#### Лабораторная работа 3. Потоки.

**Цели работы:** изучение методов параллельного программирования с использованием потоков.

# 1 Теоретическая часть

## 1.1 Определения

**Активный участок кода** — участок кода, который либо выполняется в данный момент, либо ожидает разрешения на выполнение от планировщика ОС.

**Поток выполнения** — системная сущность, соответствующая некоторому активному участку кода программы. Потоки выполнения одного процесса существуют в одном адресном пространстве и потому не изолированы друг от друга.

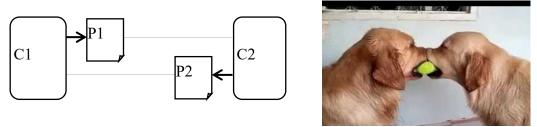
**Общий ресурс** — ресурс (переменная, файл, системный объект), к которому имеют доступ несколько субъектов (потоков или процессов).

**Состояние гонки** — ситуация, при которой итоговый результат работы программы не может быть предопределен и зависит от того, когда и в каком порядке субъекты получают доступ к общему ресурсу.

Критическая секция — участок кода, в котором происходит доступ к общему ресурсу.

Синхронизация — обеспечение упорядоченного доступа к общему ресурсу.

**Взаимоблокировка** (deadlock)— ситуация, возникающая, когда субъекты С1 и С2 блокируют ресурсы Р1 и Р2 соответственно, и при этом пытаются получить доступ к ресурсам Р2 и Р1 для продолжения выполнения. Поскольку ни один из субъектов не может получить необходимый ресурс, происходит зависание.



**Семафор** — примитив синхронизации, обеспечивающий не более чем N субъектам доступ к ресурсу в каждый момент времени.

**Мьютекс** — примитив синхронизации, вариант семафора, используемый для организации эксклюзивного доступа к ресурсу (не более чем одному потоку в каждый момент времени).

**Циклическая блокировка** — примитив синхронизации, аналог мьютекса, основанный на активном ожидании (цикле). В отличие от семафора и мьютекса, при неудачной попытке захвата циклическая блокировка не останавливает поток до получения сигнала от ОС о разблокировке, а постоянно проверяет статус блокировки. Выгоднее, чем мьютекс, в случае интенсивной работы с ресурсом и малом времени ожидания.

**Барьер** – примитив синхронизации, блокирующий выполнение потока до тех пор, пока N потоков не достигнут определенной точки выполнения.

**Условная переменная** (переменная состояния) — примитив синхронизации, предоставляющий возможность уведомления одного или нескольких потоков о достижении определенного условия.

## 1.2 Полезные системные вызовы и библиотечные функции

### 1.2.1 Потоки

#### 1.2.1.1 Создание потоков

Потоки создаются функцией pthread\_create:

Вызов возвращает -1 в случае ошибки.

Параметр thread является указателем на переменную в которую будет сохранен дескриптор созданного потока.

Параметр attr должен указывать на структуру, содержащую атрибуты создаваемого потока (см. *man pthread\_attr\_init*). Для создания потока с атрибутами по умолчанию в качестве значения этого параметра можно передать NULL.

Параметр start\_routine должен указывать на стартовую функцию потока. Стартовая функция для потока является аналогом main для процесса, т. е. поток завершается, когда завершается выполнение стартовой функции. Функция, выступающая в роли стартовой, должна принимать в качестве аргумента указатель на аргумент функции и возвращать указатель на результат. Поскольку и результат, и аргумент могут быть любого типа, оба указателя имеют тип void\* и должны явно приводиться к требуемому типу. Функция может не использовать свой аргумент, но сам аргумент должен быть указан в сигнатуре функции. Если функция не возвращает никакого значимого результата, она должна вернуть NULL.

Для передачи данных в функцию, указанную в start\_routine, используется аргумент arg. Если известно, что start\_routine не нуждается в аргументах, данный аргумент может иметь значение NULL.

