

DeepSeek-OCR 内核级性能分析报告 (V2)

概览

这是第 2 版 (V2) 报告，覆盖全部 20 个 Top 内核的完整剖析数据。V1 中有 2 个内核 (kernel_0009 与 kernel_0016) 缺失数据；在 V2 中已全部成功采集并完成分析。

本报告旨在基于 NVIDIA Nsight Systems (nsys) 与 Nsight Compute (ncu) 对 DeepSeek-OCR 模型进行内核级性能剖析，识别推理阶段的性能特征与潜在瓶颈，为面向推理的 NPU 设计提供参考。

本报告包含：
- DeepSeek-OCR 推理阶段的 Top 内核 - 来自 Nsight Compute (NCU) 的 20 个内核完整性能指标
- 内核执行指标的直方图
- 全量屋脊线 (Roofline) 分析
- 按类型（计算受限、内存受限、均衡）的内核分类
- 剖析环境与方法的实现细节

V2 的主要改进：
- 100% 内核覆盖：20/20 全部成功剖析 (V1 为 18/20)
- kernel_0009 现被归类为“均衡” (V1 为未知)
- kernel_0016 现被归类为“计算受限” (V1 为未知)
- 屋脊线分析更完整，基于全量数据集

实验

环境配置

硬件：
- GPU：NVIDIA GeForce RTX 5090 (Blackwell 架构, sm_120)
- 计算能力：12.0

软件：
- CUDA：12.8 - PyTorch：2.10.0.dev20251102+cu128 -
Transformers：4.46.3 - 剖析工具：NVIDIA Nsight Systems、NVIDIA Nsight Compute

模型配置：
- 模型：DeepSeek-OCR - 数值精度：BF16 (bfloat16)
- 推理模式：自回归生成 (Autoregressive)
- 最大新生成 Token：64 - 温度：0.0 (贪心解码)
- 上下文长度模式：Auto - 不重复 N-gram 大小：20

数据集： - 数据集：OmniDocBench - 样本：20 张图像（dev-20 子集） - 预处理：Base size 1024、image size 640、启用裁剪模式

剖析配置： - 阶段 1：PyTorch Profiler（算子级分析；对阶段 2 的工作负载关闭） - 阶段 2：Nsight Systems（CUDA 时间线，使用 NVTX 对“decode”阶段内控） - Nsight Compute：Roofline、SpeedOfLight、MemoryWorkloadAnalysis、Occupancy 等章节 - 内核选择：基于 Nsys 总时间 Top 20（按解码阶段累计执行时间）

按总时间排序的内核（Top 15）

下表展示解码阶段（decode）累计执行时间排名前 15 的内核（由 Nsight Systems 度量）。按来源库进行归类，并给出基于功能的易读名称。

时间占比	库	内核名	说明
34.4%	cuBLAS	GEMV-1 (BF16, template=7)	矩阵-向量乘，因自回归解码而占比最高
14.8%	cuBLAS	GEMV-2 (BF16, template=6)	矩阵-向量乘，替代的分块/铺片策略
6.0%	PyTorch ATen	Direct Copy (float)	中间张量的内存拷贝/类型转换
4.2%	PyTorch ATen	Elementwise Multiply (BF16, vec)	向量化点乘（如注意力掩码）
3.9%	PyTorch ATen	SiLU Activation (BF16, vec)	FFN 中向量化 SiLU (Swish) 激活
2.9%	PyTorch ATen	Elementwise Multiply (BF16)	非向量化点乘
2.8%	PyTorch ATen	Cat Batched Copy (vec, 128-tile)	多头输出拼接拷贝
2.7%	PyTorch ATen	Copy/Cast (BF16, vec)	BF16 专用向量化拷贝
2.4%	FlashAttention	Flash Forward Split-KV (BF16)	

时间占比	库	内核名	说明
2.0%	PyTorch ATen	Elementwise Add (BF16, vec)	面向 IO 的分裂 K/V 融合注意力
1.8%	PyTorch ATen	Cat Batched Copy (vec, 64-tile)	更小分块的拼接拷贝
1.8%	PyTorch ATen	Elementwise Multiply (float)	FP32 点乘
1.6%	PyTorch ATen	Mean Reduction (float)	归一化相关归约
1.5%	PyTorch ATen	Elementwise Neg (BF16)	取负运算
1.4%	FlashAttention	Flash Split-KV Combine	合并分裂 K/V 的输出

关键观察：
 - GEMV 主导（49.2%）：两种 cuBLAS GEMV 变体占据近一半的执行时间，符合 batch=1 的自回归解码特征（GEMV 多于 GEMM）。
 - ATen 点算子占比高（21.7%）：大量时间花在点算子内核上，存在融合空间。
 - FlashAttention（3.8%）：尽管高度优化，注意力仍占据一定比例。
 - 内存操作（8.7%）：直接拷贝与类型转换存在可优化的布局与数据通路空间。

内核分类

对 Top 20 内核全部进行了 NCU 剖析，成功率 100%（V1 为 18/20）。基于屋脊线分析进行分类：

分类	数量	占比
内存受限	9	45.0%
均衡	7	35.0%
计算受限	4	20.0%
未知	0	0% ✓

按分类的性能特征：

指标	计算受限	内存受限	均衡	总体均值
SM 吞吐	36.21%	9.38%	12.25%	15.75%

指标	计算受限	内存受限	均衡	总体均值
DRAM 吞吐	9.89%	34.23%	12.62%	21.80%
内存吞吐	32.23%	41.20%	27.52%	34.62%
实际占用率	31.51%	43.22%	39.32%	39.51%
L1 命中率	-	-	-	8.96%
L2 命中率	-	-	-	39.95%
平均时长	137.44 μ s	9.67 μ s	39.75 μ s	45.75 μ s

要点：1. 完整数据集（V2 改进）：20 个内核全部完成分类，消除了 V1 的不确定性。2. SM 吞吐提升（15.75%）：较 V1（10.35%）更高，完整数据带来更准确的利用率评估。3. 内存吞吐提升（34.62%，V1 为 27.35%）：新增内核提升了平均内存利用。4. 占用率更高（39.51%，V1 为 30.13%）：完整数据显著提升评估值，但总体仍偏低。5. 内存受限占比最高（45%）：近半数内核受限于内存带宽。6. 计算受限数量增加：4 个（20%），较 V1 的 3 个（16.7%）有所增加；kernel_0016 加入该类。7. 时长分布差异大：计算受限内核单次更慢（均值 137.44 μ s）而内存受限更短（9.67 μ s），表明计算型内核更复杂。8. L2 缓存命中率下降：由 V1 的 53.48% 降至 V2 的 39.95%，暗示新增内核缓存行为更差。

