

Deep Learning

오비컨(OBCon)

2023.07.11 ~ 2023.08.19

Date	Writer	Version	Description
2023.07.11	김계현	0.01	▪ Model 정리
2023.07.12	김계현	0.02	▪ 강화학습 등 추가 정리
2023.07.13	김계현	0.03	▪ RNN 등 추가 정리
2023.07.14	김계현	0.04	▪ AutoML 등 추가 정리
2023.07.23	김계현	0.05	▪ Deep Learning 추가 정리
2023.07.23	김계현	0.06	▪ CNN 추가 정리
2023.08.01	김계현	0.07	▪ Layer 정리
2023.08.02	김계현	0.08	▪ Layer 정리
2023.08.03	김계현	0.09	▪ Layer 정리
2023.08.05	김계현	0.10	▪ CNN 활용 정리
2023.08.07	김계현	0.11	▪ GAN 정리
2023.08.08	김계현	0.12	▪ AutoEncoder 정리
2023.08.10	김계현	0.13	▪ Dense, CNN 추가 정리
2023.08.11	김계현	0.14	▪ Word Embedding 정리
2023.08.15	김계현	0.15	▪ Layout overview
2023.08.17	김계현	0.16	▪ 강화학습 정리
2023.08.19	김계현	0.17	▪ Embedding 정리

목 차

- I. Introduction
- II. Algorithms
- III. CNN (Convolutional Neural Networks)
- IV. LSTM (Long Short Term Memory Network)
- V. RNN (Recurrent Neural Networks)
- VI. GAN (Generative Adversarial Networks)
- VII. RBFN (Radial Basis Function Network)
- VIII. MLP (Multilayer Perceptron)
- IX. SOM (Self Organizing Map)

목 차

- X. DBN (Deep Belief Network)
- XI. RBM (Restricted Boltzmann Machine)
- XII. AutoEncoder
- XIII. Word Embedding
- XIV. 비지도학습
- XV. RL (Reinforcement Learning)
- XVI. AutoML
- XVII. AI 반도체
- XVIII. Deep Learning 활용

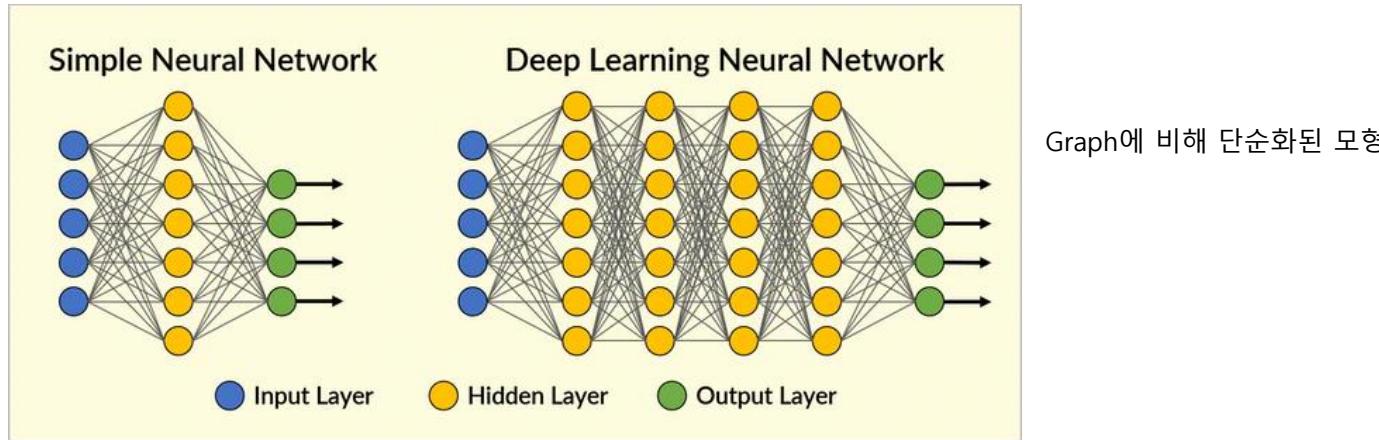
Introduction

Layers

개요

상상은 현실이 된다.

- Model을 구성하는 층
 - 하나 이상의 tensor를 입력 받아 하나 이상의 tensor를 출력 한다.

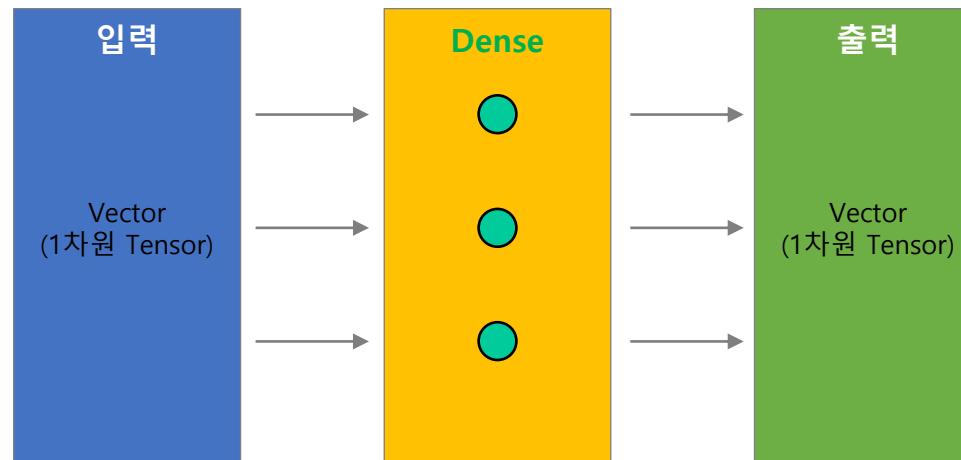


출처: <https://gwoolab.tistory.com/46>

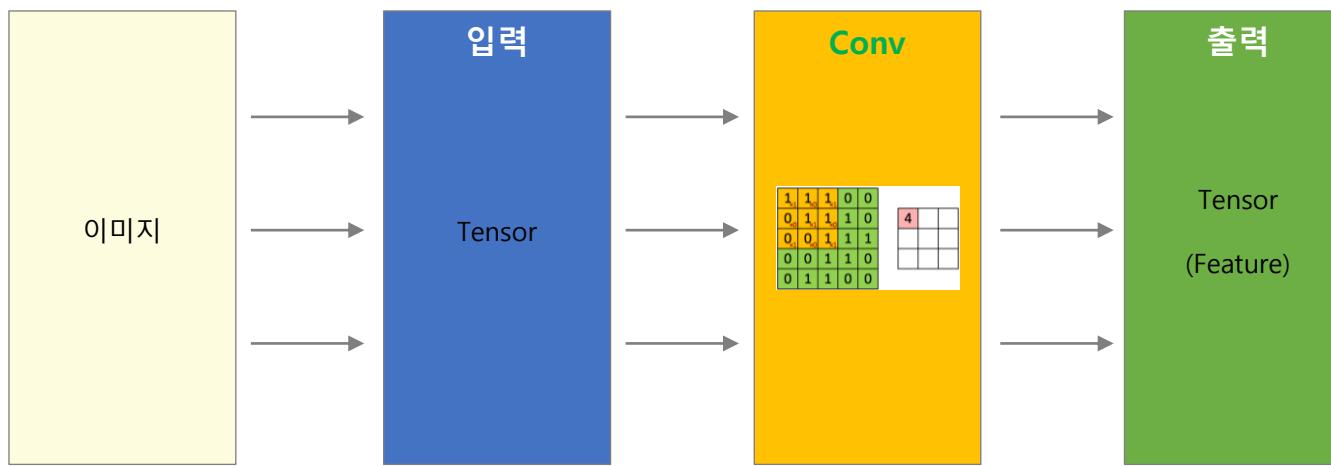
- Layer
 - $y = f(x)$: 함수
 - 데이터 변환
 - keras.layers.BatchNormalization : input data를 정규화. 학습 속도가 빨라짐
 - keras.layers.Conv2D : Convolution
 - keras.layers.MaxPooling2D : Max Pooling
 - 데이터 가공
 - keras.layers.Dropout : 샘플링 (일부 데이터 삭제)
 - keras.layers.Flatten : 다 차원 데이터를 1차원으로 가공

Layers

Layer Overview : Dense, Conv, RNN



- Dense
 - NN (Neural Network)
 - Fully Connected Network
 - 밀집망
- $y = f(x)$



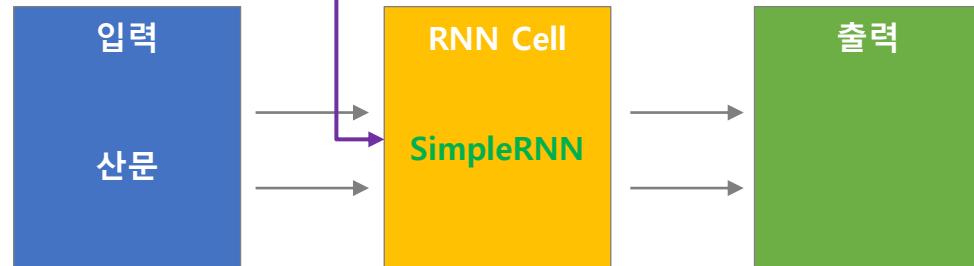
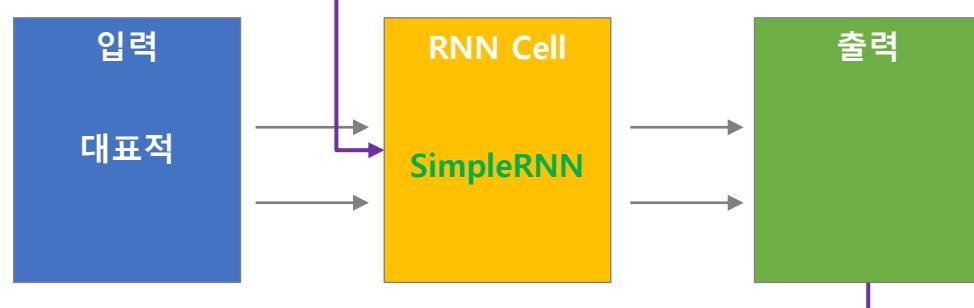
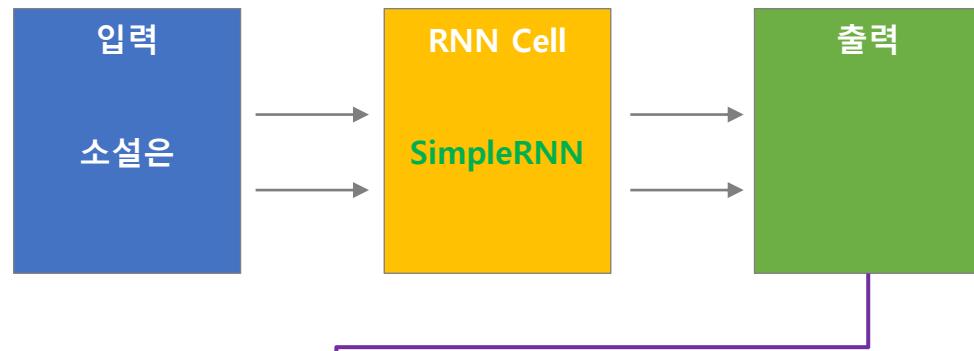
- CNN
 - Convolutional Neural Network
 - 합성곱 신경망
- Conv
 - 입력 tensor에 filter를 적용하여 Feature (특징맵)을 생성
- Pooling
 - 입력을 요약

Layers

Layer Overview : Dense, Conv, RNN

소설은 대표적 산문 문학으로서 근대 이후 많이 사랑받고 있는 문학의 장르이다.

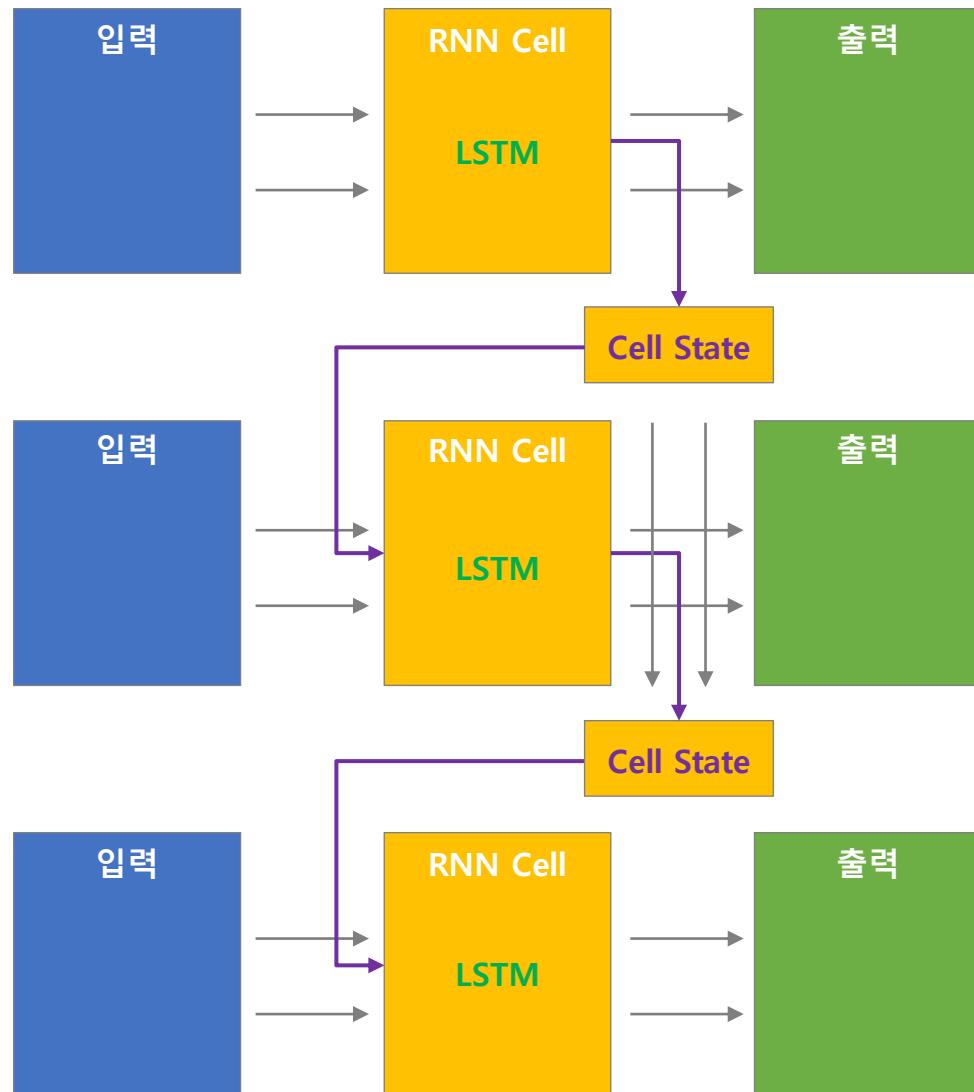
그 종류만 해도 무척 다양하며, 그 만큼 읽고 즐기는 사람들의 계층도 매우 다양하다.



- RNN
 - Recurrent Neural Network
 - 순환 신경망
- SimpleRNN
 - Output을 다음 처리에 반영
- LSTM
 - Long Short-Term Memory
 - Cell State를 별도로 관리
- GRU
 - Gated Recurrent Unit
 - 복잡한 LSTM을 단순화함
 - 성능은 LSTM과 유사함
- Bidirectional
 - 양방향 RNN

Layers

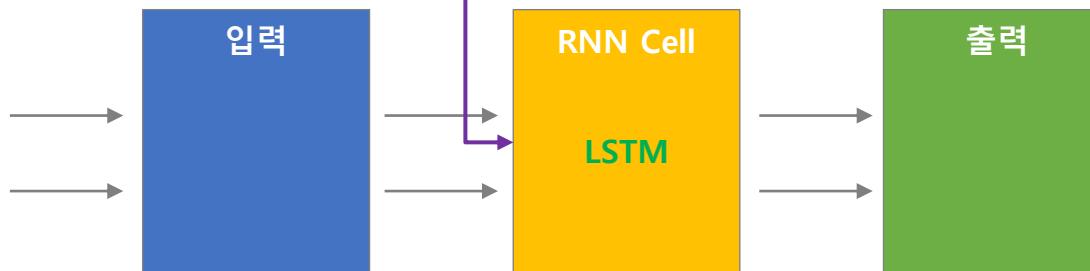
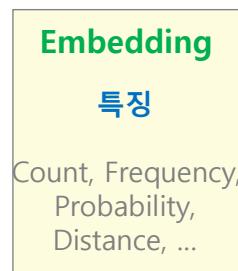
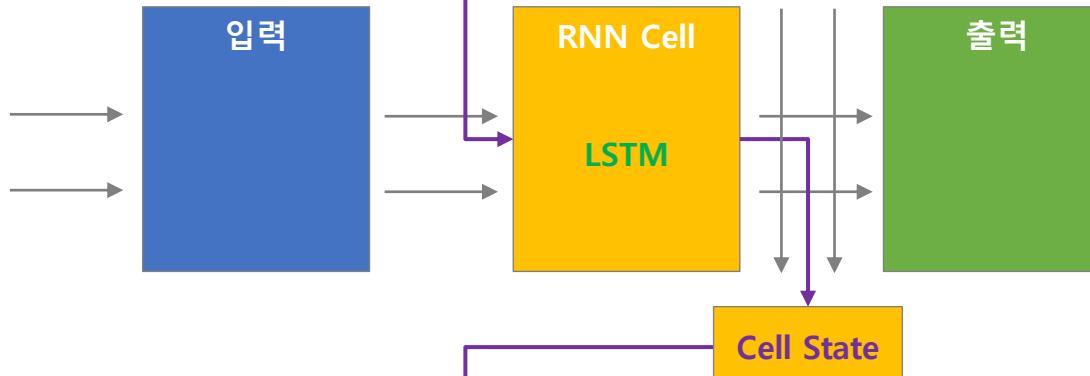
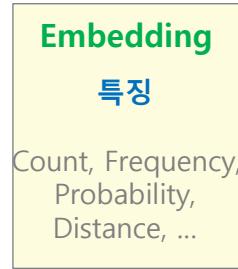
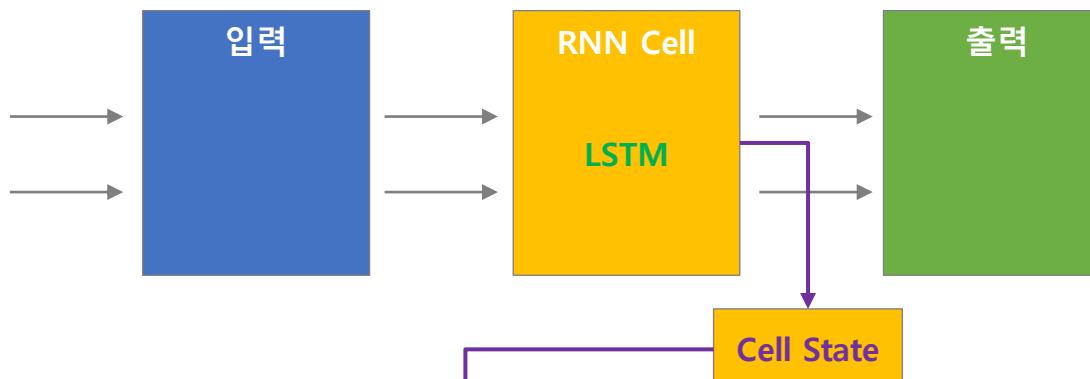
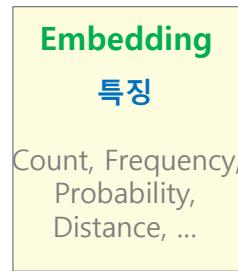
Layer Overview : Dense, Conv, RNN



- **RNN**
 - Recurrent Neural Network
 - 순환 신경망
- **SimpleRNN**
 - Output을 다음 처리에 반영
- **LSTM**
 - Long Short-Term Memory
 - Cell State를 별도로 관리
- **GRU**
 - Gated Recurrent Unit
 - 복잡한 LSTM을 단순화함
 - 성능은 LSTM과 유사함
- **Bidirectional**
 - 양방향 RNN
 - 순방향 + 역방향

Layers

Layer Overview : Dense, Conv, RNN



▪ Embedding

- Text에서 특징 추출
- OHE (One-Hot Encoding)

the	=>	cat	mat	on	sat	the
		0	0	0	0	1
		1	0	0	0	0

출처: https://www.tensorflow.org/text/guide/word_embeddings

- Count, Frequency, Probability, Distance, ...

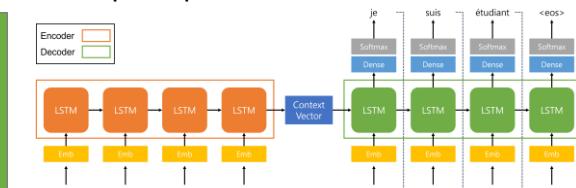
카운트	I	like	enjoy	deep	learning	NLP	flying
I	0	2	1	0	0	0	0
like	2	0	0	1	0	1	0
enjoy	1	0	0	0	0	0	1
deep	0	1	0	0	1	0	0
learning	0	0	0	1	0	0	0
NLP	0	1	0	0	0	0	0
flying	0	0	1	0	0	0	0

I like deep learning
I like NLP
I enjoy flying

출처: <https://wikidocs.net/22885>

- Word2Vec
- GloVe (Global Vectors for word representation, 단어 표현 전역 벡터)

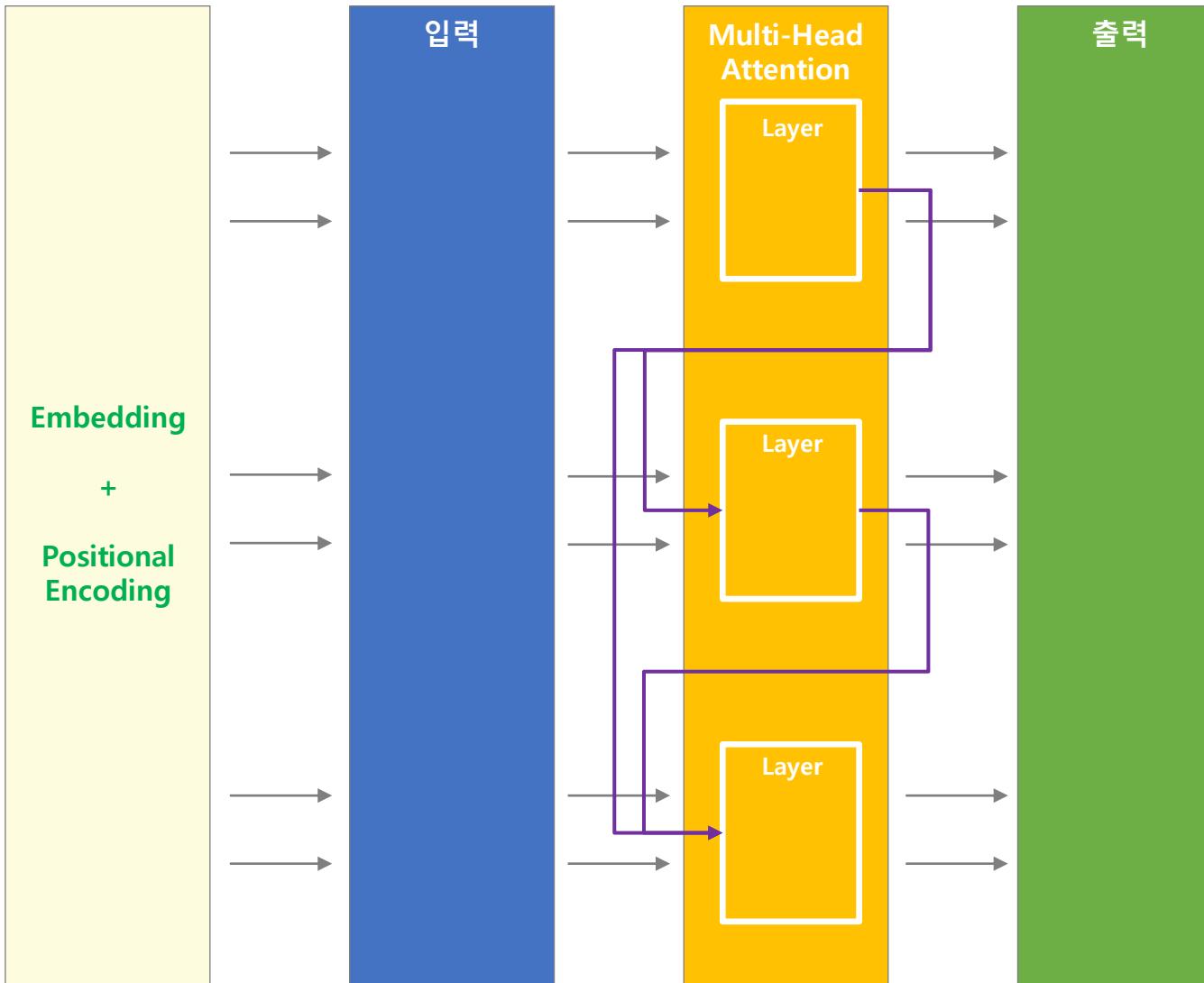
▪ Seq2Seq



출처: <https://velog.io/@jhbae11/어텐션-매커니즘Attention-Mechanism이란-무엇인가>

Layers

Layer Overview : Dense, Conv, RNN



▪ Transfomer

- Positional Encoding을 사용하여 순서를 지정 한다.
- Attention을 사용하여 RNN을 제거 한다.
- Encoder와 Decoder를 여러 개 사용

- Positional Encoding
 - 각 단어의 순서 정보

- Attention
 - 유사도를 반영한 가중치를 적용한 입력값
 - 입력과 출력의 차원이 동일
 - Multi-Head Attention

Which do you like better, coffee or tea?

- 문장 타입에 집중하는 어텐션

Which do you like better, coffee or tea?

- 명사에 집중하는 어텐션

Which do you like better, coffee or tea?

- 관계에 집중하는 어텐션

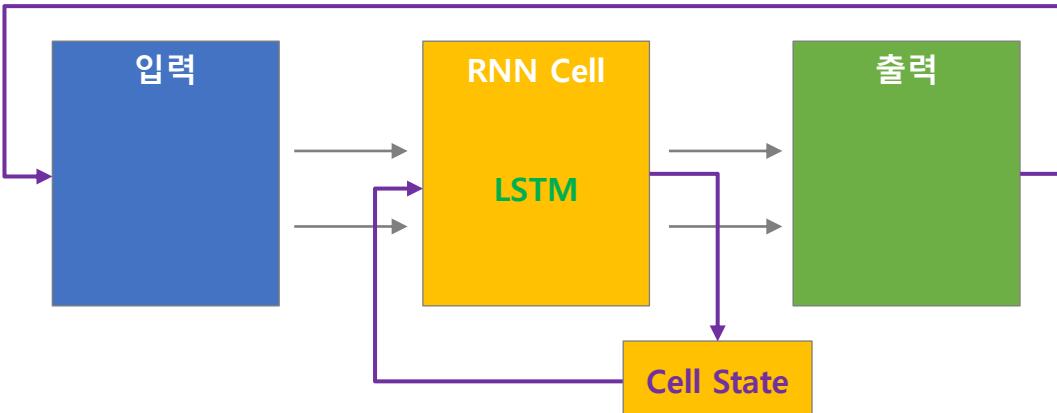
출처: Which do you like better, coffee or tea?
<https://www.blossominkyung.com/deeplearning/transformer-mha>

- GPT: 순방향으로 Attention 적용
- BERT: 양방향으로 Attention 적용

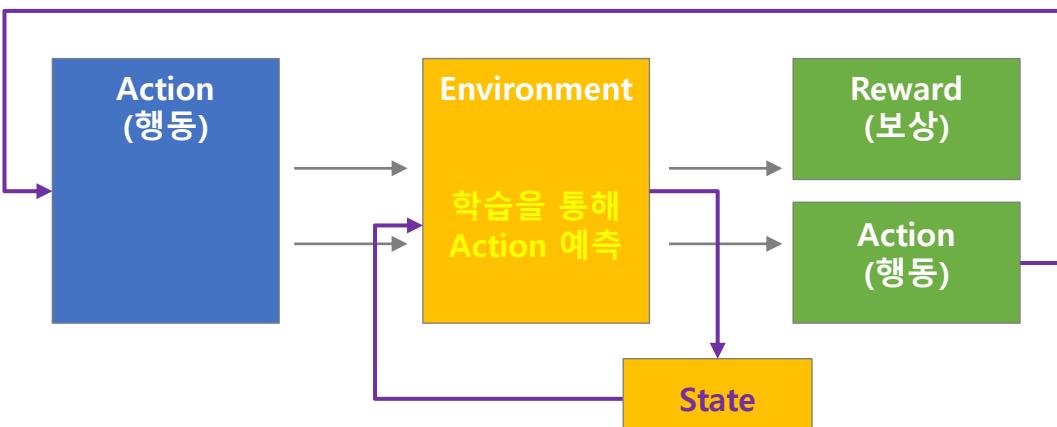
Layers

Layer Overview : Dense, Conv, RNN

- RNN in Decoder



- DRL (Deep Reinforcement Learning, 심층 강화학습)



- Environment Model (환경 모델)

- State (상태)
- Action (행동)
- Reward (보상)
- $R(S_{n-1}, A_n, S_n)$

- Policy (정책)

- Policy-based 기법
- $\pi(S) \rightarrow A$

- Return : G_t

- Value-based 기법

- 향후 가능한 모든 보상의 할인 총합

- $V^\pi(S) \rightarrow \text{Return}$

- $Q^\pi(S, A) \rightarrow \text{Return}$

Layers

Layer 종류 : Dense, Conv, RNN

- Layer
 - Dense : 밀집망
 - Dense : 1차원 벡터 처리

Layers

Layer 종류 : Dense, Conv, RNN

- Layer
 - Conv1D : Convolution 1D
 - [Conv2D](#) : Convolution 2D
 - Conv3D : Convolution 3D
 - Conv1DTranspose
 - Conv2DTranspose
 - Conv3DTranspose
 - DepthwiseConv1D
 - DepthwiseConv2D
 - SeparableConv1D
 - SeparableConv2D
 - ZeroPadding1D
 - ZeroPadding2D
 - ZeroPadding3D
- Conv : 공간 정보 추가

Layers

Layer 종류 : Dense, Conv, RNN

- Layer
 - AveragePooling1D : 평균 Pooling 1D
 - AveragePooling2D : 평균 Pooling 2D
 - AveragePooling3D : 평균 Pooling 3D
 - MaxPooling1D : 최대 Pooling 1D
 - **MaxPooling2D** : 최대 Pooling 2D
 - MaxPooling3D : 최대 Pooling 3D

- GlobalAveragePooling1D
- GlobalAveragePooling2D
- GlobalAveragePooling3D
- GlobalMaxPooling1D
- GlobalMaxPooling2D
- GlobalMaxPooling3D

Layers

Layer 종류 : Dense, Conv, RNN

- Layer
 - [RNN](#)
 - SimpleRNN
 - SimpleRNNCell
 - AbstractRNNCell
 - StackedRNNCells
 - [LSTM](#)
 - LSTMCell
 - ConvLSTM1D
 - ConvLSTM2D
 - ConvLSTM3D
 - [GRU](#)
 - GRUCell
 - Bidirectional : 양방향 RNN
 - TimeDistributed
- RNN : 과거 정보 반영
 - 시계열
- LSTM : RNN의 개선된 종류

Layers

Layer 종류 : Dense, Conv, RNN

- Layer
 - RandomFlip : 이미지를 수평/수직으로 뒤집기
 - RandomRotation : 이미지를 회전 하기
 - RandomZoom : 이미지를 확대/축소 하기
 - Rescaling
 - Resizing
 - RandomWidth : 이미지 넓이 조정
 - RandomHeight : 이미지 높이 조정
 - RandomBrightness : 이미지 밝기 조정
 - RandomTranslation :
 - RandomContrast :
 - RandomCrop :
 - GaussianNoise : 잡음 추가
 - Reshape : 위상 변경
- Data Augment (데이터 증강)

Layers

Layer 종류 : Dense, Conv, RNN

- Layer
 - BatchNormalization : Input data를 정규화. 학습 속도가 빨라짐
 - Normalization
 - LayerNormalization
 - UnitNormalization
- Dropout : 샘플링 (일부 데이터 삭제)
 - AlphaDropout
 - SpatialDropout1D
 - SpatialDropout2D
 - SpatialDropout3D
 - GaussianDropout
- UpSampling1D
- UpSampling2D
- UpSampling3D
- Flatten : 평탄화. 다 차원 데이터를 1차원으로 가공
- Dense : 1차원 벡터 처리

Layers

Layer 종류 : Dense, Conv, RNN

- Layer
 - Embedding : Word Embedding
 - TextVectorization
- Activation : Activation 실행
- LeakyReLU
- LocallyConnected1D
- LocallyConnected2D
- Cropping1D
- Cropping2D
- Cropping3D
- IntegerLookup
- StringLookup

Layers

Layer 종류 : Dense, Conv, RNN

- Layer
 - EinsumDense
 - Lambda
 - Masking
 - CategoryEncoding
 - Discretization
 - Hashing
 - CenterCrop
 - ActivityRegularization
 - Permute
 - RepeatVector
 - Wrapper

Layers

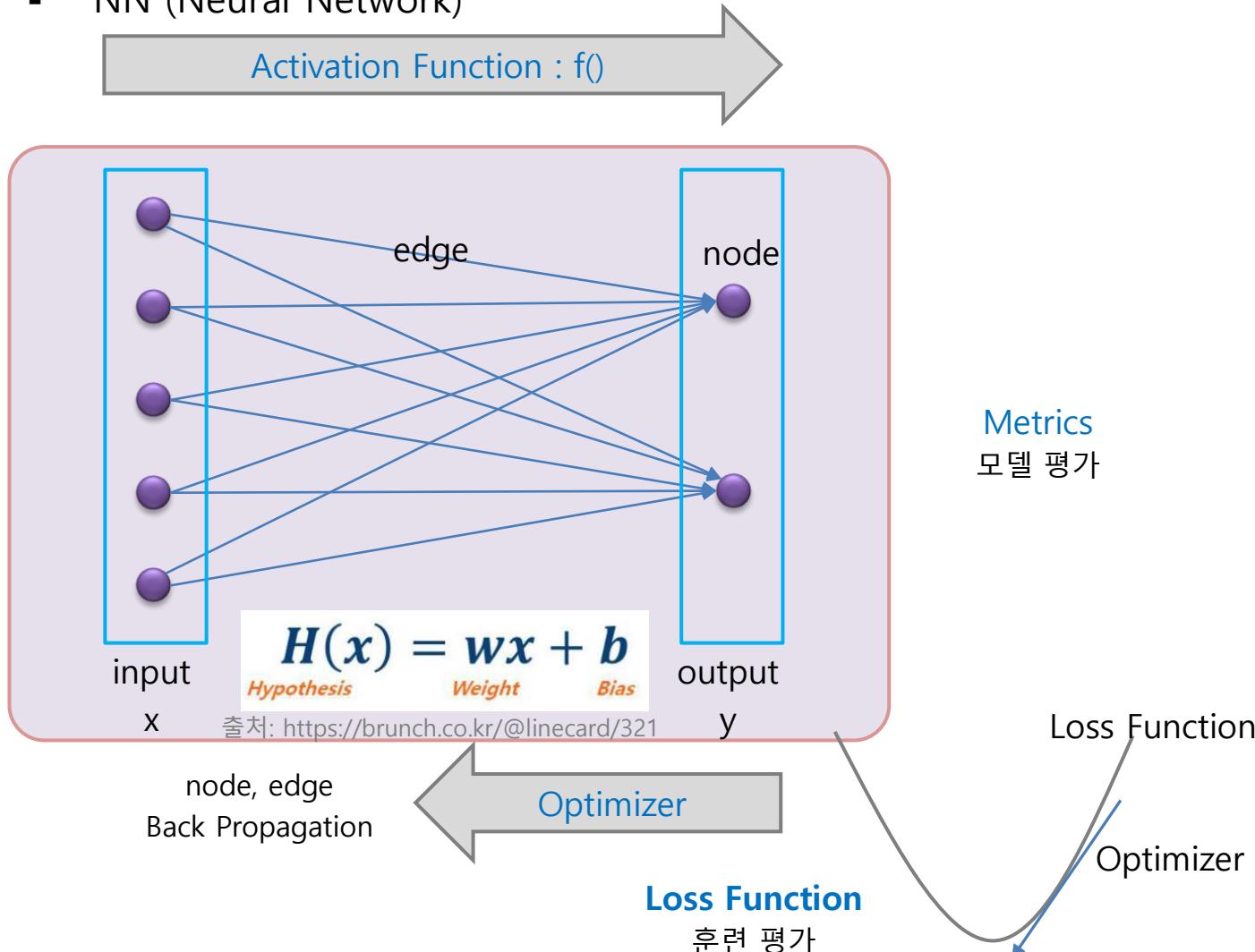
Layer 종류 : Dense, Conv, RNN

- Layer
 - Add
 - Subtract
 - Multiply
 - Maximum
 - Minimum
 - Average
- Concatenate
- Dot

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

- NN (Neural Network)



- Parameter 갯수
 - edge, node
 - $x * y + y$
- 작업량
 - Optimizer
 - Loss Function
 - Activation Function
 - Predict
- Model 비교 기준
 - 속도
 - 가중치 크기
- $x = f'(y)$: 전치 함수
 - 역행렬
- 장점
 - Loss Function을 사용하여 학습이 가능함
- 단점
 - 이미지 분류시 위상 정보를 활용하지 못함

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

- Activation Functions (활성화 함수)

- <https://reniew.github.io/12/>

- [sigmoid](#) : Sigmoid, [0, 1] : 이진 분류
 - [hard_sigmoid](#)
 - [tanh](#) : TanH, [-1, 1] ← Sigmoid 개선 : 이진 분류
 - [softmax](#) : Softmax, Output의 총합은 1 (확률) : 다중 분류
 - [relu](#) : ReLU (Rectified Linear Unit), [0, x] : 연산이 빠름
 - [LeakyReLU](#) : $[0.01x, x]$ ← ReLU 개선
 - [PReLU](#) : $[ax, x]$ ← Leaky ReLU 개선
 - [elu](#) : ELU (Exponential Linear Unit), $[a(e^x - 1), x]$ ← TanH + ReLU
 - [ThresholdedReLU](#)
 - [linear](#) : Linear, 입력값을 그대로 출력

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

- Activation Functions (활성화 함수)

- exponential
- gelu
- selu
- softplus
- softsign
- swish

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

- Loss Functions (손실 함수)

- binary_crossentropy
- binary_focal_crossentropy
- categorical_crossentropy : 분류시 사용
- sparse_categorical_crossentropy

- mean_squared_error : MSE : 예측시 사용
- mean_squared_logarithmic_error : MSLE
- mean_absolute_error : MAE
- mean_absolute_percentage_error : MAPE

- categorical_hinge
- cosine_similarity
- hinge
- huber
- kl_divergence
- log_cosh
- log_cosh as logcosh
- poisson
- squared_hinge

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

- Optimizer (최적화)

- experimental
- legacy
- schedules

- **adam** : Adam : 예측시 사용

- nadam : Nadam

- adamax : Adamax

- adadelta : Adadelta

- adagrad : Adagrad : 학습률을 조정하여 학습

- ftrl : Ftrl

- gradient_descent : SGD (Stochastic Gradient Descent, 확률적 경사 하강법)

- rmsprop : RMSprop

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

- Metric (척도)
 - [https://ek-koh.github.io/data analysis/evaluation/](https://ek-koh.github.io/data%20analysis/evaluation/)
 - **Accuracy** : 정확도 (예측과 실제값이 같은 비율)
 - BinaryAccuracy
 - CategoricalAccuracy
 - binary_accuracy
 - categorical_accuracy
 - sparse_categorical_accuracy
 - sparse_top_k_categorical_accuracy
 - top_k_categorical_accuracy
 - SparseCategoricalAccuracy
 - SparseTopKCategoricalAccuracy
 - TopKCategoricalAccuracy
- **Precision** : 정밀도 (예측이 a인 경우, 예측과 실제값이 a이 비율)
- PrecisionAtRecall
- **Recall** : 재현율 (실제값이 a인 경우, 예측과 실제값이 a이 비율)
- RecallAtPrecision

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

- Matric (척도)

- Mean
- MeanMetricWrapper
- MeanTensor
- Metric
- Sum

- AUC
- BinaryCrossentropy
- BinaryIoU
- CategoricalCrossentropy
- CategoricalHinge
- CosineSimilarity
- FalseNegatives
- FalsePositives
- Hinge
- IoU
- KLDivergence

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

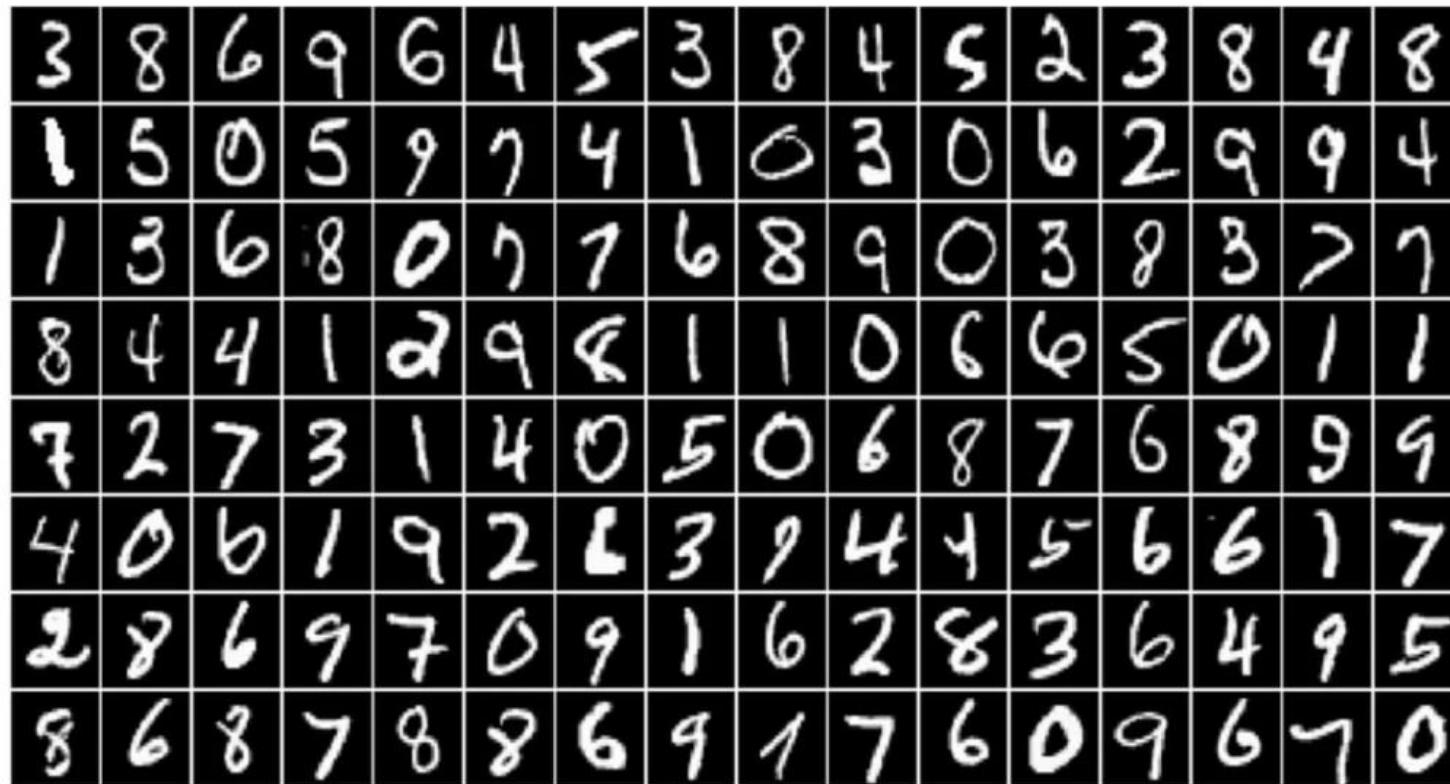
- Matric (척도)
 - LogCoshError
 - MeanAbsoluteError
 - MeanAbsolutePercentageError
 - MeanIoU
 - MeanRelativeError
 - MeanSquaredError
 - MeanSquaredLogarithmicError
 - OneHotIoU
 - OneHotMeanIoU
 - Poisson
 - RootMeanSquaredError
 - SensitivityAtSpecificity
 - SparseCategoricalCrossentropy
 - SpecificityAtSensitivity
 - SquaredHinge
 - TrueNegatives
 - TruePositives

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

- Input

- 숫자 손글씨
- 28 * 28



출처: <https://learnopencv.com/implementing-mlp-tensorflow-keras/>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

- 데이터 가공
 - Nomalization
 - Layer에서 데이터 가공과 다른 점은 “한번만 실행된다”는 것 이다.
 - 훈련 데이터
 - : train
 - 훈련용 : train : 80%
 - 검증용 : validation : 20%
 - 평가 데이터 : test
- epochs
 - 훈련 집합 횟수
 - batch_size
 - 훈련 집합당 훈련 횟수



Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

- Model

```
model = keras.models.Sequential()  
#--- nb_classes = 28 * 28  
model.add(keras.layers.Dense(self.nb_classes, input_shape=(reshaped,), activation='softmax'))  
  
model.compile(  
    optimizer=self.optimizer, #--- Adam  
    loss=self.loss_function, #--- categorical_crossentropy  
    metrics=[ self.metrics ] #--- accuracy  
)
```

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

- Output

Model: "sequential"

Layer (type)	Output Shape	Param #	
dense (Dense)	(None, 10)	7850	#--- $(28 * 28) * 10 + 10$

Total params: 7,850

Trainable params: 7,850

Non-trainable params: 0

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

- Output

Epoch 1/35

94/94 [=====] - 1s 4ms/step - loss: 1.2428 - accuracy: 0.6838 -
val_loss: 0.7018 - val_accuracy: 0.8438

Epoch 2/35

94/94 [=====] - 0s 3ms/step - loss: 0.6172 - accuracy: 0.8523 -
val_loss: 0.4953 - val_accuracy: 0.8803

... 생략 ...

