Trabajo práctico 0: Algoritmo de Maximización de la Esperanza

Marco Ferraro, Ricardo Chacón, Gabriel Valentine Septiembre 23, 2023

Abstract

En el presente trabajo práctico se introduce al algoritmo de maximización de esperanza, y su aplicación para la segmentación de imágenes.

1 Algoritmo de Maximización de la Esperanza con datos artificiales

- 1. (15 puntos) Implemente la función generate_data la cual reciba la cantidad de observaciones unidimensionales total a generar N, y los parámetros correspondientes a K=2 funciones de densidad Gaussianas. Genere los datos siguiendo tales distribuciones, y retorne tal matriz de datos $X \in \mathbb{R}^{N \times 1}$.
 - a) Grafique los datos usando un scatter plot junto con las gráficas de los histogramas de los datos y las funciones de densidad de probabilidad Gaussianas usando los parámetros para inicializar los datos, en la misma figura (gráfico).

```
#Genera un conjunto de datos aleatorio a partir de una combinacion de distribuciones normales
 \label{lem:def_def} \texttt{def} \ \ \texttt{generate\_data(N, means: np.ndarray, stds: np.ndarray, K=2):}
   if len(means) != len(stds): # Comprobar si las longitudes de 'means' y 'stds' son diferentes
     print("Erroruinudimensions")
   else:
     data = []
 # Generar muestras a partir de una distribucion normal estandar y ajustarlos
     for i in range(K): as
       y = np.sqrt(-2 * np.log(np.random.rand(N // K))) * np.cos(2 * np.pi * np.random.rand(N // 2))
       y = (y * stds[i]) + means[i]
       data.append(y)
     X = np.concatenate(data)
     # Mezclar datos para que no esten ordenados
     np.random.shuffle(X)
     return X.reshape(-1, 1)
 #Ejemplo:
     N = 100
 means = [3.0, 7.0]
 stds = [0.5, 0.8]
 data = generate_data(N=100, means=means, stds=stds)
array([[3.378], [3.167], [2.663], [6.278], [2.892], [6.98], [1.962], [3.404],
[7.043], [7.125], [6.351], [2.439], [7.26], [7.515], [7.253], [7.42], [3.113],
[3.516], [7.768], [7.389], [3.111], [2.607], [1.876], [7.359], [2.248], [7.135],
[6.556], [8.456], [6.518], [7.324], [3.276], [3.365], [9.047], [3.045], [3.22],
[2.829], [7.697], [7.558], [4.039], [4.689], [2.595], [3.293], [6.867], [3.643],
[3.346], [2.748], [3.117], [2.772], [7.513], [2.607], [6.139], [7.31], [2.714],
[6.412], [6.906], [2.704], [3.858], [3.251], [7.552], [2.995], [7.943], [6.075],
[2.605], [1.817], [2.466], [7.436], [6.643], [3.826], [6.892], [7.75], [3.6],
[7.143], [3.167], [8.019], [3.105], [2.582], [6.866], [6.339], [6.237], [6.231],
[3.908], [5.837], [7.49], [7.888], [2.225], [3.645], [7.41], [3.484], [7.024],
[2.775], [7.527], [5.623], [7.558], [5.451], [3.543], [3.044], [6.93], [2.891],
[7.286], [3.486]]
 #Graficamos
 import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
 def plot_data(data, title='Two_Normal_Distributions')
    hist_values, bin_edges = np.histogram(data, bins=20)
fig, ax = plt.subplots(figsize=(8, 6))
ax.bar(bin_edges[:-1], hist_values, width=np.diff(bin_edges), color='skyblue', alpha=0.7, label='Frequency')
    ax.scatter(data, np.zeros_like(data), marker='o', s=30, color='b', label='Data'
    y_min, y_max = ax.get_ylim()
ax.set_ylim(y_min - 0.5, y_max + 0.1)
    ax.set_xlabel('Value')
    ax.set_ylabel('Frequency')
    ax.set_title(title)
    ax.grid(True, which='both')
    ax.legend()
    plot_data(data)
```

