

قادر است از زیر دارنده و بردارنده :

۱۳۹۶.۲.۰۶

۱. عملکرد سایر زیر دارنده شش ترا زیر دارنده است. علاوه بر کیفیت بردارنده، بر خرابی سایر بردارنده گرافیک (GPA)، گاردت سایر بردارنده گاردت سایر اینترنشنل در آن تعابیر شده اند.

۲- بردارنده یا GPA قادر به انجام توابع محاسباتی و حسابی است در حال که زیر بردارنده علاوه بر انجام تمام عملکرد سایر بردارنده، دیتا و حسابی BBS و حافظه نیز فعالیت می کند

۳- زیر بردارنده آخرین و به روز رسانی شده بردارنده یا GPA است

۴- اگر چه زیر بردارنده جدید ترین و پیشرفته ترین سازنده است اما هنوز عملکرد اصل بردارنده را با آنده توسط بردارنده کنترل می شود

۵- عملکرد جدید بردارنده شش صدا که به تولید صدا و واضح گلدری کند، در کارت صوتی زیر بردارنده ذخیره می شود که می تواند بردارنده موجود شود

۶- به دلیل اسانه شدن بردارنده ها در حلقه بردارنده زیر بردارنده، سرعت آن از بردارنده کند تر است.

۷- به دلایلی می تواند بردارنده به استقامت زیر بردارنده و سایر بردارنده دستور

از یک بگینی که در تمام رنگ است و تمام پیری که در تمام رنگ است

۸- بردارنده هرگز نیست اصل را با آنده در حال که زیر بردارنده یک تراشه ساده در تمام بردارنده

دیدی: دیدن یکی از معادلات  $\frac{1}{2} \times 2 = 1$  که در این معادله الکتریک

بسیاری استفاده می شود. این یک معادله است که در آن الکتریک و الکترون  
این معادلات از اتصال  $P - R$  یکتا ساخته می شود و در آن دریا به

مرکز الکترون و محله آن به این شکل است که جریان را از یک جهت  
از خود می کشد و در آن

دیدن در آن

از این مدل در این شخص نور استفاده می شود.  
محله این دیدن در آن شکل است که در آن تابش نور در آن معادله الکترون تولید  
می شود و این امر باعث می شود تا در مدار جریان بهر از می شود.  
از می شود و در آن محله الکترون به این شکل است که در آن تابش نور استفاده می شود  
تا جریان بسیار کوچک ایجاد شده و در آن تابش نور را می بینیم.

اختلاف پتانسیل: تفاوت ولتاژ بین دو نقطه از یک مدار اختلاف پتانسیل نامیده می شود.  
عمر جریان به دلیل اختلاف پتانسیل بین دو نقطه (در یک مدار) و اختلاف پتانسیل  
ولت است که در صورت به صورت زیر می شود:

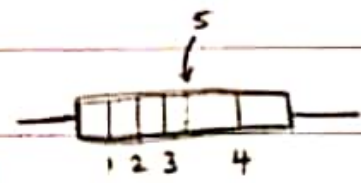
اگر یک جریان الکتریک به اندازه یک آمپر از یک مقاومت با اندازه یک اهم عبور کند،  
افت ولتاژ ایجاد شده در مقاومت، همان اختلاف پتانسیل در دو سر مقاومت و  
معادل یک ولت است.

$$V = I \times R$$

روز	یکم	دوم	سوم	چهارم	پنجم	ششم	هفتم
۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸
۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵	۱۶
۱۷	۱۸	۱۹	۲۰	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴
۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰	۳۱	۳۲

گفتگوی منجم به منجم

قانون اهم:  $R = \frac{V_{(T)}}{I_{(a)}}$  (نسبت اختلاف پتانسیل دو سر یک جسم به جریان عبوری از آن در صورتی که دما ثابت بماند، مقدار ثابتی است.)



