

به نام خدا

الگوریتم Timsort

مهدی حقوردی



فهرست مطالب

مقدمه و معرفی

تاریخچه

چرا تیمسورت؟

توضیح الگوریتم - Runها

توضیح الگوریتم - ادغامها

ادغام پیشرفته‌تر با Galloping

استفاده از stack برای ادغام

مقدمه و معرفی

- در دنیای علوم کامپیوتر، مرتب‌سازی یک عملیات اساسی با کاربردهای بی‌شمار است.
- در میان انبوهی از الگوریتم‌های مرتب‌سازی، یکی از الگوریتم‌ها به دلیل کارایی، تطبیق‌پذیری و طراحی زیبا متمایز شده است: الگوریتم تیم‌سورت¹.
- این الگوریتم که توسط تیم پیترز² برای زبان برنامه نویسی پایتون³ توسعه یافته است، به سنگ بنای پیاده‌سازی مرتب‌سازی در زبان‌ها و محیط‌های مختلف برنامه‌نویسی تبدیل شده است.
- ترکیب منحصر به فرد مرتب‌سازی ادغامی⁴ و مرتب‌سازی درجی⁵ به همراه بهینه‌سازی‌های مخصوص روی هر الگوریتم و بهینه‌سازی‌های تطبیقی، تیم‌سورت را به یکی از پیچیده‌ترین و کاربردی‌ترین الگوریتم‌های مرتب‌سازی موجود تبدیل کرده است.

¹ Timsort

² Tim Peters

³ Python programming language

⁴ Merge sort

⁵ Insertion sort

تاریخچه

- الگوریتم تیم‌سورت، در سال ۲۰۰۲ توسعه یافت.

- تیم پیترز این الگوریتم را اینگونه توصیف می‌کند:

“A non-recursive adaptive stable natural mergesort / binary insertion sort hybrid algorithm”

- این الگوریتم از Python 2.3 تا حدود بیست سال، الگوریتم استاندارد مرتب‌سازی در پایتون بود و از نسخه‌ی 3.11.1 به دلیل تغییراتی که در سیاست‌های ادغام آن بوجود آمد، الگوریتمی به اسم Powersort بر پایه‌ی تیم‌سورت، جایگزین آن شد.

- الگوریتم تیم‌سورت در 7 Java SE، Android، GNU Octave، V8، Swift و Rust پیاده‌سازی شده است.

- چرا non-recursive؟
چون طبق گفته‌ی تیم پیترز: «به طور خلاصه، روتین اصلی یک بار از سمت چپ تا راست، آرایه را طی، Runها² را شناسایی و هوشمندانه آنها را با هم ادغام می‌کند.»
- چرا adaptive؟
چون این الگوریتم با توجه به طول و ترتیب‌های از قبل موجود در آرایه، و همچنین بر اساس اندازه‌ی Runهای پیدا شده، تصمیماتی می‌گیرد تا از الگوریتم بهتری برای آن موقعیت استفاده کند.

² در ادامه مفهوم Run توضیح داده می‌شود.

- چرا stable؟

چون این الگوریتم، ترتیب عناصر یکسان در آرایه‌ی اولیه را حفظ می‌کند. برای مثال اگر لیستی از این اسامی داشته باشیم: [peach, straw, apple, spork] و آنرا بخواهیم بر اساس حرف اول کلمات مرتب کنیم، چنین چیزی می‌گیریم: [apple, peach, straw, spork] اگر دقت کنید در لیست اولیه، straw قبل از spork آمده بود و در لیست مرتب شده هم همین ترتیب حفظ شد. به این نگهداری ترتیب اولیه‌ی عناصر، پایداری الگوریتم مرتب‌سازی می‌گویند.

- چرا hybrid؟

چون این الگوریتم از ترکیب دو الگوریتم merge sort و binary insertion sort برای مرتب‌سازی استفاده می‌کند.

