

# 제 41강 특성방정식 (characteristic equation)

## ① 특성 방정식

$$Ax = \lambda x \Rightarrow Ax - \lambda x = 0 \Rightarrow (A - \lambda I)x = 0 \quad \det(A - \lambda I) = 0 : A \text{의 특성방정식}$$

$$\hookrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}_{2 \times 2} \Rightarrow 2\text{차원} \Rightarrow \text{축을 2개 찾아야 함} \Rightarrow \text{고유벡터 2개}$$

$\Rightarrow$  일반적으로는  $n \times n$  행렬  $\Rightarrow n$ 차원  $\Rightarrow n$ 개의 축  $\Rightarrow$  고유벡터  $n$ 개 : 모두 선형독립

i)  $\det(A - \lambda I) = 0$ 의 해가  $n$ 개 일때

$2\text{차원 } \lambda = \pm 2\text{개} \Rightarrow$  고유벡터  $n$ 개를 찾아낼수있을까?

서로다른 실수

$\hookrightarrow$  선형독립

Thm. 특성방정식의 해가  $n$ 개이면, 선형독립인 고유벡터  $n$ 개를 찾아낼수있다. (단,  $A$ 는  $n$ 차 정사각행렬)

$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$  :  $n$ 개의 고유값이 존재한다 하자

$\hookrightarrow$  축을 만들수 있다.

i)  $Ax = \lambda_1 x \Rightarrow (A - \lambda_1 I)x = 0$  동치연립선형방정식이 자명해만을 가질 필요충분조건  $\iff$  가역

$\hookrightarrow 0 \Rightarrow$  비가역

$0 \neq \vec{v}_1$ 가 존재한다.  $(x_1 - \xi \vec{0}) \ni \vec{v}_1$

임의의  $\forall$

$$Ax = 0 \quad \vec{v}_1 \in \text{Span}(\vec{v}_1) = \{t\vec{v}_1 \mid t \in \mathbb{R}\}$$

ii)  $Ax = \lambda_2 x \Rightarrow x_2 - \xi \vec{0} \ni \vec{v}_2$

$Ax = \lambda_n x \Rightarrow x_n - \xi \vec{0} \ni \vec{v}_n$

$\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n$ 은 선형독립임을 보자.

귀류법) 선형독립이 아니라고 가정해보자.

$$\vec{v}_i = a_1 \vec{v}_1 + \dots + a_{i-1} \vec{v}_{i-1} + a_{i+1} \vec{v}_{i+1} + \dots + a_n \vec{v}_n$$

$\vec{v}_1$ 라고 해도 일반성을 잃지 않는다.

$$\vec{v}_1 = a_2 \vec{v}_2 + a_3 \vec{v}_3 + \dots + a_n \vec{v}_n$$

$$a_i (\lambda_1 - \lambda_i) \vec{v}_i \leftarrow \begin{matrix} \hookrightarrow 0 \\ \hookrightarrow [\lambda_1 \neq \lambda_i] \end{matrix}$$

$$\begin{aligned} \rightarrow A\vec{v}_1 &= \lambda_1 \vec{v}_1 \\ \lambda_1 \vec{v}_1 &= \lambda_1 (a_2 \vec{v}_2 + a_3 \vec{v}_3 + \dots + a_n \vec{v}_n) = \vec{v}_1 \\ &= \lambda_1 a_2 \vec{v}_2 + \lambda_1 a_3 \vec{v}_3 + \dots + \lambda_1 a_n \vec{v}_n \\ &= A \vec{v}_1 \\ &= A (a_2 \vec{v}_2 + \dots + a_n \vec{v}_n) \\ &= A a_2 \vec{v}_2 + \dots + A a_n \vec{v}_n \\ &= a_2 A \vec{v}_2 + a_3 A \vec{v}_3 + \dots + a_n A \vec{v}_n \\ &= a_2 \lambda_2 \vec{v}_2 + a_3 \lambda_3 \vec{v}_3 + \dots + a_n \lambda_n \vec{v}_n \end{aligned}$$

$$a_2 (\lambda_1 - \lambda_2) \vec{v}_2 + a_3 (\lambda_1 - \lambda_3) \vec{v}_3 + \dots + a_n (\lambda_1 - \lambda_n) \vec{v}_n = \vec{0}$$

