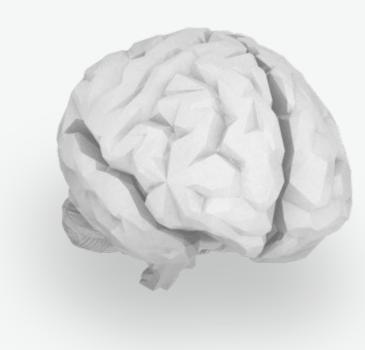
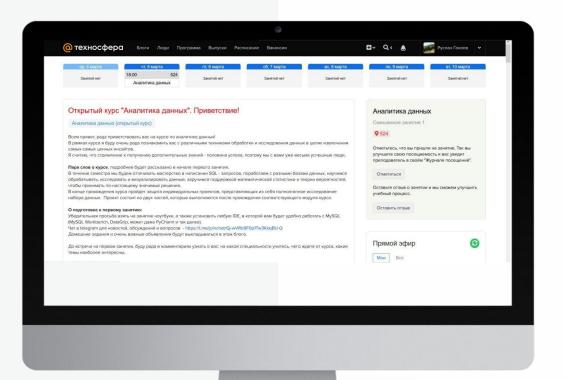
#### **<b>№** ТЕХНОСФЕРА

Backend разработка на Python Лекция 9 Потоки, процессы, GIL

Кандауров Геннадий





#### Напоминание отметиться на портале

+ отзывы после лекции

# **Содержание** занятия

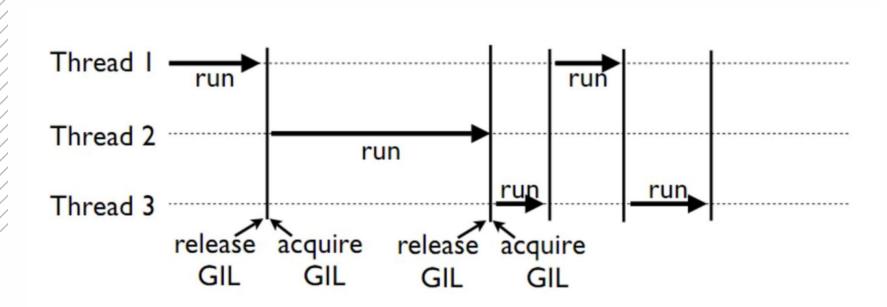
- GIL
- Потоки
- Процессы
- Механизмы синхронизации
- IPC



Global Interpreter Lock (GIL) — это способ синхронизации потоков, который используется в некоторых интерпретируемых языках программирования.

Mutex, который разрешает только одному потоку использовать интерпретатор python

- Что решает? Race conditions
- Почему глобальный? Deadlocks, производительность
- Выбран в качестве решения из-за C extentions
- Изначально вводился для I/O bound потоков





## Threads (потоки)

#### **Threads**

**Thread (поток)** - это сущность операционной системы, процесс выполнения на процессоре набора инструкций, а именно программного кода.

#### Threads: создание и запуск

```
1. class CustomThread(threading.Thread):
       def __init__(self):
            pass
       def run(self):
            func()
   th = CustomThread()
2. th = threading.Thread(target=func)
th.start()
th.join()
```

#### **Threads: local**

```
import threading
my_data = threading.local()
my_data.x = 42
```

#### Thread: синхронизация

import threading

- threading.Lock
- threading.RLock
- threading.Semaphore
- threading.BoundedSemaphore
- threading.Event
- threading.Timer
- threading.Barrier

Дополнительно: queue (Queue, LifoQueue, PriorityQueue)



## Multiprocessing

#### Процесс (process)

**Процесс** - абстракция, которая инкапсулирует в себе все ресурсы процесса: открытые файлы, отображенные в память файлы, дескрипторы, потоки и тд.

