## Note del corso di Geometria 1

Gabriel Antonio Videtta

5 maggio 2023

## Affinità e spazio proiettivo

**Nota.** Qualora non specificato diversamente, con E si indicherà un generico spazio affine di dimensione n su cui agisce lo spazio vettoriale V.

Sia f un'applicazione affine di E. Allora, per ogni  $O \in E$ ,  $\underline{v} \in V$ ,  $f(O + \underline{v}) = f(O) + g(\underline{v})$ , dove  $g \in \operatorname{End}(V)$  è l'applicazione lineare associata ad f. Pertanto  $f(O + \underline{v}) = O + (f(O) - O) + g(\underline{v})$ , ossia f è una traslazione di vettore f(O) - O composta ad un'applicazione lineare.

In particolare, passando alle coordinate rispetto al punto O e una base  $\mathcal{B}$  di V, si può riscrivere  $[f(P)]_{O,\mathcal{B}}$  secondo la seguente identità:

$$[f(P)]_{O,\mathcal{B}} = \underbrace{[f(O) - O]_{\mathcal{B}}}_{\underline{b}} + \underbrace{[g(P - O)]_{\mathcal{B}}}_{A[\underline{v}]_{\mathcal{B}}} = A[P - O]_{\mathcal{B}} + \underline{b},$$

dove  $A = M_{\mathcal{B}}(g)$ . In particolare, in  $\mathcal{A}_{n}(\mathbb{K})$ , scegliendo  $O = \underline{0}$  come origine e la base canonica come base  $\mathcal{B}$ , si ottiene che:

$$f(v) = Av + b,$$

per ogni  $\underline{v} \in \mathcal{A}_{n}(\mathbb{K})$ . Se  $f \in A(E)$ , allora vale anche che:

$$f^{-1}(O+\underline{w}) = f^{-1}(f(O) + (O-f(O)) + \underline{w}) = O - g^{-1}(f(O) - O) + g^{-1}(\underline{w}),$$

dove si è usato che g è invariante per cambiamento del punto d'origine O. Pertanto, in questo caso, passando alle coordinate, vale che:

$$[f^{-1}(P)]_{O,\mathcal{B}} = A^{-1}[P-O]_{\mathcal{B}} - A^{-1}\underline{b}.$$

Considerando questa identità in  $\mathcal{A}_{n}(\mathbb{K})$ , risulta che:

$$f^{-1}(\underline{v}) = A^{-1}\underline{v} - A^{-1}\underline{b},$$

per ogni  $\underline{v} \in \mathcal{A}_{n}(\mathbb{K})$ .

Sia  $\iota: \mathcal{A}_{\mathbf{n}}(\mathbb{K}) \to H_{n+1}$  l'applicazione che associa  $\underline{x}$  a  $\left(\frac{\underline{x}}{1}\right) \in H_{n+1}$ , dove vale che:

$$H_{n+1} = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_{n+1} \end{pmatrix} \middle| x_{n+1} = 1 \right\},\,$$

ossia l'iperpiano affine di  $\mathcal{A}_{n+1}(\mathbb{K})$  dei vettori con l'ultima coordinata pari a 1. Per comodità si indica  $\iota(\underline{x})$  con  $\hat{\underline{x}}$ .

**Proposizione.**  $\iota$  è un'isomorfismo affine.

Dimostrazione. Si verifica innanzitutto che  $\iota$  è un'applicazione affine. Siano  $\lambda_1, ..., \lambda_k \in \mathbb{K}$  tali che  $\sum_{i=1}^k \lambda_i = 1$ , e siano  $x_1, ..., x_k \in E$ . Allora vale che:

$$\iota\left(\sum_{i=1}^k \lambda_i \underline{x_i}\right) = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^k \lambda_i \underline{x_i} \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^k \lambda_i \underline{x_i} \\ \sum_{i=1}^k \lambda_i \end{pmatrix} = \sum_{i=1}^k \lambda_i \iota(\underline{x_i}).$$

Si consideri<sup>1</sup> ora l'applicazione lineare g associata a  $\iota$ . Allora, posto  $O = \underline{0}$ ,  $g(\underline{v}) = f(O + \underline{v}) - f(O) = f(\underline{v}) - f(\underline{0}) = f(\underline{v}) - \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & 1 \end{pmatrix}^{\top}$ . Dal momento che la direzione di  $H_{n+1}$  è n-dimensionale (scegliendo O come origine, tutti i vettori ottenibili scartano l'ultima coordinata, sempre pari a 0), g mappa due spazi vettoriali di stessa dimensione.

