалидная инструкция.

Эти сигналы потенциально могут быть обработаны — например, стандартные библиотеки высокоуровневых языков программирования могут перехватывать SIGFPE и превращать его в обычное исключение



Сигналы и аппаратные исключения (пример 7)

```
void handler(int sig, siginfo_t* info, void* ctx)

struct siginfo_t {
    /*...*/
    int si_code; /* Код события */
    int si_addr; /* Адрес исключения*/
};

void handler(int sig, siginfo_t* info, void* ctx)

struct ucontext_t{
    /*...*/
    /*...*/
    mcontext_t uc_mcontext; /* Состояние ЦП при получении сигнала*/
};
```

Если сигнал вызван аппаратным исключением, то информация об исключении записывается в поля si_code и si_addr структуры siginfo_t, указатель на которую передается 2-ым аргументом.

Третий аргумент является указателем на структуру ucontext_t, описывающую состояние программы в момент получения сигнала. В частности, поле uc_mcontext хранит состояние ЦП — значения его регистров, в т.ч. программного счетчика (RIP/EIP). Конкретный состав полей структуры mcontext_t зависит от архитектуры ЦП и ОС.

Вышеуказанные значения анализируются обработчиком, устанавливаемым средой выполнения, при создании объекта исключения.

Функция abort (пример 8)

Функция abort () используется для аварийного завершения процесса.

```
void abort();
```

За кадром функция посылает текущему процессу сигнал SIGABRT.

Если для сигнала установлен обработчик, он выполняется.

Если процесс «переживает» сигнал, то диспозиция сигнала сбрасывается, и сигнал посылается еще раз — процесс уничтожается с созданием дампа памяти.

Вызов alarm (пример 9)

Вызов alarm() позволяет запланировать отправку сигнала SIGALRM через определенный промежуток времени.

```
unsigned int alarm(unsigned int seconds);
```

Параметры:

seconds – время, через которое необходимо отправить сигнал.

Вызов возвращает количество секунд, которое оставалось до следующего «звонка», если таковой был установлен. При вызове alarm() предыдущий «звонок» отменяется.

Для создания периодических действий можно установить обработчик SIGALRM, в конце которого вновь вызывается alarm().

Вызов alarm() можно использовать в комбинации с вызовом sigsuspend() для организации ожидания, ограниченного по времени (для sigwaitinfo() проще использовать параметр timeout).