

Introduction to OpenFOAM Programming

03 - Openfoam 数据结构

王佳琪

上海交通大学

2022 年 1 月



- ① primitives 基础类
- ② openfoam class
- ③ openfoam 模式设计

- ◀ ◻ ▶ ◀ ◻ ▶ ◀ ≡ ▶ ◀ ≡ ▶ ≡ 🔍 ↺ ↻

1. `xxxI.H` 文件通常为 `xxx.H` 文件中 `inline` 函数的具体实现
2. `xxx.C` 文件通常为 `xxx.H` 文件中一般函数的具体实现
3. `xxxIO.C` 文件是和 `IO` 相关的实现, 例如 `>>` 和 `<<` 的重定义, 以及 `readxxx` 这种函数的实现
4. `xxxList.H` 其实是用 `List` 创建了新的类型, 这里的 `List` 可以暂时理解成一个数组

2. xxx.C 文件通常为 xxx.H 文件中一般函数的具体实现

3. `xxxIO.C` 文件是和 IO 相关的实现, 例如 `>>` 和 `<<` 的重定义, 以及 `readxxx` 这种函数的实现

4. `xxxList.H` 其实是用 `List` 创建了新的类型，这里的 `List` 可以暂时理解成一个数组

```
1 | typedef List<label> labelList;
2 | typedef List<labelList> labelListList;
3 | typedef List<labelListList> labelListListList;
```

xxxIOList.H 和 xxxIOList.C 中前者为新类型 typedef IOList<xxx> xxxIOList;，而后者为通过一系列的宏实现一些基础的函数功能。

```
1 // xxxListIOList.H
2 typedef IOList<xxxList> xxxListIOList;
```

03-blog

王佳琪

其中继承关系为 `int32 int64->int->label`，其中 32 和 64 分别代表 32bit 和 64bit 的整数。他们分别使用 `int32_t` 和 `int64_t` 进行定义，并给定了和文件流相关的函数。

...

```

1 | int32.C  int32.H  int32IO.C
2 | int64.C  int64.H  int64IO.C
3 | int.H  intIO.H
4 | label.H  label.C  labelList.H  labelIOList.H  labelIOList.C  labelListIOLit.H
5 | uint32.C  uint32.H  uint32IO.C
6 | uint64.C  uint64.H  uint64IO.C
7 | uint.H  uintIO.H
8 | uLabel.H  uLabel.C

```

100%

```
typedef INT_SIZE(int, _t) label; //label这个类型其实是int
//相当于int64_t，这在int64.H中有进行定义，如果机器是32位的，就是int32_t
```

```
typedef List<label> labelList;  
typedef List<labelList> labelListList;  
typedef List<labelListList> labelListListList;
```

char

给 Foam 名字域下的 Istream 和 Ostream 提供运算符重定义和 readChar 函数

```
1 // char.H
2 char readChar(Istream&);
3 Istream& operator>>(Istream&, char&);
4 Ostream& operator<<(Ostream&, const char);
5 Ostream& operator<<(Ostream&, const char*);
6 inline bool isspace(char c)
```

第一个函数 `readChar` 的作用是读取文件流中的一个 `char`:

第二个函数代表读取文件流中的一个 `char`，然后将它赋值给参数：

第三第四个函数其实是同一个运算符 << 的重定义，只不过根据输入的是 char 本身还是 &char 进行了多态：

```
1 // charIO.C
2 char Foam::readChar(Istream& is) ..
3 Foam::Istream& Foam::operator>>(Istream& is, char& c) ..
4 Foam::Ostream& Foam::operator<<(Ostream& os, const char c) ..
5 Foam::Ostream& Foam::operator<<(Ostream& os, const char* s) ..
```

02-file 03-blog

wchar

与上述 `char` 类似，都是给 `Istream` 和 `Ostream` 进行了运算符 `>>` 和 `<<` 的重定义，这里的注释提示了是针对 output wide character (Unicode) as UTF-8，就是在输出的同时还需要转码成 UTF-8。

```

1 // wchar.H
2 //-- Output wide character (Unicode) as UTF-8
3 Ostream& operator<<(Ostream&, const wchar_t);
4 Ostream& operator<<(Ostream&, const wchar_t*);
5 Ostream& operator<<(Ostream&, const std::wstring&);

```

`wchar` 是 `char` 类型定义一个扩展表达，可以表示更多的字符类型，代价是需要用更多的字节数，且在不同的库中可能会用不同的字节数，最多为 4 字节。第三个函数使用了迭代器。

```

1 // wcharIO.C
2 #include "error.H"
3 Foam::Ostream& Foam::operator<<(Ostream& os, const wchar_t wc) ..
4 Foam::Ostream& Foam::operator<<(Ostream& os, const wchar_t* wstr) ..
5 Foam::Ostream& Foam::operator<<(Ostream& os, const std::wstring& wstr) ..