چرا تیم سورت؟

چرا تیم سورت؟

- مقایسه‌ی کلی بین پیچیدگی زمانی الگوریتم‌های Merge sort، Quick sort و Heap sort چنین چیز است:

Algorithm	Best Case	Avg. Case	Worst Case	Space
Quick Sort	$O(n \lg n)$	$O(n \lg n)$	$O(n^2)$	$O(\lg n)$
Tim Sort	$O(n)$	$O(n \lg n)$	$O(n \lg n)$	$O(n)$
Merge Sort	$O(n \lg n)$	$O(n \lg n)$	$O(n \lg n)$	$O(n)$
Heap Sort	$O(n \lg n)$	$O(n \lg n)$	$O(n \lg n)$	$O(1)$

- اما این تحلیل کلی یک سری جزئیات را به پیچیدگی زمانی الگوریتم را پنهان می‌کند که آن پیچیدگی یک constant factor اثرگذار در میزان پیچیدگی الگوریتم است. $(c_f \cdot n \lg n)$

چرا تیم سورت؟ (ادامه)

- برای مثال در الگوریتم Quick sort انتخاب مقدار left، right و pivot تاثیرگذار است و در n های کوچک سرعت را پایین می آورد.
- در الگوریتم Merge sort هم ما فضایی به اندازه $n + m$ برای ادغام کردن آرایه ها آن هم به صورت بازگشتی و تعداد زیاد نیاز دارد. همچنین این الگوریتم یک الگوریتم بازگشتی است و درخت بازگشتی و یک system stack برای اجرا نیاز دارد.
- بخاطر جابجایی هایی در الگوریتم Heap sort انجام می شود، Locality of Reference در آن نقض شده و پیشبینی های پردازنده برای کش کردن داده ها را تضعیف می کند.

چرا تیم سورت؟ (ادامه)

پس اگر بتوانیم این constant factor را کاهش دهیم
می توانیم سرعت بیشتری از $O(n \lg n)$ بگیریم.

مرتب سازی درجی دودویی

- پیچیدگی زمانی insertion sort برابر با $O(n^2)$ است و constant factor آن بسیار بسیار پایین است چون اولاً inplace عمل می‌کند (پس نیازی به فضای اضافه ندارد) و ثانياً فقط بین عناصر آرایه پیمایش انجام می‌دهد (پس Locality of Reference هم در آن بسیار خوب است و پردازنده می‌تواند داده‌ها را کش کند).
- در تحلیل‌های انجام شده روی الگوریتم‌ها، این الگوریتم روی تعداد ورودی ۶۴ و پایین‌تر از الگوریتم‌های دیگر مرتب سازی سریع‌تر عمل می‌کند.
- الگوریتم binary insertion sort بجای جستجوی خطی در آرایه (با پیچیدگی $O(n)$) در آن جستجوی دودویی انجام داده و در زمان لوگاریتمی ($O(\lg n)$) مکان صحیح آیتم را پیدا می‌کند (علت استفاده از این الگوریتم در ادامه روشن خواهد شد).

مرتب سازی درجی دودویی (ادامه)

- با تعویض نوع جستجوی این الگوریتم میزان پیچیدگی آن (حالت مورد انتظار و در بدترین حالت) تغییری نکرده و همان $O(n^2)$ باقی می ماند؛ اما در CPython مقایسه ها (بخاطر ماهیت dynamic typed بودن زبان) نسبت به جابجا کردن آبجکت ها بسیار وحشتناک کندتر هستند.
- جابجا کردن آبجکت ها صرفا کپی کردن ۸ بایت pointer است اما مقایسه ها میتوانند بسیار کند باشند (چون ممکن است چند متد در سطح پایتون را صدا بزنند) و حتی در حالات ساده ممکن است بین ۳ یا ۴ تصمیم گرفته بشود:
 ۱. تایپ عمل وند چپ چیست؟
 ۲. تایپ عمل وند راست چیست؟
 ۳. آیا باید آنها را به یک تایپ مشخص تبدیل کرد؟
 ۴. چه کدی برای مقایسه این دو موجود هست؟ ...