import numpy as np

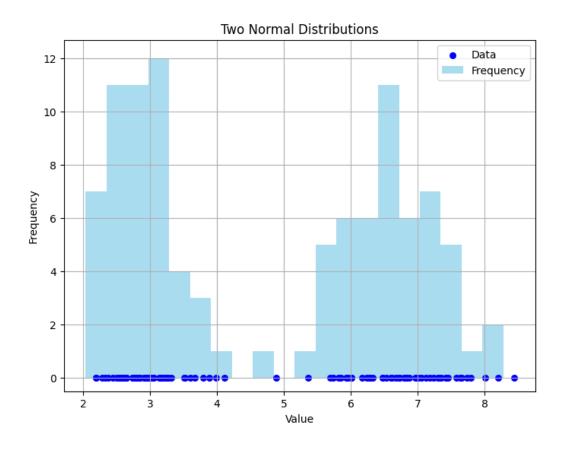


Figure 1: Análisis de los datos

- 2. Implemente la función init_random_parameters la cual genere una matriz $P \in R^{K \times 2}$ de dimensiones, con los parametros de las funciones de densidad Gaussiana generados completamente al azar.
 - a) Muestre un pantallazo donde verifique su funcionamiento correcto con los comentarios asociados.

```
# El asterisco es para desempacar la tupla

def init_random_parameters(K, mean_range=(0, 10), std_range=(0, 1)):
    means = np.random.uniform(*mean_range, size=K)
    stds = np.random.uniform(*std_range, size=K)

params = np.column_stack((means, stds)).tolist()

return params

init_random_parameters(3)

[[7.065079293907514, 0.23386200242383015],
    [8.359163627456542, 0.481536877138774],
    [3.791742857806563, 0.45383778855691903],
    [1.9012224822214685, 0.17143595210428797],
    [7.437920981438372, 0.8207967987216976]]
```

Figure 2: Parámetros de las funciones de densidad Gaussiana generados al azar

- 3. Implemente la función calculate_likelihood_gaussian_observation(x_n, mu_k, sigma_k) la cual calcule la verosimilitud de una observación específica x_n , para una función de densidad Gaussiana con parámetros μ_k y σ_k . Realice la corrección pertinente al cálculo de la función de verosimilitud para evitar el problema de underflow.
 - a) Diseñe y ejecute una prueba unitaria donde verifique su funcionamiento correcto con los comentarios asociados.

```
import numpy as np

def calculate_likelihood_gaussian_observation(x_n, mu_k, sigma_k):
    log_likelihood = -0.5 * np.log(2 * np.pi * sigma_k**2) - 0.5 * ((x_n - mu_k) / sigma_k)**2
    return log_likelihood

# Prueba Unitaria
x_n = 3.0
mu_k = 2.0
sigma_k = 1.0

likelihood = calculate_likelihood_gaussian_observation(x_n, mu_k, sigma_k)

# Comprobacion
print(f'Likelihood:_u{likelihood}')

Likelihood: -1.4189385332046727
```

4. Implemente la función calculate_membership_dataset(X_dataset, Parameters_matrix), la cual, usando la matriz de parámetros P y la

función anteriormente implementada calculate_likelihood_gaussian_observation, defina por cada observación $x_n \in X$ la pertenencia o membresía a cada cluster k = 1, ..., K, en una matriz binaria $M \in \mathbb{R}^{N \times K}$. Retorne tal matriz de membresía M.

```
import numpy as np
def calculate_membership_dataset(X_dataset, Parameters_matrix):
              N, K = X_dataset.shape[0], Parameters_matrix.shape[0]
            M = np.zeros((N, K))
            for i in range(N):
                          for k in range(K):
                                     mu_k, sigma_k = Parameters_matrix[k]
log_likelihood = calculate_likelihood_gaussian_observation(X_dataset[i], mu_k, sigma_k)
                                       M[i, k] = log_likelihood
              # Aplicar normalizacion softmax para obtener valores entre 0 y 1
           M = np.exp(M - np.max(M, axis=1, keepdims=True))
M /= np.sum(M, axis=1, keepdims=True)
# Prueba Unitaria
# Interest of a state of the st
membership_matrix = calculate_membership_dataset(X_dataset, Parameters_matrix)
\texttt{print}^{^{^{\prime}}}(\texttt{"Matriz}_{\sqcup}\texttt{de}_{\sqcup}\texttt{Membresia}:\texttt{"})
print(membership_matrix)
                                                        Matriz de Membresía:
                                                         [[5.93405901e-01 4.06594099e-01]
                                                              [7.51027396e-02 9.24897260e-01]
                                                               [9.99394696e-01 6.05303929e-04]
                                                               [9.50955067e-01 4.90449332e-02]]
```