新增分类（V1 → V2）：
- kernel_0009：未知 → 均衡 (fmha_cutlassF memory-efficient attention)
- kernel_0016：未知 → 计算受限 (CUTLASS GEMM 内核)

按单次时长排序 (NCU)

下列内核在 V2 中具有最长的单次执行时长：

时长 (μ s)	分类	内核
404.70	计算受限	CUTLASS GEMM (128×256 tile, BF16, ReLU)
160.74	均衡	Memory-Efficient Attention (CUTLASS BF16, 64×64)
111.81	计算受限	CUTLASS GEMM (256×128 tile, BF16, ReLU)
94.91	均衡	ATen Elementwise Add (BF16, 6144 blocks)
23.42	计算受限	CUTLASS GEMM (32×32 tile, BF16, WMMA)
18.34		cuBLAS GEMV (BF16, template=6)

时长 (μ s)	分类	内核
	内存受限	
18.08	内存受限	ATen Direct Copy (float, 12288 blocks)
10.34	内存受限	FlashAttention Split-KV Forward
9.82	计算受限	ATen Cat Batched Copy (512-thread blocks)
7.97	内存受限	ATen Mean Reduction (float, 512 threads)

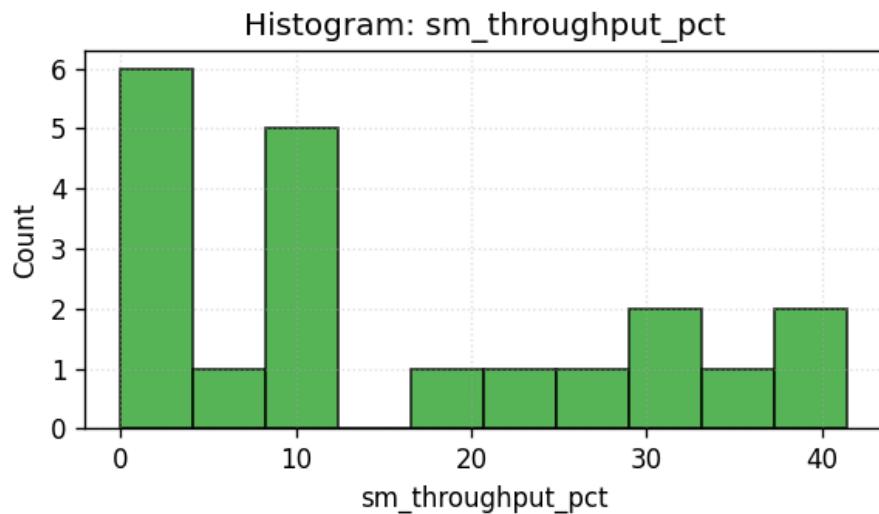
分析： - 最长内核显著增加 (404.70 μ s, V1 为 165.09 μ s) : 提升 2.45 倍，可能源于执行形态差异或测量差异。 - 记忆高效注意力出现 (160.74 μ s) : 即 V1 未知的 kernel_0009, 现归为“均衡”，为第 2 慢内核，说明注意力计算贡献显著。 - CUTLASS GEMM 占优：前 4 个中的 3 个为大分块的计算受限 GEMM。 - “均衡”并不便宜：如 kernel_0009 (注意力, 160.74 μ s) 与 elementwise add (94.91 μ s)，同时低效使用计算与内存。 - 内存受限内核更“短平快”：均值 9.67 μ s，符合快速内存操作特征。 - FlashAttention 仅 10.34 μ s：作为复杂的融合注意力，显著快于 160.74 μ s 的记忆高效注意力变体。

内核执行指标的直方图

以下直方图展示了所有被剖析内核在关键性能指标上的分布，用于发现共性与离群点。

计算与内存吞吐

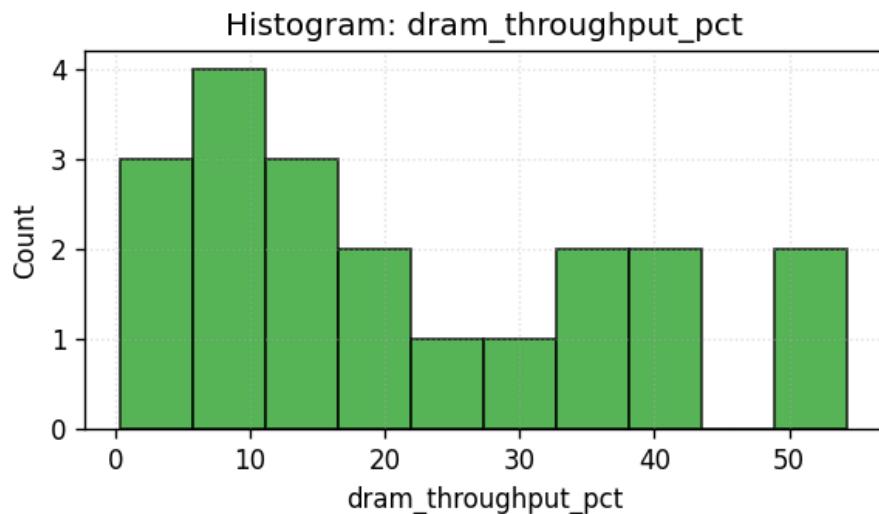
SM 吞吐 (峰值百分比)