Pertanto, è sufficiente dimostrare che g è surgettiva affinché sia invertibile (e dunque  $\iota$  sia un isomorfismo affine). Chiaramente g è surgettiva, dal momento che ad ogni vettore  $\underline{\hat{v}} = (\underline{v} \quad 0) \in \text{Giac}(H_{n+1})$  è tale che  $g(\underline{v}) = \underline{\hat{v}}$ . Si conclude dunque che g è invertibile, e che  $\iota$  è un isomorfismo affine.  $\square$ 

**Proposizione.** Sia  $f \in A(\mathcal{A}_n(\mathbb{K}))$  e sia  $f' = \iota \circ f \circ \iota^{-1} \in A(H_{n+1})$  l'identificazione di f in  $H_{n+1}$ . Allora si può estendere f' ad un'applicazione lineare invertibile  $\hat{f}$  di  $\mathbb{K}^{n+1}$  (ossia ad un'applicazione  $\hat{f}$  tale per cui  $\hat{f}|_{H_{n+1}} = f'$ ).

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Per concludere in modo più diretto la dimostrazione è sufficiente anche esibire l'inverso di g, ottenuto ignorando l'ultima coordinata di un vettore di  $H_{n+1}$ .

Viceversa, data un'applicazione lineare invertibile  $g \in \operatorname{End}(\mathbb{K}^{n+1})$  tale che  $g|_{H_{n+1}} = H_{n+1}$ , allora la restrizione  $g|_{H_{n+1}}$  è un'affinità di  $H_{n+1}$  ed induce un'affinità f di  $\mathcal{A}_n(\mathbb{K})$  in modo tale che  $f = \iota^{-1} \circ g|_{H_{n+1}} \circ \iota$ .

In particolare, una tale  $\hat{f}$  è tale che  $\hat{f}(\underline{x}') = A'\underline{x}' \ \forall \underline{x}' \in \mathbb{K}^{n+1}$ , dove vale che:

$$A' = \begin{pmatrix} A & \underline{b} \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \qquad f(\underline{v}) = A\underline{v} + \underline{b} \quad \forall \, \underline{v} \in \mathcal{A}_{\mathrm{n}}(\mathbb{K}).$$

Dimostrazione. Si consideri  $\hat{f} \in \text{End}(\mathbb{K}^{n+1})$  tale che  $\hat{f}(\underline{x}') = A'\underline{x}'$ .  $\hat{f}$  è invertibile dal momento che A' lo è. Infatti vale che:

$$(A')^{-1} = \begin{pmatrix} A^{-1} & -A^{-1} \underline{b} \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Sia  $\hat{x} = (\underline{x} \quad 1)^{\top} \in H_{n+1}$ . Sia ora  $\hat{x} \in H_{n+1}$ . Allora  $\hat{f}(\hat{x}) = (A\underline{x} + \underline{b} \quad 1)^{\top} = (f(\underline{x}) \quad 1)^{\top} = \iota(f(\underline{x})) = \iota(f(\iota^{-1}(\hat{x}))) = f'(\hat{x}) \in H_{n+1} \quad \forall \hat{x} \in H_{n+1}$ . Pertanto  $\hat{f}|_{H_{n+1}} = f'$ .

