Analyse de l'étape de propagation de segmentation version git 5c6bf9c du 2018-05-04 (dernière version remontée par G. Michelin)

Contents

1	Overview	2
2	4-fuse.py	3
3	ASTEC/ASTEC.py	5
	3.1 compute_volumes()	5
	3.2 create_seed()	5
	3.3 create_seeds()	6
	3.4 cell_propagation()	7
	3.5 extract_seeds()	7
	3.6 slices_dilation()	9
	3.7 to_u8()	9
	3.8 get_seeds()	
	3.9 get_back_parameters()	
	3.10 get_seeds_from_optimized_parameters()	
	3.11 perform_ac()	
	3.12 volume_checking()	
	3.13 outer_correction()	
	3.14 segmentation_propagation_seeds_init_and_deform()	
	3.15 segmentation_propagation_from_seeds()	
		28
	3.16 segmentation_propagation()	

1 Overview

L'appel se fait par le fichier 4-fuse.py. C'est là que se fait la boucle sur le temps pour segmenter successivement tous les points de temps.

La segmentation d'un point de temps $t+\delta t$ se fait par l'appel de la fonction segmentation_propagation() (section 3.16, page 28) avec en paramètres les images fusionnées, I_t et $I_{t+\delta t}$ ainsi que la segmentation à t, S_t^* .

segmentation_propagation() fait les opérations suivantes

- 1. non_linear_registration() de ASTEC/CommunFunctions/cpp_wrapping.py qui calcule la transformation non-linéaire $\mathcal{T}_{t\leftarrow t+\delta t}$.
- 2. segmentation_propagation_seeds_init_and_deform() (section 3.14, page 23), qui calcule

$$S_{t+\delta t \leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t \leftarrow t+\delta t}$$

[1, section 2.3.3.4], soit les graines projetées (cellules de S_t^{\star} érodées puis transformées dans $I_{t+\delta t}$).

- 3. apply_trsf() de ASTEC/CommunFunctions/cpp_wrapping.py qui calcule $S_t^{\star} \circ \mathcal{T}_{t \leftarrow t + \delta t}$, soit la segmentation à t projetée à $t + \delta t$
- 4. Une autre image d'intensité $I_{t+\delta t}$ peut être calculée avec le rehaussement de membrane
- 5. segmentation_propagation_from_seeds(), (section 3.15, page 24) avec en paramètres l'image de segmentation à t, S_t^{\star} , l'image d'intensité à $t + \delta t$ sur un octet, $I_{t+\delta t}$, $S_{t+1\leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+\delta t}$, soit les graines projetées (cellules de S_t^{\star} érodées puis transformées dans $I_{t+\delta t}$)
 - (a) Calcul de \tilde{S}_{t+1} par ligne de partage des eaux avec les graines $S_{t+1\leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+\delta t}$
 - (b) appel à get_seeds() (section 3.8, page 9). Pour chaque cellule, et pour un ensemble de valeurs de $h \in [h_{min}, h_{max}]$ (avec un pas de 2), get_seeds() calcule le nombre de h-minima qui sont strictement inclus dans la cellule c de \tilde{S}_{t+1}
 - (c) appel à get_back_parameters() (section 3.9, page 11), qui détermine, pour chaque cellule, le nombre de graines à considérer et les valeurs de paramètres (h, σ) , associés.
 - (d) appel à get_seeds_from_optimized_parameters() (section 3.10, page 12) ...

2 4-fuse.py

```
[...]
  115 ### Building paths from nomenclature.py and parameters file
  117 path_fuse_exp = replaceFlags(path_fuse_exp, p)
  118 print "Fused data will be searched in directory %s"%replaceFlags(path_fuse_exp,
  120 assert os.path.isdir(path_fuse_exp), "Provided fuse directory '%s' not found"
  121
                                          %path_fuse_exp
  122 path_fuse_exp_files = replaceFlags(path_fuse_exp_files, p)
  124 path_seg = replaceFlags(path_seg, p)
  125 path_seg_exp = replaceFlags(path_seg_exp, p)
  126 path_seg_exp_files = replaceFlags(path_seg_exp_files, p)
  127 path_seg_exp_lineage = replaceFlags(path_seg_exp_lineage, p)
  128 path_seg_exp_lineage_test = replaceFlags(path_seg_exp_lineage_test, p)
  129 path_seg_exp_reconstruct=replaceFlags(path_seg_exp_reconstruct,p)
  130 path_seg_exp_reconstruct_files=replaceFlags(path_seg_exp_reconstruct_files,p)
  131 if not p.astec_keep_reconstruct_files:
          path_seg_exp_reconstruct_files = None
  133 path_log_file = replaceFlags(path_seg_logfile, p)
[...]
  179 ### Segmentation Propagation Stuff ###
  181
  182 # ASTEC segmentation propagation
  184 # Read the lineage tree (in case it was previously created)
  185 lin_tree_information=read_lineage_tree(path_seg_exp_lineage)
  186
  187 begin=p.begin+p.raw_delay
  188 end=p.end+p.raw_delay
  190 ####SAFETY CHECK AFTER RELAUNCH
[...]
  228 ### PROCESS PROPAGATION SEGMENTATION
  229 for t in range(begin, end):
  230
          time_segment=t+p.delta #Time point of Segmentation
  231
          print 'Starting the segmentation at ' + str(time_segment)
  232
          fused_file_ref=replaceTIME(path_fuse_exp_files, t) #Previous image file
  233
          fused_file=replaceTIME(path_fuse_exp_files, time_segment) #To be segmented
  234
          segmentation_file_ref=replaceTIME(path_seg_exp_files, t) #Prev. seg file
  235
          segmentation_file=replaceTIME(path_seg_exp_files, time_segment) #Output seg
  236
          reconstruct_file=None
  237
  238
          if p.astec_keep_reconstruct_files:
  239
              reconstruct_file=replaceTIME(path_seg_exp_reconstruct_files, \
  240
                                          time_segment)
  241
          # TEMPORARY FOLDER
  242
          temporary_folder=replaceTIME(os.path.join(path_seg_exp,'TEMP_'+FLAG_TIME),\
```

```
243
                                    t)
244
        os.system("mkdir -p " + temporary_folder ) # Make temporary folder
245
246
        vf_file=replaceTimes( \
247
                os.path.join( \
248
                temporary_folder,'VF_t'+FLAG_TIMEREF+'_on_t'+FLAG_TIMEFLO+'.inr' \
                ), {FLAG_TIMEREF:t,FLAG_TIMEFLO:time_segment})
249
250
        h_min_files=replaceTIME(os.path.join(temporary_folder, \)
251
                                'h_min_t$TIME_h$HMIN_s$SIGMA.inr'),time_segment)
252
        seed_file=replaceTIME(os.path.join(temporary_folder,'Seed_t$TIME.inr'),t)
253
        print vf_file
254
        print h_min_files
255
        print seed_file
256
        #PROCESS PROGATION SEGMENTATION
257
258
        seg_from_opt_h, lin_tree_information=segmentation_propagation( \
259
            t,fused_file_ref,segmentation_file_ref, fused_file, \
260
            seed_file, vf_file, h_min_files, \
261
           p.astec_h_min_min, p.astec_h_min_max, p.astec_sigma1, \
262
            lin_tree_information, p.delta, p.astec_nb_proc, \
263
            membrane_reconstruction_method=p.astec_membrane_reconstruction_method,\
264
            fusion_u8_method=p.astec_fusion_u8_method, \
265
            flag_hybridation=p.astec_flag_hybridation, \
            RadiusOpening=p.astec_RadiusOpening, Thau=p.astec_Thau, \
266
            MinVolume=p.astec_MinVolume, \
267
268
            VolumeRatioBigger=p.astec_VolumeRatioBigger, \
269
            VolumeRatioSmaller=p.astec_VolumeRatioSmaller, \
270
            MorphosnakeIterations=p.astec_MorphosnakeIterations, \
            NIterations=p.astec_NIterations, DeltaVoxels=p.astec_DeltaVoxels, \
271
272
            rayon_dil=p.astec_rayon_dil, \
273
            sigma_membrane=p.astec_sigma_membrane, \
274
            manual=p.astec_manual, \
275
            manual_sigma=p.astec_manual_sigma, \
276
           hard_thresholding=p.astec_hard_thresholding, \
277
            hard_threshold=p.astec_hard_threshold, \
278
            sensitivity=p.astec_sensitivity, \
279
            sigma_TV=p.astec_sigma_TV, \
280
            sigma_LF=p.astec_sigma_LF, \
281
            sample=p.astec_sample, \
           keep_membrane=False, keep_all=False, nb_proc_ACE=p.astec_nb_proc_ace,\
282
283
            min_percentile=p.astec_min_percentile, \
284
           max_percentile=p.astec_max_percentile, \
            min_method=p.astec_min_method, max_method=p.astec_max_method,\
285
286
            sigma_hybridation=p.astec_sigma_hybridation, \
287
            path_u8_images=reconstruct_file, \
288
            verbose=True)
```

Appel à segmentation_propagation(), cf section 3.16, page 28

- \bullet t : temps pour l'image de référence, on va segmenter l'image suivante, ie t+1
- fused_file_ref : nom de l'image d'intensite (fusionnée) à t, I_t
- segmentation_file_ref : nom de l'image de segmentation à t, S_t^{\star}

```
• fused_file : nom de l'image d'intensite (fusionnée) à t+1, I_{t+1}
  • seed_file : nom de l'image des graines
  • vf_file : nom de la transformation non-linéaire \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}
  • h_min_files : nom générique des images de h_{min} (paramétré par TIME, HMIN, et SIGMA)
   290
           #SAVE OUTPUT
   291
           print 'Write the segmentation in ' + segmentation_file
   292
           imsave(segmentation_file, seg_from_opt_h)
   293
           #Save the current lineage tree
   294
           write_lineage_tree(path_seg_exp_lineage,lin_tree_information)
           os.system("rm -rf " + temporary_folder ) #delete temporary folder
   295
   296
   297 print 'ASTEC SEGMENTATION DONE'
   298
   299 ### PROCESS LINEAGE TREE FILE VERIFICATION
   300 print 'PROCESS LINEAGE TREE VERIFICATION'
   301 image_dict_seg=imageDict(path_seg_exp_files.replace(FLAG_TIME,"*"))
   302 report=pkl_lineage_test(lin_tree_information, image_dict_seg, \
                                 file_out=path_seg_exp_lineage_test)
   303
   304 print report
   305 print 'LINEAGE TREE FILE VERIFICATION DONE'
3
    ASTEC/ASTEC.py
3.1 compute_volumes()
    14 def compute_volumes(im, labels = None, real = True):
    15
    16
           Return a dictionary, { label: volume }
    17
           im : SpatialImage (label image)
           labels: list of labels for which to compute the volumes (if None, all volumes are computed)
    19
    20
           labels = np.unique(im)
    21
           volume = nd.sum(np.ones_like(im), im, index=np.int16(labels))
    22
    23
           return dict(zip(labels, volume))
3.2 create_seed()
    26 def create_seed(parameters):
    27
    28
           Erodes the label i in the binary image tmp
    29
           tmp : binary SpatialImage
    30
           max_size_cell : size max allow for a cell (here put at np.inf)
    31
           size_cell : size of the cell to erode
    32
           iterations : maximum number of iterations for normal cells
    33
           out_iterations : maximum number of iterations for exterior
    34
           bb : bounding box if tmp in the global image (necessary when computing in parallel)
    35
           i : label of the cell to erode
    36
    37
           tmp, max_size_cell, size_cell, iterations, out_iterations, bb, i=parameters
```

```
38
       nb_iter=iterations
39
       if i==1:
40
           nb_iter=out_iterations
41
           opened=nd.binary_erosion(tmp, iterations=nb_iter)
42
           while len(nd.find_objects(opened))!=1 and nb_iter>=0:
43
               nb_iter-=1
44
               opened=nd.binary_erosion(tmp, iterations=nb_iter)
45
       else:
46
           opened=nd.binary_erosion(tmp, iterations=nb_iter)
47
           while len(nd.find_objects(opened))!=1 and nb_iter>=0:
48
               nb_iter-=1
49
               opened=nd.binary_erosion(tmp, iterations=nb_iter)
50
       if max_size_cell<size_cell:</pre>
51
           num=1
52
       else:
53
           num=i
54
       return opened, num, bb
```