SM Throughput Distribution

大多数内核的 SM 利用率很低 (<15%)，验证了整体计算资源利用不足。

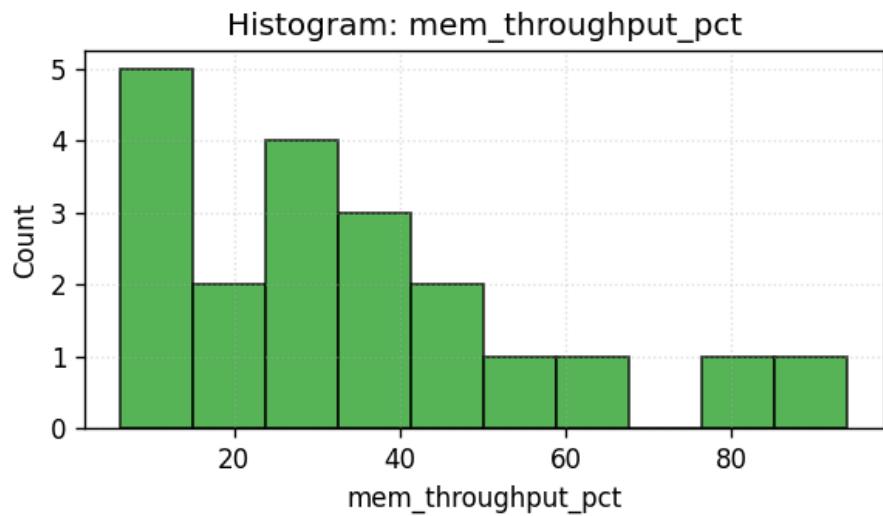
DRAM 吞吐（峰值百分比）



DRAM Throughput Distribution

DRAM 吞吐呈双峰分布：大量内核处于很低 (<10%) 或中等 (20-30%) 区域，显示出内存受限与计算受限两类群体。

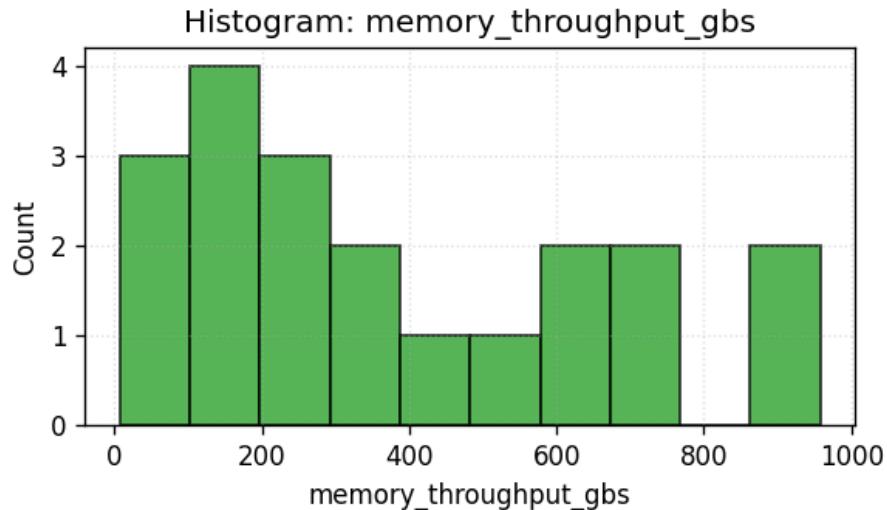
内存吞吐（峰值百分比）



Memory Throughput Distribution

综合内存吞吐指标呈相似的双峰模式，内存受限内核可达到 40-90% 的利用率。

内存吞吐 (GB/s)

