Analysis III, Wintersemester 2013-2014, Prof. Dr. Singhof

Marten Lienen

11. Januar 2014

Kapitel 1

Maß- und Integrationstheorie

- §1 Quader und Figuren
- §2 σ -Algebren und Maße
- §3 Das Lebesgue-Maß
- §4 Messbare Funktionen
- §5 Integrationstheorie
- §6 Vertauschbarkeit des Integrals mit Grenzprozessen
- §7 Der Satz von Fubini
- §8 Die Transformationsformel
- §9 Die Räume L^p

Kapitel 2

Vektoranalysis

§10 Untermannigfaltigkeiten des \mathbb{R}^n

§11 Zusammenhängende metrische Räume

Beweis. Beweisskizee als Hilfestellung für Übung:

a) Sei M zusammenhängend. Sei $x_0 \in M$. Sei $A := \{x \in M \mid es \ gibt \ einen \ Weg \ w : [0,1] \to M \ mit \ w(0) = x_0 \ und \ w(1) = x_0 \ und \ und$

A ist offen in M Sei $a \in A$. Nach der Folgerung aus Satz 1 von §10 besitzt a eine Umgebung U in M, die homöomorph zu \mathbb{R}^n ist. Ist $x \in U$, so gibt es einen Weg w in U mit w(0) = a, w(1) = x. Es gibt einen Weg v von x_0 nach a. Deshalb gibt es auch einen Weg von x_0 nach x.

ist abgeschlossen in M Weil M zusammenhängend ist, folgt A = M.

- b) Ähnlich
- c) folgt direkt aus b)

§12 Kompakte metrische Räume

Definition. Ist X eine Menge und ist $\{A_i \mid i \in \Lambda\}$ eine Menge von Teilmengen von X so heißt $\{A_i \mid i \in \Lambda\}$ eine Überdeckung von X, wenn $X = \bigcup_{i \in \Lambda} A_i$.

Definition. Sei X ein metrischer Raum und $\{A_i \mid i \in \Lambda\}$ eine Überdeckung von X. Dann heißt $\{A_i \mid i \in \Lambda\}$ eine offene Überdeckung von X, wenn alle A_i offen in X sind.

Definition. Ein metrischer Raum heißt <u>kompakt</u>, wenn jede offene Überdeckung von X eine endliche Teilüberdeckung besitzt, wenn also gilt: Ist $\{A_i \mid i \in \Lambda\}$ eine offene Überdeckung von X, so gibt es $n \in \mathbb{N}$ und $i_1, \ldots, i_n \in \Lambda$ mit $X = A_{i_1} \cup \cdots \cup A_{i_n}$.

Bemerkung. Eine Teilmenge A eines metrischen Raumes X ist genau dann kompakt, wenn gilt: Sind $A_i (i \in \Lambda)$ offene Teilmengen von X mit $A \subseteq \bigcup_{i \in \Lambda} A_i$, so gibt es ein $n \in \mathbb{N}$ und $i_1, \ldots, i_n \in \Lambda$ mit $A \subseteq A_{i_1} \cup \cdots \cup A_{i_n}$.

Satz 1. Seien X, Y metrische Räume und sei $f: X \to Y$ stetig. Ist K eine kompakte Teilmenge von X, so ist f(K) kompakt.

Beweis. Seien $A_i(i \in \Lambda)$) offene Teilmengen von Y mit $f(K) \subseteq \bigcup_{i \in \Lambda} A_i$. Weil f stetig ist, ist $f^{-1}(A_i)$ offen in $X \, \forall i \in \Lambda$. Es ist $K \subseteq f^{-1}(\bigcup_{i \in \Lambda}) A_i = \bigcup_{i \in \Lambda} f^{-1}(A_i)$. Es gibt also ein $n \in \mathbb{N}$ und $i_1, \ldots, i_n \in \Lambda$ mit $K \subseteq f^{-1}(A_{i_1}) \cup \cdots \cup f^{-1}(A_{i_n})$. Daraus folgt

$$f(K) \subseteq f(f^{-1}(A_{i_1}) \cup \dots \cup f^{-1}(A_{i_n})) = f(f^{-1}(A_{i_1})) \cup \dots \cup f(f^{-1}(A_{i_n})) = A_{i_1} \cup \dots \cup A_{i_n}$$
 (2.1)

Satz 2. Jede abgeschlossene Teilmenge A eines kompakten metrischen Raumes X ist kompakt.

2

Beweis. Seien $A_i(i \in \Lambda)$) offene Teilmengen von X mit $A \subseteq \bigcup_{i \in \Lambda} A_i$. Die A_i zusammen mit $X \setminus A$ bilden eine offene Überdeckung von X. Weil X kompakt ist, gibt es eine endliche Teilüberdeckung von X, d.h. es gibt ein $n \in \mathbb{N}$ und $i_1, \ldots, i_n \in \Lambda$ mit $X = A_{i_1} \cup \cdots \cup A_{i_n} \cup (X \setminus A) \Rightarrow A \setminus A_{i_1} \cup \cdots \cup A_{i_n}$.