3.3 create_seeds()

85

pool.terminate()

Retourne une SpatialImage où les cellules de taille supérieure à min_size_cell (1000) sont érodées d'au plus 10 itérations pour les cellules et 25 pour le fond.

```
57 def create_seeds(seg, max_size_cell=np.inf, min_size_cell=1000, iterations=10, out_iterations=25
58
59
       Erodes all the labels in the segmented image seg
60
       seg : Segmentation to erode (SpatialImage)
       max_size_cell : size maximum of a cell in number of voxels
61
62
       min_size_cell : size minimum of a cell in number of voxels
       iterations: maximum number of iterations for normal cells
63
       out_iterations : maximum number of iterations for exterior
64
65
       nb_proc : number maximum of processors allowed to be used
66
67
       from multiprocessing import Process, Queue, Pool
68
       bboxes=nd.find_objects(seg)
69
       seeds=np.zeros_like(seg)
70
       a=np.unique(seg)
71
       pool=Pool(processes=nb_proc)
72
       count=0
73
       mapping=[]
74
       for i in a:
75
           tmp=seg[bboxes[i-1]]==i
76
           size_cell=np.sum(tmp)
77
           if size_cell>min_size_cell:
78
               count+=1
79
               mapping.append((tmp, \
80
                               max_size_cell, size_cell, \
                               iterations, out_iterations, \
81
82
                               bboxes[i-1], i))
83
       outputs=pool.map(create_seed, mapping)
84
       pool.close()
```

```
86    for seed, num, bb in outputs:
87        seeds[bb][seed]=num
88    return SpatialImage(seeds, voxelsize=seg.voxelsize)
```

3.4 cell_propagation()

Appelé par get_seeds() (section 3.8, page 9) et get_seeds_from_optimized_parameters() (section 3.10, page 12)

Pour une sous-image contenant une cellule et une sous-image correspondant contenant des minima étiquetés, sélectionne les minima strictement inclus dans la cellule, et renvoie leur nombre total. Cette procédure est similaire à extract_seeds() (section 3.5, page 7), toutefois extract_seeds() renvoie un nombre de graines d'au plus 3, et en sélectionne au plus 2.

```
92 def cell_propagation(parameters):
    93
    94
           Return the seeds in seeds_not_prop stricly included in cell c in seg_c
    95
           seg_c : segmented image (SpatialImage)
           c : label of the cell to process
    96
    97
           seeds_not_prop : image of seeds (SpatialImage)
    98
    99
           seg_c, c, seeds_not_prop=parameters
   • seg_c: une sous-image où la cellule est à c et le reste à 1.
   • c : le label de la cellule
   • seeds_not_prop : la sous-image des h-minima étiquetés
           if len(np.unique(seg_c))!=2: # DON'T MESS WITH THE SEEDS ! YOU NEED ONE AND ONLY ONE !!
   100
   101
                return
   102
           seg_out=None
   103
           labels=list(np.unique(seeds_not_prop[seg_c==c]))
on récupère les labels qui sont dans la cellule
   104
           #if 0 in labels:
   105
           labels.remove(0) #TODO Check if 0 is inside labels list
   106
           final labels=[]
           for 1 in labels:
   107
                if (seg_c[seeds_not_prop==1]==c).all():
on vérifie que le h-minimum du label est entièrement dans la cellule
   109
                    final_labels.append(1)
   110
           nb=len(final_labels)
```

Retourne None, le nombre de h-minima, la liste des labels des h-minima, le label de la cellule

return seg_out, nb, final_labels, c

3.5 extract_seeds()

111

Appelé par get_seeds_from_optimized_parameters() (section 3.10, page 12) et volume_checking() (section 3.12, page 17). Cette procédure est similaire à cell_propagation() (section 3.4, page 7). Cependant extract_seeds() renvoie le nombre total de graines dans la cellule d'au plus 3, en en sélectionnant au plus 2, alors que cell_propagation() les dénombre toutes.

```
113 def extract_seeds(seg_c, c, path_seeds_not_prop=None, bb=None, accept_3_seeds=False):
```

Appelé par get_seeds_from_optimized_parameters (section 3.10, page 12). Il y a des similarités avec cell_propagation()

- $\bullet\,$ seg_c : sous-image où la cellule est à c et le reste à 1
- c : label de la cellule
- path_seeds_not_prop : sous-image des h-minima, s'appelait seeds_ex lors de l'appel. Les h-minima ontété étiquetés par find_local_minima()

```
.....
114
115
        Return the seeds from seeds_not_prop stricly included in cell c from seg_c (the labels of th
        seg_c : segmented image (SpatialImage)
116
117
        c : label of the cell to process
118
        seeds_not_prop : image of seeds (can be the path to the image or the SpatialImage)
        bb : if seeds_not_prop is a path then bb is the bounding box of c in seeds_not_prop
119
120
        accept_3_seeds : True if 3 seeds can be accepted as a possible choice
121
122
        if type(path_seeds_not_prop)!=SpatialImage:
123
            seeds_not_prop_out=imread(path_seeds_not_prop)
124
            seeds_not_prop=seeds_not_prop_out[bb]
        else: ## Then path_seeds_not_prop is the actual image we want to work with
125
126
            from copy import deepcopy
            seeds_not_prop=deepcopy(path_seeds_not_prop)
127
128
        labels=list(np.unique(seeds_not_prop[seg_c==c]))
```

Récupère les labels des graines qui intersectent la cellule

```
129    labels.remove(0)
130    final_labels=[]
131    for l in labels:
132        if (seg_c[seeds_not_prop==l]==c).all():
133             final_labels.append(1)
```

Test si le label est entièrement inclus dans la cellule

```
134
        if len(final_labels)==1:
            return (1, (seeds_not_prop==final_labels[0]).astype(np.uint8))
135
136
        elif len(final_labels) == 2:
137
            return (2, ((seeds_not_prop==final_labels[0]) +
                        2*(seeds_not_prop==final_labels[1])).astype(np.uint8))
138
139
        elif len(final_labels) == 3 and not accept_3_seeds: # "too much seeds in the second extraction"
140
            return (3, ((seeds_not_prop==final_labels[0]) +
141
                        2*(seeds_not_prop==final_labels[1])).astype(np.uint8))
```

accept_3_seeds est à False par défaut, et ne peut pas être modifié lors de l'appel d'extract_seeds(), donc en cas de 3 graines, on ne numérote que les 2 premières, mais on renvoie un nombre de 3 graines quand même. Les lignes ci-après ne sont pas utiliées. Le cas de plus de 3 graines n'est pas prévu.

```
elif len(final_labels)=3 and accept_3_seeds: #"accept 3 seeds !"

return (3, ((seeds_not_prop==final_labels[0]) +

2*(seeds_not_prop==final_labels[1]) +

3*(seeds_not_prop==final_labels[2])).astype(np.uint8))
```

Retourne le nombre de labels, ainsi qu'une sous-image avec les graines étiquettées à partir de 1.

```
3.6
      slices_dilation()
   147 def __slices_dilation(slices, maximum=[np.inf, np.inf, np.inf]):
           return tuple([slice(max(0, s.start-1), min(s.stop+1, maximum[i])) for i, s in enumerate(slice)
   148
   149
   150 def slices_dilation(slices, maximum=[np.inf, np.inf, np.inf], iterations=1):
   151
            for i in range(iterations):
   152
                slices=_slices_dilation(slices, maximum)
   153
           return slices
3.7 \text{ to}_u8()
   156 def to_u8(im, lt=0):
   157
   158
            Return a SpatialImage in unsigned int
            im : SpatialImage
   159
           lt : if the smallest value in the intensity image can be "predicted"
   160
   161
   162
           from copy import deepcopy
   163
            imcp=deepcopy(im)
           tmp=imcp[:,:,imcp.shape[2]/3]
   164
   165
           fper=np.percentile(tmp[tmp>=lt], 1)
   166
           nper=np.percentile(tmp[tmp>=lt], 99)
   167
            imcp[imcp<fper]=fper</pre>
   168
            imcp[imcp>nper]=nper
   169
           #im-=fper
   170
           np.subtract(imcp, fper, out=imcp, casting='unsafe')
   171
           return SpatialImage(np.uint8(np.linspace(0, 255, nper-fper+1), casting='unsafe')[imcp], voxe
3.8
      get_seeds()
Appelé par segmentation_propagation_from_seeds(), section 3.15
   Compte les h-minima strictement inclus dans la cellule pour un ensemble de valeurs de h
   174 def get_seeds(seg, h_min_min,h_min_max, sigma, cells, fused_file, path_h_min, bounding_boxes, nb
Appel à get_seeds(), cf section 3.8, page 9.
   • seg : image de segmentation \hat{S}_{t+1}. S'appelait segmentation lors de l'appel
   • h_{\min}: plus petite valeur de h pour le calcul des h-minima
   • h_min_max : plus grande valeur de h pour le calcul des h-minima
   \bullet sigma : \sigma pour le lissage gaussien avant le calcul des h-minima
   • cells : liste des cellules
   • fused_file : image originale I_{t+1}
   • path_h_min : nom générique pour les images de h-minima
   • bounding_boxes : boites englobantes des cellules
            11 11 11
   175
   176
           Return the number of seeds found for each cell in seg for different h_min values (from h_min
   177
           seg : Segmented image (SpatialImage)
           h_min_max : starting maximum value of h_min
   178
           sigma : sigma of the gaussian smoothing (in voxels)
   179
```