# 1.2.1.2 Завершение потоков

Поток завершается если завершается его функция start\_routine. Досрочно завершить работу потока можно вызовом pthread exit:

```
#include <pthread.h>
void pthread_exit(void *retval); //завершить поток
```

Параметр retval должен содержать указатель на результат работы потока (аналогично возвращаемому значению start routine) либо NULL.

Замечание: вызов exit() или \_exit() в <u>любом</u> из потоков процесса завершит весь процесс и все его потоки.

Помимо нормального завершения потока, поток может быть завершен другим потоком вызовом pthread\_cancel:

```
#include <pthread.h>
//послать потоку запрос на завершение
int pthread_cancel(pthread_t thread);
```

Вызов принимает в качестве параметра дескриптор потока. Данный вызов посылает запрос на завершение. По умолчанию, по получении данного запроса, поток будет завершен. Данное поведение может быть изменено (см. man pthread\_setcancelstate).

В случае завершения потока из-за pthread\_cancel, его результатом является константа PTHREAD CANCELED.

#### 1.2.1.3 Ожидание завершения потока

Дождаться завершения потока и получить результат его работы можно вызовом pthread join:

```
#include <pthread.h>
//подождать завершения потока и получить результат работы
int pthread_join(pthread_t thread, void **retval);
```

Функция возвращает -1 в случае ошибки.

Первым аргументом является дескриптор потока.

Вторым аргументом retval является указатель на переменную, в которую будет помещен указатель на результат работы потока (помните, что функция потока возвращает void\* - указатель непосредственно на результат либо NULL).

Если поток был завершен вызовом pthread\_cancel, по адресу retval будет записана константа PTHREAD\_CANCELLED, которая гарантированно является невалидным указателем.

### 1.2.2 Синхронизация

### **1.2.2.1** Volatile

Ключевое слово volatile инструктирует компилятор отказаться от оптимизаций, связанных с доступом к переменной, помеченной данным ключевым словом. Если переменная, доступ к которой из нескольких потоков производится без использования блокировок, то она

должна быть помечена, как volatile (например volatile bool flag, <u>пример</u>, см. метки L5 и L13)

# 1.2.2.2 Примитивы синхронизации и барьеры памяти

Если доступ к переменной защищен блокировкой, то компилятор сгенерирует код, выполняющий доступ к переменной в корректном порядке. В этом случае говорят, что функции доступа устанавливают барьер памяти (пример, см. код перед метками L32 и L36).

Как следствие, контейнеры STL можно использовать, если они защищены блокировками.

#### 1.2.2.3 Мьютексы

Мьютекс используются для предоставления эксклюзивного доступа к общему ресурсу (т.е. только 1 поток имеет доступ к ресурсу).

Мьютекс имеет 2 возможных состояния: «захвачен» и «свободен». Попытка захвата «занятого» мьютекса приводит к блокировке потока до освобождения мьютекса. Как следствие, максимум 1 поток «владеет» мьютексом в каждый момент времени.

Вызовы возвращают -1 при ошибке.

Функкции pthread\_mutex\_init и pthread\_mutex\_destroy являются аналогами конструктора и декструктора. Дополнительно в pthread\_mutex\_init в параметре mutexattr может быть передан указатель на атрибуты создаваемого мьютекса. Если

требуется создать мьютекс с атрибутами по умолчанию, данный параметр может быть равен NULL.

#### 1.2.2.4 Циклические блокировки

Если время работы критической секции мало, то вместо мьютекса выгоднее использовать циклическую блокировку. Название данная блокировка имеет из-за обычного внутреннего цикла, который проверяет статус блокировки в ожидании ее освобождения. Данный цикл неэффективно расходует процессорное время, т. к. процесс не приостанавливается в ожидании уведомления об освобождении блокировки, как в случае мьютекса, семафора и пр., а активно ждет. Отдельного примера работы с циклическими блокировками нет, т. к. они идентичны мьютексам.

```
#include <pthread.h>

//инициализировать блокировку
int pthread_spin_init(pthread_spinlock_t *lock, int pshared);

//захватить блокировку
int pthread_spin_lock(pthread_spinlock_t * lock);

//попытаться захватить блокировку, если провал errno==EBUSY
int pthread_spin_trylock(pthread_spinlock_t * lock);

//освободить блокировку
int pthread_spin_unlock(pthread_spinlock_t * lock);

//уничтожить блокировку
int pthread_spin_destroy(pthread_spinlock_t * lock);
```

Назначение функций и их применение аналогичны сходным функциям мьютекса. Параметр pshared используется, если циклическая блокировка используется для синхронизации потоков из разных процессов. В рамках лабораторной он должен быть равен 0.