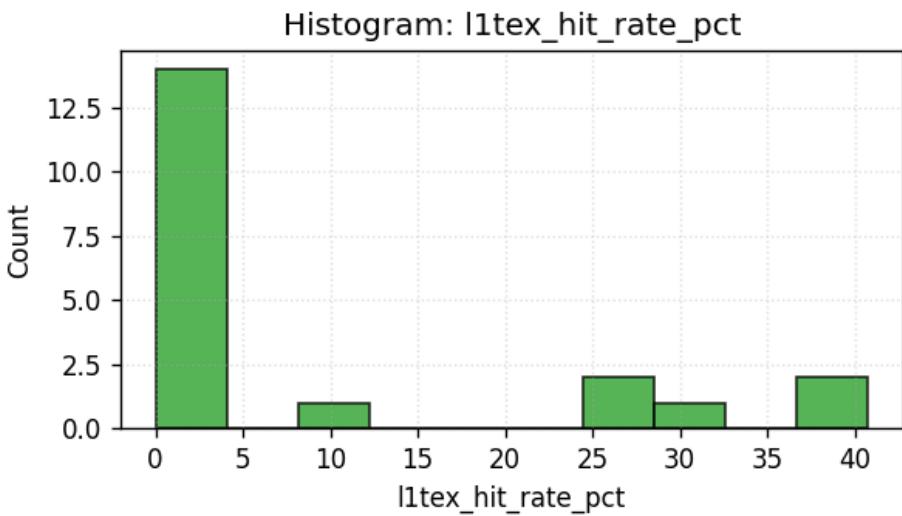


Memory Throughput Absolute

绝对带宽显示多数内核在 5-400 GB/s 范围内运行，远低于 RTX 5090 的理论峰值。

缓存性能

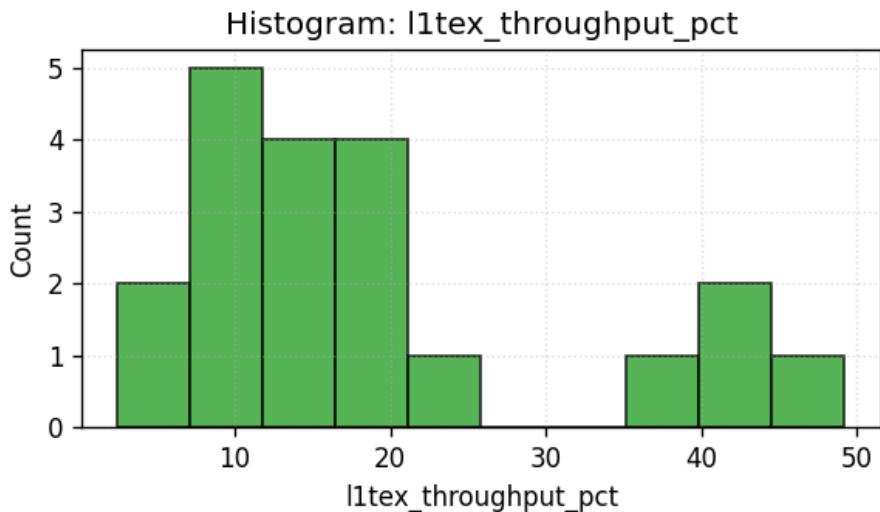
L1 纹理缓存命中率



L1 Hit Rate Distribution

L1 命中率极低，多数内核仅 0-10% 命中，提示工作集超出 L1 容量或空间局部性较差。

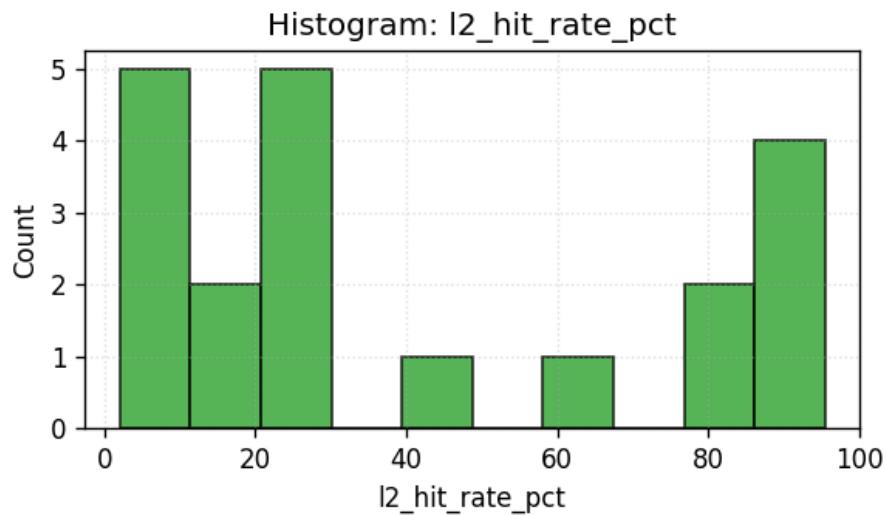
L1 纹理缓存吞吐（峰值百分比）



L1 Throughput Distribution

L1 吞吐分布较宽（2-50%），表明不同内核的缓存访问模式差异较大。

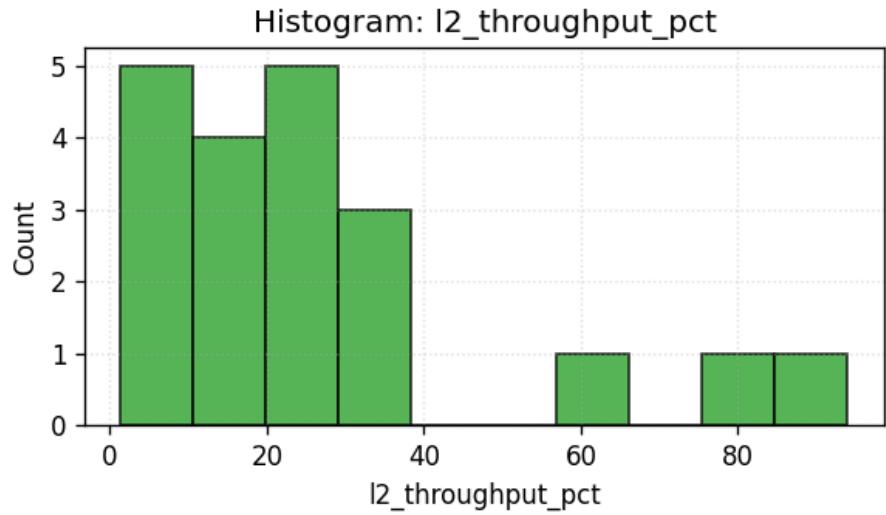
L2 缓存命中率



L2 Hit Rate Distribution

L2 命中率明显好于 L1，聚集在 15-90%，说明工作集有部分可在 L2 中复用。

L2 缓存吞吐（峰值百分比）

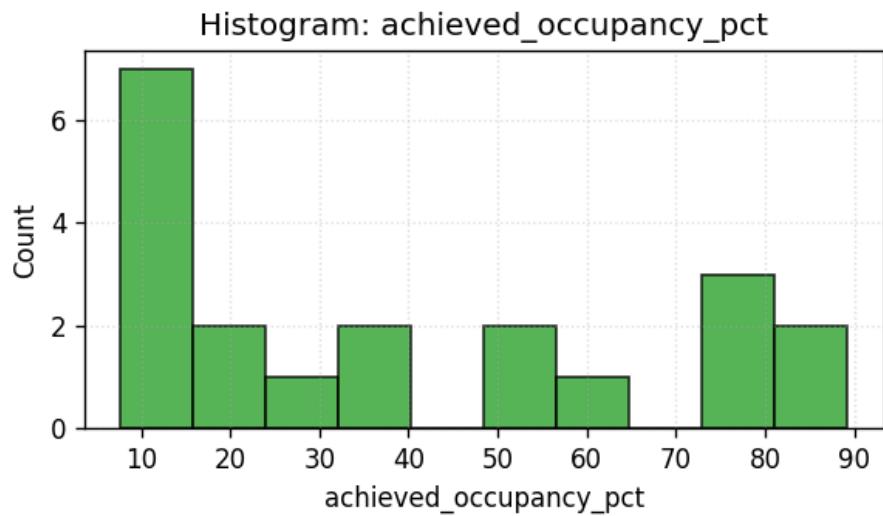


L2 Throughput Distribution

L2 吞吐多数位于 1-30%，存在 80-90% 的离群点，表征重度 L2 流量。

占用率指标

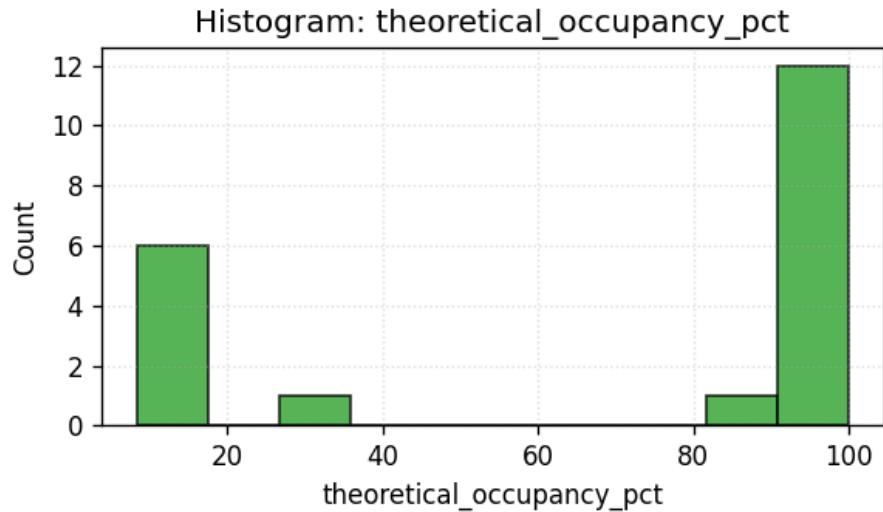
实际占用率（Achieved Occupancy）



Achieved Occupancy Distribution

实际占用率分布很散，从接近 0% 到 90%，大量内核位于 7-40%，提示并行度不足。

理论占用率 (Theoretical Occupancy)