cells : cells contained in seg

180

```
181
        fused_file : path (?) towards the fused image on which to perform the local minima detection
182
        path_h_min : format of h minima file names
183
        bounding_boxes : bounding boxes of the cells in seg (to fasten the computation)
        verbose : verbose mode (False or True)
184
185
186
        from multiprocessing import Pool
        nb_cells={}
187
188
        treated=[]
        parameters={}
189
190
        mask=None
191
        temp_path_h_min=path_h_min.replace('$HMIN',str(h_min_max))
192
        if not os.path.exists(temp_path_h_min):
193
            seeds_not_prop, mask=find_local_minima(temp_path_h_min, fused_file, h_min_max, sigma=sig
194
        else:
195
            seeds_not_prop=imread(temp_path_h_min)
```

find_local_minima() fait successivement un lissage gaussien, un calcul des h-minima (renvoie une image de "différence"), puis un seuillage par hysteresis avec un seuil bas de 1 et un seuil haut à h (les composantes sont étiquetées). Renvoie seeds_not_prop, SpatialImage résultat du seuillage par hystérésis, et mask, image de "différence" résultat du calcul des h-minima. Du fait de la relation d'ordre pour les h-minima, on peut calculer les prochains (avec h plus petit) dans cette image. find_local_minima() est dans ASTEC/CommunFunctions/cpp_wrapping.py

```
196
197
        h_min=h_min_max
198
        tmp_nb=[]
        checking=True
199
200
        while (checking):
201
            mapping=[]
202
            tmp_nb=[]
203
            for c in cells:
204
                if not c in treated:
205
                     bb=slices_dilation(bounding_boxes[c], maximum=seg.shape, iterations=2)
                    seg_c=np.ones_like(seg[bb])
206
                    seg_c[seg[bb]==c]=c
207
208
                    mapping.append((seg_c, c, seeds_not_prop[bb]))
```

Pour chaque cellule c, on dilate sa boite englobante, puis on construit une sous-image où la cellule est à c et le reste à 1.

```
209
210 pool=Pool(processes=nb_proc)
211 outputs=pool.map(cell_propagation, mapping)
```

• seg_c : une sous-image où la cellule est à c et le reste à 1.

on passe à cell_propagation() (section 3.4, page 7)

- c : le label de la cellule
- seeds_not_prop[bb] : la sous-image des h-minima étiquetés

```
212 pool.close()
213 pool.terminate()
```

cell_propagation() retourne

```
• seg_c : None,
   • nb : le nombre de h-minima strictement inclus dans la cellule
   • labels : liste des labels de ces h-minima
   • c : le label de la cellule
   214
                for seg_c_p, nb, labels, c in outputs:
   215
                     tmp_nb.append(nb)
   216
                     nb_cells.setdefault(c, []).append(nb)
                     parameters.setdefault(c, []).append([h_min, sigma])
   217
   218
   219
                h_{min}=2
                checking=h_min>=h_min_min and (((np.array(tmp_nb)<=2) & (np.array(tmp_nb)!=0)).any() or
   220
   221
                if checking:
   222
                     temp_path_h_min=path_h_min.replace('$HMIN',str(h_min))
   223
                     if not os.path.exists(temp_path_h_min):
   224
                         seeds_not_prop, mask=find_local_minima(temp_path_h_min,fused_file, h_min, mask=m
   225
   226
                         seeds_not_prop=imread(temp_path_h_min)
                     if seeds_not_prop is None:
   227
   228
                         checking=False
   229
            return nb_cells, parameters
Retourne
   • nb_cells: liste pour chaque cellule, du nombre de h-minima strictement inclus dans la cellule de \hat{S}_{t+1}
   • parameters: liste pour chaque cellule, des paramètres de calcul des h-minima (h et \sigma)
      get_back_parameters()
Appelé par segmentation_propagation_from_seeds(), section 3.15
   232 def get_back_parameters(nb_cells, parameters, lin_tree, cells, Thau=25):
   • nb_cells: iste pour chaque cellule, du nombre de h-minima strictement inclus dans la cellule de S_{t+1}.
     C'est le Count^h(c) de [1, section 2.3.3.5, page 71].
   • paramètres : liste pour chaque cellule, des paramètres de calcul des h-minima (h et \sigma)
   • lin_tree : fichier de linéage
   • cells : liste des cellules
   • Thau : \tau pour le calcul du score s(c) = N_{2+}(c).N_2(c) > \tau [1, page 72].
   233
   234
            Return the correct h-minima value for each cell
   235
            nb_cells : { cell: [#seeds, ] }: dict, key: cell, values: list of #seeds
   236
            parameters : { cell: [[h_min, sigma], ]}: dict matching nb_cells, key: cell, values: list of
   237
   238
            lin_tree_back={ v:k for k, val in lin_tree.iteritems() for v in val }
   239
            right_parameters={}
   240
            cells_with_no_seed=[]
   241
            ## 2 plateau size vs noise ##
```

for c, s in nb_cells.iteritems():

score=nb_2*nb_3

 $nb_2=np.sum(np.array(s)==2)$

nb_3=np.sum(np.array(s)>=2)

242

243

244

245

nb_2 et nb_3 représentent respectivement $N_2(c)$ et $N_{2+}(c)$. La règle est donc

- 1. S'il existe des h donnant 1 ou 2 graines
 - (a) si le score $s(c) = N_{2+}(c).N_2(c)$ est plus grand ou égal que τ (la thèse dit strictement), alors on garde 2 graines
 - (b) sinon $(s(c) = N_{2+}(c), N_{2}(c) < \tau)$ et il existe des h donnant 1 graine, alors on garde une graine
 - (c) sinon $(s(c) = N_{2+}(c).N_2(c) < \tau$ et il n'existe pas de h donnant 1 graine) on garde 2 graines
- 2. sinon (il n'existe pas de h donnant 1 ou 2 graines) et il existe des h donnant 3 graines, alors on garde 3 graines
- 3. sinon (il n'existe pas de h donnant 1 ou 2 ou 3 graines), on dit qu'il n'y a pas de graines

On récupère le premier h donnant le nombre choisi de graines. Comme les h sont parcourus par ordre décroissant, c'est donc le plus grand h donnant ce nombre de graines qui est retenu.

```
246
            if (s.count(1) or s.count(2))!=0:
247
                if score>=Thau:
248
                    h, sigma=parameters[c][np.where(np.array(s)==2)[0][0]]
249
                    nb_final=2
250
                elif s.count(1)!=0:
                    h, sigma=parameters[c][np.where(np.array(s)==1)[0][0]]
251
252
                    nb_final=1
253
                else:
                    h, sigma=parameters[c][np.where(np.array(s)==2)[0][0]]
254
255
                    nb_final=2
                right_parameters[c]=[h, sigma, nb_final]
256
257
            elif s.count(3)!=0:
258
                h, sigma=parameters[c][s.index(3)]
                right_parameters[c]=[h, sigma, 3]
259
260
            else:
261
                cells_with_no_seed.append(c)
                right_parameters[c]=[0, 0, 0]
262
263
        return right_parameters, cells_with_no_seed
264
```

Retourne un tableau avec, pour chaque cellule c, les valeurs de h, σ , et le nombre de graines, ainsi que la liste des cellules sans graines (c'est redondant, puisque ce sont les cellules avec 0 graines).

3.10 get_seeds_from_optimized_parameters()

Appelé par segmentation_propagation_from_seeds(), section 3.15, page 24

266 def get_seeds_from_optimized_parameters(t, seg, cells, cells_with_no_seed, right_parameters,delt

- ullett : temps pour l'image de référence, on va segmenter l'image suivante, ie t+1
- seg: image de segmentation S_{t+1} , SpatialImage. S'appelait segmentation lors de l'appel
- cells : liste des cellules
- cells_with_no_seed : liste des cellules sans graines
- right_parameters : $(H, \sigma, \text{ nombre de graines})$ pour chaque cellule
- delta_t:
- bounding_boxes : boites englobantes pour les cellules
- $im_ref : I_{t+1}$ sur un octet, SpatialImage. S'appelait im_fused_8 lors de l'appel
- seeds : $S_{t+1\leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}$, soit les graines projetées (cellules de S_t^{\star} érodées puis transformées dans I_{t+1}), SpatialImage

• parameters : liste pour chaque cellule, des paramètres de calcul des h-minima (h et σ)

```
11 11 11
267
268
        Return the seed image from the locally parametrized h-minima operator
269
        t : time
270
        seg : propagated segmentation (seg at t deformed on t+dt)
271
        cells: list of cells in seg
272
        cells_with_no_seed : list of cells with no correct parameters
        right_parameters : dict of the correct parameters for every cells
273
274
        delta_t : dt
275
        bounding_boxes: bounding boxes of the cells in seg (to fasten the computation)
276
        im_ref : Intensity image at time t+dt (on which to permorm the watershed)
277
        seeds: Propagated seeds from segmentation at time t (when no correct parameters were found)
278
        parameters : ?
279
        h_min_max : starting maximum value of h_min
        sigma : sigma of the gaussian smoothing (in voxels)
280
        path_h_min : format of h minima file names
281
282
283
        seeds_from_opt_h=np.zeros_like(seg, dtype=np.uint16)
284
        label_max=2
        corres={}
285
286
        divided_cells=[]
287
        h_min_information={}
288
        sigma_information={}
289
        sigma_done=[]
290
        h_min_done=[]
291
        seeds_images={}
292
        for c in cells:
293
         print 'get_seeds_from_optimized_parameters on '+str(c)
294
            if c in cells_with_no_seed:
295
                continue
296
            if not seeds_images.has_key((right_parameters[c][0], right_parameters[c][1])):
297
                path_seeds_not_prop=path_h_min.replace('$HMIN',str(right_parameters[c][0])).replace(
298
                seeds_images[(right_parameters[c][0], right_parameters[c][1])]=imread(path_seeds_not
            bb=slices_dilation(bounding_boxes[c], maximum=seg.shape, iterations=2)
299
300
            seg_c=np.ones_like(seg[bb])
            seg_c[seg[bb]==c]=c
301
302
            seeds_ex=seeds_images[(right_parameters[c][0], right_parameters[c][1])][bb]
```

Pour chaque cellule (qui a des graines), on dilate sa boite englobante, et on crée une sous-image, seg_c, où la cellule est à c et le reste à 1. On récupère aussi la sous-image correspondante, seeds_ex, des h-minima correspondant aux paramètres de la cellule. C'est tout-à-fait similaire à ce qui était fait dans get_seeds() (section 3.8, page 9).

```
nb, seeds_c=extract_seeds(seg_c, c, seeds_ex)
```

