

# Álgebra Matricial, Determinantes y Regla de Sarrus

## Aplicación de Métodos Numéricos al Ambiente Construido (CV1012)

M.C. Xavier Sánchez Díaz  
sax@tec.mx



# Outline

1 Álgebra Matricial y Ecuaciones

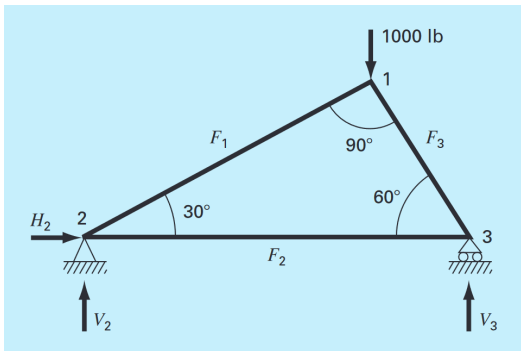
2 Determinantes

3 Regla de Sarrus

# Esfuerzos en una armadura

## Álgebra Matricial y Ecuaciones

Queremos encontrar las fuerzas y reacciones asociadas a una armadura estáticamente determinada:

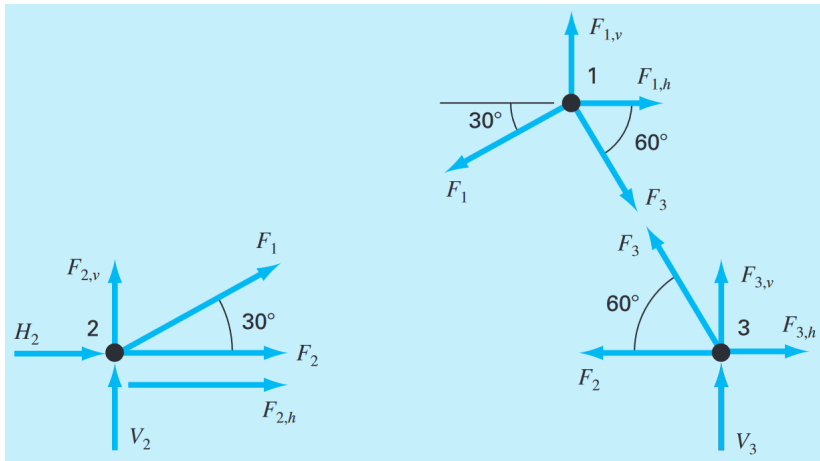


con fuerzas ( $F_i$ ) de tensión o compresión en cada nodo, y reacciones externas ( $H_2, V_2, V_3$ ) que son las fuerzas de interacción de la armadura con la superficie en la que se encuentra.

# Esfuerzos en una armadura

## Álgebra Matricial y Ecuaciones

Cuyo sistema de cuerpo libre es el siguiente:



# Generando ecuaciones

## Álgebra Matricial y Ecuaciones

Podemos generar ecuaciones viendo el diagrama, sabiendo que la suma de fuerzas en cada nodo debe ser de 0: Nodo 1:

- $\sum F_H = 0 = -F_1 \cos 30^\circ + F_3 \cos 60^\circ + F_{1,h}$
- $\sum F_V = 0 = -F_1 \sin 30^\circ - F_3 \sin 60^\circ + F_{1,v}$

Nodo 2:

- $\sum F_H = 0 = F_2 + F_1 \cos 30^\circ + F_{2,h} + H_2$
- $\sum F_V = 0 = F_1 \sin 30^\circ + F_{2,v} + F_{2,h} + V_2$

Nodo 3:

- $\sum F_H = 0 = -F_2 - F_3 \cos 60^\circ + F_{3,h}$
- $\sum F_V = 0 = F_3 \sin 60^\circ + F_{3,v} + V_3$

