

# L9. 大容量存储结构

#### 宋卓然

#### 上海交通大学计算机系

songzhuoran@sjtu.edu.cn

饮水思源•爱国荣校

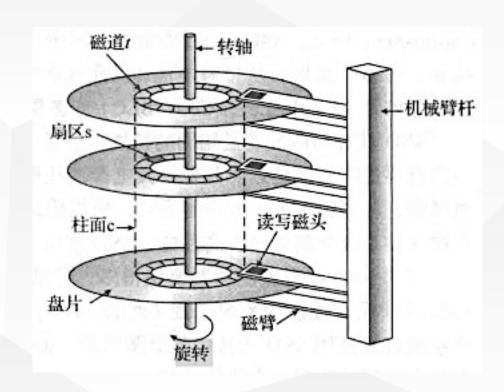


### 大容量存储系统

- 磁盘用于存储数据
- 现代计算机的大容量存储设备包括硬盘驱动器 (HDD) 和非易失性存储器 (NVM)
- 硬盘在移动的读写磁头下旋转磁性涂层材料盘片
  - 驱动器以每秒 60 到 250 次的速度旋转
- 磁盘可以是可移动的

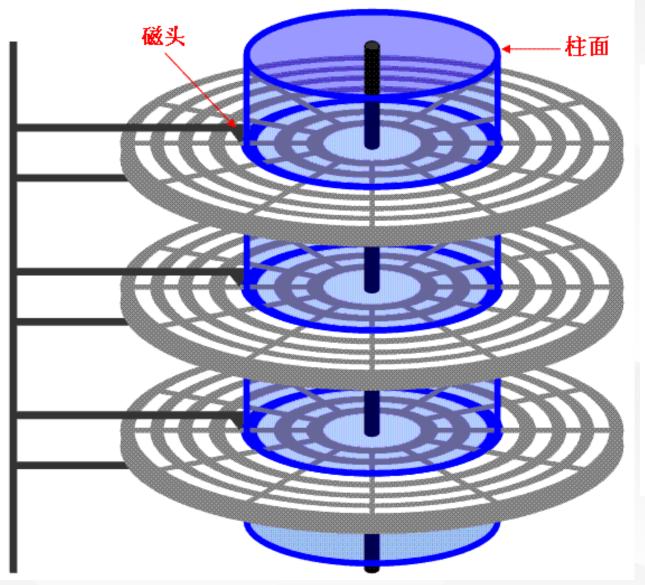


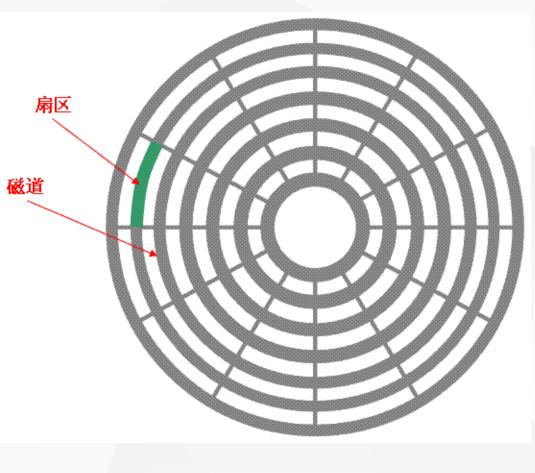
- 磁盘用于存储数据
- 具有盘片,为图中平的圆状
- 普通盘片直径为1.8-3.5英寸
- 盘片两面都涂有磁质材料,通过在盘片上 进行磁性记录可以保存信息
- 读写磁头在盘片上滑动,磁头附着在磁臂上,磁臂将所有磁头作为整体一起移动
- 盘片的表面逻辑地分成圆形磁道
- 磁道分为扇区,是读写的基本单位
- 同一磁臂位置的磁道集合形成了柱面











