

# DeepSeek-OCR 内核级性能分析报告 (V2)

## 概览

这是第 2 版 (V2) 报告，覆盖全部 20 个 Top 内核的完整剖析数据。V1 中有 2 个内核 (kernel\_0009 与 kernel\_0016) 缺失数据；在 V2 中已全部成功采集并完成分析。

本报告旨在基于 NVIDIA Nsight Systems (nsys) 与 Nsight Compute (ncu) 对 DeepSeek-OCR 模型进行内核级性能剖析，识别推理阶段的性能特征与潜在瓶颈，为面向推理的 NPU 设计提供参考。

本报告包含：- DeepSeek-OCR 推理阶段的 Top 内核 - 来自 Nsight Compute (NCU) 的 20 个内核完整性能指标 - 内核执行指标的直方图 - 全量屋脊线 (Roofline) 分析 - 按类型 (计算受限、内存受限、均衡) 的内核分类 - 剖析环境与方法的实现细节

V2 的主要改进：- 100% 内核覆盖：20/20 全部成功剖析 (V1 为 18/20) - kernel\_0009 现被归类为“均衡” (V1 为未知) - kernel\_0016 现被归类为“计算受限” (V1 为未知) - 屋脊线分析更完整，基于全量数据集

## 实验

### 环境配置

硬件：- GPU：NVIDIA GeForce RTX 5090 (Blackwell 架构, sm\_120) - 计算能力：12.0

软件：- CUDA：12.8 - PyTorch：2.10.0.dev20251102+cu128 - Transformers：4.46.3 - 剖析工具：NVIDIA Nsight Systems、NVIDIA Nsight Compute

模型配置：- 模型：DeepSeek-OCR - 数值精度：BF16 (bfloat16) - 推理模式：自回归生成 (Autoregressive) - 最大新生成 Token：64 - 温度：0.0 (贪心解码) - 上下文长度模式：Auto - 不重复 N-gram 大小：20

数据集： - 数据集：OmniDocBench - 样本：20 张图像（dev-20 子集） - 预处理：Base size 1024、image size 640、启用裁剪模式

剖析配置： - 阶段 1：PyTorch Profiler（算子级分析；对阶段 2 的工作负载关闭） - 阶段 2：Nsight Systems（CUDA 时间线，使用 NVTX 对“decode”阶段门控） - Nsight Compute：Roofline、SpeedOfLight、MemoryWorkloadAnalysis、Occupancy 等章节 - 内核选择：基于 Nsys 总时间 Top 20（按解码阶段累计执行时间）

### 按总时间排序的内核（Top 15）

下表展示解码阶段（decode）累计执行时间排名前 15 的内核（由 Nsight Systems 度量）。按来源库进行归类，并给出基于功能的易读名称。

时间占比	库	内核名	说明
34.4%	cuBLAS	GEMV-1 (BF16, template=7)	矩阵-向量乘，因自回归解码而占比最高
14.8%	cuBLAS	GEMV-2 (BF16, template=6)	矩阵-向量乘，替代的分块/铺片策略
6.0%	PyTorch ATen	Direct Copy (float)	中间张量的内存拷贝/类型转换
4.2%	PyTorch ATen	Elementwise Multiply (BF16, vec)	向量化点乘（如注意力掩码）
3.9%	PyTorch ATen	SiLU Activation (BF16, vec)	FFN 中向量化 SiLU（Swish）激活
2.9%	PyTorch ATen	Elementwise Multiply (BF16)	非向量化点乘
2.8%	PyTorch ATen	Cat Batched Copy (vec, 128-tile)	多头输出拼接拷贝
2.7%	PyTorch ATen	Copy/Cast (BF16, vec)	BF16 专用向量化拷贝
2.4%	FlashAttention	Flash Forward Split-KV (BF16)	

时间占比	库	内核名	说明
			面向 IO 的分裂 K/V 融合注意力
2.0%	PyTorch ATen	Elementwise Add (BF16, vec)	向量化加法 (残差)
1.8%	PyTorch ATen	Cat Batched Copy (vec, 64-tile)	更小分块的拼接拷贝
1.8%	PyTorch ATen	Elementwise Multiply (float)	FP32 点乘
1.6%	PyTorch ATen	Mean Reduction (float)	归一化相关归约
1.5%	PyTorch ATen	Elementwise Neg (BF16)	取负运算
1.4%	FlashAttention	Flash Split-KV Combine	合并分裂 K/V 的输出

关键观察： - GEMV 主导（49.2%）：两种 cuBLAS GEMV 变体占据近一半的执行时间，符合 batch=1 的自回归解码特征（GEMV 多于 GEMM）。 - ATen 点算子占比高（21.7%）：大量时间花在点算子内核上，存在融合空间。 - FlashAttention（3.8%）：尽管高度优化，注意力仍占据一定比例。 - 内存操作（8.7%）：直接拷贝与类型转换存在可优化的布局与数据通路空间。

### 内核分类

对 Top 20 内核全部进行了 NCU 剖析，成功率 100%（V1 为 18/20）。基于屋脊线分析进行分类：

分类	数量	占比
内存受限	9	45.0%
均衡	7	35.0%
计算受限	4	20.0%
未知	0	0% ✓

按分类的性能特征：

指标	计算受限	内存受限	均衡	总体均值
SM 吞吐	36.21%	9.38%	12.25%	15.75%

指标	计算受限	内存受限	均衡	总体均值
DRAM 吞吐	9.89%	34.23%	12.62%	21.80%
内存吞吐	32.23%	41.20%	27.52%	34.62%
实际占用率	31.51%	43.22%	39.32%	39.51%
L1 命中率	-	-	-	8.96%
L2 命中率	-	-	-	39.95%
平均时长	137.44 $\mu$ s	9.67 $\mu$ s	39.75 $\mu$ s	45.75 $\mu$ s

要点：1. 完整数据集（V2 改进）：20 个内核全部完成分类，消除了 V1 的不确定性。2. SM 吞吐提升（15.75%）：较 V1（10.35%）更高，完整数据带来更准确的利用率评估。3. 内存吞吐提升（34.62%，V1 为 27.35%）：新增内核提升了平均内存利用。4. 占用率更高（39.51%，V1 为 30.13%）：完整数据显著提升评估值，但总体仍偏低。5. 内存受限占比最高（45%）：近半数内核受限于内存带宽。6. 计算受限数量增加：4 个（20%），较 V1 的 3 个（16.7%）有所增加；kernel\_0016 加入该类。7. 时长分布差异大：计算受限内核单次更慢（均值 137.44  $\mu$ s）而内存受限更短（9.67  $\mu$ s），表明计算型内核更复杂。8. L2 缓存命中率下降：由 V1 的 53.48% 降至 V2 的 39.95%，暗示新增内核缓存行为更差。

