Отчёт по курсу «Высокопроизводительные параллельные вычисления на кластерных системах».

Владислав Соврасов аспирант гр. 2-о-051318

1 Постановка задачи

Требуется получить параллельную версию солвера MIDACO [1], которая бы эффективно работала как на распределённых системах, так и на системах с общей памятью.

MIDACO (Mixed Integer Distributed Ant Colony Optimization) предназначен для решения глобальной оптимизации как с дискретными, так и с непрерывными параметрами.

Будем рассматривать задачу глобальной оптимизации в неперывном многомерном пространстве:

$$\varphi(y^*) = \min\{\varphi(y) : y \in D\}, D = \{y \in \mathbf{R}^N : a_i \leqslant x_i \leqslant b_i, 1 \leqslant i \leqslant N\}$$

В качестве тестовых задач для измерения производительности рассматривались 100 четырёхмерных задач вида (1), полученных генератором GKLS [2].

2 Реализация

Авторы MIDACO предлагают использовать довольно простую схему распараллеливания (рис. 1): интерфейс их метода устроен таким образом, что на каждой итерации позволяет получить заданное количество точек, в которых необходимо вычислить значение целевой функции. Вычисление во всех точках могут быть проведены параллельно. В практических задачах глобальной оптимизации целевая функция, как правило, достаточно трудоёмка, поэтому данная схема имеет смысл.

Вместе с исходным кодом MIDACO предоставляются примеры распараллеливания вычисления целевой функции как на распределённой, так и на общей памяти. Они имеют ряд недостатков:

- ullet нет примера, сочетающего в себе смешанную модель распараллеливания на общей + распределённой памяти;
- все примеры написаны на языке C таким образом, что в них нет чётко выделенного интерфейса для солвера, который бы обеспечивал удобство использования;
- в распределённой версии для передечи многомерных точек на другие узлы используются MPI-операции Send/Receive, в то время как описанная схема идеально подходит под использование Scatter/Gather и может быть эффективнеее реализована с их помощью. Эта проблема особенно актуальна в режиме смешанного распареллеливания, когда на каждый узел вместо одной точки будут пересылаться несколько.

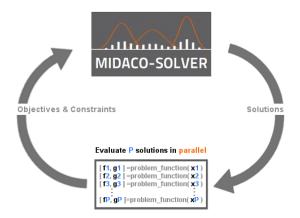


Рис. 1: Схема распараллеливания в MIDACO

Учитывая все перечисленные недостатки публично доступной палаллельной версии MIDACO, была подготовлена собственная реализация, предоставляющая более удобный C++ интерфейс к солверу, реализующая параллельное вычисление целевой функции на различных узлах и на различных процессорах в рамках одного узла, использующая при этом эффективные групповые операции Scatter/Gather. Часть исходного кода можно увидеть в секции 4.

3 Результаты

Все вычислительные эксперименты проводились на узлах суперкомпьютера «Лобачевский», каждый узел которого имеет 16 вычислительных ядер. В эксперметнах было задействовано до 12 узлов. Таким образом, максимальное количество задействованных вычислительных ядер достигало 192.

В каждом эксперименте решались 100 четырёхмерных задач, полученных генератором GKLS. Измерялось количество обращений к целевой функции и время решения каждой задачи. С целью имитации трудоёмких целевых функций в вычисление каждой функции вносилась искусственная задержка, равная в различных экспериментах 0.1, 0.5 или 1мс. Задержка реализована в виде дополнительной нагрузки по вычислению некоторых элементарных функций. Объём вычислений подбирался так, чтобы они занимали заданное время.