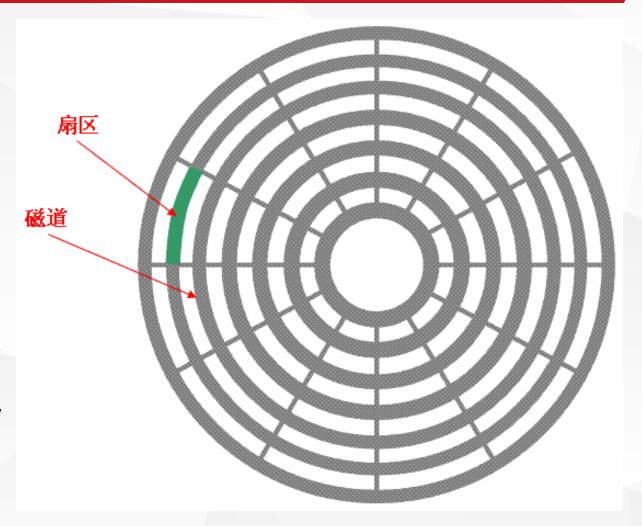


#### 磁盘使用

- 磁盘读取数据的过程
  - 将磁头移动到指定的磁道上
  - 磁道旋转, 转到相应的扇区
  - 旋转,磁生电,读取数据
- 磁盘访问时间=

寻道时间(12ms-8ms,移动磁臂,机械运动)+旋转时间(4ms,寻找扇区,机械选择)+传输时间(0.3ms)

#### 尽量少寻道!





### 第一款商用磁盘



1956 IBM RAMDAC computer included the IBM Model 350 disk storage system

5M (7 bit) characters 50 x 24" platters Access time = < 1 second





## 不同大小的磁盘







#### 固态硬盘 (solid-state disk, SSD)

- SSD相较传统磁盘,速度更快,更昂贵,同时寿命更短
- 写的次数有限
- 与硬盘一样,都属于非易失性存储器,通常作为二级存储设备





#### 非易失性存储器

- 非易失性存储 (Non-Volatile Memory, NVM) 是指在断电或断电情况下 能够保持存储数据的存储技术
  - 硬盘驱动器 (HDD): 传统的机械硬盘驱动器使用旋转磁盘和磁头进行数据存储和读写
  - 固态硬盘 (SSD): 固态硬盘使用闪存芯片作为存储介质,不包含机械 部件
  - 光盘存储 (CD、DVD、Blu-ray)
  - 闪存卡
  - NAND型闪存
  - 新型非易失性存储器 (ReRAM、MRAM)



#### 易失性存储器

- 易失性存储器 (Volatile Memory) 是一种存储数据的设备或介质,其特点是在断电或断电情况下会丧失存储的数据
  - DRAM (Dynamic Random Access Memory, 主存)
  - SRAM (Static Random Access Memory)
  - 寄存器
  - Cache (高速缓存)



#### 磁盘调度

- 磁盘队列中可能有多个待处理的请求,选择哪个?采用磁盘调度算法
  - 先来先服务(First-Come First Served, FCFS)算法
  - 最短寻道时间优先( Shortest-Seek- Time-First, SSTF) 算法
  - 扫描算法(SCAN algorithm)
  - 循环扫描(Circular SCAN,C-SCAN)调度
  - LOOK调度