Si consideri adesso  $g\in \mathrm{GL}(\mathbb{K}^{n+1})$  tale che  $g|_{H_{n+1}}=H_{n+1}$ . Sia A' tale che  $g(\underline{x}')=A'\underline{x}'\ \forall \underline{x}'\in \mathbb{K}^{n+1}$ . Poiché  $g|_{H_{n+1}}=H_{n+1}$ , allora  $(A')_{n+1,n+1}=g(\underline{e_{n+1}})_{n+1}=1$ . Poiché  $g(\underline{e_n}+\underline{e_{n+1}})_{n+1}=1$ , allora  $(A')_{n+1,n}=0$ . In particolare, partendo da j=n fino a j=1, si deduce, per induzione, che  $g(\underline{e_j}+\ldots+\underline{e_{n+1}})_{n+1}=1 \Longrightarrow (A')_{n+1,j}=0$ .

Allora A' è della seguente forma:

$$A' = \begin{pmatrix} A & \underline{b} \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad A \in M(n, \mathbb{K}), \, \underline{b} \in \mathbb{K}^n.$$

Considerando allora l'applicazione affine  $f \in \mathcal{A}_{\mathbf{n}}(\mathbb{K})$  tale che  $f(\underline{v}) = A\underline{v} + \underline{b}$ , g è l'applicazione lineare invertibile che estende  $f' = \iota \circ f \circ \iota^{-1}$ , come visto prima, da cui la tesi.

Osservazione. Le matrici della forma:

$$\begin{pmatrix} A & \underline{b} \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$
,  $A \in M(n, \mathbb{K}), \underline{b} \in \mathbb{K}^n$ ,

formano un sottogruppo di  $(M(n+1,\mathbb{K}),\cdot)$  canonicamente isomorfo a  $A(\mathcal{A}_n(\mathbb{K}))$ . In particolare si osserva che un'affinità dipende da esattamente

 $n^2+n,\;{\rm dove}\;n^2$ sono i parametri su cui si basa A,ensono i parametri su cui si basa b.

Se  $D \subseteq E$  è un sottospazio affine di E, l'insieme  $T = \{f \in A(E) \mid f(D) = D\}$  forma un sottogruppo di  $(A(E), \circ)$ . In particolare, se dim D = k, un'affinità di T dipende da esattamente (k+1)k + (n-k)n parametri.

Infatti in tal caso, scegliendo una base opportuna di  $D_0$ , estesa poi a base di  $E_0$ , e riferendosi ad un'origine di D, A conterrà un blocco  $k^2$  relativo alle immagini della base di D ed un blocco (n-k)n relativo alle immagini degli altri vettori, non appartenenti a D. Inoltre dovranno essere scelti i parametri riguardanti il vettore  $\underline{b}$ , che, essendo stato scelto come riferimento un punto d'origine appartenente a D, richiederà la scelta di k parametri.

**Definizione** (spazio proiettivo). Si definisce lo **spazio proiettivo**  $\mathbb{P}(\mathbb{K}^{n+1}) = \mathbb{P}^n(\mathbb{K})$  come l'insieme dei sottospazi di dimensione unitaria di  $\mathbb{K}^{n+1}$ .

**Osservazione.** Se si definisce la relazione di equivalenza  $\sim$  su V in modo tale che  $\underline{x} \sim \underline{y} \iff \exists \alpha \in \mathbb{K}^* \mid \underline{x} = \alpha \underline{y}, \ V/\sim$  è in bigezione con lo spazio proiettivo. In particolare, ogni elemento di  $V/\sim$  è un unico elemento dello spazio proiettivo a cui è stato tolto il vettore 0.

Osservazione. Ogni elemento  $\hat{x} = (\underline{x} \ 1)^{\top}$  di  $H_{n+1}$  identifica un unico elemento dello spazio proiettivo, ossia  $\mathrm{Span}(\hat{x})$ , dal momento che due vettori di  $H_{n+1}$  appartengono alla stessa retta se e solo se sono linearmente dipendenti, ossia se sono uguali.