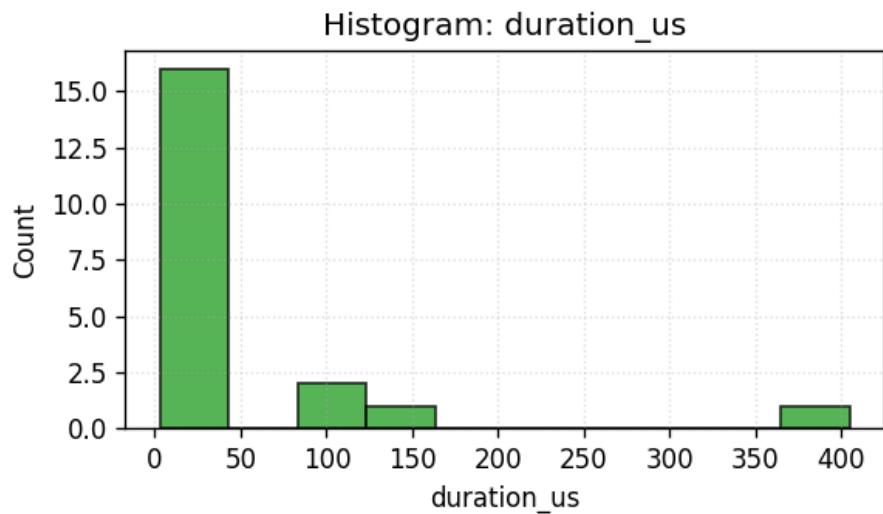


Theoretical Occupancy Distribution

理论上多数内核可达到 80-100% 占用，但实际远低，说明运行时瓶颈（内存延迟、同步）阻碍了利用率提升。

内核时长与内存活动

内核时长 (Duration)



Duration Distribution

内核时长分布在 2-170 μs ，多数内核很短 ($< 10 \mu\text{s}$)，其启动开销相对计算时间可能较高。

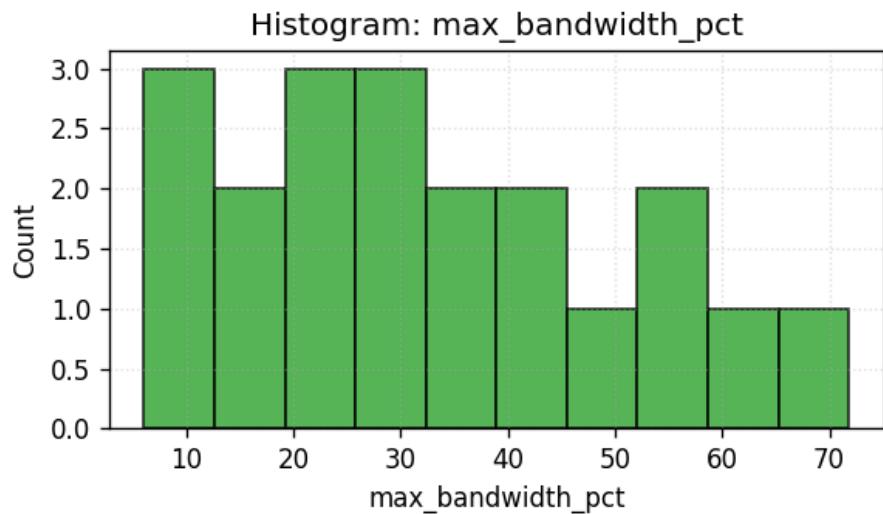
内存忙碌百分比 (Memory Busy %)



Memory Busy Distribution

内存子系统忙碌时间跨度较大，内存受限内核可让内存保持 20-90% 的忙碌度。

最大带宽利用率 (Max Bandwidth %)