مرتب سازی درجی دودویی (ادامه)

- پس یک مقایسه ساده باعث تعداد بسیار زیادی C-level pointer dereference، عملیات‌های شرطی و صدا زده شدن توابع می‌شود.
- پس اگر ما تعداد مقایسه‌ها کمتر کنیم میتوانیم سرعت مرتب سازی را بیشتر کنیم (که با استفاده از binary insertion sort ما تعداد مقایسه‌ها را کم می‌کنیم).

اگر آرایه را به تکه‌های کوچک تقسیم کنیم (برای مثال ۳۲ تا ۶۴ تایی) و سپس آنها را جدا جدا با مرتب سازی درجی مرتب کنیم و سپس همه را ادغام کنیم، می‌توانیم سرعت مرتب سازی را افزایش دهیم.

۱. چون از مرتب سازی درجی که برای تعداد کم سریع است استفاده کردیم $(c_i(32 \text{ to } 64)^2)$ ،

۲. ادغام دو آرایه مرتب شده در زمان $O(n)$ انجام می‌شود و

۳. با این کار ما توانستیم ۵ سطح از درختی در Merge sort تولید می‌شود را کم کنیم $(c_t.n[\lg n - 5])$

در نهایت چون مقدار پیچیدگی مرتب سازی درجی کوچک است، پیچیدگی تیم‌سورت چنین می‌شود:

$$T(n) = c_t.n[\lg n - 5]$$

در دنیای واقعی و داده‌های واقعی معمولاً آرایه‌ها اصطلاحاً partially sorted هستند.

- این به این معناست که تکه‌هایی از آرایه از قبل مرتب هستند؛ برای مثال در این آرایه: $[5, 4, 1, 2, 3]$ قسمت $[1, 2, 3]$ از قبل مرتب است.

- یا حداقل به صورت صعودی یا نزولی پشت سر هم حضور دارند؛ برای مثال در این آرایه: $[6, 4, 1, 2, 3, 5, 7]$ قسمت $[1, 2, 3, 5, 7]$ به صورت صعودی و قسمت $[6, 4]$ به صورت نزولی مرتب است.

الگوریتم تیم‌سورت این تکه‌های صعودی و یا اکیدا نزولی را در آرایه پیدا می‌کند و آنها را Run می‌نامد و از مرتب بودن اولیه آرایه برای افزایش سرعت استفاده می‌کند.

- اگر از حقیقت قبلی استفاده کنیم و آرایه را به قسمت‌هایی صعودی و یا اکیدا نزولی تقسیم کنیم می‌توانیم درخت Merge sort حتی بیشتر از قبل هم کوتاه کنیم.
- و پیچیدگی را به $c_t \cdot n[\lg n - x]$ تبدیل کنیم. پس هر چقدر تعداد Run ها بیشتر باشد، مقدار x بیشتر و درخت ادغام ما کوتاه‌تر و الگوریتم سریع‌تر می‌شود.

توضیح الگوریتم - Run ها

- تکه‌هایی از آرایه که از قبل دارای ترتیب هستند، در این الگوریتم یک Run نام می‌گیرند.

- Run ها میتوانند:

۱. صعودی باشند: $a_0 \leq a_1 \leq a_2 \leq \dots$

۲. اکیدا نزولی باشند: $a_0 > a_1 > a_2 > \dots$

- دلیل اینکه یک Run باید نزولی اکید باشد تا یک Run شناخته شود اینست که الگوریتم تیم‌سورت Run های نزولی را به صورت در جا، برعکس می‌کند و اگر در یک Run نزولی (و نه اکیدا نزولی) دو عنصر یکسان وجود داشته باشد، ماهیت stable بودن الگوریتم نقض می‌شود. برای مثال این آرایه: $[4, 3, 3, 1]$ اگر برعکس شود: $[1, 3, 3, 4]$ ؛ که ترتیب عناصر ۳ عوض شده است. اما اگر اکیدا نزولی باشد دیگر این مشکل وجود نخواهد داشت.