新增分类（V1  $\rightarrow$  V2）：- kernel\_0009：未知  $\rightarrow$  均衡（fmha\_cutlassF memory-efficient attention）- kernel\_0016：未知  $\rightarrow$  计算受限（CUTLASS GEMM 内核）

### 按单次时长排序（NCU）

下列内核在 V2 中具有最长的单次执行时长：

时长 ( $\mu$ s)	分类	内核
404.70	计算受限	CUTLASS GEMM (128 $\times$ 256 tile, BF16, ReLU)
160.74	均衡	Memory-Efficient Attention (CUTLASS BF16, 64 $\times$ 64)
111.81	计算受限	CUTLASS GEMM (256 $\times$ 128 tile, BF16, ReLU)
94.91	均衡	ATen Elementwise Add (BF16, 6144 blocks)
23.42	计算受限	CUTLASS GEMM (32 $\times$ 32 tile, BF16, WMMA)
18.34		cuBLAS GEMV (BF16, template=6)

时长 ( $\mu$ s)	分类	内核
	内存受限	
18.08	内存受限	ATen Direct Copy (float, 12288 blocks)
10.34	内存受限	FlashAttention Split-KV Forward
9.82	计算受限	ATen Cat Batched Copy (512-thread blocks)
7.97	内存受限	ATen Mean Reduction (float, 512 threads)

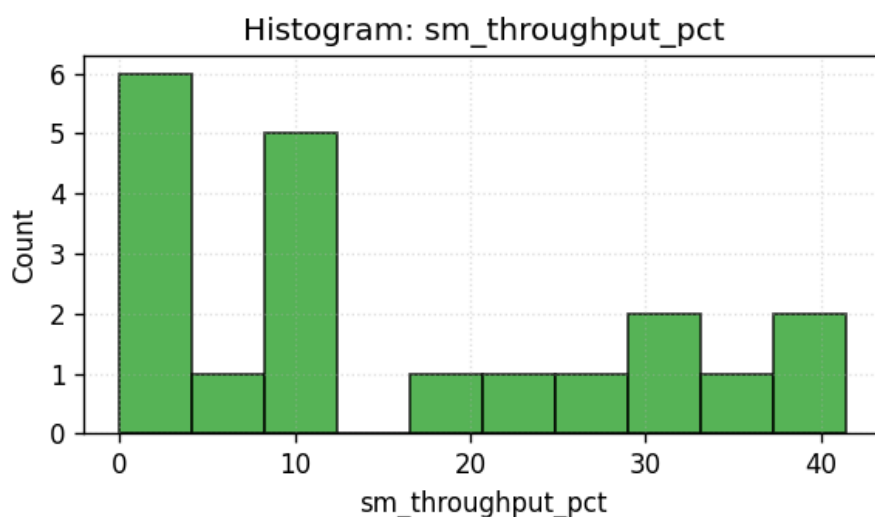
分析：- 最长内核显著增加（404.70  $\mu$ s，V1 为 165.09  $\mu$ s）：提升 2.45 倍，可能源于执行形态差异或测量差异。- 记忆高效注意力出现（160.74  $\mu$ s）：即 V1 未知的 kernel\_0009，现归为“均衡”，为第 2 慢内核，说明注意力计算贡献显著。- CUTLASS GEMM 占优：前 4 个中的 3 个为大分块的计算受限 GEMM。- “均衡”并不便宜：如 kernel\_0009（注意力，160.74  $\mu$ s）与 elementwise add（94.91  $\mu$ s），同时低效使用计算与内存。- 内存受限内核更“短平快”：均值 9.67  $\mu$ s，符合快速内存操作特征。- FlashAttention 仅 10.34  $\mu$ s：作为复杂的融合注意力，显著快于 160.74  $\mu$ s 的记忆高效注意力变体。