Max Bandwidth Distribution

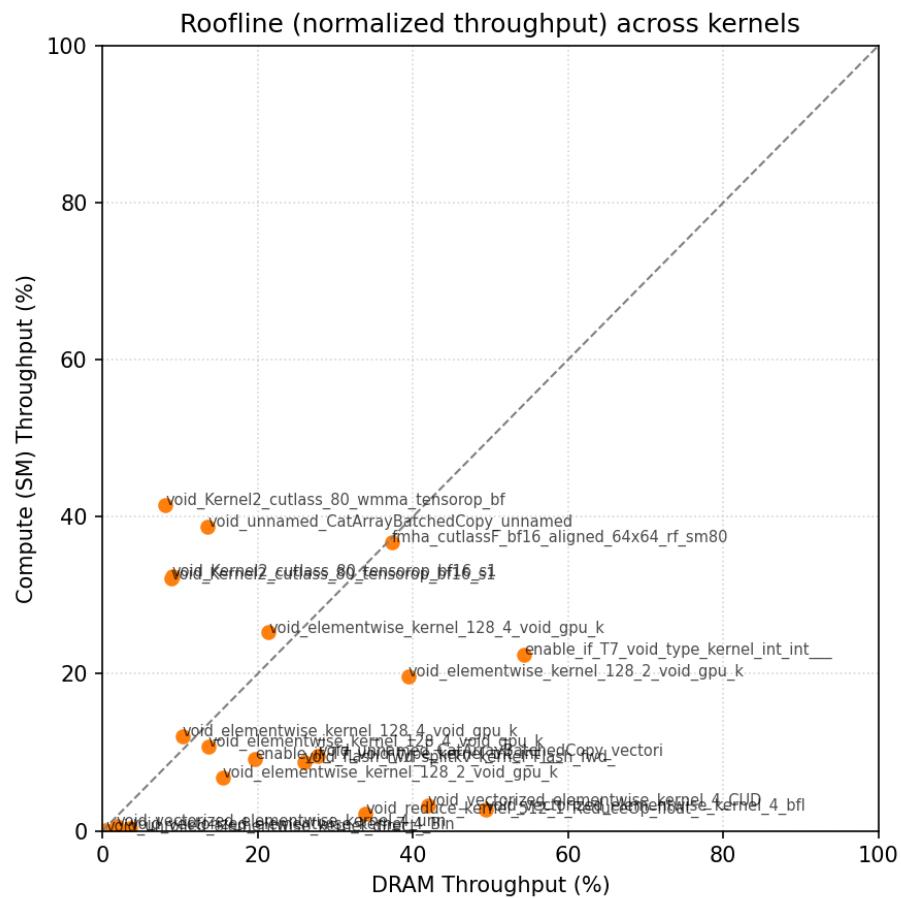
跨全部内存类型的峰值带宽利用率大多仅 5-50% 的水平。

上述直方图揭示了被剖析内核在关键性能指标上的分布特征，便于识别共性与离群点。

屋脊线（Roofline）分析

屋脊线分析以“算术强度（每字节 FLOPs） - 实际性能（FLOP/s）”散点，刻画内核相对硬件上限的性能表现。

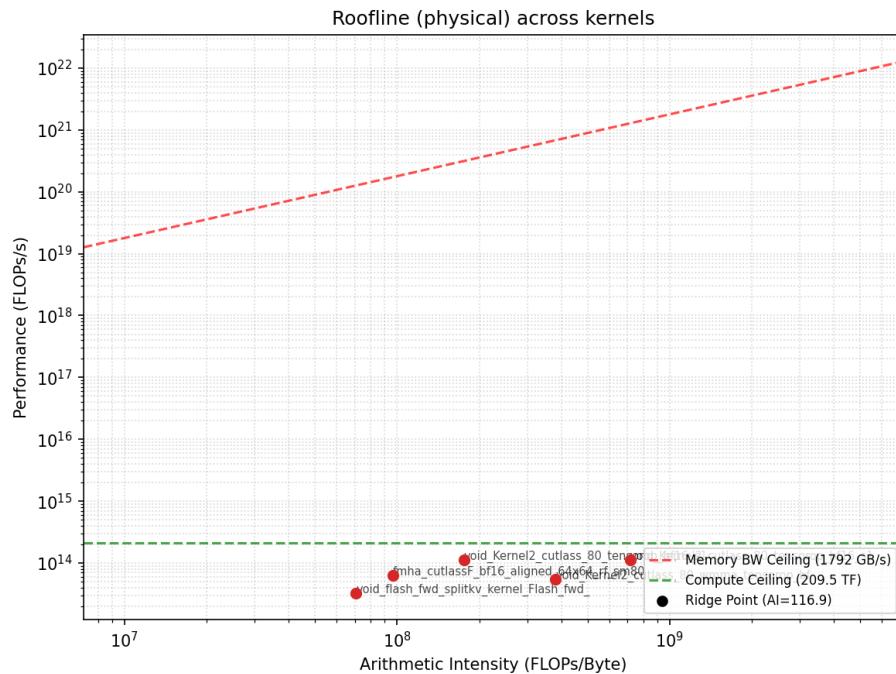
归一化屋脊线



Roofline Scatter - Normalized

要点：
- 多数内核位于低算术强度区域 (<100 FLOPs/byte)，表现为内存受限；
- 很少有内核接近“计算屋脊”（右上斜线）；
- 实际性能与屋脊线的差距显示出可观的优化空间。

物理屋脊线



Roofline Scatter - Physical

结合 RTX 5090 的真实计算/带宽上限： - 左侧的内存受限内核主要受 DRAM 带宽约束，尽管算术强度不同，FLOP/s 多低于 500 GFLOP/s； - 右侧的计算受限内核 FLOP/s 较高，但仍明显低于张量核心峰值吞吐； - 该工作负载的内存/计算受限分界约在 50-100 FLOPs/byte。

每个内核的单独屋脊线图（归一化与物理）均可在 `ncu-v2/analysis/roofline_per_kernel/` 中查看。

屋脊线解读： - 内存受限（约 45%）：低算术强度区域，受限于带宽，宜做访存/布局/融合优化； - 计算受限（约 20%）：虽处高算术强度区，但 SM 吞吐仅 ~34%，提示张量核利用率或并行度不足； - 均衡（约 35%）：处于过渡区，计算与内存利用均偏低，整体效率不高。

总体上，多数内核远未达到内存或计算屋脊，存在显著优化空间；大多数内核实际性能低于理论上限的 50%。

结论

主要发现

1. 覆盖完整（V2 达成）：Top 20 全部完成剖析，相比 V1 的 90% 覆盖提升为 100%；此前未知的 `kernel_0009` 与 `kernel_0016` 已全部刻画。

2. GEMV 瓶颈（49.2% 时间）：自回归解码以 GEMV 为主（batch=1），天然更偏内存受限，计算利用率在现代 GPU 上不高。
3. 硬件利用率虽有提升但仍偏低：
 - SM 吞吐 15.75%（V1 为 10.35%）
 - 内存吞吐 34.62%（V1 为 27.35%）
 - 实际占用率 39.51%（V1 为 30.13%）
 - 即使提升明显，整体利用率仍较低。
4. 完整数据导致的内存层级变化：
 - L1 命中率依旧很低（8.96%，与 V1 的 8.85% 相当）
 - L2 命中率降至 39.95%（V1 为 53.48%），提示新增内核缓存局部性更差
 - 可能与 kernel_0009（记忆高效注意力）和 kernel_0016（CUTLASS GEMM）的访问模式有关
5. 内核融合机会：大量小型点算子（乘、加、激活等）共占 21.7% 时间，具备显著融合潜力，可降低访存与启动开销。
6. 混合精度开销：频繁的 BF16 \leftrightarrow FP32 转换（拷贝/类型转换约 6%）显示数据类型管理可进一步优化。
7. 注意力内核洞见（V2 新发现）：
 - kernel_0009（记忆高效注意力）单次 160.74 μs ，归为“均衡”，同时对计算与内存利用率都不高；
 - 相比 FlashAttention（10.34 μs ）慢 15.5 倍，提示替换或引入 FA 变体的潜力。
8. 计算受限内核增多：由 V1 的 3 个增至 4 个（20%），其中 kernel_0016（CUTLASS GEMM）新增；该类内核平均 137.44 μs ，远高于内存受限（9.67 μs ）与均衡（39.75 μs ）。