Во всех экспериментах считается, что тестовая задача решена, если метод оптимизации провёл очередное испытание y^k в δ -окрестности глобального минимума y^* , т.е. $\|y^k-y^*\| \leqslant \delta = 0.01 \, \|b-a\|$, где a и b— левая и правая границы гиперкуба из (1). Если указанное соотношение не выполнено до истечения лимита на количество испытаний, то задача считается нерешённой. Максимальный лимит на количество испытаний установлен раным $250 \cdot 10^3$

На рис. 2 приведён график ускорения по времени $(S_p = \frac{t_1}{t_p})$ при различном количестве узлов и потоков на один узел, а также всех рассматриваемых значениях задержки в целевой функции. Из графика видно, что ускорение достигает макисмальных значений при задержке 1мс, т.к. накладные расходны на передачу данных становятся меньше по сравнению с временем вычисления целевых фнукций. Использование 16 ядер на каждом узле также приносит значительное ускорение, по сравнению с использованием одного ядра на узел. При увеличении количества узлов ускорение линейно нарастает.

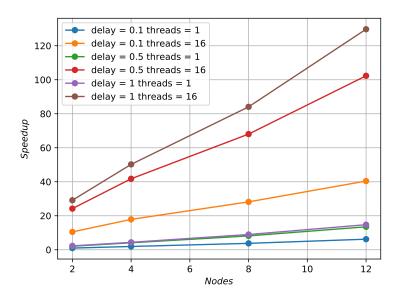


Рис. 2: Графики полученного ускорения по узлам в зависимости от трудоёмкости вычисления целевой функции

В таблице 1 приведено количество итераций метода в каждой из конфигураций, количество решённых задач, а тккже ускорения по времени S_p и по итарациям $S_p^i = \frac{iters_p}{iters_1}$. S_p^i является верхней границей для S_p , т.к. в лучшем случае каждая параллельная итерация занимает столько же времени, сколько последовательная. Параллельный метод делает меньше итераций, за счёт того, что на каждой из них проводит больше испытаний, однако ускорение по итерациям может быть в некоторых слуачях меньше количества вычислительных устройств из-за избыточности по испытаниям, характерной для методов параллельной глобальной оптимизации. Согласно таблице 1, ускорение по времени довольно близко к ускорению по итерациям при малом количестве вычислительных устройств. С ростом количества узлов и потоков S_p начинает заметно отставать от S_p^i , однако при этом сохраняется приемлемое соотношение между ними. Также стоит заметить, что метод оптимизации, реализованный в МІDACO, с ростом количества испытаний на итерацию решает меньше задач за отведённое число испытаний. Эта ситуация происходит при использовании схем распараллеливания (4, 16), (8, 16) и (12, 16).

Таблица 1: Показатели ускорения по времени и по итерациям при задержке 1мс

Узлы, потоки	S_p^i	S_p	Итерации	Решено задач
1, 1	72068	132.5s	72068	71
1, 16	16.7	14.4	4304	70
2, 1	2.7	2.3	27128	73
2, 16	32.0	29.1	2254	73
4, 1	4.5	4.4	15980	75
4, 16	57.0	50.2	1264	66
8, 1	10.3	9.0	9853	83
8, 16	93.1	84.1	774	57
12, 1	16.0	14.8	6022	86
12, 16	183.2	129.7	393	53