Figure 3: Prueba unitaria

- 5. Implemente la función recalculate_parameters (X_dataset, Membership_data), la cual recalcule los parámetros de las funciones de densidad Gaussianas representadas en la matriz P, de acuerdo a lo representado en la matriz de membresía M.
 - a) Use las funciones mean y std de pytorch para ello. Intente prescindir al máximo de estructuras de repetición tipo for.

```
import torch

def recalculate_parameters(X_dataset, Membership_data):
    X_torch = torch.tensor(X_dataset, dtype=torch.float32)
    Membership_torch = torch.tensor(Membership_data, dtype=torch.float32)

# Calcular nuevas medias
    new_means = torch.matmul(Membership_torch.T, X_torch) / torch.sum(Membership_torch, dim=0, keepdim=True)

# Calcular nuevas desviaciones est ndar
    deviations = X_torch.unsqueeze(1) - new_means
    squared_deviations = deviations ** 2
    weighted_squared_deviations = squared_deviations * Membership_torch.unsqueeze(2)
    new_std = torch.squared_deviations = squared_deviations, dim=0) / torch.sum(Membership_torch, dim=0, keepdim=True))

return new_means.numpy(), new_std.numpy()

# Ejemplo de uso
X_dataset = np.array([[2.5], [3.0], [1.8], [2.2]], dtype=np.float32)
Membership_data = np.array([[0.2, 0.8], [0.6, 0.4], [0.3, 0.7], [0.9, 0.1]], dtype=np.float32)

new_means, new_std = recalculate_parameters(X_dataset, Membership_data)

print("Nuevas_UMedias:")
print(new_means)

Print(new_means)

Nuevas Medias:

[[2.41 2.41]
```

```
Nuevas Medias:

[[2.41 2.41]

[2.34 2.34]]

Nuevas Desviaciones Estándar:

[[0.4253234 0.4253234]

[0.4476606 0.4476606]]
```

Figure 4: Parámetros de las funciones de densidad Gaussianas

- 6. Ejecute 5 corridas diferentes del algoritmo, donde por cada una documente los parámetros a los que se arribó.
 - a) Grafique las funciones de densidad de probabilidad a las que convergió el algoritmo. Puede graficar también las funciones de densidad obtenidas en 2 o 3 pasos intermedios. Presente una tabla de gráficas donde en cada entrada se identifique el número de iteración y los parámetros iniciales.

Vamos a correr el algoritmo por 5 épocas. La idea es que a lo largo de cada época, las gráficas se asemejen a la gráfica real.

El primer paso es inicializar las variables. Tenemos unos parámetros reales y unos aleatorios. Nótese que los datos los vamos a generar con los parámetros reales.

```
EPOCHS = 5
```

```
K = 2

P = init_random_parameters(K=K, mean_range=(0, 50), std_range=(0, P = np.array(P))

true_P = init_random_parameters(K=K, mean_range=(0, 50), std_range=true_P = np.array(true_P)

X = generate_data(N=100, means=true_P[:, 0], stds=true_P[:, 1], K=1]

true_P
plot_data(X)
plot_multiple_normal_distributions(means=P[:, 0], stds=P[:, 1])

for i in range(EPOCHS):
    membership_matrix = calculate_membership_dataset(X, P)
    P = recalculate_parameters(X, membership_matrix)
    plot_multiple_normal_distributions(means=P[:, 0], stds=P[:, 1])
```

- b) Comente los resultados.
- 7. Proponga una mejor heurística para inicializar los parámetros del modelo aleatoriamente.
 - a) Compruebe la mejora obtenida con el método propuesto, corriendo las pruebas del punto anterior.

Vamos a correr el algoritmo por 5 épocas. La idea es que a lo largo de cada época, las gráficas se asemejen a la gráfica real.

El primer paso es inicializar las variables. Inicializaremos los parámetros con medias que estén relativamente muy distantes entre sí, manteniendo el mismo valor de desviación estándar.

```
EPOCHS = 5
K = 2

def init_fixed_parameters(K, mean_values=None, std_value=15.0):
    if mean_values is None:
        mean_values = [1.0] * K

means = np.array(mean_values)
    stds = np.full(K, std_value)
```

```
P = np.column_stack((means, stds)).tolist()
return P

mean_values = [5.0, 55.0]

P = init_fixed_parameters(K=K, mean_values=mean_values)
P = np.array(P)

plot_multiple_normal_distributions(means=P[:, 0], stds=P[:, 1])

for i in range(EPOCHS):
    membership_matrix = calculate_membership_dataset(X, P)
    P = recalculate_parameters(X, membership_matrix)
    plot_multiple_normal_distributions(means=P[:, 0], stds=P[:, 1], interpretations(means=P[:, 0], stds=P[:, 1]
```