### 内核执行指标的直方图

以下直方图展示了所有被剖析内核在关键性能指标上的分布，用于发现共性与离群点。

### 计算与内存吞吐

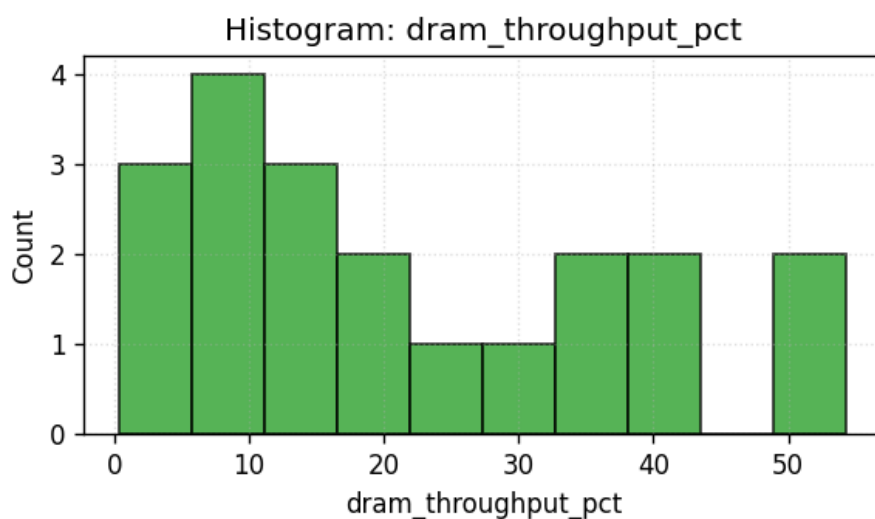
SM 吞吐（峰值百分比）



### SM Throughput Distribution

大多数内核的 SM 利用率很低 (<15%)，验证了整体计算资源利用不足。

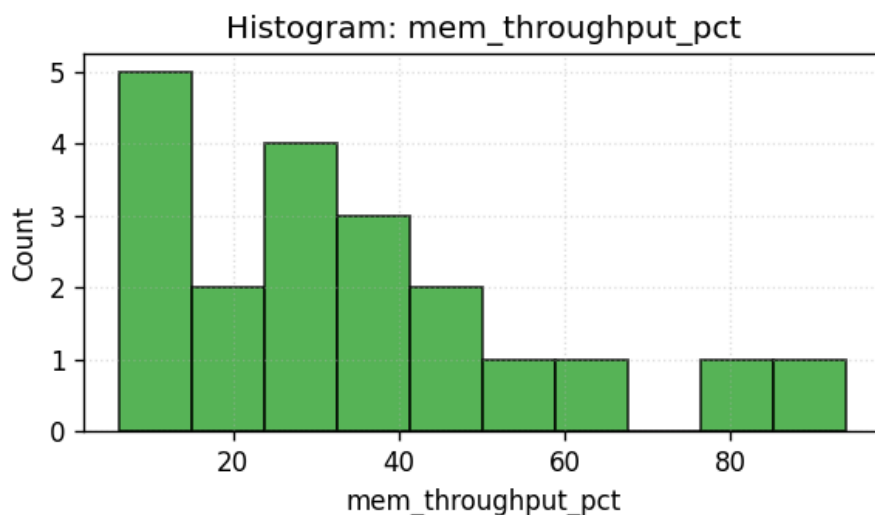
DRAM 吞吐 (峰值百分比)



### DRAM Throughput Distribution

DRAM 吞吐呈双峰分布：大量内核处于很低 (<10%) 或中等 (20-30%) 区域，显示出内存受限与计算受限两类群体。

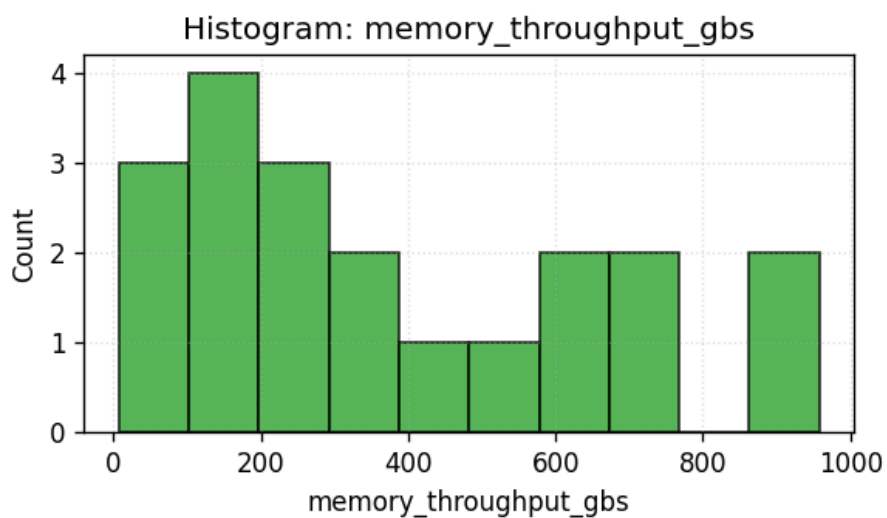
内存吞吐 (峰值百分比)



### Memory Throughput Distribution

综合内存吞吐指标呈相似的双峰模式，内存受限内核可达到 40-90% 的利用率。

内存吞吐 (GB/s)