Satz 3. Jede kompakte Teilmenge A eines metrischen Raumes X ist abgeschlossen in X.

Beweis. Zeige $X \setminus A$ ist offen in X. Sei $x \in X \setminus A$. Wir wollen zeigen: $X \setminus A$ ist Umgebung von x in X. Ist $y \in A$, so ist $y \neq x$; deswegen gibt es offene Teilmengen $U_y und V_y$ von X mit $x \in U_y$, $y \in V_y$ und $U_y \cap V_y = \emptyset$. Dann ist $A \subseteq \bigcup_{y \in A} V_y$. Weil A kompakt ist, gibt es ein $n \in \mathbb{N}$ und Punkte $y_1, \ldots, y_n \in A$ mit $A \subseteq V_{y_1} \cup \cdots \cup V_{y_n} = V$. Sei $U := U_{y_1} \cap \cdots \cap U_{Y-n}$. Dann ist U eine offene Umgebung von x mit $U \cap V = \emptyset$, also $U \subseteq X \setminus A$.

Satz 4. Seien X, Y metrische Räume; X sei kompakt und $f: X \to Y$ sei stetig und bijektiv. Dann ist $f^{-1}: Y \to X$ stetig. Deswegen ist f ein Homöomorphismus.

Beweis. Wir zeigen: Ist A abgeschlossen in X, so ist $f(A) = (f^{-1})^{-1}(A)$ abgeschlossen in Y. Nach Satz 2 ist A abgeschlossen \Rightarrow nach Satz 1 ist f(A) kompakt \Rightarrow nach Satz 3 f(A) ist abgeschlossen in Y.

Definition. Sei X ein metrischer Raum, (x_n) eine Folge in X und $a \in X$. Dann heißt a ein Häufungspunkt von (x_n) , wenn es eine Teilfolge von (x_n) gibt, die gegen a konvergiert; äquivalent dazu: Wenn es für jede Umgebung U von a in X unendlich viele $n \in \mathbb{N}$ gibt mit $x_n \in U$.

Satz 5. Sei X ein metrischer Raum. Äquivalent sind:

- a) X ist kompakt
- b) Jede Folge in X besitzt eine Häufungspunkt in X
- c) X ist vollständig und für jedes $\varepsilon > 0$ gibt es ein $n \in \mathbb{N}$ und $x_n, \ldots, x_n \in X$ mit $X = \bigcup_{i=1}^n B_{\varepsilon}(x_i)$

Beweis. $a) \Rightarrow b$): Sei X kompakt und (x_n) eine Folge in X. Sei F_n der Abschluss der Menge $\{x_n, x_{n+1}, x_{n+2}, \dots\}$ in X. Wir werden zeigen, dass $\bigcap_{n=1}^{\infty} F_n \neq \emptyset$. (Ein Element von $\bigcap_{n=1}^{\infty} F_n$ ist ein Häufungspunkt von (x_n))

Angenommen, es sei $\cap_{n=1}^{\infty} F_n = \emptyset$. Sei $A_n := X \setminus F_n$. Dann ist A_n offen in X und $\bigcap_{n=1}^{\infty} A_n = \bigcap_n (X \setminus F_n) = X \setminus \bigcap_n F_n = X$. Deswegen bilden die A_n mit $n \in \mathbb{N}$ eine offene Überdeckung von X. Weil X kompakt ist, gibt es $n_n, \ldots, n_k \in \mathbb{N}$ mit $X = A_{n_1} \cup \cdots \cup A_{n_k}$. Für $n \geq m$ ist $F_n \subseteq F_m$, also $A_n \supseteq A_m$. Ist $n_0 = \max\{n_1, \ldots, n_k\}$, so ist also $X = A_{n_0} \Rightarrow F_{n_0} = \emptyset$, Widerspruch, da $x_{n_0} \in F_{n_0}$.