识别出的性能瓶颈

1. 解码阶段 GEMV 效率不足：batch=1 的 GEMV 难以有效利用张量核，也难以跑满内存带宽。
2. 并行度不足：广泛的低占用率显示工作并行度不足以饱和 RTX 5090 的巨大并行资源（21,760 CUDA cores、680 Tensor Cores）。
3. 内存层级利用不足：L1/L2 命中率不高，说明
 - 工作集不匹配 L1 容量；
 - 时间局部性利用不足；
 - 预取/访问模式可进一步优化。
4. 内核启动开销：大量短小内核（<5 μs ）导致启动开销相对计算时间占比偏高。

优化建议（软件侧）

1. 持续批处理（Continuous Batching）：通过持续批处理或投机解码扩大解码期的 batch，将 GEMV 转化为更高效的 GEMM。
2. 内核融合：
 - 融合点算子（乘、加、激活）
 - 融合 LayerNorm + Linear + Activation 常见序列
 - 基于 torch.compile 或自定义 CUDA 内核优化关键路径
3. KV-Cache 优化：
 - Paged attention 优化 KV-Cache 访存
 - 采用 FlashDecoding 等面向解码期的优化技术
 - KV-Cache 量化（INT8/INT4）缓解内存带宽压力
4. 内存布局优化：
 - 尽量减少 BF16 \leftrightarrow FP32 转换，扩大 BF16 的覆盖面
 - 尽量原地（in-place）操作，降低拷贝
 - 优化张量布局，提升连续访问
5. 提升并行度：
 - 以合批方式提升吞吐（多请求合并）
 - 预填充（prefill）/解码（decode）解耦并在不同实例运行
 - 多查询/分组查询注意力（MQA/GQA）降低解码带宽

面向推理的 NPU 设计建议

基于本次剖析，针对类似 DeepSeek-OCR 的视觉-语言模型，提出如下面向推理优化的 NPU 架构建议：

1. Tensor Core / CUDA Core 配比

发现：仅 16.7% 的内核为计算受限，且 SM 吞吐仅约 34%。

建议：
- 相比训练型 GPU 适度降低张量核密度（例如晶体管面积占比 30-40%，而非 H100 的 50%+）
- 增加 CUDA cores 以更好承载点算子与内存受限工作
- 为 GELU、SiLU、LayerNorm 等常用激活/归一化提供专用单元（替代多个分散小内核）
- 提供 INT4/INT8 张量核以支持极致量化推理

2. 内存带宽需求

发现：平均内存吞吐 27.35%，内存受限内核平均 41.56%，仍未饱和。

建议：
- 相比训练型 GPU 可适当降低带宽配置而不显著影响此类推理工作负载
- 高端推理 NPU 的目标带宽 2-3 TB/s（H100 为 3.35 TB/s）
- 将节省下的面积/功耗投入到更大的片上缓存
- 解码期更重视 HBM 延迟而非纯带宽

3. L1 / L2 缓存比例与容量

发现：L1 命中率 8.85%，L2 命中率 53.48%，表明工作集超出 L1，但可部分驻留在 L2。

建议：
- 大幅提升 L2（目标 128-256 MB；A100 为 50 MB）
- 缩小或可配置化 L1（与共享内存可互换）
- 在 L1 与 L2 之间增设 victim cache 捕获逐出数据
- 为 KV-Cache 设立高带宽片上 SRAM（32-64 MB）以降低 DRAM 访问
- 针对 Transformer 访问模式（顺序访问 KV-Cache）优化替换策略

4. 专用解码单元

发现：49.2% 时间消耗在 GEMV 上，利用率不高。

建议：
- 专用 GEMV 加速（batch=1、低时延）
- 面向解码配置的脉动阵列：
更窄（如 128 列而非 256+）、更深，以流水线并行多个小 GEMV - 权值驻留
（weight-stationary）
数据流：重复解码步骤下将权值留在片上
- 小规模全连接层尝试片上 SRAM 内计算，进一步消除 DRAM 访问

5. 硬件级算子融合

发现：21.7% 的时间用于可融合的小型点算子。

建议：
- 可编程融合引擎，将多步运算合并，避免往返内存
- 支持常见融合模式：`linear → activation`、`add → layernorm`、`multiply → add → activation`- 提供宏指令（Macro-op ISA）描述融合序列
- 支持动态控制流，提升内核内分支效率

6. 精度与数据类型支持

发现：BF16 为主，但转换带来 ~6% 开销；混合精度普遍存在。

建议：
- 全链路原生 BF16 - 硬件加速 FP8（E4M3/E5M2）权值与激活，最小化开销
- 张量核支持 INT4/INT8 极致量化 - 支持每通道动态范围，便于精细量化
- 降低不同格式间的转换开销（理想为单周期）

7. 并行度与占用率

发现：占用率 ~30%，说明并行度不足。

建议：
- 相比训练型 GPU 适当减少 SM 数量（如 60-80 vs. H100 的 132）
- 单 SM 内更深的流水以挖掘指令级并行 - 更大的 warp/线程组，摊薄调度与控制开销
- 更强的延迟隐藏机制，针对解码期访问模式优化 - 硬件支持细粒度合批，聚合多条单 token 操作

8. 互连与多芯扩展

建议：-降低芯片间带宽需求（300-500 GB/s，相对 NVLink 900 GB/s），
推理更少全规约通信 - 优化管线并行与张量并行，弱化数据并行依赖 - 支持非
对称拓扑，将预填充与解码实例分离 - 为预填充-解码解耦架构提供快速 KV-
Cache 交换

9. 能效

建议：- 相比训练 GPU 追求 3-5 倍 TOPS/W 的能效，通过降低张量核密度与带宽实现 - 在内存受限阶段对闲置张量核进行积极时钟门控 - 将 DVFS 策略围绕推理时延目标（如 P99）而非吞吐进行优化 - 提供解码/预填充阶段的差异化低功耗模式