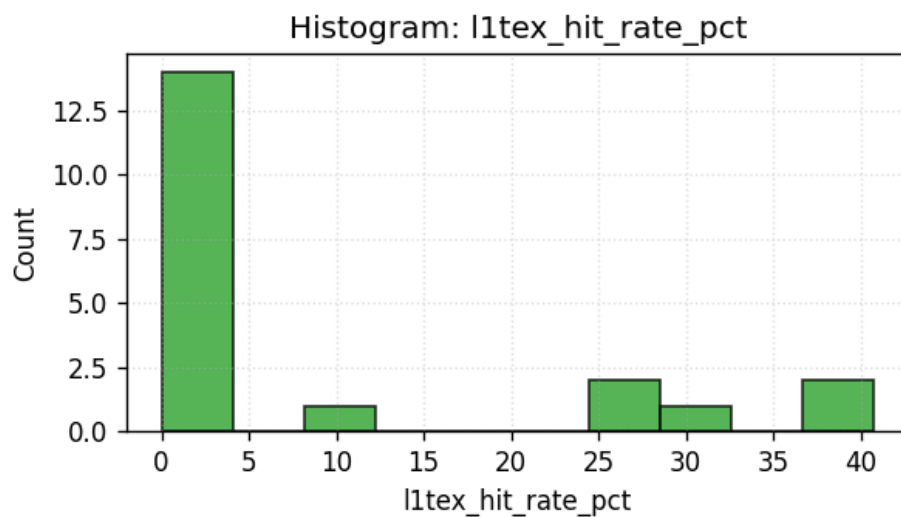


### Memory Throughput Absolute

绝对带宽显示多数内核在 5-400 GB/s 范围内运行，远低于 RTX 5090 的理论峰值。

## 缓存性能

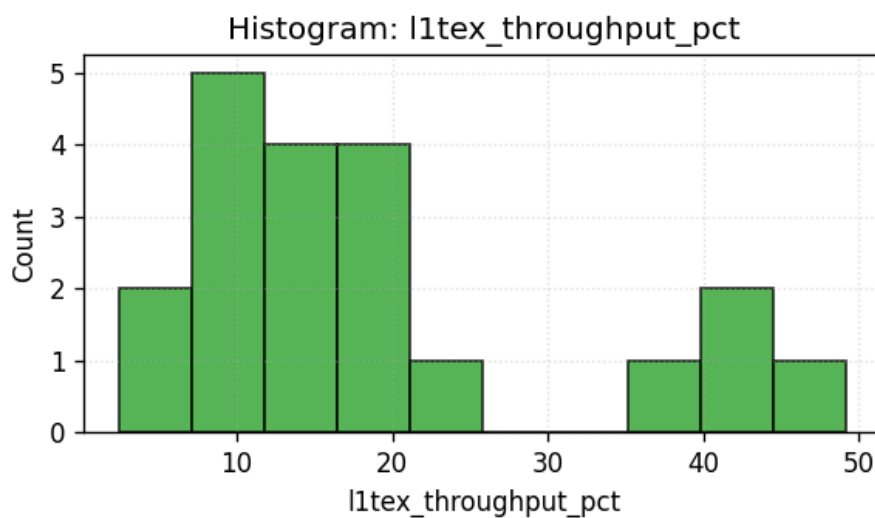
L1 纹理缓存命中率



### L1 Hit Rate Distribution

L1 命中率极低，多数内核仅 0-10% 命中，提示工作集超出 L1 容量或空间局部性较差。

L1 纹理缓存吞吐（峰值百分比）

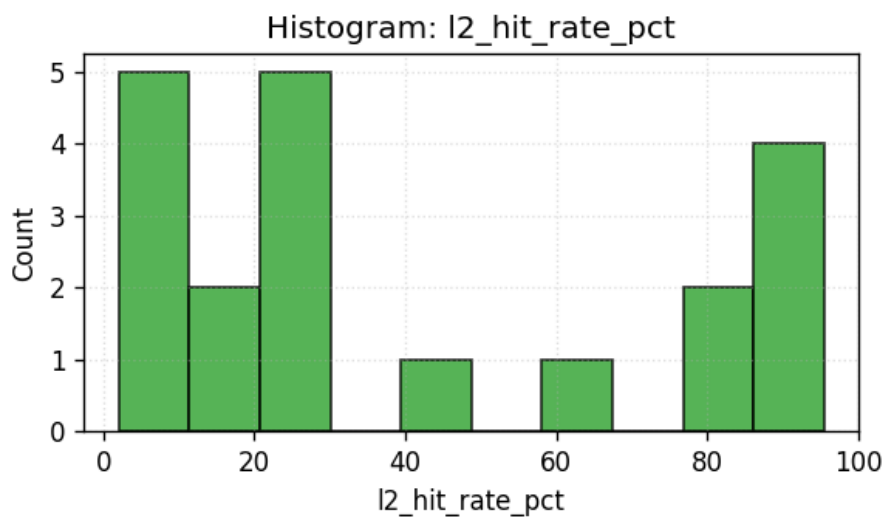


### L1 Throughput Distribution

L1 吞吐分布较宽（2-50%），表明不同内核的缓存访问模式差异较大。

L2 缓存命中率

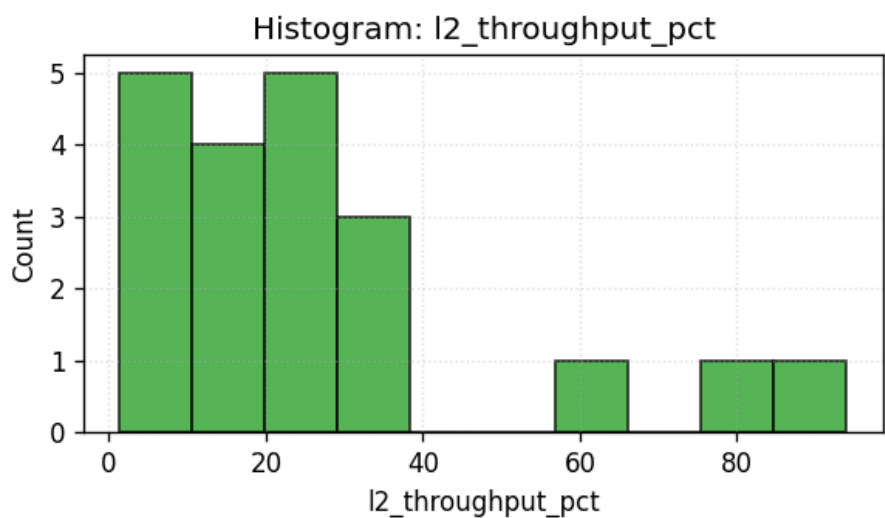




### L2 Hit Rate Distribution

L2 命中率明显好于 L1，聚集在 15-90%，说明工作集有部分可在 L2 中复用。

L2 缓存吞吐（峰值百分比）

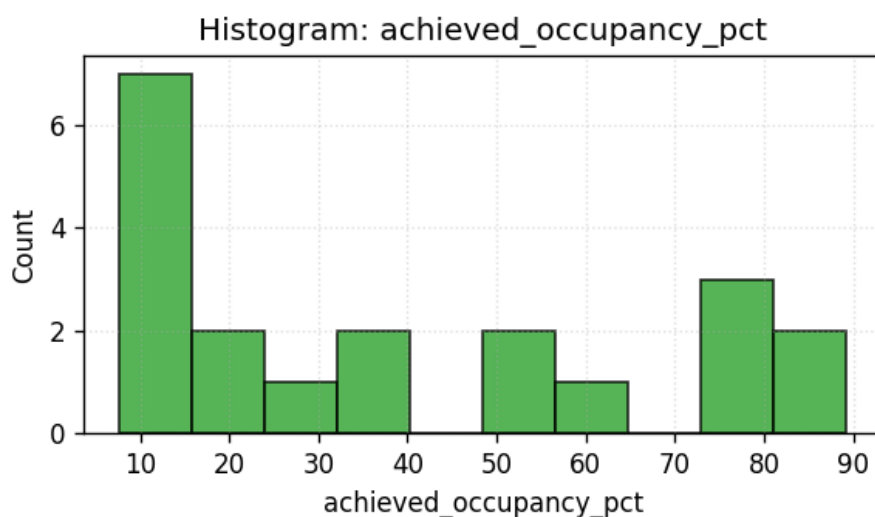


### L2 Throughput Distribution

L2 吞吐多数位于 1-30%，存在 80-90% 的离群点，表征重度 L2 流量。

### 占用率指标

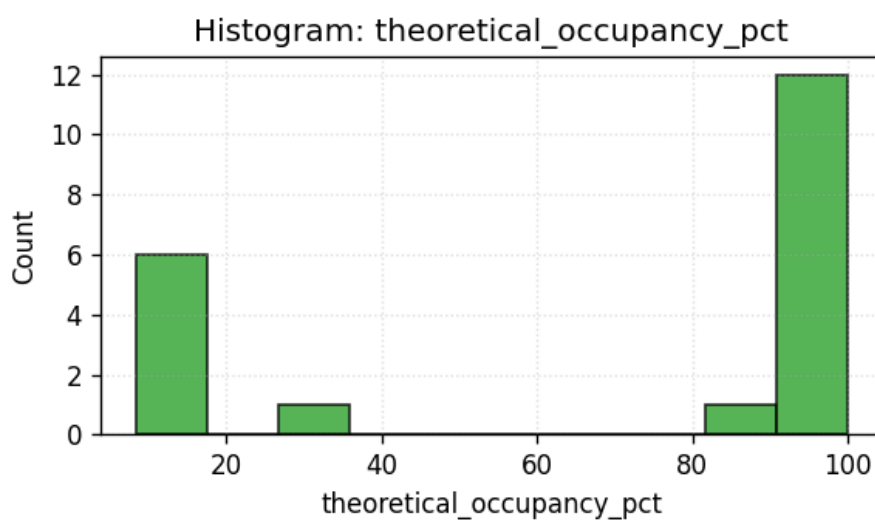
实际占用率（Achieved Occupancy）



Achieved Occupancy Distribution

实际占用率分布很散，从接近 0% 到 90%，大量内核位于 7-40%，提示并行度不足。

理论占用率 (Theoretical Occupancy)

