



# ВСТРОЕННОЕ ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ НАВИГАЦИОННОГО МОДУЛЯ МНЗЗЗЗ **«FIRMWARE MN3333»**

# Руководство системного программиста

Лист утверждения

RU.НЕРФ.00309-01 32 01-ЛУ

Технический директор

Исполнитель

А.В.Антипов

2021 г.

Нормоконтролер Е.В.Козик

"09" июля 2021 г.

# **УТВЕРЖДЕНО**

RU.НЕРФ.00309-01 32 01-ЛУ

# ВСТРОЕННОЕ ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ НАВИГАЦИОННОГО МОДУЛЯ МНЗЗЗЗ «FIRMWARE MN3333»

# Руководство системного программиста

RU.НЕРФ.00309-01 32 01

Листов 18

Взам. инв. №

## **АННОТАЦИЯ**

В данном программном документе приведено руководство системного программиста по настройке и использованию встроенного программного обеспечения навигационного модуля МН3333 «FIRMWARE MN3333» (далее ПО), предназначенного для прошивки навигационных модулей производства ООО «Вега-Абсолют» для обеспечения их функционирования и выполнения всех рабочих процессов.

В разделе «Общие сведения о программе» указаны назначение и функции программы и сведения о технических и программных средствах, обеспечивающих выполнение данной программы, а также требования к персоналу.

В разделе «Структура программы» приведены сведения о структуре программы, ее составных частях, о связях между составными частями и о связях с другими программами.

В разделе «Настройка программы» приведено описание действий по настройке программы на условия конкретного применения (настройка на состав технических и программных средств, выбор функций и др.).

В разделе «Проверка программы» приведено описание способов проверки, позволяющих дать общее заключение о работоспособности программы (контрольные примеры, методы прогона, результаты).

Оформление программного документа «Руководство системного программиста» произведено по требованиям ЕСПД (ГОСТ 19.101-77  $^{1}$ ), ГОСТ 19.103-77  $^{2}$ ), ГОСТ 19.104-78\*  $^{3}$ ), ГОСТ 19.105-78\*  $^{4}$ ), ГОСТ 19.106-78\*  $^{5}$ ), ГОСТ 19.503-79\*  $^{6}$ ), ГОСТ 19.604-78\*  $^{7}$ )).

<sup>1)</sup> ГОСТ 19.101-77 ЕСПД. Виды программ и программных документов

<sup>2)</sup> ГОСТ 19.103-77 ЕСПД. Обозначение программ и программных документов

<sup>&</sup>lt;sup>3)</sup> ГОСТ 19.104-78\* ЕСПД. Основные надписи

<sup>4)</sup> ГОСТ 19.105-78\* ЕСПД. Общие требования к программным документам

<sup>5)</sup> ГОСТ 19.106-78\* ЕСПД. Общие требования к программным документам, выполненным печатным способом

<sup>6)</sup> ГОСТ 19.503-79\* ЕСПД. Руководство системного программиста. Требования к содержанию и оформлению

<sup>7)</sup> ГОСТ 19.604-78\* ЕСПД. Правила внесения изменений в программные документы, выполненные печатным способом

# СОДЕРЖАНИЕ

АННОТАЦИЯ	2
СОДЕРЖАНИЕ	3
1. ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ О ПРОГРАММЕ	4
1.1. Назначение программы	
1.2. Функции программы	
1.3. Минимальный состав технических средств	4
1.4. Минимальный состав программных средств	5
1.5. Требования к персоналу (системному программисту)	5
2. СТРУКТУРА ПРОГРАММЫ	6
2.1. Сведения о структуре программы	(
2.2. Сведения о составных частях программы	(
2.3. Сведения о связях между составными частями программы	(
2.4. Сведения о связях с другими программами	7
3. НАСТРОЙКА ПРОГРАММЫ	8
3.1. Настройка на состав технических средств	8
3.2. Настройка на состав программных средств	8
3.2.1. Установка драйвера	8
3.2.2. Считывание данных с СОМ-порта.	13
4. ПРОВЕРКА ПРОГРАММЫ	
4.1. Описание способов проверки	15
5. СООБШЕНИЯ СИСТЕМНОМУ ПРОГРАММИСТУ	

## 1. ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ О ПРОГРАММЕ

## 1.1. Назначение программы

Описываемое программное обеспечение имеет наименование: «FIRMWARE MN3333» (далее ПО MH3333).