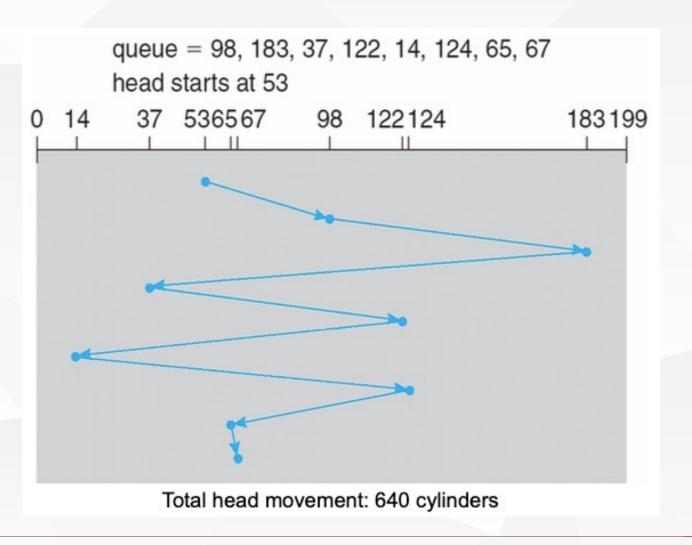




#### 先来先服务(First-Come First Served, FCFS)算法



• 考虑请求块的柱面的顺序为: 98, 183, 37, 122, 14, 124,65, 67; 起始块为53

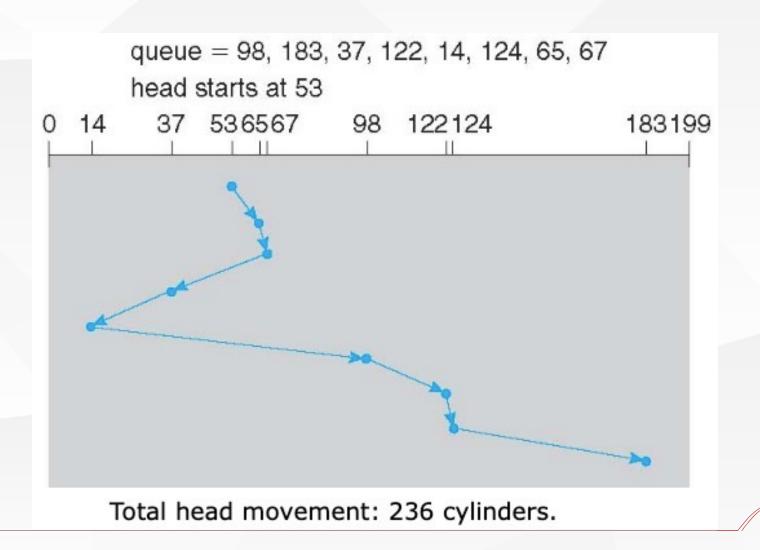




### 最短寻道时间优先(SSTF) 算法



• 优先处理靠近当前磁头位置的请求





### 最短寻道时间优先(SSTF) 算法



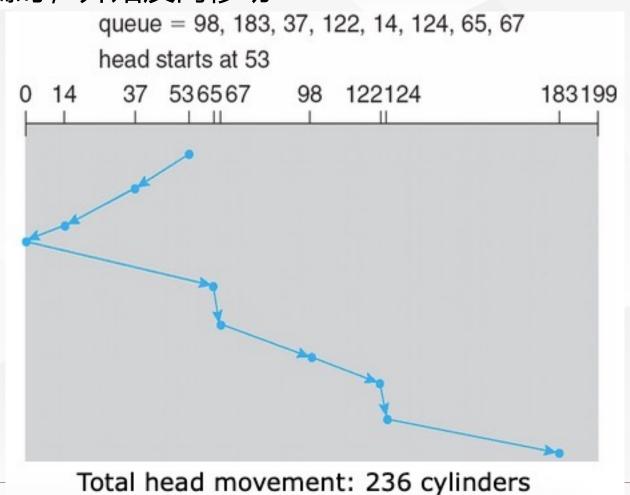
- 优先处理靠近当前磁头位置的请求
- 依然考虑请求块: 98, 183, 37, 122, 14, 124,65, 67; 起始块为53
- 问题:
  - 可能导致一些请求饥饿,考虑假设有两个请求14和186,起始为20,则
    会先处理请求14,此时若来了一个新请求15,会处理15而非186
  - 性能比FCFS好,但并非最优,对于上述例子,可以移动磁头从53到37 (虽然37并不是离53最近的),再到14,再到65、67、98、122、 124、183,此时移动到柱面总数为208