- نکته‌ی دیگر اینست که Run ها حداقل دو آیتم دارند مگر وقتی که آخرین عضو آرایه را برای Run جدید برگزینیم.
- اگر عناصر آرایه رندوم باشند، بعید است که ما Run های طبیعی (یعنی قسمتی از آرایه که از قبل مرتب شده باشد) بلندی را شاهد باشیم. اگر یک Run طبیعی تعداد عناصرش کمتر از minrun باشد (توضیح داده خواهد شد)، الگوریتم با استفاده از binray insertion sort تعداد آنرا به حداقل اندازه‌ی Run می‌رساند.
- دلیلی که می‌توانیم از binary insertion sort استفاده کنیم اینست که هر Run خودش مرتب است، پس می‌توان در آن جستجوی دودویی انجام داد.

Run ها (ادامه)

- الگوریتم برای پیدا کردن Run ها چنین عمل می‌کند: فرض کنید چنین آرایه‌ای داریم:
[8, 12, 9, 17, 15, -1, 22, 11, 10, 7] و حداقل اندازه‌ی Run ها هم ۳ تعیین شده است،
- از چپ به راست حرکت می‌کنیم و [8] را جدا می‌کنیم و سراغ آیتم بعدی می‌رویم و متوجه می‌شویم که یک Run صعودی داریم: [8, 12] ادامه می‌دهیم و به عدد ۹ می‌رسیم، چون این Run باید صعودی باشد و ۹ از ۱۲ کمتر است با استفاده از binary insertion sort جایگاه ۹ را پیدا می‌کنیم: [8, 9, 12]
- عدد بعدی هم بزرگ‌تر از ۱۲ است و آن را هم به این Run اضافه می‌کنیم: [8, 9, 12, 17]. عدد بعدی، از ۱۷ کمتر است و چون ما حداقل اندازه‌ی یک Run را داریم آنرا دیگر به این Run اضافه نمی‌کنیم و به سراغ Run بعدی می‌رویم.
- Run بعدی چنین روندی دارد: [15] سپس [15, -1] و سپس با binary insertion sort: [22, 15, -1] و چون ۱۱ از ۱- بیشتر است و ما حداقل اندازه‌ی یک Run را داریم به سراغ Run بعدی می‌رویم؛ که Run بعدی هم این است: [11, 10, 7]

- اگر داده‌ها رندوم باشند، اکثر Run ها یک اندازه خواهند داشت که دو خوبی دارد:

۱. ادغام کردن Run هایی که اندازه‌ی برابر دارند بسیار بهینه است و

۲. ما حداقل توانسته‌ایم اندازه‌ی درخت بازگشتی ادغام را به اندازه‌ی $\log(\text{minrun})$ کم کنیم.

- برای داده‌های واقعی هم، ما چون Run های نسبتاً بلندی خواهیم داشت توانسته‌ایم کوتاه‌ترین درخت بازگشتی ادغام را داشته باشیم و در نتیجه تعداد ادغام‌ها را کم کنیم.

- اگر طول آرایه کمتر از ۶۴ باشد، از binary insertion sort برای مرتب کردن آن استفاده می‌شود.
- اگر طول آرایه توانی از ۲ بود، طبق تست‌های انجام شده تمامی اعداد ۸ و ۱۶ و ۳۲ و ۶۴ و ۱۲۸ سرعت یکسانی را به الگوریتم می‌دادند اما مثلاً در اندازه‌ی ۲۵۶ تا جابجا کردن عناصر در مرتب سازی هزینه بردار و در اندازه‌ی ۸ تعداد صدا زده شدن توابع هزینه بردار بود. بعد از کمی مطالعه عدد ۳۲ برای minrun انتخاب شد.
- اما بعد از زمان زیادی یک اشکال در انتخاب این عدد پیدا شد، این مثال را ببینید:
 $\text{divmod}(2112, 32) \rightarrow (66, 0)$
 که اگر با این تعداد Run ما ادغام را انجام بدهیم، در پایان باید یک آرایه‌ی ۲۰۴۸ عضوی و یک آرایه‌ی ۶۴ عضوی را با هم ادغام کنیم که اصلاً خوب نیست.
- اما اگر عدد ۳۳ را برای minrun انتخاب کنیم ما ۶۴ تا Run با اندازه‌ی ۳۳ داریم که موقعیت آن بهتر شده است.