#### Составные части:

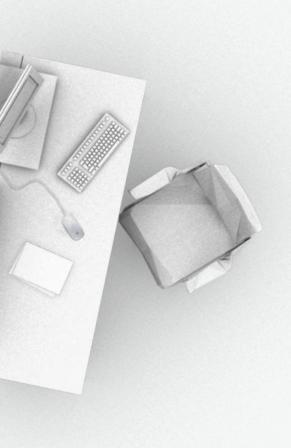
- 1. Образ машинного кода;
- 2. Область памяти, в которую включается исполняемый код, данные процесса (входные и выходные данные, стек вызовов и куча (для хранения динамически создаваемых данных);
- 3. Дескрипторы ОС, например, файловые;
- 4. Состояние процесса.

#### multiprocessing

```
import os
from multiprocessing import Process
def print info(name):
    print(f"Process {name}, pid={os.getpid()}, parent pid={os.getppid()}")
if __name__ == "__main__":
   print_info("main")
    processes = [
        Process(target=print_info, args=(f"child{i}",))
        for i in range(1, 5)
    for proc in processes:
       proc.start()
    for proc in processes:
        proc.join()
```

#### multiprocessing: Pool

```
import multiprocessing
import time
def countdown(n):
   while n > 0:
        n -= 1
if __name__ == '__main__':
  t1 = time.time()
  with multiprocessing.Pool(2) as p:
       p.apply_async(countdown, (100000000,))
       p.apply_async(countdown, (100000000,))
       p.close()
       p.join()
    t2 = time.time()
    print(t2 - t1)
```



## **IPC**

#### **IPC**

#### ОС предоставляют механизмы для ІРС:

- механизмы обмена сообщениями
- механизмы синхронизации
- механизмы разделения памяти
- механизмы удаленных вызовов (RPC)

#### ІРС: виды

- файл
- сигнал
- сокет
- каналы (именованные/неименованные)
- семафор
- разделяемая память
- обмен сообщениями
- проецируемый в памяти файл
- очередь сообщений
- почтовый ящик

#### **IPC:** сигналы

```
import os
import time
import signal
def signal_handler(signal_num, frame):
    print(f"Handle signal {signal_num}")
if __name__ == "__main__":
   signal.signal(signal.SIGUSR1, signal_handler)
   signal.signal(signal.SIGUSR2, signal_handler)
   print(f"pid={os.getpid()}")
   while True:
       time.sleep(0.5)
```

#### ІРС: сокет

```
import socket

client = socket.socket(socket.AF_UNIX, socket.SOCK_DGRAM)
client.connect('/tmp/py_unix_example')
client.send(data.encode())

server = socket.socket(socket.AF_UNIX, socket.SOCK_DGRAM)
server.bind('/tmp/py_unix_example')
data = server.recv(1024)
```

#### IPC: каналы (pipe)

```
# sender.py
                                      # receiver.py
import os
                                      import os
                                      import sys
fpath = '/tmp/example.fifo'
os.mkfifo(fpath)
                                      fpath = '/tmp/example.fifo'
                                      fifo = open(path, 'r')
fifo = open(path, 'w')
fifo.write('Hello!\n')
                                      For line in fifo:
fifo.close()
                                          print(f'Recv: {line}')
                                      fifo.close()
```

#### **IPC:** mmap

```
import mmap
with open("data.txt", "w") as f:
    f.write("Hello, python!\n")
with open("data.txt", "r+") as f:
    map = mmap.mmap(f.fileno(), 0)
    print(map.readline()) # Hello, python!
    print(map[:5]) # Hello
    map[7:] = 'world! \n'
    map.seek(0)
    print(map.readline()) # Hello, world!
    map.close()
```

#### **IPC:** multiprocessing

```
Value
result = multiprocessing.Value('i')
Array
result = multiprocessing.Array('i', 4)
Manager
with multiprocessing.Manager() as manager:
    records = manager.list([])
Queue
q = multiprocessing.Queue()
Pipe
Parent_conn, child_conn = multiprocessing.Pipe()
```

#### Домашнее задание по лекции #9

Д3 #9

9 22.12.2020

баллов за задание

срок сдачи

• Сервер с воркерами для равномерной обкачки и парсинга веб-страниц

# Напоминание отметиться и оставить отзыв

## СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ

