## I prodotti di uno spazio vettoriale

Dispense del corso di Geometria 1

Gabriel Antonio Videtta

A.A. 2022/2023



# Indice

1	Intr	Introduzione al prodotto scalare						
	1.1	Prime	definizioni					
		1.1.1	Prodotto scalare					
		1.1.2	Prodotto definito o semidefinito					
	1.2	Il radi	cale di un prodotto scalare					
		1.2.1	La forma quadratica $q$ associata a $\varphi$ e vettori isotropi					
		1.2.2	Matrice associata a $\varphi$ e congruenza					
		1.2.3	Studio del radicale $V^{\perp}$ attraverso $M_{\mathcal{B}}(\varphi)$					

## 1 Introduzione al prodotto scalare

**Nota.** Nel corso del documento, per V, qualora non specificato, si intenderà uno spazio vettoriale di dimensione finita n.

### 1.1 Prime definizioni

#### 1.1.1 Prodotto scalare

**Definizione.** Un **prodotto scalare** su V è una forma bilineare simmetrica  $\varphi$  con argomenti in V.

**Esempio.** Sia  $\varphi: M(n, \mathbb{K})^2 \to \mathbb{K}$  tale che  $\varphi(A, B) = \operatorname{tr}(AB)$ .

- $ightharpoonup \varphi(A+A',B) = \operatorname{tr}((A+A')B) = \operatorname{tr}(AB+A'B) = \operatorname{tr}(AB) + \operatorname{tr}(A'B) = \varphi(A,B) + \varphi(A',B)$  (linearità nel primo argomento),
- $\blacktriangleright \varphi(\alpha A, B) = \operatorname{tr}(\alpha AB) = \alpha \operatorname{tr}(AB) = \alpha \varphi(A, B)$  (omogeneità nel primo argomento),
- $ightharpoonup \varphi(A,B) = \operatorname{tr}(AB) = \operatorname{tr}(BA) = \varphi(B,A) \text{ (simmetria)},$
- ightharpoonup poiché  $\varphi$  è simmetrica,  $\varphi$  è lineare e omogenea anche nel secondo argomento, e quindi è una forma bilineare simmetrica, ossia un prodotto scalare su  $M(n, \mathbb{K})$ .

**Definizione.** Si definisce prodotto scalare *canonico* di  $\mathbb{K}^n$  la forma bilineare simmetrica  $\varphi$  con argomenti in  $\mathbb{K}^n$  tale che:

$$\varphi((x_1,...,x_n),(y_1,...,y_n)) = \sum_{i=1}^n x_i y_i.$$

Osservazione. Si può facilmente osservare che il prodotto scalare canonico di  $\mathbb{K}^n$  è effettivamente un prodotto scalare.

- $\varphi(\alpha(x_1,...,x_n),(y_1,...,y_n)) = \sum_{i=1}^n \alpha x_i y_i = \alpha \sum_{i=1}^n x_i y_i = \alpha \varphi((x_1,...,x_n),(y_1,...,y_n))$  (omogeneità nel primo argomento),
- $\varphi((x_1,...,x_n),(y_1,...,y_n)) = \sum_{i=1}^n x_i y_i = \sum_{i=1}^n y_i x_i = \varphi((y_1,...,y_n),(x_1,...,x_n))$  (simmetria),
- $\blacktriangleright$  poiché  $\varphi$  è simmetrica,  $\varphi$  è lineare e omogenea anche nel secondo argomento, e quindi è una forma bilineare simmetrica, ossia un prodotto scalare su  $\mathbb{K}^n$ .

Esempio. Altri esempi di prodotto scalare sono i seguenti:

- $\blacktriangleright \varphi(A,B) = \operatorname{tr}(A^{\top}B) \operatorname{per} M(n,\mathbb{K}),$
- $ightharpoonup \varphi(p(x), q(x)) = p(a)q(a) \text{ per } \mathbb{K}[x], \text{ con } a \in \mathbb{K},$
- $ightharpoonup \varphi(p(x),q(x)) = \sum_{i=1}^{n} p(x_i)q(x_i) \text{ per } \mathbb{K}[x], \text{ con } x_1, ..., x_n \text{ distinti,}$
- $ightharpoonup \varphi(p(x),q(x)) = \int_a^b p(x)q(x)dx$  per lo spazio delle funzioni integrabili su  $\mathbb{R}$ , con a,b in  $\mathbb{R}$ ,
- $\blacktriangleright \ \varphi(\underline{x},y) = \underline{x}^{\top}Ay \text{ per } \mathbb{K}^n, \text{ con } A \in M(n,\mathbb{K}) \text{ simmetrica.}$

## 1.1.2 Prodotto definito o semidefinito

**Definizione.** Sia  $^1$   $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ . Allora un prodotto scalare  $\varphi$  si dice **definito positivo** se  $\underline{v} \in V$ ,  $\underline{v} \neq \underline{0} \implies \varphi(\underline{v},\underline{v}) > 0$ . Analogamente  $\varphi$  è **definito negativo** se  $\underline{v} \neq \underline{0} \implies \varphi(\underline{v},\underline{v}) < 0$ . In generale si dice che  $\varphi$  è **definito** se è definito positivo o definito negativo.

Infine,  $\varphi$  è semidefinito positivo se  $\varphi(\underline{v},\underline{v}) \geq 0 \ \forall \underline{v} \in V$  (o semidefinito negativo se invece  $\varphi(\underline{v},\underline{v}) \leq 0 \ \forall \underline{v} \in V$ ). Analogamente ai prodotti definiti, si dice che  $\varphi$  è semidefinito se è semidefinito positivo o semidefinito negativo.

**Esempio.** Il prodotto scalare canonico di  $\mathbb{R}^n$  è definito positivo: infatti  $\varphi((x_1,...,x_n),(x_1,...,x_n)) = \sum_{i=1}^n x_i^2 > 0$ , se  $(x_1,...,x_n) \neq \underline{0}$ .

Al contrario, il prodotto scalare  $\varphi : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$  tale che  $\varphi((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = x_1y_1 - x_2y_2$  non è definito positivo:  $\varphi((x, y), (x, y)) = 0, \forall (x, y) \mid x^2 = y^2$ , ossia se y = x o y = -x.

## 1.2 Il radicale di un prodotto scalare

#### 1.2.1 La forma quadratica q associata a $\varphi$ e vettori isotropi

**Definizione.** Ad un dato prodotto scalare  $\varphi$  di V si associa una mappa  $q:V\to\mathbb{K}$ , detta forma quadratica, tale che  $q(\underline{v})=\varphi(\underline{v},\underline{v})$ .

**Osservazione.** Si osserva che q non è lineare in generale: infatti  $q(\underline{v} + \underline{w}) \neq q(\underline{v}) + q(\underline{w})$  in  $\mathbb{R}^n$ .

**Definizione.** Un vettore  $\underline{v} \in V$  si dice **isotropo** rispetto al prodotto scalare  $\varphi$  se  $q(\underline{v}) = \varphi(\underline{v}, \underline{v}) = 0$ .

**Esempio.** Rispetto al prodotto scalare  $\varphi : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$  tale che  $\varphi((x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3)) = x_1y_1 + x_2y_2 - x_3y_3$ , i vettori isotropi sono i vettori della forma (x, y, z) tali che  $x^2 + y^2 = z^2$ , ossia i vettori stanti sul cono di equazione  $x^2 + y^2 = z^2$ .

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>In realtà, la definizione è facilmente estendibile a qualsiasi campo, purché esso sia ordinato.

#### 1.2.2 Matrice associata a $\varphi$ e congruenza

Osservazione. Come già osservato in generale per le applicazioni multilineari, il prodotto scalare è univocamente determinato dai valori che assume nelle coppie  $v_i, v_j$  estraibili da una base  $\mathcal{B}$ . Infatti, se  $\mathcal{B} = (\underline{v_1},...,\underline{v_k}), \ \underline{v} = \sum_{i=1}^k \alpha_i \underline{v_i}$  e  $\underline{w} = \sum_{i=1}^k \beta_i \underline{v_i}$ , allora:

$$\varphi(\underline{v},\underline{w}) = \sum_{i=1}^{k} \sum_{j=1}^{k} \alpha_i \beta_j \, \varphi(\underline{v_i},\underline{v_j}).$$

**Definizione.** Sia  $\varphi$  un prodotto scalare di V e sia  $\mathcal{B}=(\underline{v_1},...,\underline{v_n})$  una base ordinata di V. Allora si definisce la matrice associata a  $\varphi$  come la matrice:

$$M_{\mathcal{B}}(\varphi) = (\varphi(\underline{v_i}, \underline{v_j}))_{i, j=1 \dots n} \in M(n, \mathbb{K}).$$