#### 扫描算法(SCAN algorithm)



 磁臂从磁盘的一端开始,向另一端移动;在移过每个柱面时,处理请求。当 到达磁盘另一端时,开始反向移动





### 扫描算法(SCAN algorithm)



- 磁臂从磁盘的一端开始,向另一端移动;在移过每个柱面时,处理请求。当 到达磁盘另一端时,开始反向移动
- 适合请求柱面较均匀的情况
- 若紧靠磁头前方的请求相对较少,因为最近处理过这些柱面。磁盘另一端的 请求密度却是最多,那么为什么不先处理请求密度更高的一端?循环扫描调 度算法的由来

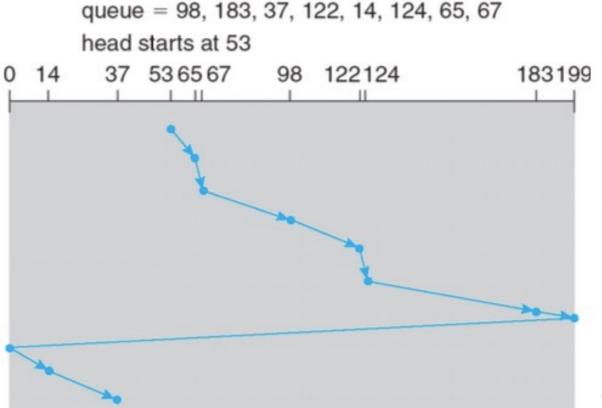


### 循环扫描(C-SCAN)调度



- 类似SCAN调度,C-SCAN移动磁头从磁盘的一端到另一端,并处理行程中的请求
- 但当磁头到达另一端时,它立即返回到磁盘的开头,而不处理任何回程上的

请求

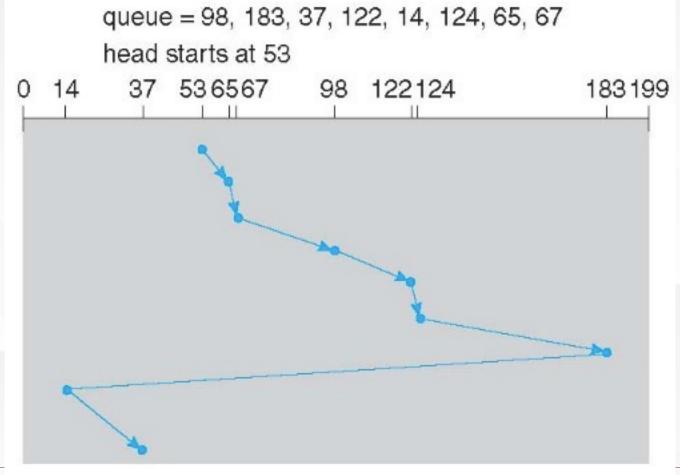


Total head movement: 382 cylinders





- SCAN和C-SCAN在磁盘的整个宽度内移动磁臂, 浪费
- LOOK和C-LOOK调度则只需要将磁臂移动到最远请求为止

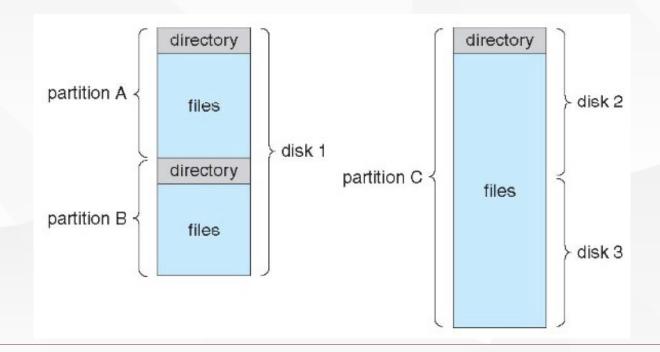


Total head movement: 322 cylinders





- 分区: 硬件磁盘的一种适合操作系统指定格式的划分
- 卷: 两个磁盘一起服务于一个文件系统
  - 多个磁盘是否可以提高文件访问的效率?
  - 让两个磁盘存放文件系统同样的内容,是否可以提高文件系统的可靠性?