- سیاستی که برای محاسبه‌ی minrun در پیش گرفته شده است اینست که این مقدار از `range(32, 64)` به صورتی انتخاب می‌شود که N/minrun یا دقیقاً توانی از دو است، یا اگر این ممکن نبود، اکیدا کمتر از ۲ باشد.
- این انتخاب توسط تابع `merge_compute_minrun()`¹ انجام می‌شود.

¹ <https://github.com/python/cpython/blob/3.10/Objects/listobject.c#L2012>

توضیح الگوریتم - ادغامها

بهرتر کردن استفاده از فضا در ادغام

- الگوریتم ادغام در Merge sort الگوریتمی inplace نیست و برای ادغام کردن دو آرایه با طول‌های n و m یک آرایه‌ی جدید به طول $n + m$ نیاز دارد و در کل برای ادغام ما چنین فضایی را اشغال کرده‌ایم:

$$\underbrace{n}_{\text{len}(X)} + \underbrace{m}_{\text{len}(Y)} + \underbrace{n+m}_{\text{new array}}$$

- اما تیم‌سورت برای inplace مرتب کردن و کمتر کردن space overhead الگوریتم مرتب سازی ادغامی از روش بهتری برای ادغام کردن دو Run استفاده می‌کند.

بهرتر کردن استفاده از فضا در ادغام (ادامه)

- اگر آرایه‌ای به این صورت داشته باشیم:

$$A = [\underbrace{12, 19, 21, 22}_X, \underbrace{3, 5, 17, 22, 107, 109}_Y]$$

دو Run به X و Y در آن می‌توان شناسایی کرد.

- در این روش جدید ادغام ما یک آرایه‌ی موقت به اندازه‌ی Run کوچک‌تر درست می‌کنیم و عناصر Run کوچک‌تر را در آن کپی می‌کنیم. کپی کردن‌های این چنین هم (یعنی یک تکه از یک آرایه) به بهینه‌ترین حالت در سطح پایین اجرا می‌شوند. پس حالا ما چنین چیزی داریم:

$$A = [12, 19, 21, 22, 3, 5, 17, 22, 107, 109]$$

$$T = [12, 19, 21, 22]$$

- چون آرایه‌ی کوچک‌تر سمت چپ بود، پس از سمت چپ آرایه‌ی موقت و دومین Run شروع به ادغام کردن می‌کنیم. که یعنی:

$$A = [12, 19, 21, 22, \textcircled{3}, 5, 17, 22, 107, 109]$$

$$T = [\textcircled{12}, 19, 21, 22]$$

را باهم مقایسه، و برنده (عنصر کوچک‌تر) را در ایندکس صفر آرایه‌ی A می‌گذاریم. که می‌شود:

$$A = [3, 19, 21, 22, \textcircled{3}, 5, 17, 22, 107, 109]$$

$$T = [\textcircled{12}, 19, 21, 22]$$

گام‌ها (ادامه)

- سپس:

$$A = [3, 19, 21, 22, 3, \textcircled{5}, 17, 22, 107, 109]$$

$$T = [\textcircled{12}, 19, 21, 22]$$

- که می‌شود:

$$A = [3, 5, 21, 22, 3, \textcircled{5}, 17, 22, 107, 109]$$

$$T = [\textcircled{12}, 19, 21, 22]$$

گام‌ها (ادامه)

- سپس:

$$A = [3, 5, 21, 22, 3, 5, (17), 22, 107, 109]$$

$$T = [(12), 19, 21, 22]$$

- که می‌شود:

$$A = [3, 5, 12, 22, 3, 5, (17), 22, 107, 109]$$

$$T = [(12), 19, 21, 22]$$

گام‌ها (ادامه)