Epoch 34/35

94/94 [=====] - 0s 3ms/step - loss: 0.2570 - accuracy: 0.9283 -
val_loss: 0.2617 - val_accuracy: 0.9294

Epoch 35/35

94/94 [=====] - 0s 3ms/step - loss: 0.2555 - accuracy: 0.9287 -
val_loss: 0.2627 - val_accuracy: 0.9287

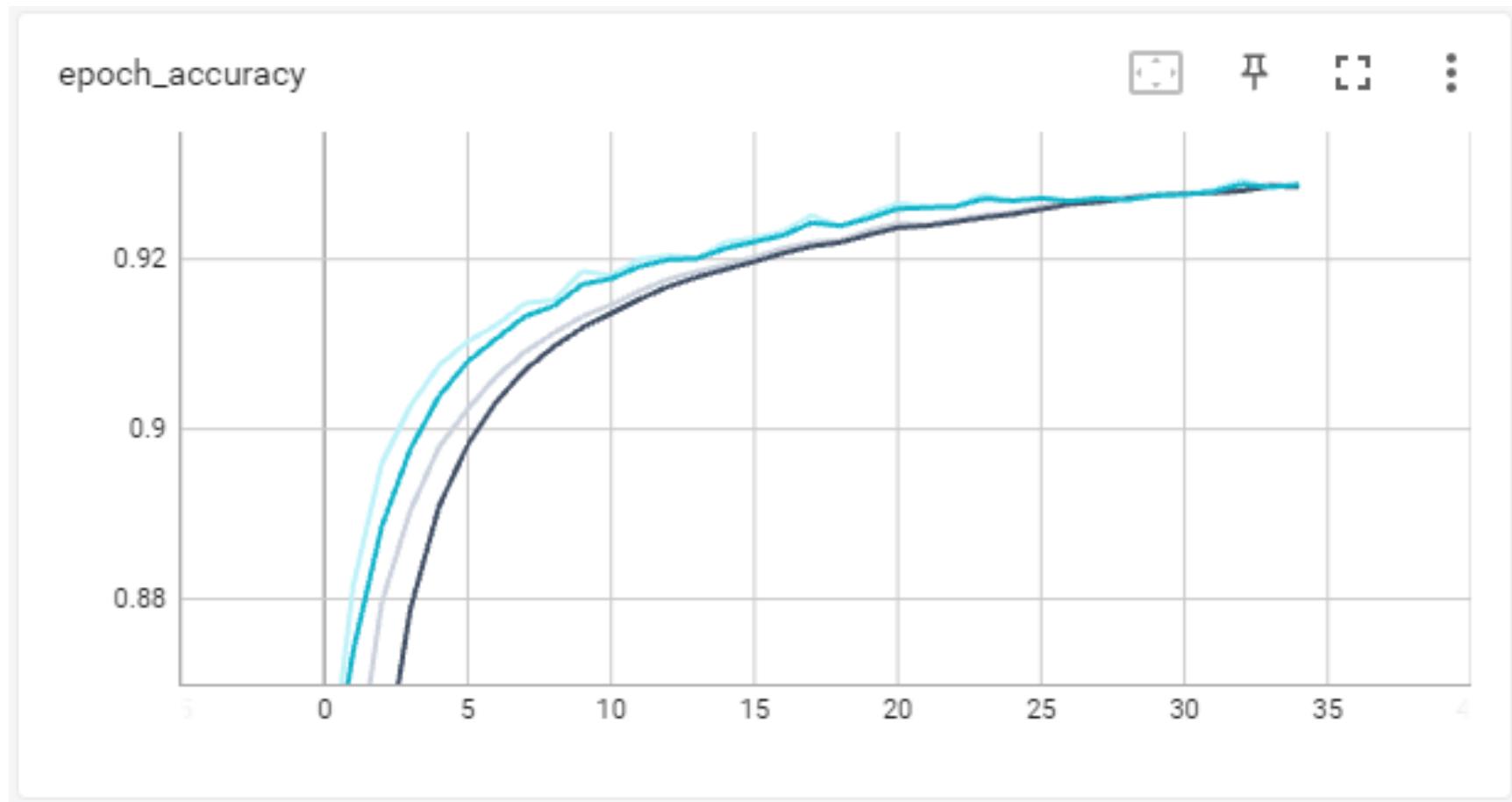
313/313 [=====] - 0s 1ms/step - loss: 0.2669 - accuracy: 0.9269

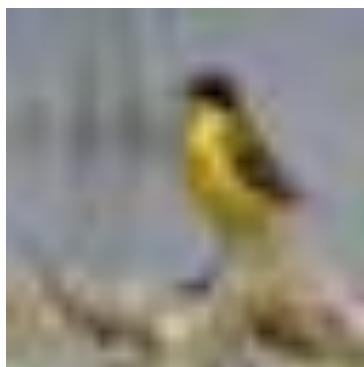
Test accuracy: 0.9269000291824341

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Dense (밀집망)

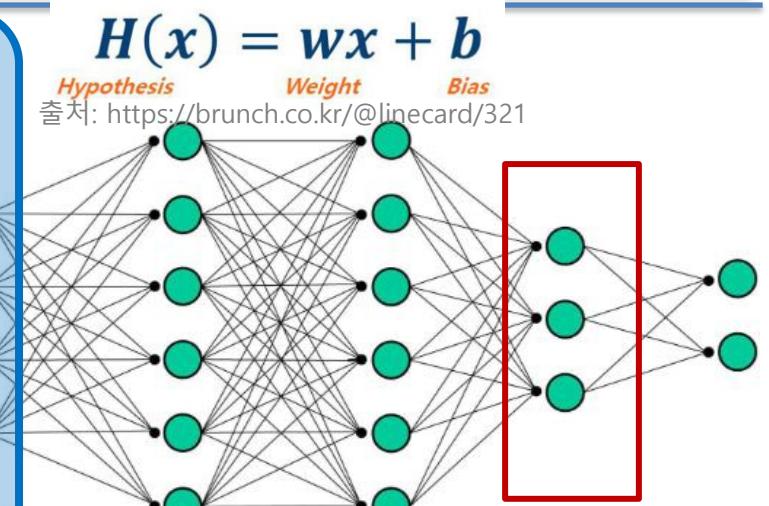
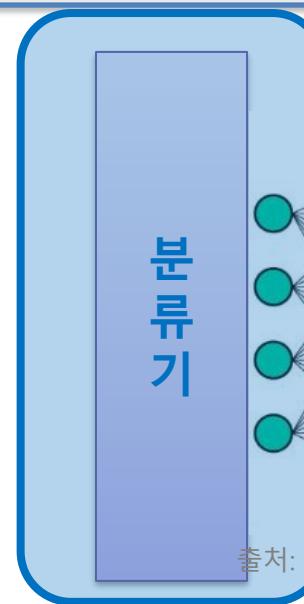
- Graph





60,000 이미지
100개 분류
분류당 600개 이미지
 $32 * 32$ picels

출처: <https://www.cs.toronto.edu/~kriz/cifar.html>



출처: <https://www.freshworks.com/ko/freshdesk/kblogs/deep-learning/>

생성기

$$\begin{aligned} y &= f(x) \\ &= \text{softmax}(H(x)) \\ &= \text{softmax}(wx + b) \end{aligned}$$

$$H(x) = wx + b$$

$$\begin{aligned} wx &= H(x) - b \\ x &= (H(x) - b) / w \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} x &= H(x) / w - b / w \\ (y &= wx + b \text{ 형태}) \end{aligned}$$

이
미
지
생
성

난수를 발생시켜 $H(x)$ 로 사용하면
이미지(x)를 생성할 수 있음

학습 기능 없음

생성기 → 분류기

난수
random
학습

이
미
지
생
성

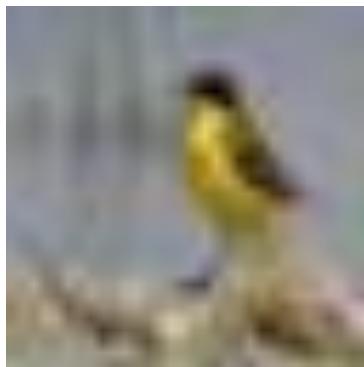
Generative AI (생성형 AI)

이미지

분류기

판별기로 사용

학습 X
사용



60,000 이미지
100개 분류
분류당 600개 이미지

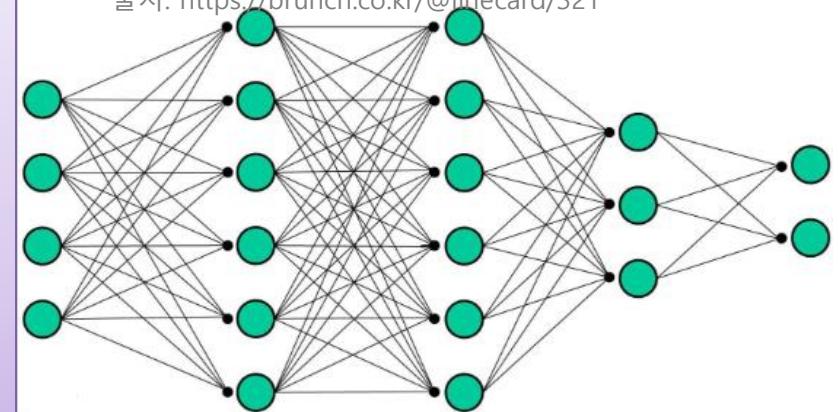
32 * 32 picels

출처: <https://www.cs.toronto.edu/~kriz/cifar.html>



$$H(x) = wx + b$$

Hypothesis *Weight* *Bias*
출처: <https://brunch.co.kr/@linecard/321>



출처: <https://www.freshworks.com/ko/freshdesk/kblogs/deep-learning/>

생성기 → 판별기



이미지



생성한 이미지



이미지를 생성하는 모델과
이미지를 판별하는 모델을
모두 학습 시킨다

x : 이미지 또는 생성한 이미지
y : 사진, 기계가 생성한 이미지

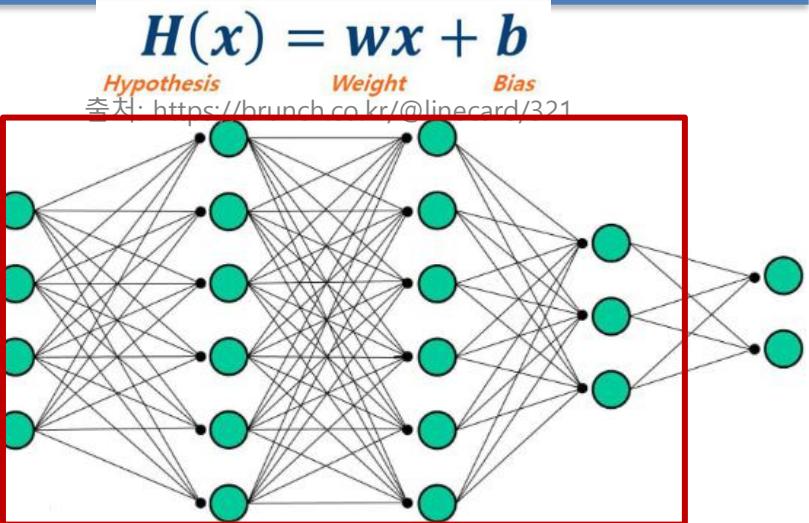
GAN (Generative Adversarial Networks, 생성적 적대 신경망)



60,000 이미지
100개 분류
분류당 600개 이미지

32 * 32 picels

출처: <https://www.cs.toronto.edu/~kriz/cifar.html>



출처: <https://www.freshworks.com/ko/freshdesk/kblogs/deep-learning/>

생성기

$$\begin{aligned} y &= f(x) \\ &= \text{softmax}(H(x)) \\ &= \text{softmax}(wx + b) \end{aligned}$$

$$H(x) = wx + b$$

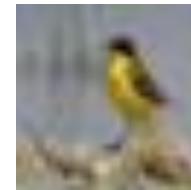
$$\begin{aligned} wx &= H(x) - b \\ x &= (H(x) - b) / w \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} x &= H(x) / w - b / w \\ (y &= wx + b \text{ 형태}) \end{aligned}$$

이
미
지
생
성

난수를 발생시켜 $H(x)$ 로 사용하면
이미지(x)를 생성할 수 있음

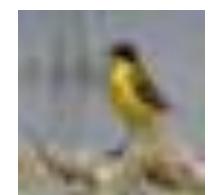
학습 기능 없음



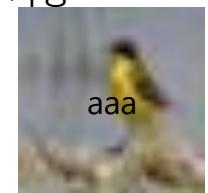
Encoder → Decoder

인코더

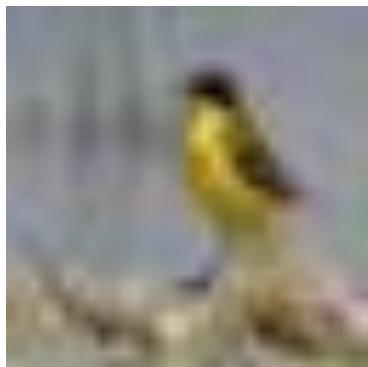
디코더



원본 이미지와
생성된 이미지의
유사성으로 학습
가능



AutoEncoder

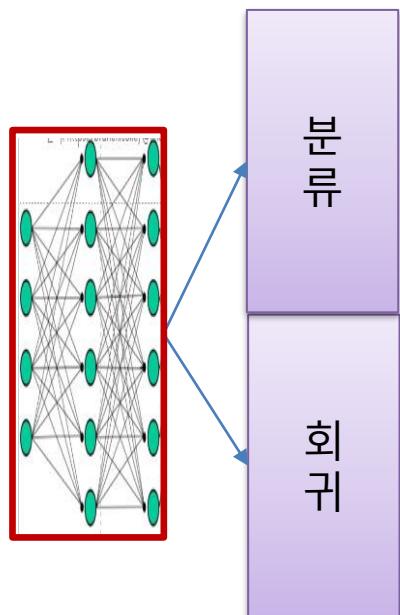


60,000 이미지
100개 분류
분류당 600개 이미지

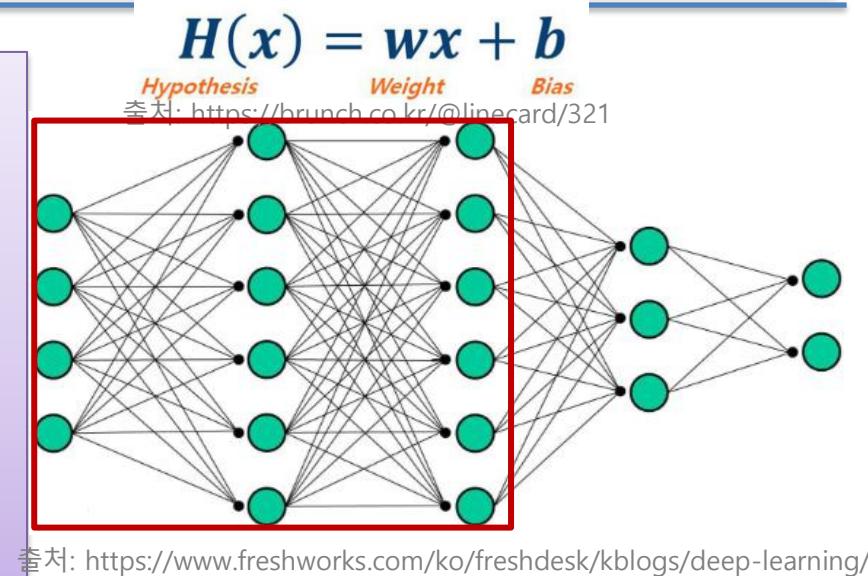
32 * 32 picels

출처: <https://www.cs.toronto.edu/~kriz/cifar.html>

분류와 지역화



- x, y, width, height
- 객체 탐지 (분류 + 회귀)
 - 동물, 동물의 위치

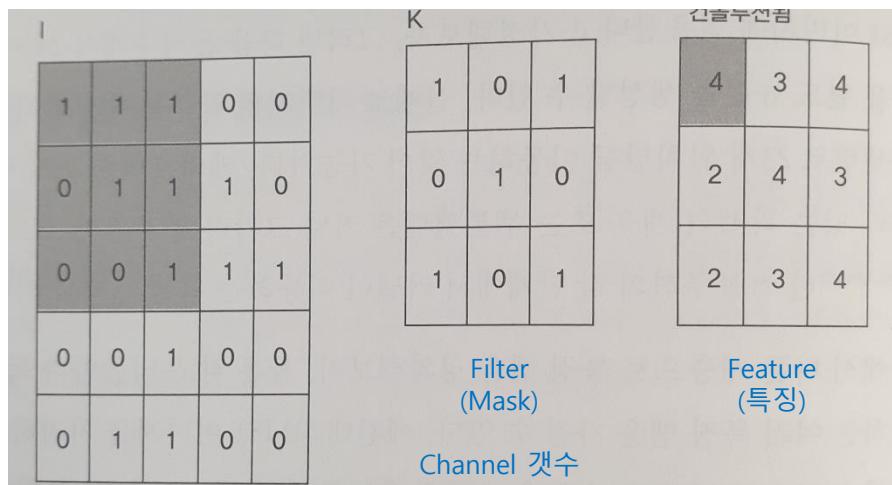


출처: <https://www.freshworks.com/ko/freshdesk/kblogs/deep-learning/>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Conv2D

- Convolution
 - Dense : 관계 정보를 활용하는 방법
 - Convolution : 선형 (1차원 배열)
 - Convolution : n차원 부분 행열
 - 행열에 Convolution을 적용하여 특징맵을 생성
 - 2차원 : 이미지, 오디오, 텍스트
 - 3차원 : 비디오



- Transpose Convolution
 - 전치 컨볼루션
 - 입력과 출력을 반전

1	1	1	0	0
0	1	1	1	0
0	0	1	1	1
0	0	1	1	0
0	1	1	0	0

4		

Image

Convolved
Feature

출처: <https://pub.towardsai.net/convolutional-neural-networks-cnns-tutorial-with-python-417c29f0403f>

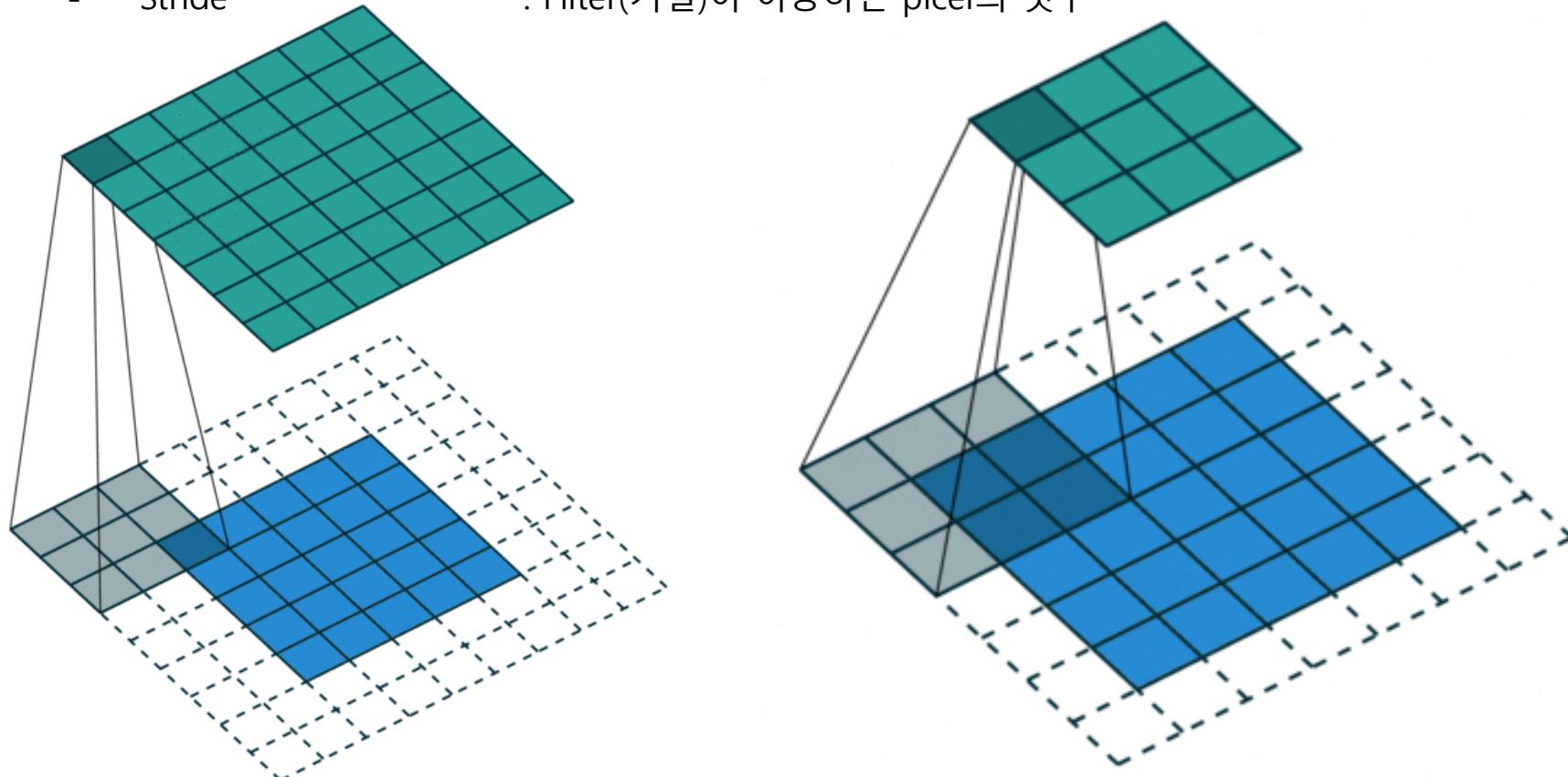
Layers

Layer 종류 : keras.layers.Conv2D

- Convolution

- Padding
- Stride

: 주로 입력과 출력의 크기를 동일하도록 조정
: Filter(커널)이 이동하는 pixel의 갯수



출처: <https://pub.towardsai.net/convolutional-neural-networks-cnns-tutorial-with-python-417c29f0403f>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Conv2D

- Convolution

- Filter



$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -4 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$



Input Image

- Filter

- 특정 효과를 가지는 filter에 대한 학습이 가능 하다.
- 특정 이미지만을 위한 filter가 생성 된다.



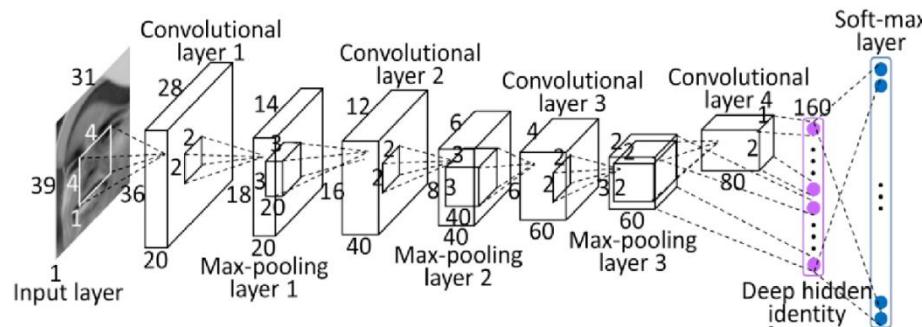
Convoluted Image

출처: <https://pub.towardsai.net/convolutional-neural-networks-cnns-tutorial-with-python-417c29f0403f>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Conv2D

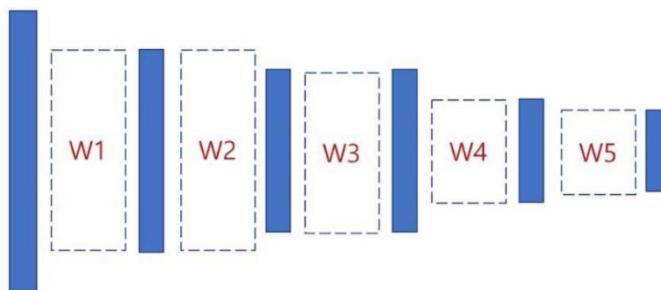
- 4개의 컨볼루션 레이어, 39x31x1 크기의 입력 데이터, 100개의 클래스로 분류
 - 20만개 parameter → Dense에 비해 학습이 쉽고 처리 속도가 빠르다.



출처: <https://github.com/sooftware/Speech-Recognition-Tutorial/blob/master/seminar/CNN.pdf>

- 4개의 dmsslrcmd, 1209x1(39x31x1) 크기의 입력 데이터, 100개의 클래스로 분류
 - 100만개 parameter. 은닉층이 깊어질 수록 급격히 늘어남

Input layer	Layer 1	Layer 2	Layer 3	Layer 4	Output Layer
(1209, 1)	(600, 1)	(300, 1)	(300, 1)	(150, 1)	(100, 1)

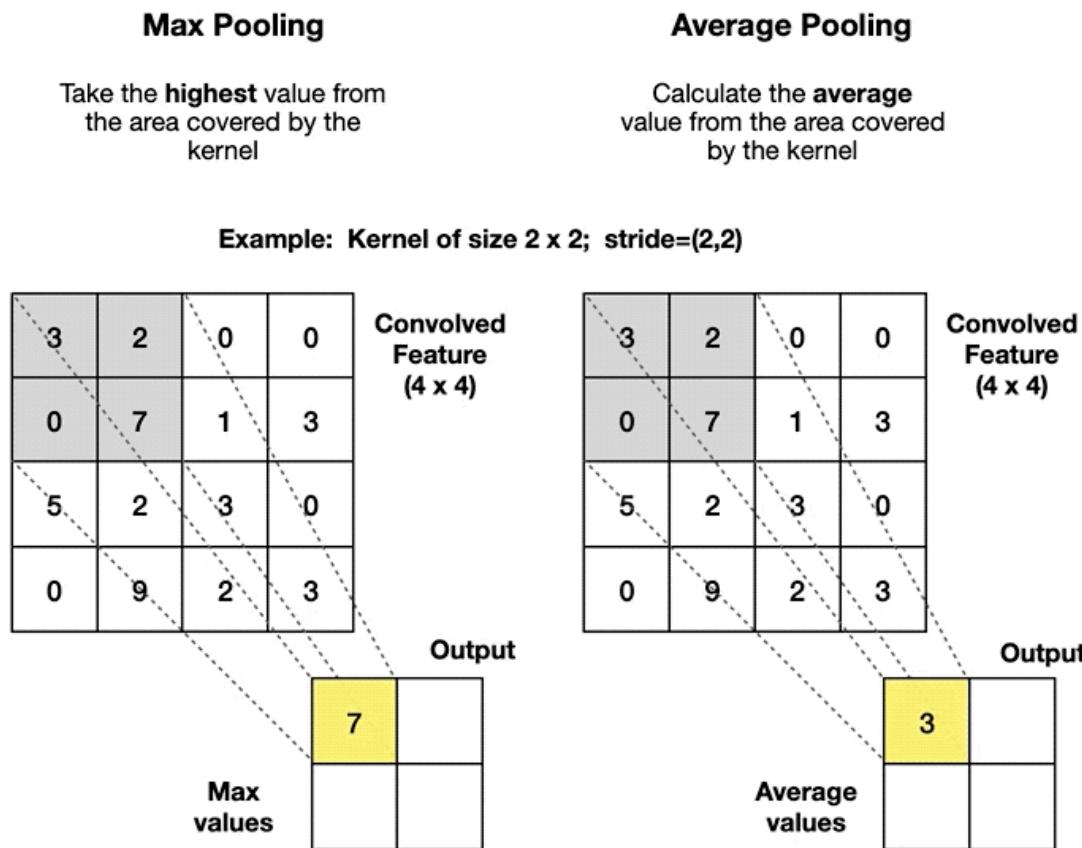


출처: <https://github.com/sooftware/Speech-Recognition-Tutorial/blob/master/seminar/CNN.pdf>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.MaxPooling2D

- Pooling
 - n차원 부분 행열을 사용하여 특징맵을 요약
 - 주로 Max Pooling을 사용 한다.



Layers

Layer 종류 : keras.layers.MaxPooling2D

- Pooling



Subsampling



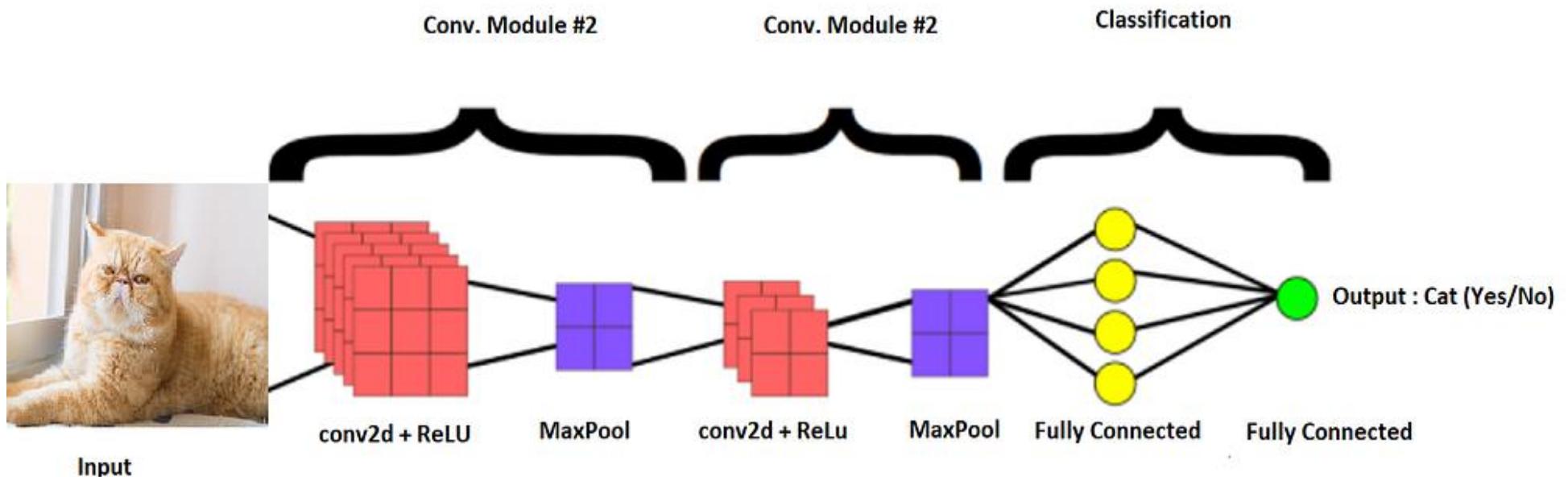
- 효과
 - 오류 보완
 - 확대

출처: <https://pub.towardsai.net/convolutional-neural-networks-cnns-tutorial-with-python-417c29f0403f>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Conv2D, keras.layers.MaxPooling2D

- CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망)
 - DCNN (Deep CNN, 심층 합성곱 신경망)
 - Convolution layer
 - ReLU (Rectified Linear Unit)
 - Pooling layer
 - FC (Fully connected) layer
- 데이터 변환 계층
 - Receptive field (로컬 수용 필드)
 - 가중치 공유



출처: <https://pub.towardsai.net/convolutional-neural-networks-cnns-tutorial-with-python-417c29f0403f>

Copyright 2017~2023 by OBCon Inc., All right reserved.

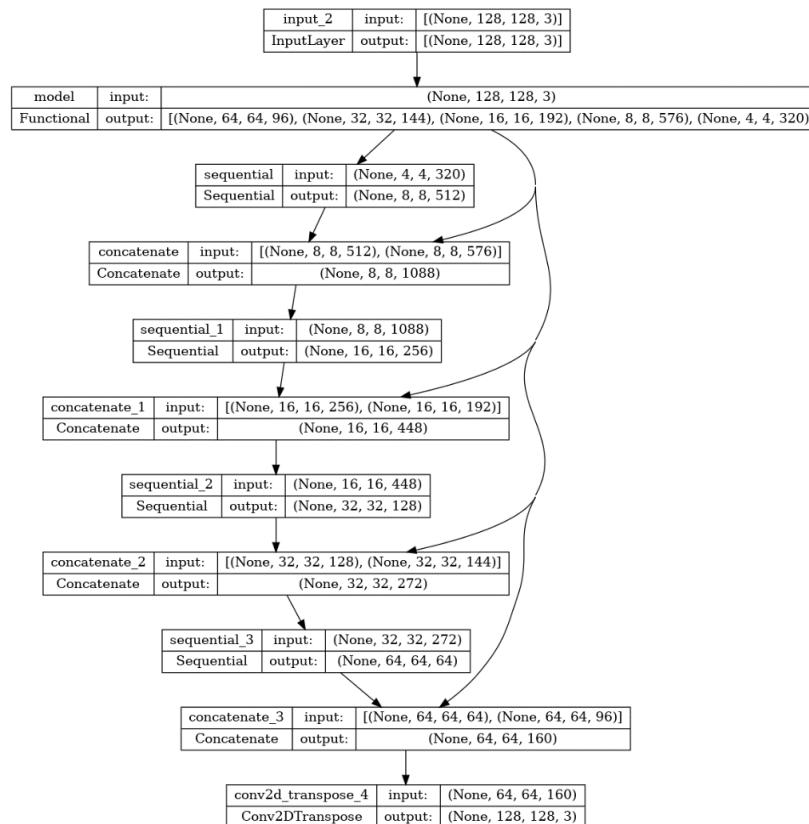
www.obcon.biz

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Conv2D, keras.layers.MaxPooling2D

- CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망)

- Filter의 크기에 따라 서로 다른 Feature가 생성 한다.
- 외부에서 다양한 종류의 Feature를 생성하여 조합 한다.



원본 이미지

: 128 * 128

Conv를 적용한 다양한 종류의 output 생성

- 4 * 4
- 8 * 8
- 16 * 16
- 32 * 32
- 64 * 64

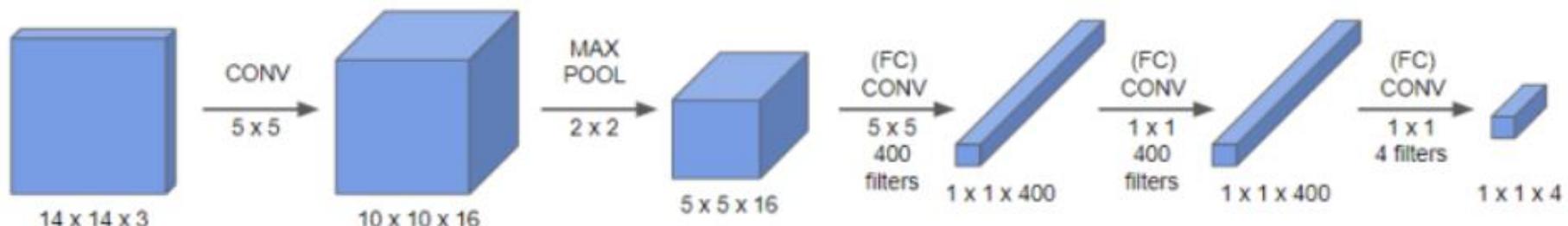
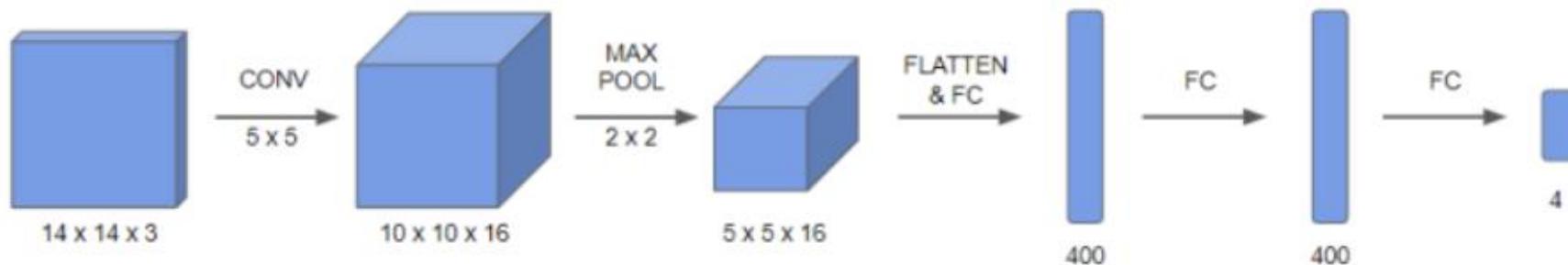
→ Conv한 output을 연산

출처: <https://www.tensorflow.org/tutorials/images/segmentation?hl=ko>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.Conv2D, keras.layers.MaxPooling2D

- CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망)
 - Dense (Fully Connected) layer를 Conv layer로 대체하여 성능 향상
 - Convolutional Fully Connected 사용시 장점
 - 속도가 빠름
 - 다양한 크기의 이미지를 입력 받을 수 있음



출처: <https://velog.io/@pabiya/OverFeatIntegrated-Recognition-Localization-and-Detectionusing-Convolutional-Networks>

Layers

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망)

- Input

- 숫자 손글씨
- 28×28

3	8	6	9	6	4	5	3	8	4	5	2	3	8	4	8
1	5	0	5	9	7	4	1	0	3	0	6	2	9	9	4
1	3	6	8	0	7	7	6	8	9	0	3	8	3	7	7
8	4	4	1	2	9	8	1	1	0	6	6	5	0	1	1
7	2	7	3	1	4	0	5	0	6	8	7	6	8	9	9
4	0	6	1	9	2	1	3	9	4	4	5	6	6	1	7
2	8	6	9	7	0	9	1	6	2	8	3	6	4	9	5
8	6	8	7	8	8	6	9	1	7	6	0	9	6	7	0

출처: <https://learnopencv.com/implementing-mlp-tensorflow-keras/>

Layers

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망)

- 데이터 가공
 - Nomalization
 - Layer에서 데이터 가공과 다른 점은 "[한번만 실행된다](#)"는 것 이다.
- 훈련 데이터 : train
 - 훈련용 : train : 80%
 - 검증용 : validation : 20%
- 평가 데이터 : test
- epochs
 - 훈련 집합 횟수
- batch_size
 - 훈련 집합당 훈련 횟수

Layers

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망)

- Model

IMG_ROWS, IMG_COLS = 28, 28

input_shape = (IMG_ROWS, IMG_COLS, 1)

```
model = keras.models.Sequential()
```

```
model.add(keras.layers.Conv2D(20, (5, 5), activation='relu', input_shape=input_shape))
```

```
model.add(keras.layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2), strides=(2, 2)))
```

```
model.add(keras.layers.Conv2D(50, (5, 5), activation='relu'))
```

```
model.add(keras.layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2), strides=(2, 2)))
```

```
model.add(keras.layers.Flatten())
```

```
model.add(keras.layers.Dense(500, activation="relu"))
```

```
model.add(keras.layers.Dense(self.nb_classes, activation="softmax"))
```

```
model.compile(
```

```
    optimizer=keras.optimizers.Adam(),
```

```
    loss='categorical_crossentropy',
```

```
    metrics=['accuracy' ]
```

```
)
```

Layers

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망)

- Output

Model: "sequential"

Layer (type)	Output Shape	Param #
=====		
conv2d (Conv2D)	(None, 24, 24, 20)	520
max_pooling2d (MaxPooling2D)	(None, 12, 12, 20)	0
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 8, 8, 50)	25050
max_pooling2d_1 (MaxPooling2D)	(None, 4, 4, 50)	0
flatten (Flatten)	(None, 800)	0
dense (Dense)	(None, 500)	400500
dense_1 (Dense)	(None, 10)	5010
=====		

Total params: 431,080

Trainable params: 431,080

Non-trainable params: 0

Layers

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망)

■ Output

Epoch 1/5

```
2023-08-03 14:06:54.469518: I tensorflow/stream_executor/cuda/cuda_dnn.cc:384] Loaded cuDNN version 8600
```

```
24/24 [=====] - 5s 52ms/step - loss: 1.1939 - accuracy: 0.7053 - val_loss: 0.4708 - val_accuracy: 0.8558
```

Epoch 2/5

```
24/24 [=====] - 1s 39ms/step - loss: 0.3677 - accuracy: 0.8913 - val_loss: 0.3250 - val_accuracy: 0.9014
```

Epoch 3/5

```
24/24 [=====] - 1s 38ms/step - loss: 0.2287 - accuracy: 0.9403 - val_loss: 0.2305 - val_accuracy: 0.9316
```

Epoch 4/5

```
24/24 [=====] - 1s 38ms/step - loss: 0.1650 - accuracy: 0.9547 - val_loss: 0.1785 - val_accuracy: 0.9457
```

Epoch 5/5

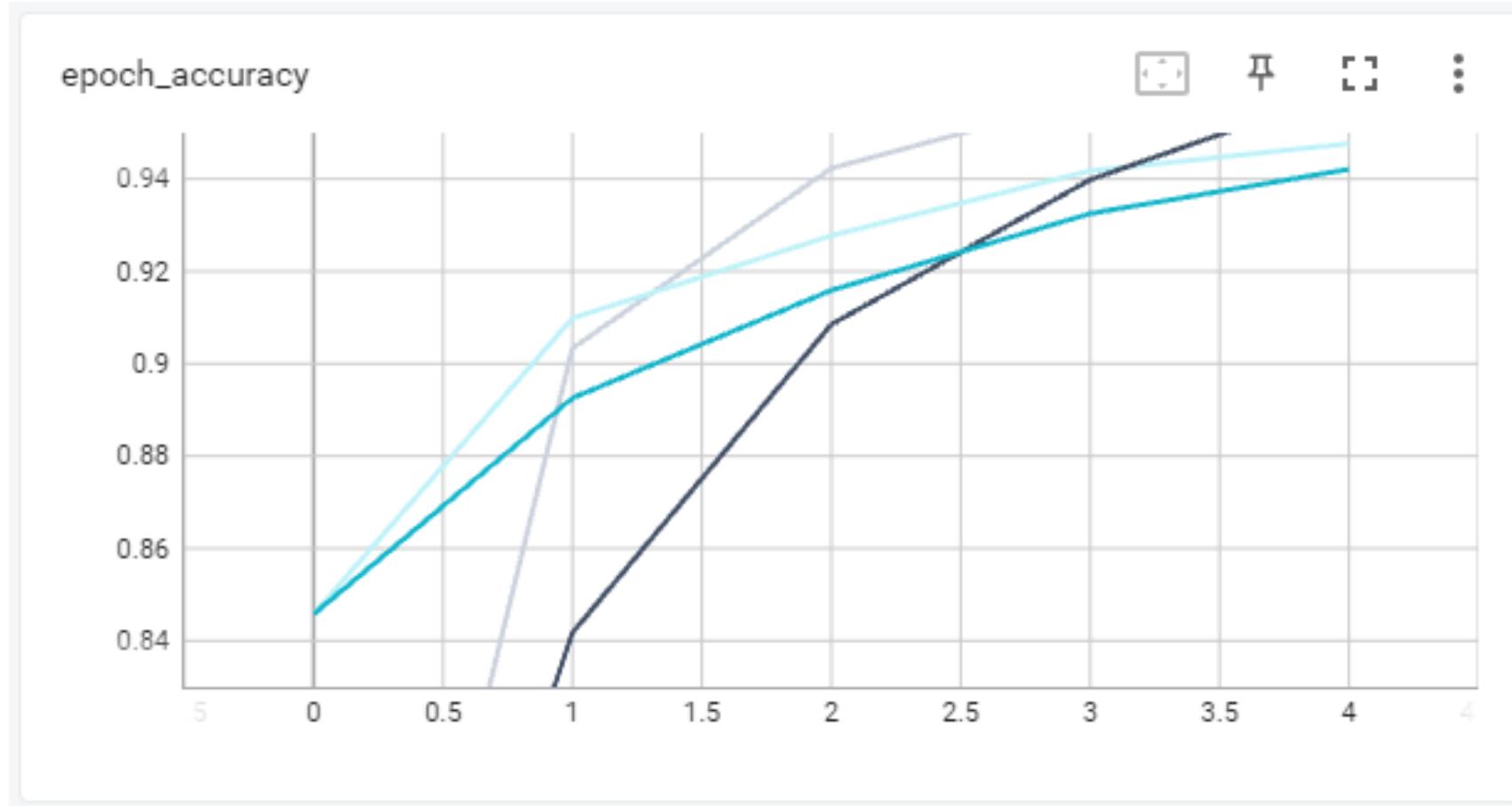
```
24/24 [=====] - 1s 38ms/step - loss: 0.1240 - accuracy: 0.9697 - val_loss: 0.1629 - val_accuracy: 0.9504
```

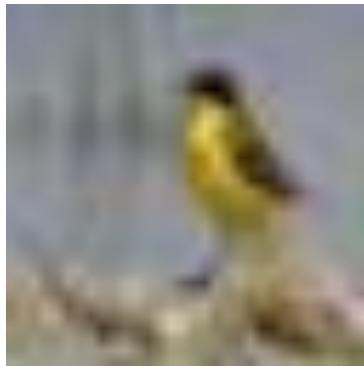
```
313/313 [=====] - 1s 2ms/step - loss: 0.1474 - accuracy: 0.9541
```

Layers

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망)

- Graph



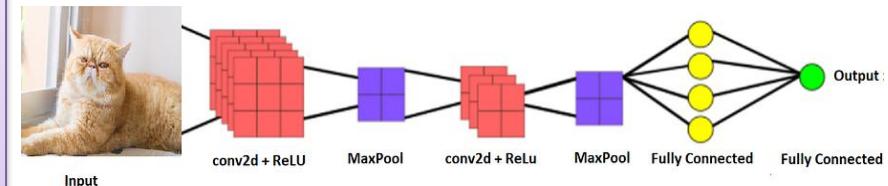


60,000 이미지
100개 분류
분류당 600개 이미지

32 * 32 pixels

출처: <https://www.cs.toronto.edu/~kriz/cifar.html>

분류



출처: <https://pub.towardsai.net/convolutional-neural-networks-cnns-tutorial-with-python-417c29f0403f>

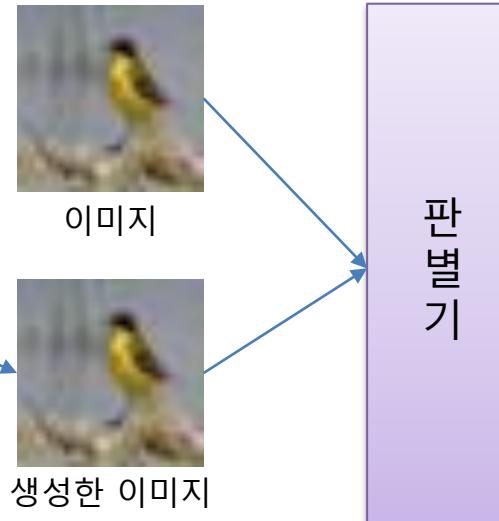
1

- SRGAN (Super Resolution GAN)
 - 저해상도 이미지로 고해상도 이미지 생성
- CycleGAN : 이미지 변환
 - 풍경을 반고호가 그린 풍경으로 변환
 - 여름_사진 → 겨울_사진
- InfoGAN
 - 생성된 이미지의 다양한 속성을 제어
- GAN은 산술 연산 가능
 - 안경_쓴_남자 - 안경_안_쓴_남자 + 안경_안_쓴_여자 → 안경_쓴_여자

생성기

GAN (Generative Adversarial Networks, 생성적 적대 신경망)

생성기 → 판별기



이미지를 생성하는 모델과
이미지를 판별하는 모델을
모두 학습 시킨다

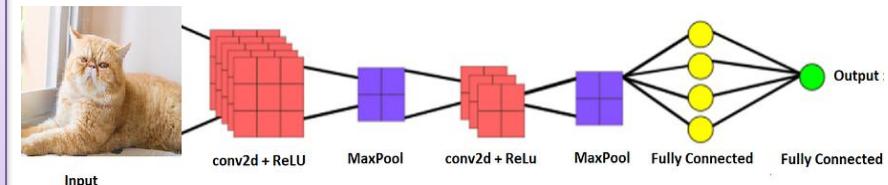
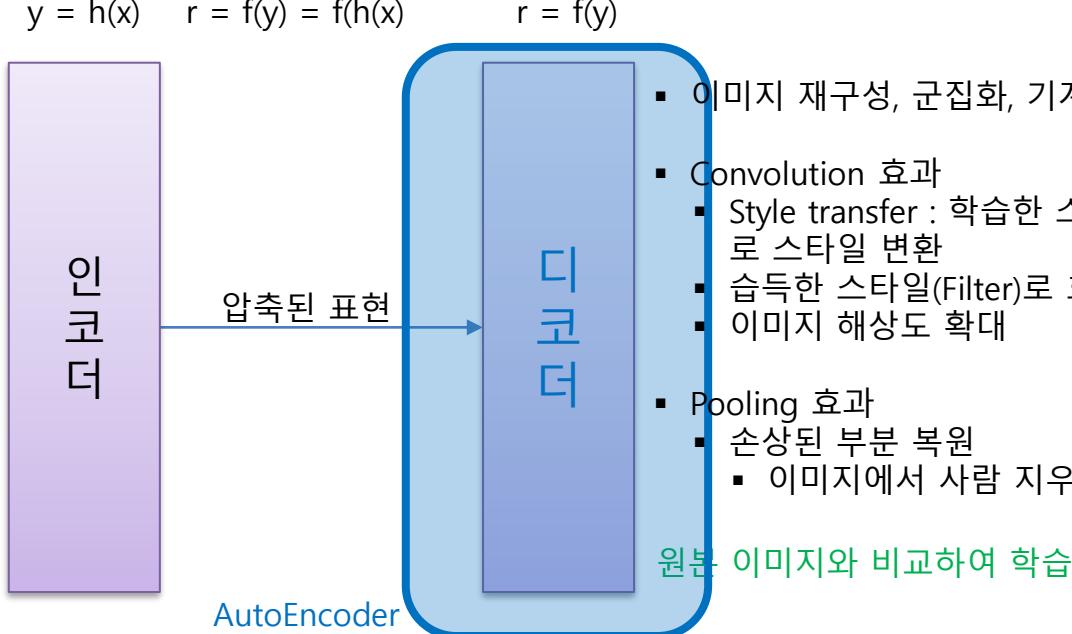


60,000 이미지
100개 분류
분류당 600개 이미지

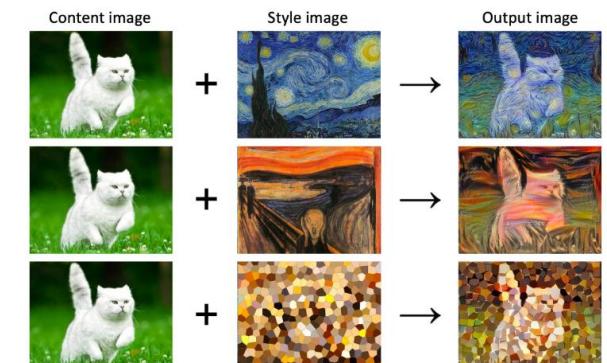
32 * 32 picels

출처: <https://www.cs.toronto.edu/~kriz/cifar.html>

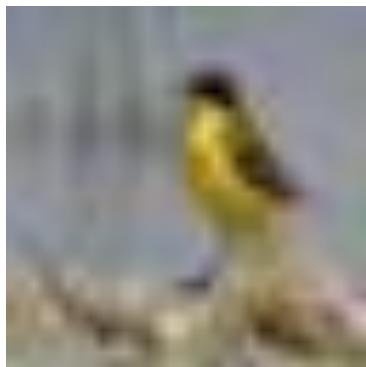
2 Encoder → Decoder



출처: <https://pub.towardsai.net/convolutional-neural-networks-cnns-tutorial-with-python-417c29f0403f>



출처: [https://gm-note.tistory.com/entry/머신
러닝-Style-transfer스타일-변환](https://gm-note.tistory.com/entry/머신러닝-Style-transfer스타일-변환)

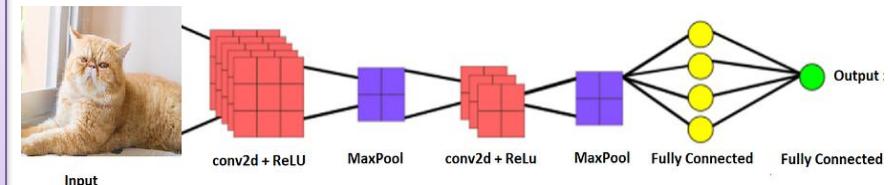
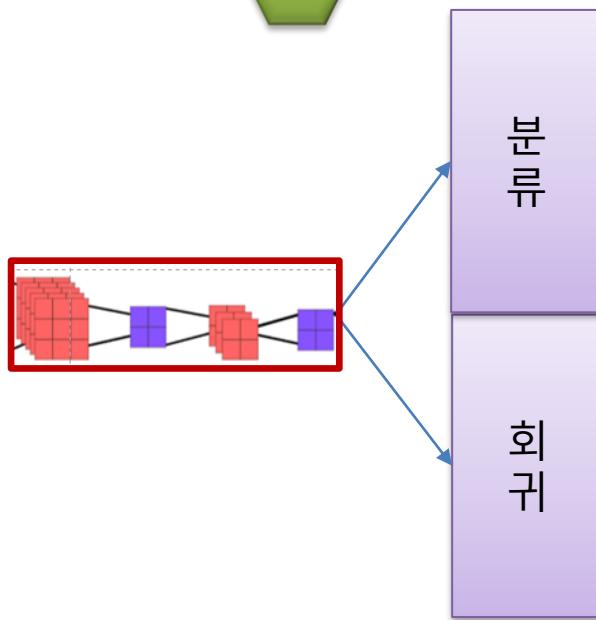


60,000 이미지
100개 분류
분류당 600개 이미지
 $32 * 32$ picels

출처: <https://www.cs.toronto.edu/~kriz/cifar.html>

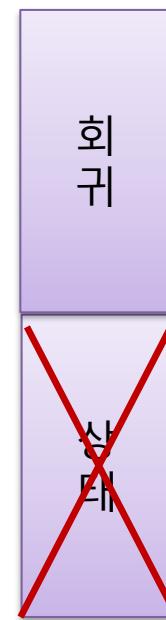
3

분류와 지역화



출처: <https://pub.towardsai.net/convolutional-neural-networks-cnns-tutorial-with-python-417c29f0403f>

RNN



RNN (Recurrent Neural Network, 순환 신경망)

GAN (Generative Adversarial Networks, 생성적 적대 신경망)

■ DCGAN (Deep Convolution GAN)

- images_real : tensorflow.keras.datasets.mnist에서 가져온 진짜 손글씨 이미지
- noise : 난수
- image_fake : noise (난수)로 생성한 가짜 손글씨 이미지

```
def train(self, dataset, epochs, batch_size=256, save_interval=50):  
    binary_cross_entropy = keras.losses.BinaryCrossentropy()  
    generator_optimizer = keras.optimizers.Adam(1e-4)  
    discriminator_optimizer = keras.optimizers.Adam(1e-4)
```

```
for epoch in tqdm(range(epochs)):  
    for images_real in dataset:  
        noise = tf.random.normal([batch_size, self.latent_dim]) #--- 난수 발생
```

```
        with tf.GradientTape() as gen_tape, tf.GradientTape() as disc_tape:  
            images_fake = self.generator(noise, training=True) #--- 생성기 실행
```

```
            real_output = self.discriminator(images_real, training=True)  
            fake_output = self.discriminator(images_fake, training=True) #--- 판별기 실행  
            #--- 판별기 실행
```

