زبان های توصیف سخت افزار و مدارها

امیر خورسندی بهار ۱۴۰۲

ماشین حالت



مقدمه

- √ماشین مالت برای پیاده سازی توابع کنترلی مفید است.
 - √عملکردهای مختلف به صورت متوالی کنترل می شوند.
- √بر اساس روش تولید خروجی، دو نوع ماشین عالت میلی و مور در Verilog قابل پیاده سازی است.



ماشین مالت مور

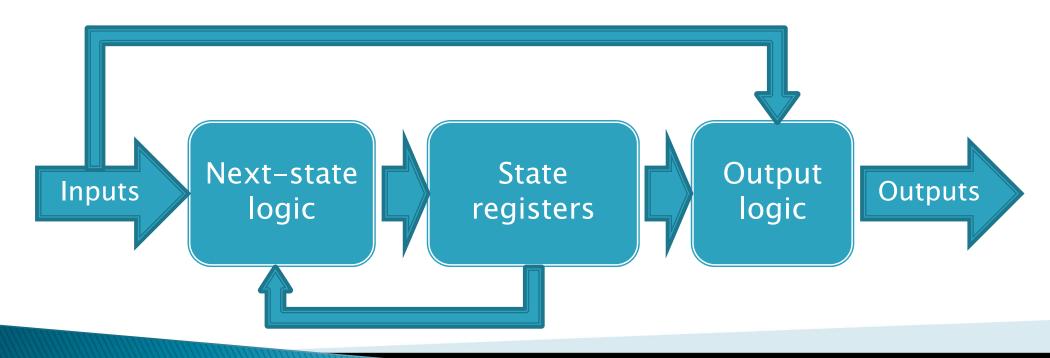
- √خرومی تابعی از وضعیت کنونی است.
- √خروجی ها همزمان با تغییرات مالت تغییر می کنند.





ماشین مالت میلی

√خروجی تابعی از ورودی ها و وضعیت کنونی است.





ساختار ماشین مالت

√ماشین مالت را می توان به سه بخش تقسیه کرد:

- بلوک تولیدکننده خروجی
- بلوک تولیدکننده مالت بعدی
 - رجيستر مالت



ساختار ماشین مالت (ادامه)

√هریک از بخش ها به صورت جداگانه و یا همزمان با هر بخش دیگر نوشته می شوند.

√می توان بر اساس نوع طراحی هر بخش، ۵ روش طراحی متفاوت برای ماشین عالت در نظر گرفت.



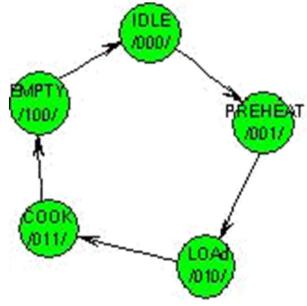
روش مای پیاده سازی ماشین مالت

مولد خروجي	مولد حالت بعد	رجيستر حالت	
مجزا	مجزا	مجزا	روش اول
مجزا	تر كيبى	تر كيبي	روش دوم
تر کیبی	تر كيبى	مجزا	روش سوم
تر کیبی	تر كيبى	تر كيبي	روش چهارم
تر کیبی	مجزا	تر كيبى	روش پنجم



مثال : ماشین پخت غذا

√دستگاه غذای خای را گرفته و غذای پخته شده تمویل می دهد.





مثال : ورودی های ماشین یفت غذا

ورودی های کنترلی		
clock		
start فرمان شروع		
temp_ok فرمان درجه حرارت مناسب قبل از	ع پخت	
done فرمان پایان عملیات پخت		
فرمان قطع / وصل بودن بوق		



مثال : خروجی مای ماشین پخت غذا

خروجی ها	
فرمان بارگذاری غذا	load
فرمان شروع گرم کردن	heat
فرمان خروج غذا	unload
اعلام پایان پخت غذا	beep



روش اول طرامی ماشین مالت

- √هر قسمت در یک بلوک always مدل می شود. √بخش تولید مالت بعدی بر اساس مالت فعلی و ورودی ها عمل می کند.
- √بخش مولد خروجی می تواند مساس به تغییرات مالت یا ورودی ما مدل شود.



روش اول طراحی ماشین حالت (ادامه)

- √این روش ساخت یافته ترین روش است.
 - √کد آن طولانی ولی بسیار ساده است.
- √می تواند برای مدل کردن ماشین مور یا میلی به کار رود.
 - √تنها تفاوت دو ماشین فوق در این روش، نموه نوشتن لیست مساسیت بلوک مولد خروجی است.



روش دوی طراحی ماشین مالت

- √رجیستر مالت و مدار مولد مالت بعدی با یکدیگر ادغاه می شوند.
- √مدار مولد مالت بعدی بر اساس تغییرات پالس ساعت عمل می کند.
- √این روش فشرده تر و بعضاً بهینه تر از روش اول است.
- √چون بلوک مولد خروجی مستقل از بلوک دیگر نوشته می شود، می توان هر دو نوع ماشین مالت را مدل کرد.