ПО предназначено для прошивки навигационных модулей производства ООО «Вега-Абсолют» для обеспечения их функционирования и выполнения всех рабочих процессов.

Модуль МН3333 предназначен для встраивания в аппаратуру спутниковой навигации для обеспечения измерений текущих навигационных параметров с использованием глобальных навигационных спутниковых систем (ГНСС) ГЛОНАСС и GPS и определения на их основе координат и скорости движения потребителя.

# 1.2. Функции программы

ПО МН3333 позволяет обеспечить выполнение следующих функций:

- Выдача навигационных параметров по протоколу NMEA с частотой 1 Гц;
- Обмен с внешним оборудованием по последовательным портам УАПП (UART).

# 1.3. Минимальный состав технических средств

В состав используемых технических средств должны входить:

- Модуль навигационный МН3333;
- − Антенна ГЛОНАСС/GPS;
- Демо-плата или аппаратура спутниковой навигации.

Минимальные требования к характеристикам МН3333:

- ARM7EJ-S CPU;
- Тактовая частота 158 МГц;
- объем flash памяти -8 Мб;
- объем ОЗУ 256 Кб.

## 1.4. Минимальный состав программных средств

Для выполнения функций ПО МН3333 необходима реализация программного обеспечения второй стороны в соответствии с протоколами передачи данных, реализованными в ПО МН3333.

Для передачи навигационных данных используется протокол NMEA. Все коммуникации с аппаратурой спутниковой навигации должны формироваться в соответствии с этим протоколом.

## 1.5. Требования к персоналу (системному программисту)

Системный программист должен иметь минимум среднее техническое образование.

Поскольку ПО МН3333 не является независимым продуктом, а входит в состав системы по созданию аппаратуры спутниковой навигации, в обязанности персонала входит не только обслуживание ПО МН3333, но и обслуживание всей системы.

В перечень задач, выполняемых системным программистом, должны входить:

- задача поддержания работоспособности технических средств;
- задача установки (инсталляции) и поддержания работоспособности программных средств;
- задача установки (инсталляции) и поддержания работоспособности ПО МН3333;
- задача диагностики и определение причин неисправности ПО МН3333.

### 2. СТРУКТУРА ПРОГРАММЫ

## 2.1. Сведения о структуре программы

Принцип действия ПО МН3333 основан на параллельном приеме и обработке 32-мя измерительными каналами сигналов навигационных КА КНС ГЛОНАСС в частотном диапазоне L1 (СТ-код), GPS на частоте L1 (С/А код) и GALILEO на частоте E1. Модуль выполнен на основе специализированного набора микросхем (чипсета) МТ3333.

# 2.2. Сведения о составных частях программы

ПО МН3333 включает в себя несколько модулей. Сведения о назначении каждого модуля представлены в таблице 1.

Таблица 1 – Сведения о составных частях ПО «FIRMWARE MN3333»

Модуль	Аннотация				
Обработчик обмена по UART	Обработчик протоколов обмена данными				
	(NMEA)				
Утилиты MTK SDK	Утилиты входящие в состав набора				
	средств разработки МТК				
Ядро MTK SDK	Модуль обработки сигналов КА КНС и				
лдро ШПТ эЭП	вычисления навигационного решения				

## 2.3. Сведения о связях между составными частями программы

Архитектура встроенного ПО МН3333 изображена на Рисунке 1.

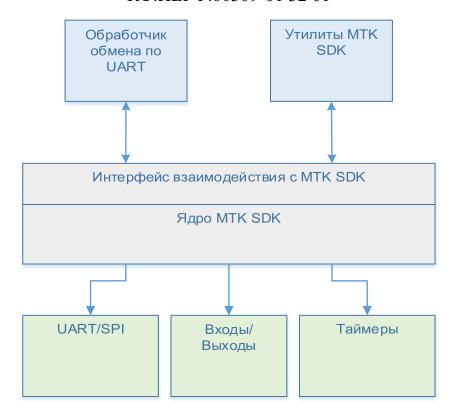


Рисунок 1 – Архитектура встроенного ПО МН3333

# 2.4. Сведения о связях с другими программами

Связи с другими программами отсутствуют.