GAN (Generative Adversarial Networks, 생성적 적대 신경망)

- DCGAN (Deep Convolution GAN)

with tf.GradientTape() as gen_tape, tf.GradientTape() as disc_tape:

Loss 계산

```
gen_loss = binary_crossentropy(tf.ones_like(fake_output), fake_output)  
  
real_loss = binary_crossentropy(tf.ones_like(real_output), real_output)  
fake_loss = binary_crossentropy(tf.zeros_like(fake_output), fake_output)  
disc_loss = real_loss + fake_loss
```

Optimizer

Loss를 사용하여
최적화

```
gradients_of_generator = gen_tape.gradient(gen_loss, self.generator.trainable_variables)  
gradients_of_discriminator = disc_tape.gradient(disc_loss, self.discriminator.trainable_variables)  
  
generator_optimizer.apply_gradients(zip(gradients_of_generator,  
self.generator.trainable_variables))  
discriminator_optimizer.apply_gradients(zip(gradients_of_discriminator,  
self.discriminator.trainable_variables))
```

GAN (Generative Adversarial Networks, 생성적 적대 신경망)

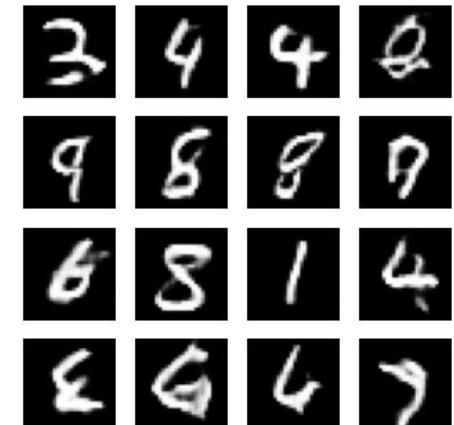
- DCGAN (Deep Convolution GAN)



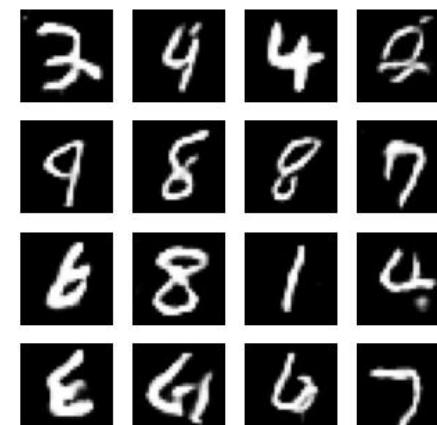
epoch 10



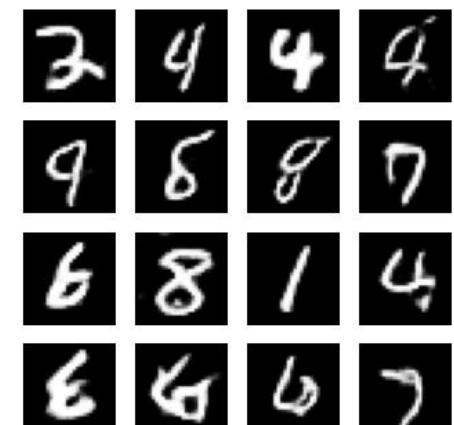
epoch 20



epoch 30



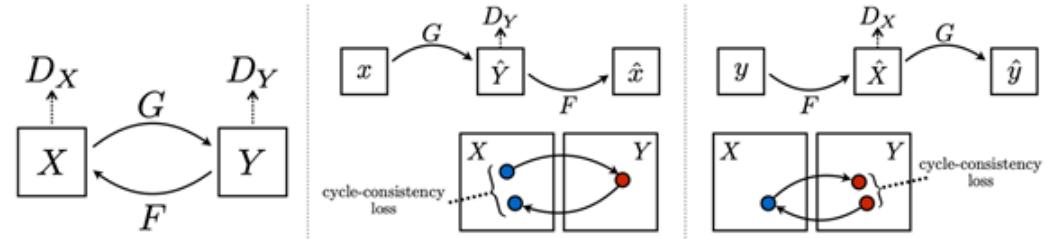
epoch 40



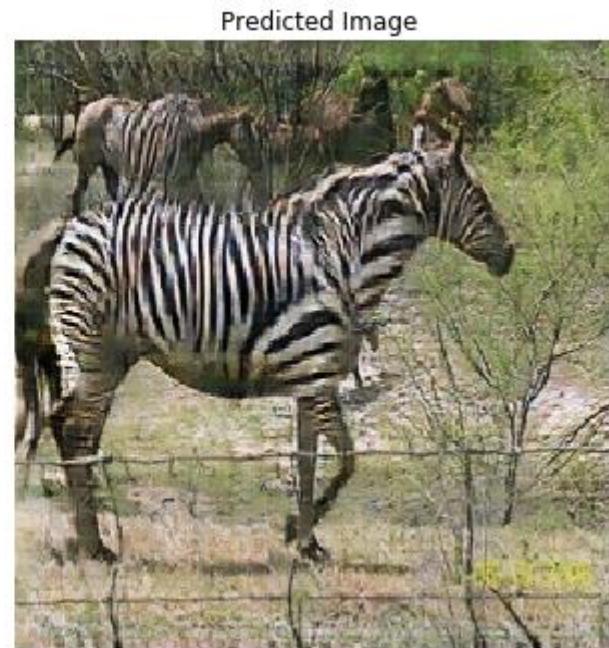
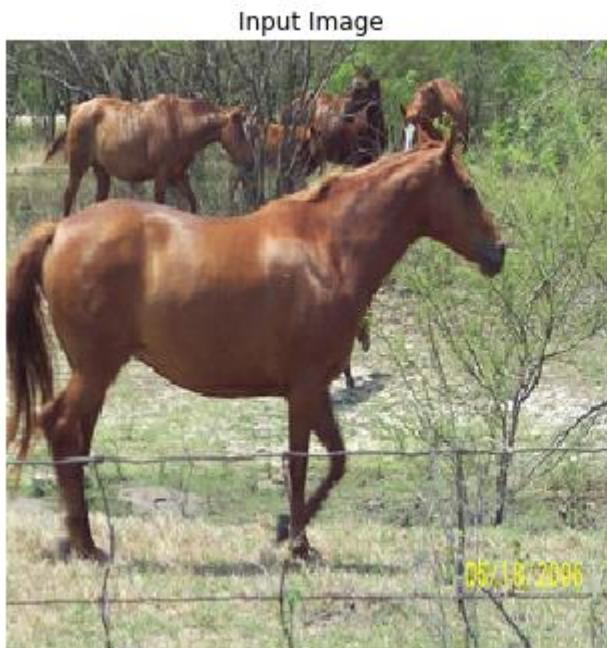
epoch 50

GAN (Generative Adversarial Networks, 생성적 적대 신경망)

- CycleGan
 - 다양한 스타일의 이미지간 변환을 학습



출처: <https://neptune.ai/blog/6-gan-architectures>



출처: <https://www.tensorflow.org/tutorials/generative/cyclegan?hl=ko>

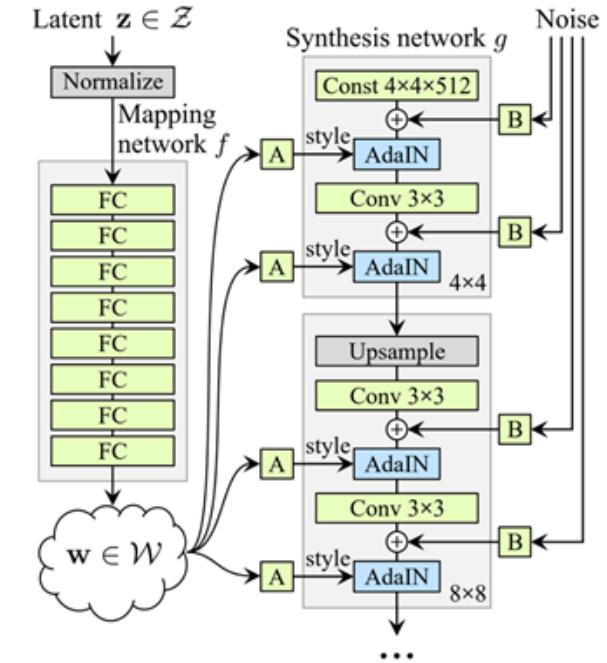
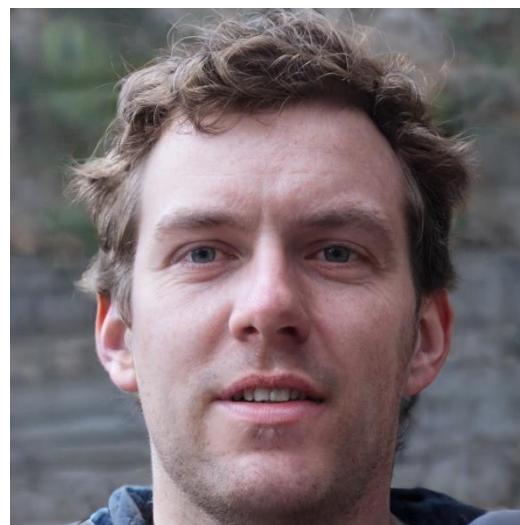
GAN (Generative Adversarial Networks, 생성적 적대 신경망)

■ StyleGAN

- 인간 얼굴의 특징으로 새로운 인간의 얼굴 이미지 생성
- 2,620만개 매개변수



출처: <https://thispersondoesnotexist.com/>

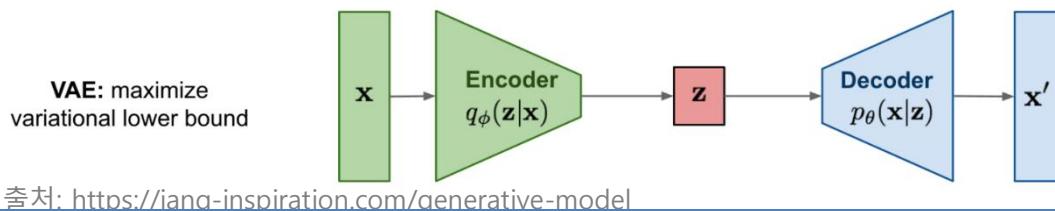


출처: <https://neptune.ai/blog/6-gan-architectures>

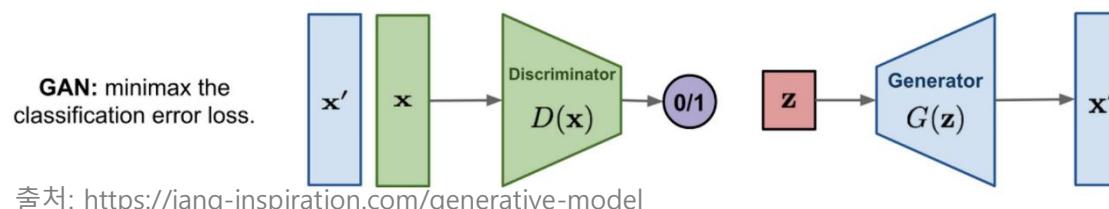
- pixelRNN
- text-2-image
- DiscoGAN
- IsGAN

GAN (Generative Adversarial Networks, 생성적 적대 신경망)

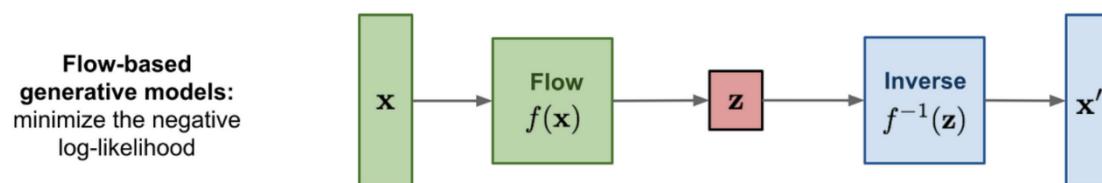
- Generative AI 모델의 종류
 - VAE (Variational Autoencoder, 변이형 오토인코더)



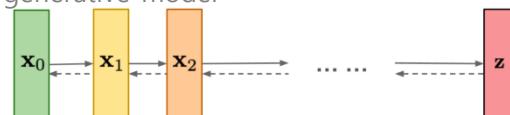
- GAN (Generative Adversarial Network, 생성적 적대 신경망)



- Likelihood Based Model
 - Autoregressive Models (자기 회귀 모델) : Regression 함수 사용
 - Flow-based Models (플로우 기반 모델) : 확률 밀도 함수 사용



- Diffusion Model
 - Diffusion models: Gradually add Gaussian noise and then reverse



AutoEncoder

- Encoder

```
class Encoder(keras.layers.Layer):  
    def __init__(self, hidden_dim):  
        super(Encoder, self).__init__()  
        self.hidden_layer = keras.layers.Dense(units=hidden_dim, activation=tf.nn.relu)  
  
    def call(self, input_features):  
        activation = self.hidden_layer(input_features)  
        return activation
```

- Decoder

```
class Decoder(keras.layers.Layer):  
    def __init__(self, hidden_dim, original_dim):  
        super(Decoder, self).__init__()  
        self.output_layer = keras.layers.Dense(units=original_dim, activation=tf.nn.relu)  
  
    def call(self, encoded):  
        activation = self.output_layer(encoded)  
        return activation
```

AutoEncoder

- AutoEncoder

```
class Autoencoder(keras.Model):  
    def __init__(self, hidden_dim, original_dim):  
        super(Autoencoder, self).__init__()  
        self.loss = []  
        self.encoder = Encoder(hidden_dim=hidden_dim)  
        self.decoder = Decoder(hidden_dim=hidden_dim, original_dim=original_dim)  
  
    def call(self, input_features):  
        encoded = self.encoder(input_features)  
        reconstructed = self.decoder(encoded)  
        return reconstructed
```

AutoEncoder

- Train

```
def train(model, loss, opt, dataset, epochs=20):
    for epoch in range(epochs):
        epoch_loss = 0
        for images in dataset:
            with tf.GradientTape() as tape:
```

AutoEncoder 실행

```
    preds = model(images)
```

Loss 계산

```
    loss_values = loss(preds, images)
```

Loss를 사용하여
최적화

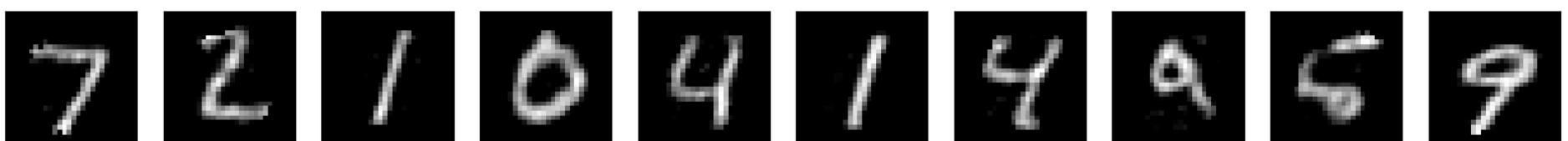
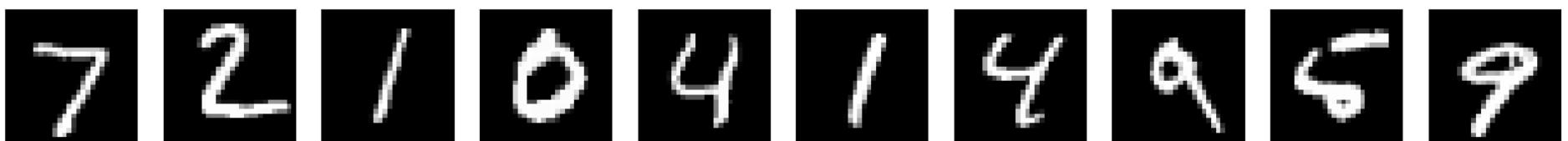
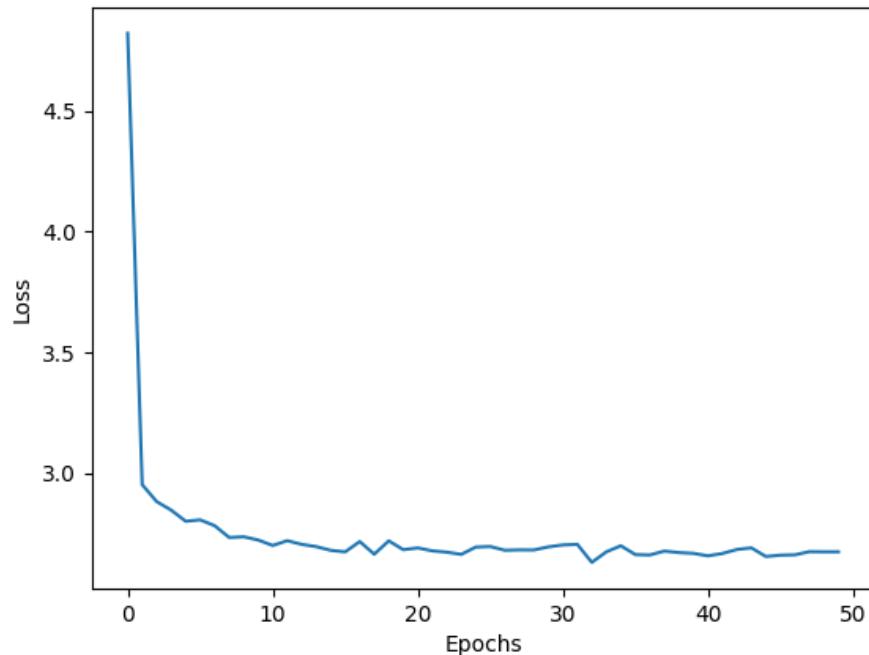
```
    gradients = tape.gradient(loss_values, model.trainable_variables)
    opt.apply_gradients(zip(gradients, model.trainable_variables))
```

```
    epoch_loss = epoch_loss + loss_values
    model.loss.append(epoch_loss)
```

Layers

2

AutoEncoder



AutoEncoder

- AutoEncoder 모델

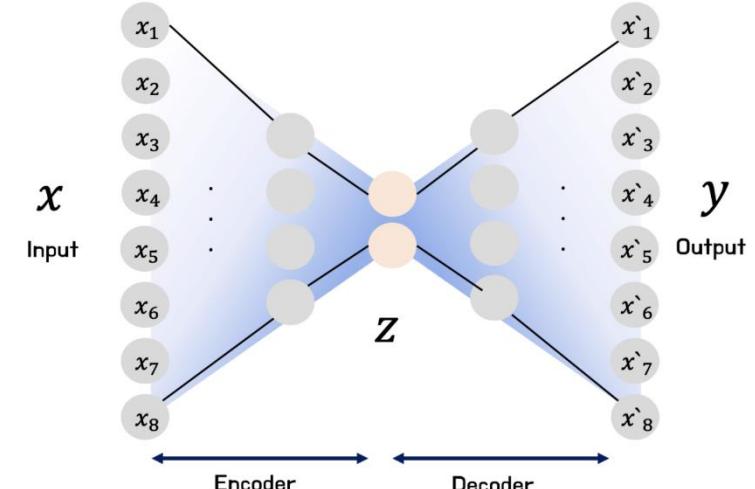
- $r = f(y) = f(h(x))$
- $y = h(x)$: Encoder
 - 일반적으로 y 는 x , r 보다 차원이 낮다.
 - y 는 x 의 특징으로 볼 수 있다.
- $r = f(y)$: Decoder
- $e = x - r$: 오차

- 활용

- AutoEncoder를 계층적으로 구성할 수 있다.
- **h(x)를 가공하여 여러가지 효과를 줄 수 있다.**
- r 을 x 와 관련 있지만 다른 것을 배치하여 학습 가능
 - 예) x. 영어, r. 프랑스어

- 사용 layer

- Dense : CF (Collaborative Filtering, 협업 필터링) 모델 구축에 유리
- Conv
 - 얼굴에서 안경을 제거
- RNN, LSTM, GRU : 텍스트 데이터 처리에 유리

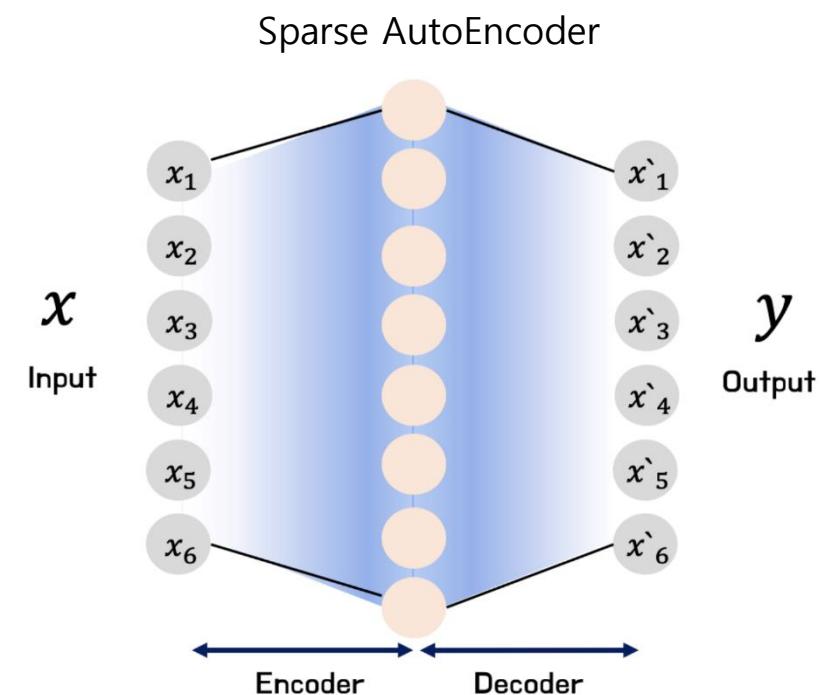
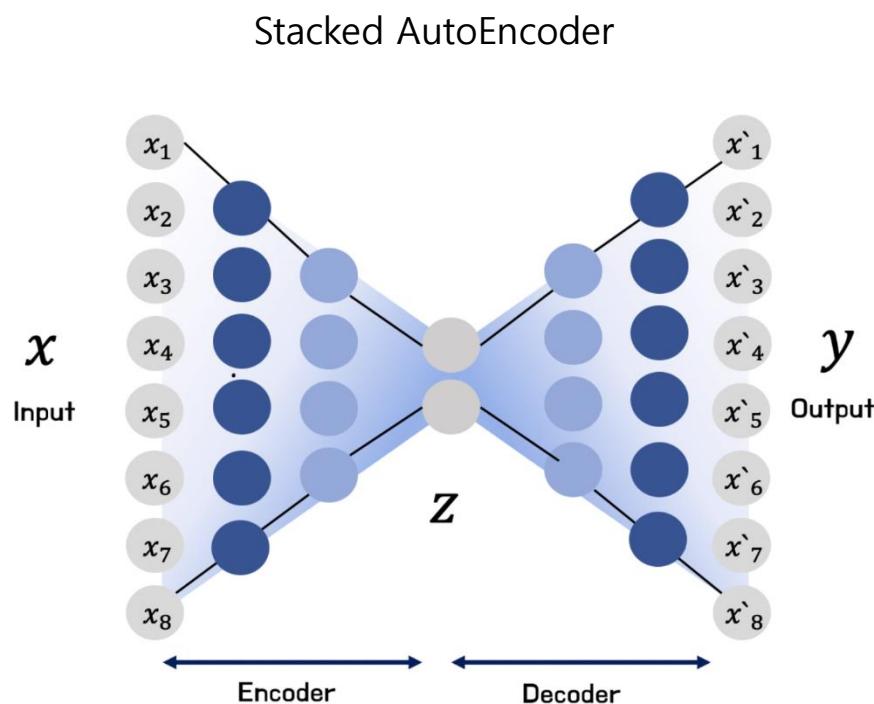


출처:

<https://velog.io/@jochedda/%EB%94%A5%EB%9F%AC%EB%8B%9D-Autoencoder-%EA%B0%9C%EB%85%90-%EB%B0%8F-%EC%A2%85%EB%A5%98>

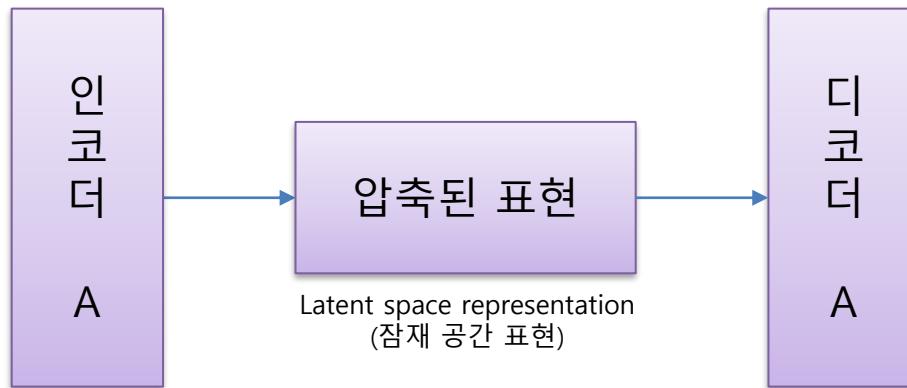
AutoEncoder

- AutoEncoder 모델



출처: <https://velog.io/@jchedda/%EB%94%A5%EB%9F%AC%EB%8B%9D-Autoencoder-%EA%B0%9C%EB%85%90-%EB%B0%8F-%EC%A2%85%EB%A5%98>

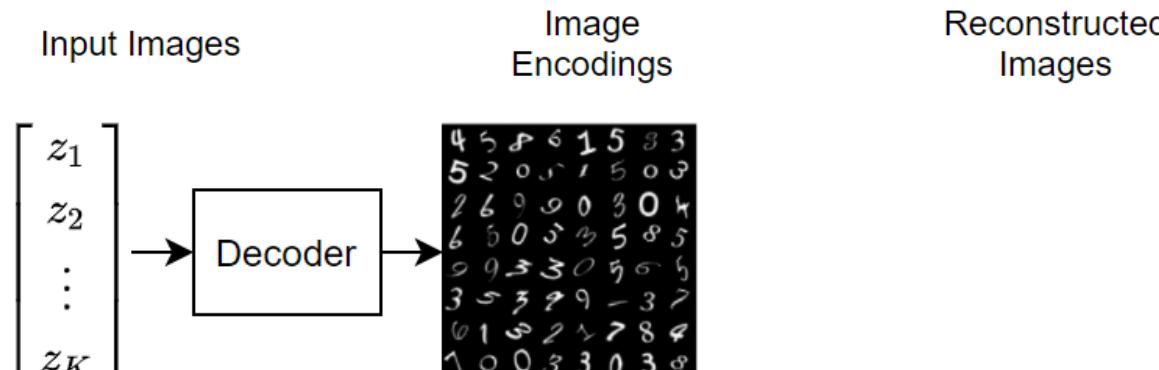
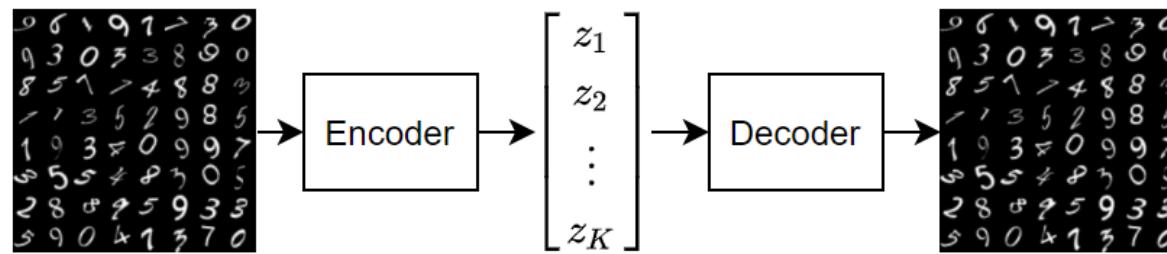
AutoEncoder



- **Denoising images** (이미지 잡음 제거)
 - 원본 이미지의 손상이 AutoEncoder를 거치면 복원 된다.
 - 손상된 이미지 복원 → 이미지에서 사람 지우기
 - 손상된 텍스트에서 누락된 단어 예측
- **Anomaly Detection** (이상 탐지)
 - 정상 이미지로 AutoEncoder를 사용하여 학습 한다. (디코딩 후 Loss Function 값 확인)
 - 비정상 이미지로 AutoEncoder를 하면 Loss Function 값이 확연하게 다를 것이다.
 - 신용카드 이상 거래 탐지: https://github.com/KerasKorea/KEKOxTutorial/blob/master/20_Keras의_Autoencoder를_활용해_신용카드_이상_거래_탐지하기.md

AutoEncoder

- Image generation (이미지 생성) : VAE (Variational AutoEncoder)
 - 인코더 A로 확률 분포를 따르는 압축된 표현을 생성 한다.
 - 확률 분포 (압축된 표현)으로 디코더를 통해 이미지를 생성 한다.



Random
Vectors

Generated
Images

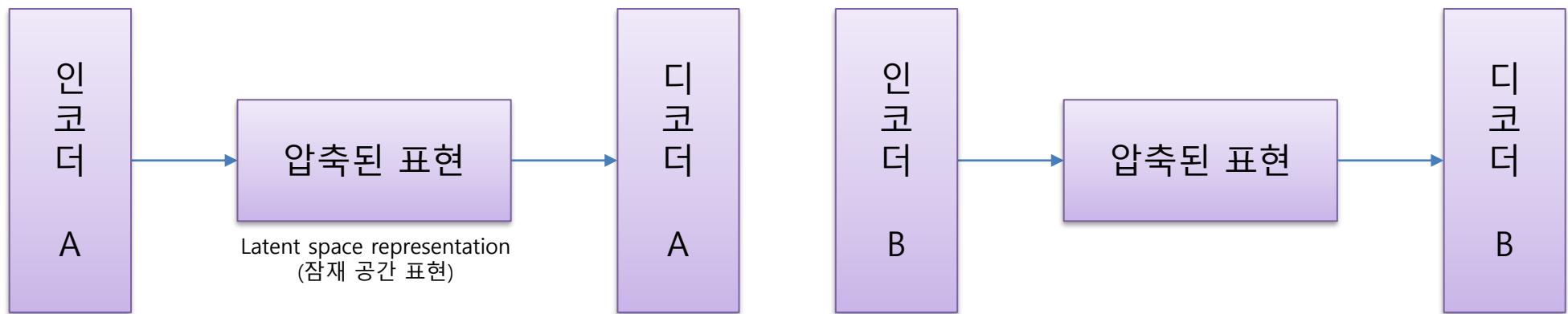
출처: <https://kr.mathworks.com/help/deeplearning/ug/train-a-variational-autoencoder-vae-to-generate-images.html>

AutoEncoder

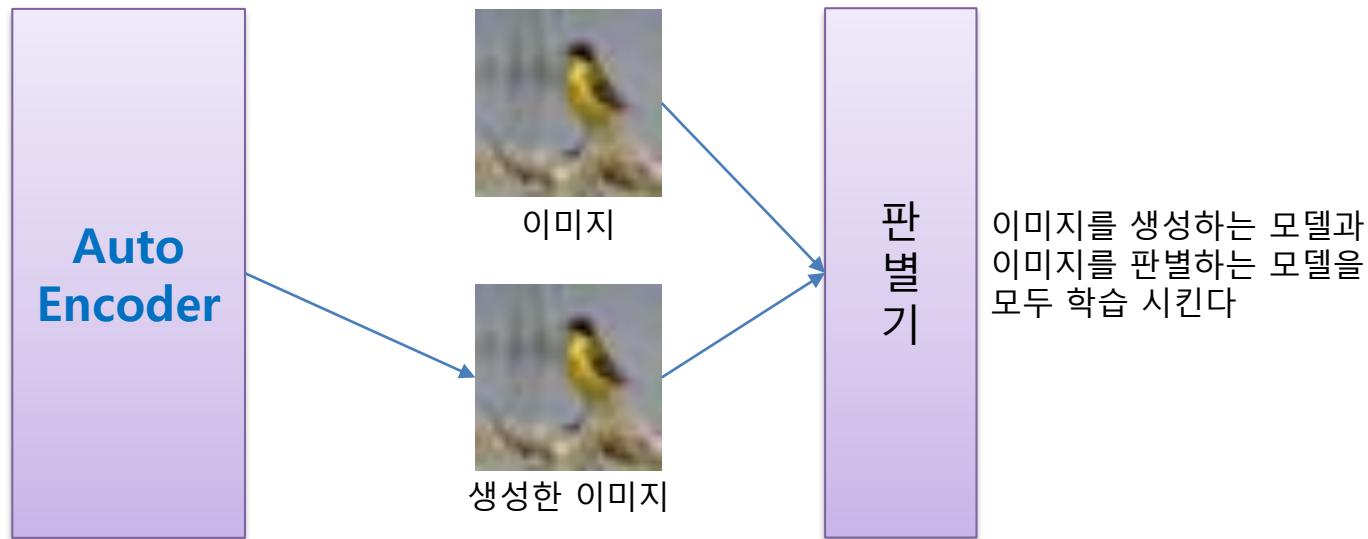
- Dimensionally Reduction (차원 감소)
 - PCA (Principal Component Analysis, 주성분 분석)과 유사
 - PCA는 선형적으로 차원 감소. AutoEncoder는 비선형적으로 차원 감소
- Recommendation Engines (추천 엔진)
- Image Recognition (이미지 인식)

AutoEncoder

- Style Transfer : 학습한 스타일로 스타일 변환
 - 인코더 A로 압축한 것을 디코더 B로 복원 한다.



AutoEncoder + GAN (Generative Adversarial Networks)



ppp

AutoEncoder

- 원본 이미지 (Pixel Space)



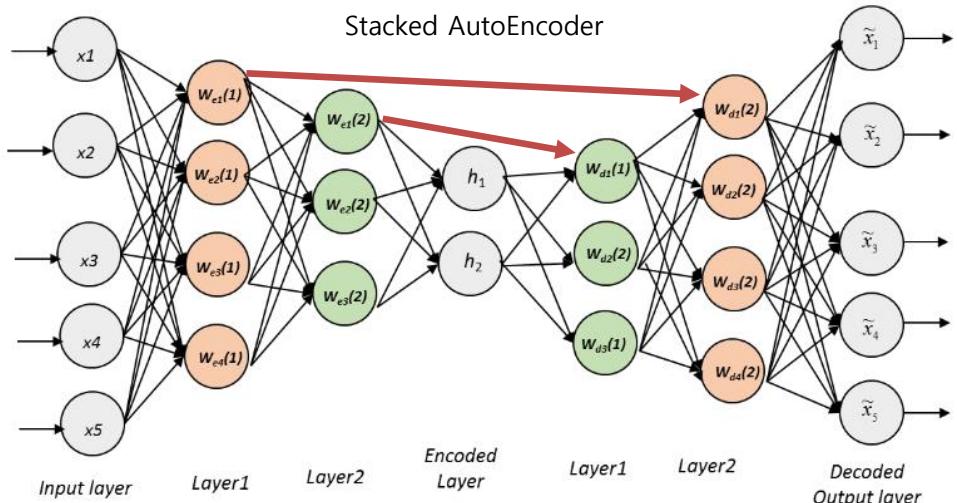
- Pixel Space에서 이미지 보간 (Linearly interpolate) → Fading overlay



- Latent space representation에서 보간한 후 Decoder 적용



AutoEncoder 응용



- 인코더와 디코더간의 같은 계층이 서로 관련이 있다.

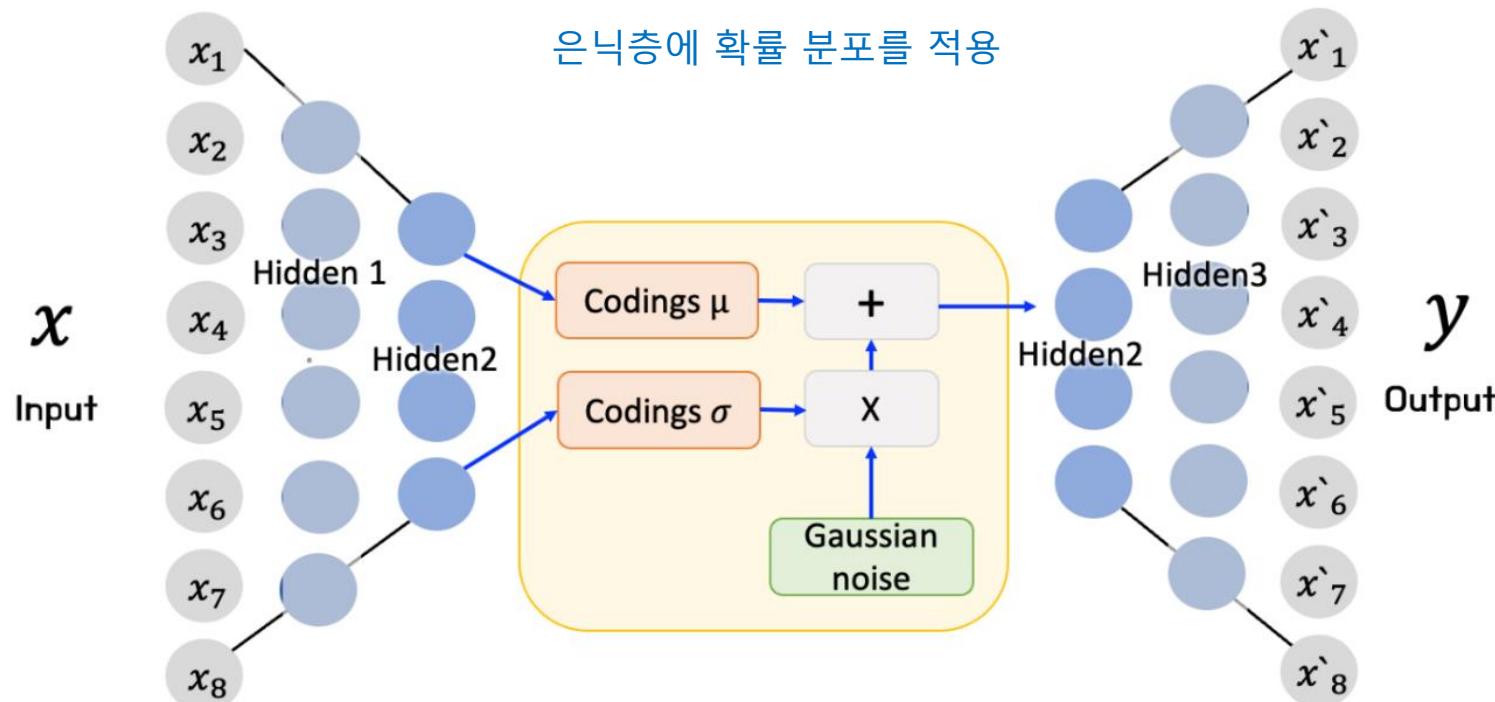
출처: <https://techblog-history-younghunjo1.tistory.com/130>

AutoEncoder

- AutoEncoder 모델

- μ : 평균
- σ : 표준편차

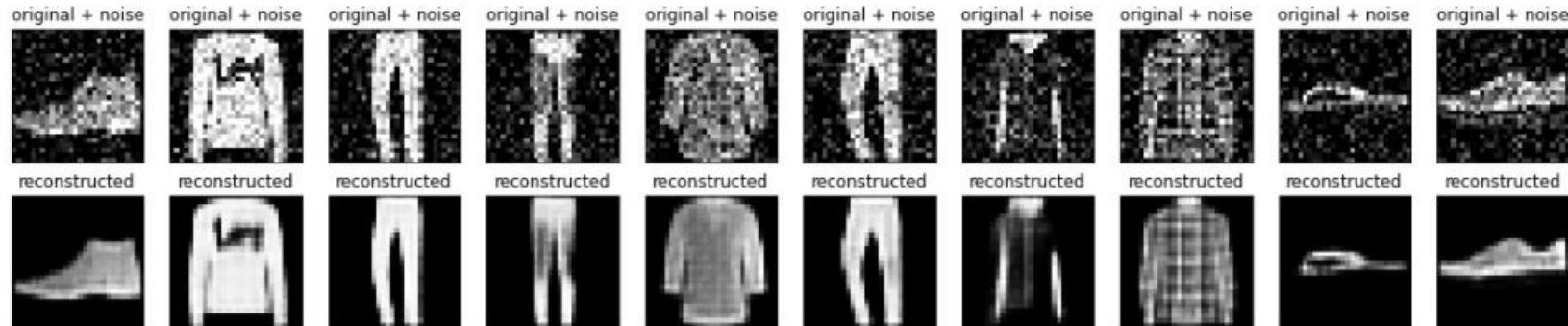
VAE (Variational AutoEncoder, 변형 오토인코더)



출처: <https://velog.io/@jochedda/%EB%94%A5%EB%9F%AC%EB%8B%9D-Autoencoder-%EA%B0%9C%EB%85%90-%EB%B0%8F-%EC%A2%85%EB%A5%98>

AutoEncoder 활용

- 이미지에서 노이즈 제거

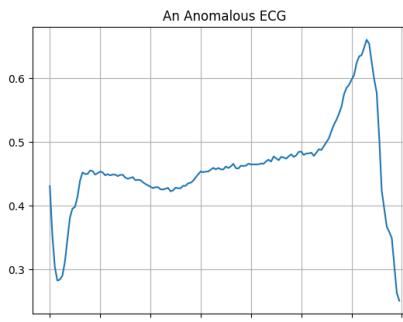
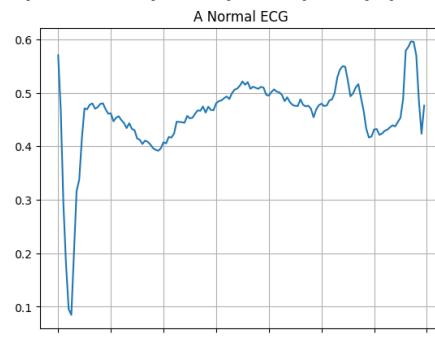


출처: <https://www.tensorflow.org/tutorials/generative/autoencoder?hl=ko>

- 이상 감지

- 정상 심전도 리듬으로 AutoEncoder 훈련
- 심전리 리듬으로 AutoEncoder 실행
 - 비정상 리듬의 경우 재구성 오류가 클 것이다

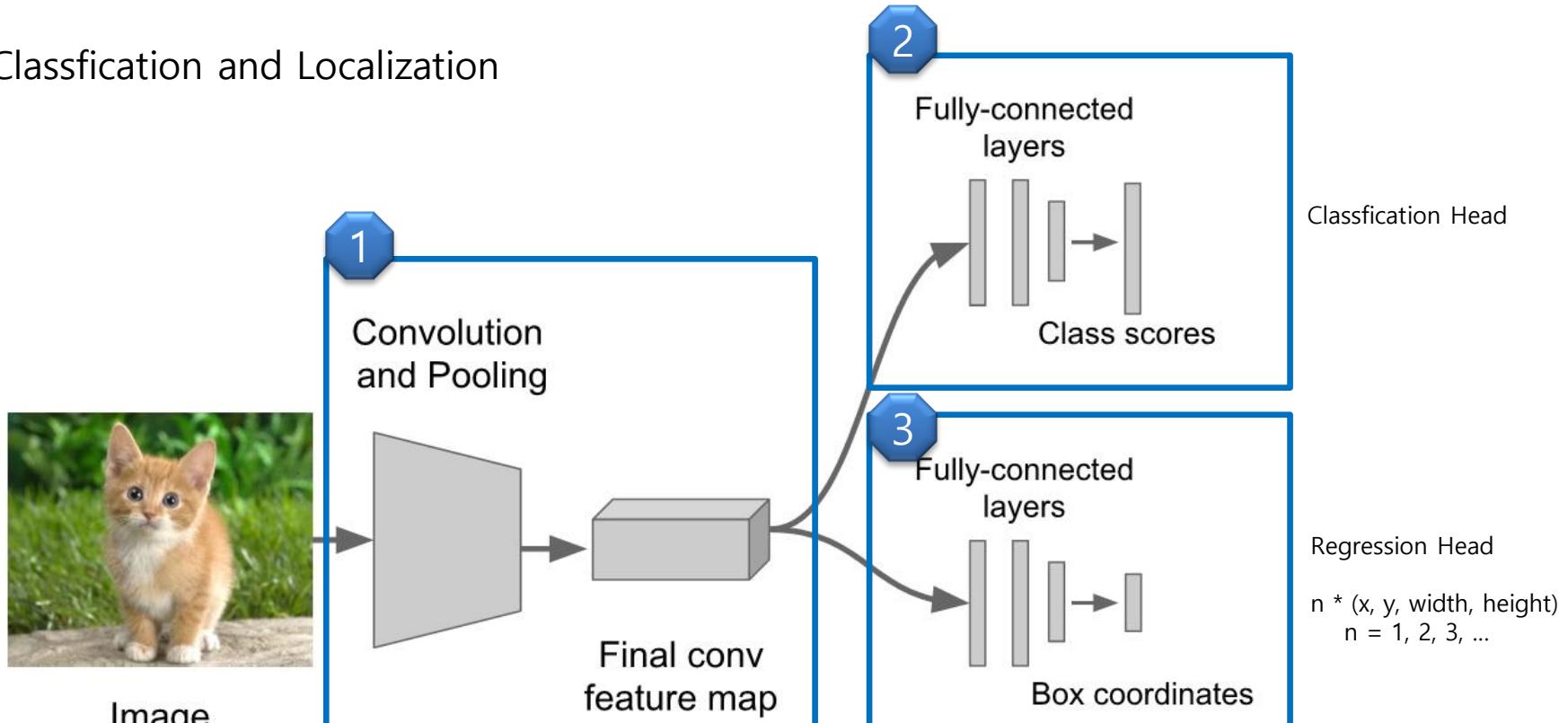
→ 이상 감지



출처: <https://www.tensorflow.org/tutorials/generative/autoencoder?hl=ko>

분류와 지역화

- Classification and Localization



- 1번의 끝이

- Feature map인 경우 : Overfeat, VGG
- Dense인 경우 : DeepPose, R-CNN

Layers

현재까지 학습한 사항

- Layer
 - Dense < Conv, Pooling
- Model
 - Classification (분류) : [분류기](#)
 - Regression (회기) : [Localization v1](#)

Layers

현재까지 학습한 사항

■ 1차 응용

- Generative AI
- GAN (Generative Adversarial Networks)
- AutoEncoder (Encoder > Decoder)
- Regression
- Localization → $n * (x, y, width, height)$



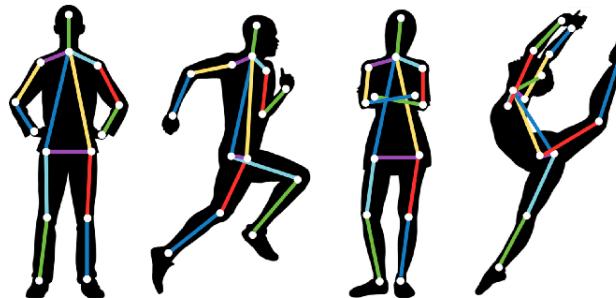
출처: <https://medium.com/ml-research-lab/what-is-object-detection-51f9d872ece7>

: 생성기 v1

: 생성기 v2, 판별기

: 디코더

▪ Human Pose Estimation (자세 추정)



출처: <https://kemtai.com/blog/the-complete-guide-to-human-pose-estimation/>



출처: https://www.tensorflow.org/lite/examples/pose_estimation/overview?hl=ko

Layers

현재까지 학습한 사항

■ 2차 응용

▪ 생성기

▪ Data Augmentation (데이터 증강)

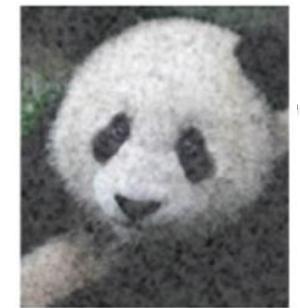
▪ 출처: https://www.cubox.ai/board/blog/board_view.php?page=1&num=625

▪ 이동, 회전 반전, 확대, 축소, 필터(색조정 등), 투명도 / 여러 이미지 조합

▪ AutoAugment (2018년. 강화학습), Fast AutoAugment (2019년. 강화학습 + 최적화)

▪ RandAugment 2019년), UniformAugment (2020년)

→ Data Augmentation



출처:

<https://magazine.hankyung.com/business/article/202009230709b>

▪ Style transfer (Generative AI)

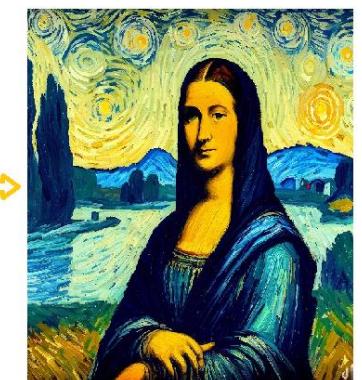
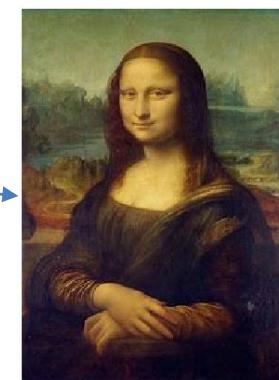
▪ Filter 효과 추가

▪ 이미지 해상도 확대

▪ Image inpainting (손상된 이미지 복원) → 불필요한 부분 지우기



출처: <https://stopoverhere.tistory.com/entry/%EC%98%9B%EB%82%A0-%EC%82%AC%EC%A7%84-%EB%B3%B5%EC%9B%90-%EC%95%B1-%EC%82%AC%EC%9D%B4%ED%8A%B8>



출처:

<https://futures-studies.tistory.com/entry/%EC%83%9D%EC%84%B1AI-%EC%83%9D%EC%84%B1AI-%EA%B8%B0%EC%B4%888-%EC%8A%A4%ED%83%80%EC%9D%BC-%ED%8A%B8%EB%9E%9C%EC%8A%A4%ED%8D%BC-Style-Transfer%EB%9E%80>

Layers

해결하여야 할 사항

- Classification (분류)
- Localization
- Object Detection (객체 탐지)
- Instance Segmentation (영역 분할)

Classification



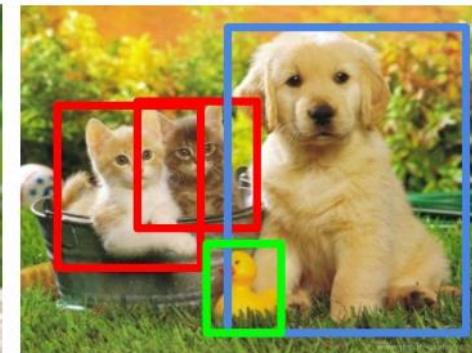
CAT

Classification + Localization



CAT

Object Detection



CAT, DOG, DUCK

Instance Segmentation



CAT, DOG, DUCK

Single object

Multiple objects

출처: <https://ys-cs17.tistory.com/18>

Copyright 2017~2023 by OBCon Inc., All right reserved.