#### Osservazione.

- $\blacktriangleright$   $M_{\mathcal{B}}(\varphi)$  è simmetrica, infatti  $\varphi(v_i, v_j) = \varphi(v_j, v_i)$ , dal momento che il prodotto scalare

**Teorema.** (di cambiamento di base per matrici di prodotti scalari) Siano  $\mathcal{B}$ ,  $\mathcal{B}'$  due basi ordinate di V. Allora, se  $\varphi$  è un prodotto scalare di V e  $P = M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}(\mathrm{Id}_V)$ , vale la seguente identità:

$$\underbrace{M_{\mathcal{B}'}(\varphi)}_{A'} = P^{\top} \underbrace{M_{\mathcal{B}}}_{A} P.$$

Dimostrazione. Siano  $\mathcal{B} = (\underline{v_1}, ..., \underline{v_n})$  e  $\mathcal{B}' = (\underline{w_1}, ..., \underline{w_n})$ . Allora  $A'_{ij} = \varphi(\underline{w_i}, \underline{w_j}) = [\underline{w_i}]_{\mathcal{B}}^{\top} A[\underline{w_j}]_{\mathcal{B}} = (P^i)^{\top} A P^j = P_i^{\top} (AP)^j = (P^{\top} A P)_{ij}$ , da cui la tesi.

**Definizione.** Si definisce **congruenza** la relazione di equivalenza  $\cong$  (denotata anche come  $\equiv$ ) definita nel seguente modo su  $A, B \in M(n, \mathbb{K})$ :

$$A \cong B \iff \exists \, P \in GL(n, \mathbb{K}) \mid A = P^{\top}AP.$$

Osservazione. Si può facilmente osservare che la congruenza è in effetti una relazione di equivalenza.

- ►  $A = I^{\top}AI \implies A \cong A$  (riflessione), ►  $A \cong B \implies A = P^{\top}BP \implies B = (P^{\top})^{-1}AP^{-1} = (P^{-1})^{\top}AP^{-1} \implies B \cong A$ (simmetria),
- $lacksymbol{A} \cong B, \ B \cong C \implies A = P^{\mathsf{T}}BP, \ B = Q^{\mathsf{T}}CQ, \ \mathrm{quindi} \ A = P^{\mathsf{T}}Q^{\mathsf{T}}CQP = Q^{\mathsf{T}}CQ$  $(QP)^{\top}C(QP) \implies A \cong C \text{ (transitività)}.$

Osservazione. Si osservano alcune proprietà della congruenza.

- ▶ Per il teorema di cambiamento di base del prodotto scalare, due matrici associate a uno stesso prodotto scalare sono sempre congruenti (esattamente come due matrici associate a uno stesso endomorfismo sono sempre simili).
- ▶ Se A e B sono congruenti,  $A = P^{\top}BP \implies \operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(P^{\top}BP) = \operatorname{rg}(BP) = \operatorname{rg}(B)$ , dal momento che P e  $P^{\top}$  sono invertibili; quindi il rango è un invariante per congruenza. Allora si può ben definire il rango  $\operatorname{rg}(\varphi)$  di un prodotto scalare come il rango della matrice associata di  $\varphi$  in una qualsiasi base di V.
- ▶ Se A e B sono congruenti,  $A = P^{\top}BP \implies \det(A) = \det(P^{\top}BP) = \det(P^{\top})\det(B)\det(P) = \det(P)^2\det(B)$ . Quindi, per  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ , il segno del determinante è un altro invariante per congruenza.

### **1.2.3** Studio del radicale $V^{\perp}$ attraverso $M_{\mathcal{B}}(\varphi)$

**Definizione.** Si definisce il **radicale** di un prodotto scalare  $\varphi$  come lo spazio:

$$V^{\perp} = \{ \underline{v} \in V \mid \varphi(\underline{v}, \underline{w}) = 0 \ \forall \, \underline{w} \in V \}$$

Osservazione. Il radicale del prodotto scalare canonico su  $\mathbb{R}^n$  ha dimensione nulla, dal momento che  $\forall \underline{v} \in \mathbb{R}^n \setminus \{\underline{0}\}, \ q(\underline{v}) = \varphi(\underline{v},\underline{v}) > 0 \implies \underline{v} \notin V^{\perp}$ . In generale ogni prodotto scalare definito positivo (o negativo) è non degenere, dal momento che ogni vettore non nullo non è isotropo, e dunque non può appartenere a  $V^{\perp}$ .