روش سوم طراحی ماشین مالت

- √رجیستر مالت جداگانه نوشته می شود.
- √مدار مولد غروجی و مالت بعدی به صورت یک جا و در یک بلوک رفتاری مدل می شوند.
 - √این ترکیب می تواند برای مدل کردن هر دو نوع ماشین مالت استفاده شود.
 - √گویایی این روش نسبت به دو روش قبل کمتر است.



روش چهاری طراحی ماشین حالت

- √هر سه بخش در یک بلوک نوشته می شود.
- √بلوک باید به لبه یالس ساعت مساس باشد.
- √خروجی نمی تواند به تغییرات ورودی مساس باشد، پس این روش برای مدل کردن ماشین های میلی به کار نمی رود.



روش پنجم طراحی ماشین حالت

- √رجیستر مالت و مدار مولد خروجی در یک بلوک طراحی می شوند.
 - √این بلوک باید به لبه پالس ساعت مساس باشد.
 - √تنها برای مدل کردن ماشین مور به کار می رود.



روش مای کد کردن مالت

- √کد کردن مالت در مجم و عملکرد مدار اثر دارد.
- √کد کردن مالت سبب کاهش تغییرات ناگهانی در مدار می شود.

کد کردن ترتیبی

√ساده ترین روش کد کردن است.

حالت	کد
IDLE	000
PREHEAT	001
LOAD	010
COOK	011
EMPTY	100



روش مای کد کردن مالت

√می توان کدگذاری را در راستای ساده شدن logic مدار مولد غروجی انجاه داد.

*مثال:

- غرومی heat باید در مالت مای LOAD ،PREHEAT و COOK فعال شود.
- می توان عالت ها را به گونه ای کد کرد که یکی از بیت های این عالت ها به عنوان غروجی heat استفاده گردد.



روش های کد کردن مالت (ادامه)

حالت	کد	
IDLE	000	
PREHEAT	100	
LOAD	111	
COOK	110	
EMPTY	001	



کد گری

√هر تغییر مالت تنها در برابر تغییر یک بیت می باشد. √در ماشین هایی که در جهات مختلف پرش دارند به دست آوردن این کد سخت است.



کد گری (ادامه)

حالت	کد	
IDLE	000	
PREHEAT	100	
LOAD	110	
COOK	111	
EMPTY	101	



کد کردن خروجی برابر مالت

- √هر خروجی یک بیت در کد مالت دارد.
- √ممکن است برای ایجاد کدهای متمایز برای مالاتی که فروجی ها در آن ها وضعیت یکسانی دارند، مجبور به اضافه کردن بیت های دیگری نیز بشویه.

کد کردن غروجی برابر مالت

حالت	کد	load	heat	unload	beep
IDLE	00000	0	0	0	0
PREHEAT	01000	0	1	0	0
LOAD	11000	1	1	0	0
COOK	01010	0	1	0	0
EMPTY	00101	0	0	1	1



روش One Hot

√در این روش به هر مالت یک بیت اختصاص داده می شود.

√تعداد فلیپ فلاپ ها نسبت به روش های دیگر بیشتر است.

√مدار سریع تر خواهد بود.



روش One Hot (ادامه)

حالت	کد
IDLE	10000
PREHEAT	01000
LOAD	00100
COOK	00010
EMPTY	00001



شرایط پیش فرض

√برای تعیین وضعیت ماشین مالت در مالات تعیین نشده به کار می رود.

ر دستور طاند با استفاده از بخش default در دستور خواند با استفاده از بخش default بهدی پیاده سازی شود. حملات بهدی پیاده سازی شود. این کار سبب افزایش مجم logic ها می شود.



انواع خروجی ما

√خروجی ها می توانند به صورت رجیستر شده و یا خروجی یک مدار ترکیبی باشند.

√خروجی رجیستر شده حجم مدار را افزایش می دهد ولی در عوض با تاخیر کمتری نسبت به لبه پالس آماده می شود.



ماشین مالت ضمنی

```
always begin
          @(posedge clock);
          while (!start) @(posedge clock);
          heat = 1;
          load = 1:
          @(posedege clock);
          while (!temp_ok) @(posedge clock);
          load = 1:
          @(posedge clock) load =0;
          @(posedge clock);
          while (!done) @(posedge clock);
          heat = 0:
          unload = 1;
          if (!quiet) beep = 1;
          @(posedge clock) unload =0;
          beep = 0:
end
```



معع بندی

مزيت	روش
بیشترین خوانایی	روش اول
فشرده ترین مدار برای هر دو نوع ماشین میلی و مور	روش دوم
سريعترين مدار مولد حالت بعد	کد One–Hot
كمترين تاخير پالس ساعت به خروجي	کد برابر حالت و خروجی رجیستر شده
حداقل انرژی مصرفی	کد گری