www.obcon.biz

Layers

해결하여야 할 사항

- Image recognition (얼굴 인식)
 - Verification : 동일인 여부 판단 (1:1)
 - Identification : 유사한 인물 찾기 (1:n)

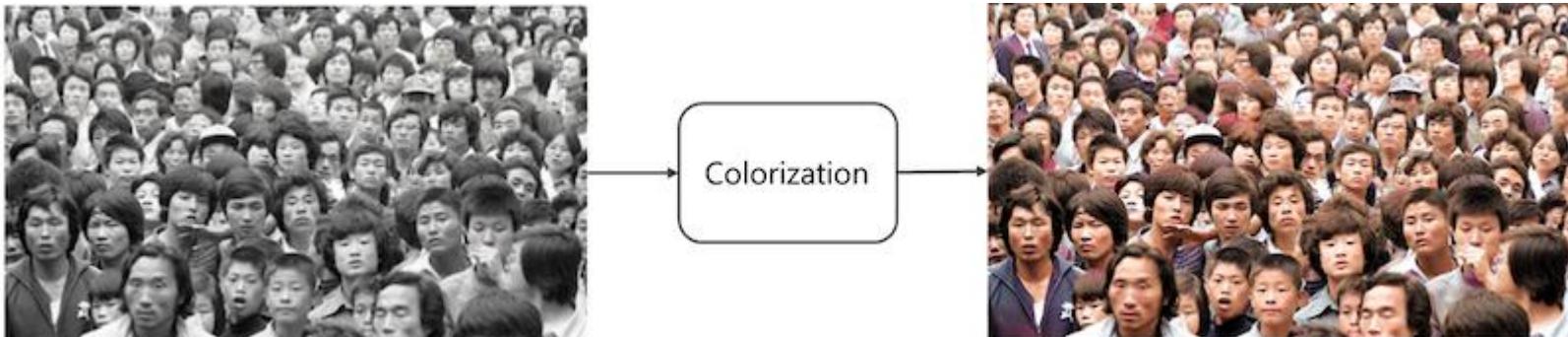


출처: https://www.cubox.ai/board/blog/board_view.php?page=1&num=121

Layers

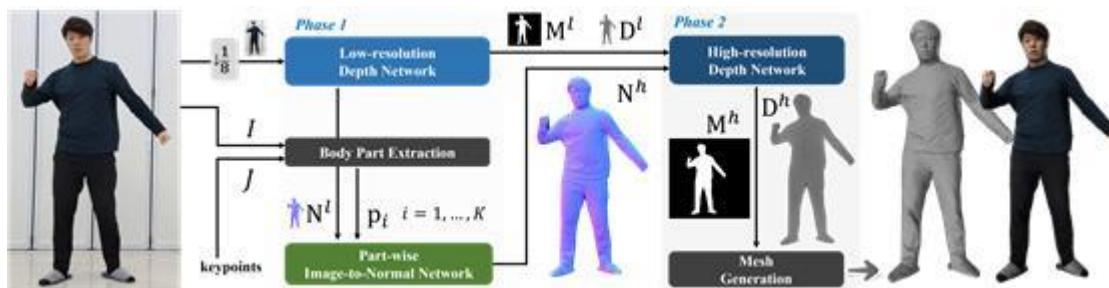
해결하여야 할 사항

- 영상 복원
 - 흑백 사진을 칼라화



출처: <https://devocean.sk.com/blog/techBoardDetail.do?ID=164235>

- 평면 사진으로 3D 객체 생성

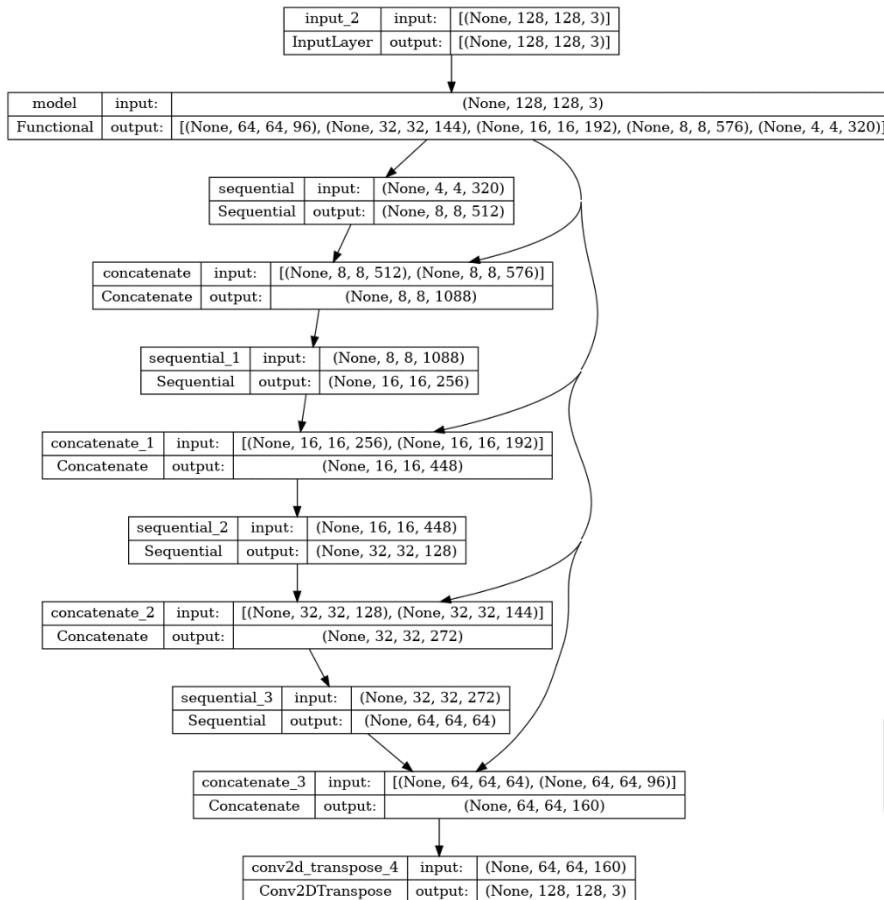


출처: <http://www.mtnews.net/m/view.php?idx=16323>

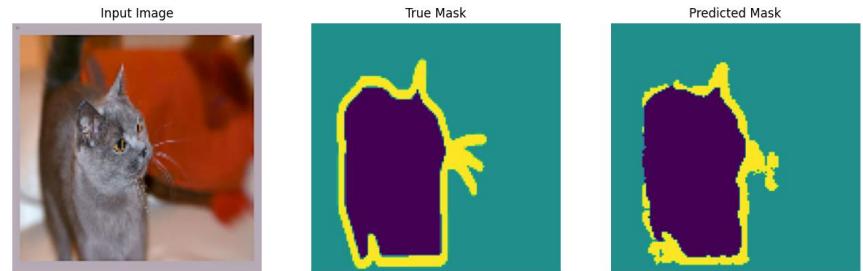
Layers

Image Segmentation (의미 세그먼테이션)

- 이미지를 여러 segment로 분할하는 process
 - 각 픽셀이 특정 class와 연관되어 있는지 예측
- U-Net : https://github.com/jakeret/tf_unet



↔ 객체 탐지 (직사각형 영역에서 객체를 탐지)



input_2	input:	[(None, 128, 128, 3)]
InputLayer	output:	[(None, 128, 128, 3)]

```
layer_names = [
    'block_1_expand_relu',      # 64x64
    'block_3_expand_relu',      # 32x32
    'block_6_expand_relu',      # 16x16
    'block_13_expand_relu',     # 8x8
    'block_16_project',        # 4x4
]
```

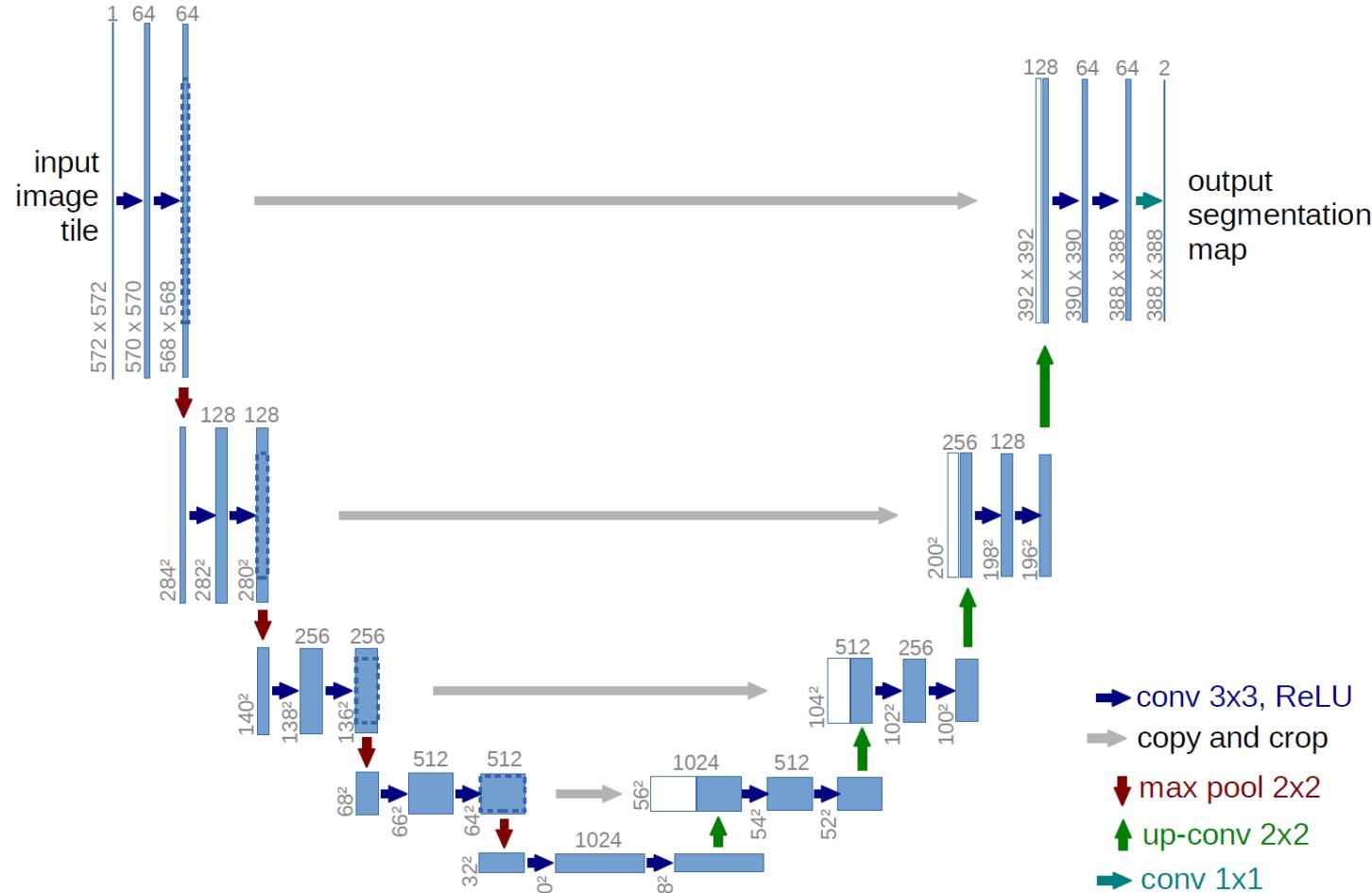
conv2d_transpose_4	input:	(None, 64, 64, 160)
Conv2DTranspose	output:	(None, 128, 128, 3)

출처: <https://www.tensorflow.org/tutorials/images/segmentation?hl=ko>

Layers

Image Segmentation (의미 세그먼테이션)

- U-Net : https://github.com/jakeret/tf_unet



출처: <https://lmb.informatik.uni-freiburg.de/people/ronneber/u-net/>

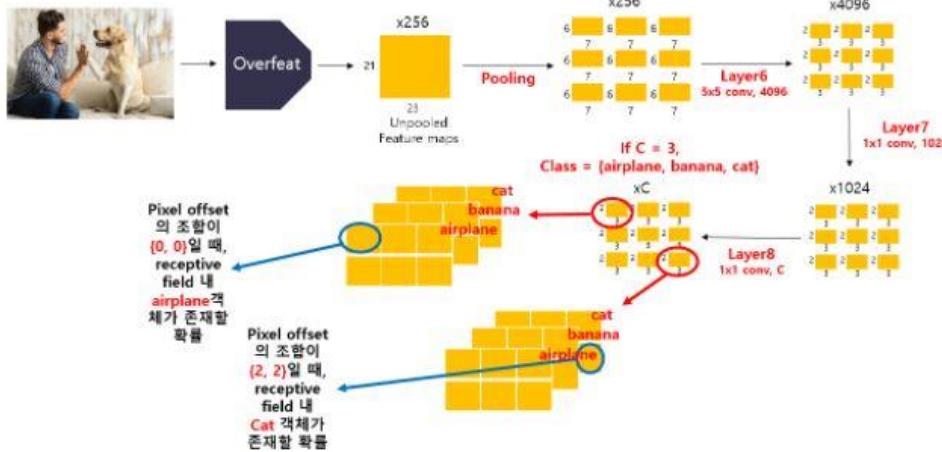
Layers

Object Detection

- OverFeat : <https://arxiv.org/abs/1312.6229>
 - Sliding Window와 확률을 사용

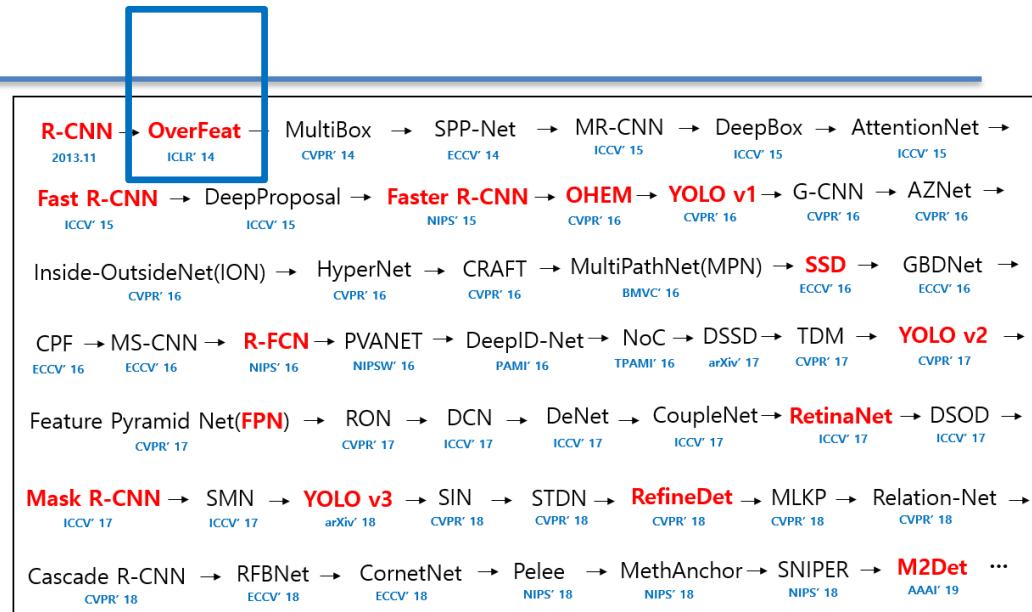


Classification

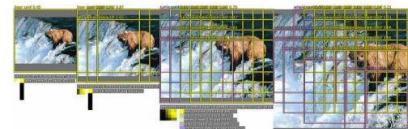


출처: <https://velog.io/@kangtae/%EB%85%BC%EB%AC%B8%EB%A6%AC%EB%B7%BO-OverFeat>

Copyright 2017~2023 by OBCon Inc., All right reserved.



출처: <https://velog.io/@pabiya/OverFeatIntegrated-Recognition-Localization-and-Detectionusing-Convolutional-Networks>



Localization



다양한 해상도의 사진 사용



voting 방식으로 경계상자와
분류를 최종적으로 수행

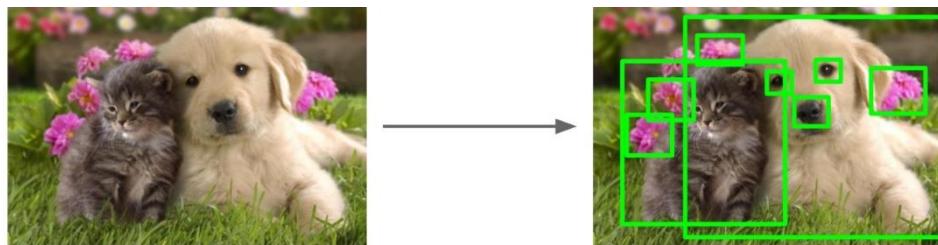


Layers

Object Detection

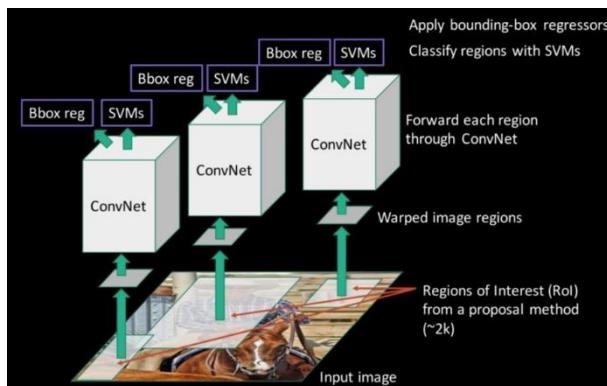
■ R-CNN (Region Proposals CNN)

- R-CNN 이전에는, 해상도 크기별로 이미지를 분할하여 Classification & Localization 진행
- R-CNN의 개요
 - Region Proposals (영역 제안) : 전통적인 광학 기법으로 객체가 있을 만한 영역을 추천
 - Edge box 알고리즘 사용을 추천



출처: <https://ys-cs17.tistory.com/18>

- 추천 받은 영역에 대해서 Classification & Localization 진행



출처: <https://ys-cs17.tistory.com/18>

Layers

Object Detection

- R-CNN (Region Proposals CNN)
 - Region Proposals (영역 제안) : 전통적인 광학 기법으로 객체가 있을 만한 영역을 추천
 - 이미지를 각 영역으로 분할
 - 각 영역에 대해서 CNN 적용
- Fast R-CNN : R-CNN보다 약 25배 빠름
 - Region Proposals (영역 제안) : 전통적인 광학 기법으로 객체가 있을 만한 영역을 추천
 - 원본 이미지에 CNN을 적용하여 특징 맵 생성
 - 특징 맵에 Region Proposals 결과를 반영하여 특징 맵을 pooling
 - Pooling한 것으로 객체를 탐지
- Faster R-CNN : R-CNN보다 약 250배 빠름
 - <https://github.com/tensorpack/tensorpack/tree/master/examples/FasterRCNN>
 - 이미지에 CNN을 적용하여 특징 맵 생성
 - 특징 맵에 RPN (Region Proposal Network)을 적용하여 영역 제안
 - 특징 맵에 RPN 결과를 반영하여 특징 맵을 pooling
 - Pooling한 것으로 객체를 탐지

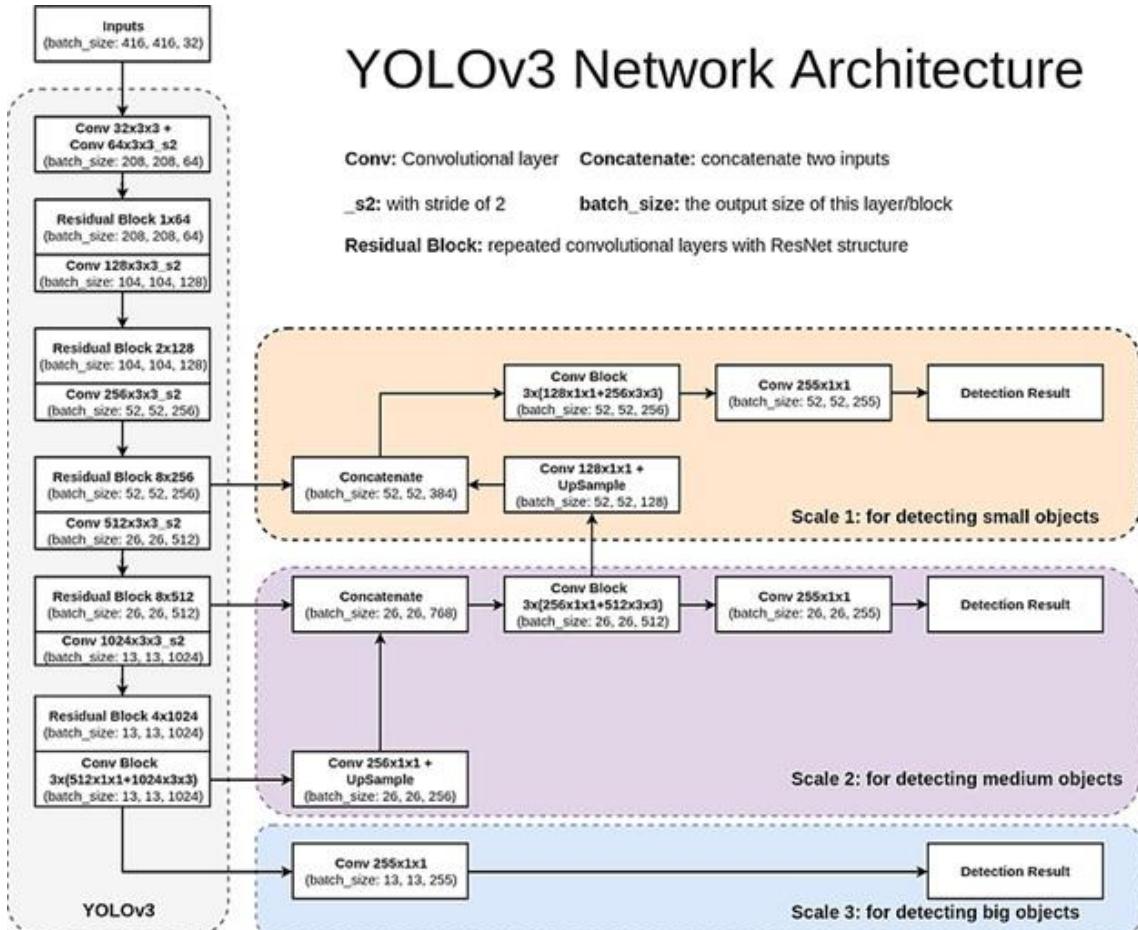
이미지 분할 대신에
특징맵 Pooling

Region Proposals 대신에
RPN (Region Proposal Network) 사용

Layers

Object Detection

- YOLO (You Only Look Once) v3 : <https://arxiv.org/pdf/1804.02767.pdf>
 - 속도가 빨라 실시간에 적합 (초당 YOLO 45 frames)



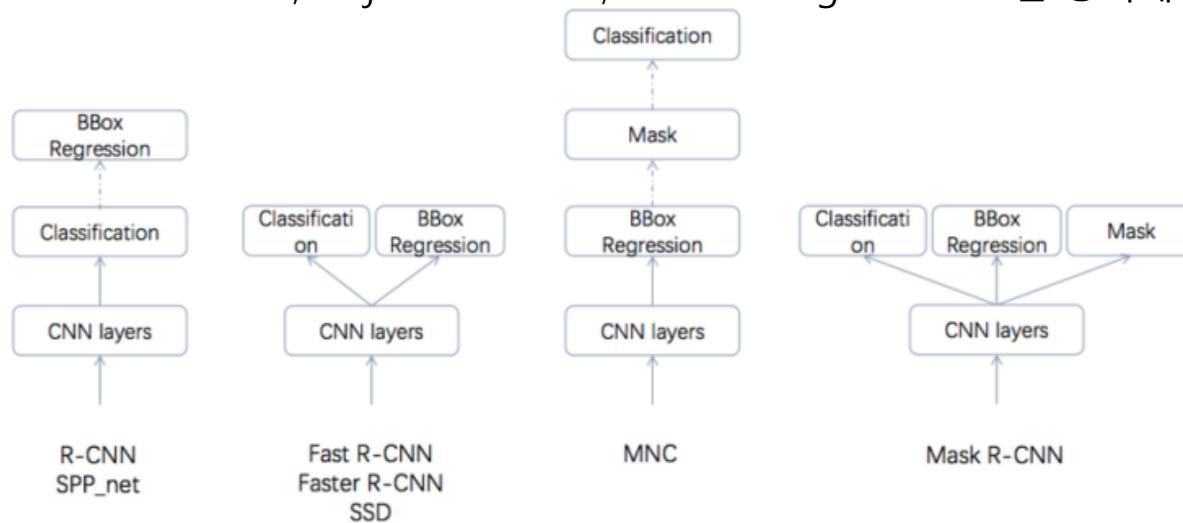
출처:
<https://d33wubrfki0l68.cloudfront.net/c6fd049f28b66dbd35faed6965905ec6281f7d7d/c0399/assets/images/yolo/yolo-architecture.webp>

Layers

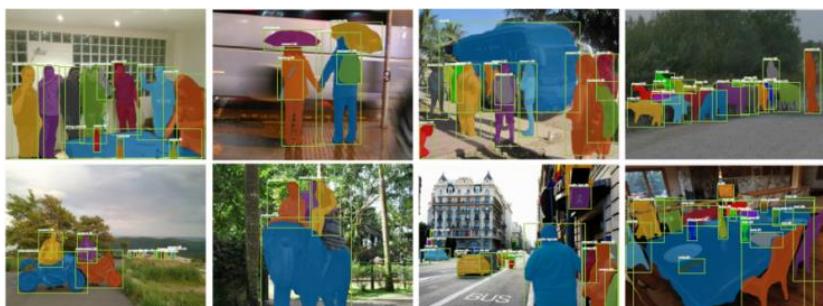
Instance Segmentation

- Mask R-CNN : <https://herbwood.tistory.com/20>
 - Classification, Object Detection, Instance Segmentation을 동시에 진행

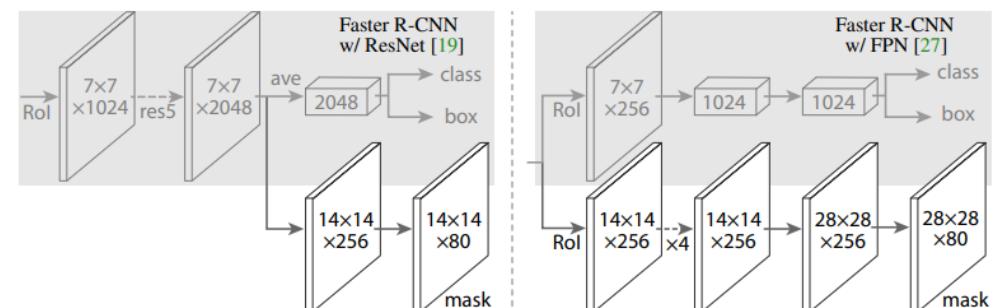
BBox (Bounding Box)
FPN (Feature Pyramid Networks)
FCN (Fully Convolutional Network)



출처: <https://m.blog.naver.com/sogangori/221012300995>



출처: <https://m.blog.naver.com/sogangori/221012300995>



출처: <https://wikidocs.net/163945>

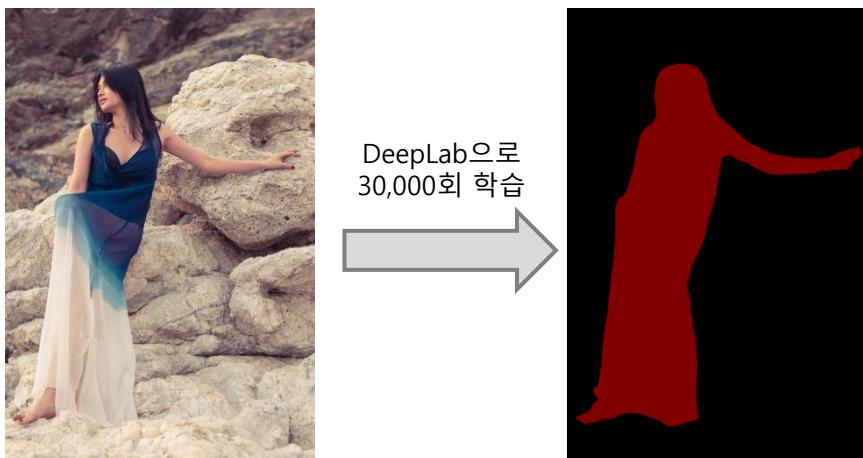
Layers

Instance Segmentation

- DeepLab-v3+ : <https://github.com/tensorflow/models/tree/master/research/deeplab>
 - <https://www.tensorflow.org/lite/examples/segmentation/overview?hl=ko>



출처: <https://github.com/tensorflow/models/tree/master/research/deeplab>



출처: <https://m.blog.naver.com/PostView.naver?blogId=skyshin0304&logNo=221591774871&targetKeyword=&targetRecommendationCode=1>

Image외의 데이터로 확장

- 1차원 Tensor
 - OHE (One-Hot Encoding)에서 word
 - Text : Word2Vec, GloVe
 - Music : 음악
- 2차원 Tensor
 - 흑백 이미지 : x, y
 - OHE (One-Hot Encoding)에서 phrase
- 3차원 Tensor
 - 컬러 이미지 : x, y, rgb
 - 흑백 동영상 (x, y, time)
- 4차원 Tensor
 - 컬러 동영상 (x, y, rgb, time)
- 5차원 Tensor

Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN, SimpleRNN

- RNN (Recurrent Neural Networks, 순환 신경망)
 - 순서가 있는 데이터를 입력 받아 변화하는 입력에 대한 출력을 얻는다.
 - 순차 입력 : 텍스트, 음성, 시계열 등
 - 음성 인식, 언어 모델링, 기계 번역, 감정 분석, 이미지 캡션 등
 - Hidden Layer (은닉층) + Hidden Status (은닉 상태)
 - BPTT (BackPropagation Through Time, 시간에 따른 역전파)

Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN, SimpleRNN

RNN의 종류

- SimpleRNN
- LSTM (Long Short-Term Memory)
- GRU (Gated Recurrent Unit)



출처: <https://www.youtube.com/watch?v=AA621UofTUA>



출처: https://m.hanbit.co.kr/channel/category/category_view.html?cms_code=CMS5215583920

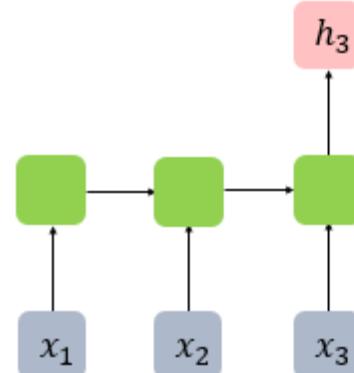
Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN, SimpleRNN

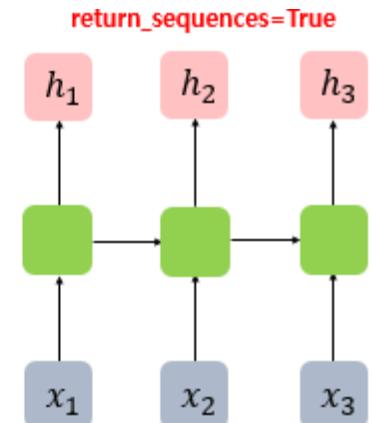
- RNN (Recurrent Neural Networks, 순환 신경망)

- x를 입력 받아 h (Hidden state)를 출력 한다.
 - h는 다음 h를 계산할 때, 입력과 함께 사용 한다.
- $h_t = \emptyset(h_{t-1}, x_t)$: Hidden state

last_state = SimpleRNN(3)(train_x)



다음층으로 마지막 은닉 상태만 전달



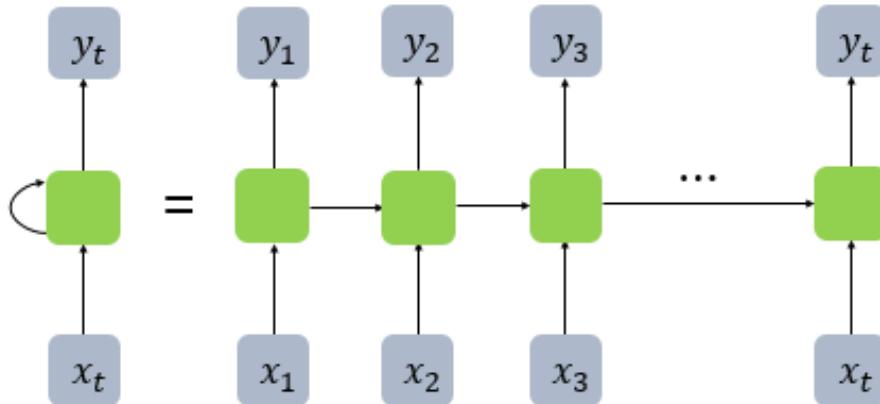
다음층으로 모든 은닉 상태 전달

출처: <https://wikidocs.net/22886>

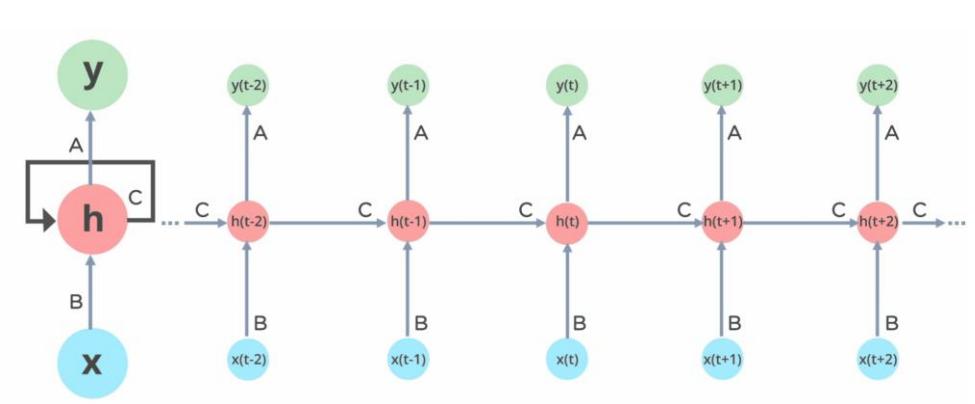
last_state, last_state = SimpleRNN(3, return_state=True)(train_x)

hidden_states = SimpleRNN(3, return_sequences=True)(train_x)

hidden_states, last_state = SimpleRNN(3, return_sequences=True, return_state=True)(train_x)



출처: <https://wikidocs.net/22886>

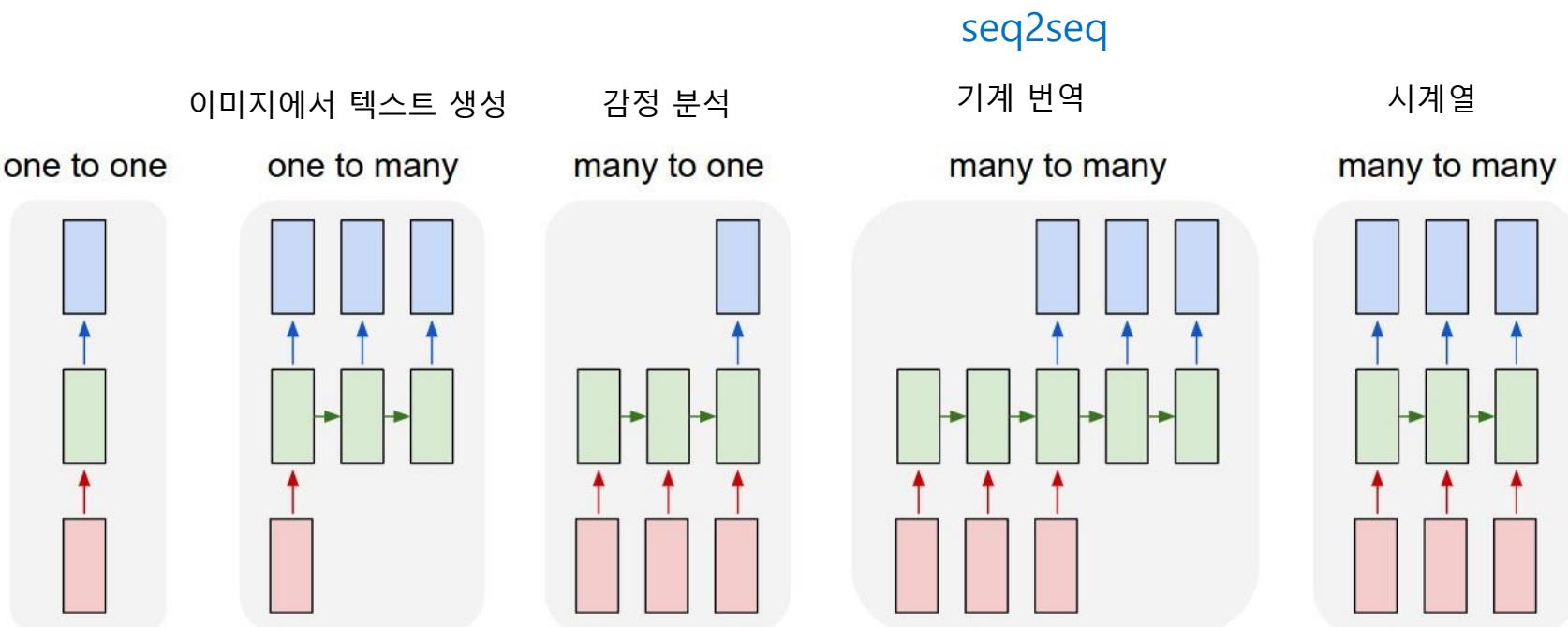


출처: <https://www.simplilearn.com/tutorials/deep-learning-tutorial/rnn>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN, SimpleRNN

- RNN (Recurrent Neural Networks) 위상
 - NLP (Natural Language Processing, 자연어 처리)
 - 언어 모델: 이전 단어가 주어질 때 텍스트 내에서 어떤 단어의 확률을 예측하는 모델



출처: https://wandb.ai/wandb_fc/korean/reports/Keras-LSTM---VmlldzoxNTEzMTg3

Layers

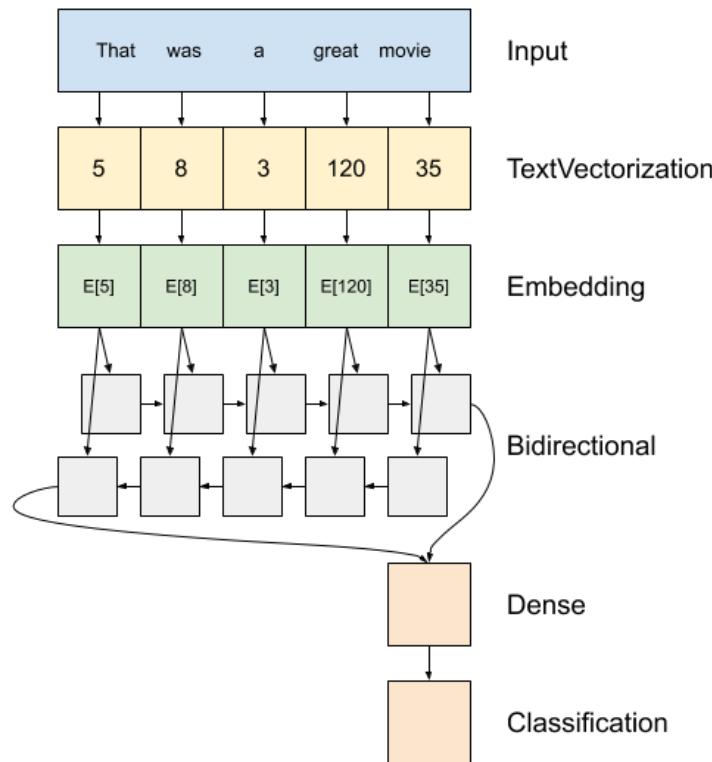
Layer 종류 : keras.layers.RNN, SimpleRNN

▪ Bidirectional

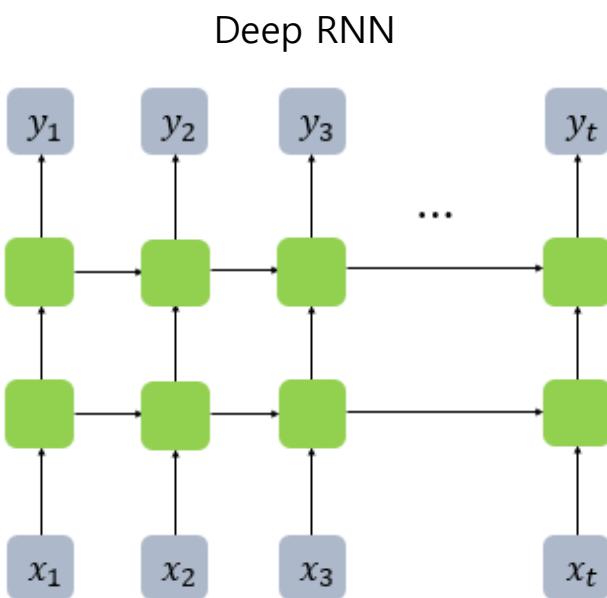
- Forward, Backward 양방향으로 RNN 실행

```
bilstm = Bidirectional(LSTM(3, return_sequences=False, return_state=True))
```

```
hidden_states, forward_h, forward_c, backward_h, backward_c = bilstm(train_X)
```



출처: https://www.tensorflow.org/text/tutorials/text_classification_rnn



출처: <https://wikidocs.net/22886>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.LSTM

- LSTM (Long Short-Term Memory)

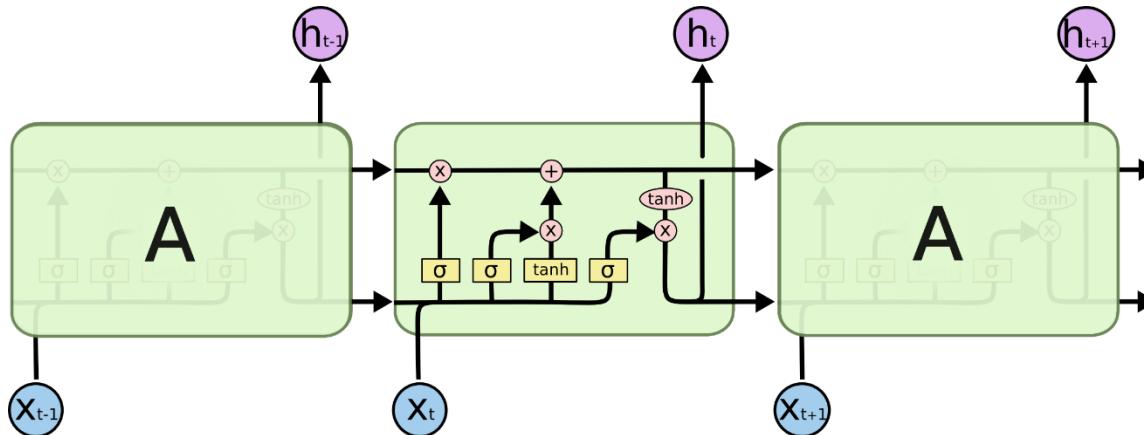
- x를 입력 받아 h (Hidden state)를 출력 한다.
 - c (Cell state)를 별도로 관리 한다.
 - x로 c를 업데이트 한다.
 - c는 다음 h를 계산할 때, 입력과 함께 사용 한다.

```
last_state = LSTM(3)(train_x)
```

```
last_state, last_state, last_cell_state = LSTM(3, return_state=True)(train_x)
```

```
hidden_states, last_cell_state = LSTM(3, return_sequences=True)(train_x)
```

```
hidden_states, last_state, last_cell_state = LSTM(3, return_sequences=True, return_state=True)(train_x)
```

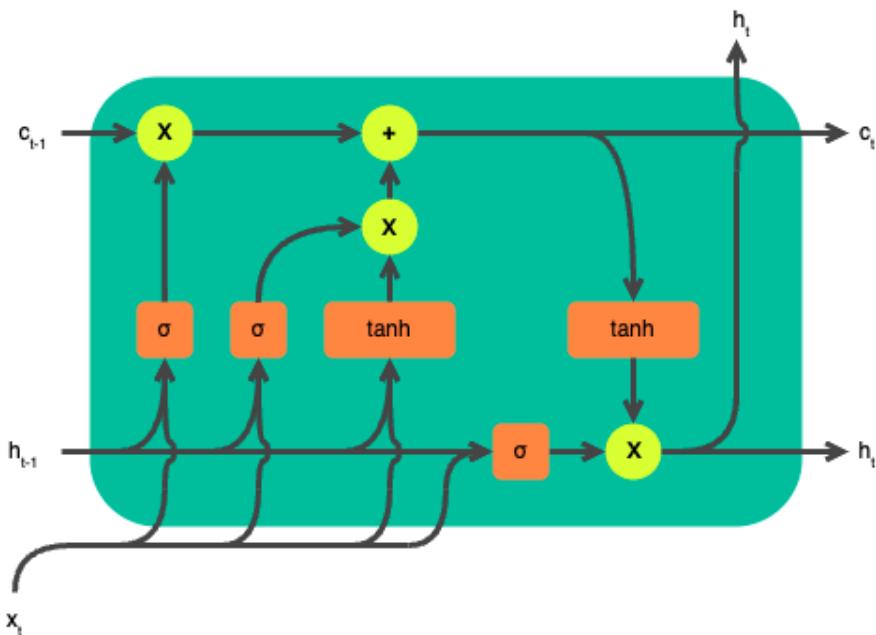
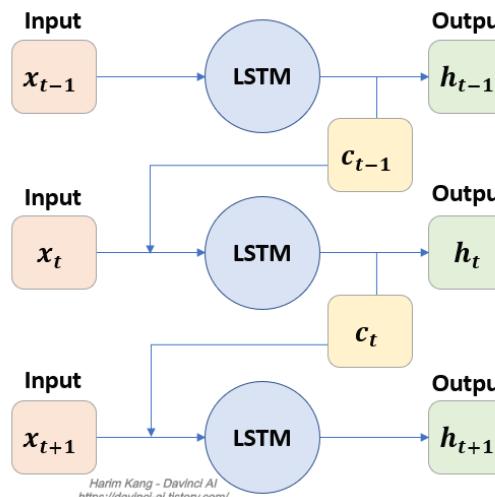


출처: <https://www.shiksha.com/online-courses/articles/rnn-vs-gru-vs-lstm/>

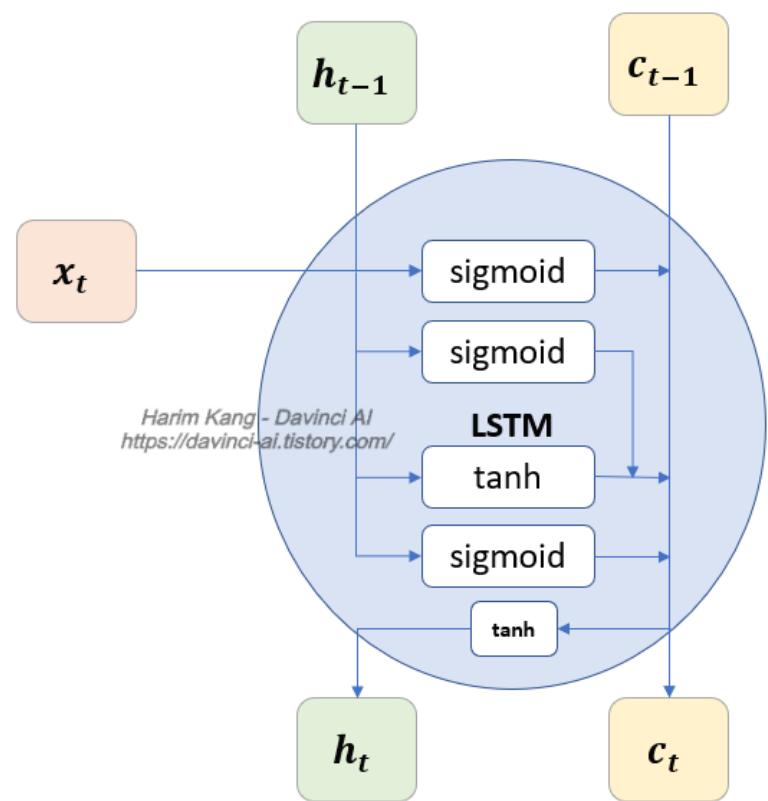
Layers

Layer 종류 : keras.layers.LSTM

- LSTM (Long Short-Term Memory)
 - Cell의 상태 c 를 보존
 - 바로 직전 상태에 대한 의존성을 줄임



출처: <https://www.machinelearningnuggets.com/tensorflow-lstm/>



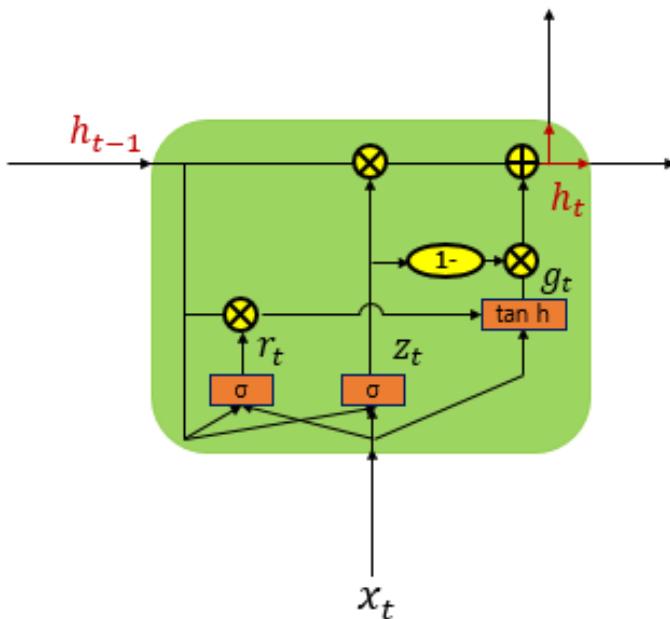
출처: <https://davinci-ai.tistory.com/30>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.GRU

- GRU (Gated Recurrent Unit)