Appel à extract_seeds() (section 3.5, page 7)

- seg_c : sous-image où la cellule est à c et le reste à 1
- c : label de la cellule
- seeds_ex : sous-image des h-minima

 $extract_seeds()$ (re)calcule les graines strictement incluses dans la cellule c et renvoie

- nb : le nombre de graines
- seeds_c : sous-image des graines numérotées à partir de 1

Toutefois, le nombre de graines ne peut être que dans [1,2,3] et il ne peut y avoir au plus que 2 graines numérotées. C'est pour ça que le cas nb==3 est identique au cas nb==2 ci-dessous.

```
304
            if nb==1:
305
                corres[c]=[label_max]
                h_min_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=right_parameters[c][0]
306
307
                sigma_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=right_parameters[c][1]
308
                seeds_from_opt_h[bb]+=seeds_c*label_max
309
                label_max+=1
310
            elif nb==2:
                corres[c]=[label_max, label_max+1]
311
312
                divided_cells.append((label_max, label_max+1))
313
                seeds_from_opt_h[bb][seeds_c==1]=label_max
314
                h_min_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=right_parameters[c][0]
                sigma_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=right_parameters[c][1]
315
316
                label_max+=1
317
                seeds_from_opt_h[bb][seeds_c==2]=label_max
                h_min_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=right_parameters[c][0]
318
319
                sigma_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=right_parameters[c][1]
                label_max+=1
320
321
            elif nb==3:
322
                corres[c]=[label_max, label_max+1]
                divided_cells.append((label_max, label_max+1))
323
324
                seeds_from_opt_h[bb][seeds_c==1]=label_max
                h_min_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=right_parameters[c][0]
325
326
                sigma_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=right_parameters[c][1]
327
                label_max+=1
328
                seeds_from_opt_h[bb][seeds_c==2]=label_max
329
                h_min_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=right_parameters[c][0]
                sigma_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=right_parameters[c][1]
330
                label_max+=1
331
```

A la fin de cette etape, seeds_from_opt_h contient les graines numerotees (la numérotation commence à 2, voir l'initialisation de label_max) des cellules qui ont des graines (donc pas celles de la liste cells_with_no_seeds).

```
332
333 print 'Create Background seed'
334
        c=1
335
        seg_c=np.ones_like(seg)
336
        seg_c[seg!=c]=0
337
        sigma_out=sigma
        key_min = (h_min_max, sigma_out)
338
339
        for k in seeds_images.iterkeys():
340
         if k[0] < key_min[0]:
341
         key_min = k
```

Pour la grain du fond, on récupère dans seg_c la "cellule" fond de \tilde{S}_{t+1} (seg_c a donc des 1 pour le fond et des 0 ailleurs), segmentation par ligne de partage des eaux de I_{t+1} avec les graines $S_{t+1\leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}$. On lui affecte des paramètres fictifs (h_{max}, σ) .

```
342
343     print 'Cell propagation'
344     seeds_not_prop=seeds_images[key_min]
345     parameters=(seg_c, c,seeds_not_prop)
346     seg_c_p, nb, labels, c=cell_propagation(parameters)
```

On appelle cell_propagation() (section 3.4, page 7) avec les graines issues du calcul des h_{max} -minima. cell_propagation() retourne None, le nombre de h-minima, la liste des labels des h-minima, le label de la cellule

```
347    corres[1]=[]
348    exterior_corres=[]
349    for l in labels:
350     seeds_from_opt_h=seeds_from_opt_h.astype(np.uint16)
```

On caste seeds_from_opt_h en uint16, mais il avait été construit dans ce type : seeds_from_opt_h=np.zeros_like(seg, d

On a récupéré ici toutes les graines correspondant au fond dans l'image des h_{max} -minima. Autre choix, on aurait pu toutes les mettre à 1.

Pour les cellules "sans graines", on regarde si leur volume (dans S_{t+1}) est suffisamment grand (supérieur à 100). Si oui, on récupère alors la graine correspondante dans $S_{t+1\leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}$ (cellules de S_t^{\star} érodées puis transformées).

```
362

363 print 'Watershed '

364 seg_from_opt_h=watershed(SpatialImage(seeds_from_opt_h, voxelsize=seeds_from_opt_h.voxelsize
```

Ligne de partage des eaux dans I_{t+1}

```
365    for l in exterior_corres:
366        seg_from_opt_h[seg_from_opt_h==1]=1
367    corres[1]=[1]
```

On met les cellules correspondant au fond à 1. Cela n'aurait pas été nécessaire si toutes les graines du fond avaient été mises à 1.

```
return seeds_from_opt_h, seg_from_opt_h, corres, exterior_corres, h_min_information, sigma_i
```

Retourne

• seeds_from_opt_h : une SpatialImage contenant les graines

```
• seg_from_opt_h: une SpatialImage contenant la segmentation  
• corres: un tableau contenant les filiations  
• exterior_corres: une liste contenant la filiation pour le fond (inutile?)  
• h_min_information: une liste contenant les valeurs de h utilises pour chaque cellule  
• sigma_information: une liste contenant les valeurs de \sigma utilises pour chaque cellule  
• divided_cells: une liste contenant les couples de cellules soeurs  
• label_max: le plus grand label utilis (+1)
```

3.11 perform_ac()

```
372 def perform_ac(parameters):
373
374
        Return the shape resulting of morphosnake operation on image I using image S as an initialis
375
        m : label of the cell to work on
376
        daughters: list of the daughters of cell m (to keep track when working in parallel)
377
        bb : bounding boxe of m
378
        I : intensity image to perform active contours on (SpatialImage)
379
        S: segmented image to perform active contours from (SpatialImage, must contain the label m)
        11 11 11
380
381
382
        m, daughters, bb, I, S, Morphosnake Iterations, NIterations, Delta Voxels = parameters
383
384
        import os
385
        from scipy import ndimage as nd
386
        import morphsnakes
387
        cell_num=m
388
        Sb=nd.binary_erosion(S!=cell_num, iterations=MorphosnakeIterations, border_value=1)#[:,:,sl]
389
        image_input='tmp_'+str(cell_num)+'.inr'
390
        gradient_output='tmp_out_'+str(cell_num)+'.inr'
391
        imsave(image_input, I)
392
        gradient_norm(image_input,gradient_output)
393
        gI = imread(gradient_output)
394
        os.system('rm -f '+image_input+' '+gradient_output)
395
        gI=1./np.sqrt(1+100*gI)
396
397
398
        macwe = morphsnakes.MorphGAC(gI, smoothing=3, threshold=1, balloon=1)
399
        macwe.levelset = Sb
400
        bef=np.ones_like(Sb)
401
        from copy import deepcopy
402
        for i in xrange(NIterations):
403
            beff=deepcopy(bef)
404
            bef=deepcopy(macwe.levelset)
405
            macwe.step()
406
            if np.sum(bef!=macwe.levelset) < DeltaVoxels or np.sum(beff!=macwe.levelset) < DeltaVoxels:
407
                break
408
        out=macwe.levelset
409
        tmp=nd.binary_fill_holes(out)
410
        cell_out=(out.astype(np.bool) ^ tmp)
411
        return m, daughters, bb, cell_out
```

3.12 volume_checking()

Appelé par segmentation_propagation_from_seeds() (section 3.15, page 24)

```
414 def volume_checking(t,delta_t,seg, seeds_from_opt_h, seg_from_opt_h, corres, divided_cells, bound label_max, exterior_corres, parameters, h_min_information, sigma_information, segmentation_f nb_proc=26,Thau= 25,MinVolume=1000,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioSmaller=0.1,MorphosnakeIndex_from_opt_h, corres, divided_cells, bound label_max, exterior_corres, parameters, h_min_information, sigma_information, segmentation_f
```

- t : temps pour l'image de référence, on va segmenter l'image suivante, ie t+1
- delta t:
- seg : image de segmentation \tilde{S}_{t+1} , SpatialImage. S'appelait segmentation lors de l'appel. C'est la segmentation de I_{t+1} avec les graines projetées $S_{t+1\leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}$,
- seeds_from_opt_h : une SpatialImage contenant les graines (obtenues avec les paramètres optimaux pour chaque cellule)
- seg_from_opt_h: une SpatialImage contenant la segmentation obtenue avec les graines de seeds_from_opt_h
- corres : un tableau contenant les filiations de chaque cellule de la segmentation à t
- divided_cells : une liste contenant les couples de cellules soeurs
- bounding_boxes : boites englobantes pour les cellules
- right_parameters : $(h, \sigma, nombre de graines)$ optimaux pour chaque cellule
- $im_ref : I_{t+1}$ sur un octet, SpatialImage. S'appelait im_fused_8 lors de l'appel
- im_ref16 : I_{t+1} sur un ou deux octet, SpatialImage. Peut être identique à im_ref. S'appelait im_fused lors de l'appel.
- seeds : $S_{t+1\leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}$, soit les graines projetées (cellules de S_t^{\star} érodées puis transformées dans I_{t+1}) SpatialImage
- nb_cells: liste pour chaque cellule, du nombre de h-minima strictement inclus dans la cellule de S_{t+1} . C'est le Count h(c) de [1, section 2.3.3.5, page 71].
- label_max : le plus grand label utilis pour les graines (+1)
- exterior_corres: une liste contenant la filiation (les labels des graines) pour le fond (inutile?)
- paramètres : liste pour chaque cellule, de tous les paramètres de calcul des h-minima (h et σ)
- h_min_information : une liste contenant les valeurs de h utilises pour chaque cellule
- sigma_information : une liste contenant les valeurs de σ utilises pour chaque cellule
- segmentation_file_ref : nom de l'image de segmentation à t, S_t^{\star}
- path_seg_trsf: om de l'image de segmentation S_t^{\star} transformée dans I_{t+1} , soit $S_t^{\star} \circ \mathcal{T}_{t \leftarrow t+1}$
- path_h_min : nom générique pour les images de h-minima
- ullet volumes_t_1 : liste des volumes des cellules à t
- ...

```
417
418
       Return corrected final segmentation based on conservation of volume in time
419
       seg : propagated segmentation (seg at t deformed on t+dt) (SpatialImage)
420
        seeds_from_opt_h : optimized seeds (SpatialImage)
421
        seg_from_opt_h : segmented image from seeds_from_opt_h (SpatialImage)
422
        corres: mapping of cells at time t to cells at t+dt in seg_from_opt_h
423
       divided_cells : list of cells that have divided between t and t+dt
424
       bounding_boxes : bounding boxes of the cells in seg (to fasten the computation)
425
       right_parameters : list of parameters used to create seeds_from_opt_h
426
        im_ref : image to segment at time t+dt 8 bits (SpatialImage)
427
        im_ref16 : image to segment at time t+dt in 16 bits (SpatialImage)
428
        seeds: Propagated seeds from segmentation at time t
429
       nb_cells : { cell: [#seeds, ] }: dict, key: cell, values: list of #seeds
430
       label_max : maximum label in seg_from_opt_h
431
        exterior_corres : list of cells that have been corrected for issue in exterior
```

```
432
           parameters : { cell: [[h_min, sigma], ]}: dict matching nb_cells, key: cell, values: list of
   433
           h_min_information : { cell: h_min}: dict associating to each cells the h_min that allowed it
   434
           sigma_information : { cell: sigma}: dict associating to each cells the sigma that allowed it
   435
           segmentation_file_ref : path to the segmentation at time t
   436
           segmentation_file_trsf : path to the segmentation at time t resampled at t+1
           vf_file : path to the vector field that register t into t+dt
   437
           path_h_min : format of h-minima files
   438
   439
           volumes_t_1 : cell volumes at t
   440
           11 11 11
   441
   442
           # seg_origin : original segmentation (SpatialImage)
   443
   444
           seg_origin=imread(segmentation_file_ref)
   445
   446
           volumes_from_opt_h=compute_volumes(seg_from_opt_h)
   447
           if volumes_t_1=={}:
   448
                volumes=compute_volumes(seg_origin)
   449
   450
                volumes=volumes_t_1
   • volumes_from_opt_h: volumes des cellules de la segmentation seg_from_opt_h à t+1
   • volumes : volumes des cellules de la segmentation segmentation_file_ref à t
   451
   452
           bigger=[]
           lower=[]
   453
   454
           to_look_at=[]
           too_little=[]
   455
   456
           for mother_c, sisters_c in corres.iteritems():
   457
                if mother_c!=1:
                    volume_ratio=1-(volumes[mother_c]/np.sum([volumes_from_opt_h.get(s, 1) for s in sist
   458
   459
                    if not (-VolumeRatioSmaller<volume_ratio<VolumeRatioSmaller):</pre>
                        if (volume_ratio>0) and (volumes_from_opt_h.get(s, 1)!=1):
   460
                            bigger.append((mother_c, sisters_c))
   461
                        elif volumes_from_opt_h.get(s, 1)!=1 :
   462
   463
                            lower.append((mother_c, sisters_c))
                        if volume_ratio<-VolumeRatioBigger:</pre>
   464
   465
                            to_look_at.append(mother_c)
   466
                    else :
   467
                        for s in sisters_c:
                            if volumes_from_opt_h[s] < MinVolume:</pre>
   468
   469
                                too_little.append((mother_c, s))
Calcule volume_{ratio} = 1 - vol(mother) / \sum vol(daughter)
```

