CPMpy

```
from cpmpy import *
```

Modèles

```
m = {\sf Model}(contraintes, {\sf minimize} = {\sf None}, {\sf maximize} = {\sf None})
m += contrainte \mid liste\_de\_contraintes
m.{\sf minimize}(expr)
m.{\sf maximize}(expr)
m.{\sf maximize}(expr)
m.{\sf solve}({\sf solver=None}, {\sf time\_limit=None}) \to {\sf bool}
{\sf time\_limit} = {\sf nose} = {\sf time\_limit=None}, {\sf time\_limit=None}, {\sf solution\_limit=None})
{\sf display} = callback\_function \mid exprs\_list
{\sf solution\_limit} = nombre\_maximum\_de\_solutions\_\grave{a}\_traiter
m.{\sf to\_file}(fname)
{\sf Model.from\_file}(fname)
```

Variables

```
Les tableaux de variables ont les attributs des tableaux numpy. bv = boolvar(shape = 1, name = None) \rightarrow une (ou un tableau de) variable(s) booléenne(s) shape = <math>int \mid (int,...) tableau de variables booléennnes name = s : str, bv[...].name = 's[...]'; sinon 'BVi', i entier unique <math>iv = intvar(min\_value, max\_value, shape = 1, name = None) \rightarrow variable(s) entière(s) (idem) cpm\_array(liste|array numpy) \rightarrow cpmpy array indiçable par une variable
```

Expressions

Contraintes globales

```
AllDifferentExcept0(*args)
AllEqual(*args)
Circuit(*args) si t.shape = n, Circuit(t) \Leftrightarrow t représente un cycle de longueur n de \{0, \ldots, n-1\}
Count(t, val) le nombre d'occurrences de val dans t
GlobalCardinalityCount(t, vals, occ) occ[i] doit être = au nb d'occurrences de vals[i] dans la liste t
Cumulative(start, duration, end, demand, capacity) planification de tâches
Element(t, i) t[i]
Maximum(*args)
Minimum(*args)
Table(t, table) les valeurs de t forment une des lignes de table
Xor(arg\_list)
Inverse(fwd, rev) fwd[i] == x \Leftrightarrow rev[x] == i
```