4 Исходный код

Полная версия кодо доступна по ссылке https://github.com/sovrasov/midaco-mpi-cpp.

```
1 #include <mpi.h>
   #include <algorithm>
 3 #include "midaco mpi.hpp"
 4
 5 #include <midaco core.h>
   #include <omp.h>
 7
8
    MidacoSolution solve_midaco_mpi(const IGOProblem<double>* problem,
9
                                                \mathbf{const} \hspace{0.2cm} \mathbf{MidacoMPIP} \mathbf{arameters} \& \hspace{0.2cm} \mathbf{params} \hspace{0.1cm},
                                                std::function<bool(const double*)> external stop)
10
11
       MidacoSolution solution;
12
13
14
       int proc, nprocs;
       MPI Status status;
15
       MPI Comm rank (MPI COMM WORLD, &proc);
16
       MPI Comm size (MPI COMM WORLD, &nprocs);
17
18
19
       long int o,n,ni,m,me,maxeval,maxtime,printeval,save2file,iflag,istop;
20
       long int liw, lrw, lpf, i, iw[5000], p=1; double rw[20000], pf[20000], param[13];
       char key [] = "MIDACO LIMITED VERSION [CREATIVE COMMONS BY-NC-ND LICENSE]";
21
22
23
       o = 1; /* Number of objectives */
       n = problem -> GetDimension(); /* Number of variables (in total) */
24
25
       \mathrm{ni} = 0; \ /* \ \mathit{Number} \ \mathit{of} \ \mathit{integer} \ \mathit{variables} \ (\mathit{0} <= \mathit{ni} <= \mathit{n}) \ \ */
      \mathbf{m} \ = \ \mathbf{problem} - \!\!> \!\! \mathbf{GetConstraintsNumber}\left(\right); \ \ / \!\!* \ \ \mathit{Number} \ \ \mathit{of} \ \ \mathit{constraints} \ \ (\mathit{in} \ \ \mathit{total} \ ) \ \ * / \ \ )
26
      \mathrm{me} = 0; /* Number of equality constraints (0 <= \mathrm{me} <= \mathrm{m}) */
27
28
29
       double* f = new double[o*params.numThreads];
30
       double* g = new double[m*params.numThreads];
```

```
31
     double* x = new double[n*params.numThreads];
32
     double* xl = new double[n];
33
     double* xu = new double[n];
34
35
     problem->GetBounds(xl, xu);
36
     std::copy n(xl, n, x);
37
38
     maxeval = params.maxEvals;
39
     maxtime = 60*60*24;
     printeval = 1000;
40
41
     save2file = 0;
42
43
                    0.0; /* ACCURACY */
     param[0] =
44
     param[
             1
                =
                    params.seed; /* SEED
                         /* FSTOP
             2]
45
     param[
                =
                    0.0;
                    0.0;
46
             3]
                          /* ALGOSTOP
     param
                =
                         /* EVALSTOP
47
     param [
             4
               =
                    0.0;
48
             5
                    params. focus;
                                    /* FOCUS
     param [
49
                          /* ANTS
     param[
             6]
                =
                    0.0;
                          /* KERNEL
50
             7]
                    0.0;
     param [
                =
51
                          /* ORACLE
     param
             8]
                =
                    0.0;
                          /* PARETOMAX */
52
     param [
             9]
                    0.0;
53
     param [10]
                =
                    0.0;
                          /* EPSILON
54
                    0.0;
                          /* BALANCE
     param [11]
                =
                          /* CHARACTER */
55
     param[12] =
                    0.0;
56
     long int num points = params.numThreads * nprocs;
57
58
     p = nprocs;
59
     if (proc == 0)
60
61
62
        double *xxx,*fff,*ggg;
63
        /* Allocate arrays for parallelization */
64
       xxx = new double[params.numThreads*p*n];
65
        fff = new double[params.numThreads*p*o];
        ggg = new double[params.numThreads*p*m];
66
        /* Store starting point x in xxx array */
67
68
        for (int c=0; c<p*params.numThreads; <math>c++)
69
70
          std::copy n(x, n, xxx + c*n);
71
72
        lrw = sizeof(rw)/sizeof(double);
73
        lpf = sizeof(pf)/sizeof(double);
74
        liw=sizeof(iw)/sizeof(long int);