- سپس:

$$A = [3, 5, 12, 22, 3, 5, \textcircled{17}, 22, 107, 109]$$

$$T = [12, \textcircled{19}, 21, 22]$$

- که می‌شود:

$$A = [3, 5, 12, 17, 3, 5, \textcircled{17}, 22, 107, 109]$$

$$T = [12, \textcircled{19}, 21, 22]$$

گام‌ها (ادامه)

- سپس:

$$A = [3, 5, 12, 17, 3, 5, 17, \textcircled{22}, 107, 109]$$

$$T = [12, \textcircled{19}, 21, 22]$$

- که می‌شود:

$$A = [3, 5, 12, 17, 19, 5, \textcircled{22}, 22, 107, 109]$$

$$T = [12, \textcircled{19}, 21, 22]$$

گام‌ها (ادامه)

- سپس:

$$A = [3, 5, 12, 17, 19, 5, 17, \textcircled{22}, 107, 109]$$

$$T = [12, 19, \textcircled{21}, 22]$$

- که می‌شود:

$$A = [3, 5, 12, 17, 19, 21, 17, \textcircled{22}, 107, 109]$$

$$T = [12, 19, \textcircled{21}, 22]$$

گام‌ها (ادامه)

- سپس:

$$A = [3, 5, 12, 17, 19, 21, 17, \textcircled{22}, 107, 109]$$

$$T = [12, 19, 21, \textcircled{22}]$$

- که در اینجا عنصر ۲۲ آرایه‌ی موقت انتخاب می‌شود که برای حفظ پایداری الگوریتم مرتب سازی است و ۲۲ای که زودتر آمده را انتخاب کند:

$$A = [3, 5, 12, 17, 19, 21, 22, 22, 107, 109]$$

$$T = [12, 19, 21, \textcircled{22}]$$

- و حالا که عناصر آرایه‌ی موقت تمام شده، باقی عناصر باقی مانده سر جای خود هستند و دیگر مقایسه و جابجایی لازم نیست و آرایه به صورت مرتب ادغام شد:

$A = [3, 5, 12, 17, 19, 21, 22, 22, 107, 109]$

- در مثال قبلی Run کوچکتر در سمت چپ بود و ما ادغام را از سمت چپ Run بزرگتر و آرایه‌ی موقت انجام دادیم، اما اگر چنین حالتی باشد:

$$A = [\underbrace{3, 5, 17, 22, 107, 109}_X, \underbrace{12, 19, 21, 22}_Y]$$

- ما چنین چیزی داریم:

$$A = [3, 5, 17, 22, 107, 109, 12, 19, 21, 22]$$
$$T = [12, 19, 21, 22]$$

جهت ادغام (ادامه)

- در این حالت که Run کوچکتر در سمت راست بود، ما هم تمام ادغام را از سمت راست انجام می‌دهیم

$$A = [3, 5, 17, 22, 107, \textcircled{109}, 12, 19, 21, 22]$$

$$T = [12, 19, 21, \textcircled{22}]$$

- که می‌شود:

$$A = [3, 5, 17, 22, 107, \textcolor{blue}{109}, 12, 19, 21, \textcolor{red}{109}]$$

$$T = [12, 19, 21, \textcircled{22}]$$

جهت ادغام (ادامه)

- و سپس:

$$A = [3, 5, 17, 22, \textcircled{107}, 109, 12, 19, 21, 109]$$

$$T = [12, 19, 21, \textcircled{22}]$$

- که می شود:

$$A = [3, 5, 17, 22, 107, 109, 12, 19, 107, 109]$$

$$T = [12, 19, 21, \textcircled{22}]$$

و الی آخر...

ادغام پیشرفته‌تر با Galloping

تکنیک Galloping

- چنین سناریویی را تصور کنید: ما این آرایه را داریم:

$$A = [\underbrace{1, 2, 3, 6, 10}_X, \underbrace{4, 5, 7, 9, 12, 14, 17}_Y]$$

- در تکنیک Galloping، ما با استفاده از binary search مکان اولین عضو Y را در X پیدا می‌کنیم که می‌بینیم در جایگاه ۴ باید آن را بگذاریم، این یعنی تمامی عناصر $[1, 2, 3]$ در جایگاه درستی قرار دارند.