# 3. НАСТРОЙКА ПРОГРАММЫ

# 3.1. Настройка на состав технических средств

Поскольку ПО МН3333 предназначено только для установки на модули ООО «Вега-Абсолют», оно не требует дополнительной настройки под состав технических средств.

## 3.2. Настройка на состав программных средств

Взаимодействие с ПО МН3333 происходит при подключении к демо-плате или аппаратуре спутниковой навигации с последующим подключением к персональному компьютеру. Далее описан способ подключения аппаратуры к компьютеру.

## 3.2.1. Установка драйвера

Для считывания данных с аппаратуры на ПЭВМ необходимо установить драйвер по ссылке: http://www.ftdichip.com/Drivers/VCP.htm. На этой странице выбрать в таблице файл, соответствующий вашей системе. В той же таблице можно найти руководство по установке нужного драйвера.

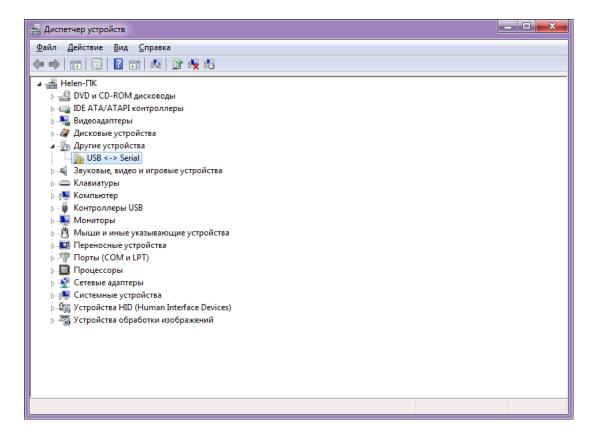
	Release Date	Processor Architecture							
Operating System		x86 (32-bit)	x64 (64- bit)	PPC	ARM	MIPSII	MIPSIV	SH4	
Windows*	2016-10-10	2.12.24	2.12.24	-	-	-	-	-	
Linux	2009-05-14	1.5.0	1.5.0	-	-	-	-	-	
Mac OS X 10.3 to 10.8	lac OS X 10.3 to 10.8 2012-08-10		2.2.18	2.2.18	-	-	-	-	
Mac OS X 10.9 and above	2015-04-15	-	2.3	-	-	-	-	-	
Windows CE 4.2-5.2**	2012-01-06	1.1.0.20	-	-	1.1.0.20	1.1.0.10	1.1.0.10	1.1.0.10	
Windows CE 6.0/7.0	2016-11-03	1.1.0.22 CE 6.0 CAT CE 7.0 CAT	-	-	1.1.0.22 CE 6.0 CAT CE 7.0 CAT	1.1.0.10	1.1.0.10	1.1.0.10	
Windows CE 2013	2015-03-06	1.0.0			1.0.0				

Далее описан метод установки драйвера для Windows 7 (64-bit).

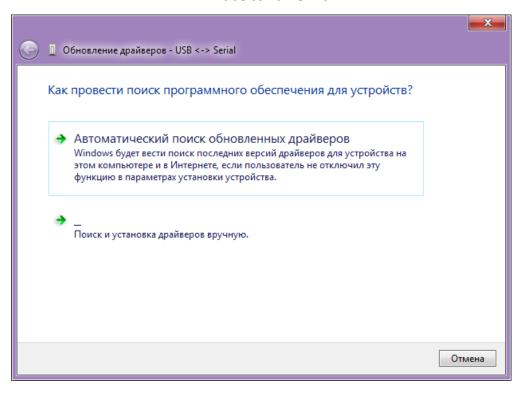
1. Скачав и распаковав архив с драйвером, подключите аппаратуру к компьютеру по схеме.