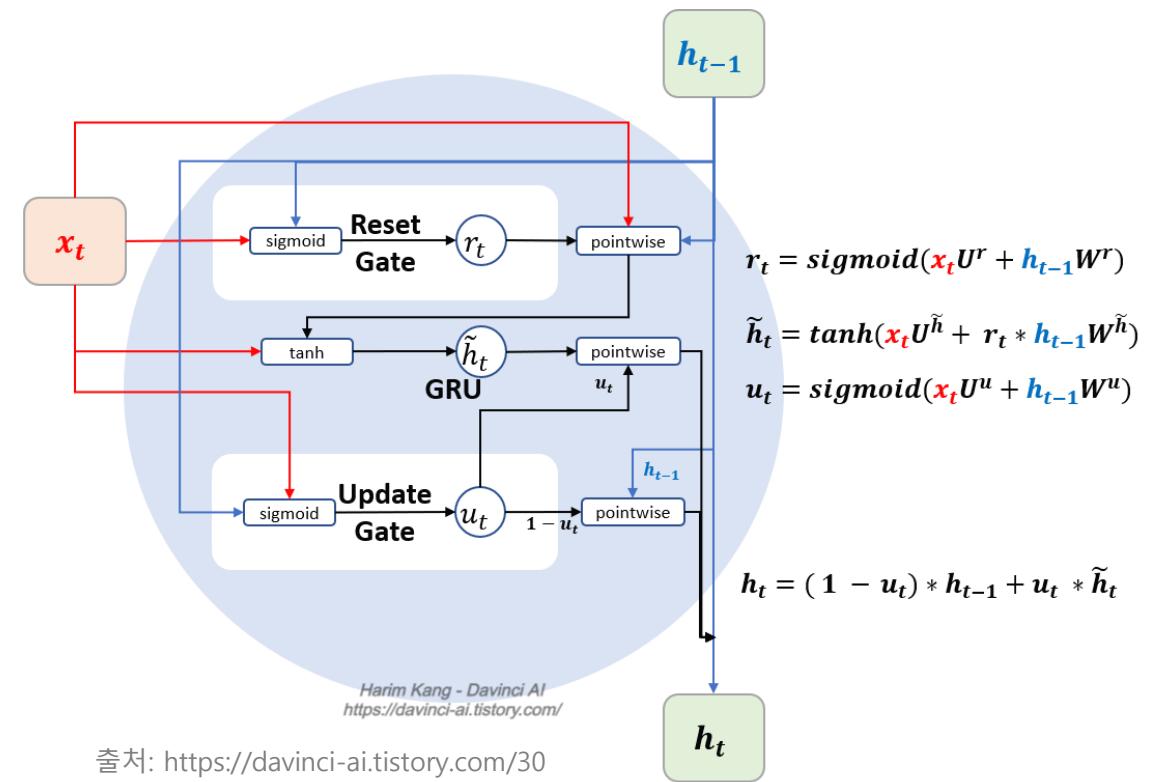
- 복잡한 LSTM을 단순화함
- 성능은 LSTM과 유사함



출처: <https://wikidocs.net/22889>

- NLP process

- Embedding
- Encoding
- Attention
- Predict

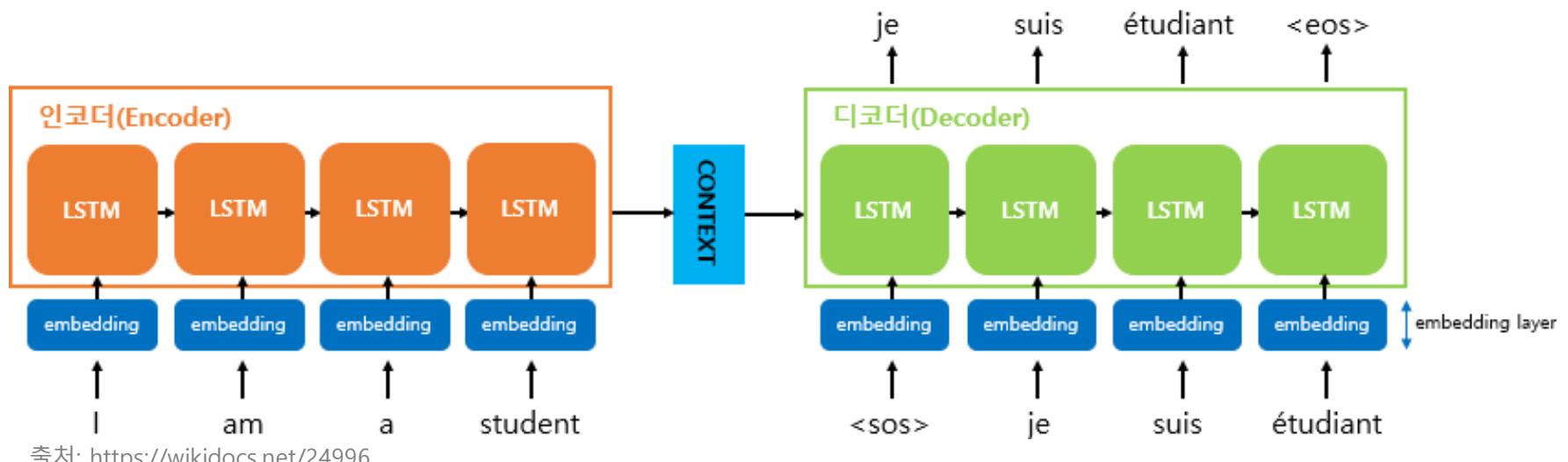


출처: <https://davinci-ai.tistory.com/30>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN

- Seq2Seq
 - Encoder-Decoder 구조
 - 입력된 sequence로부터 다른 domain의 sequence를 출력
 - Chat bot : 입력. 질문, 출력. 답변
 - Machine Translation : 입력. 영어, 출력. 프랑스어
 - Text Summarization, STT (Speech to Text)
 - Input tensor for embedding : (batch_size, number_of_encoder_timesteps)
 - Output tensor for embedding : (batch_size, number_of_encoder_timesteps, encoder_embedding_dim)

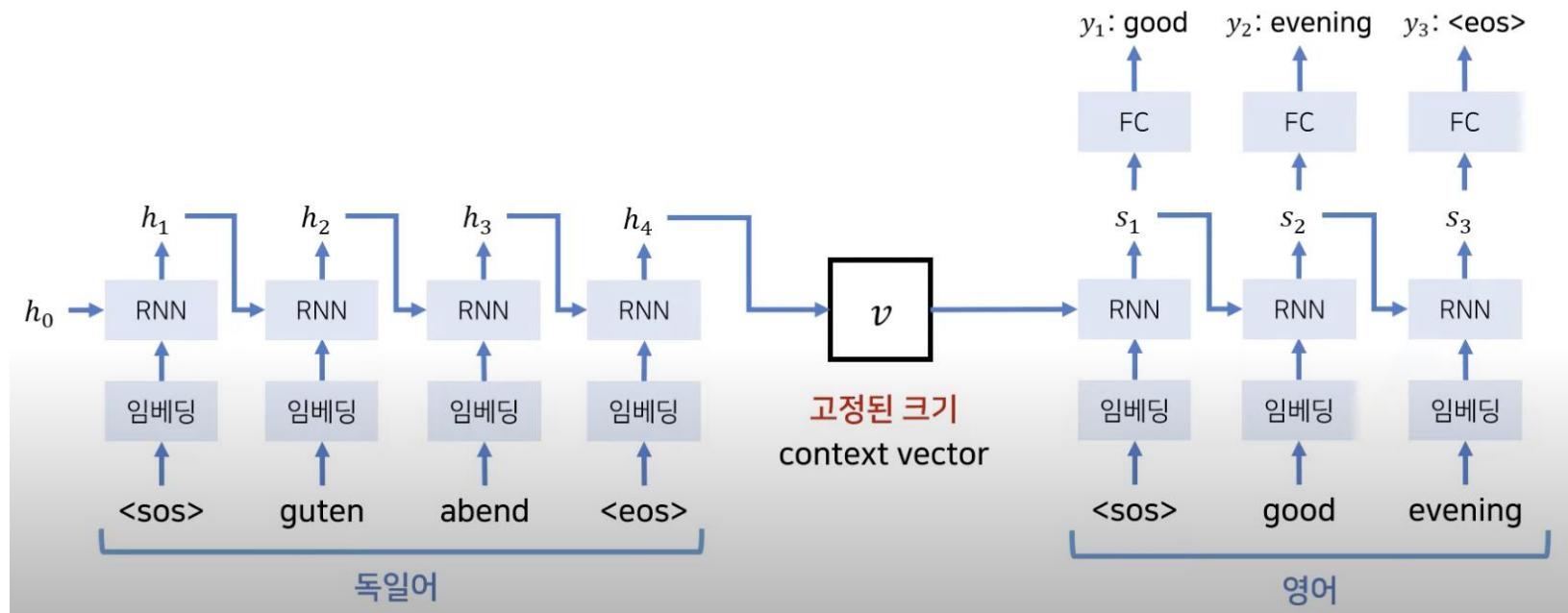


Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN

- Seq2Seq의 단점

- Encoder의 모든 정보를 context vector로 압축 한다.
- 가장 마지막의 RNN cell의 내용이 가장 많이 반영 된다.
- 마지막 hidden state를 제외하고, hidden states가 전혀 사용되지 않는다.



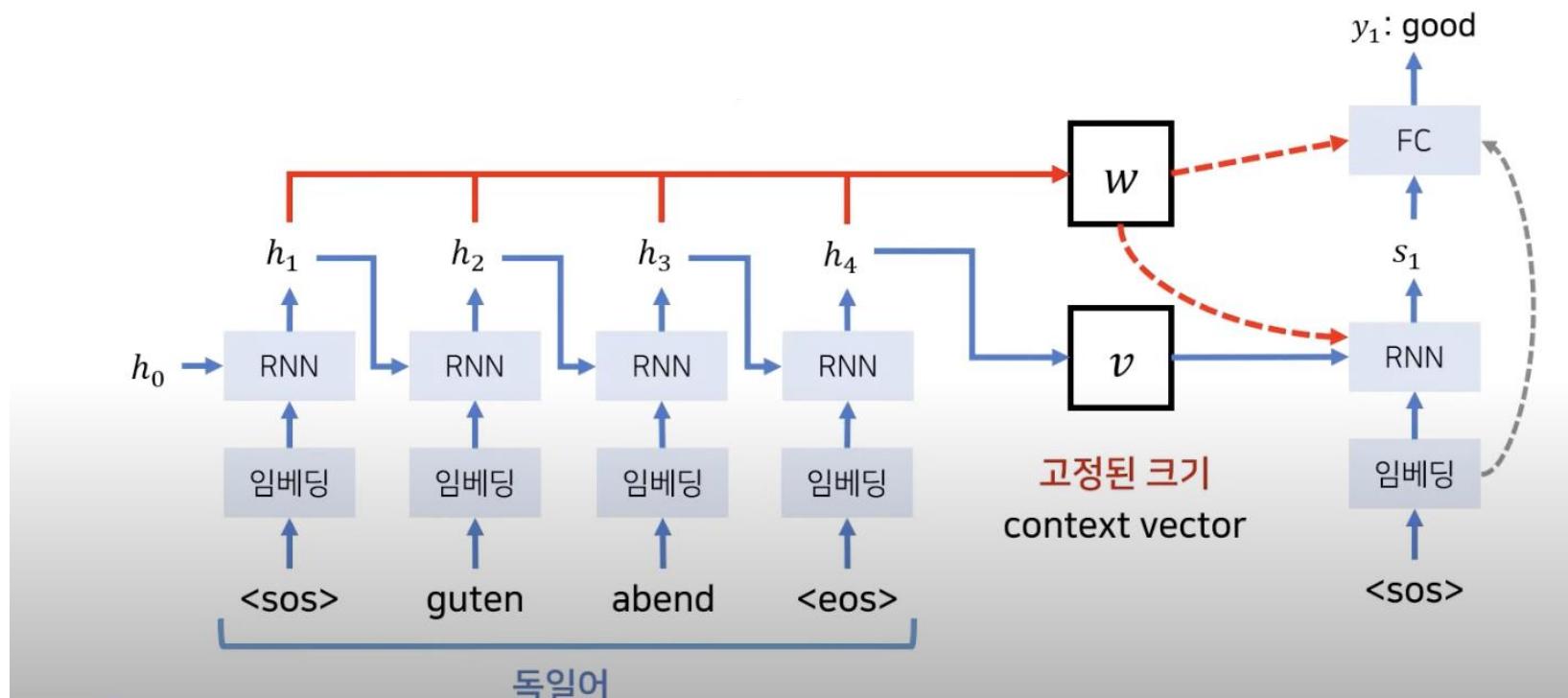
출처: <https://www.youtube.com/watch?v=AA621UofTUA>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN

- Seq2Seq + Attention

- Encoder의 hidden states를 활용 한다.
- Decoder의 모든 time step에 encoder의 hidden states를 반영 한다.
- h_4 는 w 에 반영된다. 따라서 v 의 필요성이 없다. \rightarrow Transformer

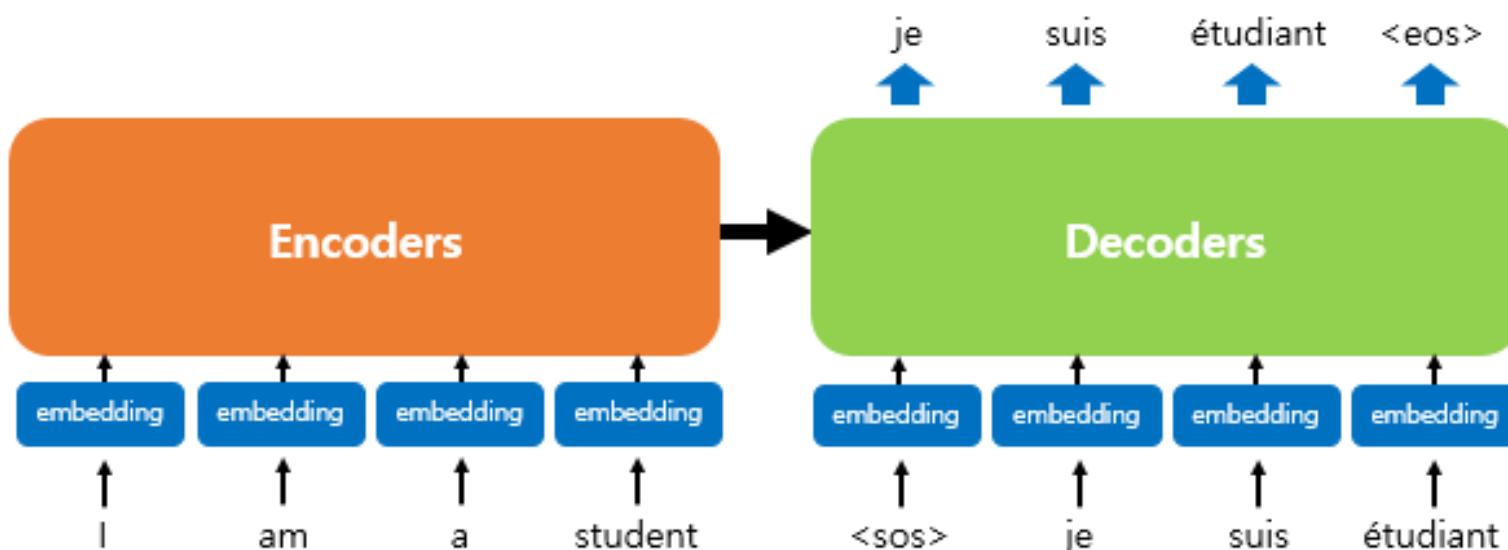
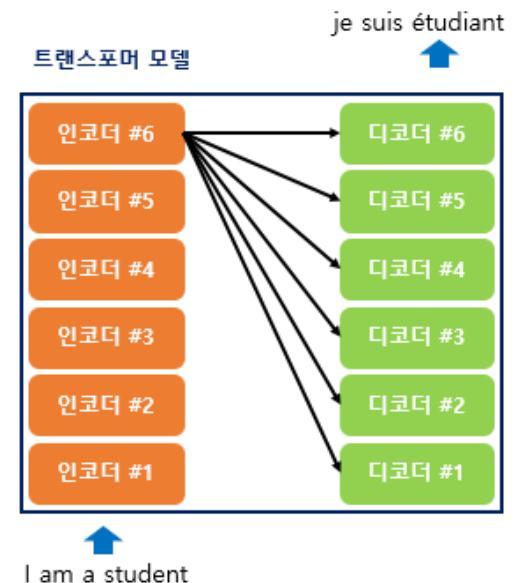


출처: <https://www.youtube.com/watch?v=AA621UofTUA>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN

- Transformer
 - Attention만 사용 한다.
 - 이미 context vector 정보가 attention에 반영되어 있다.
 - Positional Encoding (각 단어의 순서 정보)를 사용 한다.
 - 순서 정보가 반영되어 있으므로 RNN을 사용할 필요가 없다.
 - Multi-Head Attention을 사용 한다.
 - 입력과 출력의 차원이 동일 하다.
 - 따라서, Encoder와 Decoder를 여러개 중첩하여 사용할 수 있다.



출처: <https://wikidocs.net/31379>

Layers

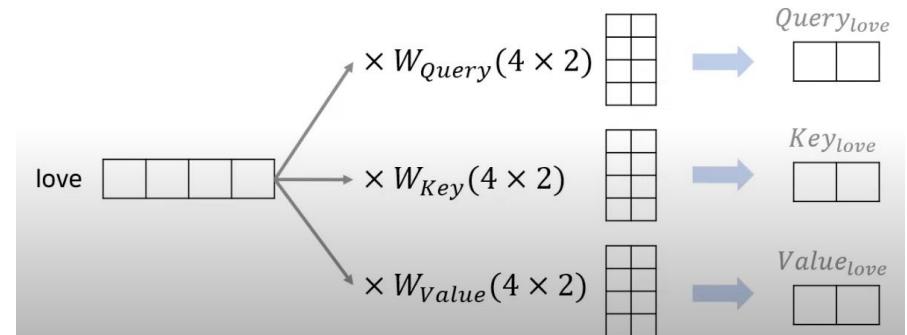
Layer 종류 : keras.layers.RNN

- Multi-Head Attention

- Scaled Dot-Product Attention 방식 사용
- 입력과 출력의 차원이 동일 하다.

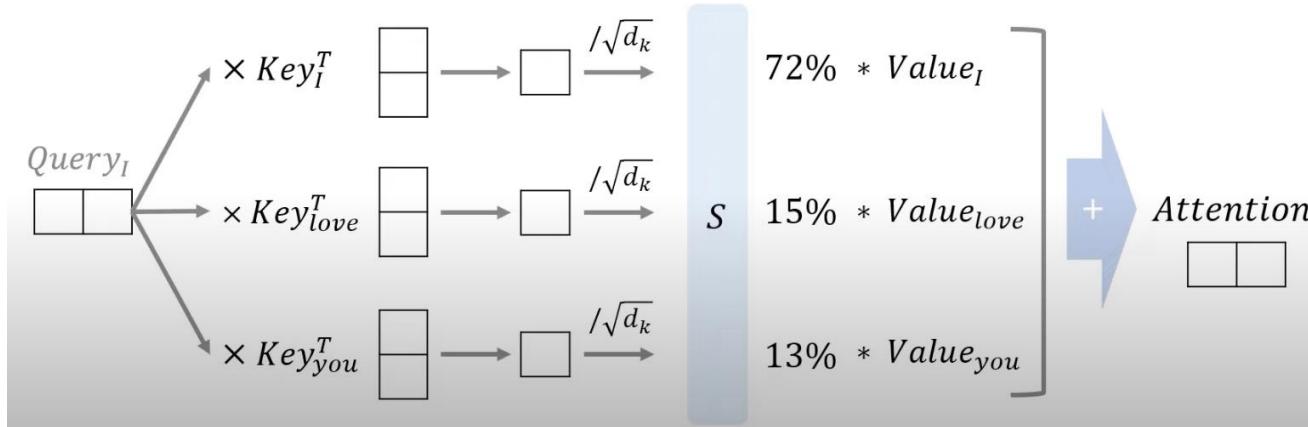
- Attention Function

- Attention Value = $\text{Attention}(Q, K, V)$
- x 를 사용하여 Query, Key, Value를 생성 한다.



출처: <https://www.youtube.com/watch?v=AA621UofTUA>

- Query에 대해서 모든 Key와의 유사도를 계산 한다.
- 이 유사도를 키와 맵핑되어있는 각각의 Value에 반영 한다.
- 각각의 value를 모두 합산하여 반환 한다.



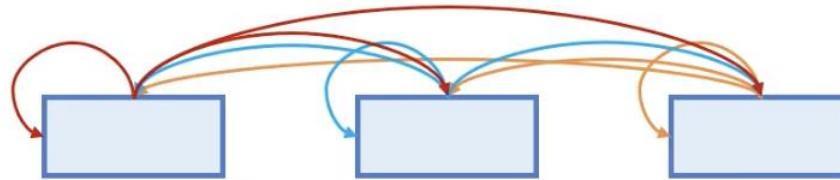
출처: <https://www.youtube.com/watch?v=AA621UofTUA>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN

- Attention의 종류
 - Self-Attention : key == value == query
 - Cross-Attention : key == value != query
 - Masked Decoder Self-Attion : 미래의 단어를 학습하지 않는다.

Encoder Self-Attention:



→ BERT application : Transformer의 encoder 아키텍처 활용

Masked Decoder Self-Attention:



→ GPT application : Transformer의 decoder 아키텍처 활용

Encoder-Decoder Attention:



Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN

- Self-Attention

- 입력 문장에서 각 단어가 다른 어떤 단어와 연관성이 높은지 계산 한다.

A boy who is looking at the tree is surprised because it was too tall.



출처: <https://www.youtube.com/watch?v=AA621UofTUA>

- Multi-Head Attention

Which do you like better, coffee or tea?

- 문장 타입에 집중하는 어텐션

Which do you like better, coffee or tea?

- 명사에 집중하는 어텐션

Which do you like better, coffee or tea?

- 관계에 집중하는 어텐션

Which do you like better, coffee or tea?

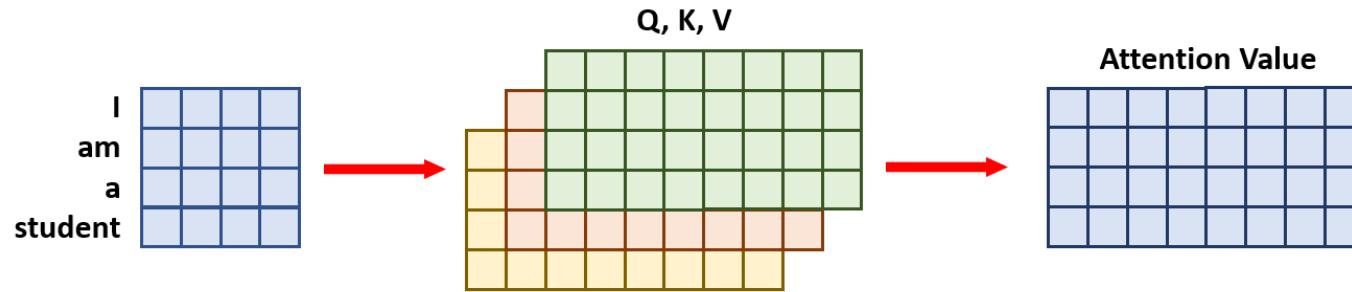
- 강조에 집중하는 어텐션

출처: <https://www.blossominkyung.com/deeplearning/transformer-mha>

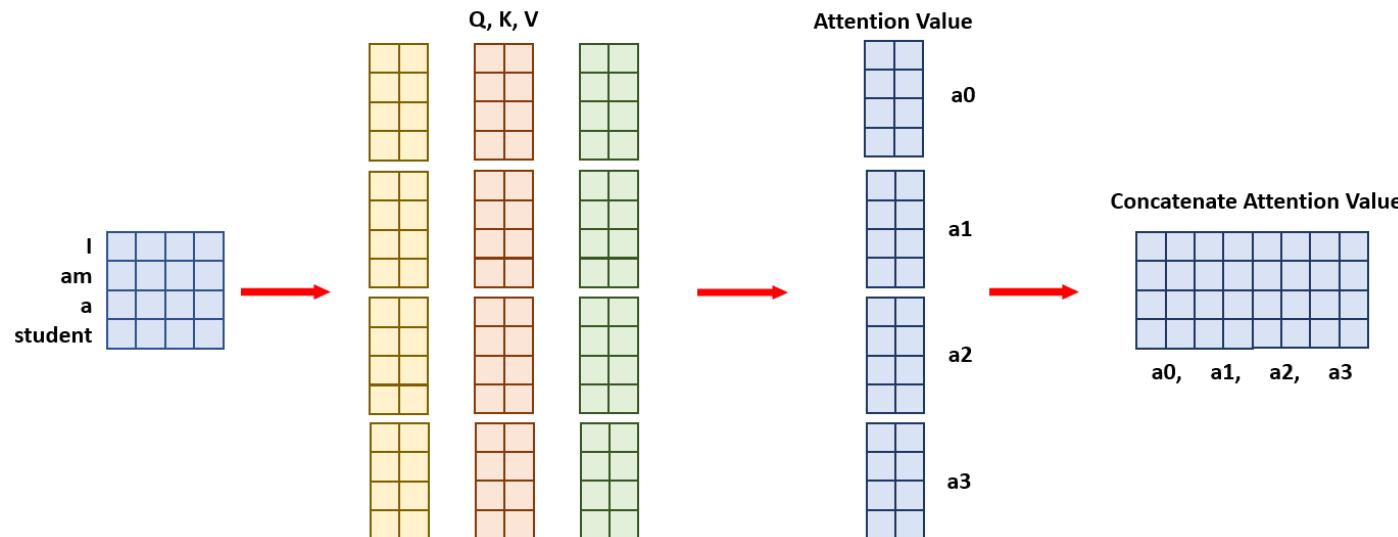
Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN

- Attention



- Multi-Head Attention

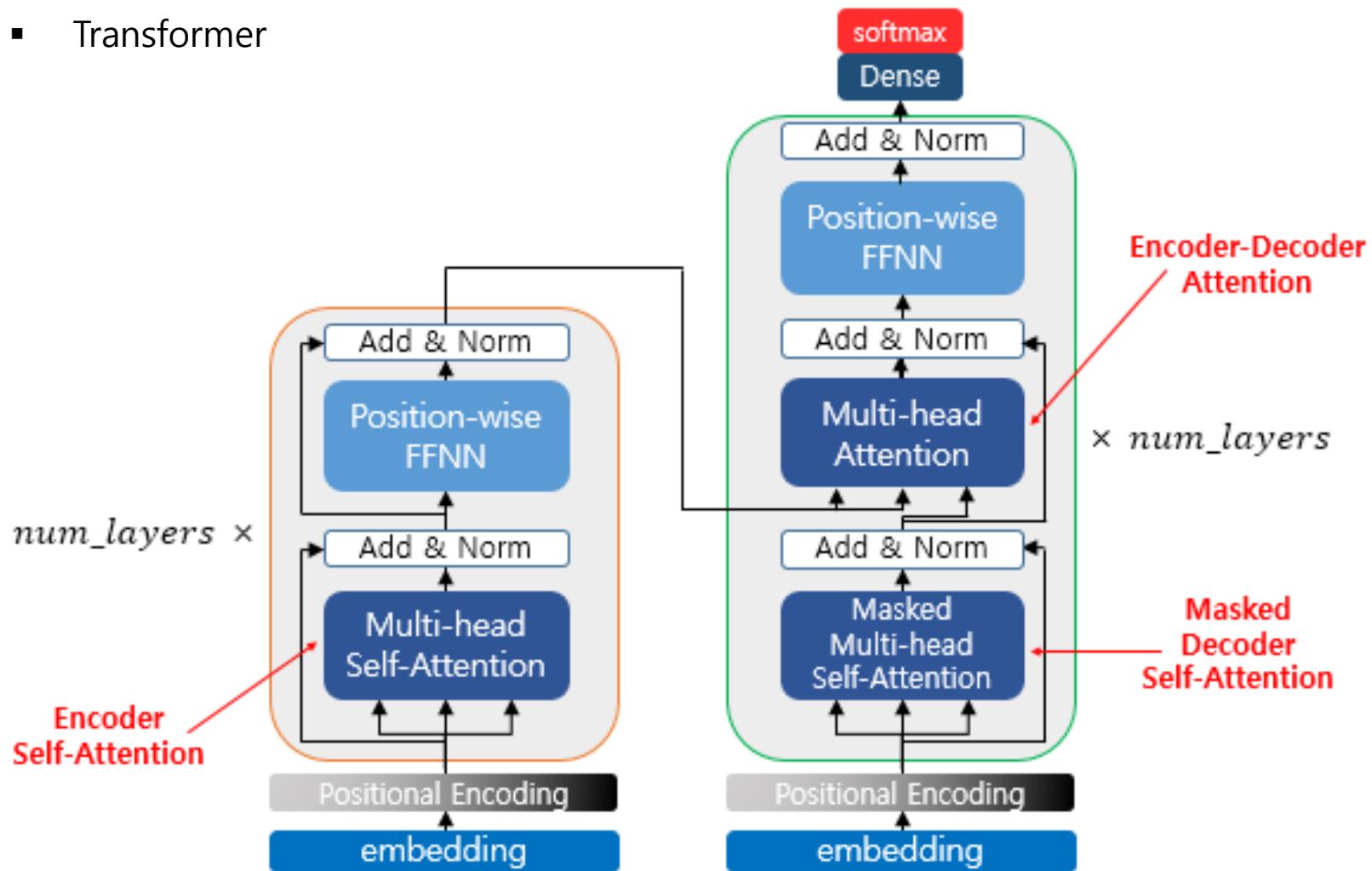


출처: <https://codingopera.tistory.com/44>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN

- Transformer



출처: <https://wikidocs.net/31379>

Copyright 2017~2023 by OBCon Inc., All right reserved.

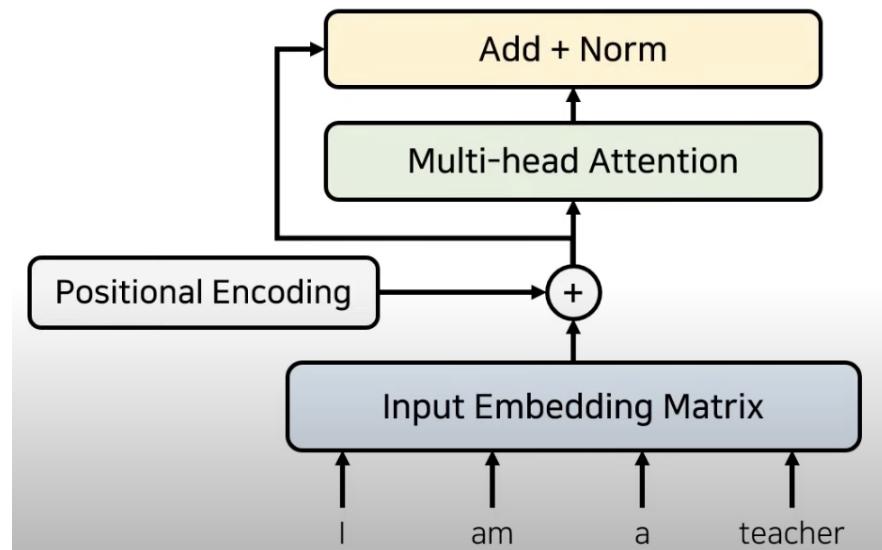
www.obcon.biz

Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN

- Encoder in Transformer

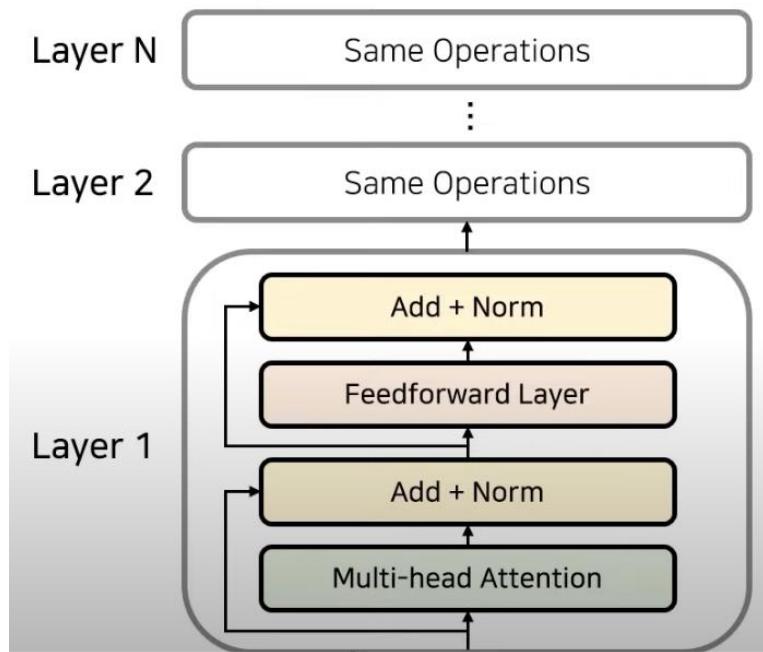
- Attention은 입력과 출력의 차원이 동일하기 때문에 여러개를 사용할 수 있다.



출처: <https://wikidocs.net/31379>

- Residual Learning

- $y = f(x) + x$
- 결과에 x 를 반영하면 학습 성능이 좋아 진다.

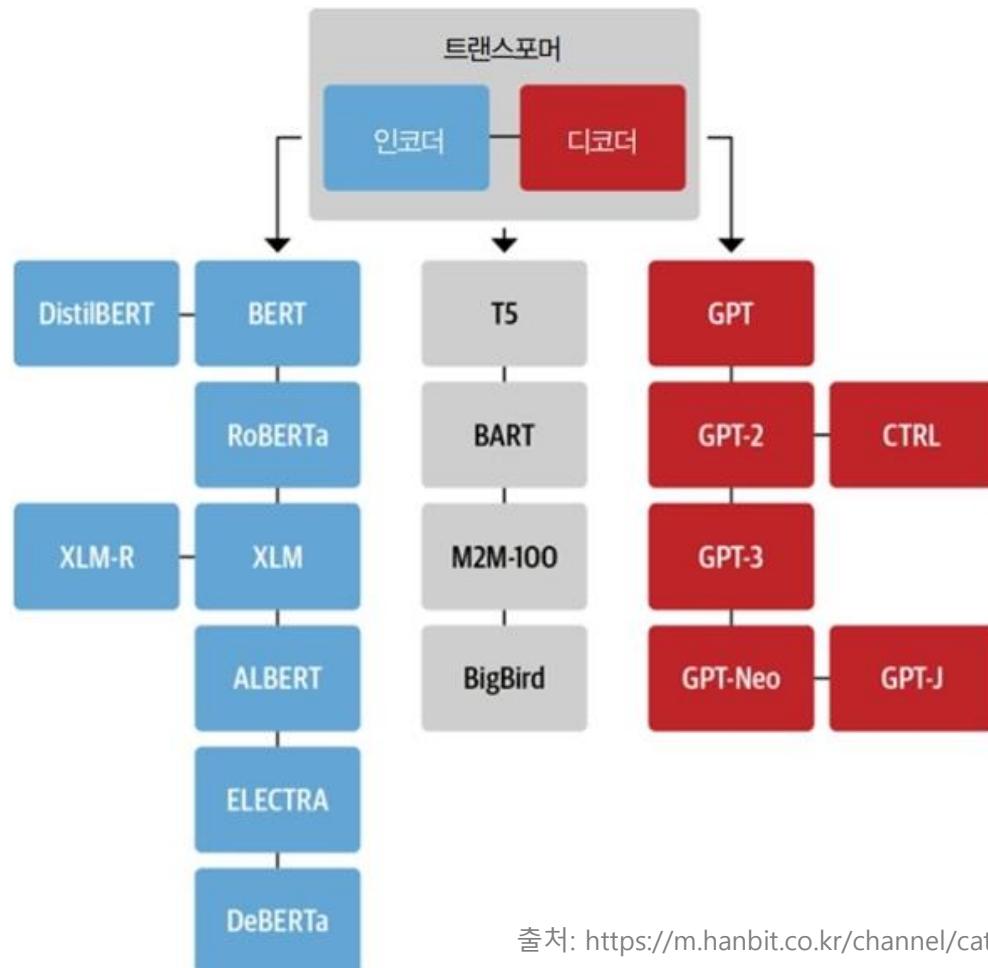


출처: <https://wikidocs.net/31379>

Layers

Layer 종류 : keras.layers.RNN

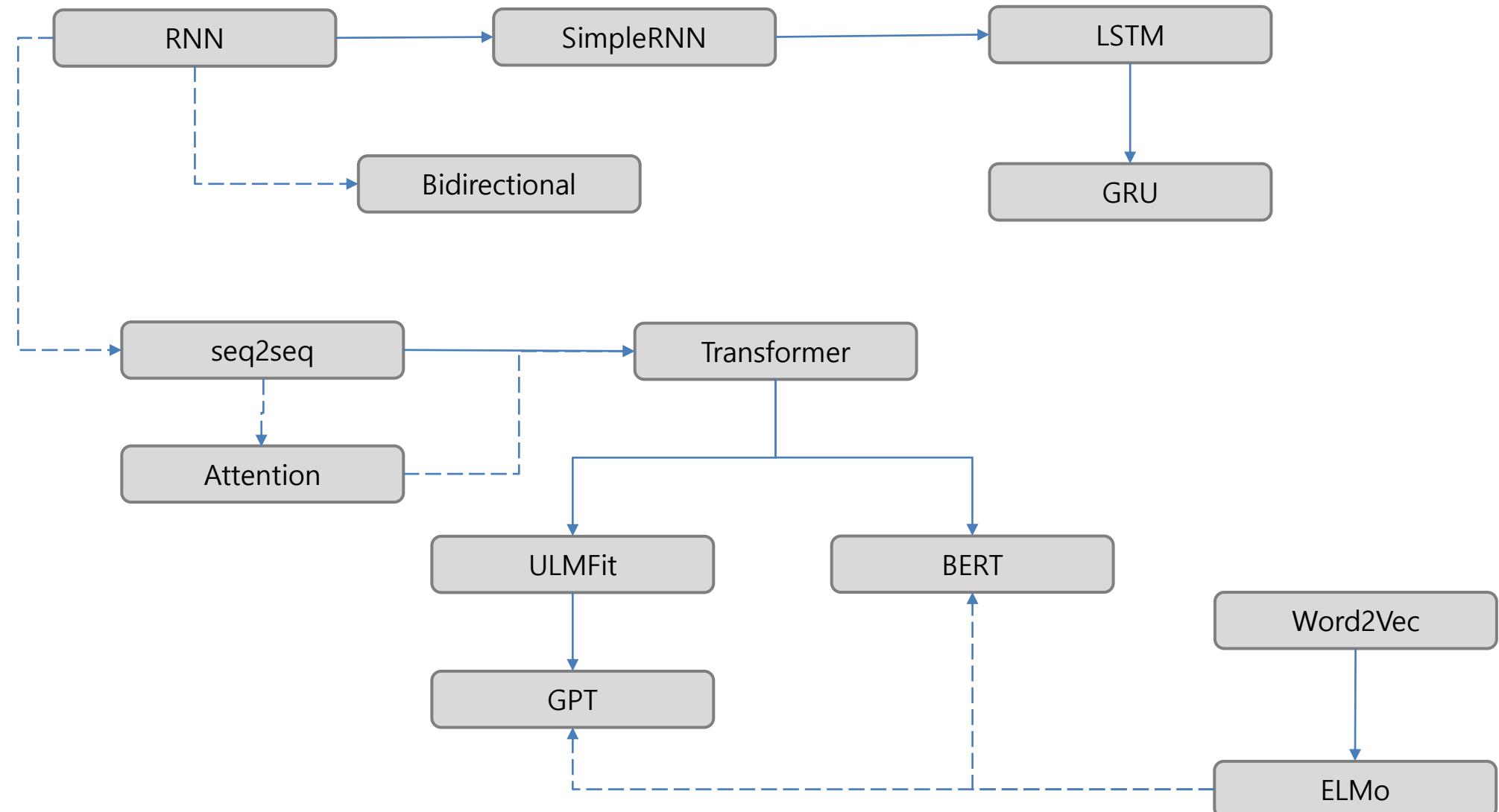
- Transformer 가계도



출처: https://m.hanbit.co.kr/channel/category/category_view.html?cms_code=CMS5215583920

Layers

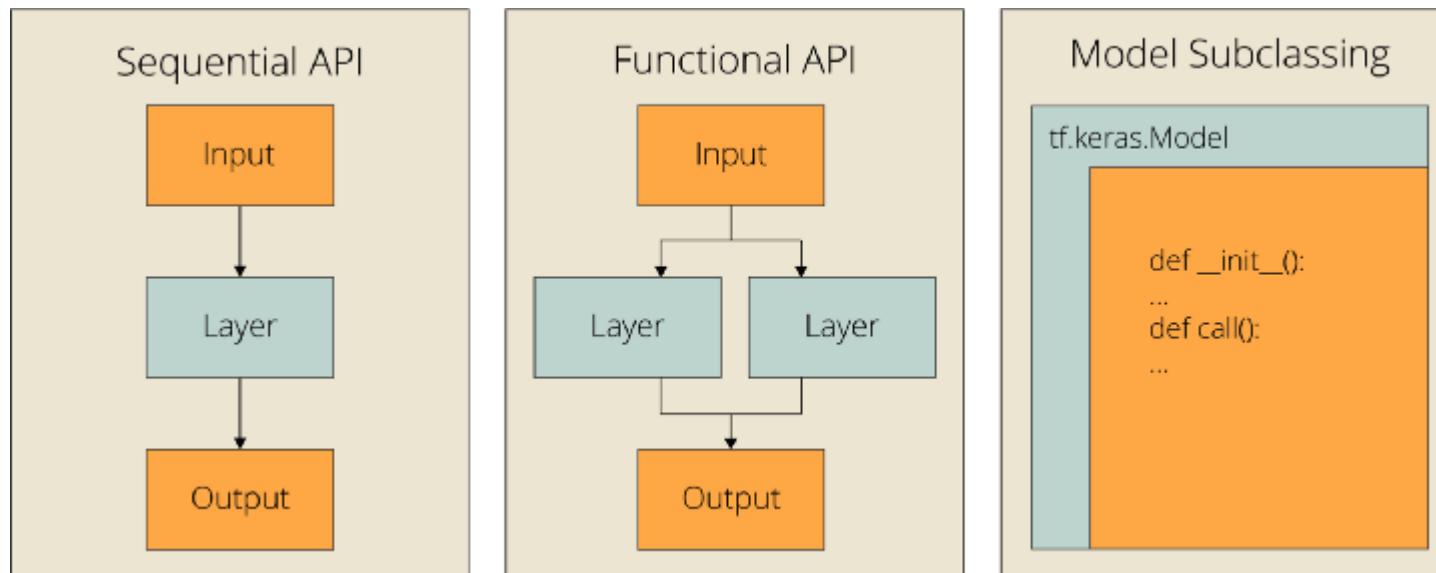
Layer 종류 : keras.layers.RNN



Model 구현 방식

Model 구현 방식

- Sequential API : 간단한 모델 구현
- Functional API : 복잡한 모델 구현
- Model Subclassing
 - Function API로 구현하기 힘든 모델 구현
 - 자유도가 제일 높은 모델 구축 방법



출처: <https://wikidocs.net/106897>

Model 구현 방식

Sequential API

■ CNN

```
model = keras.models.Sequential()  
model.add(keras.layers.Conv2D(20, (5, 5), activation='relu', input_shape=input_shape))  
model.add(keras.layers.BatchNormalization())  
model.add(keras.layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2), strides=(2, 2)))  
model.add(keras.layers.Dropout(self.dropout))  
  
model.add(keras.layers.Conv2D(50, (5, 5), activation='relu'))  
model.add(keras.layers.BatchNormalization())  
model.add(keras.layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2), strides=(2, 2)))  
model.add(keras.layers.Dropout(self.dropout))  
  
model.add(keras.layers.Flatten())  
model.add(keras.layers.Dense(self.nb_classes, activation="softmax"))  
  
model.compile(  
    optimizer=self.optimizer,  
    loss=self.loss_function,  
    metrics=[ self.metrics ]  
)
```

Model 구현 방식

Functional API

- Peephole LSTM 샘플

```
inputs = keras.Input(shape=(num_timesteps, embedding_dim))
peephole_lstm_cell = keras.experimental.PeepholeLSTMCell(hidden_dim)
rnn_layer = keras.layers.RNN(peephole_lstm_cell)
outputs = rnn_layer(inputs)
```

```
model = keras.models.Model(inputs=[inputs], outputs=[outputs])
model.compile(loss="categorical_crossentropy", optimizer="adam")
```

- 샘플 2

```
x = keras.layers.Embedding(vocab_size, max_seqlen)(x)
x = keras.layers.Bidirectional(tf.keras.layers.LSTM(max_seqlen))(x)
x = keras.layers.Dense(64, activation="relu")(x)
x = keras.layers.Dense(1, activation="sigmoid")(x)
```

Model Subclassing

- AutoGraph
 - Graph : tensorflow.Operation 객체의 집합을 포함하고 있는 데이터 구조
 - 연산의 단위와 텐서 객체, 연산간에 흐르는 데이터의 단위

`@tf.function`

```
def dense_layer(x, w, b):  
    return tf.matmul(x, w) + b
```

`dense_layer.python_function(x, w, b)`

: 원본 Python 함수 호출

Model 구현 방식

Model Subclassing

- Custom (사용자 정의)

```
class CustomModel(keras.Model):
```

```
class CustomLayer(keras.layers.Layer):
```

```
@tf.function
```

```
def CustomActivationFunction(x, axis=-1):
```

```
class CustomLossFunction(keras.losses.Loss):
```

```
class CustomOptimizer(keras.optimizers.Optimizer):
```

```
class CustomMetric(keras.metrics.Metric):
```

```
class CustomCallback(keras.callbacks.Callback):
```

Model 구현 방식

Model Subclassing

- Custom (사용자 정의) : Model

```
class CustomAutoencoderClass(keras.Model):
    def __init__(self, hidden_dim, original_dim):
        super(Autoencoder, self).__init__()
        self.loss = []
        self.encoder = CustomEncoderClass(hidden_dim=hidden_dim)
        self.decoder = CustomDecoderClass(hidden_dim=hidden_dim, original_dim=original_dim)

    def call(self, input_features):                      #--- input > output
        encoded = self.encoder(input_features)
        reconstructed = self.decoder(encoded)
        return reconstructed

autoencoder = CustomAutoencoderClass(hidden_dim=hidden_dim, original_dim=original_dim)
for epoch in range(epochs):
    epoch_loss = 0
    with tf.GradientTape() as tape:
        preds = autoencoder(images)                  #--- Model 실행
        loss_values = loss_function(preds, images)   #--- Loss 계산
        gradients = tape.gradient(loss_values, model.trainable_variables)
        opt.apply_gradients(zip(gradients, model.trainable_variables)) #--- Optimizer에 적용
        epoch_loss = epoch_loss + loss_values
    autoencoder.loss.append(epoch_loss)             #--- Loss 저장
```

Model 구현 방식

Model Subclassing

- Custom (사용자 정의) : Layer

```
class CustomEncoderClass(keras.layers.Layer):  
    def __init__(self, hidden_dim):  
        super(Encoder, self).__init__()  
        self.hidden_layer = keras.layers.Dense(units=hidden_dim, activation=tf.nn.relu)  
  
    def call(self, input_features):  
        activation = self.hidden_layer(input_features)  
        return activation  
    #--- input data > output data
```

Model 구현 방식

Model Subclassing

- Custom (사용자 정의)

: ActivationFunction

```
def customActivationFunction(x):
    return x * keras.backend.tanh(keras.backend.softplus(x))
```

```
x = keras.layers.Activation(customActivationFunction)(x)
```

```
#--- Custom 2
```

```
class Mish(Activation):
    def __init__(self, activation, **kwargs):
        super(Mish, self).__init__(activation, **kwargs)
        self.__name__ = 'Mish'
```

```
def mish(x):
    return x * K.tanh(K.softplus(x))
```

```
get_custom_objects().update({'mish': Mish(mish)})
```

```
x = Activation('mish')(x)
```

```
#--- Custom 3
```

```
@tf.function
```

```
def CustomActivationFunction(x, axis=-1):
```

Model 구현 방식

Model Subclassing

- Custom (사용자 정의) : Loss

```
class CustomLossClass(keras.losses.Loss):  
    def call(self, y_true, y_pred):  
        return tf.reduce_mean(tf.math.square(y_pred - y_true), axis=-1)  
  
#---  
def loss_function(preds, real):  
    return tf.reduce_mean(tf.square(tf.subtract(preds, real)))
```

Model Subclassing

- Custom (사용자 정의) : Optimizer

```
class CustomOptimizerClass(keras.optimizers.Optimizer):  
  
#000  
class GradientDescent(tensorflow.Module):  
    def __init__(self, learning_rate=1e-3):  
        # Initialize parameters  
        self.learning_rate = learning_rate  
        self.title = f"Gradient descent optimizer: learning rate={self.learning_rate}"  
  
    def apply_gradients(self, grads, vars):  
        # Update variables  
        for grad, var in zip(grads, vars):  
            var.assign_sub(self.learning_rate*grad)
```

Model Subclassing

- Custom (사용자 정의) : Metric

```
class CustomMetricClass(keras.metrics.Metric):  
    def __init__(self, name="categorical_true_positives", **kwargs):  
        super(CategoricalTruePositives, self).__init__(name=name, **kwargs)  
        self.true_positives = self.add_weight(name="ctp", initializer="zeros")  
  
    def update_state(self, y_true, y_pred, sample_weight=None):  
        y_pred = tf.reshape(tf.argmax(y_pred, axis=1), shape=(-1, 1))  
        values = tf.cast(y_true, "int32") == tf.cast(y_pred, "int32")  
        values = tf.cast(values, "float32")  
        if sample_weight is not None:  
            sample_weight = tf.cast(sample_weight, "float32")  
            values = tf.multiply(values, sample_weight)  
        self.true_positives.assign_add(tf.reduce_sum(values))  
  
    def result(self):  
        return self.true_positives  
  
    def reset_state(self):  
        # The state of the metric will be reset at the start of each epoch.  
        self.true_positives.assign(0.0)
```

Model Subclassing

- Custom (사용자 정의) : Callback

```
class CustomCallbackClass(keras.callbacks.Callback):  
    def on_train_begin(self, logs=None):  
        print(f"Starting training; got log keys: {list(logs.keys())}")  
  
    def on_train_end(self, logs=None):  
        print(f"Stop training; got log keys: {list(logs.keys())}")  
  
    def on_epoch_begin(self, epoch, logs=None):  
        print(f"Start epoch {epoch} of training; got log keys: {list(logs.keys())}")  
  
    def on_epoch_end(self, epoch, logs=None):  
        print(f"End epoch {epoch} of training; got log keys: {list(logs.keys())}")  
  
    def on_test_begin(self, logs=None):  
        print(f"Start testing; got log keys: {list(logs.keys())}")  
  
    def on_test_end(self, logs=None):  
        print(f"Stop testing; got log keys: {list(logs.keys())}")  
  
    def on_predict_begin(self, logs=None):  
        print(f"Start predicting; got log keys: {list(logs.keys())}")
```

