## 最短路

PKU Hzyoi





# 01 最短路



#### 图的基本概念

- 图(Graph)是一个有序(就是V和E不能互换,不能叫做(E,V))二元组(V,E), 其中V称为顶集(Vertices Set),E称为边集(Edges Set),E与V不相交。它们也可以写成V(G)和E(G)。
- 有/无向图:如果给图的每条边规定一个方向,那么得到的图称为有向图。 在有向图中,与一个节点相关联的边有出边和入边之分。相反,边没有方向 的图称为无向图。

#### 附: 图的基本术语

- 阶(Order): 图G中顶集V的大小(顶点的多少)称作图G的阶。
- 子图(Sub-Graph): 当图G'=(V',E')其中V'包含于V, E'包含于E,则G'称作图G=(V,E)的子图。
   每个图都是本身的子图。
- 生成子图(Spanning Sub-Graph): 指满足条件V(G') = V(G)的G的子图G。换种说法就是 图G中所有的顶点在图G'中都存在。
- 导出子图(Induced Subgraph):以图G的顶点集V的非空子集V1为顶点集,以两端点均在V1中的全体边为边集的G的子图,称为V1导出的导出子图(如果两个G'中的顶点在图G中有边连接,那么这条边一定存在于G'中);以图G的边集E的非空子集E1为边集,以E1中边关联的顶点的全体为顶点集的G的子图,称为E1导出的导出子图(和上面讲的差不多一个意思)。
- 度(Degree): 一个顶点的度是指与该顶点相关联的边的条数(连接着这个顶点的边的条数), 顶点v的度记作d(v)。

#### 图的基本术语

- 入度(In-degree)和出度(Out-degree):对于有向图来说,一个顶点的度可细分为入度和出度。一个顶点的入度是指与其关联的各边之中,以其为终点的边数(就是连进来的边数);出度则是相对的概念,指以该顶点为起点的边数(就是连出去的边数)。
- 自环(Loop): 若一条边的两个顶点为同一顶点,则此边称作自环。
- 路径(Path):从u到v的一条路径是指一个序列 $v_0$ , $e_1$ , $v_1$ , $e_2$ , $v_2$ ,... $e_k$ , $v_k$ ,其中 $e_i$ 的顶点为 $v_i$ 及 $v_{i-1}$ ,k称作路径的长度。如果它的起止顶点相同,该路径是"闭"的,反之,则称为"开"的。一条路径称为一简单路径(simple path),如果路径中除起始与终止顶点可以重合外,所有顶点两两不等。
- 行迹(Trace): 如果路径P(u,v)中的边各不相同,则该路径称为u到v的一条行迹。
- 轨道/简单路径(Track):如果路径P(u,v)中的顶点各不相同,则该路径称为u到v的一条轨道。
- 闭的行迹称作回路(Circuit),闭的轨道称作圈(Cycle)。
- 桥(Bridge): 若在一张无向图中, 去掉其中一条边, 便会使得整个图连通块数量增加, 那么该边称为桥, 也叫割边。
- 割点(Cut-vertex):若在一张无向图中,去掉其中一个点及其相连的所有边,便会使得整个图连通块数量增加,那么该点称为割点。

#### 最短路径问题

- 最短路径问题(Shortest-path Problem):若图中的每条边都有一个权值 (长度、成本、时间等),则找出两顶点之间总权和最小的路径就是最短路 径问题。
- 最短路径问题是图论的典型问题之一,可用来解决管路铺设、线路安装、厂区布局和设备更新等实际问题,在信息学竞赛中也频繁地出现。

#### 定义及性质

- · 多源最短路问题:对于点集V中的每一个点v,求出v到其他所有点的最短路。
- 单源最短路问题:对于给定一个源点 $s \in V$ ,求出s到其他所有点的最短路。
- 最优子结构性质:
  - 如果P(i, j) = {Vi, ..., Vk, ..., Vj, ..., Vj}是从i到j的最短路径,
  - k和l 是P(i, j)上的两个中间点,那么P(k, l)必定是从k到l的最短路径。
  - 反证法易证