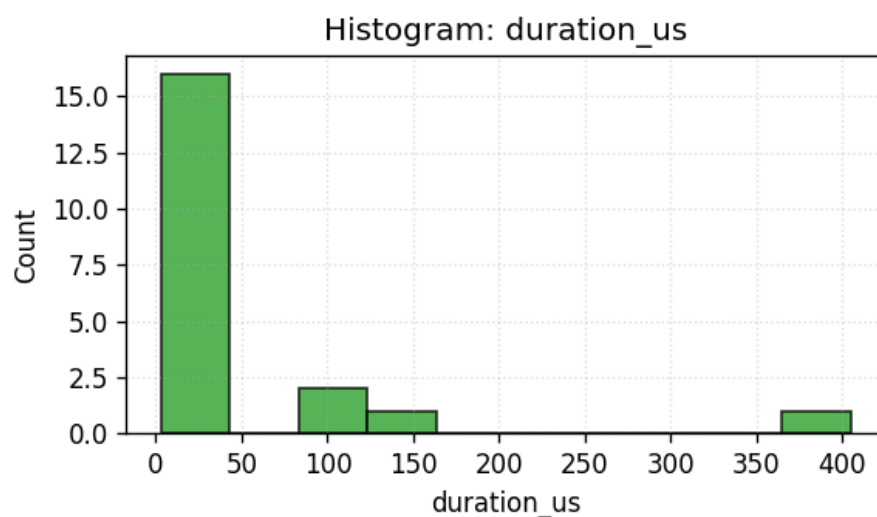


Theoretical Occupancy Distribution

理论上多数内核可达到 80-100% 占用，但实际远低，说明运行时瓶颈（内存延迟、同步）阻碍了利用率提升。

## 内核时长与内存活动

内核时长 (Duration)



### Duration Distribution

内核时长分布在 2-170  $\mu$ s，多数内核很短 ( $<10 \mu$ s)，其启动开销相对计算时间可能较高。

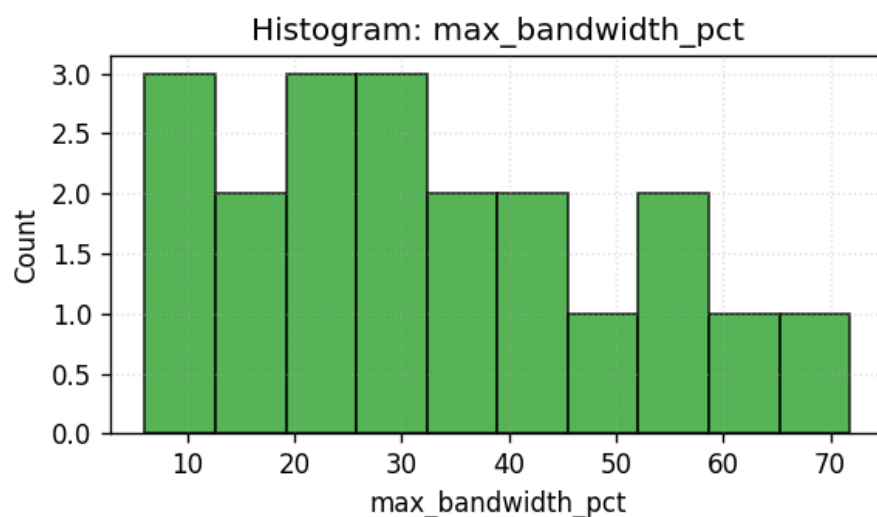
内存忙碌百分比 (Memory Busy %)



### Memory Busy Distribution

内存子系统忙碌时间跨度较大，内存受限内核可让内存保持 20-90% 的忙碌度。

最大带宽利用率 (Max Bandwidth %)