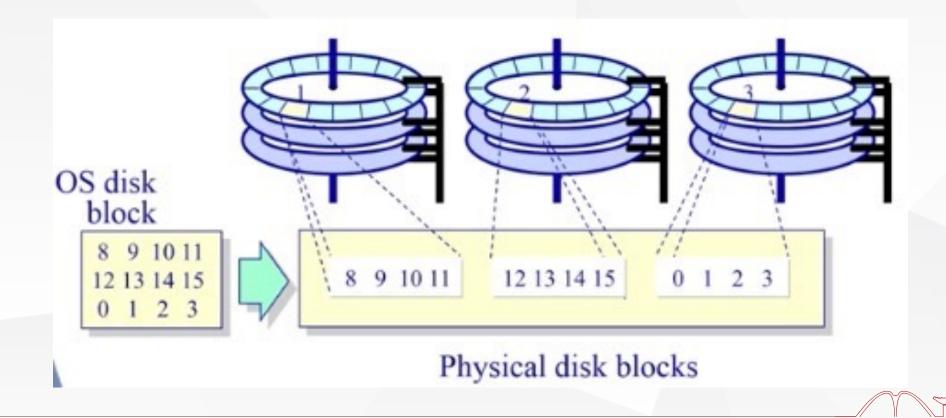




- 使用多个并行磁盘
  - 吞吐量 (通过并行)
  - 可靠性和可用性 (通过冗余)
- · 出现了 RAID 冗余磁盘阵列
  - RAID有多级: RAID-0、RAID-1、RAID-5

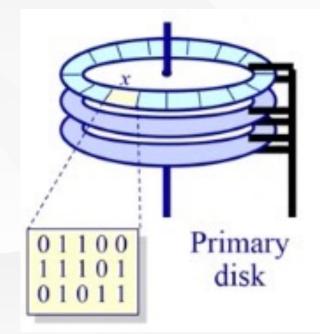


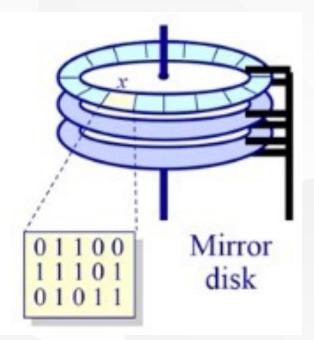
- 数据块分成多个子块,存储在独立的磁盘中
- 通过更大的有效块大小来提供更大的磁盘带宽





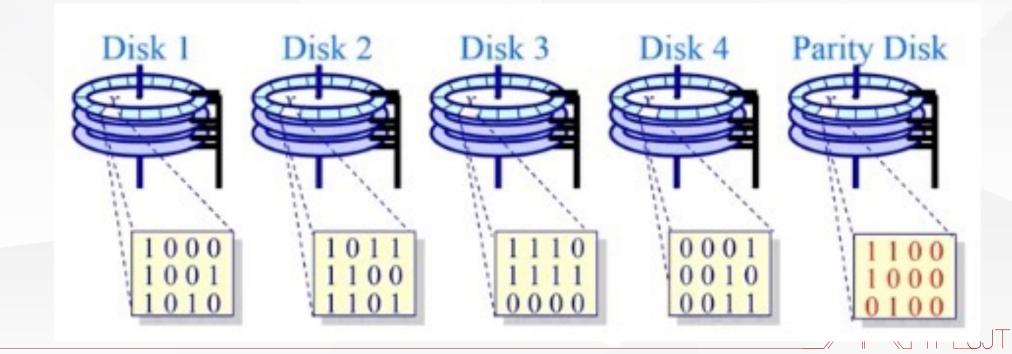
- 可靠性成倍增长
  - 两个磁盘存一样的数据
- 读取性能线性增长
  - 从两个磁盘写入,从任何一个读取