# Acomodando ecuaciones

## Álgebra Matricial y Ecuaciones

Siguiendo orden alfabético para las incógnitas ( $F_1, F_2, F_3, H_2, V_2, V_3$ ) y las ecuaciones, entonces tenemos el siguiente sistema de 6 ecuaciones con 6 incógnitas:

$$\begin{bmatrix} 0.866 & 0.0 & -0.5 & 0.0 & 0.0 & 0.0 \\ 0.5 & 0.0 & 0.866 & 0.0 & 0.0 & 0.0 \\ -0.866 & -1.0 & 0.0 & -1.0 & 0.0 & 0.0 \\ -0.5 & 0.0 & 0.0 & 0.0 & -1.0 & 0.0 \\ 0.0 & 1.0 & 0.5 & 0.0 & 0.0 & 0.0 \\ 0.0 & 0.0 & -0.866 & 0.0 & 0.0 & -1.0 \end{bmatrix}$$

Con un vector de fuerzas resultantes ( $F_{1,h}, F_{1,v}, F_{2,h}, F_{2,v}, F_{3,h}, F_{3,v}$ ) de

$$[0, -1000, 0, 0, 0, 0]^T$$

# Resolviendo el sistema de ecuaciones

## Álgebra Matricial y Ecuaciones

El sistema lo podemos resolver usando **Eliminación Gaussiana** (aunque sería un poco complicado) o bien usando **factorización LU**.

Tras resolver el sistema, obtenemos el siguiente vector de fuerzas:

$$\begin{bmatrix} -500.0 \\ 433.0127 \\ -866.025 \\ 0.0 \\ 250.0 \\ 750 \end{bmatrix}$$

---

Investiga sobre la factorización LU, es importante que lo conozcas aunque no vayamos a evaluarlo

# Matrices como transformaciones lineales

## Determinantes

Ya vimos que las matrices pueden ser usadas para representar datos pero también para representar **transformaciones**. ¿Qué sucede al realizar esta operación?

$$\begin{bmatrix} 5 & 7 \\ 4 & 3 \\ 6 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$$



# Matrices como transformaciones lineales

## Determinantes

Ya vimos que las matrices pueden ser usadas para representar datos pero también para representar **transformaciones**. ¿Qué sucede al realizar esta operación?

$$\begin{bmatrix} 5 & 7 \\ 4 & 3 \\ 6 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$$

# ¿Qué es una determinante?

## Determinantes

Se puede obtener un **escalar** a partir de una matriz **cuadrada**, al cual llamamos **determinante**.

El determinante, usualmente denotada como  $\det A$ ,  $\det(A)$  o  $|A|$ , guarda algunas propiedades interesantes con respecto a la matriz de la que se obtuvo:

- Si el determinante de una matriz es 0, entonces la matriz es singular (no se puede invertir)
- El determinante de una matriz  $A$  es igual que el determinante de su transpuesta,  $A^T$
- El determinante de la matriz inversa  $A^{-1}$  de  $A$  es igual a  $\frac{1}{\det A}$
- Para dos matrices  $A, B$  del mismo tamaño,  $\det AB = \det A \times \det B$
- Si una matriz tiene una columna o una fila con solamente 0, entonces su determinante es 0
- $\det cA = c^n \det A$  para una matriz  $A$  de dimensiones  $n \times n$

# ¿Qué es una determinante?

## Determinantes

Se puede obtener un **escalar** a partir de una matriz **cuadrada**, al cual llamamos **determinante**.

El determinante, usualmente denotada como  $\det A$ ,  $\det(A)$  o  $|A|$ , guarda algunas propiedades interesantes con respecto a la matriz de la que se obtuvo:

- Si el determinante de una matriz es 0, entonces la matriz es singular (no se puede invertir)
- El determinante de una matriz  $A$  es igual que el determinante de su transpuesta,  $A^T$
- El determinante de la matriz inversa  $A^{-1}$  de  $A$  es igual a  $\frac{1}{\det A}$
- Para dos matrices  $A, B$  del mismo tamaño,  $\det AB = \det A \times \det B$
- Si una matriz tiene una columna o una fila con solamente 0, entonces su determinante es 0
- $\det cA = c^n \det A$  para una matriz  $A$  de dimensiones  $n \times n$

# ¿Qué es una determinante?

## Determinantes

Se puede obtener un **escalar** a partir de una matriz **cuadrada**, al cual llamamos **determinante**.