**Definizione.** Un prodotto scalare si dice **degenere** se il radicale dello spazio su tale prodotto scalare ha dimensione non nulla.

**Osservazione.** Sia  $\alpha_{\varphi}: V \to V^*$  la mappa<sup>2</sup> tale che  $\alpha_{\varphi}(\underline{v}) = p$ , dove  $p(\underline{w}) = \varphi(\underline{v}, \underline{w})$   $\forall v, w \in V$ .

Si osserva che  $\alpha_{\varphi}$  è un'applicazione lineare. Infatti,  $\forall \underline{v}, \underline{w}, \underline{u} \in V$ ,  $\alpha_{\varphi}(\underline{v} + \underline{w})(\underline{u}) = \varphi(\underline{v} + \underline{w}, \underline{u}) = \varphi(\underline{v}, \underline{u}) + \varphi(\underline{w}, \underline{u}) = \alpha_{\varphi}(\underline{v})(\underline{u}) + \alpha_{\varphi}(\underline{w})(\underline{u}) \implies \alpha_{\varphi}(\underline{v} + \underline{w}) = \alpha_{\varphi}(\underline{v}) + \alpha_{\varphi}(\underline{w}).$  Inoltre  $\forall \underline{v}, \underline{w} \in V$ ,  $\lambda \in \mathbb{K}$ ,  $\alpha_{\varphi}(\lambda \underline{v})(\underline{w}) = \varphi(\lambda \underline{v}, \underline{w}) = \lambda \varphi(\underline{v}, \underline{w}) = \lambda \alpha_{\varphi}(\underline{v})(\underline{w}) \implies \alpha_{\varphi}(\lambda \underline{v}) = \lambda \alpha_{\varphi}(\underline{v}).$ 

Si osserva inoltre che Ker  $\alpha_{\varphi}$  raccoglie tutti i vettori  $\underline{v} \in V$  tali che  $\varphi(\underline{v},\underline{w}) = 0 \ \forall \underline{w} \in W$ , ossia esattamente i vettori di  $V^{\perp}$ , per cui si conclude che  $V^{\perp} = \operatorname{Ker} \alpha_{\varphi}$  (per cui  $V^{\perp}$  è effettivamente uno spazio vettoriale). Se V ha dimensione finita, dim  $V = \dim V^*$ , e si può allora concludere che dim  $V^{\perp} > 0 \iff \operatorname{Ker} \alpha_{\varphi} \neq \{\underline{0}\} \iff \alpha_{\varphi}$  non è invertibile (infatti lo spazio di partenza e di arrivo di  $\alpha_{\varphi}$  hanno la stessa dimensione). In particolare,  $\alpha_{\varphi}$  non è invertibile se e solo se  $\det(\alpha_{\varphi}) = 0$ .

Sia  $\mathcal{B}=(\underline{v_1},...,\underline{v_n})$  una base ordinata di V. Si consideri allora la base ordinata del duale costruita su  $\mathcal{B},$  ossia  $\mathcal{B}^*=(\underline{v_1^*},...,\underline{v_n^*})$ . Allora  $M_{\mathcal{B}^*}^{\mathcal{B}}(\alpha_{\varphi})^i=[\alpha_{\varphi}(\underline{v_i})]_{\mathcal{B}^*}=$ 

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>In letteratura questa mappa, se invertibile, è nota come *isomorfismo musicale*, ed è in realtà indicata come b.

### 1 Introduzione al prodotto scalare

$$\begin{pmatrix} \varphi(\underline{v_i},\underline{v_1}) \\ \vdots \\ \varphi(\underline{v_i},\underline{v_n}) \end{pmatrix} \underbrace{\longleftarrow}_{\varphi \text{ è simmetrica}} \begin{pmatrix} \varphi(\underline{v_1},\underline{v_i}) \\ \vdots \\ \varphi(\underline{v_n},\underline{v_i}) \end{pmatrix} = M_{\mathcal{B}}(\varphi)^i. \text{ Quindi } M_{\mathcal{B}^*}^{\mathcal{B}}(\alpha_\varphi) = M_{\mathcal{B}}(\varphi).$$

Si conclude allora che  $\varphi$  è degenere se e solo se  $\det(M_{\mathcal{B}}(\varphi)) = 0$  e che  $V^{\perp} \cong \operatorname{Ker} M_{\mathcal{B}}(\varphi)$  mediante l'isomorfismo del passaggio alle coordinate.