- 结合RAID-0和RAID-1的优势
- 数据块级磁盘配有专用奇偶校验磁盘
  - 允许从任意一个故障磁盘中恢复







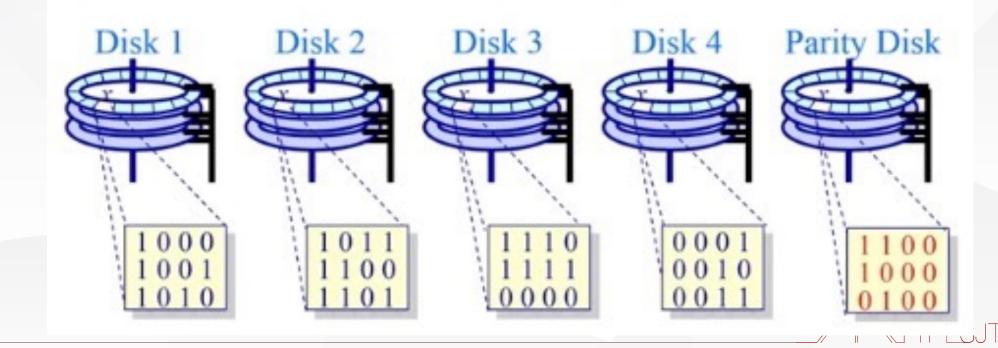
- 奇偶校验
  - 奇偶校验是在通信过程中确保节点之间准确数据传输的过程。奇偶校验位附加到原始数据位以创建偶数或奇数位
  - - 奇校验: 8位加上检测位对应数字的和为奇数, 因此设置错误检测位为0
    - 偶校验:8位加上检测位对应数字的和为偶数,因此设置错误检测位为1
- 奇偶校验只能在一定程度上判断是否出错,无法知道错误位置





- 结合RAID-0和RAID-1的优势
- 数据块级磁盘配有专用奇偶校验磁盘
  - 允许从任意一个故障磁盘中恢复
  - 向数据磁盘写入数据时,也需要更新奇偶校验磁盘

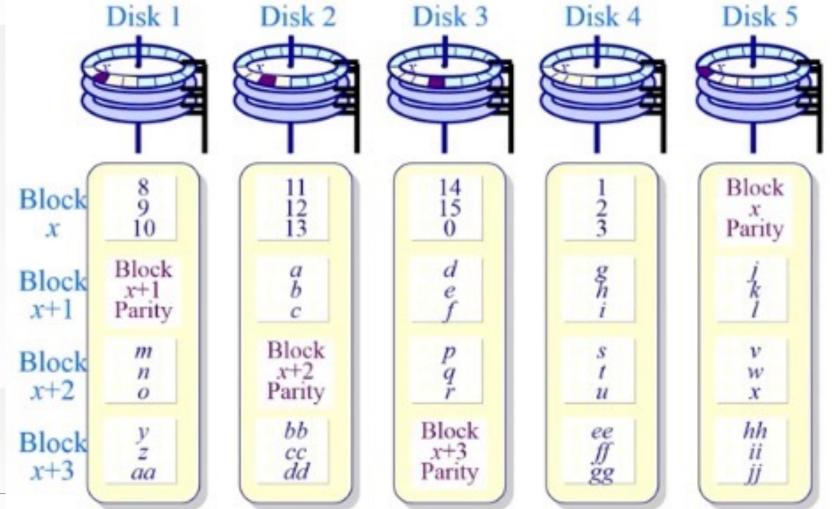
奇偶校验磁盘写入过于频繁!







• 将奇偶校验块均匀地分布在数据块里







- 分层次的组织方式
  - 高效
  - 容错