El determinante, usualmente denotada como  $\det A$ ,  $\det(A)$  o  $|A|$ , guarda algunas propiedades interesantes con respecto a la matriz de la que se obtuvo:

- Si el determinante de una matriz es 0, entonces la matriz es singular (no se puede invertir)
- El determinante de una matriz  $A$  es igual que el determinante de su transpuesta,  $A^T$
- El determinante de la matriz inversa  $A^{-1}$  de  $A$  es igual a  $\frac{1}{\det A}$
- Para dos matrices  $A, B$  del mismo tamaño,  $\det AB = \det A \times \det B$
- Si una matriz tiene una columna o una fila con solamente 0, entonces su determinante es 0
- $\det cA = c^n \det A$  para una matriz  $A$  de dimensiones  $n \times n$

# ¿Qué es una determinante?

## Determinantes

Se puede obtener un **escalar** a partir de una matriz **cuadrada**, al cual llamamos **determinante**.

El determinante, usualmente denotada como  $\det A$ ,  $\det(A)$  o  $|A|$ , guarda algunas propiedades interesantes con respecto a la matriz de la que se obtuvo:

- Si el determinante de una matriz es 0, entonces la matriz es singular (no se puede invertir)
- El determinante de una matriz  $A$  es igual que el determinante de su transpuesta,  $A^T$
- El determinante de la matriz inversa  $A^{-1}$  de  $A$  es igual a  $\frac{1}{\det A}$
- Para dos matrices  $A, B$  del mismo tamaño,  $\det AB = \det A \times \det B$
- Si una matriz tiene una columna o una fila con solamente 0, entonces su determinante es 0
- $\det cA = c^n \det A$  para una matriz  $A$  de dimensiones  $n \times n$

# ¿Qué es una determinante?

## Determinantes

Se puede obtener un **escalar** a partir de una matriz **cuadrada**, al cual llamamos **determinante**.

El determinante, usualmente denotada como  $\det A$ ,  $\det(A)$  o  $|A|$ , guarda algunas propiedades interesantes con respecto a la matriz de la que se obtuvo:

- Si el determinante de una matriz es 0, entonces la matriz es singular (no se puede invertir)
- El determinante de una matriz  $A$  es igual que el determinante de su transpuesta,  $A^T$
- El determinante de la matriz inversa  $A^{-1}$  de  $A$  es igual a  $\frac{1}{\det A}$
- Para dos matrices  $A, B$  del mismo tamaño,  $\det AB = \det A \times \det B$
- Si una matriz tiene una columna o una fila con solamente 0, entonces su determinante es 0
- $\det cA = c^n \det A$  para una matriz  $A$  de dimensiones  $n \times n$

# ¿Qué es una determinante?

## Determinantes

Se puede obtener un **escalar** a partir de una matriz **cuadrada**, al cual llamamos **determinante**.

El determinante, usualmente denotada como  $\det A$ ,  $\det(A)$  o  $|A|$ , guarda algunas propiedades interesantes con respecto a la matriz de la que se obtuvo:

- Si el determinante de una matriz es 0, entonces la matriz es singular (no se puede invertir)
- El determinante de una matriz  $A$  es igual que el determinante de su transpuesta,  $A^T$
- El determinante de la matriz inversa  $A^{-1}$  de  $A$  es igual a  $\frac{1}{\det A}$
- Para dos matrices  $A, B$  del mismo tamaño,  $\det AB = \det A \times \det B$
- Si una matriz tiene una columna o una fila con solamente 0, entonces su determinante es 0
- $\det cA = c^n \det A$  para una matriz  $A$  de dimensiones  $n \times n$

# ¿Qué es una determinante?

## Determinantes

Se puede obtener un **escalar** a partir de una matriz **cuadrada**, al cual llamamos **determinante**.

El determinante, usualmente denotada como  $\det A$ ,  $\det(A)$  o  $|A|$ , guarda algunas propiedades interesantes con respecto a la matriz de la que se obtuvo:

- Si el determinante de una matriz es 0, entonces la matriz es singular (no se puede invertir)
- El determinante de una matriz  $A$  es igual que el determinante de su transpuesta,  $A^T$
- El determinante de la matriz inversa  $A^{-1}$  de  $A$  es igual a  $\frac{1}{\det A}$
- Para dos matrices  $A, B$  del mismo tamaño,  $\det AB = \det A \times \det B$
- Si una matriz tiene una columna o una fila con solamente 0, entonces su determinante es 0
- $\det cA = c^n \det A$  para una matriz  $A$  de dimensiones  $n \times n$



# ¿Cómo calculo el determinante de una matriz?

## Determinantes

Vamos a enfocarnos en solamente dos *tamaños* de matrices. Para lo demás, es conveniente usar software especializado.