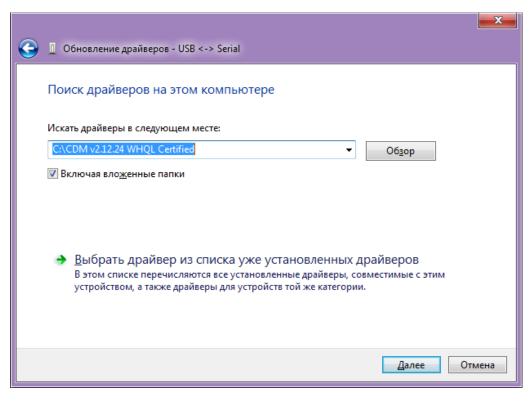
2. Запустите на компьютере «Диспетчер устройств» из меню «Пуск». Появится окно:



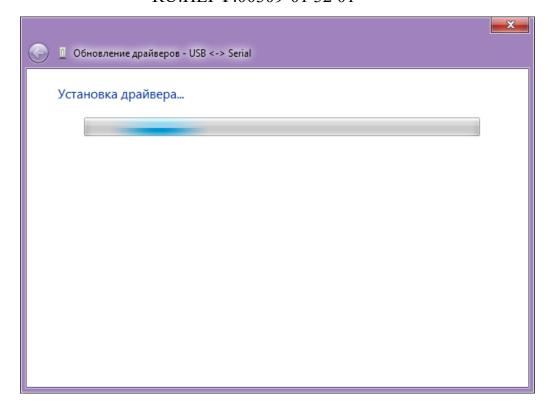
3. Правой кнопкой нажмите на выделенную строчку «USB <-> Serial» и в контекстном меню выберите «Обновить драйверы». Появится окно:



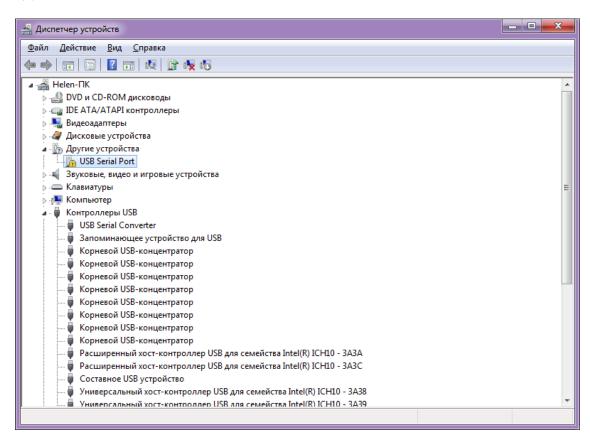
- 4. В этом окне выберите «Поиск и установка драйверов вручную».
- 5. В появившемся окне нажмите кнопку «Обзор» и укажите путь к папке с драйвером.



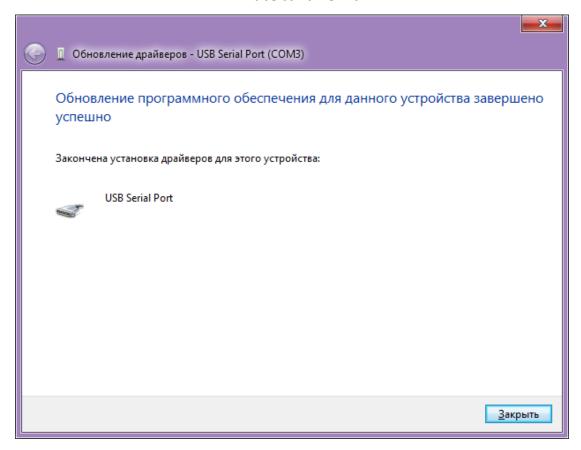
6. Нажмите «Далее» - начнется установка драйвера.



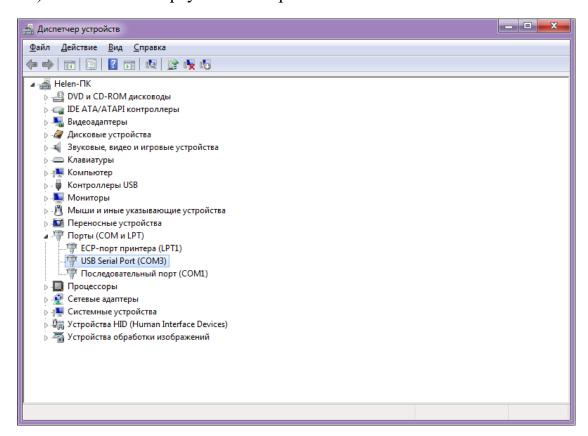
7. По завершении данного этапа перейдите в окно «диспетчер устройств» - надпись «USB <-> Serial» изменится на «USB Serial Port».