## 1.2.2.5 Барьеры

Барьеры представляют возможность дождаться достижения N протоками определенной точки выполнения.

```
//заблокироваться на барьере и дождаться остальных потоков int pthread_barrier_wait(pthread_barrier_t *barrier);
//уничтожить барьер
int pthread_barrier_destroy(pthread_barrier_t *barrier);
```

При инициализации барьера в параметре count указывается количество потоков, которые предполагается синхронизировать.

Вызов pthread\_barrier\_wait() блокирует вызывающий поток до тех пор, пока другие count-1 потоков не вызовут эту функцию над той же переменной-барьером. Функция возвращает 0 в count-1 потоках и константу PTHREAD\_BARRIER\_SERIAL\_THREAD — в 1 из них (заранее неизвестно, в каком конкретно). Обычно (но не обязательно) данный поток выполняет финальное действие — например, объединяет результаты работы остальных потоков и вычисляет финальный результат.

После того, потоки разблокируются, барьер сбрасывается и снова становится пригоден для использования – нет необходимости заново его инициализировать.

#### 1.2.2.6 Условные переменные

Условные переменные предназначены для уведомления одного или нескольких потоков о выполнении некоторого условия.

```
#include <pthread.h>
//инициализирвоать условную переменную
int pthread cond init(pthread cond t *cond,
                      pthread condattr t *cond attr);
//разблокировать один из ожидающих потоков
int pthread cond signal(pthread cond t *cond);
//разблокировать все ожидающие потоки
int pthread cond broadcast(pthread cond t *cond);
//дождаться разблокировки
int pthread cond wait(pthread cond t *cond
                    , pthread_mutex_t *mutex);
//подождать разблокировки до указанного времени,
//если не разблокировались - errno==ETIMEDOUT
int pthread_cond_timedwait(pthread_cond_t *cond
                         , pthread_mutex_t *mutex
                         , const struct timespec *abstime);
```

```
//уничтожить условную переменную int pthread_cond_t *cond);
```

Условные переменные обычно предназначены для работы с неким общим ресурсом, обработку которого требуется производить только при определенном условии (например, общим ресурсом является std::vector, обработку которого нужно производить, только если в нем что-то есть).

В простом случае есть 1 поток, который подготавливает данные для обработки, и N потоков, которые обрабатывают данные. Поскольку данные являются общим ресурсом, доступ к ним должен происходить из критической секции, которую защищает мьютекс.

### Поток-обработчик:

- 1) захватывает мьютекс и входит в критическую секцию;
- 2) проверяет, что данные для обработки есть (проверка условия), иначе goto 5;
- 3) вызывает pthread\_cond\_wait();
- 4) после разблокировки опять проверяет наличие данных (проверка условия), если нет *goto 3*;
- 5) забирает свою часть данных и разблокирует мьютекс;
- 6) обрабатывает данные.

## Поток-источник данных:

- 1) подготавливает данные для обработки;
- 2) захватывает мьютекс и входит в критическую секцию;
- 3) записывает данные в доступное для всех потоков хранилище (общий ресурс);
- 4) разблокирует один (pthread\_cond\_signal) или все (pthread\_cond\_broadcast) потоки-обработчики;
- 5) разблокирует мьютекс.

Вызов pthread\_cond\_wait() временно разблокирует указанный мьютекс до тех пор, однако в момент выхода из функции поток вновь получает блокировку, т.е. с точки зрения потока он никогда не терял блокировку.

