Interfejs graficzny do układu pozyskiwania modelu 3D Projekt z przedmiotu SWIZ

Piotr Róż Jacek Zawistowski

Politechnika Warszawska Wydział Elektroniki i Technik Informacyjnych

21 listopada 2012

Główna funkcjonalność

- Utworzenie interfejsu do zestawu:
 - projektor;
 - kamera.
- Pobranie sekwencji obrazów.





Główna funkcjonalność

- Utworzenie interfejsu do zestawu:
 - projektor;
 - kamera.
- Pobranie sekwencji obrazów.





Dodatkowa funkcjonalność

- Implementacja podstawowych operacji matematycznych na obrazach:
 - dodawanie;
 - odejmowanie;
 - mnożenie;
 - itd

kolejnych n obrazów.

• Tworzenie wizualizacji 3D pobranych obrazów.

Dodatkowa funkcjonalność

- Implementacja podstawowych operacji matematycznych na obrazach:
 - dodawanie;
 - odejmowanie;
 - mnożenie;
 - itd

kolejnych n obrazów.

- Tworzenie wizualizacji 3D pobranych obrazów.
- Implementacja dodatkowych algorytmów w celu analizy pozyskanej sekwencji obrazów.

Dodatkowa funkcjonalność

- Implementacja podstawowych operacji matematycznych na obrazach:
 - dodawanie;
 - odejmowanie;
 - mnożenie;
 - itd

kolejnych n obrazów.

- Tworzenie wizualizacji 3D pobranych obrazów.
- Implementacja dodatkowych algorytmów w celu analizy pozyskanej sekwencji obrazów.

Architektura systemu

- Użytkownik wybiera predefiniowane obrazy do wyświetlenia na analizowanym obiekcie.
- Wybrane obrazy tworzą sekwencję, która oświetla obiekt.

- Użytkownik wybiera predefiniowane obrazy do wyświetlenia na analizowanym obiekcie.
- Wybrane obrazy tworzą sekwencję, która oświetla obiekt.
- Użytkownik ustala parametry wyświetlanej sekwencji:
 - czas wyświetlania jednego obrazu;
 - odstęp między kolejnymi obrazami;
 - itd.

- Użytkownik wybiera predefiniowane obrazy do wyświetlenia na analizowanym obiekcie.
- Wybrane obrazy tworzą sekwencję, która oświetla obiekt.
- Użytkownik ustala parametry wyświetlanej sekwencji:
 - czas wyświetlania jednego obrazu;
 - odstęp między kolejnymi obrazami;
 - itd.
- Wyświetlana sekwencja zapisywana jest do pliku wideo.

- Użytkownik wybiera predefiniowane obrazy do wyświetlenia na analizowanym obiekcie.
- Wybrane obrazy tworzą sekwencję, która oświetla obiekt.
- Użytkownik ustala parametry wyświetlanej sekwencji:
 - czas wyświetlania jednego obrazu;
 - odstęp między kolejnymi obrazami;
 - itd.
- Wyświetlana sekwencja zapisywana jest do pliku wideo.
- Obraz pozyskiwany z kamery jest wyświetlany w czasie rzeczywistym oraz zapisywany do pliku wideo.

- Użytkownik wybiera predefiniowane obrazy do wyświetlenia na analizowanym obiekcie.
- Wybrane obrazy tworzą sekwencję, która oświetla obiekt.
- Użytkownik ustala parametry wyświetlanej sekwencji:
 - czas wyświetlania jednego obrazu;
 - odstęp między kolejnymi obrazami;
 - itd.
- Wyświetlana sekwencja zapisywana jest do pliku wideo.
- Obraz pozyskiwany z kamery jest wyświetlany w czasie rzeczywistym oraz zapisywany do pliku wideo.

Architektura oprogramowania

Schemat

- Akwizycja obrazu za pomocą biblioteki OpenCV, poprzez interfejs Ethernet, bezpośrednie połączenie przez framegrabber lub usb.
- Wyświetlanie obrazu w trybie pełnoekranowym poprzez złącze wideo D-Sub/DVI/HDMI.

Architektura oprogramowania

Schemat

- Akwizycja obrazu za pomocą biblioteki OpenCV, poprzez interfejs Ethernet, bezpośrednie połączenie przez framegrabber lub usb.
- Wyświetlanie obrazu w trybie pełnoekranowym poprzez złącze wideo D-Sub/DVI/HDMI.
- Wykorzystane biblioteki:
 - OpenCV;
 - PCL:
 - Qt;
 - ewentualnie OpenGL.









Schemat

- Akwizycja obrazu za pomocą biblioteki OpenCV, poprzez interfejs Ethernet, bezpośrednie połączenie przez framegrabber lub usb.
- Wyświetlanie obrazu w trybie pełnoekranowym poprzez złącze wideo D-Sub/DVI/HDMI.
- Wykorzystane biblioteki:
 - OpenCV;
 - PCL:
 - Qt;
 - ewentualnie OpenGL.









Podsumowanie

Zalety

- Wieloplatformowość aplikacji.
- Przenośność bibliotek.
- Możliwość wyboru między różnymi językami programowania: C++, Python...

Możliwe problemy

- Synchronizacja obrazów z projektora i kamery.
- ?

Dziękujemy

Dziękujemy za uwagę!