- $b) \Rightarrow c$): Sei (x_n) eine Cauchy-Folge in X. Dann besitzt (x_n) einen Häufungspunkt a, d.h. eine Teilfolge von (x_n) konvergiert gegen a. Nach Aufgabe 40 konvergiert (x_n) gegen a. Deswegen ist X vollständig.
- Sei $\varepsilon > 0$. Angenommen X ist nicht die Vereinigung von endlich vielen Kugeln von Radius ε . Dann definiert man induktiv eine Folge (x_n) in X, so dass gilt: Ist $n \neq m$, so ist $d(x_n, x_m) \geq \varepsilon$. Dann kann (x_n) keinen Häufungspunkt besitzen, Widerspruch.
- $c) \Rightarrow a$): Sei $\{A_i \mid i \in \Lambda\}$ offene Überdeckung von X. Angenommen, es gäbe keine endliche Teilüberdeckung. Wir werden induktiv eine Folge (B_n) von Kugeln vom Radius $\frac{1}{2^n}$ definieren, von denen jede nicht durch endlich viele A_i überdeckt wird:
- n=0 Nach Vorraussetzung wird X von endlich vielen Kugeln vom Radius 1 überdeckt. Von diesen kann eine nicht von endlich vielen A_i überdeckt werden; nenne sie B_0 .
- $n-1 \to n$ Sei bereits B_{n-1} konstruiert. Weil X von endlich vielen Kugeln vom Radius $\frac{1}{2^n}$ überdeckt wird, gibt es unter diesen eine, die nicht von endlich vielen der A_i überdeckt wird und nicht-leeren Schnitt mit B_{n-1} hat. B_n habe den Mittelpunkt x_n . Wegen $B_n \cap B_{n-1} \neq \emptyset$ ist $d(x_n, x_{n-1}) \leq \frac{1}{2^n} + \frac{1}{2^{n-1}} \leq \frac{1}{2^{n-2}}$. Ist also $n \leq p < q$, so $d(x_p, x_q) \leq d(x_p, x_{p-1}) + \dots + d(x_{q-1}, x_q) \leq \frac{1}{2^{p-2}} \leq \frac{1}{2^{n-2}}$.

Deswegen ist (x_n) eine Cauchy-Folge, konvergiert also gegen ein $a \in X$. Es gibt ein $i_0 \in \Lambda$ mit $a \in A_{i_0}$. Da A_{i_0} offen ist, existiert $\varepsilon > 0$ mit $B_{\varepsilon}(a) \subseteq A_{i_0}$. Für großes n ist $x_n \in B_{\frac{\varepsilon}{2}}(a)$ und $B_n \subseteq B_{\varepsilon}(a)$. Daher ist B_n für großes n in A_{i_0} enthalten, Widerspruch.

Satz 6 (Heine-Borel). Für eine Teilmenge X von \mathbb{R}^n sind äquivalent:

- a) X ist kompakt
- b) X ist beschränkt und abgeschlossen in \mathbb{R}^n

 $Beweis. \ a) \Rightarrow b$): Ist X kompakt, so ist X abgeschlossen in \mathbb{R}^n nach Satz 3. Nach Satz 5 wird X durch endlich viele Kugeln vom Radius 1 überdeckt, ist also beschränkt.

- b) \Rightarrow a): Weise Bedingung c) vom Satz 5 nach:
- X ist vollständig: Sei (x_m) eine Cauchy-Folge in X. Weil \mathbb{R}^n vollständig ist, konvergiert (x_m) gegen ein $a \in \mathbb{R}^n$. Weil X abgeschlossen in \mathbb{R}^n ist, ist $a \in X$.

• Weil X beschränkt ist, wird X für jedes $\varepsilon > 0$ durch endlich viele $B_{\varepsilon}(x_i)$ überdeckt.

Definition. Ein metrischer Raum X heißt <u>lokalkompakt</u>, wenn jeder Punkt $a \in X$ eine kompakte Umgebung in X besitzt.

Beispiel. • \mathbb{R}^n ist lokalkompakt, aber nicht kompakt

• Jede Untermannigfaltigkeit des \mathbb{R}^n ist lokalkompakt

§13 Tangentialräume und Orientierungen

Definition. Sei M eine n-dimensionale Untermannigfaltigkeit von \mathbb{R}^n und $a \in M$. Ein Element $v \in \mathbb{R}^n$ heißt Tangentialvektor an M im Punkt a, wenn es ein offenes Intervall I in \mathbb{R} mit $0 \in I$ und eine C^1 -Abbildung $\psi: I \to \mathbb{R}^n$ gibt mit:

- $\psi(I) \in M$
- $\psi(0) = a$
- $\psi'(0) = 0$

Mit $T_a(M)$ bezeichnet man die Menge aller Tangentialvektoren an M im Punkt a und nennt $T_a(M)$ den Tangentialraum an M in a.

Satz 7. Sei M eine n-dimensionaler linearer Teilraum von \mathbb{R}^n .