Model Subclassing

- Custom (사용자 정의) : Callback

```
def on_predict_end(self, logs=None):
    print(f"Stop predicting; got log keys: {list(logs.keys())}")

def on_train_batch_begin(self, batch, logs=None):
    print(f"...Training: start of batch {batch}; got log keys: {list(logs.keys())}")

def on_train_batch_end(self, batch, logs=None):
    print(f"...Training: end of batch {batch}; got log keys: {list(logs.keys())}")

def on_test_batch_begin(self, batch, logs=None):
    print(f"...Evaluating: start of batch {batch}; got log keys: {list(logs.keys())}")

def on_test_batch_end(self, batch, logs=None):
    print(f"...Evaluating: end of batch {batch}; got log keys: {list(logs.keys())}")

def on_predict_batch_begin(self, batch, logs=None):
    print(f"...Predicting: start of batch {batch}; got log keys: {list(logs.keys())}")

def on_predict_batch_end(self, batch, logs=None):
    print(f"...Predicting: end of batch {batch}; got log keys: {list(logs.keys())}")
```

Model 구현 방식

Model Subclassing

- Custom (사용자 정의)

```
model = tf.keras.Sequential([])
```

```
model.save('my_model')
keras.models.load_model("my_model", custom_objects={ "CustomModel": CustomModel })
```

```
with open('my_model.json', 'w') as json_file:
    json_file.write(model.to_json())
```

```
my_model = keras.models.model_from_json(
    open('my_model.json').read(),
    custom_objects={ "CustomModel": CustomModel }
)
```

Model 구현 방식

Estimator (추정기) : Deprecated

- Estimator : 사전 제작된 모델
 - v1.Session 스타일 코드를 실행
 - Migration 가이드 :
https://www.tensorflow.org/guide/migrate?hl=ko&_gl=1*1jfz0h3*_ga*ODY4NzU1NjA0LjE2ODg4MDU3MTk.*_ga_W0YLR4190T*MTY5MTQ4NzE5Ni4zMy4xLjE2OTE0ODcxOTYwMC4wLjA.

```
estimator = keras.estimator.model_to_estimator(model, config=config)
result = estimator.train(input_fn=lambda:input_fn())
estimator.evaluate(lambda:input_fn())
```

Deprecated

Application

Application

- Application

- Model + Weight
- 최적화
- AutoML
- TFLite for TensorFlow Lite
- tensorflow.js

```
json = model.to_json()  
model = keras.models.model_from_json(json)
```

```
model.save_weights('~/h5')  
model.load_weights(filename)
```

Application

Application

- json model

```
{  
    class_name: 'Sequential',  
    config: {  
        name: 'sequential',  
        layers: [  
            { class_name: 'InputLayer', config: { 생략 } },  
            { class_name: 'Conv2D', config: { 생략 } },  
            { class_name: 'MaxPooling2D', config: { 생략 } },  
            .....  
            { class_name: 'Dropout', config: { 생략 } },  
            { class_name: 'Dense', config: { 생략 } }  
        ]  
    keras_version: '2.10.0',  
    backend: 'tensorflow'  
}
```

- 인공지능 IDE : <https://www.knime.com/>

Application

Application

- weight

```
dense/kernel:0 : Array<float32>
dense/bias:0 : Array<float32>
dense_1/kernel:0 : Array<float32>
dense_1/bias:0 : Array<float32>
dense_2/kernel:0 : Array<float32>
dense_2/bias:0 : Array<float32>
```

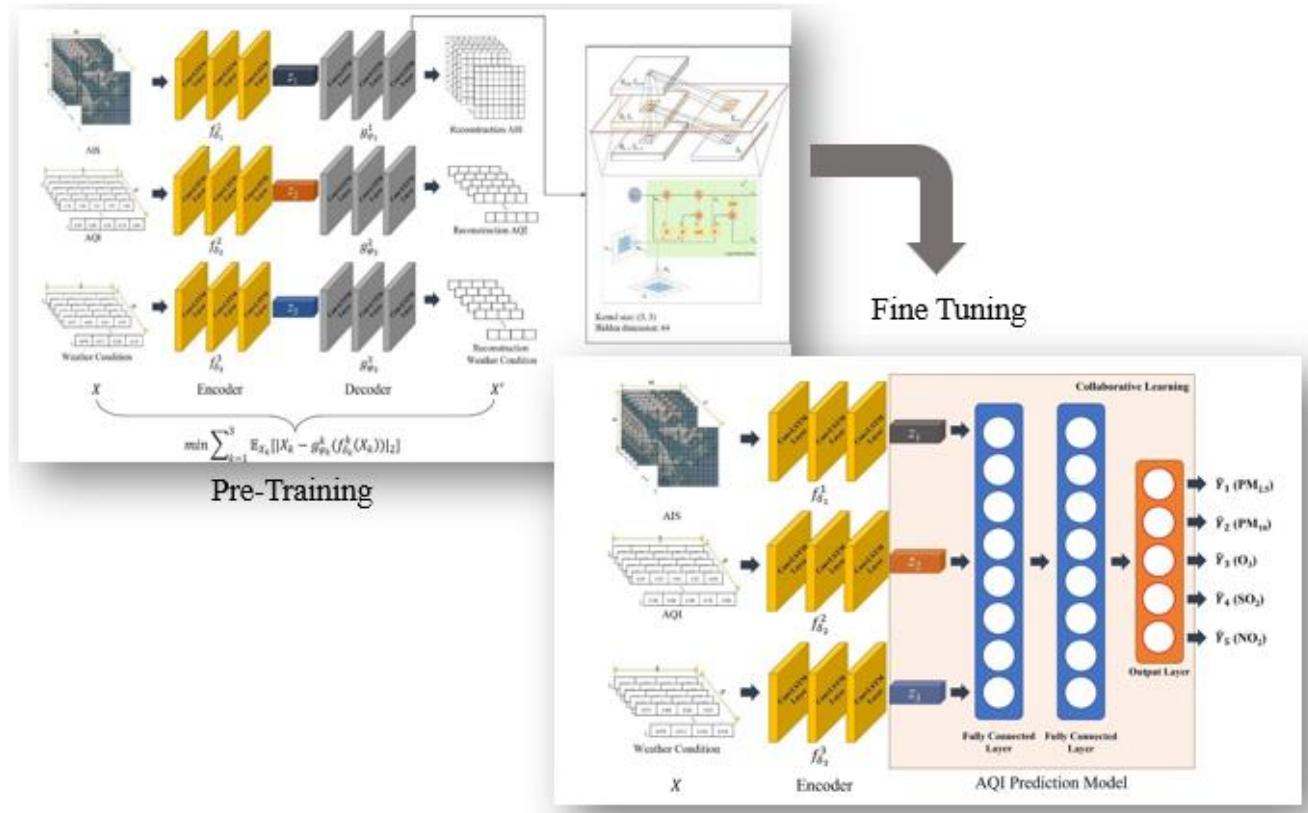
$$H(x) = \mathbf{w}x + \mathbf{b}$$

Hypothesis *Weight* *Bias*

출처: <https://brunch.co.kr/@linecard/321>

- Transfer Learning (전이 학습)
 - Pre-trained Model
 - Fine Tuning (미세 조정)
 - 사례: ResNet, YOLO, BERT

← Application (Model + Weight)



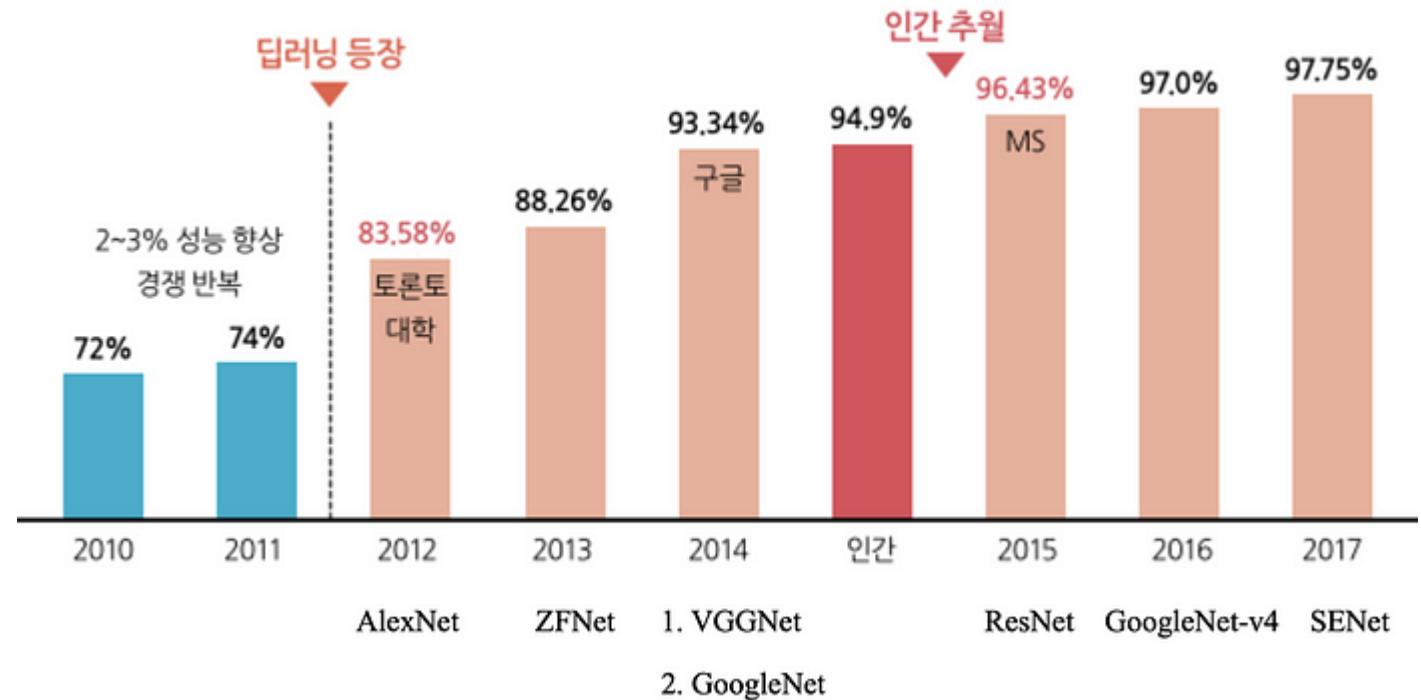
출처: <https://onestoria.tistory.com/56>

Application

Application

■ Application

- resnet
- resnet50
- resnet_rs
- resnet_v2
- ResNet101
- ResNet152
- ResNet50
- ResNetRS101
- ResNetRS152
- ResNetRS200
- ResNetRS270
- ResNetRS350
- ResNetRS420
- ResNetRS50
- ResNet101V2
- ResNet152V2
- ResNet50V2



출처: <https://medium.com/ddiddu-log/%EC%9D%B4%EB%AF%B8%EC%A7%80-%EC%9D%B8%EC%8B%9D%EC%9D%98-%EC%A0%95%EC%9D%98%EC%99%80-%EC%A3%BC%EC%9A%94-%EB%AA%A8%EB%8D%B8-%EB%B9%84%EA%B5%90-0-%EC%9D%B4%EB%AF%B8%EC%A7%80-%EC%9D%B8%EC%8B%9D-visual-recognition-a939d10c0ff7>

Application

Application

- Application
 - regnet
 - RegNetX002
 - RegNetX004
 - RegNetX006
 - RegNetX008
 - RegNetX016
 - RegNetX032
 - RegNetX040
 - RegNetX064
 - RegNetX080
 - RegNetX120
 - RegNetX160
 - RegNetX320

Application

Application

- Application
 - RegNetY002
 - RegNetY004
 - RegNetY006
 - RegNetY008
 - RegNetY016
 - RegNetY032
 - RegNetY040
 - RegNetY064
 - RegNetY080
 - RegNetY120
 - RegNetY160
 - RegNetY320

Application

Application

- Application
 - efficientnet
 - efficientnet_v2
 - EfficientNetB0
 - EfficientNetB1
 - EfficientNetB2
 - EfficientNetB3
 - EfficientNetB4
 - EfficientNetB5
 - EfficientNetB6
 - EfficientNetB7

- EfficientNetV2B0
- EfficientNetV2B1
- EfficientNetV2B2
- EfficientNetV2B3
- EfficientNetV2L
- EfficientNetV2M
- EfficientNetV2S

Application

Application

- Application
 - MobileNet
 - MobileNetV2
 - MobileNetV3Large
 - MobileNetV3Small
 - mobilenet
 - mobilenet_v2
 - mobilenet_v3

- vgg16
- vgg19
- VGG16
- VGG19

Application

Application

- Application
 - convnext
 - ConvNeXtBase
 - ConvNeXtLarge
 - ConvNeXtSmall
 - ConvNeXtTiny
 - ConvNeXtXLarge

- densenet
- DenseNet121
- DenseNet169
- DenseNet201

- nasnet
- NASNetLarge
- NASNetMobile

Application

Application

- Application
 - inception_v3
 - InceptionV3
 - inception_resnet_v2
 - InceptionResNetV2
- xception
- Xception
- imagenet_utils

Model과 Application

- Application 전체를 재사용
 - Capsule : Application을 하나의 layout로 사용

Model과 Application

- Application 일부를 재활용
 - 유사한 문제를 해결하는데 기존에 존재하는 application을 재활용
 - model의 일부를 삭제 후 추가
 - weigh의 일부를 삭제 후 추가
 - 학습에 필요한 충분한 데이터가 없는 경우 사용 가능
 - 이미지를 100가지로 분류하는 application이 있는데 이를 재활용하여 200가지로 분류하는 application을 만들려고 하는 경우

AutoML

- Optimizer : 방식, 매개변수 변동폭
- epochs * batch_size
- hidden 개수
- model
- 모델 선택 기준
 - Parameter 개수 최소화
- AutoML
 - HyperParameter
 - 좌측 항목 등
 - Loss Function

Logistic Regression

Logistic Regression

- Activation Functions
 - $Y = A * W + b$: 수식. $X = A$
 - W (Weight, 가중치)
 - b (Bias, 오차)
- Loss Functions
 - Least squares : 오차 제곱합
- Optimizers
 - 미분을 사용하여 W 와 b 를 추정
- Metrics
- Back Propagation (오차 역전파)

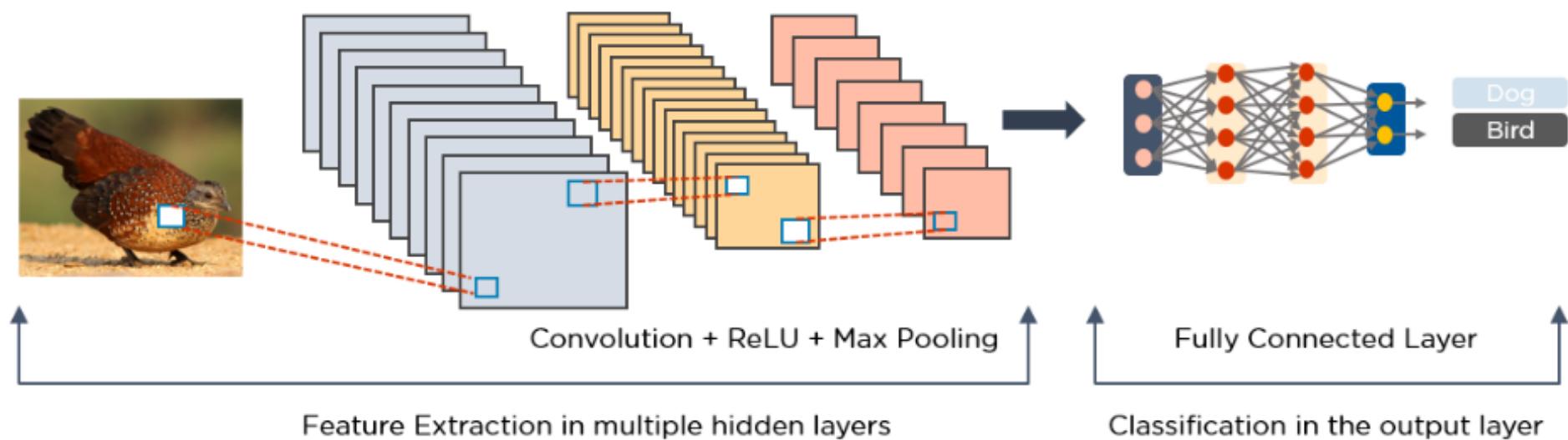
Algorithms

Algorithms의 종류

- CNN (Convolutional Neural Network)
 - LSTM (Long Short Term Memory Network)
 - RNN (Recurrent Neural Network)
 - GAN (Generative Adversarial Network)
 - RBFN (Radial Basis Function Network)
 - MLP (Multilayer Perceptron)
 - SOM (Self Organizing Map)
 - DBN (Deep Belief Network)
 - RBM (Restricted Boltzmann Machine)
 - AutoEncoder
-
- <https://www.simplilearn.com/tutorials/deep-learning-tutorial/deep-learning-algorithm>
 - <https://www.projectpro.io/article/deep-learning-algorithms/443>

CNN (Convolutional Neural Network)

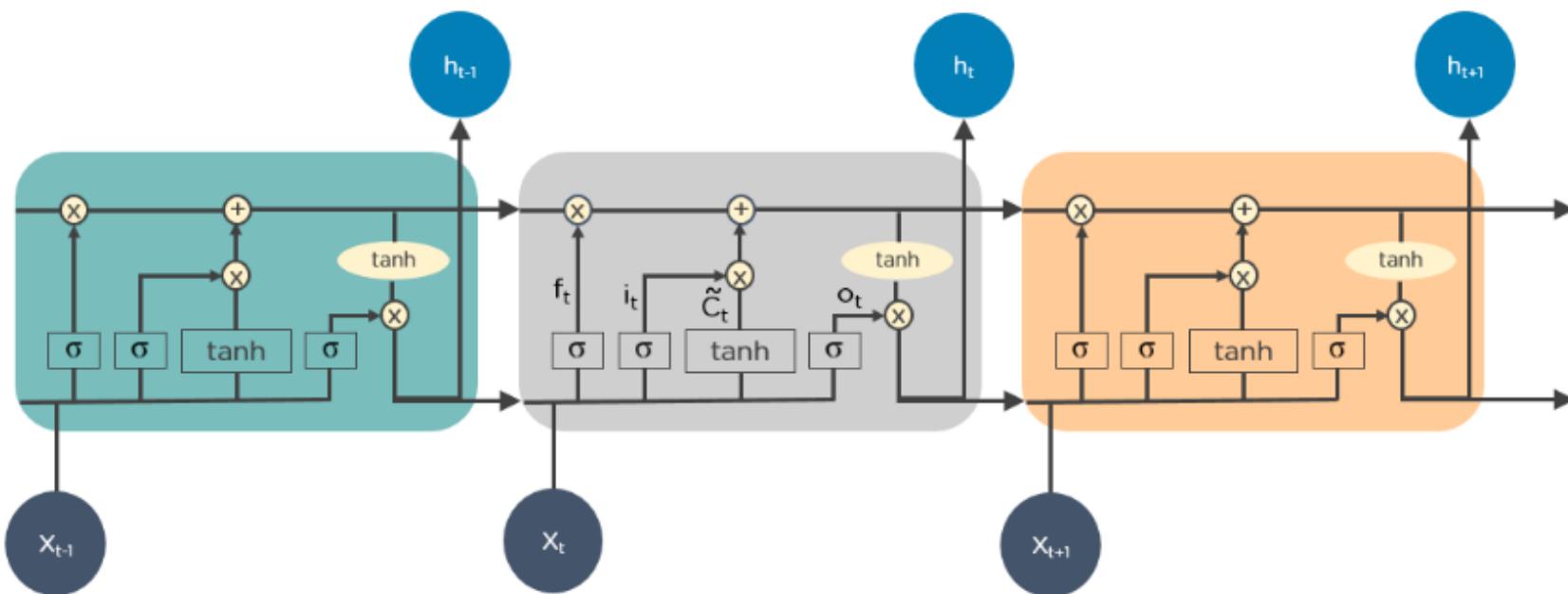
- 이미지 처리
- 객체 탐지



출처: <https://www.simplilearn.com/tutorials/deep-learning-tutorial/deep-learning-algorithm>

LSTM (Long Short Term Memory Network)

- 시계열 예측
- 음악 작곡. 음성 인식

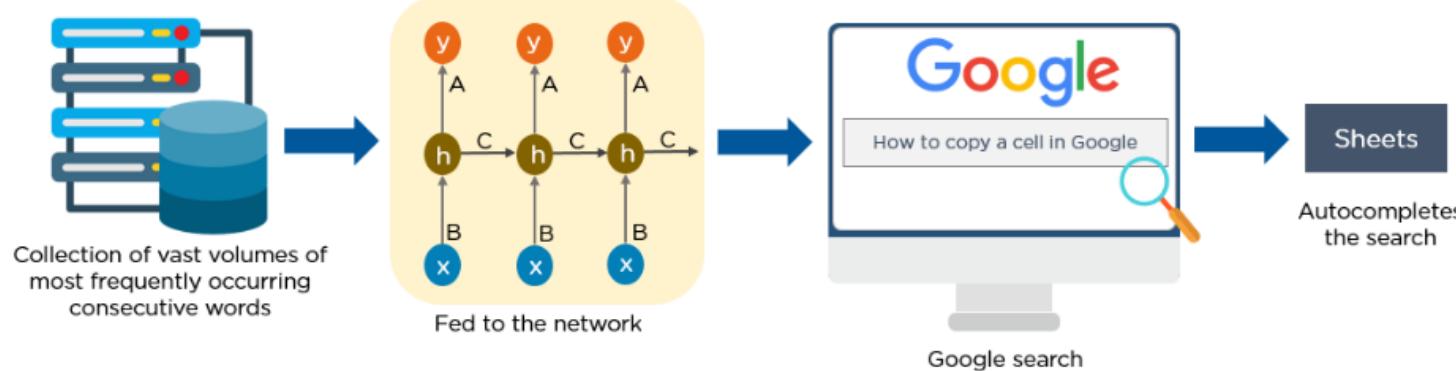
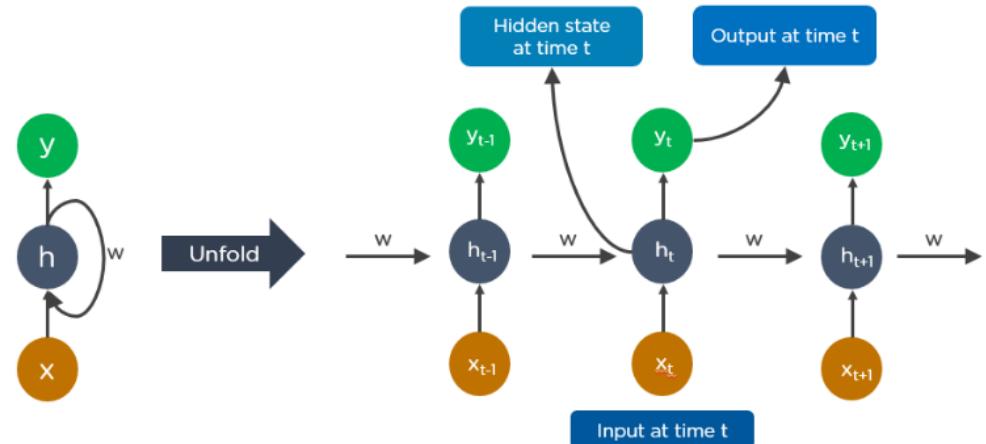


출처: <https://www.simplilearn.com/tutorials/deep-learning-tutorial/deep-learning-algorithm>

Algorithms

RNN (Recurrent Neural Network)

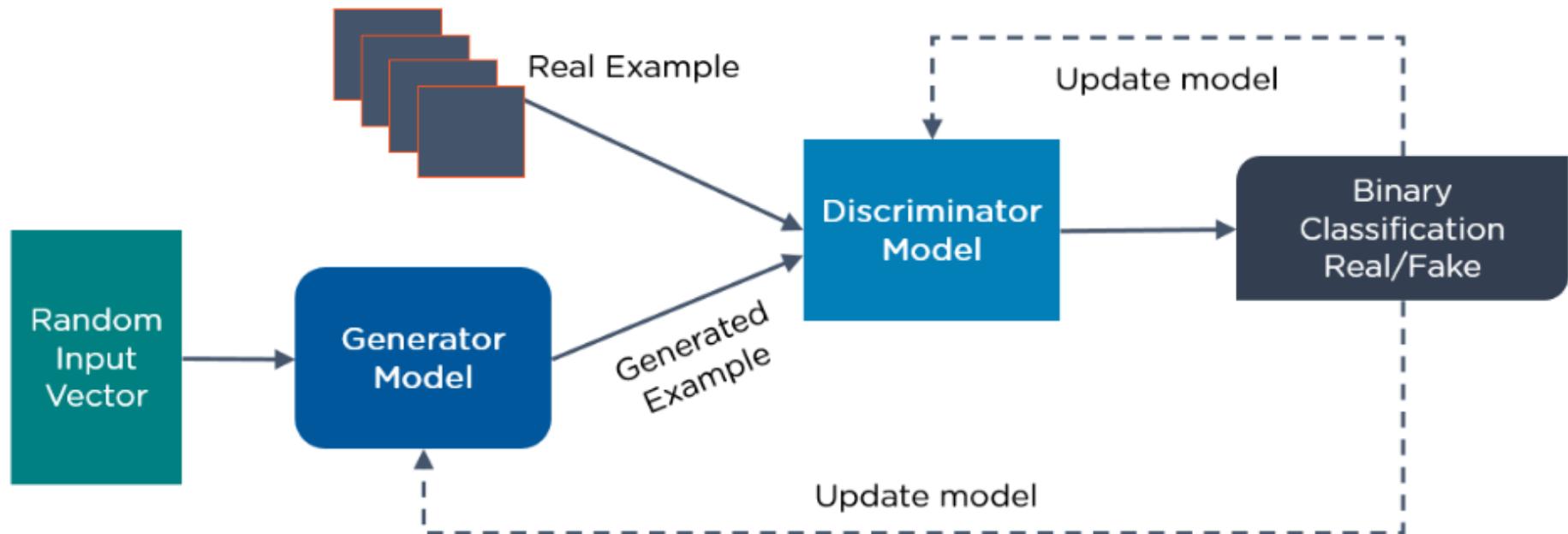
- 시계열 분석
- 자연어 처리
- 필기 인식
- 기계 번역
- 이미지 캡션



출처: <https://www.simplilearn.com/tutorials/deep-learning-tutorial/deep-learning-algorithm>

GAN (Generative Adversarial Network)

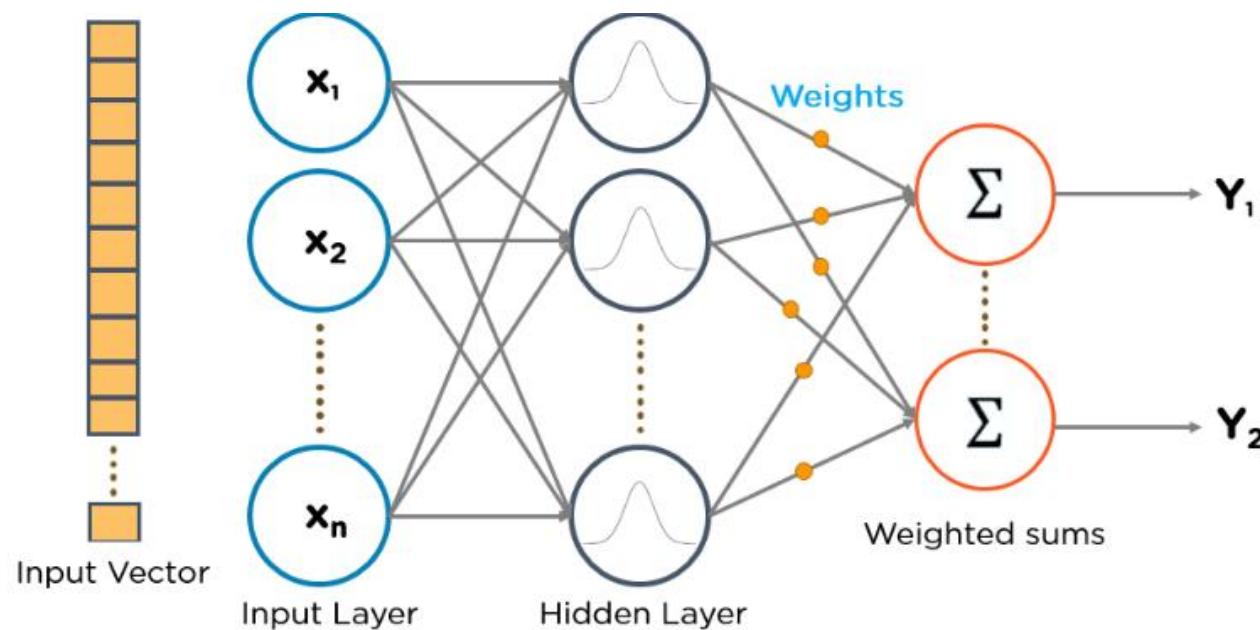
- 이미지 생성



출처: <https://www.simplilearn.com/tutorials/deep-learning-tutorial/deep-learning-algorithm>

RBFN (Radial Basis Function Network)

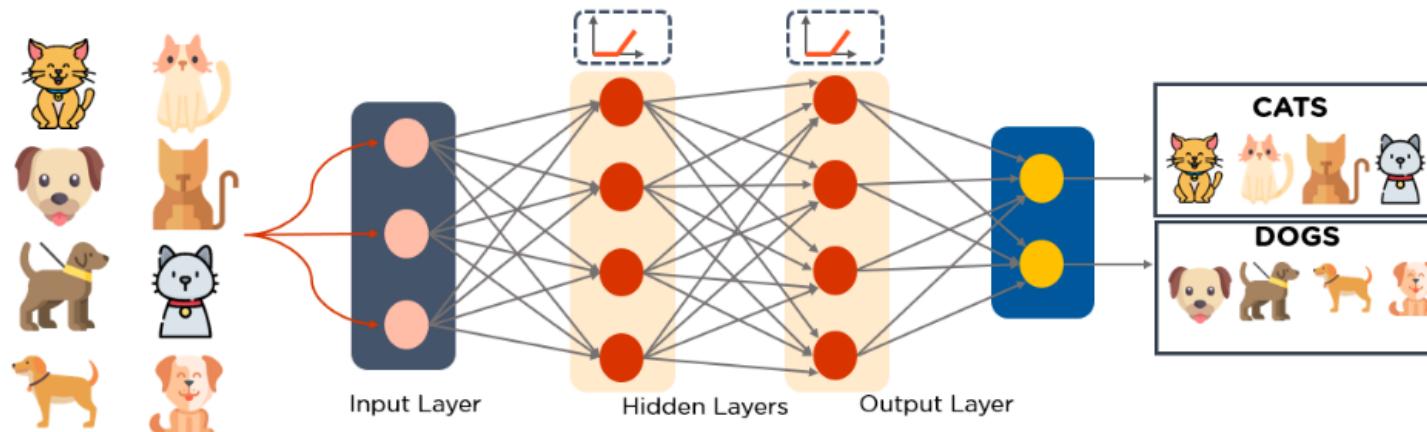
- 분류, 회귀, 시계열 예측



출처: <https://www.simplilearn.com/tutorials/deep-learning-tutorial/deep-learning-algorithm>

MLP (Multilayer Perceptron)

- 음성 인식
- 이미지 인식
- 기계 번역
- 소프트웨어 구축

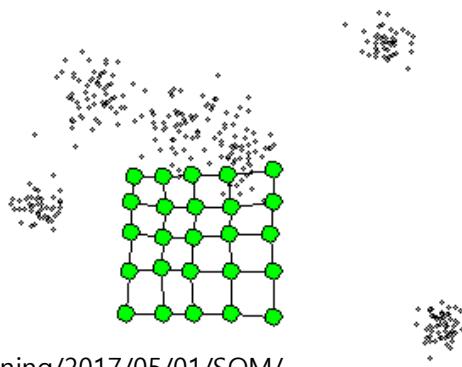


출처: <https://www.simplilearn.com/tutorials/deep-learning-tutorial/deep-learning-algorithm>

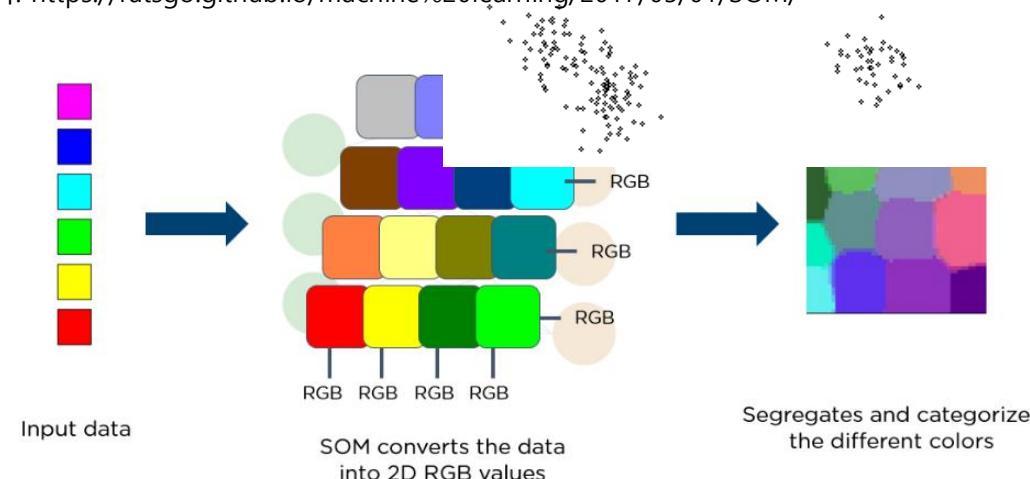
Algorithms

SOM (Self Organizing Map)

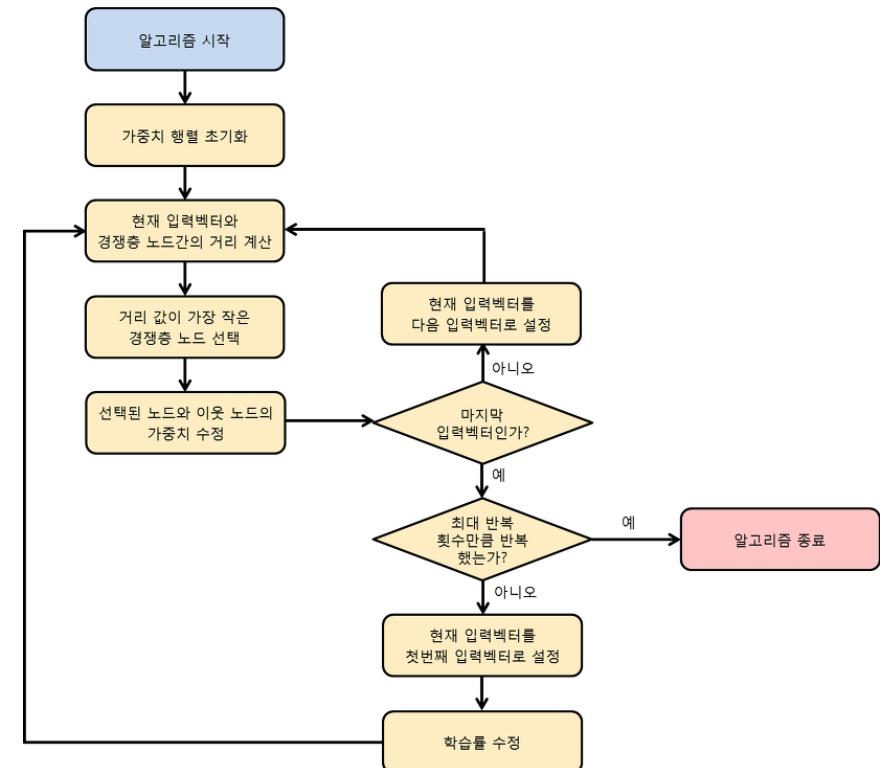
- 고차원의 데이터를 저차원의 격자 형태로 변환
 - 입력 데이터의 분포를 보존하면서 비슷한 패턴이나 특징을 가진 데이터를 인접한 노드에 매핑
- 구조 탐색 (분류)
- 차원 축소
- 시각화



출처: <https://ratsgo.github.io/machine%20learning/2017/05/01/SOM/>



출처: <https://www.simplilearn.com/tutorials/deep-learning-tutorial/deep-learning-algorithm>

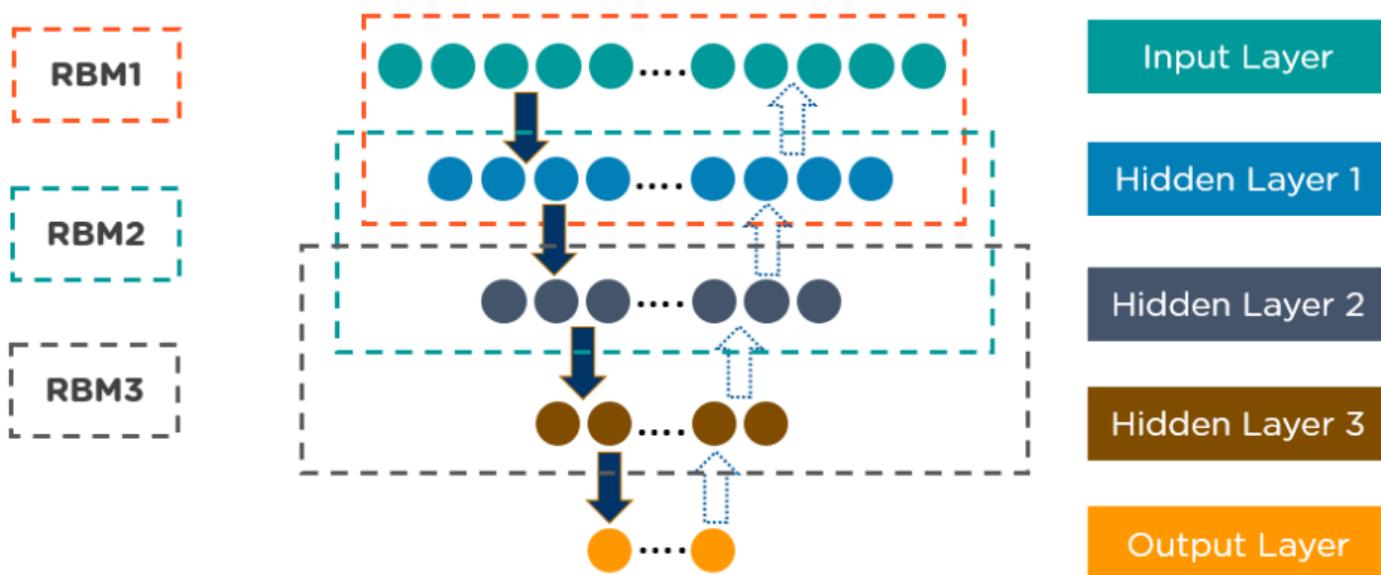


출처: <https://untitledtblog.tistory.com/5>

Algorithms

DBN (Deep Belief Network) ← RBM

- 이미지 인식
- 비디오 인식
- 모션 캡쳐



출처: <https://www.simplilearn.com/tutorials/deep-learning-tutorial/deep-learning-algorithm>

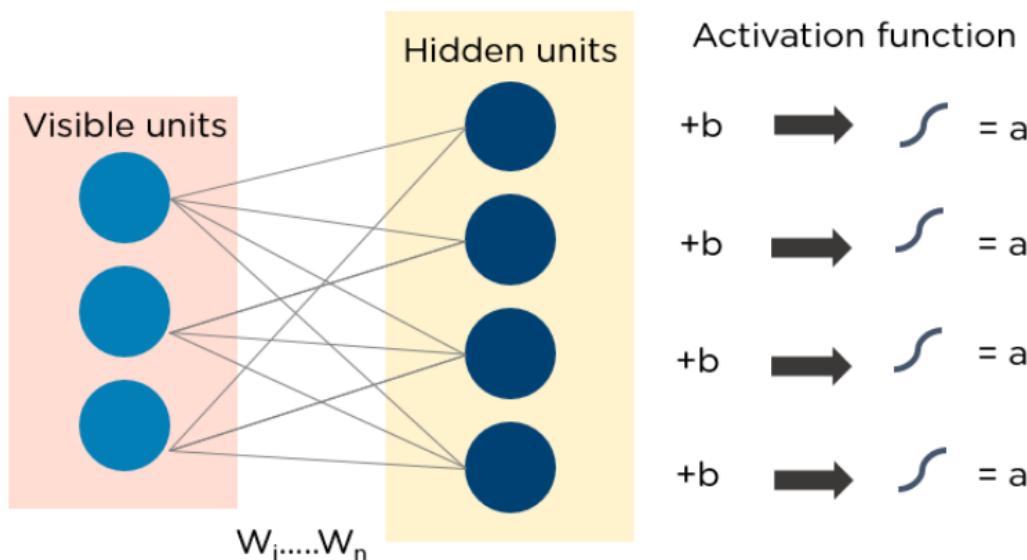
Algorithms

RBM (Restricted Boltzmann Machine) : 생성 AI

- Boltzmann Distribution를 기반으로한 확률 모형
 - Visible units : 특징 데이터
 - Hidden units : 확률 분포
- 학습 : 샘플 데이터와 유사한 데이터 생성
 - 분류, 협업, 특징값 학습
 - 선형 회귀 분석, 협업 필터링, 주제 모델링
 - 차원 감소



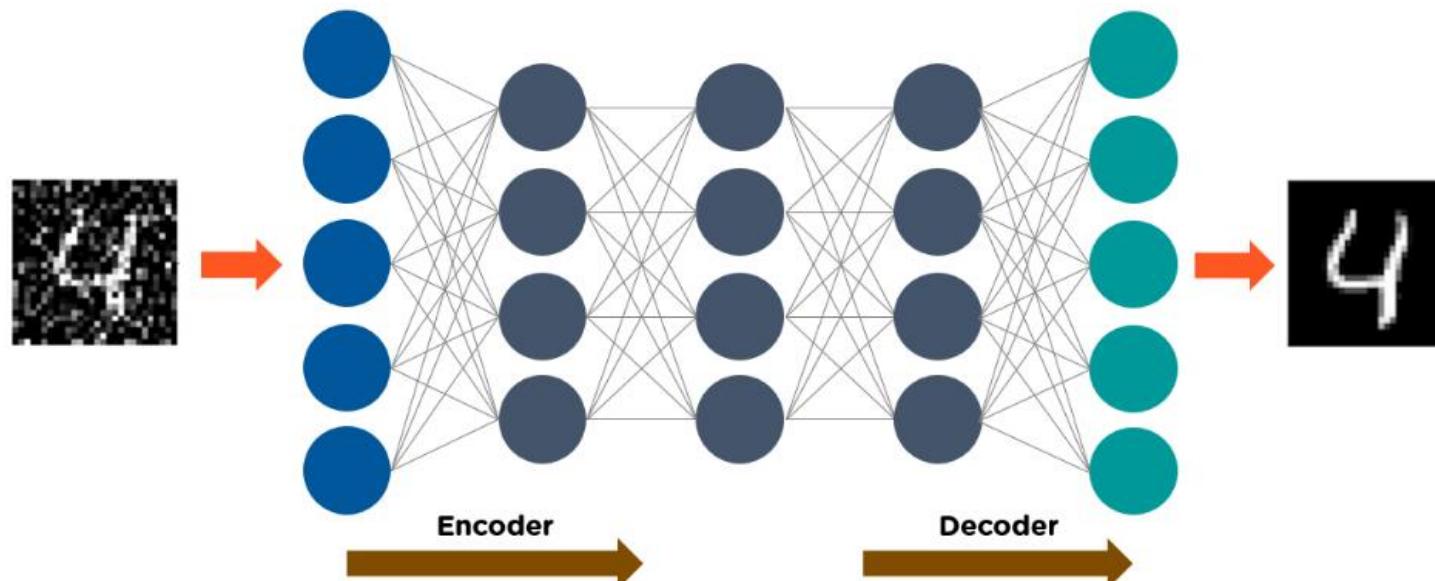
Yellow circle	Visible neuron
Green circle	Hidden neuron



출처: <https://www.simplilearn.com/tutorials/deep-learning-tutorial/deep-learning-algorithm>

AutoEncoder : 생성 AI

- 입력 데이터의 분포를 학습하고, 분포에서 랜덤하게 샘플링하여 새로운 콘텐츠 생성
 - 이미지 복원과 생성. 이미지의 스타일 변경
 - 음악 생성. 텍스트 생성
 - 추천 시스템에서 상품을 추천



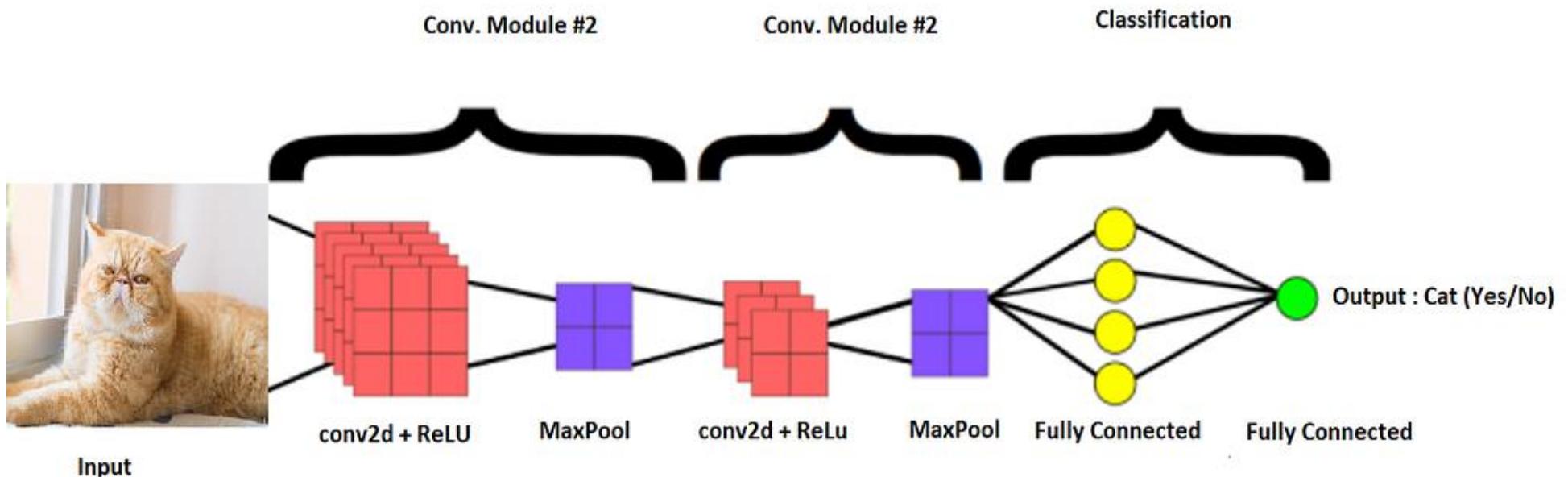
출처: <https://www.simplilearn.com/tutorials/deep-learning-tutorial/deep-learning-algorithm>

CNN (Convolutional Neural Networks)

CNN

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- CNN (Convolutional Neural Networks)
 - DCNN (Deep CNN, 심층 합성곱 신경망)
 - Convolution layer
 - ReLU (Rectified Linear Unit)
 - Pooling layer
 - FC (Fully connected) layer
- 데이터 변환 계층
 - Receptive field (로컬 수용 필드)
 - 가중치 공유



출처: <https://pub.towardsai.net/convolutional-neural-networks-cnns-tutorial-with-python-417c29f0403f>

Copyright 2017~2023 by OBCon Inc., All right reserved.

www.obcon.biz

CNN

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- Convolution : 관계 정보를 활용하는 방법
 - Dense : 선형
 - Convolution : n차원 부분 행열
 - 행열에 Convolution을 적용하여 특징맵을 생성
 - 2차원 : 이미지, 오디오, 텍스트
 - 3차원 : 비디오



1	1	1	0	0
0	1	1	1	0
0	0	1	1	1
0	0	1	0	0
0	1	1	0	0

Image

4		

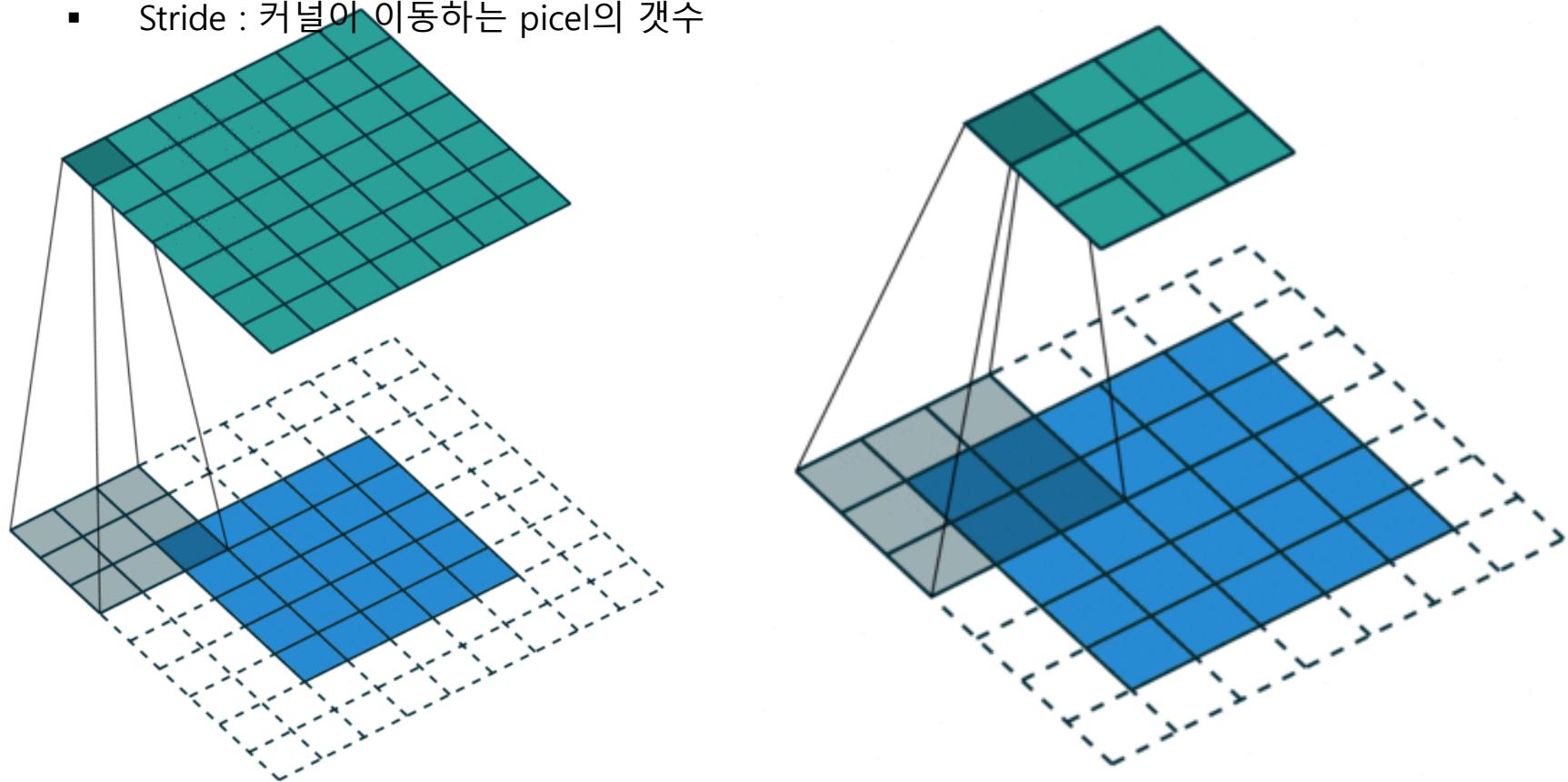
Convolved
Feature

출처: <https://pub.towardsai.net/convolutional-neural-networks-cnns-tutorial-with-python-417c29f0403f>