• 另外以下算法默认图中无负环,若有负环会出现最短路为-∞的情况



# ① 1 Floyd算法



### Floyd算法

- Floyd算法用于求解没有负环的图上的多源最短路问题。
- 令f (i, j, k)表示i到j的最短路长度, 其中最短路径上点的编号不大于k。
- 考虑将f (i, j, k)转移到f (i, j, k + 1)。
- 情况一: 路径上点的编号不大于k。
- 情况二: 先从i到k+1, 再从k+1到j。
- f(i, j, k + 1) = min(f(i, j, k), f(i, k + 1, k) + f(k + 1, j, k))
- 边界值为f (i, j, 0) = cost(i, j)。
- 实现时只需要维护一个二维数组f[i][j],分层进行转移。
- 时间复杂度为O(n³)。



```
1 #define Rep(x,a,b) for (int x=a;x<=b;x++)
2 void Floyd(){
3 Rep(i,1,n) Rep(j,1,n) Rep(k,1,n)
4 a[j][k]=min(a[j][k],a[j][i]+a[i][k]);
5 }</pre>
```

#### Floyd算法求最小环

- 有向图: 直接跑floyd算法, di,i就是答案。
- 无向图: 无向图的差别就是不能有二元环。
- Floyd算法保证了最外层枚举到k时所有顶点间以0到k 1为中间点的最短路径。
- 在用中间点k更新所有点对(i, j)的最短路前,点k不存在于已存在的最短路f[i][j]上。
- 设环上编号最大的顶点为k,且在环上与k直接相连的两个顶点为i和j,则最大编号为k的最小环的长度为min{cost(i, k) + cost(k, j) + f (i, j)}。
- 容易发现,这样枚举到的环至少有三条边。
- 枚举完所有的k后,即可找到整个图的最小环。
- 时间复杂度与Floyd算法相同,为O(n³)。

### 某CF的Gym题

• 对于图上每一个点, 求出包含这个点的最小简单环长度, 无向图。

• 范围: N ≤ 200。

- · 这个题可以看成是进行N次询问,每次询问删除该点后的图信息。
- 对时间分治,即对第i个点,将这个点的信息插入到[1,i-1]和[i+1,N]里。
- 因为Floyd最外层的枚举点的顺序可以是任意排列,可以实现,加点后维护两两最短路。
- 所以把每一层的点加入即可。
- 效率: O(N^3 log N)。



# **Dijkstra算法**



#### Dijkstra算法

- 如果存在一条从i到j的最短路径( $V_i$ ..... $V_k$ , $V_j$ ),其中 $V_k$ 是 $V_j$ 前面的一顶点,那么( $V_i$ ... $V_k$ )也必定是从i到k的最短路径。
- 为了求出最短路径,Dijkstra就提出了以最短路径长度递增,逐次生成最短路径的算法。
- 譬如对于源顶点 $V_0$ ,首先选择其直接相邻的顶点中长度最短的顶点 $V_i$ ,那么当前已知可得从 $V_0$ 到达 $V_j$ 顶点的最短距离dist[j]=min{dist[j],dist[i] +len[i][j]}。

- 假设存在图G=<V,E>, 源顶点为V<sub>0</sub>, U={V<sub>0</sub>}, dist[i]记录V<sub>0</sub>到i的最短距离。
- 具体实现步骤:
- 1.从V-U中选择disti值最小的顶点i,将i加入到U中。
- 2.更新与i直接相邻顶点的dist值。(dist<sub>i</sub>=min{dist<sub>i</sub>, dist<sub>i</sub>+L(i, j) }。其中L(i,j)为图中的边<i, j>的长度。)
- 3.重复上述步骤,直到U=V。
- 不加任何优化的Dijkstra时间复杂度为O(|V|2)
- 代码时间主要浪费在遍历所有点找到一个距离最小的点。
- 因此联系到运用堆优化Dijkstra算法。在堆中维护未被访问过的点的d[v]值。
- 每次选取一个顶点u, 枚举u的边表更新与其相邻的点v的d[v]值。
- 使用二叉堆和邻接表优化Dijkstra算法,时间复杂度为O((n + m) log n)。
- 斐波那契堆优化: O(N log N + M)



```
1 □ void Dijkstra(int s){
        memset(vis,∅,sizeof vis);
        Rep(i,1,n) dist[i]=len[s][i];
 3
        vis[s]=1;
        Rep(i,1,n-1){
            int v,Min=1<<30;
 6
            Rep(j,1,n) if (!vis[j]&&dist[j]<Min) //选择V-U中dist最小的顶点
               Min=dist[j],v=j;
                                                 //将这个点加入U中
            vis[v]=1;
                                                //更新相邻顶点的dist
            Rep(j,1,n) if (!vis[j])
10
               dist[j]=min(dist[j],dist[v]+len[v][j]);
```