- - 1. Si $vol(mother)/\sum vol(daughter) \ge 1 + VRS$ ou $1 VRS > vol(mother)/\sum vol(daughter)$ (variation de volume de plus de 10%)
 - (a) Si $\sum vol(daughter) > vol(mother)$, on met le couple (mère, liste des filles) dans bigger
 - (b) sinon (si $\sum vol(daughter) \leq vol(mother)$), on met le couple (mère, liste des filles) dans lower
 - (c) Si $vol(mother)/\sum vol(daughter) \ge 1 + VRB$ (variation de volume de plus de 50%), on ajoute la mère dans to_look_at

2. sinon, si une cellule fille s a un trop petit volume (< 1000), alors on ajoute le couple (mère, fille) dans too_little

Notes:

- Les mères dans to_look_at sont aussi dans lower
- Le cas $vol(mother)/\sum vol(daughter) \leq 1 + VRB$ n'est pas considéré

```
470
471 to_fuse_3=[]
472 change_happen=False
```

to_look_at contient la liste des cellules de S_t^{\star} dont les filles ont une grande diminution de volume (plus de 50%). nb_cells contient le nombre de graines (de h-minima) pour les différentes valeurs de h. nb_cells a été calculé par get_seeds() (section 3.8, page 9).

```
473
        for c in to_look_at:
474
            s=nb_cells[c]
475
            nb_2=np.sum(np.array(s)==2)
            nb_3=np.sum(np.array(s)>=2)
476
            score=nb_2*nb_3
477
478
            if (s.count(1) or s.count(2))!=0:
479
                if score>=Thau:
480
                    h, sigma=parameters[c][np.where(np.array(s)==2)[0][-1]]
481
                    nb_final=2
                elif s.count(1)!=0:
482
483
                    h, sigma=parameters[c][np.where(np.array(s)==1)[0][-1]]
484
485
                else:
                    h, sigma=parameters[c][np.where(np.array(s)==2)[0][-1]]
486
487
                    nb_final=2
488
                right_parameters[c]=[h, sigma, nb_final]
```

On recalcule le score $s(c) = N_{2+}(c).N_2(c) > \tau$ (déjà calculé dans get_back_parameters() (section 3.9, page 11). Les premières lignes (479 à 488) sont identiques aux lignes (247 à 256) de get_back_parameters(), excepté que c'est le plus petit h qui donne ce nombre de graines qui est retenu (plutôt que le plus grand – l'indice [-1] au lieu de [0])

- 1. Si le score donne une graine ($nb_final = 1$) et il existe des h qui donnent 2 graines, on récupère le premier h qui donne 2 graines et on passe donc à 2 graines (mais il y a un test bizarre)
- 2. Si le score donne une ou deux graine(s) (nb_final = 1 or nb_final = 2) et il existe un h qui donne plus de 2 graines, on récupère les paramètres liés au plus petit h (parameters[c][-1]), donc forcément plus de 2 graines. Notons que le cas où nb_final = 1 et qu'il y a des h qui donnent 2 et plus graines est traité 2 fois.

```
if nb_final==1 and s.count(2)!=0:
    h, sigma=parameters[c][s.index(2)]
    path_seeds_not_prop=path_h_min.replace('$HMIN',str(h)).replace('$SIGMA',str(sigmation between the strength of the strength o
```

Comme dans $get_seeds_from_optimized_parameters()$ (section 3.10, page 12), on crée une sous-image, seg_c , où la cellule est à c et le reste à 1. $extract_seeds()$ renvoie le nombre de graines ainsi qu'une sous-image avec ces graines étiquetées.

```
if nb==2 and (seg_from_opt_h[bb][seeds_c!=0]==0).any(): #If we can found 2 seeds
```

On vérifie que l'on a bien 2 graines (ce doit être le cas, ce sont les mêmes opérations que pour get_seeds(), et que seg_from_opt_h[bb] [seeds_c!=0]==0).any() : on prend la sous-image seg_from_opt_h[bb], on la masque par [seeds_c!=0] et on regarde s'il y a des points à 0, ce qui est a priori nécessairement faux, puisque les labels vont de 1 (le fond) à label_max-1 ...

Si oui, on efface dans les graines seeeds_from_opt_h la graine précédente (corres[c][0]) et on y ajoute les 2 nouvelles graines. On met à jour l'information des paramètres dans h_min_information et sigma_information. Notons qu'il aurait fallu y enlever les informations liées à corres[c][0].