### Max Bandwidth Distribution

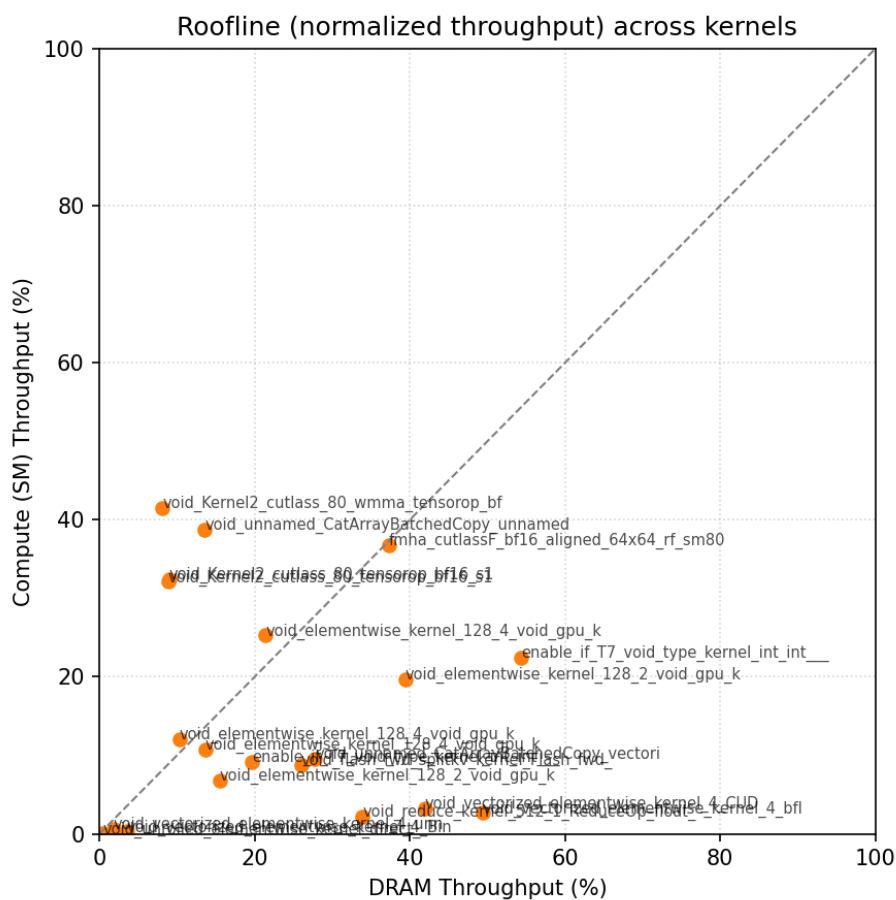
跨全部内存类型的峰值带宽利用率大多仅 5-50% 的水平。

上述直方图揭示了被剖析内核在关键性能指标上的分布特征，便于识别共性与离群点。

### 屋脊线（Roofline）分析

屋脊线分析以“算术强度（每字节 FLOPs） - 实际性能（FLOP/s）”散点，刻画内核相对硬件上限的性能表现。

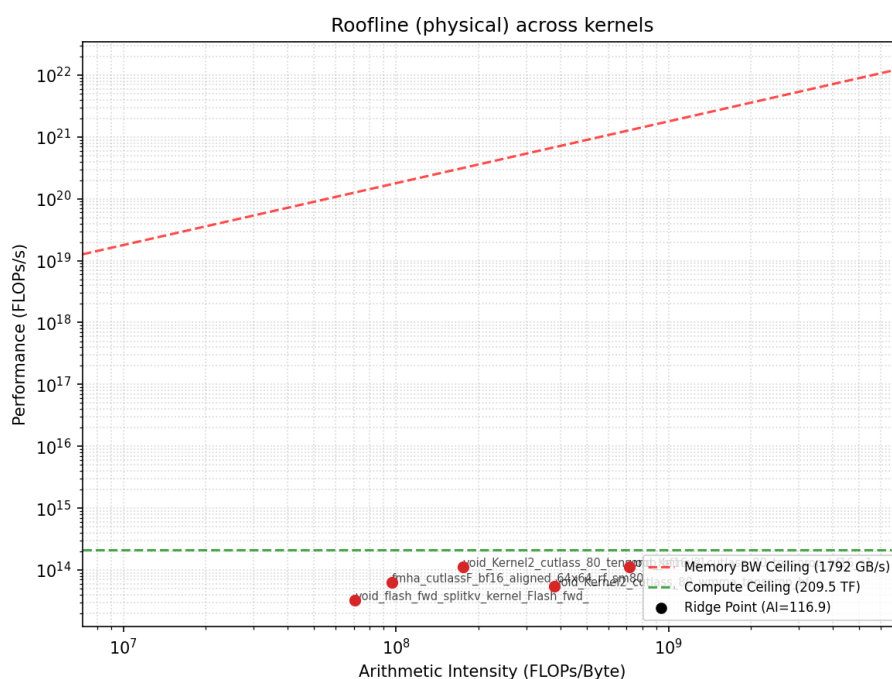
## 归一化屋脊线



### Roofline Scatter - Normalized

要点： - 多数内核位于低算术强度区域（<100 FLOPs/byte），表现为内存受限； - 很少有内核接近“计算屋脊”（右上斜线）； - 实际性能与屋脊线的差距显示出可观的优化空间。

## 物理屋脊线



### Roofline Scatter - Physical

结合 RTX 5090 的真实计算/带宽上限：- 左侧的内存受限内核主要受 DRAM 带宽约束，尽管算术强度不同，FLOP/s 多低于 500 GFLOP/s；- 右侧的计算受限内核 FLOP/s 较高，但仍明显低于张量核心峰值吞吐；- 该工作负载的内存/计算受限分界约在 50-100 FLOPs/byte。

每个内核的单独屋脊线图（归一化与物理）均可在 `ncu-v2/analysis/roofline_per_kernel/` 中查看。

屋脊线解读：- 内存受限（约 44%）：低算术强度区域，受限于带宽，宜做访存/布局/融合优化；- 计算受限（约 17%）：虽处高算术强度区，但 SM 吞吐仅 ~34%，提示张量核利用率或并行度不足；- 均衡（约 39%）：处于过渡区，计算与内存利用均偏低，整体效率不高。

总体上，多数内核远未达到内存或计算屋脊，存在显著优化空间；大多数内核实际性能低于理论上限的 50%。

## 结论

### 主要发现

1. 覆盖完整（V2 达成）：Top 20 全部完成剖析，相比 V1 的 90% 覆盖提升为 100%；此前未知的 kernel\_0009 与 kernel\_0016 已全部刻画。

2. GEMV 瓶颈（49.2% 时间）：自回归解码以 GEMV 为主（batch=1），天然更偏内存受限，计算利用率在现代 GPU 上不高。
3. 硬件利用率虽有提升但仍偏低：
  - SM 吞吐 15.75%（V1 为 10.35%）
  - 内存吞吐 34.62%（V1 为 27.35%）
  - 实际占用率 39.51%（V1 为 30.13%）
  - 即使提升明显，整体利用率仍较低。
4. 完整数据导致的内存层级变化：
  - L1 命中率依旧很低（8.96%，与 V1 的 8.85% 相当）
  - L2 命中率降至 39.95%（V1 为 53.48%），提示新增内核缓存局部性更差
  - 可能与 kernel\_0009（记忆高效注意力）和 kernel\_0016（CUTLASS GEMM）的访问模式有关
5. 内核融合机会：大量小型点算子（乘、加、激活等）共占 21.7% 时间，具备显著融合潜力，可降低访存与启动开销。
6. 混合精度开销：频繁的 BF16 ↔ FP32 转换（拷贝/类型转换约 6%）显示数据类型管理可进一步优化。
7. 注意力内核洞见（V2 新发现）：
  - kernel\_0009（记忆高效注意力）单次 160.74  $\mu$ s，归为“均衡”，同时对计算与内存利用率都不高；
  - 相比 FlashAttention（10.34  $\mu$ s）慢 15.5 倍，提示替换或引入 FA 变体的潜力。
8. 计算受限内核增多：由 V1 的 3 个增至 4 个（20%），其中 kernel\_0016（CUTLASS GEMM）新增；该类内核平均 137.44  $\mu$ s，远高于内存受限（9.67  $\mu$ s）与均衡（39.75  $\mu$ s）。