CNN

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- Convolution
 - padding
 - Stride : 커널이 이동하는 pixel의 갯수



출처: <https://pub.towardsai.net/convolutional-neural-networks-cnns-tutorial-with-python-417c29f0403f>

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- Convolution

- Filter 

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -4 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$



Input Image



Convolved Image

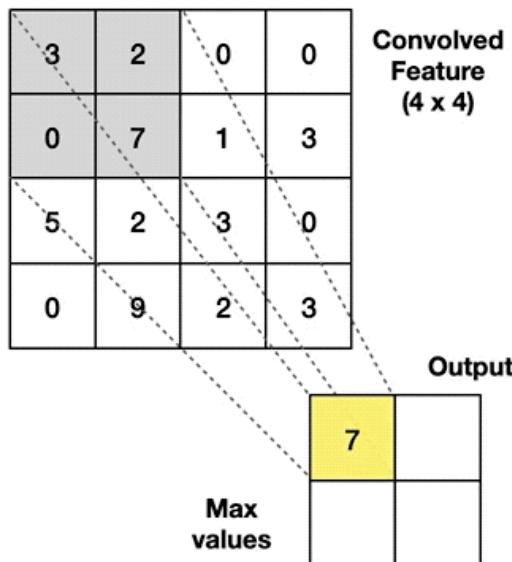
출처: <https://pub.towardsai.net/convolutional-neural-networks-cnns-tutorial-with-python-417c29f0403f>

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- Pooling
 - n차원 부분 행열을 사용하여 특징맵을 요약

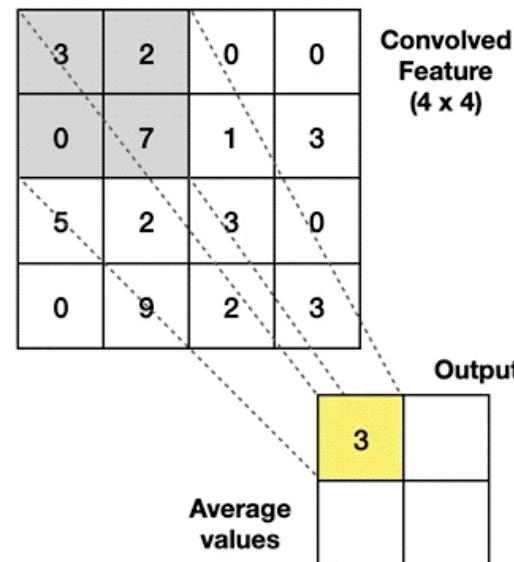
Max Pooling

Take the **highest** value from the area covered by the kernel



Average Pooling

Calculate the **average** value from the area covered by the kernel



출처: <https://towardsai.net/p/l/introduction-to-pooling-layers-in-cnn>

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- Pooling



출처: <https://pub.towardsai.net/convolutional-neural-networks-cnns-tutorial-with-python-417c29f0403f>

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- CNN

```
model = keras.models.Sequential()  
model.add(keras.layers.Conv2D(20, (5, 5), activation='relu', input_shape=input_shape))  
model.add(keras.layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2), strides=(2, 2)))  
  
model.add(keras.layers.Conv2D(50, (5, 5), activation='relu')  
model.add(keras.layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2), strides=(2, 2)))  
  
model.add(keras.layers.Flatten())  
model.add(keras.layers.Dense(500, activation="relu"))  
model.add(keras.layers.Dense(self.nb_classes, activation="softmax"))  
  
model.compile(  
    optimizer=self.optimizer,  
    loss=self.loss_function,  
    metrics=[ self.metrics ]  
)
```

CNN

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- CNN

Layer (type)	Output Shape	Param #
=====		
conv2d (Conv2D)	(None, 24, 24, 20)	520
max_pooling2d (MaxPooling2D)	(None, 12, 12, 20)	0
=====		
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 8, 8, 50)	25050
max_pooling2d_1 (MaxPooling2D)	(None, 4, 4, 50)	0
=====		
flatten (Flatten)	(None, 800)	0
dense (Dense)	(None, 500)	400500
dense_1 (Dense)	(None, 10)	5010
=====		

Total params: 431,080

Trainable params: 431,080

Non-trainable params: 0

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- CNN

Epoch 14/15

```
47/47 [=====] - 1s 19ms/step - loss: 0.0045 - accuracy: 0.9993 -  
val_loss: 0.0908 - val_accuracy: 0.9755
```

Epoch 15/15

```
47/47 [=====] - 1s 19ms/step - loss: 0.0038 - accuracy: 0.9995 -  
val_loss: 0.1002 - val_accuracy: 0.9751
```

313/313 [=====] - 1s 2ms/step - loss: 0.0734 - accuracy: 0.9799

Test accuracy: 0.9799000024795532

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

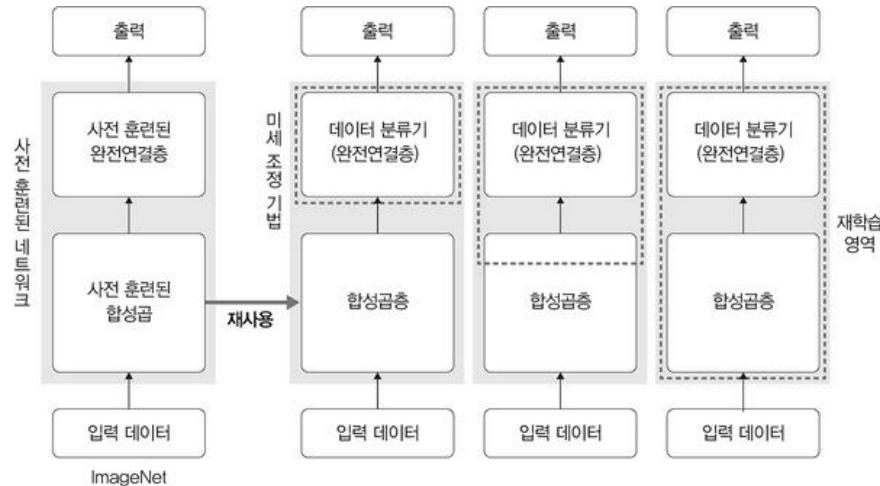
- 활용
 - 분류 ← 분류 헤드
 - 의미 세그먼테이션 ← 회귀 헤드
 - 로컬화
 - Object detection (객체 탐지)
 - 인스턴스 세그먼테이션
 - 전이학습
 - Style transfer
- 전치 컨볼루션
- Capsule networks (캡슐망, CapsNets)

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- CNN 적용 분야
 - 영상
 - 동영상, 오디오, 텍스트
 - 객체 검출
 - 합성 데이터 생성 for GAN (생성적 적대 신경망)
- 비즈니스 어플리케이션
 - 이미지 분류
 - 추천 시스템
 - 이미지 검색
 - 얼굴 인식
 - 광학 문자 인식

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- Transfer Learning (전이 학습)
 - 사전 학습된 application을 사용하여 새로운 작업에 대한 representation (표현)을 만든다.
 - Pre-trained Model
 - Fine Tuning (미세 조정)
 - 전이 학습 workflow
 - 기본 모델을 인스턴스화하고 사전 훈련된 가중치를 여기에 로드합니다.
 - trainable = False를 설정하여 기본 모델의 모든 레이어를 동결합니다.
 - 기본 모델에서 하나 이상의 레이어 출력 위에 새 모델을 만듭니다.
 - 새 데이터세트에서 새 모델을 훈련합니다.



출처: <https://thebook.io/080289/0277/>

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

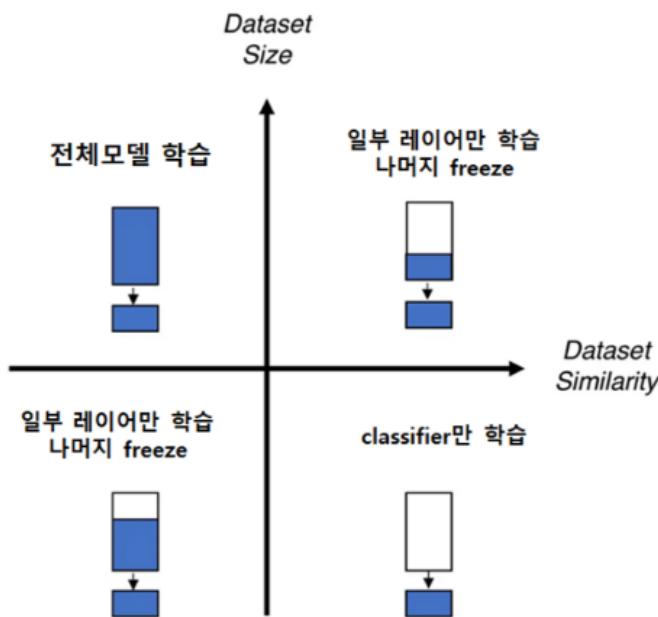
▪ Fine Tuning (미세 조정)

- Pre-trained 모델을 새로운 Task에 적용 시키는 과정

▪ Layer 속성

- trainable
- weights
- trainable_weights
- non_trainable_weights

: True. 훈련. 이 속성이 변경되면 다시 compile을 하여야 합니다.
: 가중치 변수 목록 (get_weights())
: 훈련 대상이 되는 가중치 변수 목록
: 훈련되지 않은 가중치 변수 목록



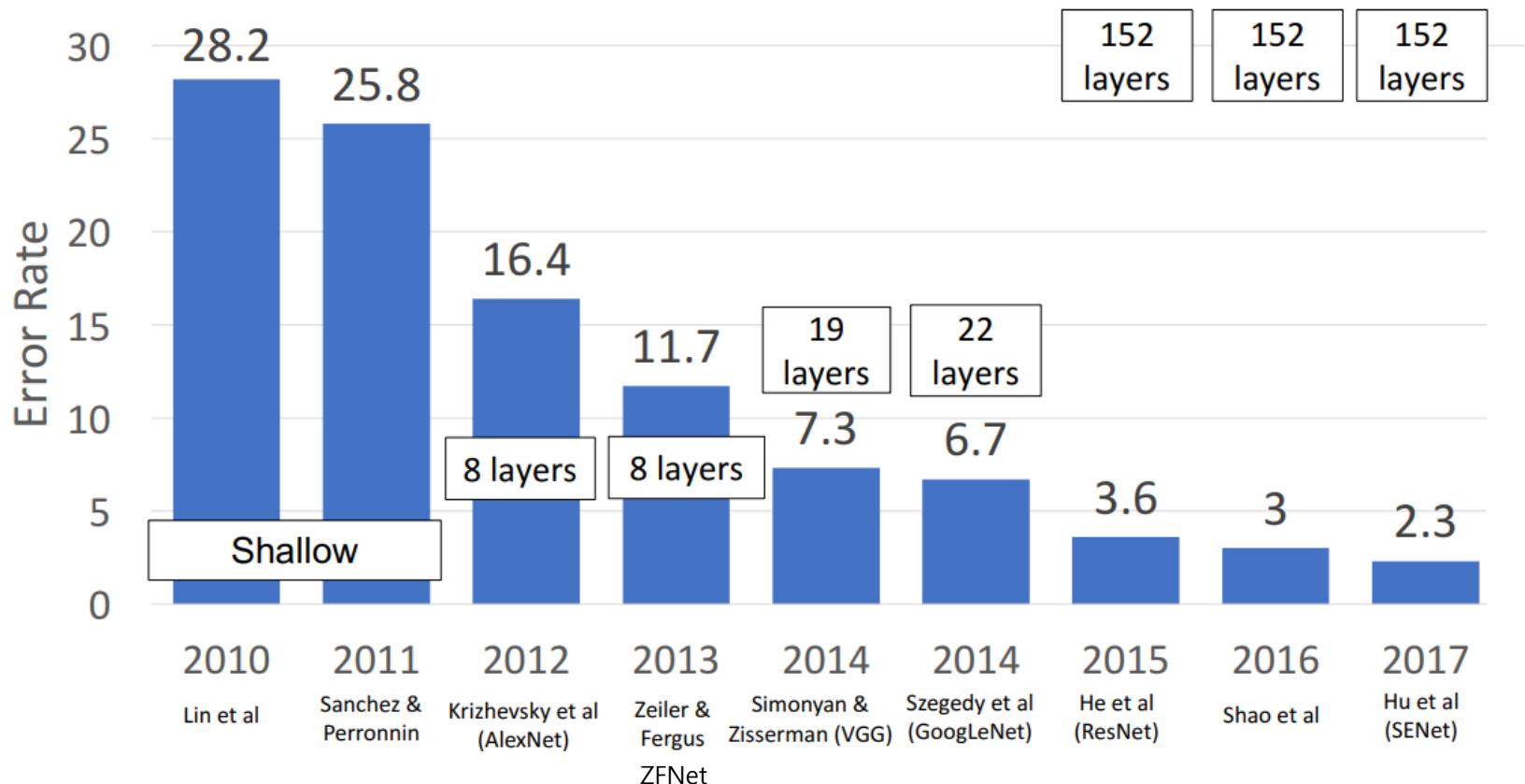
CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- Keras application : tensorflow.keras.applications
- TensorFlow Hub : <https://www.tensorflow.org/hub>

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

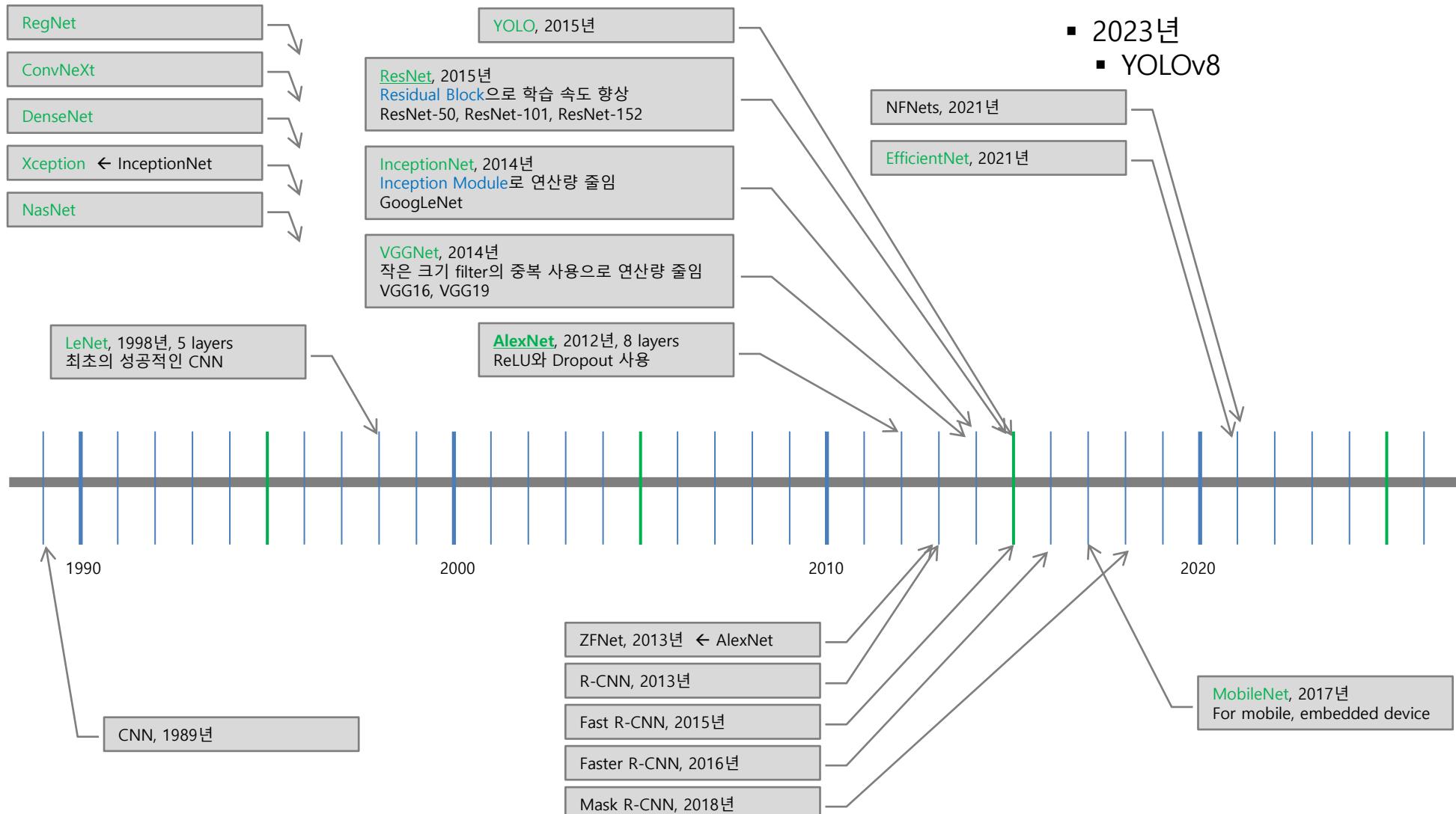
- CNN Application

ImageNet Classification Challenge



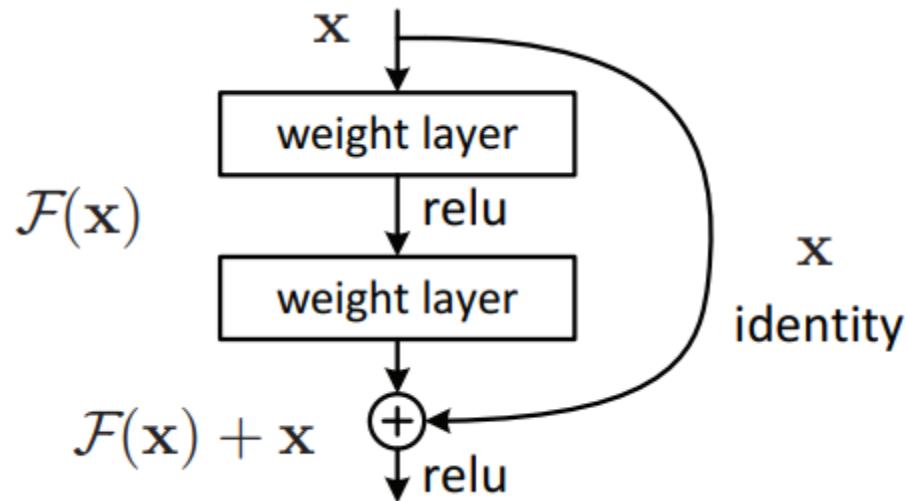
출처: <https://velog.io/@kbm970709/%EC%8B%A0%EC%9E%85%EC%83%9D-%EC%84%B8%EB%AF%B8%EB%82%98-Lecture-8-CNN-Architectures-DL-for-CV>

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)



CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

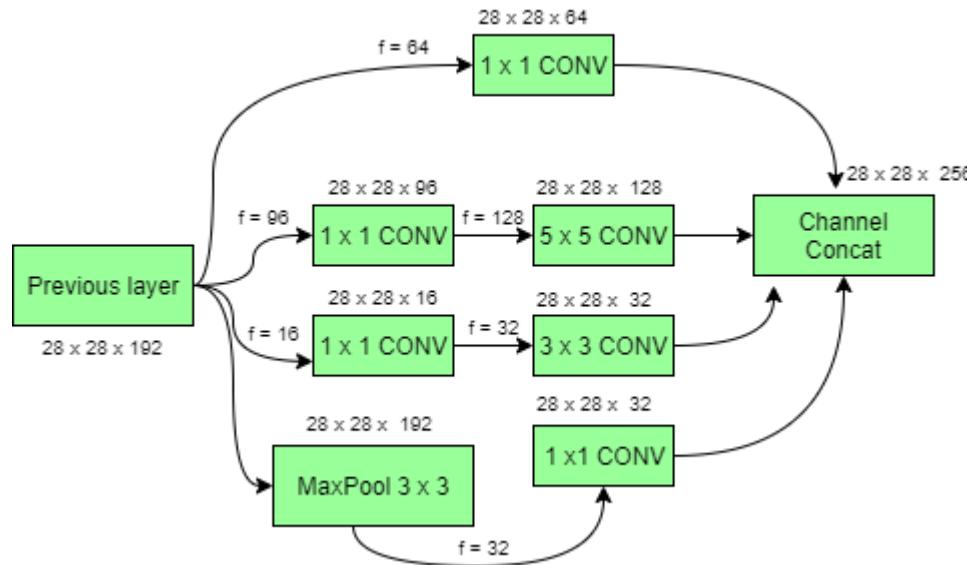
- ResNet (레지듀얼 망)
 - Residual block
 - Identity를 이후 계층에서 사용함으로 학습 속도를 향상 시킨다.



출처: <https://www.geeksforgeeks.org/residual-networks-resnet-deep-learning/>

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

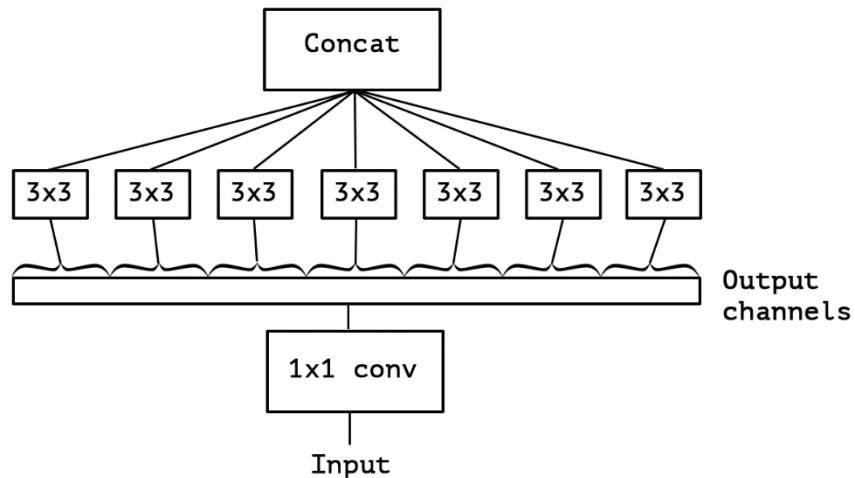
- InceptionNet
 - Inception Module
 - 1*1 Conv를 사용하여 연산량을 획기적으로 감소



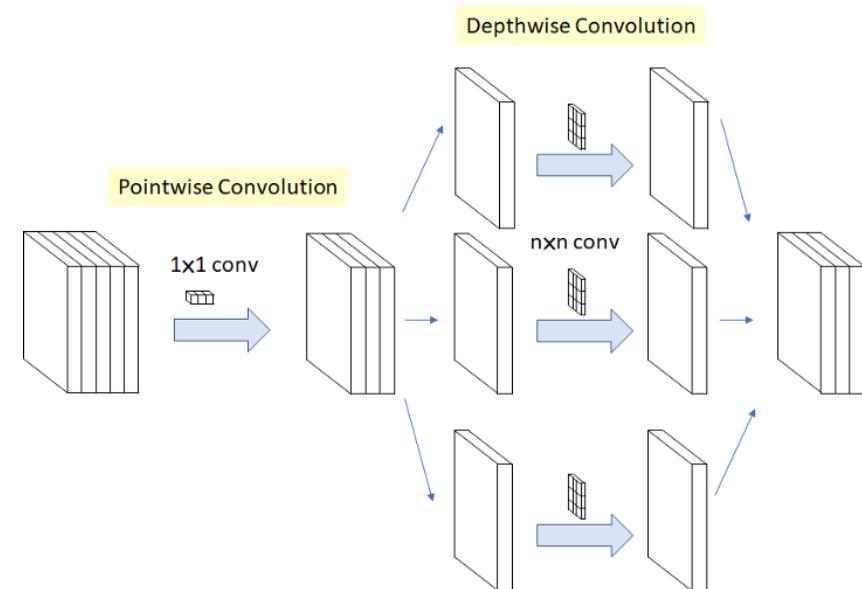
출처: <https://www.geeksforgeeks.org/ml-inception-network-v1/>

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- Xception



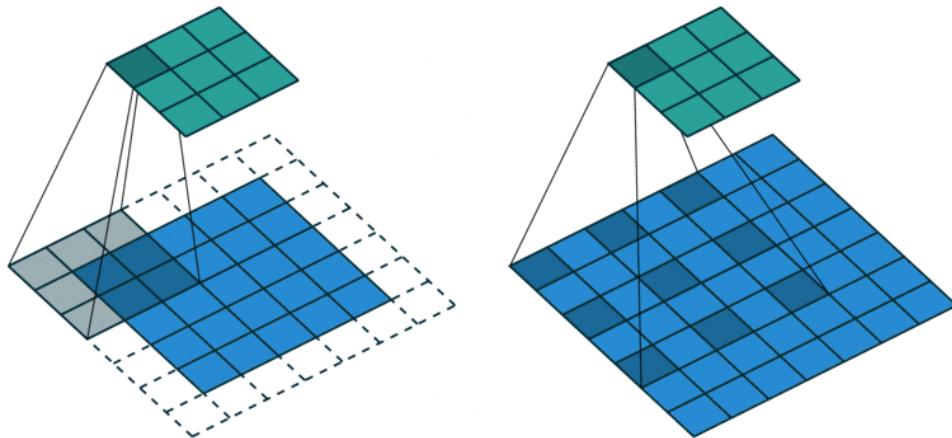
출처: <https://sotudy.tistory.com/14>



출처: <https://www.linkedin.com/pulse/xception-depthwise-separable-convolution-ayoub-kirouane>

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

- 컨볼루션 연산 요약
 - 확장 컨볼루션 : Atrous Convolution, Dilated Convolution, Hole Convolution



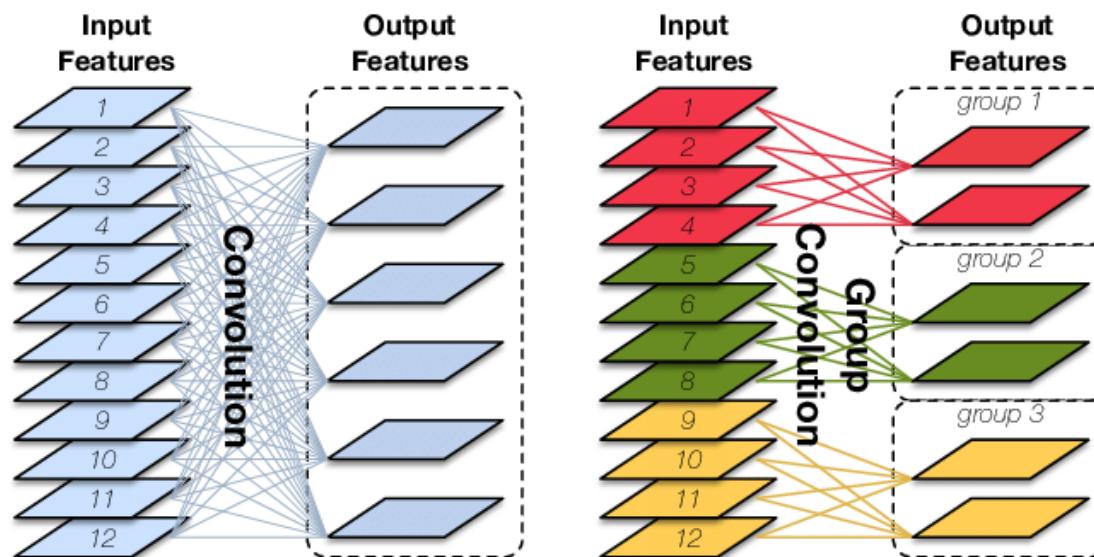
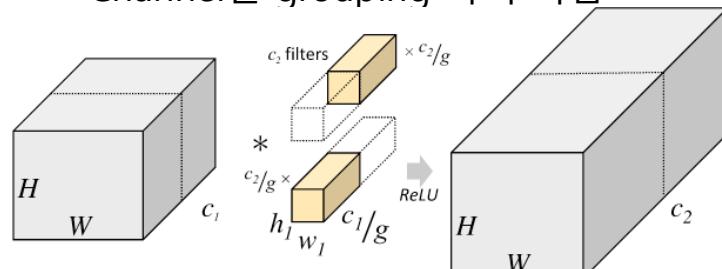
출처: https://gaussian37.github.io/dl-concept-dilated_residual_network/

- 전치 컨볼루션
 - Conv2D \leftrightarrow Conv@dTranspose

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

컨볼루션 연산 요약

- Grouped Convoltion
 - Channel을 grouping하여 학습



출처: <https://velog.io/@juyeon048/%EB%94%A5-%EB%9F%AC%EB%8B%9D-Deep-Neural-Network-%EA%B2%BD%EB%9F%89%ED%99%94>

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

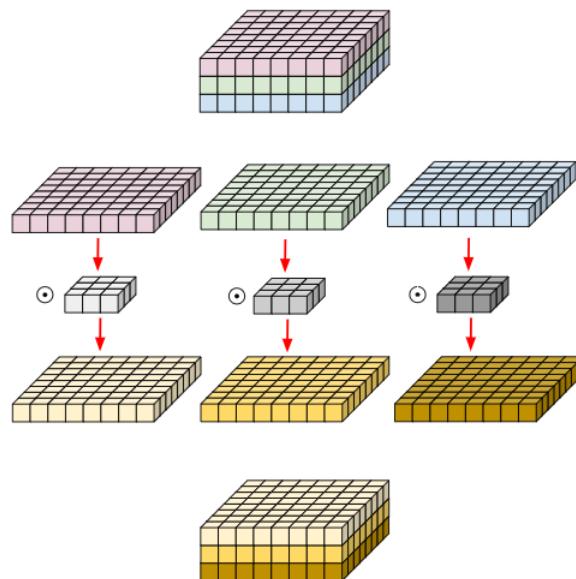
▪ 컨볼루션 연산 요약

- Separable Convolution (분리 가능 컨볼루션)
 - 1개의 filter를 여러 개의 filter로 분리하여 적용하여도 동일한 결과를 가진다.

$$\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 * 3 & 2 * 4 \\ 3 * 3 & 3 * 4 \end{bmatrix}$$

출처: <https://velog.io/@sunbei00/Separable-Convolution>

- Depthwise Convolution (깊이별 컨볼루션)
 - Channel마다 따로 필터를 학습

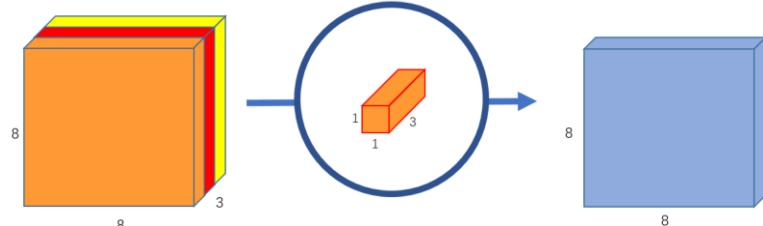


출처: <https://eohoeskrap.tistory.com/431>

CNN (Convolutional Neural Networks, 합성곱 신경망, 컨볼루션 신경망)

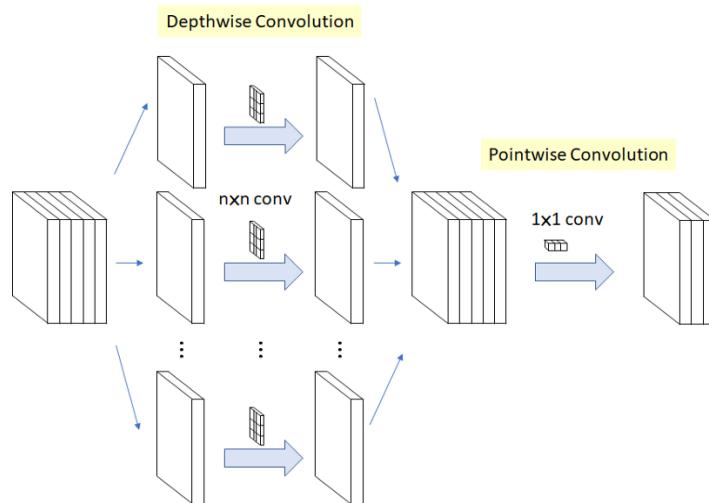
■ 컨볼루션 연산 요약

- Point-wise Convolution



출처: <https://gaussian37.github.io/dl-concept-dwsconv/>

- Depthwise Separable Convolution (깊이별 분리가능 컨볼루션)



출처: <https://gaussian37.github.io/dl-concept-dwsconv/>

LSTM (Long Short Term Memory Network)

RNN

- RNN에서 확장

RNN (Recurrent Neural Networks)

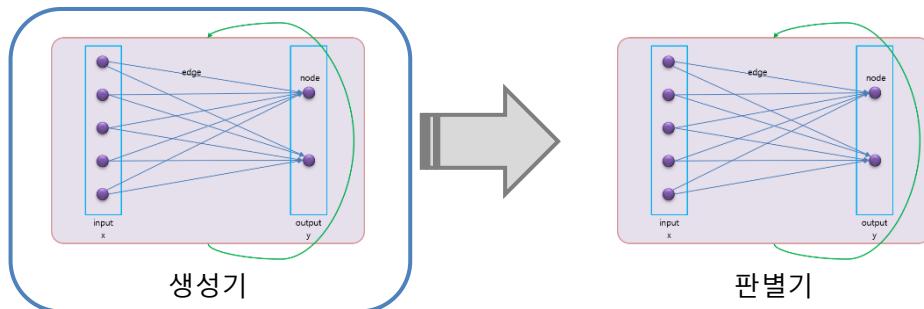
RNN (Recurrent Neural Networks, 순환 신경망)

- SimpleRNN
 - BPTT (Back Propagation Through Time, 시간에 따른 역전파)
- LSTM (Long Short-Term Memory)
 - 장기 종속성을 학습
- GRU (Gated Recurrent Unit)
- **RNN 위상**
 - 인코더-디코더 아키텍처
 - 변환기 아키텍처
- 활용
 - 음성 인식, 언어 모델링, 기계 번역
 - 감정 분석, 이미지 캡션

GAN (Generative Adversarial Networks)

GAN (Generative Adversarial Networks, 생성적 적대 신경망)

- Generator (생성기)
 - 예) 노이즈 입력을 받아 원하는 이미지 생성
 - 예) 전치 컨볼루션을 사용하여 이미지 생성
 - 예) 특정 이미지를 받아 다른 이미지 생성
- Discriminator (판별기)
 - y = f(x)에서 y에 대한 판단을 판별기로 대체한다.
- DCGAN (Deep Convolution GAN)
- 활용
 - GAN의 생성기로 산술 연산 가능
 - CycleGAN : 이미지 변환



RBFN (Radial Basis Function Network)

MLP (Multilayer Perceptron)

SOM (Self Organizing Map)

DBN (Deep Belief Network)

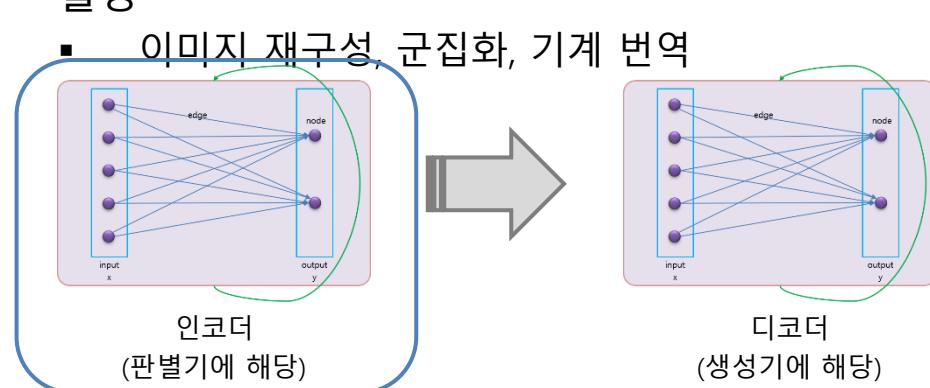
RBM (Restricted Boltzmann Machine)

AutoEncoder

AutoEncoder

AutoEncoder

- Vanilla AutoEncoders (바닐라 오토인코더)
- VAE (Variation AutoEncoders, 가변 오토인코더)
- Sparse AutoEncoders (희소 오토인코더)
- Denosing AutoEncoders (디노이징 오토인코더)
 - 손상된 이미지를 재구성
- Convolution AutoEncoders
- 활용
 - 이미지 재구성, 군집화, 기계 번역

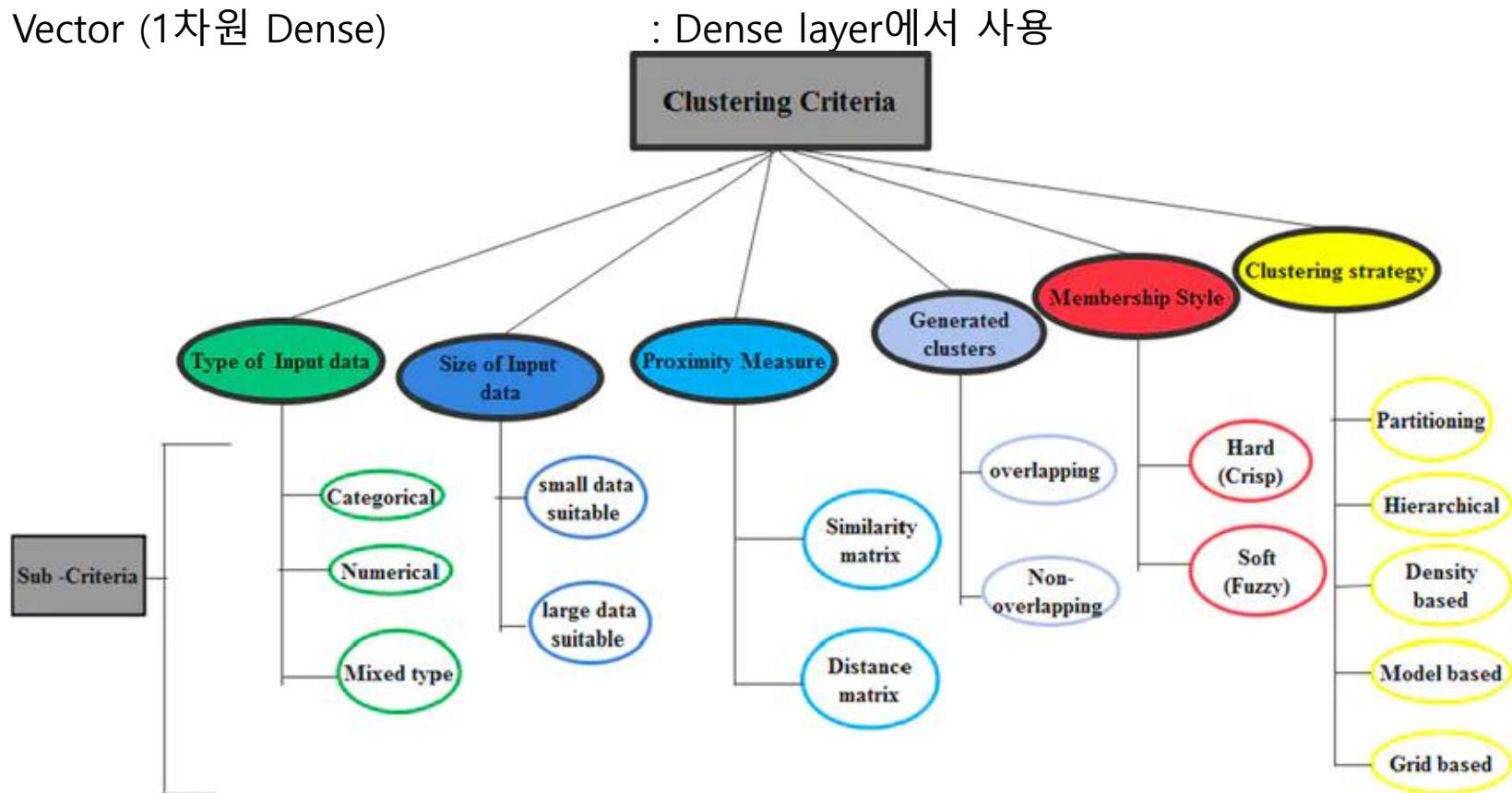


Word Embedding

Embedding

Image Embedding

- Image Embedding
 - 이미지를 저차원 공간에 수학적으로 표현한 것
- Vector (1차원 Dense)



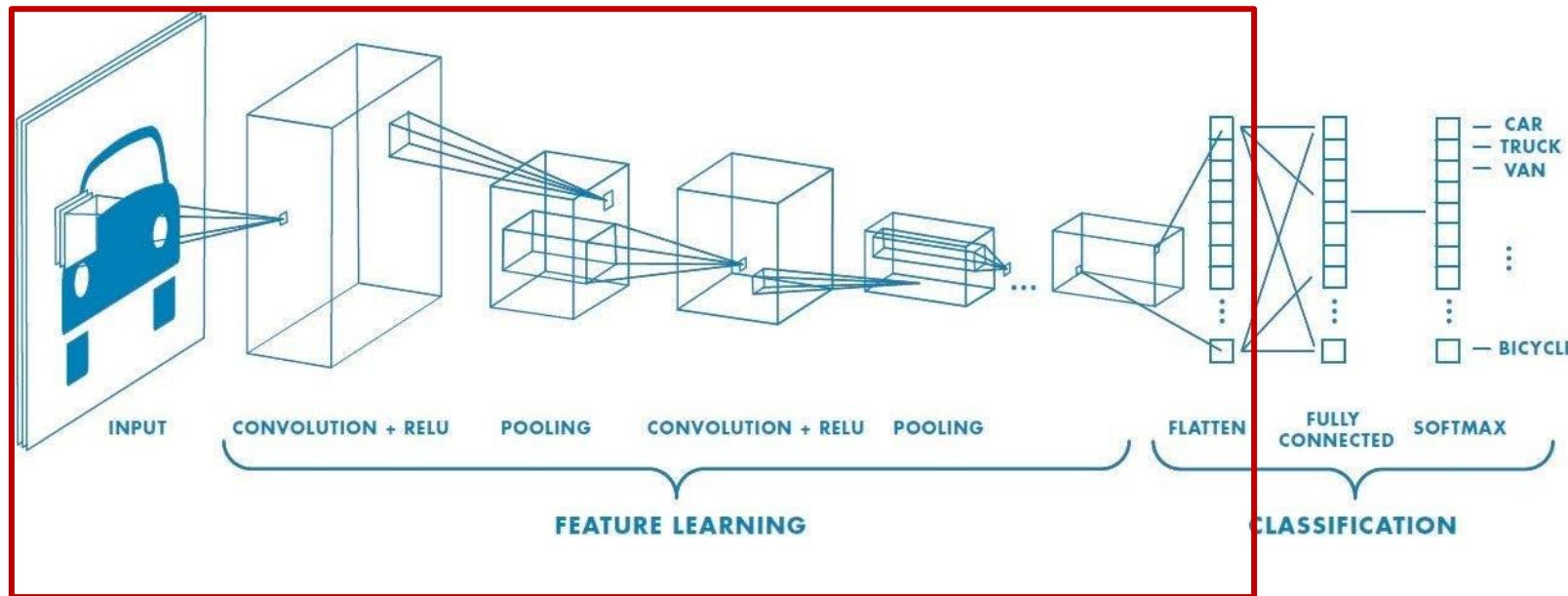
출처: <https://blog-ko.superb-ai.com/what-are-image-embeddings-for-computer-vision-data-curation/>

Embedding

Image Embedding

- Tensor : Conv layer에서 사용

- Feature

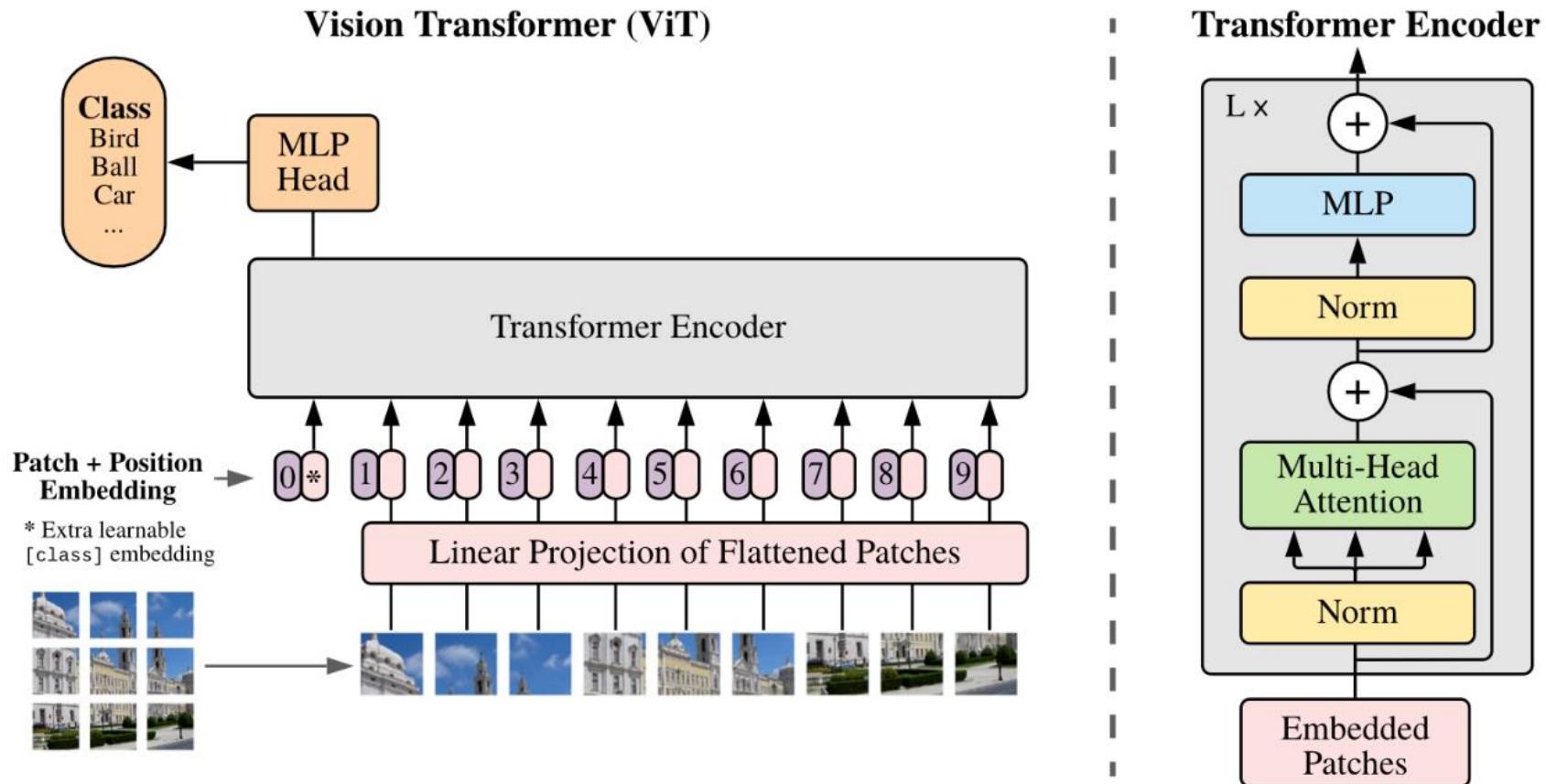


출처: <https://encord.com/blog/image-embeddings-to-improve-model-performance/>

Embedding

Image Embedding

- **n개의 이미지로 분할** : ViT (Vision Transformer)



Embedding

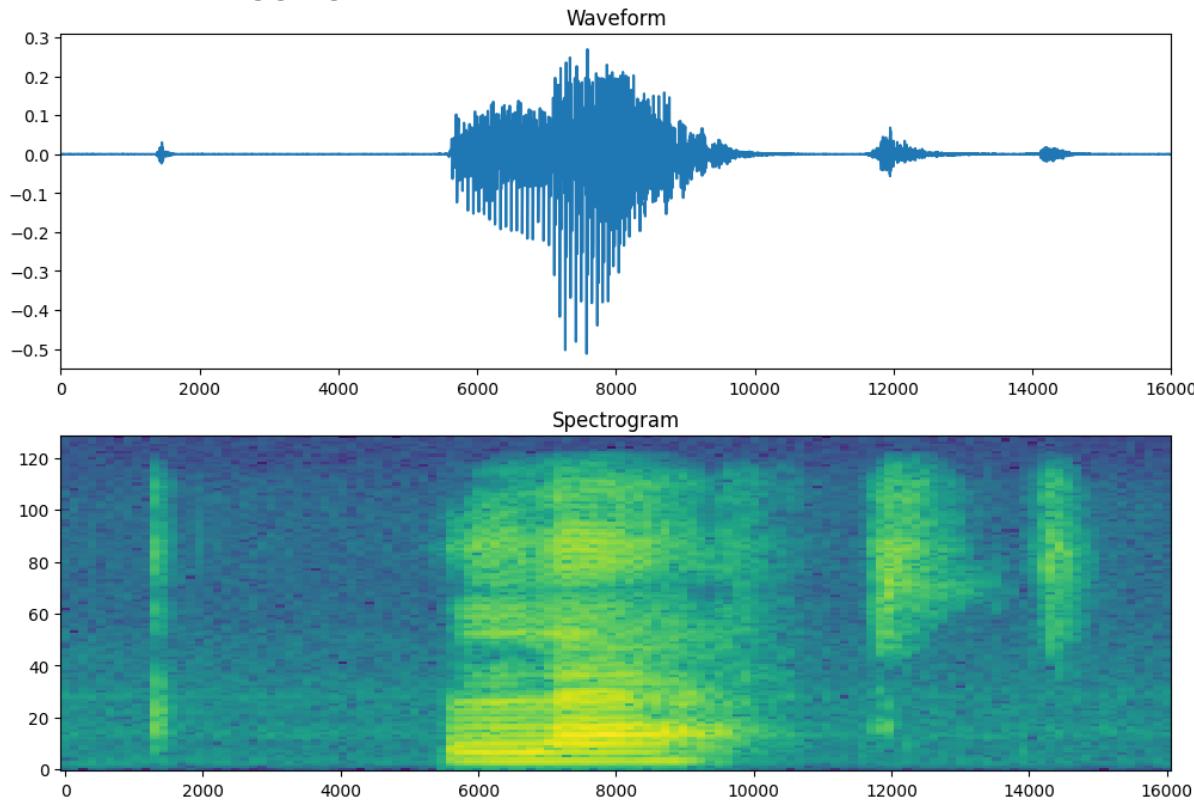
Video Embedding

- 각각의 frame을 Image Embedding하여 처리 한다.
 - 결과를 합산하여 처리 한다
- 각각의 frame을 Image Embedding하여 RNN의 입력으로 사용 한다.
- 3D ConvNet을 사용 한다.
- 각각의 frame을 ConvNet을 사용하여 Feature로 변환한 후 사용 한다.
 - RNN이나 다층 퍼셉트론으로 전달 한다.
- 3D ConvNet을 사용하여 Feature로 변환한 후 사용 한다.
 - RNN이나 다층 퍼셉트론으로 전달 한다.