ex: del h_min_information[(t+delta_t)*10**4+corres[c][0]]

```
497
                        change_happen=True
498
                        seeds_from_opt_h[seeds_from_opt_h==corres[c][0]]=0
499
                        corres[c]=[label_max, label_max+1]
500
                        divided_cells.append((label_max, label_max+1))
501
                        seeds_from_opt_h[bb][seeds_c==1]=label_max
502
                        h_min_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=h
503
                        sigma_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=sigma
504
                        label_max+=1
505
                        seeds_from_opt_h[bb][seeds_c==2]=label_max
                        h_min_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=h
506
                        sigma_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=sigma
507
508
                        label_max+=1
                if (nb_final==1 or nb_final==2) and (np.array(s)>2).any():
509
510
                    h, sigma=parameters[c][-1]
511
                    path_seeds_not_prop=path_h_min.replace('$HMIN',str(h)).replace('$SIGMA',str(sigm
                    seeds_image=imread(path_seeds_not_prop)
512
513
                    bb=slices_dilation(bounding_boxes[c], maximum=seg.shape, iterations=2)
                    seg_c=np.zeros_like(seg_from_opt_h[bb])
514
515
                    for daughter in corres[c]:
516
                        seg_c[seg_from_opt_h[bb] == daughter] = 1
517
                    seeds_c=np.zeros_like(seg_from_opt_h[bb])
                    seeds_c[(seg_c==1) & (seeds_image[bb]!=0)]=1
518
                    seeds_c[(seg[bb]==c) & (seg_c!=1) & (seeds_image[bb]!=0)]=2
519
520
                    if 2 in seeds_c:
521
                        change_happen=True
522
                        for daughter in corres[c]:
523
                             seeds_from_opt_h[seeds_from_opt_h==daughter]=0
524
                        corres[c]=[label_max, label_max+1]
525
                        divided_cells.append((label_max, label_max+1))
526
                        seeds_from_opt_h[bb][seeds_c==1]=label_max
527
                        h_min_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=h
528
                        sigma_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=sigma
529
                        label_max+=1
530
                        seeds_from_opt_h[bb][seeds_c==2]=label_max
531
                        h_min_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=h
532
                        sigma_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=sigma
533
                        label_max+=1
534
                elif nb_final==1:
```

```
535
                    change_happen=True
536
                    seeds_from_opt_h[seeds_from_opt_h==corres[c][0]]=0
                    seeds_from_opt_h[seeds==c]=corres[c][0]
537
                    label_max+=1
538
539
            elif s.count(3)!=0:
                h, sigma=parameters[c][s.index(3)]
540
                path_seeds_not_prop=path_h_min.replace('$HMIN',str(h)).replace('$SIGMA',str(sigma));
541
                bb=slices_dilation(bounding_boxes[c], maximum=seg.shape, iterations=2)
542
543
                seg_c=np.ones_like(seg[bb])
544
                seg_c[seg[bb]==c]=c
545
                nb, seeds_c=extract_seeds(seg_c, c, path_seeds_not_prop, bb, accept_3_seeds=True)
546
                change_happen=True
                #addition to correct 0-boolean error when len(corres[c])>1
547
548
                for ci in range(len(corres[c])):
                    seeds_from_opt_h[seeds_from_opt_h==corres[c][ci]]=0
549
550
                #seeds_from_opt_h[seeds_from_opt_h==corres[c]]=0
                divided_cells.append((label_max, label_max+1))
551
552
                seeds_from_opt_h[bb][seeds_c==1]=label_max
553
                h_min_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=h
554
                sigma_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=sigma
555
                label_max+=1
                seeds_from_opt_h[bb][seeds_c==2]=label_max
556
                h_min_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=h
557
                sigma_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=sigma
558
559
                label_max += 1
560
                seeds_from_opt_h[bb][seeds_c==3]=label_max
561
                h_min_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=h
562
                sigma_information[(t+delta_t)*10**4+label_max]=sigma
                label_max+=1
563
                to_fuse_3.append([c, (label_max-1, label_max-2, label_max-3)])
564
565
566
567
        if too_little!=[]:
568
569
            for c in too_little:
                #for d in corres[c]:
570
571
                seeds_from_opt_h[seeds_from_opt_h==c[1]]=0
572
                tmp=corres[c[0]]
                tmp.remove(c[1])
573
                if tmp==[]:
574
                    corres.pop(c[0])
575
576
                else:
577
                    corres[c[0]]=tmp
578
                change_happen=True
579
        if change_happen:
580
            seg_from_opt_h=watershed(SpatialImage(seeds_from_opt_h,voxelsize=seeds_from_opt_h.voxels
581
582
            for 1 in exterior_corres:
583
                seg_from_opt_h[seg_from_opt_h==1]=1
584
585
            volumes_from_opt_h=compute_volumes(seg_from_opt_h)
```

```
586
587
        lower=[]
588
        for mother_c, sisters_c in corres.iteritems():
            if mother_c!=1:
589
590
                volume_ratio=1-(volumes[mother_c]/np.sum([volumes_from_opt_h.get(s, 1) for s in sist
                if not (-.1<volume_ratio<.1):</pre>
591
                    if (volume_ratio<0) and volumes_from_opt_h.get(s, 1)!=1:
592
                        lower.append((mother_c, sisters_c))
593
594
        exterior_correction=[]
595
596
        if lower!=[]:
597
            from copy import deepcopy
598
            #tmp=apply_trsf(segmentation_file_ref, vf_file, nearest=True, lazy=False)
            tmp=imread(segmentation_file_trsf)
599
600
            old_bb=nd.find_objects(tmp)
601
            for mother_c, sisters_c in lower:
602
                cell_before=tmp[old_bb[mother_c-1]]==mother_c
603
                cell_after=np.zeros_like(cell_before)
604
                for c in sisters_c:
605
                    cell_after+=seg_from_opt_h[old_bb[mother_c-1]]==c
606
                lost=seg_from_opt_h[old_bb[mother_c-1]][cell_after^cell_before]
                max_share=0
607
                share_lab=0
608
                size={}
609
610
                for v in np.unique(lost):
611
                    size[v]=np.sum(lost==v)
612
                    if np.sum(lost==v)>max_share:
                        max_share=np.sum(lost==v)
613
                        share_lab=v
614
                if share_lab==1 and 1 in tmp[old_bb[mother_c-1]]:
615
616
                    exterior_correction.append((mother_c, sisters_c))
617
            from multiprocessing import Pool
618
            pool=Pool(processes=nb_proc)
            mapping=[]
619
620
            for m, daughters in exterior_correction:
                bb=slices_dilation(old_bb[m-1], maximum=im_ref.shape, iterations=15)
621
622
                im_ref_tmp=deepcopy(im_ref16[bb])
623
                seg_ref_tmp=deepcopy(tmp[bb])
                mapping.append((m, daughters, bb, im_ref_tmp, seg_ref_tmp,MorphosnakeIterations,NIte
624
625
            outputs=pool.map(perform_ac, mapping)
            pool.close()
626
627
            pool.terminate()
            for m, daughters, bb, cell_out in outputs:
628
                seg_from_opt_h[bb][seg_from_opt_h[bb]==1 & cell_out]=daughters[0]
629
630
                if len(daughters)==2:
                    seg_from_opt_h[bb] [seg_from_opt_h[bb] == daughters[1]] = daughters[0]
631
632
                    if tuple(daughters) in divided_cells:
                        divided_cells.remove(tuple(daughters))
633
634
                corres[m] = [daughters[0]]
        for c, tf in to_fuse_3:
635
636
            bb=slices_dilation(bounding_boxes[c], maximum=seg.shape, iterations=2)
```

```
seg_c[seg_from_opt_h[bb] == tf[0]] = tf[0]
   639
               seg_c[seg_from_opt_h[bb] == tf[1]] = tf[1]
   640
               seg_c[seg_from_opt_h[bb] == tf[2]] = tf[2]
   641
               v1=np.sum(seg_c==tf[0])
               v2=np.sum(seg_c==tf[1])
   642
               v3=np.sum(seg_c==tf[2])
   643
               vol_cells_to_f=[v1, v2, v3]
   644
   645
               cell_to_f=np.argmin(vol_cells_to_f)
               tmp=nd.binary_dilation(seg_c==tf[cell_to_f])
   646
   647
               p1=tf[np.argsort(vol_cells_to_f)[1]]
   648
               p2=tf[np.argsort(vol_cells_to_f)[2]]
   649
               im_tmp=np.zeros_like(seg_c)
   650
               im_tmp[seg_c==p1]=p1
   651
               im_tmp[seg_c==p2]=p2
   652
               im_tmp[tmp==False]=0
   653
               p1_share=np.sum(im_tmp==p1)
   654
               p2_share=np.sum(im_tmp==p2)
   655
               if p1_share>p2_share:
   656
                   seg_from_opt_h[seg_from_opt_h==tf[cell_to_f]]=p1
   657
               else:
                   seg_from_opt_h[seg_from_opt_h==tf[cell_to_f]]=p2
   658
   659
               corres[c]=[p1, p2]
               divided_cells.append((p1, p2))
   660
   661
   662
           return seg_from_opt_h, bigger, lower, to_look_at, too_little, corres, exterior_correction
3.13
       outer_correction()
   665 def outer_correction(seg_from_opt_h, exterior_correction,segmentation_file_ref,RadiusOpening=20)
   666
   667
           Return an eroded segmentation correcting for potential errors in the morphsnake
   668
           seg_from_opt_h : segmentated image (SpatialImage)
   669
           exterior_correction : list of cells that have been corrected using morphsnake algorithm
   670
   671
           if exterior_correction!=[]:
   672
            image_input=segmentation_file_ref.replace('.inr','.seg_from_opt_h.inr')
   673
               imsave(image_input, SpatialImage(seg_from_opt_h!=1, voxelsize=seg_from_opt_h.voxelsize).
   674
               image_output=segmentation_file_ref.replace('.inr','.seg_out_h.inr')
               morpho(image_input,image_output,' -ope -R '+str(RadiusOpening))
   675
   676
               opened=imread(image_output)
               cells_to_correct=[i for j in exterior_correction for i in j[1]]
   677
   678
               os.system('rm -f '+image_input+' '+image_output)
   679
               to_remove=opened^(seg_from_opt_h>1)
   680
   681
               for c in cells_to_correct:
                   seg_from_opt_h[((seg_from_opt_h==c) & to_remove).astype(np.bool)]=1
   682
   683
           return seg_from_opt_h
```

637

638

seg_c=np.ones_like(seg_from_opt_h[bb])

3.14 segmentation_propagation_seeds_init_and_deform()

686 def segmentation_propagation_seeds_init_and_deform(t, segmentation_ref, fused_file, seeds_file,

- t : temps pour l'image de référence, on va segmenter l'image suivante, ie t+1
- segmentation_ref : image (ie SpatialImage) de segmentation à t, S_t^*
- fused_file : nom de l'image d'intensite (fusionnée) à $t+1,\,I_{t+1}$
- vf_file : nom de la transformation non-linéaire $\mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}$
- delta_t : pas de temps, l'image à segmenter est $I_{t+\delta t}$, généralement $\delta t=1$

```
687 """

688 Steps 2 to 3 of segmentation propagation:

689 create seeds from reference segmentation, then resample it by transformation application

690 -> generation of seeds_file containing the image of seeds which will be used for segmentation
```

691 """
692 print 'Create The Seeds from '+str(t)

seeds_ref=create_seeds(segmentation_ref, max_size_cell=np.inf)

Appel à create_seeds(), cf section 3.3, page 6. seeds_ref est la SpatialImage S_t^e [1, section 2.3.3.4] où les cellules de taille supérieure à min_size_cell (1000) sont érodées d'au plus 10 itérations pour les cellules et 25 pour le fond.

La dernière ligne calcule $S_{t+1\leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}$ [1, section 2.3.3.4].

3.15 segmentation_propagation_from_seeds()

693

702 def segmentation_propagation_from_seeds(t, segmentation_file_ref, fused_file, fused_file_u8, s 703 RadiusOpening=20,Thau=25,MinVolume=1000,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioSmaller=0.1,Morphose 704 verbose=False):

- t : temps pour l'image de référence, on va segmenter l'image suivante, ie t+1
- segmentation_file_ref : nom de l'image de segmentation à t, S_t^{\star}
- fused_file : ce peut être l'image originale I_{t+1} ou l'image à segmenter sur 1 octet. S'appelait graylevel_file lors de l'appel
- fused_file_u8 : c'est l'image à segmenter sur 1 octet. S'appelait graylevel_file_u8 lors de l'appel
- seeds_file : nom de l'image $S_{t+1\leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}$, soit les graines projetées (cellules de S_t^{\star} érodées puis transformées dans I_{t+1})
- path_seg_trsf: nom de l'image de segmentation S_t^\star transformée dans I_{t+1} , soit $S_t^\star \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}$
- path_h_min : nom générique des images de h_{min} (paramétré par TIME, HMIN, et SIGMA),

```
705 """

706 Steps 4 to 9 of segmentation propagation:

707 - initial watershed

708 - computation of h-minima (get_seeds method)
```