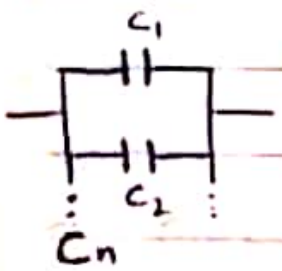
a = کد رنگ 1  
b = کد رنگ 2  
c = کد رنگ 3  
d = کد رنگ 4

$$R = \underbrace{ab \times 10^c}_{\text{ارقام کنار یکدیگر}} \pm \underbrace{(r \times d)}_{\text{تولرانس}}$$

خواندن کد رنگی مقاومت:

اگر بعد از خط 3 خط‌های دیگری نیز باشد کد آن چهار درگاه، ربط به همان شکل می‌توانیم

خازن موازی



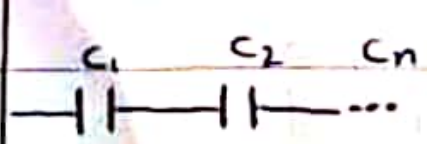
$$C_T = C_1 + C_2 + \dots + C_n$$

$$V_1 = V_2 = \dots = V_n$$

$$i_T = i_1 + i_2 + \dots + i_n$$

$$Q_T = Q_1 + \dots + Q_n$$

خازن‌های سری



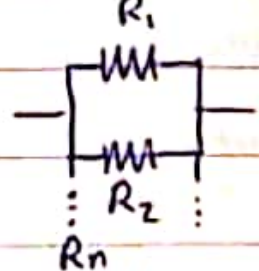
$$C_T = \frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \dots + \frac{1}{C_n}}$$

$$V_T = V_1 + V_2 + \dots + V_n$$

$$i_1 = i_2 = \dots = i_n$$

$$Q_1 = Q_2 = \dots = Q_n$$

مقاومت‌های موازی

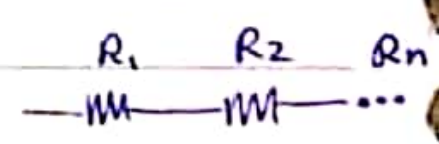


$$R_T = \frac{1}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots + \frac{1}{R_n}}$$

$$I_T = I_1 + I_2 + \dots + I_n$$

$$V_1 = V_2 = \dots = V_n$$

مقاومت‌های سری



$$R_T = R_1 + R_2 + \dots + R_n$$

$$I_1 = I_2 = \dots = I_n$$

$$V_T = V_1 + V_2 + \dots + V_n$$



۱۳۹۸-۱۳۹۹  
 آزمون هجری سال :  
 آزمون هجری سال (۱۳۹۸) در علوم پایه فیزیکی و ریاضی  
 در علوم پایه فیزیکی و ریاضی است. همچنین آزمون هجری سال  
 در علوم پایه فیزیکی و ریاضی کار انجام خواهد شد.



$$I = \frac{q}{t}$$

۹۱  
 April 19  
 ۱۳۹۹

درجه فارغ التحصیل در رشته فیزیک و ریاضی است.

- Complex Instruction Set Microprocessor (CISC)
- Reduce Instruction Set Microprocessor (RISC)
- Superscalar Microprocessors
- The Application Specific Integrated Circuit (ASIC)
- Digital Signal Multiprocessors (DSP's)

۱۳۹۸ / ۲۰۱۹

۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸	۱۹	۲۰	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰	۳۱
۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸	۱۹	۲۰	۲۱	۲۲	۲۳	۲۴	۲۵	۲۶	۲۷	۲۸	۲۹	۳۰	۳۱

محل ثبت نام است که باید بنویسید

جواب سؤالات دستفرد کار آفرین:

جواب سوال اول:

با بحث می شود که برد از نده دائماً در حال بررسی وضعیت ما باشد و بتوان از قابلیت آن استفاده کرد برای رفع این مشکل می توان از روش مبتنی بر وقفه استفاده کرد

جواب سوال دوم:

برای این کار می توانیم از یک تایمر خود برد از نده استفاده کنیم و هر یک ثانیه یک وقفه ایجاد کنیم که کار را به انجام دهد پس به کار دیگر برسیم

جواب سوال سوم:

خرید از روشی سرستی برد از نده تمام مدت منتظر دستور از یک ورودی است و ممکن است بعضی از یک شدن دعا از دست بیرون

جواب سوال چهارم:

خرید از روشی سرستی ضروری است که برد از نده دائماً در حال دریافت اطلاعات ورودی باشد و نمی تواند به خواب بیرون

جواب سوال پنجم:

برای بررسی وقفه مورد نیاز است pin های ورودی در Mega2560 به پین های ۲ و ۳ و ۱۸ و ۱۹ و ۲۱ و ۲۲ پیوند هم چنین در کد arduino باید از متد attachInterrupt استفاده کنیم و فانکشن های مورد نیاز را معرفی کنیم