```
A=[1 \ 1 \ -1;0 \ 1 \ 3; \ -1 \ 0 \ 2]
A = 3 \times 3
    1
          1
               -1
    0
          1
                3
    -1
          0
                2
b = [9;3;2]
b = 3 \times 1
    3
    2
[L,U,P]=LUP(A)
L = 3 \times 3
          0
                0
    1
    0
          1
                0
    -1
          1
                1
U = 3 \times 3
          1
    1
               -1
    0
          1
               3
    0
          0
               -2
P = 3 \times 3
                0
    1
          0
    0
          1
                0
                1
x=sustituciones(L,U,P,b)
x = 3 \times 1
   -10
   15
    -4
Ainv=inv_LUP(A)
Ainv = 3 \times 3
   -1.0000
             1.0000
                     -2.0000
   1.5000
            -0.5000
                      1.5000
   -0.5000
             0.5000
                      -0.5000
function [L,U,P] = LUP(A)
     [n,m] = size(A);
    if n~=m, error('Matriz A debe ser cuadrada'), end
    L = eye(n);
    P = eye(n);
    U = A;
    for i = 1:n-1
         [\sim,r] = \max(abs(U(i:m,i)));
         col = i+(r-1);
         if U(col,i) == 0, error('Matriz es singular'), end
         if i~= col
              U([i, col],:) = U([col, i],:); %Igual a Gauss
```

```
P([i, col],:) = P([col, i],:); %Intercambiamos cada vez que se cambien los renglone
            L([i, col], 1:i-1) = L([col,i], 1:i-1); %Cambiamos el valor de la matriz equivalente
        end
        for h = i+1 : n
            mult = U(h,i)/U(i,i); %Igual a Gauss
            L(h,i) = mult; %Asignamos el valor a L
            subrenglon = i:n; %Igual a Gauss
            U(h,subrenglon) = U(h,subrenglon) - mult*U(i,subrenglon);
        end
    end
    if U(n,n) == 0, error('Matriz es singular'), end
end
function x=sustituciones(L,U,P,b)
    %Checar que las dimensiones concuerden...
    [m,~]=size(P);
    if m~=size(b), error('Las dimensiones del vector b no concuerdan con las de la matriz'), er
    %Ax=b
    %PAx=LUx; L(Ux)=P*b; Ly=P*b
    %Primer paso L*y=P*b=Pb
    Pb= P*b;
    y=L\Pb;
    %Segundo paso U*x=y
    x=U\setminus y;
end
function A_inv=inv_LUP(A)
    [n,m] = size(A);
    if n~=m
        error('Matriz no es cuadrada')
    end
    [L,U,P] = LUP(A);
    %PA=LU
    %P=L*U*A_inv
    %P*L inv=U*A inv
    A_{inv} = L P;
    %Res=U*A_inv
    %Res*U inv=A inv
    A_inv= U\A_inv;
end
```