Embedding

Audio Embedding

- Digital sound : 초당 16,000샘플
- Audio의 파형을 Spectrogram(2D 이미지)으로 변환하여 사용 한다.
 - https://huggingface.co/docs/transformers/model_doc/audio-spectrogram-transformer



출처: https://www.tensorflow.org/tutorials/audio/simple_audio?hl=ko

Embedding

Audio 생성

- WaveNet, 2016년 (Conv 사용)
 - <https://www.deeplearning.ai/deepmind/wavenet.html>
 - 원시 오디오 파형을 생성하는 심층 생성 모델
 - 초당 24,000개의 샘플로 파형을 생성
 - TTS (Text To Speech) 등에서 사용

출처: <https://medium.com/@sthanikamsanthosh1994/speech-to-text-generation-wavenet-wavernn-f4434647dc27>

- WaveRNN, 2018년

Word Embedding

Word Embedding

- 어휘의 word나 phrase가 실수의 벡터로 매핑되는 NLP에서의 언어 모델링과 특징 학습 기술의 집합
 - NLP
 - Natural Language Processing
 - 자연어 처리
 - Corpus: 말뭉치
 - Word
 - Phrase

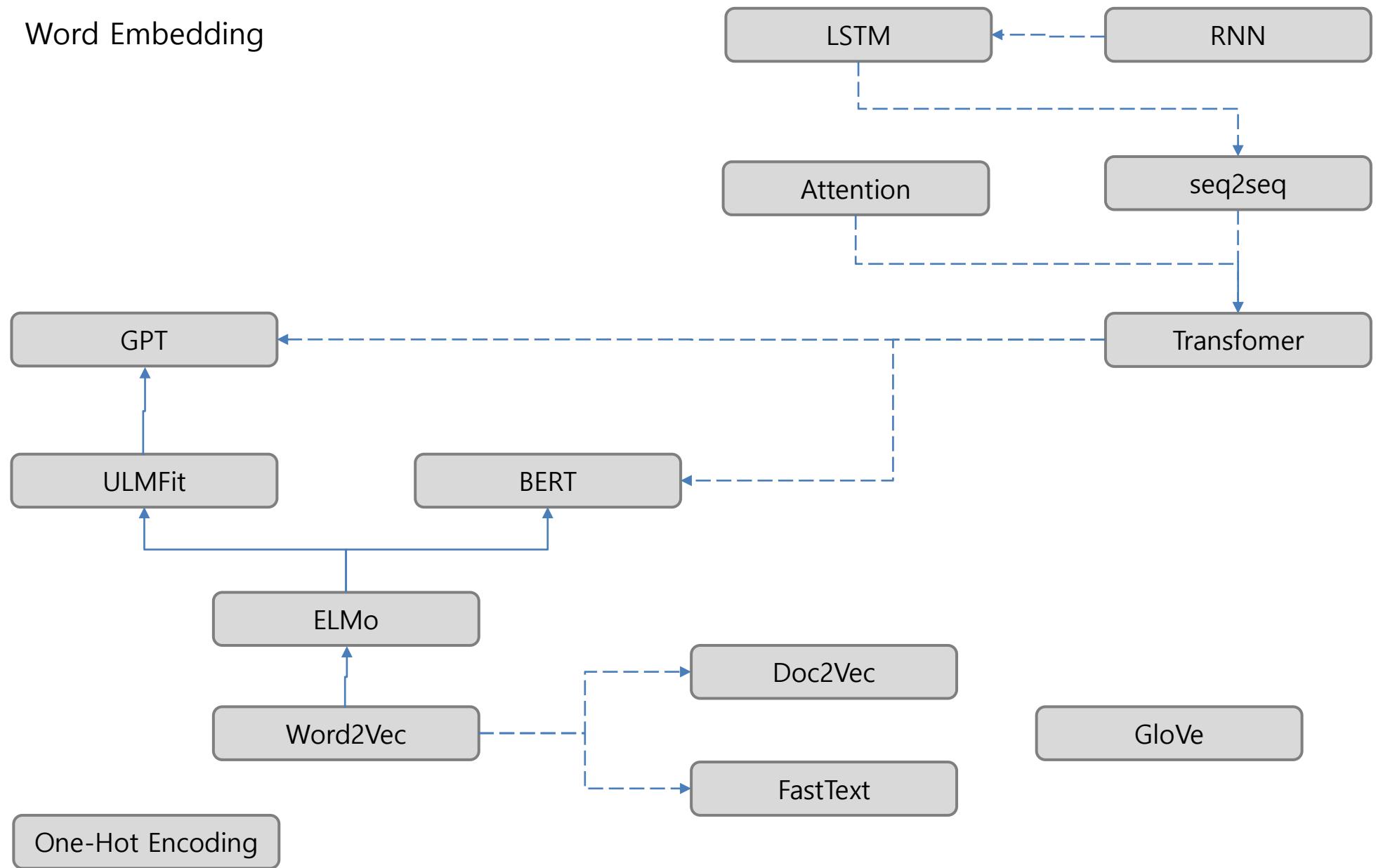
Word Embedding

Word Embedding

- Static Embeddings (정적 임베딩)
 - IT (Information Retrieval, 정보 검색) 기술을 사용하여 변환
 - OHE (One-Hot Encoding)
 - TF-IDF (Term Frequency-Inverse Document Frequency, 용어 빈도- 문서 빈도)
 - LSA (Latent Semantic Analysis, 잠재 문맥 분석)
 - 주제 모델링
 - 단점
 - Polysemy(중의어) 문제를 해결할 수 없다.
- 동적 임베딩
 - 문맥에 따라 단어 임베딩
 - seq2seq
- 분산 가설
 - 유사한 맥락에서 등장하는 단어들은 비슷한 의미를 갖는 경향이 있다.
- Distributed Representations (분산 표현)
 - 한 단어의 의미를 문맥상에서 다른 단어와의 관계를 고려하여 포착

Word Embedding

Word Embedding



Word Embedding

단어 임베딩

- OHE (One-Hot Encoding)
 - 범주형 변수를 숫자형 변수로 변환
 - Sparse Representation(희소 표현)의 Sparse vector로 변환 \leftrightarrow Dense Representation (밀집 표현)
 - 예) [0-9]의 값을 가지는 범주형 변수를 [0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0] vector로 변환 한다.
 - vector에서 해당되는 범주가 일치하는 항목만 1의 값을 가진다.
 - 단점
 - 단어간의 유사도를 계산할 수 없다.

		cat	mat	on	sat	the
the	=>	0	0	0	0	1
cat	=>	1	0	0	0	0
sat	=>	0	0	0	1	0

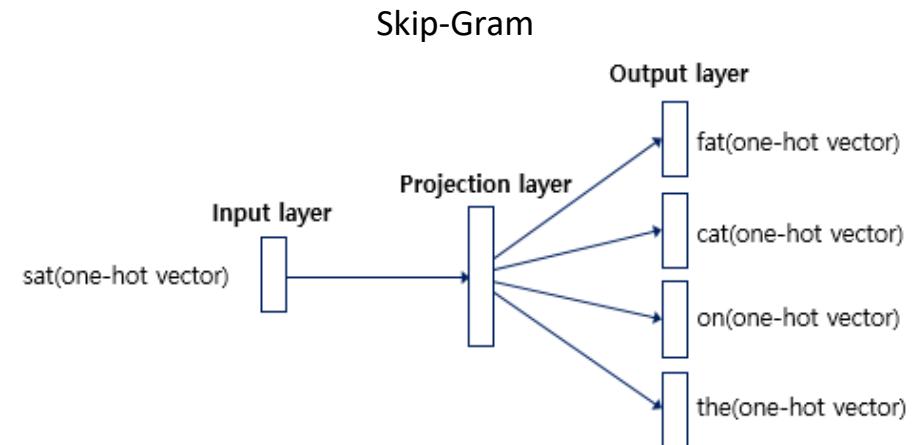
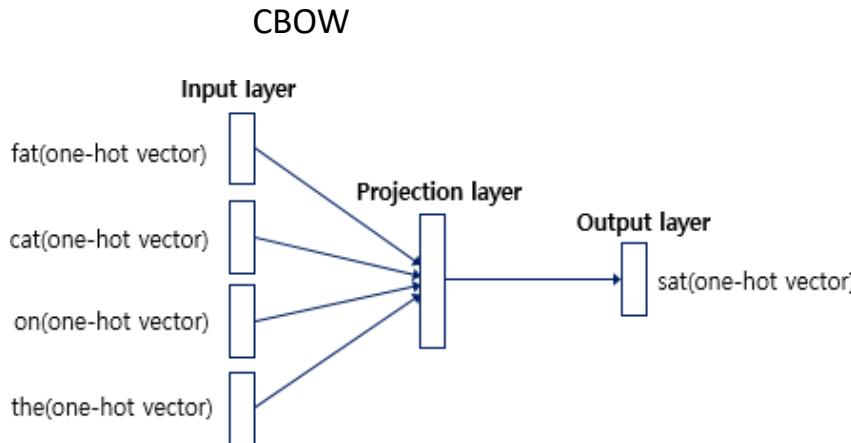
출처: https://www.tensorflow.org/text/guide/word_embeddings

Word Embedding

단어 임베딩

- Word2Vec : 예측 기반 예측 모델
 - CBOW (Continuous Bag of Words) : 주변 단어로 현재 단어 예측
 - Skip-Gram : 현재 단어로 주변 단어 예측
 - SGNS (Skip-Gram with Negative Sampling)
- 구글 뉴스 30억개 토큰 기반으로 하는 300만 단어 벡터
- <https://drive.google.com/file/d/0B7XkCwpI5KDYNlNUlSS21pQmM/edit>

The fat cat sat on the mat



출처: <https://wikidocs.net/22660>

Word Embedding

단어 임베딩

- GloVe (Golbal Vectors for word representation, 단어 표현 전역 벡터)
 - Gigawords 60억개 토큰 기반 40만개 단어 벡터
 - 카운트와 예측 기반 모델
 - <https://nlp.stanford.edu/projects/glove/>
 - OOV 문제가 있음
 - Window based Co-occurrence Matrix (윈도우 기반 동시 등장 행렬)
 - 2개의 단어가 문장에서 동시에 등장하는 횟수
- <https://wikidocs.net/22885>

Probability and Ratio	$k = \text{solid}$	$k = \text{gas}$	$k = \text{water}$	$k = \text{fashion}$
$P(k \text{ice})$	1.9×10^{-4}	6.6×10^{-5}	3.0×10^{-3}	1.7×10^{-5}
$P(k \text{steam})$	2.2×10^{-5}	7.8×10^{-4}	2.2×10^{-3}	1.8×10^{-5}
$P(k \text{ice})/P(k \text{steam})$	8.9	8.5×10^{-2}	1.36	0.96

출처: <https://iq.opengenus.org/glove-and-word2vec/>

문자와 부분 단어 임베딩

- 문자 임베딩 : n-gram을 단어로 취급해 Embedding

문자와 부분 단어 임베딩

- FastText ← Word2Vec
 - <https://wikidocs.net/22883>
 - 단어 임베딩 + n-gram 임베딩 ($n = 3 \sim 6$)
 - 구문의 유사성 추가
 - GloVe의 OOP 문제 해결
 - 단어를 n-gram으로 나누어 학습

문장과 문단 임베딩

- 문장 또는 문단을 단어로 취급하여 처리 한다.
 - <https://wikidocs.net/103496>
 - 구성 단어의 단어 벡터를 평균화 한다.
- Google Universal Sentence Encoder
- Doc2Vec
- Paragraph2Vec

신경망 임베딩

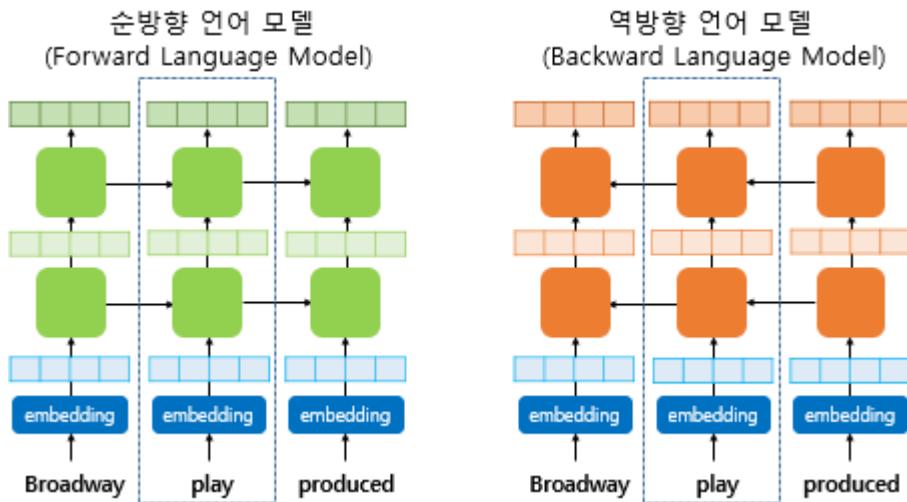
- 신경망 임베딩
 - Item2Vec
 - node2vec
 - ELMo

Word Embedding

신경망 임베딩

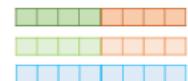
- **ELMo** (Embeddings from Language Models)

- 사전 훈련된 언어 모델(biLM, Bidirectional Language Model)을 사용 한다.



출처: <https://wikidocs.net/33930>

1) 각 층의 출력값을 연결(concatenate)한다.



2) 각 층의 출력값 별로 가중치를 준다.



이 가중치를 여기서는 s_1, s_2, s_3 라고 합시다.

3) 각 층의 출력값을 모두 더한다.



2)번과 3)번의 단계를 요약하여 가중합(Weighted Sum)을 있다고 할 수 있습니다.

4) 벡터의 크기를 결정하는 스칼라 매개변수를 곱한다.

$$\gamma \times \text{red vector} = \text{final red vector}$$

출처: <https://wikidocs.net/33930>

Word Embedding

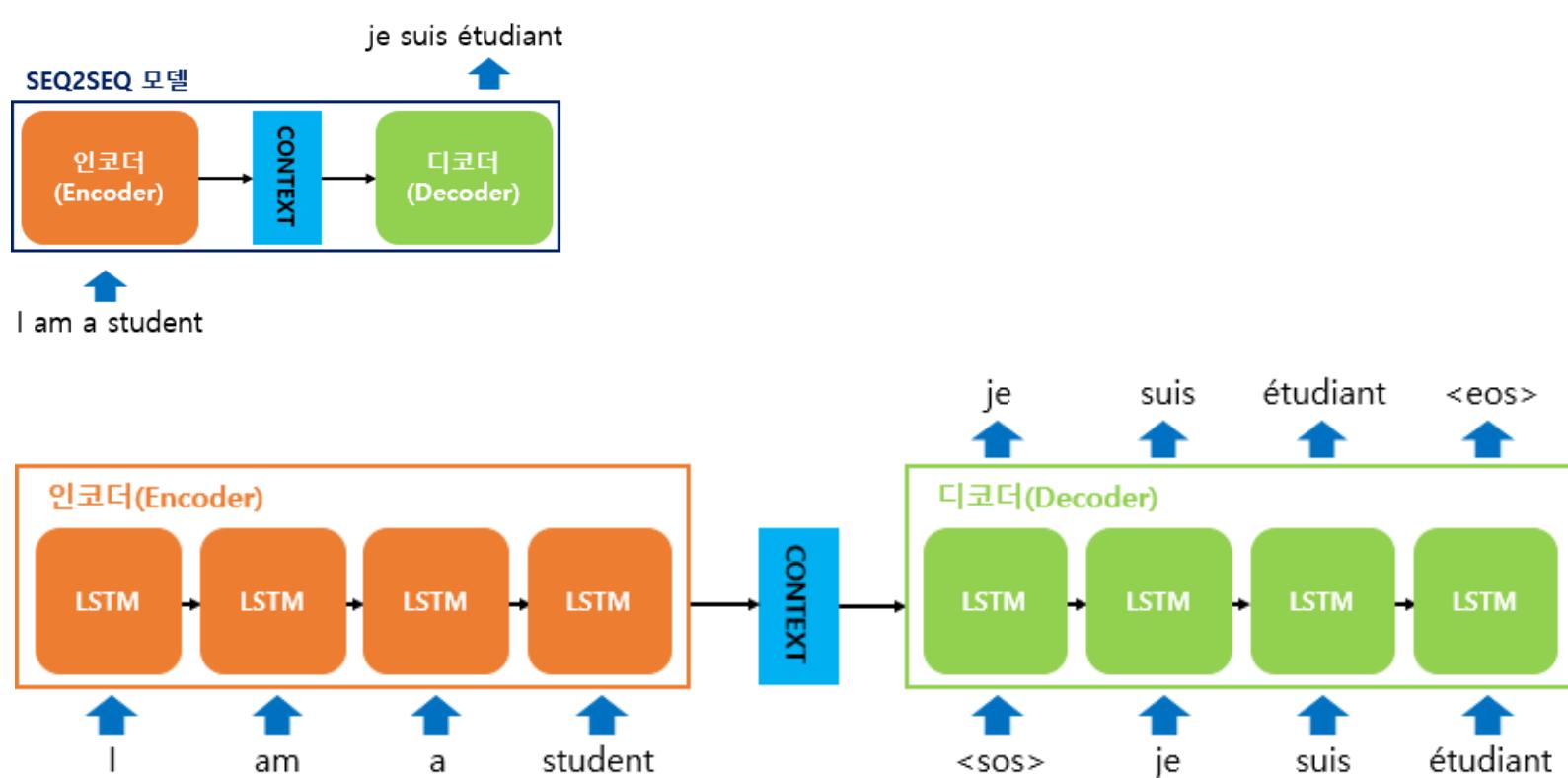
언어 모델 기반 임베딩

- 언어 모델 기반 임베딩 ← ELMo
 - 언어 모델은 단어 시퀀스에 대한 확률 분포 이다.
 - ULMFit
 - GPT (Generative Pre-trained Transformer) : ULMFit의 LSTM 대신 표준 Transfomer의 디코더 스택을 사용
 - 단방향만 지원
- BERT (Bidirectional Encoder Representations for Transformers)
 - Transfomer의 인코더 스텍을 사용
 - **입력의 최대 15%를 마스킹해 양방향을 지원**
 - 단일, 다중-문장 분류, 질의 응답, 태깅 등 여러가지 지도 학습에 사용
 - BERT-base
 - 11개의 인코더 계층, 768개의 은닉 유닛
 - 12개의 attention 헤드
 - 1억 1천만개의 매개 변수
 - BERT-large
 - 24개의 인코더 계층, 1024개의 은닉 유닛
 - 16개의 attention 헤드
 - 3억 4천만개의 매개 변수

Word Embedding

언어 모델 기반 임베딩

- seq2seq
 - <https://wikidocs.net/24996>



언어 모델 기반 임베딩

- Transformer
 - seq2seq에서 LSTM을 Attention으로 대체
 - Attention: <https://wikidocs.net/22893>
 - 디코더에서 출력 단어를 예측하는 매 시점(time step)마다, 인코더에서의 전체 입력 문장을 다시 한 번 참고한다
 - 해당 시점에서 예측해야 할 단어와 연관이 있는 입력 단어 부분을 좀 더 집중(attention)해서 본다.
 - http://www.incodom.kr/Transformer_%EA%B8%B0%EB%B0%98_%EB%AA%A8%EB%8D%B8

Word Embedding

Word Embedding

- 기타 임베딩
 - ConceptNet Numberbatch
 - InferSent : 문장 인코딩
 - SkipThoughts : 문장 인코딩
 - CoherenceModel
 - HdpModel
 - LdaModel
 - LsiModel
 - TfIdfModel

Word Embedding

Word Embedding

■ 기타 임베딩

- OkapiBM25Model, LuceneBM25Model, AtireBM25Model
- RpModel
- LogEntropyModel

- KeyedVectors
- LdaMulticore
- Phrases
- NormModel
- AuthorTopicModel
- LdaSeqModel
- TranslationMatrix, BackMappingTranslationMatrix
- EnsembleLda
- Nmf

비지도학습

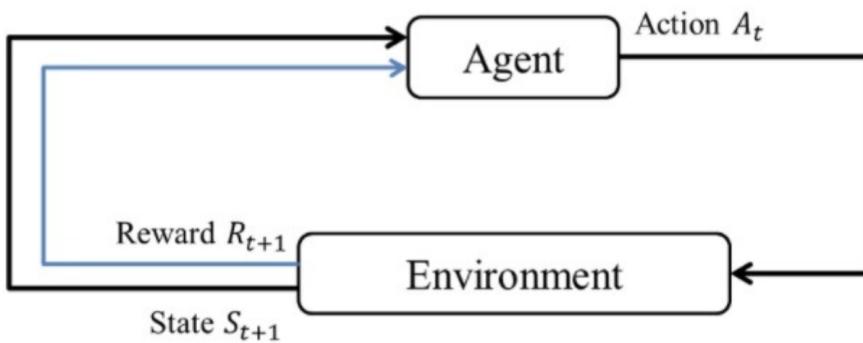
비지도학습

- PCA (Prinicipal Component Analysis, 주성분분석)
- SOM (Self-Organized Maps, 자체 구성 맵)
- RBM
 - 이미지 재구성
- VAE (Variation AutoEncoders, 가변 오토인코더)

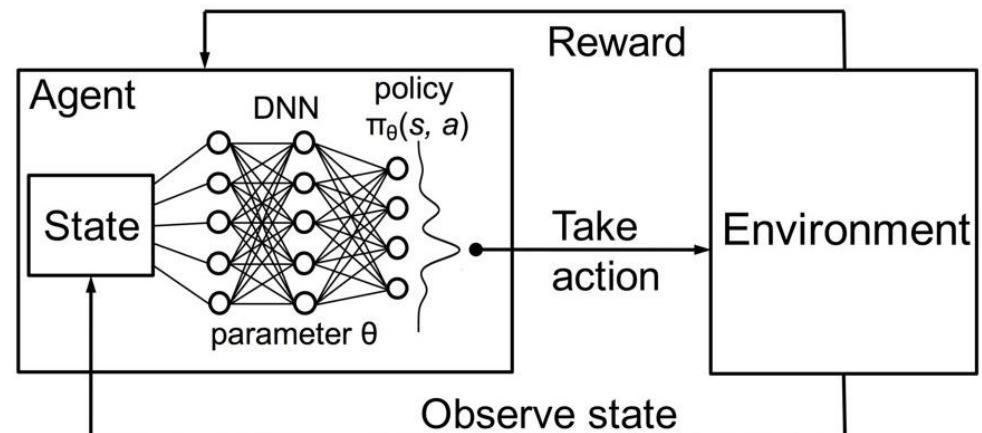
RL (Reinforcement Learning)

RL (Reinforcement Learning, 강화학습)

- Environment Model (환경 모델)
- Agent
- State (상태) : S_t
- Action (행동) : A_t
- Reward (보상) : $R(S_t, A_t, S_{t+1})$



출처: <https://brunch.co.kr/@namujini/22>



출처: <https://rnd.gmdsa.org/chatgpt-series-2/>

RL (Reinforcement Learning, 강화학습)

- Policy (정책) : $\pi(S) \rightarrow A$
- Return : G_t
 - 향후 가능한 모든 보상의 할인 총합 (미래 보상을 평가)
 - Discont factor (할인 인수, γ) : 0 ~ 1 사이의 값
- Value function (가치 함수) : $V(S)$
 - State-Value (상태 가치) 함수 : $V^\pi(S) \rightarrow \text{Return}$
 - S 상태에서 π 정책을 따랐을 때 기대되는 return
 - Action-Value (행동 가치) 함수 : $Q^\pi(S, A) \rightarrow \text{Return}$
 - S 상태에서 A 행동을 한 후, π 정책을 따랐을 때 기대되는 return

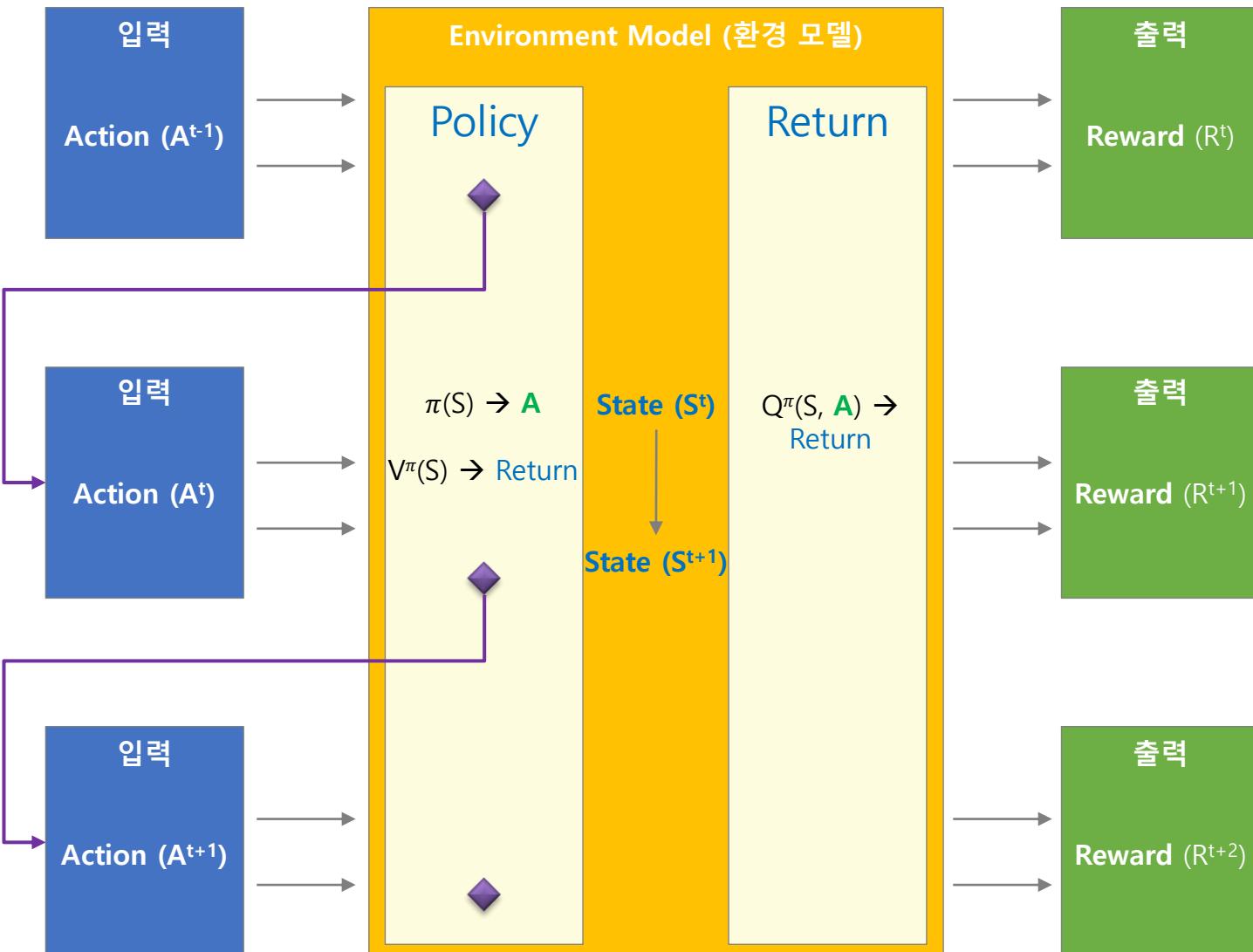
DRL (Deep Reinforcement Learning, 심층 강화학습)

- 심층 신경망을 사용하여 학습
 - Policy-based 기법 : 정책 함수 근사화
 - Value-based 기법 : 가치 함수 근사화
- Value-based 기법
 - Action-Value (행동 가치) 함수 : $Q^\pi(S, A) \rightarrow \text{Return}$
 - 가치 함수를 최대화하는 행동을 취한다.
 - S, A, Return 을 알고 있으면 학습이 가능 하다.
- Policy-based 기법
 - Policy (정책) : $\pi(S) \rightarrow A$
 - State-Value (상태 가치) 함수 : $V^\pi(S) \rightarrow \text{Return}$
 - 최적의 정책 (기대 리턴을 최대화 하는 것)을 예측 한다.
 - S, A 와 $V^\pi(S)$ 함수를 알고 있으면 학습이 가능 하다.

DRL (Deep Reinforcement Learning, 심층 강화학습)

- Exploration vs Exploitation (탐색 대 활용)
 - Agent는 탐색을 사용해 정보를 수집하고, 이후 수집된 정보를 활용해 최선의 결정을 내린다.
 - Epsilon-Greedy (ϵ -greedy) policy
 - ϵ 확률: 랜덤 행동, $1 - \epsilon$ 확률 : 가치 함수를 최대화 하는 행동
 - ϵ 는 점근적으로 감소
- Training 방법
 - Experience Replay (경험 재생)
 - (S^t, A^t, R^t, S^{t+1}) 로 학습
 - PER (Prioritized Experience Replay, 우선 경험 재생)
 - 경험에 가중치 부여
 - 움직이는 목표 문제 처리
 - 로컬 신경망 (단기 고정 목표를 가짐), 목표 신경망
 - n step 학습후 로컬 신경망의 가중치를 목표 신경망으로 복사

DRL (Deep Reinforcement Learning, 심층 강화학습)



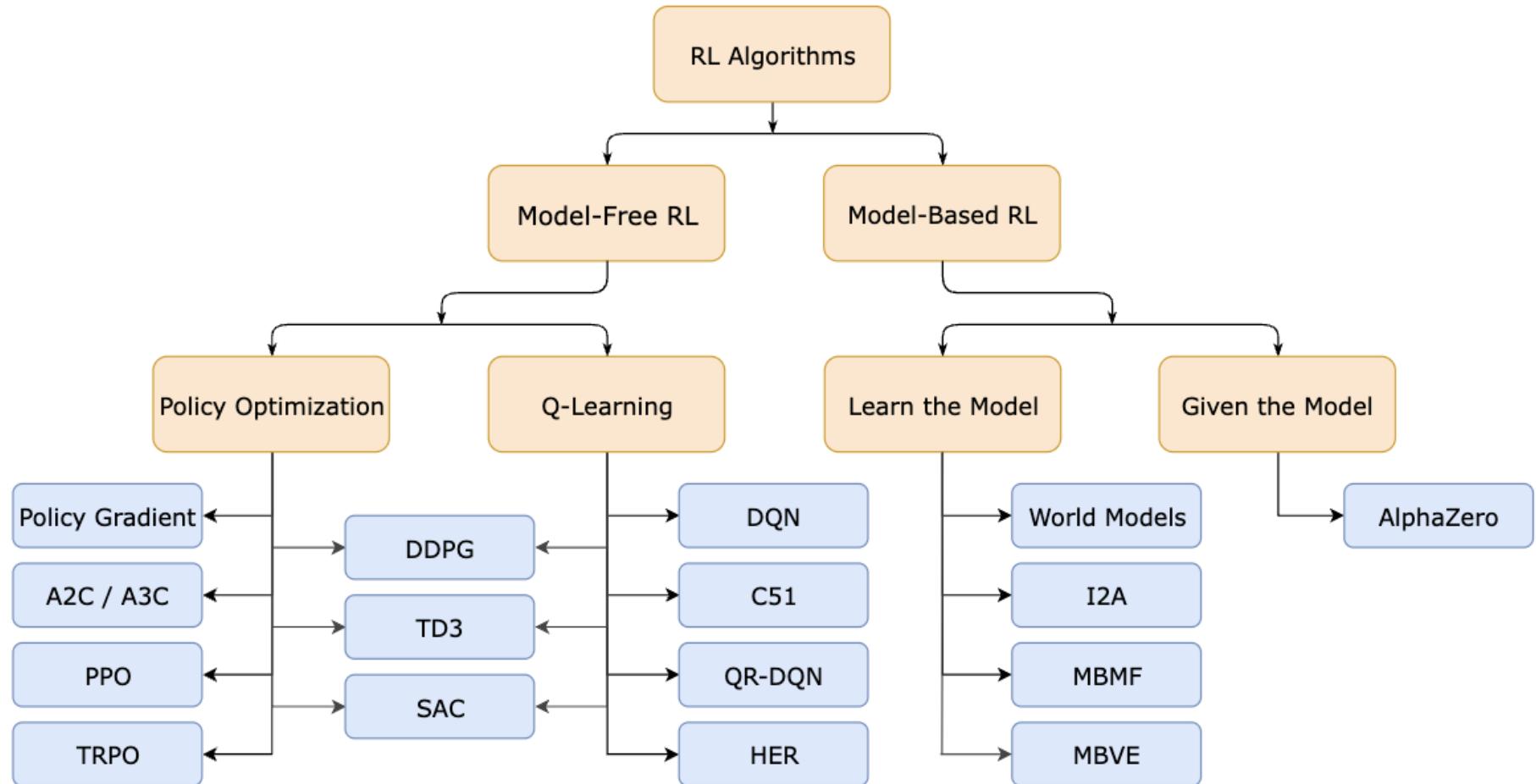
- RL (Reinforcement Learning, 강화학습)
- Environment Model (환경 모델)
 - State (상태)
 - Action (행동)
 - Reward (보상)
 - $R(S_n, A_n, S_{n+1})$
- Policy (정책)
 - Policy-based 기법
 - $\pi(S) \rightarrow A$
- Return : G_t
 - Value-based 기법
 - 향후 가능한 모든 보상의 할인 총합
 - $V^\pi(S) \rightarrow \text{Return}$
 - $Q^\pi(S, A) \rightarrow \text{Return}$

DRL (Deep Reinforcement Learning, 심층 강화학습)

- 성공 사례
 - AlphaGo Zero
 - 하나의 신경망으로 바둑돌의 움직임(Action)과 가치(Return)를 학습함
 - 40 Block Residual CNN (ResNet)을 사용하여 40일간 학습 (2,900만번 바둑을 둠)
 - 64 GPU, 19 CPU 장비에서 TensorFlow를 사용하여 학습
 - AI 제어 sailplanes
 - 자동 조종 항법을 위한 컨트롤러 시스템
 - Locomotion behavior (보행 능력)
 - 복잡 다양한 환경에서 보행 능력
- DQN (Deep Q-Network, 심층 Q 신경망)
 - Action-Value (행동 가치) 함수 : $Q^\pi(S, A) \rightarrow \text{Return}$
 - Double DQN
 - Dueling DQN
 - Rainbow
- DDPG (Deep Deterministic Policy Gradient, 심층 확정적 정책 그래디언트)

DRL (Deep Reinforcement Learning, 심층 강화학습)

- 강화학습 알고리즘 분류

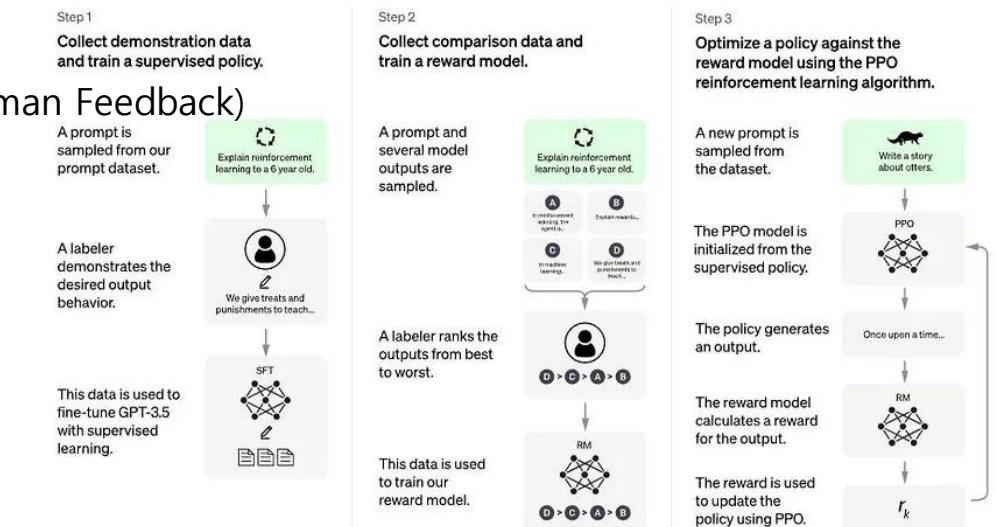


출처: <https://www.thedatahunt.com/trend-insight/reinforcement-learning>

DRL (Deep Reinforcement Learning, 심층 강화학습)

■ 적용 분야

- 로보틱스
 - 제품 조립과 결합 검사
 - 재고 관리
- 게임
- 자율 주행
- NLP
 - Text generation (텍스트 생성)
 - Dialogue systems (대화 시스템)
 - Sentiment analysis (감정 분석)
 - Text summarization (텍스트 요약)
 - RLHF (Reinforcement Learning from Human Feedback)



출처: <https://www.thedatahunt.com/trend-insight/reinforcement-learning>

AutoML

AutoML

AutoML

- 도메인 전문가가 머신러닝 기술을 사용할 수 있도록 한다.

실무 머신러닝 모델 개발 프로세스



AutoML을 이용한 모델 개발 프로세스



출처: https://fastcampus.co.kr/media_data_automl?gclid=CjwKCAjwivemBhBhEiwAJxNWNxQdm51PI5iX1NpCN7TLabK_0kDcp-swrlk4v2Lgn75di3HWximGuRoCMogQAvD_BwE

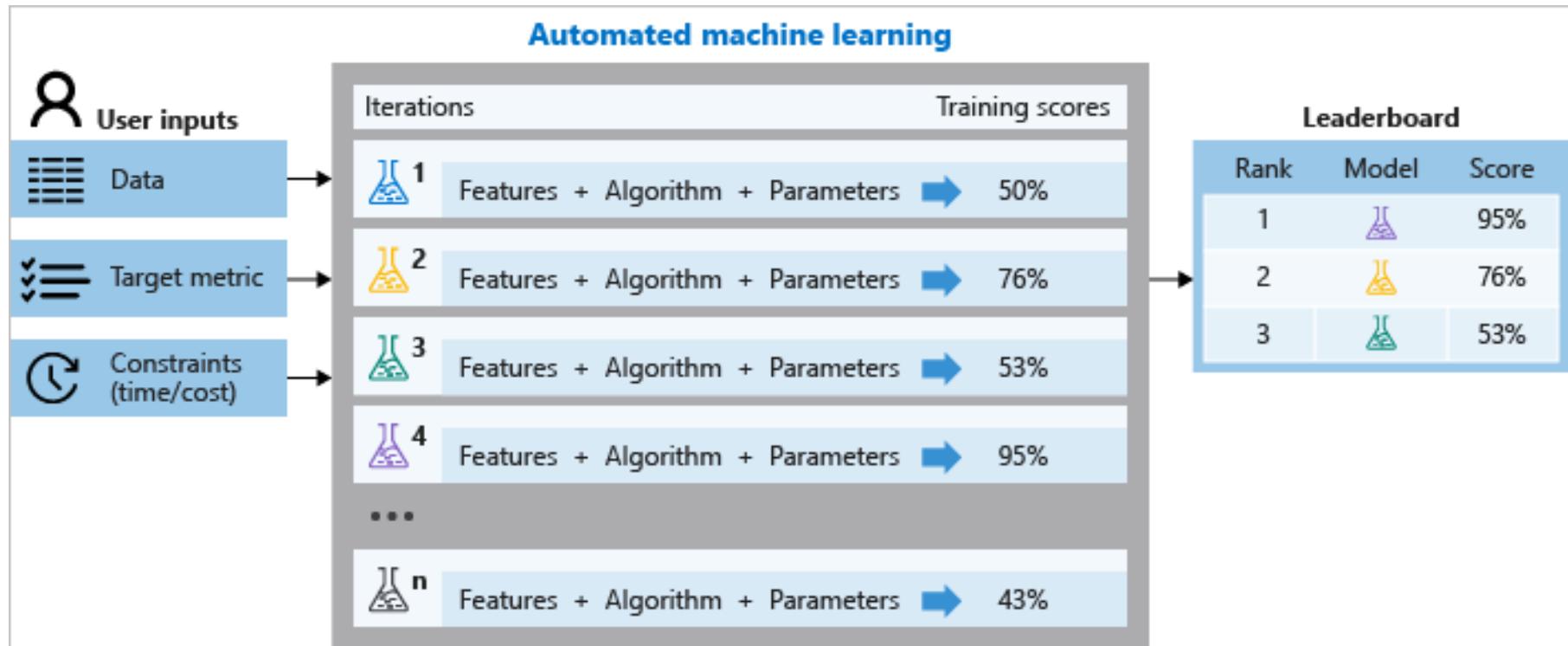
AutoML

- 데이터 준비
 - Cleansing (데이터 정리) : 데이터 품질 향상
 - Synthesis (데이터 합성) : 합성 데이터 생성
- Feature Engineering
 - Feature selection (특징 선택) : 의미 있는 특징의 부분 집합을 선택
 - Feature construction (특징 구성) : 새로운 파생 특징을 구축
 - Feature extraction (특징 추출) : 매핑 기능을 사용해 원래 특징 공간을 변경
- 모델 생성
 - Model Generation (모델 생성)
 - NAS (Neural Architecture Search, 신경 구조 검색)
 - 거의 모든 딥러닝 모델을 포함한 일련의 기본 작업을 결합해 모델을 생성
 - 신경망을 사용하여 신경망을 설계하는 것
 - ENAS (Efficient Neural Architecture Search) : NAS보다 1,000배 빠름
 - 전이 학습
 - GP (Genetic Programming, 유전자 프로그래밍) + EA (Evolutionary Algorithms, 진화 알고리즘)
 - 초매개 변수 튜닝
 - Batch size, Learning rate, ...

AutoML

AutoML

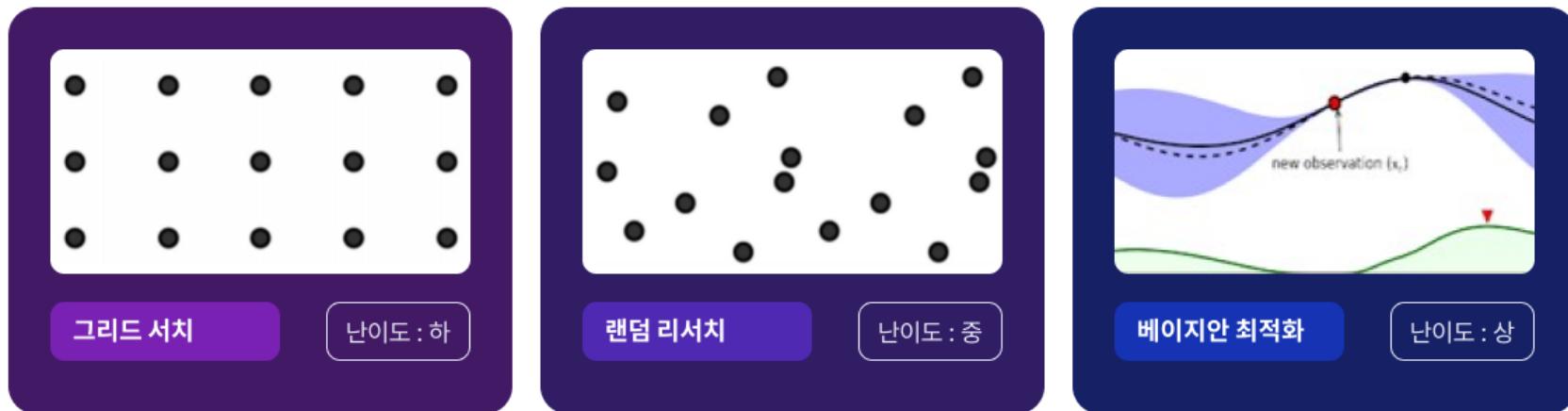
- AutoML



출처: <https://learn.microsoft.com/en-us/azure/machine-learning/concept-automated-ml?view=azureml-api-2>

AutoML

- 초매개 변수 튜닝

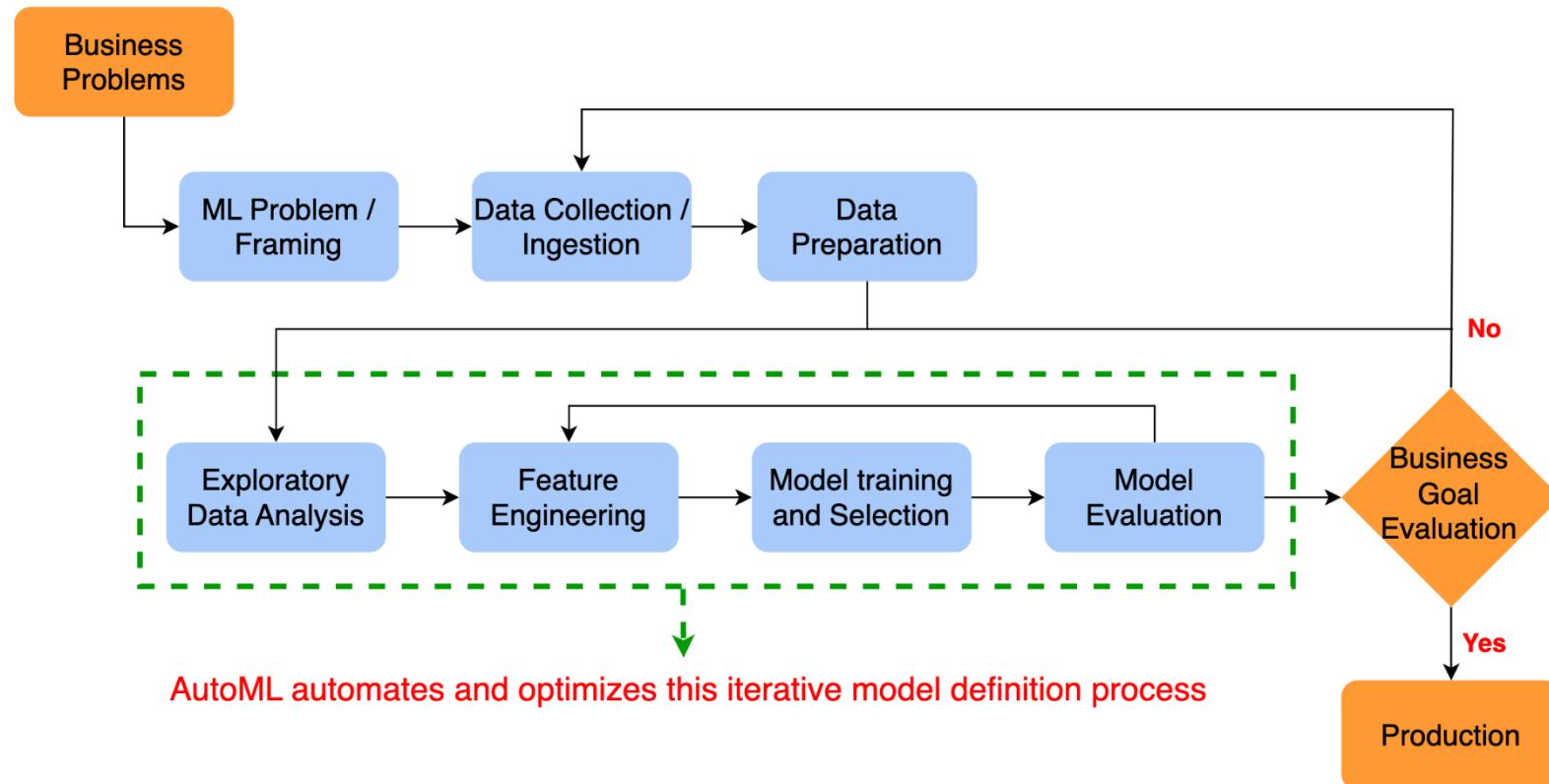


출처: https://fastcampus.co.kr/media_data_automl?gclid=CjwKCAjwivemBhBhEiwAJxNWNxQdm51PI5iX1NpCN7TLabK_0kDcp-swrlk4v2Lgn75di3HWximGuRoCMogQAvD_BwE

AutoML

AutoML

- AutoML



출처: <https://docs.treasuredata.com/display/public/PD/AutoML>

AI 반도체

AI 반도체

- 업체
 - 퀄컴, 인텔, 엔비디아
 - SKT, 구글, 아마존, 애플, 테슬라

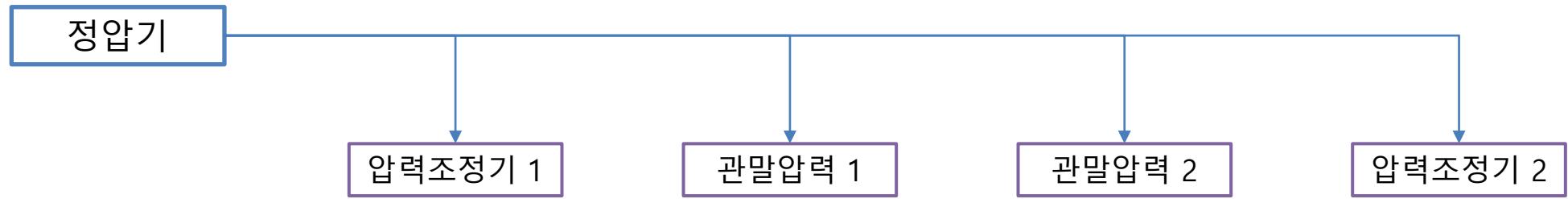
- 종류
 - 엔비디아
 - GPU
 - AMD
 - CDNA-2
 - CDNA-3
 - Google
 - TPU (Tensor Process Unit)
 - 삼성전자
 - HBM3-PIM
 - SK 하이닉스
 - GDDR6-AiM
 - SKT
 - SAPEON X220

Deep Learning 활용

1. IoT
2. Stock

IoT

- RL (Reinforcement Learning, 강화학습)



Stock

- ppp

감사 합니다

Q & A

오픈소스 비즈니스 컨설팅