8. В точности повторите действия, описанные в пунктах 3-5. По окончании установки появится окно:



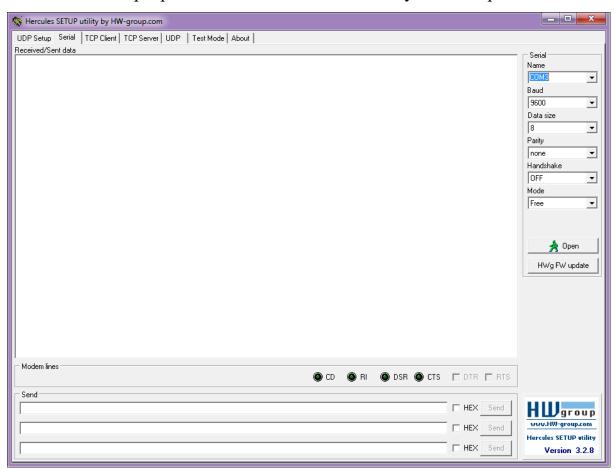
9. После этого в «Диспетчере устройств» появится раздел «Порты (СОМ и LPT)» со списком виртуальных портов.



## 3.2.2. Считывание данных с СОМ-порта.

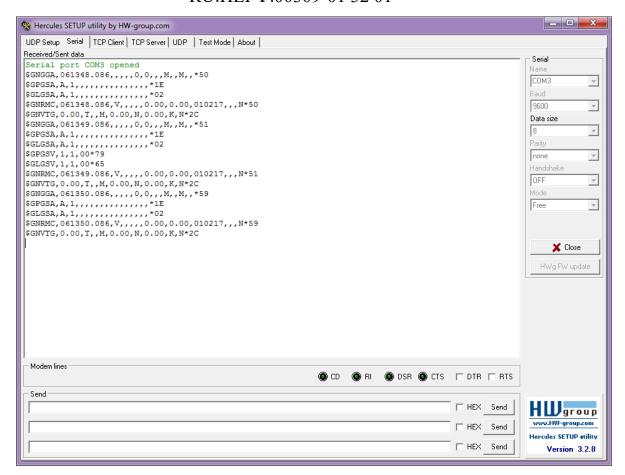
Для считывания данных с COM-порта можно установить любую подходящую для этого программу. В нашем примере это программа Hercules, которую можно скачать по ссылке http://www.hw-group.com/products/hercules/index\_en.html. После скачивания, программу можно сразу запускать, она не требует установки.

Рабочая область программы Hercules выглядит следующим образом:



На скриншоте также указаны необходимые параметры для считывания данных с аппаратуры. Для начала считывания нажмите кнопку «Open».

Программа начнёт выдавать данные с аппаратуры в формате NMEA:



### 4. ПРОВЕРКА ПРОГРАММЫ

# 4.1. Описание способов проверки

Для проверки ПО МН3333 необходимо подключить модуль к компьютеру через демо-плату. Демо-плата позволяет локализовать неполадку по индикации.

Убедиться, что питание успешно подключено можно по индикатору GNSS\_On, расположенному в правом верхнем углу демо-платы (рис.4.1). Индикатор питания горит красным всё время, пока подключено питание. Если индикатор питания не горит, это значит, что питание не подключено. Следует проверить исправность соединительного кабеля и USB-порта.



Рисунок 4.1. Положение индикатора питания ГНСС-антенны.

При считывании данных с COM-порта при помощи терминальной программы (например, Hercules) мигает зеленым цветом индикатор Rx1, расположенный слева от аппаратуры на демо-плате (рис.4.2).



Рисунок 4.2. Положение индикатора считывания данных с аппаратуры.

Если индикатор Rx1 не горит, или после пары вспышек прекращает гореть, это означает, что данные с аппаратуры не считываются. Следует проверить, правильно ли настроен COM-порт, и параметры считывания данных в терминальной программе.

# 5. СООБЩЕНИЯ СИСТЕМНОМУ ПРОГРАММИСТУ

Информационные сообщения для системного программиста отсутствуют.

Лист регистрации изменений										
	Номера листов (страниц)			Dages		Входящий				
Изм	изменен ных	заме ненных	новых	анулиро ванных	Всего листов (страниц) в докум	№ документа	№ сопрово дительного документа и дата	Подп.	Дата	
									<u> </u>	
									<u> </u>	