- همین کار را برای آخرین عنصر X نسبت به Y انجام می‌دهیم که مکان آن در جایگاه پنجم دومین Run است، این یعنی تمامی عناصر $12, 14, 17$ در جایگاه درستی قرار دارند.

- پس ما چنین آرایه‌ای داریم:

$$A = [1, 2, 3, \underbrace{6, 10}_X, \underbrace{5, 7, 9}_Y, 12, 14, 17]$$

و صرفاً باید الگوریتم ادغامی که بالاتر بحث شد را روی این X و Y کوچک‌تر انجام بدهیم که هم سریع‌تر است و هم فضای کمتری استفاده خواهد کرد.

تکنیک Galloping (ادامه)

- نکته‌ای که در تکنیک Galloping وجود دارد اینست که این روش فقط بعضی وقت‌ها فقط به نفع ماست. به این مثال دقت کنید:

$$A = [\underbrace{1, 3, 5, 7, 9}_X, \underbrace{2, 4, 6, 8, 10}_Y]$$

- ابتدا مکان ۲ را در X پیدا می‌کنیم که در جایگاه دوم باید قرار بگیرد و سپس مکان ۹ را پیدا می‌کنیم که در جایگاه پنجم باید قرار بگیرد.

- که به چنین آرایه‌ای می‌رسیم:

$$A = [1, \underbrace{3, 5, 7, 9}_X, \underbrace{2, 4, 6, 8}_Y, 10]$$

که مشخصا هیچ بهبودی را برای ما نداشت.

تکنیک Galloping (ادامه)

- طبق تست‌هایی که تیم پیترز انجام داده است، تعداد عنصری که باید سر جای خودشان باشند، در ابتدای الگوریتم، باید حداقل ۷ تا باشد که این عدد نام `min_gallop` دارد. این یعنی اگر جایگاه اولین عنصر Y را در X پیدا کنیم و ۷ عنصر در جایگاه خودشان باشند، این تکنیک موثر خواهد بود (همین برای پیدا کردن آخرین عنصر X در Y هم صدق می‌کند).
- در ادغام کردن اگر حالت اول (مکان اولین عنصر Y در X) یا حالت دوم (مکان آخرین عنصر X در Y) بزرگ‌تر مساوی `min_gallop` بود، از این تکنیک استفاده می‌شود.
- بعد از هر بار موفق بودن `galloping` عدد `min_gallop` به عنوان یک تشویق برای الگوریتم، یکی کم می‌شود تا در ادامه هم بتوان از `galloping` استفاده کرد.

تکنیک Galloping (ادامه)

- حالت عکس هم چنین است که مکان پیدا شده کمتر از `min_gallop` باشد که یعنی این تکنیک موثر نبوده و از حالت مقایسه‌ی ادغامی ساده، یعنی عنصر به عنصر استفاده می‌شود.
- روش galloping در داده‌های واقعی که `partially sorted` هستند بسیار کارآمد است و
 ۱. تعداد مقایسه‌ها را کم و
 ۲. از کپی کردن بهینه سطح پایین استفاده می‌کند.
- اما در داده‌های رندوم این روش موثر نیست و از مقایسه‌ی عنصر به عنصر استفاده می‌شود که
 ۱. کد ساده‌ای دارد و
 ۲. Locality of Reference خوبی هم دارد.

استفاده از stack برای ادغام

ساختار MergeState

- ساختاری در کدهایی که مربوط به الگوریتم تیمسورت پیدا می شود به اسم MergeState؛ این ساختار اطلاعات مورد نیاز برای توابع ادغام را داراست.
- اطلاعات دیگری که در این ساختار نگهداری می شوند:
 ۱. مقدار `min_gallop`
 ۲. اندازه ی استک `Run` ها: `n`
 ۳. خود استک `Run` ها: `pending`
 ۴. آرایه ی موقت ادغام کردن: `temparray`
 ۵. و سه تابع `key_compare`، `key_richcompare` و `tuple_elem_compare` برای سناریوهای مختلف مقایسه کردن بین عناصر آرایه.