### 一些小tips

- 边权范围较小:
  - 对每一种权值开个队列,代替堆优化。
  - 需要支持从队列中删除任意位置的数。
  - 当边权均为1时,直接用BFS即可。
- 多源单汇:将图反向。
- 拓扑图:按照拓扑序遍历即可。
- 有多个点初始距离为0: 建立超级源。
- 优化背包。

#### 某USACO题

- 有N个物品,每个物品体积为Ai ,且有无穷个。
- 求最大的不能拼出 的体积。
- 范围: N, Ai ≤ 3000。



- 这道题的本质是背包。
- 对于无穷个物品,单个物品体积很小,背包总体积非常大的判定性问题。
- 可以考虑把背包问题转化为体积模域下的最短路问题。
- 即我们随便找出一个物品体积,设为a。
- 令F[i]表示真实体积模a等于i的,最小的能得到的体积。
- 这样,如果F[i]得到了,则F[i] + a也可以得到。
- 我们可以用dij算法求解F[i]。 效率: O(N × Ai)。

#### 最短路树

- 考虑把做最短路时,记一下每个点最后的dist是从哪个点转移过来的,那么就形成了一棵树结构,最短路就是每个点到根的距离
- 当然每个点的前驱可能会有多个,换种定义:
- 考虑所有满足dist(s, v) = dist(s, u) + cost(u, v)的边拿出来形成的子图,该子图应该是有向无环图,否则就会出现负环或者是0环
- 这时的最短路"树"就是个DAG

#### JOI 2018 月票购买

- JOI 所住的城市有 N个车站,分别编号为 1...N。有 M条铁路,编号为 1...M。第 i 条铁路 双向连接车站 Ai与车站 Bi, 乘车费用为 Ci。
- JOI 住在车站 S 附近, 而 JOI 所在的 IOI 高中在车站 T 附近。他打算买一张月票往返这两个车站。当他买这张月票时,他需要选择一条在车站 S 与车站 T之间的乘车费用最小的路径。有了这张月票, JOI 可以无需额外费用, 双向通过任意所选路径包含的铁路。
- JOI 经常去在车站 U 与车站 V 附近的书店,因此他希望能买一张月票使得从车站 U 到车站 V 的花费最小。
- 当他要从车站U去往车站V时,他会选择一条从车站U到车站V的路径。对于路径上的每段铁路,如果这段铁路在月票指定的路径范围内,则费用为0,否则费用为Ci。每段铁路的费用和为JOI从车站U到车站V的总费用。
- 他想要知道,如果他买月票时选择了一条合适的路线,从车站U到车站V的最小费用是多少。



- 把S到T的最短路的DAG建出来,满足条件的U到V的最短路一定与DAG的一条链相交,因为DAG上的路有最优子结构
- 把DAG上的有向边权值赋为0
- 然后考虑拆点,建点i,i+n,i+2n分别表示还没走过相交的链,正在相交的链上, 走完了相交的链,跑最短路
- 因为月票可以双向通过, 把所有有向边反向再跑一次



# 03 杂题们



#### [AMPPZ2014]The Captain

给定平面上的n个点,定义(x1,y1)到(x2,y2)的费用为min(|x1-x2|,|y1-y2|),求从1号点走到n号点的最小费用。

• 发现因为是最短路,所以这个min没有意义,大可以建一条|x1-x2|,一条|y1-y2|两条边,而跑最短路时一定会默认跑较小的一条了。

#### 不知道哪里来的题

- 有一张N个点的完全图, 边权只有可能是A或者B。
- 读入的M条边边权是A,剩下的边边权是B。
- 求1到N的最短路长度。
- N<=10^5,M<=5\*10^5



- 按情况分类:
- ①A<=B 这个比较好办,因为A边很少。
- 如果1~N是A边, 那直接就是答案;
- · 否则我们直接从1开始只走A边,看看到N要多少,和B比较一下获得答案。



- (2)A>B
- B边数量较多怎么办?
- 同样是类似BFS的思路,去求到一个点最少经过几次B边。
- 具体地,可以维护一个目前还未到过的点的集合S。
- 每次对于一个已经访问到的点i,我先遍历i的A边出边,然后暂时把这些点标记不可用;
- 然后在集合S里不断挑那些未被标记的点,更新它的最短路并将其从集合删除。
- 可以很方便地用线段树做到这一点。