Gli elementi di  $\mathbb{P}^n(\mathbb{K})$  che non contengono elementi di  $H_{n+1}$  sono esattamente i sottospazi contenenti vettori la cui ultima coordinata è nulla. Pertanto questi elementi, detti **punti all'infinito** di  $\mathbb{P}^n(\mathbb{K})$ , si possono identificare in particolare come elementi di  $\mathbb{P}^{n+1}(\mathbb{K})$ .

Osservazione. Si può ricoprire  $\mathbb{P}^n(\mathbb{K})$  con iperpiani analoghi ad  $H_{n+1}$ , ossia con gli iperpiani della seguente forma:

$$T_i = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_{n+1} \end{pmatrix} \middle| x_i = 1 \right\}.$$

Ogni elemento di  $\mathbb{P}^n(\mathbb{K})$  interseca infatti almeno uno di questi iperpiani, dacché in esso deve esistervi obbligatoriamente un vettore non nullo. In particolare, se esiste un'intersezione tra  $T_i$  e un elemento di  $\mathbb{P}^n(\mathbb{K})$ , questa è unica.

**Teorema.** Sia E uno spazio affine sullo spazio V di dimensione n. Allora valgono i seguenti due risultati.

- (i) Se  $f \in A(E)$  e i punti  $P_1, ..., P_k$  sono affinemente indipendenti, allora anche i punti  $f(P_1), ..., f(P_k)$  sono affinemente indipendenti.
- (ii) Se i punti  $P_1, ..., P_{n+1}$  sono affinemente indipendenti, e lo sono anche i punti  $Q_1, ..., Q_{n+1}$ , allora esiste un'unica affinità  $f \in A(E)$  tale che  $f(P_i) = Q_i \ \forall \ 1 \le i \le n+1$ .

Dimostrazione. Si dimostrano i due risultati separatamente.

- (i) Poiché  $f \in A(E)$ , allora  $g \in GL(V)$ , ed è dunque invertibile. Si considerino i vettori  $f(P_i) f(P_1) = g(P_i P_1)$  con  $2 \le i \le k$ . Dal momento che è invertibile, g mappa vettori linearmente indipendenti a vettori ancora linearmente indipendenti.
  - Allora, poiché i punti  $P_1$ , ...,  $P_k$  sono affinemente indipendenti, i vettori  $P_i P_1$  sono linearmente indipendenti per  $2 \le i \le k$ . Pertanto anche i vettori  $g(P_i P_1) = f(P_i) f(P_1)$  con  $2 \le i \le k$  sono linearmente indipendenti, da cui si conclude che i punti  $f(P_1)$ , ...,  $f(P_k)$  sono affinemente indipendenti.
- (ii) Dal momento che i punti  $P_1$ , ...,  $P_{n+1}$  sono affinemente indipendenti, allora i vettori  $P_i P_1$  con  $2 \le i \le n+1$  sono linearmente indipendenti, e formano dunque una base di V, essendo tanti quanti la dimensione di V. Analogamente anche i vettori  $Q_i Q_1$  con  $2 \le i \le n+1$  formano una base di V.

In particolare esiste una sola applicazione lineare g che associa a  $P_i-P_1$  il vettore  $Q_i-Q_1$ , con  $2 \le i \le n+1$ . Dacché le immagini formano una base di V, g è suriettiva, e dunque, poiché  $g \in \operatorname{End}(V)$ , g è anche invertibile. Un'affinità  $f \in A(E)$  tale che  $f(P_i) = Q_i$  con  $1 \le i \le n+1$  è per esempio  $f(P) = Q_1 + g(P - P_1)$ .

Si mostra che tale f è anche unica. Se esistesse  $f' \in A(E)$  con le stesse proprietà di f, varrebbe che  $Q_i - Q_1 = f'(P_i) - f'(P_1) = g'(P_i - P_1)$   $\forall 2 \leq i \leq n+1$ . Tuttavia una g' tale che mappi  $P_i - P_1$  a  $Q_i - P_1$   $\forall 2 \leq i \leq n+1$  è unica, e quindi g' = g. Allora  $f'(P) = Q_1 + g(P - P_1) = f(P)$   $\forall P \in E \implies f' = f$ .