## 识别出的性能瓶颈

1. 解码阶段 GEMV 效率不足：batch=1 的 GEMV 难以有效利用张量核，也难以跑满内存带宽。
2. 并行度不足：广泛的低占用率显示工作并行度不足以饱和 RTX 5090 的巨大并行资源（21,760 CUDA cores、680 Tensor Cores）。
3. 内存层级利用不足：L1/L2 命中率不高，说明
  - 工作集不适配 L1 容量；
  - 时间局部性利用不足；
  - 预取/访问模式可进一步优化。
4. 内核启动开销：大量短小内核（<5  $\mu$ s）导致启动开销相对计算时间占比偏高。

## 优化建议（软件侧）

1. 持续批处理（Continuous Batching）：通过持续批处理或投机解码扩大解码期的 batch，将 GEMV 转化为更高效的 GEMM。
2. 内核融合：
  - 融合点算子（乘、加、激活）
  - 融合 LayerNorm + Linear + Activation 常见序列
  - 基于 torch.compile 或自定义 CUDA 内核优化关键路径
3. KV-Cache 优化：
  - Paged attention 优化 KV-Cache 访存
  - 采用 FlashDecoding 等面向解码期的优化技术
  - KV-Cache 量化（INT8/INT4）缓解内存带宽压力
4. 内存布局优化：
  - 尽量减少 BF16 ↔ FP32 转换，扩大 BF16 的覆盖面
  - 尽量原地（in-place）操作，降低拷贝
  - 优化张量布局，提升连续访问
5. 提升并行度：
  - 以合批方式提升吞吐（多请求合并）
  - 预填充（prefill）/解码（decode）解耦并在不同实例运行
  - 多查询/分组查询注意力（MQA/GQA）降低解码带宽

## 面向推理的 NPU 设计建议

基于本次剖析，针对类似 DeepSeek-OCR 的视觉-语言模型，提出如下面向推理优化的 NPU 架构建议：

### 1. Tensor Core / CUDA Core 配比

发现：仅 16.7% 的内核为计算受限，且 SM 吞吐仅约 34%。

建议：- 相比训练型 GPU 适度降低张量核密度（例如晶体管面积占比 30-40%，而非 H100 的 50%+） - 增加 CUDA cores 以更好承载点算子与内存受限工作 - 为 GELU、SiLU、LayerNorm 等常用激活/归一化提供专用单元（替代多个分散小内核） - 提供 INT4/INT8 张量核以支持极致量化推理

### 2. 内存带宽需求

发现：平均内存吞吐 27.35%，内存受限内核平均 41.56%，仍未饱和。

建议：- 相比训练型 GPU 可适当降低带宽配置而不显著影响此类推理工作负载 - 高端推理 NPU 的目标带宽 2-3 TB/s（H100 为 3.35 TB/s） - 将节省下的面积/功耗投入到更大的片上缓存 - 解码期更重视 HBM 延迟而非纯带宽



### 3. L1 / L2 缓存比例与容量

发现：L1 命中率 8.85%，L2 命中率 53.48%，表明工作集超出 L1，但可部分驻留在 L2。

建议：- 大幅提升 L2（目标 128-256 MB；A100 为 50 MB） - 缩小或可配置化 L1（与共享内存可互换） - 在 L1 与 L2 之间增设 victim cache 捕获逐出数据 - 为 KV-Cache 设立高带宽片上 SRAM（32-64 MB）以降低 DRAM 访问 - 针对 Transformer 访问模式（顺序访问 KV-Cache）优化替换策略

### 4. 专用解码单元

发现：49.2% 时间消耗在 GEMV 上，利用率不高。

建议：- 专用 GEMV 加速（batch=1、低时延） - 面向解码配置的脉动阵列：更窄（如 128 列而非 256+）、更深，以流水线并行多个小 GEMV - 权值驻留（weight-stationary）数据流：重复解码步骤下将权值留在片上 - 小规模全连接层尝试片上 SRAM 内计算，进一步消除 DRAM 访问

### 5. 硬件级算子融合

发现：21.7% 的时间用于可融合的小型点算子。

建议：- 可编程融合引擎，将多步运算合并，避免往返内存 - 支持常见融合模式：linear → activation、add → layernorm、multiply → add → activation - 提供宏指令（Macro-op ISA）描述融合序列 - 支持动态控制流，提升内核内分支效率

### 6. 精度与数据类型支持

发现：BF16 为主，但转换带来 ~6% 开销；混合精度普遍存在。

建议：- 全链路原生 BF16 - 硬件加速 FP8（E4M3/E5M2）权值与激活，最小化开销 - 张量核支持 INT4/INT8 极致量化 - 支持每通道动态范围，便于精细量化 - 降低不同格式间的转换开销（理想为单周期）

### 7. 并行度与占用率

发现：占用率 ~30%，说明并行度不足。

建议：- 相比训练型 GPU 适当减少 SM 数量（如 60-80 vs. H100 的 132） - 单 SM 内更深的流水以挖掘指令级并行 - 更大的 warp/线程组，摊薄调度与控制开销 - 更强的延迟隐藏机制，针对解码期访问模式优化 - 硬件支持细粒度分批，聚合多条单 token 操作

8. 互连与多芯扩展

建议：- 降低芯片间带宽需求（300-500 GB/s，相对 NVLink 900 GB/s），推理更少全规约通信 - 优化管线并行与张量并行，弱化数据并行依赖 - 支持非对称拓扑，将预填充与解码实例分离 - 为预填充-解码解耦架构提供快速 KV-Cache 交换

9. 能效

建议：- 相比训练 GPU 追求 3-5 倍 TOPS/W 的能效，通过降低张量核密度与带宽实现 - 在内存受限阶段对闲置张量核进行积极时钟门控 - 将 DVFS 策略围绕推理时延目标（如 P99）而非吞吐进行优化 - 提供解码/预填充阶段的差异化低功耗模式