709 - optimal h selection for each cell (get_back_parameters method)

```
710
            - build a seeds image from previous information and new segmentation by watershed (get_seeds
            - morphosnake if needed (called from volume_checking method)
   711
   712
            - last corrections with a morphological opening (outer_correction method)
            Returns seg_from_opt_h, lin_tree_information
   713
   714
                seg_from_opt_h : SpatialImage of the segmentation at t+delta_t
   715
                lin_tree_information : updated lineage tree
            11 11 11
   716
   717
            from copy import deepcopy
   718
            lin_tree=lin_tree_information.get('lin_tree', {})
   719
            tmp=lin_tree_information.get('volumes_information', {})
   720
            volumes_t_1=\{k\%10**4: v \text{ for } k, v \text{ in tmp.iteritems() if } k/10**4 == t\}
   721
            h_min_information={}
   722
   723
   724
            print 'Perform watershed with the seeds from method "segmentation_propagation_seeds_init_and
   725
            im_fused=imread(fused_file)
   726
            im_fused_8=imread(fused_file_u8)
   727
   728
   729
   730
            segmentation=watershed(seeds_file, im_fused_8, temporary_folder=os.path.dirname(path_seg_trs
Calcule la segmentation \hat{S}_{t+1} par ligne de partage des eaux de I_{t+1} avec les graines S_{t+1\leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}.
segmentation est une SpatialImage
   731
            seeds=imread(seeds_file)
   732
            if delSeedsASAP:
   733
                cmd='rm %s'%seeds_file
   734
                if verbose:
   735
                     print cmd
   736
                os.system(cmd)
   737
            cells=list(np.unique(segmentation))
   738
            cells.remove(1)
            bounding_boxes=dict(zip(range(1, max(cells)+1), nd.find_objects(segmentation)))
   739
Calcul des bounding boxes pour les cellules
   740
            treated=[]
   741
   742
            print 'Estimation of the local h-minimas at '+str(t+delta_t)
   743
            nb_cells, parameters=get_seeds(segmentation, h_min_min,h_min_max, sigma, cells, fused_file,
Appel à get_seeds(), cf section 3.8, page 9.
   • segmentation: image de segmentation \hat{S}_{t+1}
   • h_{\min}: plus petite valeur de h pour le calcul des h-minima
   • h_min_max : plus grande valeur de h pour le calcul des h-minima
   \bullet sigma : \sigma pour le lissage gaussien avant le calcul des h-minima
   • cells : liste des cellules
   • fused_file : image originale I_{t+1}
   • path_h_min : nom générique pour les images de h-minima
```

Retourne

• bounding_boxes : boites englobantes des cellules

- nb_cells: liste pour chaque cellule, du nombre de h-minima strictement inclus dans la cellule de \tilde{S}_{t+1} . C'est le Count $^h(c)$ de [1, section 2.3.3.5, page 71].
- parameters: liste pour chaque cellule, des paramètres de calcul des h-minima (h et σ)

744

right_parameters, cells_with_no_seed=get_back_parameters(nb_cells, parameters, lin_tree, cel

Appel à get_back_parameters(), cf section 3.9, page 11.

- nb_cells: liste pour chaque cellule, du nombre de h-minima strictement inclus dans la cellule de \tilde{S}_{t+1} . C'est le Count $^h(c)$ de [1, section 2.3.3.5, page 71].
- \bullet paramètres : liste pour chaque cellule, de tous les paramètres de calcul des h-minima (h et σ)
- lin_tree : fichier de linéage
- cells : liste des cellules
- Thau : τ pour le calcul du score $s(c) = N_{2+}(c).N_2(c) > \tau$ [1, page 72].

Retourne un tableau avec, pour chaque cellule c, les valeurs de h, σ , et le nombre de graines, ainsi que la liste des cellules sans graines (c'est redondant, puisque ce sont les cellules avec 0 graines).

746

Appel à get_seeds_from_optimized_parameters(), cf section 3.10, page 12.

- ullet t : temps pour l'image de référence, on va segmenter l'image suivante, ie t+1
- segmentation: image de segmentation S_{t+1} , SpatialImage
- cells : liste des cellules
- cells_with_no_seed : liste des cellules sans graines
- right_parameters : $(h, \sigma, nombre de graines)$ optimaux pour chaque cellule
- delta_t:
- bounding_boxes : boites englobantes pour les cellules
- $im_fused_8 : I_{t+1}$ sur un octet, SpatialImage
- seeds : $S_{t+1\leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}$, soit les graines projetées (cellules de S_t^\star érodées puis transformées dans I_{t+1}), SpatialImage
- parameters: liste pour chaque cellule, des paramètres de calcul des h-minima (h et σ)

```
print 'Applying volume correction '+str(t+delta_t)

seeds_from_opt_h, seg_from_opt_h, corres, exterior_corres, h_min_information, sigma_informat

right_parameters, delta_t, bounding_boxes, im_fused_8, seeds, parameters, h_min_max, pat
```

Retourne

- seeds_from_opt_h : une SpatialImage contenant les graines
- seg_from_opt_h : une SpatialImage contenant la segmentation
- corres: un tableau contenant les filiations
- exterior_corres : une liste contenant la filiation pour le fond (inutile ?)
- \bullet h_min_information : une liste contenant les valeurs de h utilises pour chaque cellule
- sigma_information : une liste contenant les valeurs de σ utilises pour chaque cellule
- divided_cells : une liste contenant les couples de cellules soeurs
- label_max : le plus grand label utilis (+1)

750

751 print 'Perform volume checking '+str(t+delta_t)