#### CF 261 C

- 给定N个点,M条边的有向图,带边权。
- 求最长的路径使得经过的边权严格上升。
- N,M<=100000



- 发现因为有边权递增的限制不能直接跑最短路。
- 一个很显然的想法是,对于每一条边进行DP。
- 设f[i]表示到第i条边时最长路径。
- 如何转移呢? 我们找到这条边末端点k开始的所有边?
- 实际上还是要把DP数组记在点上。
- 我们先假设没有边权重复的边。 设f[i]表示目前结束点是i的最长路径长度,初始化都是0。
- 按边权排序后,我们依次扫描每一条边,设其为(x,y),则用f[x]+1来更新f[y]。
- 有边权重复的边略麻烦一点。它们互相不能更新,所以每次我们先把这些边全都一起拎出来,用之前比它们严格小的边更新它们。

#### 51nod #26 E

- 给定N个城市与M条道路。每一个城市都有一 = 个喜好度(两个喜好度可以相同)。
- 现在要求一条从1到N的 "最坏"的路径。
- 定义两条路径哪条更坏:对于每一条路径统计喜好度为i的城市经过了几个。 找到最小的一个喜好度k使得这两条路径经过的该喜好度的城市数量不同, 数量少的路径更坏。
- N<=100000 M<=500000



- 看上去是一道显然的题。
- 考虑暴力的做法,就是在每一个点维护一个数组,表示从1到这一个点的最坏路径下,每一种喜好度经过的点的个数。
- 为了不必要的 麻烦,我们采用dijkastra进行最短路的计算。
- 那么如何改进呢?实际上我们只要把这些数组可持久化就行了。
- · 借鉴可持久化线段树的道理,每次修改一个节点并增加logN的空间。
- 时间效率是O(MlogN^2)

#### CF 718 E Matvey's Birthday

- 有一个长度为N的字符串s,字符集为8。
- 由此我们建立一张N个点的图,第i个点表示下标i。
- 对于这张图,我们连这样两种边:
  - 当|i j| ≤ 1, 在i, j之间连边。
  - 当si = sj时, 在i, j之间连边。
- 求这张图的直径。
- 范围: N ≤ 100000。

- 首先图的直径似乎是只能求两两点对的最短路的, 所以我们必须发掘这道题的性质。
- 一个比较显然的结论,就是图的直径必然小于等于2  $\times$  M 1,其中M表示字符集大小。
  - 考虑一条从i走到j的路径,每种字符最多出现2次;
  - 因为如果某一个字符出现3次以上,那最优方案显然是不走中间那些重复出现的字符, 直接从第一个花费1的代价跳到最后一个即可。
  - 最多出现2× M个字符, 所以路径长度最多为2× M-1。

- 还可以看出,如果i走到j不走第二类边,则长度必然是|i j|;
- 否则它们之间跳跃了c字符,则会有:
- Dis (i,j) = min (Dis(i,c) + Dis(j,c) + 1)
- · 其中Dis的含义很多:
  - 如果下标是两个点i,j,则代表点i与点j的最短距离;
  - 如果是点i和字符c,则代表点i到任意j(sj = c)的最短距离;
  - 如果是字符c1和c2,则代表所有i(si = c1)和j(sj = c2)点对之间的最短距离。



- 要发现一个性质:
- Dis(si,c)  $\leq$  Dis(i,c)  $\leq$  Dis(si,c + 1)
- 这也比较容易理解。
- 于是就会发现,如果把点i到所有字符c的距离,看成一个M维的向量,则本质只会有M  $\times$  2 $^{\prime}$ M种不同的向量,其中M表示s[i]是什么字符,2 $^{\prime}$ M即 Dis(si ,c) 与 Dis(i,c)的关系。

- 于是就想到一个做法,我们枚举右边的点i,对于j(i j ≤ 15),我 们暴力枚举并逐一判断。 复杂度O(N\*M)
- 对于j(j < i 15),则它们之间的最短路必须得跳跃字符了。
- min (Dis(i,c) + Dis(j,c) + 1)
- 这是啥,如果i的向量和j的向量已经知道了,那么就只要枚举c,从向量里取个min即可。这也意味着算这个min不需要知道j是什么,只需要j的向量
- 于是不再枚举j, 而是枚举j的向量计算答案, 复杂度O(N\*M\*2^M)

- 我们需要预处理Dis(i,c),这个可以枚举所有c,
- 然后用O(N)的BFS处理答案。
  - 边权为1
  - 多个点初始距离为0。
- Dis(c1,c2) 直接用Dis(i,c)更新即可。 复杂度O(N\*M)
- 并且我们还需要预处理两两不同向量之间的最短距离。复杂度O(M^3\*4^M)



### 非常感谢您的观看

THANK YOU FOR YOUR WATCHING