剖析产物：所有原始数据、指标、直方图、屋脊线图与分析脚本均位于 reports/20251107-dsocr/ncu-v2/analysis/。

附录：完整内核函数名

本附录给出完整（未截断）的内核函数名，便于溯源与调试。对应“按总时间排序的内核”章节中的条目。

内核名称映射表

下表将易读的内核名映射到分析工具输出中的完整（经名称重整）函数签名。

排名	时间占比	易读内核名	库	完整函数签名
1	34.4%	GEMV-1 (BF16, template=7)	cuBLAS	std::enable_if<!T7, void>::type internal__nv_bfloat16, float, (bool)0, (bool)1, cublasGemmTensorStridedBatched<const __r__nv_bfloat16>, cublasGemmTensorStridedB
2	14.8%	GEMV-2 (BF16, template=6)	cuBLAS	std::enable_if<!T7, void>::type internal__nv_bfloat16, float, (bool)0, (bool)1, cublasGemmTensorStridedBatched<const __r__nv_bfloat16>, cublasGemmTensorStridedB
3	6.0%	Direct Copy (float)	PyTorch ATen	void at::native::unrolled_elementwise_kernel<&::[lambda() (instance 3)]::operator ()

排名	时间占比	易读内核名	库	完整函数签名
				[lambda(float) (instance 1)], std::array TrivialOffsetCalculator<(int)1, unsigned at::native::memory::LoadWithCast<(int)1> T4, T5, T6, T7)
4	4.2%	Elementwise Multiply (BF16, vec)	PyTorch ATen	void at::native::vectorized_elementwise_ c10::BFloat16, c10::BFloat16, at::native (unsigned long)3>>(int, T2, T3)
5	3.9%	SiLU Activation (BF16, vec)	PyTorch ATen	void at::native::vectorized_elementwise_ at::native::<unnamed>::silu_kernel(at::T ( ) const::[lambda() (instance 6)]::opera std::array<char *, (unsigned long)2>>(in
6	2.9%	Elementwise Multiply (BF16)	PyTorch ATen	void at::native::elementwise_kernel<(int at::native::gpu_kernel_impl_nocast<at::n c10::BFloat16, at::native::binary_intern &)::[lambda(int) (instance 1)]>(int, T3)
7	2.8%	Cat Batched Copy (vec, 128-tile)	PyTorch ATen	void at::native::<unnamed>::CatArrayBatchedCo int)2>, unsigned int, (int)3, (int)128, at::native::<unnamed>::CatArrInputTensor at::native::<unnamed>::TensorSizeStride<
8	2.7%	Copy/Cast (BF16, vec)	PyTorch ATen	void at::native::vectorized_elementwise_ at::native::bfloat16_copy_kernel_cuda(at std::array<char *, (unsigned long)2>>(in
9	2.4%	Flash Forward Split-KV (BF16)	FlashAttention	void flash::flash_fwd_splitkv_kernel<Fla (bool)0, (bool)0, cutlass::bfloat16_t, F cutlass::bfloat16_t>>, (bool)0, (bool)0, (bool)0>(flash::Flash_fwd_params)
10	2.0%	Elementwise Add (BF16, vec)	PyTorch ATen	void at::native::vectorized_elementwise_ std::array<char *, (unsigned long)3>>(in
11	1.8%	Cat Batched Copy (vec, 64-tile)	PyTorch ATen	void at::native::<unnamed>::CatArrayBatc unsigned int, (int)4, (int)64, (int)64>(T T2, T4, T5>, at::native::<unnamed>::Tens
12	1.8%	Elementwise Multiply (float)	PyTorch ATen	void at::native::elementwise_kernel<(int at::native::gpu_kernel_impl_nocast<at::n at::native::binary_internal::MulFunctor< [lambda(int) (instance 1)]>(int, T3)
13	1.6%		PyTorch ATen	void at::native::reduce_kernel<(int)512, at::native::MeanOps<float, float, float,

排名	时间占比	易读内核名	库	完整函数签名
		Mean Reduction (float)		
14	1.5%	Elementwise Neg (BF16)	PyTorch ATen	void at::native::elementwise_kernel<(int)4, (int)64, (int)128, (int)4>(at::native::gpu_kernel_impl_nocast<at::native::bfloat16_t> (instance 2)]::operator ()() const::[lambda(c10::BFloat16) (instance 1)]>(at::native::bfloat16_t, T3)
15	1.4%	Flash Split-KV Combine	FlashAttention	void flash::flash_fwd_splitkv_combine_kernel<(int)4, (bool)0, (bool)0, cutlass::bfloat16_t>(int)4, cutlass::bfloat16_t>>, (int)4, (int)4, (int)128, (int)4>

## 函数名解读说明

模板参数：- 尖括号 < > 中的值为编译期配置 - 数据类型：\_\_nv\_bfloat16、float、c10::BFloat16、cutlass::bfloat16\_t - 分块/铺片尺寸：如 (int)128, (int)64, (int)128, (int)4 对应 block/warp/thread 等配置 - 布尔开关：(bool)0 (false)、(bool)1 (true) 控制内核变体

名称重整 (Mangled)：- T1、T2、T3 等为 C++ 模板参数占位符 - cuBLAS 中的 T13 表示参数包展开

Lambda 表达式：- [lambda() (instance N)] 为 PyTorch 函数式风格生成的匿名函数 - 通过实例编号区分相似签名的多个 lambda

命名空间前缀：- at::native:: - PyTorch ATen (A Tensor Library) 原生 CUDA 内核 - internal::gemvx:: - cuBLAS 内部 GEMV 实现 - flash:: - FlashAttention 内核

实践用途：1. 在 Nsight Compute .ncu-rep 或 CSV 中进行精确字符串匹配  
2. 复制完整签名以过滤分析输出 3. 追踪至 PyTorch/cuBLAS/CUTLASS 的具体模板实例 4. 与 ncu-v2/analysis/roofline\_per\_kernel/ 中的每内核屋脊线图交叉引用 5. 解析函数签名以抽取配置参数用于自动化分析

相似内核的关键差异：- GEMV-1 vs GEMV-2：模板参数 (int)7 vs (int)6, 影响内部铺片策略 - Cat Batched Copy 变体：(int)3, (int)128 vs (int)4, (int)64, 指定拷贝维度与分块大小 - 向量化 vs 非向量化点算子：vectorized\_elementwise\_kernel 使用向量装载/存储 ((int)4 表示 4 元向量)