Appel à volume_checking(), cf section 3.12, page 17.

```
• t : temps pour l'image de référence, on va segmenter l'image suivante, ie t+1
• delta_t:
• segmentation : image de segmentation \tilde{S}_{t+1}, SpatialImage
• seeds_from_opt_h: une SpatialImage contenant les graines (obtenues avec les paramètres optimaux
  pour chaque cellule)
• seg_from_opt_h: une SpatialImage contenant la segmentation obtenue avec les graines de seeds_from_opt_h
ullet corres : un tableau contenant les filiations de chaque cellule de la segmentation à t
• divided_cells : une liste contenant les couples de cellules soeurs
• bounding_boxes : boites englobantes pour les cellules
• right_parameters : (h, \sigma, \text{ nombre de graines}) optimaux pour chaque cellule
• im_fused_8 : I_{t+1} sur un octet, SpatialImage
• im_fused : I_{t+1} sur un ou deux octet, SpatialImage
• seeds : S_{t+1\leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}, soit les graines projetées (cellules de S_t^{\star} érodées puis transformées dans
  I_{t+1}) SpatialImage
• nb_cells: liste pour chaque cellule, du nombre de h-minima strictement inclus dans la cellule de S_{t+1}.
  C'est le Count^h(c) de [1, section 2.3.3.5, page 71].
• label_max : le plus grand label utilis pour les graines (+1)
• exterior_corres: une liste contenant la filiation (les labels des graines) pour le fond (inutile?)
• parameters: liste pour chaque cellule, de tous les paramètres de calcul des h-minima (h et \sigma)
• h_min_information : une liste contenant les valeurs de h utilises pour chaque cellule
• sigma_information : une liste contenant les valeurs de \sigma utilises pour chaque cellule
• segmentation_file_ref : nom de l'image de segmentation à t, S_t^{\star}
• path_seg_trsf: om de l'image de segmentation S_t^{\star} transformée dans I_{t+1}, soit S_t^{\star} \circ \mathcal{T}_{t \leftarrow t+1}
• path_h_min : nom générique pour les images de h-minima
• volumes_t_1 : liste des volumes des cellules à t
752
         seg_from_opt_h, bigger, lower, to_look_at, too_little, corres, exterior_correction = volume_
753
              im_fused_8, im_fused, seeds, nb_cells, label_max, exterior_corres, parameters, h_min_inf
754
              nb_proc=nb_proc, Thau=Thau, MinVolume=MinVolume, VolumeRatioBigger=VolumeRatioBigger, Volum
755
756
         print 'Perform Outer Correction '+str(t+delta_t)
757
         seg_from_opt_h = outer_correction(seg_from_opt_h, exterior_correction,segmentation_file_ref,)
758
759
         print 'Compute Volumes'+str(t+delta_t)
760
         volumes=compute_volumes(seg_from_opt_h)
761
         volumes_information={}
762
         for k, v in volumes.iteritems():
763
              volumes_information[(t+delta_t)*10**4+k]=v
764
         for m, d in corres.iteritems():
765
              if m!=1:
766
                   daughters=[]
767
                   for c in d:
768
                       if c in volumes:
769
                            daughters.append(c+(t+delta_t)*10**4)
770
                       else:
771
                            print str(c) +' is not segmented'
772
                   if len(daughters)>0:
773
                       lin_tree[m+t*10**4] = daughters
774
         lin_tree_information['lin_tree']=lin_tree
775
         lin_tree_information.setdefault('volumes_information', {}).update(volumes_information)
776
         lin_tree_information.setdefault('h_mins_information', {}).update(h_min_information)
```

```
777
                           lin_tree_information.setdefault('sigmas_information', {}).update(sigma_information)
       778
                           return seg_from_opt_h, lin_tree_information
       779
3.16
                  segmentation_propagation()
       782 def segmentation_propagation(t, fused_file_ref, segmentation_file_ref, fused_file, veeds_file, vee
                           membrane_reconstruction_method=None, fusion_u8_method=0, flag_hybridation=False,
                           Radius \texttt{Opening=20,Thau=25,MinVolume=1000,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioSmaller=0.1,Morphoses \texttt{MinVolume=1000,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioSmaller=0.1,Morphoses \texttt{MinVolume=1000,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioSmaller=0.1,Morphoses \texttt{MinVolume=1000,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioSmaller=0.1,Morphoses \texttt{MinVolume=1000,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioSmaller=0.1,Morphoses \texttt{MinVolume=1000,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioSmaller=0.1,Morphoses \texttt{MinVolume=1000,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioSmaller=0.1,Morphoses \texttt{MinVolume=1000,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,VolumeRatioBigger=0.5,V
       784
       785
                           rayon_dil=3.6, sigma_membrane=0.9, manual=False, manual_sigma=7, hard_thresholding=False, ha
       786
                           keep_membrane=False, keep_all=False, path_u8_images=None, nb_proc_ACE=7,
       787
                           min_percentile=0.01, max_percentile=0.99, min_method='cellinterior', max_method='cellborder'
       788
                            verbose=False):
       \bullet t : temps pour l'image de référence, on va segmenter l'image suivante, ie t+1
       • fused_file_ref : nom de l'image d'intensite (fusionnée) à t, I<sub>t</sub>
       • segmentation_file_ref : nom de l'image de segmentation à t, S_t^{\star}
       • fused_file : nom de l'image d'intensite (fusionnée) à t+1, I_{t+1}
       • seeds_file : nom de l'image des graines (s'appelait seed_file lors de l'appel)
       • vf_file : nom de la transformation non-linéaire \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}
       • path_h_min : nom générique des images de h_{min} (paramétré par TIME, HMIN, et SIGMA), s'appelait
            h_min_files lors de l'appel
                            ,,,
       789
       790
                           Return the propagated segmentation at time t+dt and the updated lineage tree and cell inform
       791
                           t : time t
       792
                           fused_file_ref : path format to fused images
       793
                           segmentation_file_ref : path format to segmentated seeds_images
       794
                           fused_file : fused image at t+dt
       795
                           vf_file : path format to transformation
       796
                           path_h_min : path format to h-minima files
       797
                           h_{\min} : maximum value of the h_{\min} value for h_{\min} operator
       798
                           sigma : sigma value in voxels for gaussian filtering
       799
                           lin_tree_information : dictionary containing the lineage tree dictionary, volume information
       800
                            delta_t : value of dt (in number of time point)
       801
                           nb_proc : number maximum of processors to allocate
       802
       803
                           # Modules choice
       804
       805
                           membrane_reconstruction_method : if not set or set to 0, the input fused_file is not process
       806
                                                                                                               if set to 1, the GLACE reconstruction method is going to be
       807
                                                                                                               if set to 2, the GACE reconstruction method is going to be
       808
       809
                           fusion_u8_method : select method to convert fused_file into a 8 bits images for the segmentar
                                                                            if set to 0 (default), calling the historical "to_u8" method
       810
       811
                                                                            if set to 1, calling the mc_adhocFuse function which enhances the fused in
       812
                                                                            knowing the semgnetation propagation from previous time point
       813
       814
                           flag_hybridation : if set to True and if the membrane_reconstruction_method parameter is pro
                                                                            then the reconstructed gray level image
       815
       816
                                                                            used for semgentation_propragation_from_seeds is goind to be ahybridation
```

```
817
                           fused_file and the result of image reconstruction by the specified method
818
819
        path_u8_images : default is None. If provided, saves a copy of the u8 image used for watersh
820
821
822
823
        # Glace Parameters (if membrane_reconstruction_method is set to 1 or 2):
824
        # membrane_renforcement
825
        sigma_membrane=0.9
                            # membrane enhancement parameter (in real units, a
826
                            # priori 0.9 um is a good choice for data like
827
                            # Patrick/Ralph/Aquila)
828
        # anisotropicHist /!\ critical step
829
        sensitivity=0.99
                            # membrane binarization parameter, /!\ if failure,
830
                            # one should enter in "manual" mode of the function
831
                            # anisotropicHist via activation of 'manual' option
832
833
        manual=False
                            # By default, this parameter is set to False. If
834
                            # failure, (meaning that thresholds are very bad,
835
                            # meaning that the binarized image is very bad),
836
                            # set this parameter to True and relaunch the
837
                            # computation on the test image. If the method fails
838
                            # again, "play" with the value of manual_sigma...
839
                            # and good luck.
840
                            # Axial histograms fitting initialization parameter
        manual_sigma=15
                            # for the computation of membrane image binarization
841
842
                            # axial thresholds (this parameter is used iif
843
                            # manual = True).
844
                            # One may need to test different values of
845
                            # manual_sigma. We suggest to test values between 5 and
                            # 25 in case of initial failure. Good luck.
846
847
848
        hard_thresholding=False
                                  # If the previous membrane threshold method
                                  # failed, one can force the thresholding with a
849
850
                                  # "hard" threshold applied on the whole image.
851
                                  # To do so, this option must be set to True.
852
        hard_threshold=1.0
                                  # If hard_thresholding = True, the enhanced
853
                                  # membranes image is thresholded using this
854
                                  # parameter (value 1 seems to be ok for
855
                                  # time-point t001 of Aquila embryo for example).
856
857
        # Tensor voting framework
858
        sigma_TV=3.6
                        # parameter which defines the voting scale for membrane
                        # structures propagation by tensor voting method (real
859
                        # coordinates).
860
                        # This parameter shoud be set between 3 um (little cells)
861
                        # and 4.5 um(big gaps in the binarized membrane image)
862
                        # Smoothing parameter for reconstructed image (in real
863
        sigma_LF=0.9
864
                        # coordinates). It seems that the default value = 0.9 um
865
                        # is ok for classic use.
                        # Parameter for tensor voting computation speed
866
        sample=0.2
867
                        # optimisation (do not touch if not bewared)
```

```
868
            rayon_dil=3.6
                             # dilatation ray for propagated ROI from time t to t+1
   869
                             # (default: 3.6, in real coordinates)
   870
   871
                             # number of processors for ACE (7 is recommanded)
            nb_proc_ACE=7
   872
            ,,,
   873
            segmentation_ref=imread(segmentation_file_ref);
   874
   875
   876
   877
            print 'Compute Vector Fields from '+str(t)+' to '+str(t+delta_t)
   878
            non_linear_registration(fused_file_ref,\
   879
                                  fused_file, \
   880
                                  vf_file.replace('.inr','_affine.inr'), \
                                  vf_file.replace('.inr','_affine.trsf'),\
   881
   882
                                  vf_file.replace('.inr','_vector.inr'),\
   883
                                  vf_file);
Calcul de la transformation non-linéaire \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}. non_linear_registration() est dans ASTEC/CommunFunctions/cpp_wrappi
   884
   885
            cmd='rm -f '+vf_file.replace('.inr','_affine.inr')+' '+vf_file.replace('.inr','_affine.trsf'
   886
            if verbose:
   887
                print cmd
   888
            os.system(cmd)
   889
            segmentation_propagation_seeds_init_and_deform(t, segmentation_ref, fused_file, seeds_file,
   890
Appel à segmentation_propagation_seeds_init_and_deform(), cf section 3.14, page 23. seeds_file est
le nom de l'image S_{t+1\leftarrow t}^e = S_t^e \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1} [1, section 2.3.3.4], soit les graines projetées (cellules de S_t^* érodées
puis transformées dans I_{t+1}).
   891
   892
   893
            # graylevel image construction for segmentation propagation
   894
   895
            # defining temporary file paths
   896
            graylevel_file=vf_file.replace('.inr','_graylevel.inr')
                                                                                   # The first input gray level
   897
            graylevel_file_u8=vf_file.replace('.inr','_graylevel_u8.inr')
                                                                                   # The second input gray leve
   898
            fused_file_u8=vf_file.replace('.inr','_fuse_u8.inr')
                                                                                   # Temporary file
   899
            path_seg_trsf=vf_file.replace('.inr','_seg_trsf.inr')
                                                                                   # Temporary file
   900
   901
            # segmentation propagation
   902
            apply_trsf(segmentation_file_ref, path_trsf=vf_file, path_output=path_seg_trsf, template=fus
path_seg_trsf est le nom de l'image de segmentation S_t^* transformée dans I_{t+1}, soit S_t^* \circ \mathcal{T}_{t \leftarrow t+1}
   903
   904
            # transformation file deletion
            cmd='rm -f '+vf_file
   905
   906
            if verbose:
   907
                print cmd
   908
            os.system(cmd)
   909
```

```
910
911
        # fused file u8 vconversion if needed
912
        if flag_hybridation or not membrane_reconstruction_method:
913
            if fusion_u8_method==1:
914
                mc_adhocFuse(fused_file, path_seg_trsf, fused_file_u8, min_percentile=min_percentile
                             min_method=min_method, max_method=max_method, sigma=sigma_hybridation,
915
916
            else:
917
                imsave(fused_file_u8, to_u8(imread(fused_file)))
918
919
        # Switch membrane_reconstruction_method
920
        if not membrane_reconstruction_method:
921
            copy(fused_file_u8, graylevel_file_u8, verbose=verbose)
922
            copy(fused_file, graylevel_file, verbose=verbose)
        if membrane_reconstruction_method == 1:
923
924
            # GLACE reconstruction
925
            GLACE_from_resampled_segmentation(fused_file, path_seg_trsf, labels_of_interest='all', b
926
            path_output=graylevel_file, rayon_dil=rayon_dil,
927
            sigma_membrane=sigma_membrane, manual=manual, manual_sigma=manual_sigma, hard_thresholdi
928
            hard_threshold=hard_threshold, sensitivity=sensitivity, sigma_TV=sigma_TV, sigma_LF=sigm
929
            keep_membrane=keep_membrane, keep_all=keep_all, nb_proc=nb_proc_ACE, verbose=verbose)
930
        if membrane_reconstruction_method == 2:
931
            # GACE reconstruction
932
            out=GACE(fused_file, binary_input=False, path_output=graylevel_file,
            sigma_membrane=sigma_membrane, manual=manual, manual_sigma=manual_sigma, hard_thresholdi
933
934
            hard_threshold=hard_threshold, sensitivity=sensitivity, sigma_TV=sigma_TV, sigma_LF=sigm
935
            keep_membrane=keep_membrane, keep_all=keep_all, verbose=verbose)
936
937
938
939
        # reconstructed image and fused image hybridation if needed
940
        if membrane_reconstruction_method:
941
            if flag_hybridation:
942
                Arit(fused_file_u8, graylevel_file, graylevel_file, Mode='max', Type='-o 1', verbose
943
            copy(graylevel_file, graylevel_file_u8, verbose=verbose)
944
        # temporary images deletion
945
946
        if os.path.exists(fused_file_u8):
947
            cmd='rm -f '+fused_file_u8
948
            if verbose:
949
                print cmd
            os.system(cmd)
950
951
        # u8 image copy if asked
952
953
        if path_u8_images:
954
            copy(graylevel_file_u8, path_u8_images, verbose=verbose)
955
956
        # segmentation propagation stuff from seeds
        seg_from_opt_h, lin_tree_information = segmentation_propagation_from_seeds(t, segmentation_f
957
958
                                                                                    path_h_min, h_min
959
                                                                                    RadiusOpening=Rad
```

VolumeRatioSmalle

960

961 NIterations=NI

Appel à segmentation_propagation_from_seeds(), cf section 3.15, page 24.

```
ullet t : temps pour l'image de référence, on va segmenter l'image suivante, ie t+1
• segmentation_file_ref : nom de l'image de segmentation à t, S_t^{\star}
• graylevel_file : ce peut être l'image originale I_{t+1} ou l'image à segmenter sur 1 octet
• graylevel_file_u8 : c'est l'image à segmenter sur 1 octet
• seeds_file : nom de l'image S^e_{t+1\leftarrow t} = S^e_t \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}, soit les graines projetées (cellules de S^\star_t érodées
  puis transformées dans I_{t+1})
• path_seg_trsf: nom de l'image de segmentation S_t^\star transformée dans I_{t+1}, soit S_t^\star \circ \mathcal{T}_{t\leftarrow t+1}
• path_h_min : nom générique des images de h_{min} (paramétré par TIME, HMIN, et SIGMA),
963
964
          # temporary images deletion
965
          if os.path.exists(path_seg_trsf):
              cmd='rm -f '+path_seg_trsf
966
967
               if verbose:
968
                   print cmd
969
              os.system(cmd)
970
          if os.path.exists(graylevel_file):
971
              cmd='rm -f '+graylevel_file
972
973
              if verbose:
974
                    print cmd
975
              os.system(cmd)
976
977
          if os.path.exists(graylevel_file_u8):
978
               cmd='rm -f '+graylevel_file_u8
979
               if verbose:
980
                   print cmd
981
              os.system(cmd)
982
983
          return seg_from_opt_h, lin_tree_information
```

References

[1] Léo Guignard. Quantitative analysis of animal morphogenesis: from high-throughput laser imaging to 4D virtual embryo in ascidians. Theses, Université Montpellier, December 2015.