剖析产物：所有原始数据、指标、直方图、屋脊线图与分析脚本均位于
reports/20251107-dsocr/ncu-v2/analysis/。

附录：完整内核函数名

本附录给出完整（未截断）的内核函数名，便于溯源与调试。对应“按总时间排序的内核”章节中的条目。

内核名称映射表

下表将易读的内核名映射到分析工具输出中的完整（经名称重整）函数签名。

排名	时间占比	易读内核名	库	完整函数签名
1	34.4%	GEMV-1 (BF16, template=7)	cuBLAS	std::enable_if<!T7, void>::type internal_< __nv_bfloat16, float, (bool)0, (bool)1,> cublasGemvTensorStridedBatched<const __nv_bfloat16*, const __nv_bfloat16*, float*>(const __nv_bfloat16* __restrict__ d_A, const __nv_bfloat16* __restrict__ d_B, float* __restrict__ d_C, int m, int n, int lda, int ldb, int ldc, const __nv_bfloat16* __restrict__ d_alpha, const __nv_bfloat16* __restrict__ d_beta);
2	14.8%	GEMV-2 (BF16, template=6)	cuBLAS	std::enable_if<!T7, void>::type internal_< __nv_bfloat16, float, (bool)0, (bool)1,> cublasGemvTensorStridedBatched<const __nv_bfloat16*, const __nv_bfloat16*, float*>(const __nv_bfloat16* __restrict__ d_A, const __nv_bfloat16* __restrict__ d_B, float* __restrict__ d_C, int m, int n, int lda, int ldb, int ldc, const __nv_bfloat16* __restrict__ d_alpha, const __nv_bfloat16* __restrict__ d_beta);
3	6.0%	Direct Copy (float)	PyTorch ATen	void at::native::unrolled_elementwise_kernel< float, float, float>(&):[lambda() (instance 3)]::operator ()()

排名	时间占比	易读内核名	库	完整函数签名
4	4.2%	Elementwise Multiply (BF16, vec)	PyTorch ATen	[lambda(float) (instance 1)], std::array<T4, T5, T6, T7>
5	3.9%	SiLU Activation (BF16, vec)	PyTorch ATen	void at::native::vectorized_elementwise_c10::BFloat16, c10::BFloat16, at::native::(unsigned long)3>>(int, T2, T3)
6	2.9%	Elementwise Multiply (BF16)	PyTorch ATen	void at::native::vectorized_elementwise_at::native::<unnamed>::silu_kernel(at::Tensor const& input, at::Tensor const& output, std::array<char *, 2> &args)
7	2.8%	Cat Batched Copy (vec, 128-tile)	PyTorch ATen	void at::native::elementwise_kernel<(int, at::native::gpu_kernel_impl_nocast<at::Tensor>, c10::BFloat16, at::native::binary_internal::MulFunctor<lambda(int) (instance 1)> &)(int, T3)>
8	2.7%	Copy/Cast (BF16, vec)	PyTorch ATen	void at::native::<unnamed>::CatArrayBatchedCopyKernel<(int, unsigned int, int, int, at::native::<unnamed>::CatArrInputTensor, at::native::<unnamed>::TensorSizeStride> &)(int, T2, T3, T4, T5)
9	2.4%	Flash Forward Split-KV (BF16)	FlashAttention	void at::native::vectorized_elementwise_at::native::bfloating_copy_kernel_cuda(at::Tensor const& input, std::array<char *, 2> &args)
10	2.0%	Elementwise Add (BF16, vec)	PyTorch ATen	void flash::flash_fwd_splitkv_kernel<FlashFwdSplitKvParams<bool, bool> >(bool, cutlass::bfloating_t, cutlass::bfloating_t, cutlass::bfloating_t, (bool), (bool), (bool)) (flash::Flash_fwd_params)
11	1.8%	Cat Batched Copy (vec, 64-tile)	PyTorch ATen	void at::native::vectorized_elementwise_std::array<char *, 3> &)(int, T2, T3, T4, T5)
12	1.8%	Elementwise Multiply (float)	PyTorch ATen	void at::native::<unnamed>::CatArrayBatchedCopyKernel<(int, unsigned int, int, int, at::native::<unnamed>::CatArrInputTensor, at::native::<unnamed>::TensorSizeStride> &)(int, T2, T3, T4, T5)
13	1.6%		PyTorch ATen	void at::native::elementwise_kernel<(int, at::native::gpu_kernel_impl_nocast<at::Tensor>, at::native::binary_internal::MulFunctor<lambda(int) (instance 1)> &)(int, T3)

函数名解读说明

模板参数：- 尖括号 < > 中的值为编译期配置 - 数据类型：`__nv_bfloat16`、`float`、`c10::BFloat16`、`cutlass::bfloating_t` - 分块/铺片尺寸：如 `(int)128, (int)64, (int)128, (int)4` 对应 `block/warp/thread` 等配置 - 布尔开关：`(bool)0 (false)`、`(bool)1 (true)` 控制内核变体

名称重整 (Mangled) : - T1、T2、T3 等为 C++ 模板参数占位符 - cuBLAS 中的 T13 表示参数包展开

Lambda 表达式：- [lambda() (instance N)] 为 PyTorch 函数式风格生成的匿名函数 - 通过实例编号区分相似签名的多个 lambda

命名空间前缀： - at::native:: - PyTorch ATen (A Tensor Library) 原生
CUDA 内核 - internal::gemvx:: - cuBLAS 内部 GEMV 实现 - flash:: -
FlashAttention 内核

实践用途：1. 在 Nsight Compute .ncu-rep 或 CSV 中进行精确字符串匹配
2. 复制完整签名以过滤分析输出 3. 追踪至 PyTorch/cuBLAS/CUTLASS 的具体模板实例 4. 与 ncu-v2/analysis/roofline_per_kernel/ 中的每内核屋脊线图交叉引用 5. 解析函数签名以抽取配置参数用于自动化分析

相似内核的关键差异： - GEMV-1 vs GEMV-2：模板参数 (int)7 vs (int)6, 影响内部铺片策略 - Cat Batched Copy 变体：(int)3, (int)128 vs (int)4, (int)64, 指定拷贝维度与分块大小 - 向量化 vs 非向量化点算子：vectorized_elementwise_kernel 使用向量装载/存储 ((int)4 表示 4 元向量)