- a) $T_a(M)$ ist en n-dimensionaler linearer Teilraum von \mathbb{R}^n
- b) Sei $\varphi: W \to V$ eine Karte von M und $a \in V$. Sei $b \in W$ mit $\varphi(b) = a$. Dann ist $T_a(M) = Bild(D\varphi(b)) = \{D\varphi(b) \cdot u \mid u \in \mathbb{R}^n\}$
- c) Sei U eine offene Umgebung von a in \mathbb{R}^n und sei $g: U \to \mathbb{R}^{N-n}$ eine Submersion mit $M \cap U = \{x \in U \mid g(x) = 0\}$. Dann ist:

$$T_a(M) = Kern(Dg(a)) = \{ v \in \mathbb{R}^n \mid Dg(a) \cdot = 0 \}$$

$$(2.2)$$

Beweis. Analysis II, §16, Satz 5

Beispiel.

$$M = S^{N-1} \tag{2.3}$$

Sei $U = \{x \in \mathbb{R}^N \mid x \neq 0\}$ und $g: U \to \mathbb{R}$ gegeben durch $g(x) = x_1^2 + \dots + x_N^2 - 1$. Dann ist $S^{N-1} = \{x \in U \mid g(x) = 0\}$.

$$Dg(x) = 2x^T (2.4)$$

Nach Satz 1c) ist $T_a(S^{N-1}) = \{v \in \mathbb{R}^n \mid 2a^Tv = 0\} = a^T$.

Beispiel. Sei M ein n-dimensionaler affiner Teilraum von \mathbb{R}^N , d.h. es gibt ein $x_0 \in \mathbb{R}^N$ und einen n-dimensionalen linearen Teilraum E von \mathbb{R}^n mit $M = x_0 + E$. Dann ist M eine n-dimensionale Untermannigfaltigkeit von \mathbb{R}^N : Sei $h: \mathbb{R}^n \to E$ ein linearer Isomorphismus. Sei $\varphi(y) := x_0 + h(y)$, $\varphi: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^N$. Für $y \in \mathbb{R}^n$ ist $D\varphi(y) \cdot u = h(u)$. Deswegen ist φ eine Karte von M mit $\varphi(\mathbb{R}^n) = M$. Sei $a \in M$ und $b \in \mathbb{R}^n$ mit $\varphi(b) = a$. Nach Satz 1b) ist $T_a(M) = Bild(D\varphi(b)) = Bild(h) = E$.

Beispiel. Sei M wie im vorigen Beispiel und sei U offen in M. Dann ist U eine n-dimensionale Untermannigfaltigkeit von \mathbb{R}^N und für $a \in U$ ist $T_a(u) = E$.

Definition. Sei M eine n-dimensionale Untermannigfaltigkeit von \mathbb{R}^n und $a \in M$. Ein Element $v \in \mathbb{R}^N$ heißt $\underline{Normalenvektor}$ an M in a, wenn $\langle v \mid w \rangle = 0 \forall w \in T_a(M)$. Die Menge aller Normalenvektoren an M in a wird $mit\ N_a(M)$ bezeichnet und heißt der $\underline{Normalenraum}$ an M in a.

$$N_a(M) = T_a(M)^T (2.5)$$

Dies ist ein (N-n)-dimensionaler Teilraum vom \mathbb{R}^n .

Beispiel.

$$N_a(S^{n-1}) = \mathbb{R} \cdot a \tag{2.6}$$

Definition. Sei M eine Hyperfläche in \mathbb{R}^N . Ein <u>Einheitsnormalenfeld</u> auf M ist eine stetige Abbildung ν : $M \to \mathbb{R}^N$ mit $\nu(a) \in N_a(M)$ und $||\nu(a)||_2 = 1 \forall a \in M$.

Beispiel. Auf S^{N-1} gibt es zwei Normalfelder: ν_+ und ν_-

$$\nu_{+}(a) := a, \nu_{-}(a) := -a \tag{2.7}$$

Definition. Seien U, V offen in \mathbb{R}^n und $\varphi: U \to V$ ein Diffeomorphismus. φ heißt <u>orientierungserhalten</u>, wenn $\det(D\varphi(x)) > 0$.

Definition. Sei M eine n-dimensionale Untermannigfaltigkeit von \mathbb{R}^N mit $n \geq 1$.

- a) Zwei Karten $\varphi_1: W_1 \to V_1$ und $\varphi_2: W_2 \to V_2$ von M heißen <u>gleichorientiert</u>, wenn die Parametertransformation $\tau(\varphi_1, \varphi_2)$ orientierungserhalten ist.
- b) Ein Atlas & von M heißt orientiert, wenn je zwei seiner Karten gleich orientiert sind.
- c) M heißt orientierbar, wenn M einen orientierten Atlas besitzt.
- d) Zwei Atlanten $\mathscr A$ und $\mathscr B$ von M heißen <u>äquivalent</u>, wenn jede Karte von $\mathscr A$ mit jeder Karte von $\mathscr B$ gleichorientiert ist.
- e) Eine Äquivalenzklasse σ orientierter Atlanten von M heißt eine <u>Orientierung</u> von M. Man nennt dann (M, σ) eine orientierte Untermannigfaltigkeit.