جلوگیری از اجرای بازگشتی

- توابع بازگشتی وقتی که صدا زده می‌شوند، اطلاعات هر بار صدا زده شدن آنها، در CPython، داخل آبجکت frame آنها (frame، آبجکتی است که اطلاعات و context مورد نیاز برای یک code object که حاوی byte code های پایتون است را فراهم و ذخیره می‌کند) در یک stack ذخیره می‌شوند،
- اما آقای تیم پیترز این الگوریتم را که ماهیت بازگشتی ماندنی دارد را غیر بازگشتی نوشته است و برای اینکار از یک stack مخصوص خودش در سطح کد استفاده می‌کند.
- هر بار که یک Run پیدا می‌شود و اندازه‌ی آن به minrun و یا بیشتر می‌رسد، اطلاعات آن روی stack گذاشته می‌شود.
- اگر بخواهیم ساده نگاه کنیم فرض می‌کنیم که خود Run روی استک گذاشته می‌شود اما در واقع فقط آدرس شروع و اندازه‌ی آن روی استک ذخیره می‌شود تا از تکه تکه کردن آرایه و اشغال فضای بیشتر جلوگیری شود.

- این استک، نقاط شروع و طول هر Run را در خودش ذخیره می‌کند.

- این یعنی:

Run i ام از آدرس $base[i]$ شروع شده، $len[i]$ تا ادامه دارد و این عبارت همیشه درست است:

$$pending[i].base + pending[i].len == pending[i+1].base$$

شروط استک pending

- برای اینکه اندازه‌ی Run ها دقیقاً و یا تقریباً با هم برابر بمانند تا الگوریتم‌های ادغام آنها را سریع‌تر ادغام کنند، هر بار که یک Run جدیدی ساخته می‌شود اطلاعات آن روی استک گذاشته می‌شود، دو شرط برای Run های روی استک چک می‌شوند.
- اگر روی استک ما Run های X ، Y و Z وجود داشته باشند، این شروط باید حفظ شوند:
۱. $|Z| > |Y| + |X|$
۲. $|Y| > |X|$
- شرط دوم بر این دلالت دارد که اندازه‌ی Run ها از بالا به پایین به صورت صعودی باشد و
- شرط اول بر این دلالت دارد که وقتی از بالا به پایین می‌رویم طول Run ها حداقل با سرعت دنباله‌ی فیبوناچی رشد کنند.
- اگر هر کدام از این شروط نقض بشوند، Run عه Y با Run کوچک‌تر از بین X یا Z ادغام می‌شود و شروط دوباره چک می‌شوند و اگر برقرار بودند، الگوریتم به دنبال Run بعدی در آرایه جستجو می‌کند.

شرط استک pending (ادامه)

- اگر $|Z| \leq |Y| + |X|$ هر کدام از X یا Z که کوچک تر باشند، با Y ادغام می شوند (که الگوریتم ترجیح می دهد X را بخاطر اینکه در کش تازگی دارد را ادغام کند).

- برای مثال اگر این Run ها را داشته باشیم: $\langle X : 10 \quad Y : 20 \quad Z : 30 \rangle$ ، Y با X ادغام می شود:
 $\langle Z : 30 \quad YX : 30 \rangle$

- و یا اگر $\langle X : 1000 \quad Y : 400 \quad Z : 500 \rangle$ ، Y با Z ادغام می شود:
 $\langle ZY : 900 \quad C : 1000 \rangle$

که در هر دو مثال شرط دوم نقض می شود و تابع `merge_collapse`¹ آنقدر ادامه می دهد تا شروط حفظ بشوند.

¹ <https://github.com/python/cpython/blob/3.10/Objects/listobject.c#L1955>