Mientras tanto, comencemos para una matriz de  $2 \times 2$ :

### Matrices de $2 \times 2$

Si  $A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$ , entonces  $\det A = ad - cb$

### Ejemplo

Si  $A = \begin{bmatrix} 5 & 7 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$ , entonces su determinante se puede calcular como  
 $\det A = (5)(3) - (7)(2) = 15 - 14 = 1$

# ¿Cómo calculo el determinante de una matriz?

## Determinantes

Vamos a enfocarnos en solamente dos *tamaños* de matrices. Para lo demás, es conveniente usar software especializado.

Mientras tanto, comencemos para una matriz de  $2 \times 2$ :

### Matrices de $2 \times 2$

Si  $A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$ , entonces  $\det A = ad - cb$

### Ejemplo

Si  $A = \begin{bmatrix} 5 & 7 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$ , entonces su determinante se puede calcular como  
 $\det A = (5)(3) - (7)(2) = 15 - 14 = 1$

# ¿Cómo calculo el determinante de una matriz?

## Determinantes

Vamos a enfocarnos en solamente dos *tamaños* de matrices. Para lo demás, es conveniente usar software especializado.

Mientras tanto, comencemos para una matriz de  $2 \times 2$ :

### Matrices de $2 \times 2$

Si  $A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$ , entonces  $\det A = ad - cb$

### Ejemplo

Si  $A = \begin{bmatrix} 5 & 7 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$ , entonces su determinante se puede calcular como  
 $\det A = (5)(3) - (7)(2) = 15 - 14 = 1$

# Determinantes de matrices de $3 \times 3$

## Determinantes

Para una matriz de  $3 \times 3$  es un poco más complicado, pero se puede deducir de manera recursiva:

$$\det A = \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix} = a \begin{vmatrix} \square & \square & \square \\ \square & e & f \\ \square & h & i \end{vmatrix} - b \begin{vmatrix} \square & \square & \square \\ d & \square & f \\ g & \square & i \end{vmatrix} + c \begin{vmatrix} \square & \square & \square \\ d & e & \square \\ g & h & \square \end{vmatrix}$$

Y como ya sabemos sacar determinantes de matrices de  $2 \times 2$ , entonces llegamos a la fórmula...

## Determinantes de matrices de $3 \times 3$

$$\det A = aei - ahf - bdi + bgf + cdh - cge$$

# La regla de Sarrus

## Determinantes

Si agregamos las **primeras dos columnas** a la **derecha** de la matriz, podemos encontrar un patrón:

Obtenemos los términos positivos de las **diagonales principales** ( $\backslash$ ):

$$\begin{bmatrix} a & b & c & a & b \\ d & e & f & d & e \\ g & h & i & g & h \end{bmatrix}$$

Es decir  $aei + bfg + cdh$ . Ahora podemos obtener los términos negativos con las **diagonales inversas** ( $/$ ):

$$\begin{bmatrix} a & b & c & a & b \\ d & e & f & d & e \\ g & h & i & g & h \end{bmatrix}$$

Es decir  $-gec - hfa - idb$ .

# La regla de Sarrus

## Determinantes

Si agregamos las **primeras dos columnas** a la **derecha** de la matriz, podemos encontrar un patrón:

Obtenemos los términos positivos de las **diagonales principales** ( $\backslash$ ):

$$\begin{bmatrix} a & b & c & a & b \\ d & e & f & d & e \\ g & h & i & g & h \end{bmatrix}$$

Es decir  $aei + bfg + cdh$ . Ahora podemos obtener los términos negativos con las **diagonales inversas** ( $/$ ):

$$\begin{bmatrix} a & b & c & a & b \\ d & e & f & d & e \\ g & h & i & g & h \end{bmatrix}$$

Es decir  $-gec - hfa - idb$ .