        /* Print midaco headline and basic information */
75
76
        midaco print (1, printeval, save2file,&iflag,&istop,&*f,&*g,&*x,&*xl,&*xu,
77
                      o, n, ni, m, me, &*rw, &*pf, maxeval, maxtime, &*param, num points, &*key);
78
        int n evals = 0;
        while (istop==0) /* ~~~ Start of the reverse communication loop ~~~*/
79
```

```
80
         {
81
             for (int c=2; c<=p; c++) /* Send iterates X for evaluation */
82
               for (int i = 0; i < params.numThreads; <math>i + +)
83
                 if (external stop(xxx + (c-1)*n*params.numThreads + i*n))
84
85
                    istop = 1;
86
87
             MPI Scatter(xxx, n*params.numThreads, MPI DOUBLE, x,
                          n*params.numThreads, MPI DOUBLE, 0, MPI COMM WORLD);
88
89
90
             #pragma omp parallel for num threads(params.numThreads)
91
             for (unsigned t = 0; t < params.numThreads; t++) {
92
               for (int i = 0; i < m; i++)
                 g[t*m + i] = problem -> Calculate(xxx + t*n, i);
93
94
               f[t*o] = problem \rightarrow Calculate(xxx + t*n, m);
95
               if (external\_stop(xxx + t*n))
96
               #pragma omp atomic write
97
                 istop = 1;
             }
98
99
             /* Collect results F & G */
100
             MPI Gather (f, o*params.numThreads, MPI DOUBLE, fff, o*params.numThreads,
101
102
                         MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
             MPI Gather (g, m*params.numThreads, MPI DOUBLE, ggg, m*params.numThreads,
103
                         MPI DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
104
105
106
             n evals += p*params.numThreads;
107
             /* Call MIDACO */
             midaco(&num points,&o,&n,&ni,&m,&me,&*xxx,&*fff,&*ggg,&*xl,&*xu,&iflag,
108
109
                    &istop, &*param, &*rw, &lrw, &*iw, &liw, &*pf, &lpf, &*key);
110
             /* Call MIDACO printing routine */
             midaco print (2, printeval, save2file, &iflag, &istop, &*fff, &*ggg, &*xxx, &*xl, &*xu,
111
112
                           o, n, ni, m, me, & *rw, & *pf, maxeval, maxtime, & *param, num points, & *key);
113
             /* Send istop to slave */
             for (int c=2; c <= p; c++)
114
115
               MPI Send ( &istop , 1 , MPI INTEGER, c-1, 4 , MPI COMM WORLD);
116
117
             }
118
        }
119
120
         solution.optValues = std::vector<double>(ggg, ggg + m);
         solution.optValues.push back(*fff);
121
122
         solution.optPoint = std::vector<double>(xxx, xxx + n);
123
         solution.calcCounters = std::vector < int > (m + 1, n evals);
124
         delete [] xxx;
         delete[] fff;
125
         delete[] ggg;
126
127
      }
128
      else
```

```
129
130
        istop = 0;
131
        while (istop \leq =0)
132
           MPI_Scatter(nullptr, n*params.numThreads, MPI_DOUBLE, x,
133
             n*params.numThreads, MPI DOUBLE, 0, MPI COMM WORLD);
134
135
136
          #pragma omp parallel for num threads(params.numThreads)
           for (unsigned t = 0; t < params.numThreads; t++) {
137
             for (int i = 0; i < m; i++)
138
139
               g[t*m + i] = problem -> Calculate(x + t*n, i);
140
             f[t*o] = problem \rightarrow Calculate(x + t*n, m);
141
142
          \label{eq:mpi_def} MPI\_Gather(f, o*params.numThreads, MPI\_DOUBLE, nullptr, 0,
143
                        \label{eq:mpi_double} \mbox{MPI\_DOUBLE}, \ \ 0 \ , \ \mbox{MPI\_COMM\_WORLD}) \ ;
144
          MPI_Gather(g, m*params.numThreads, MPI_DOUBLE, nullptr, 0,
145
146
                        MPI DOUBLE, 0, MPI COMM WORLD);
147
          MPI Recv( &istop, 1, MPI INTEGER, 0, 4, MPI COMM WORLD, &status );
148
149
150
151
       delete [] f;
152
       delete[] g;
       delete [] x;
153
154
       delete [] xl;
       delete [ ] xu;
155
156
157
       return solution;
158
```

Список литературы

- [1] http://www.midaco-solver.com
- [2] http://wwwinfo.deis.unical.it/yaro/GKLS.html