Bызов pthread\_cond\_broadcast() разблокирует все ожидающие потокиобработчики, однако мьютекс, связанный с критической секцией, потоки повторно

захватывают по одному -> остаток критической секции потоки тоже выполняют по одному
(порядок заранее не известен).

# 2 Задание на лабораторную работу.

Написать программы с использованием примитивов синхронизации согласно варианту. Для успешной компиляции в CMakeLists.txt указать следующие строки.

```
find_package(Threads REQUIRED)
link_libraries(Threads::Threads)
```

Помните, что функцию sleep() и ее вариации нельзя использовать для синхронизации.

**Общее условие:** преподавателем выдается файл или несколько файлов с данными. Программа должна прочитать данные из файла(-ов), обработать данные *последовательно* и *параллельно* и вывести *результаты и время обработки*. Если результат для последовательного и параллельного случая не совпадает – обосновать причину расхождения.

Файлы содержат данные в бинарном формате — т.е. их необходимо читать/записывать вызовами read() и write() без всякого парсинга и обработки. Предполагается, что вы умеете определять размер файла и заранее подготавливать буфер соответствующего размера.

**Задание 1**. Написать программу, выполняющую умножение матриц. Преподавателем выдается 2 файла — 2 большие матрицы из чисел типа double. Матрицы гарантированно являются квадратными — размер матрицы можно (и нужно) вычислить из размера файла.

Демонстрацию корректности работы алгоритма проводить для матриц размера (10х10) с выводом результата на экран. Время работы замерять для выданных преподавателем матриц. Данную задачу решить без использования отдельных примитивов синхронизации.

Задание 2 (легкий уровень). Написать программу, выполняющую поиск заданного значения в массиве элементов типа int. Результатом является индекс элемента в массиве либо -1. Если элементов с таким значением несколько – вернуть индекс X вхождения. В качестве примитива синхронизации использовать Y.

Вариант	X	Y
1	первого	мьютекс
2	первого	циклическую блокировку
3	первого	барьер
4	последнего	мьютекс
5	последнего	циклическую блокировку
6	последнего	барьер

Задание 2 (средний уровень). Написать программу, выполняющую поиск элементов с заданным значением в массиве элементов типа int. Результатом являются индексы всех элементов с заданным значением в порядке X. В качестве примитива синхронизации использовать Y. Помните про то, что в STL нет потокобезопасных коллекций, но с помощью блокировок с ними можно работать потокобезопасно.

Вариант	X	Y
1	возрастания	мьютекс
2	возрастания	циклическую блокировку
3	возрастания	барьер
4	убывания	мьютекс
5	убывания	циклическую блокировку
6	убывания	барьер

Задание 3 (сложный уровень). Напишите шаблон класса потокобезопасной очереди сообщений threadsafe\_queue<T>. Примитивы синхронизации — мьютекс и условная переменная. Полезно вспомнить про блокировку с двойной проверкой.

Примерный интерфейс:

```
template <typename T>
class mt_queue{
public:
    mt_queue(size_t max_size);
    mt_queue(const mt_queue&) = delete;//no queue copy
    mt_queue(mt_queue&&) = delete; //no queue move
    ~mt_queue();
    void enqueue(const T& v); //shall block if full
    T dequeue(); //shall block if empty
    bool full() const;
    bool empty() const;
    std::optional<T> try_dequeue();
    bool try_enqueue(const T& v);
};
```

Продемонстрировать работу с М потоками-писателями и N потоками-обработчиками. Способ демонстрации — на усмотрение студента. Самый простой способ — писатели пишут в очередь числа, читатели распечатывают числа из очереди (при этом порядок распечатанных элементов может отличаться от исходного, но сама очередь может работать корректно — если такое наблюдается, обосновать).

Помните, что необходимо уведомлять потоки-читатели о том, что новых данных больше не будет. Данная задача может решаться и вне класса threadsafe\_queue<T> (отдельная

переменная, сигнал, сообщение со специальным значением и пр.). Итоговый способ реализации также остается на усмотрение студента.