```

02-file 03-blog 04-wiki

char 相关的类

继承关系为 char->string->word->wordRe fileName keyType。源文件有：

```

1  char.H charIO.C wchar.H wcharIO.c
2
3  string.H stringI.H string.C stringIO.C
4  stringIOList.H stringIOList.stringOps.H stringOps.C
5
6  word.H word.C wordI.H wordIO.C wordIOList.H wordIOList.C
7  wordRe.H wordRe.C wordRel.H wordList.H wordReList.H wordReListMatcher.
   wordReListMatcherI.H
8
9  keyType.H keyTypeI.H keyType.C
10
11 fileName.H fileNameI.H fileName.C fileNameIO.C fileNameList.H

```

1. char 直接使用了 C 语言内置的 char，但是添加了和文件流操作相关的运算符和函数，这些话函数均可以独立调用。而 wchar 则使用了更多字节的编码形式 (A wide-character and a pointer to a wide-character string)
2. string 则使用了 std:string 在 Foam 的名字空间进行封装，添加了内置的变量 typeName debug null，以及一系列的功能性函数。
3. word keyType fileName 在均为 string 的子类，他们在 string 的基础上添加了更多的功能，使得他们可以用在更加具体的情形中。

03-blog

string

```

1  $> ls
2  fileName functionName lists string stringOps variable verbatimString word wordRe

```

```

1  // string.H
2  #include "char.H" //
3  #include "Hasher.H" //代码实现了哈希的功能
4  #include <string> // 继承了 std::string
5  #include <cstring>
6  #include <cstdlib>

```

把多态扩展到了 `string`。下面为类的声明，为一系列的构造函数和成员函数，以及操作符重载。

```

1  // string.H
2  class string;
3  Istream& operator>>(Istream&, string&);
4  Ostream& operator<<(Ostream&, const string&);
5  Ostream& operator<<(Ostream&, const std::string&);

```

01-dox 02-file 03-blog

string

`stringI.H` 来自相同文件夹，其实是上述文件中所有 `inline` 函数的具体实现，基本上都是通过直接调用 `std` 名字域中的 `string` 变量来。而其余函数的具体实现，在 `string.C` 中。
除此之外，`openfoam` 还定义了一些自己的 `string` 成员函数：

```

1  // string.C
2  Foam::string::size_type Foam::string::count(const char c) const //计数
3  Foam::string& Foam::string::replace(const string& oldStr, const string&
    newStr, size_type start=0) //替换
4  ...
5  string()(const size_type i, const size_type n) //从第 i 个开始的 n 个字符
6  string()(const size_type n) //从头开始的 n 个字符
7  operator=(const string&); //赋值
8  operator=(string&&); //赋值

```

01-dox 02-file 03-blog

stringList

套娃

```
1  #include "string.H"
2  #include "List.H"
3  namespace Foam
4  {
5      typedef UList<string> stringUList;
6      typedef List<string> stringList;
7  }
```

02-file 03-blog

UList

定义了 UList 类，类似于 array
第一个变量用来存储 UList 的尺寸，第二个变量用来存储首地址。

```

1  // UList.H
2  template<class T>
3  class UList
4  {
5      // Private Data
6      //— Number of elements in UList
7      label size_;
8      //— Vector of values of type T
9      T* __restrict__ v_;//首地址

```

我们给定一个 UList 类的对象 list 和游标 label i 输入后，i 会遍历 list 中的每一个元素。

```

1  // UList.H:426
2  // forAll宏定义
3  #define forAll(list, i) \
4      for (Foam::label i=0; i<(list).size(); i++)

```

01-dox 02-file 03-blog

UList

基础功能：

1. 通过内置的类 `less` 和 `greater` 规定大小的判断。
2. 通过构造函数进行赋值
3. 返回迭代器的收尾位置
4. 通过检索范围检查当前的 `List` 的正确性
5. 深度和前度 `copy`，区别在于只复制指针还是连带整个数据一起复制
6. 基本的索引 `[]` = 等的重定义
7. 迭代器
8. 返回当前 `List` 尺寸，判断为空，交换的成员函数
9. 和 IO 相关的函数
10. 类外定义的相关排序等功能。

01-dox 02-file 03-blog

List

List 继承了 UList, 并增加了一些函数:

1. 创建内存空间
2. 返回 size, 以及 resize
3. clear 和 append 操作
4. = 的操作符重定义

List

用 `List` 和各种基础类创建的类型

```
1  typedef List<label> labelList;  
2  typedef UList<scalar> scalarUList;  
3  typedef List<scalar> scalarList;
```

`List` 中的文件读取

```
1  template<class T>  
2  Foam::List<T> Foam::readList(Istream& is)
```

01-dox 02-file 03-blog

DynamicList

类似于 `std::vector`

DLList

类似于 `std::list`

DLList.H: 非侵入式双向链表

DLPtrList.H: 非侵入式双向链接指针列表

FIFOStack.H: 基于单链表的 FIFO 堆栈, 先进先出

IDLList.H: 侵入式双向链表

ISLList.H: 侵入式单链表

LIFOStack.H: 基于单链表的 LIFO 堆栈, 后进后出

SLList.H: 非侵入式单链表

HashTable

类似于 `std::map`

scalar

其实就是浮点数，不过浮点数有多重类型精度，比如 `float double longdouble`，这里将类型统一为 `scalar` 这个类型使用。

这里并没有定义新的类，而是使用了 `typedef`，然后添加了一些新的功能：

```
1 typedef double doubleScalar;
2 typedef long double longDoubleScalar;
```

```
1 Scalar.H  Scalar.C
2 doubleFloat.H
3 doubleScalar.H  doubleScalar.C
4 floatScalar.H  floatScalar.C
5 longDoubleScalar.H  longDoubleScalar.C
6 scalar.H  scalar.C
7 scalarList.H  scalarList.C
8 scalarIOList.H  scalarIOList.C
9 scalarListIOList.H  scalarListIOList.C
```

03-blog

VectorSpace

并不是 C++ 中常用的容器 `vector`，而是指 (x,y,z) 这样的长度为 3 的行向量，用来表示速度坐标等。这是因为 openFOAM 从 90 年代开始迭代遗留下来的习惯

```
1 //依赖关系
2 Vectorspace->Vector->vector, floatVector, labelVector, complexVector
```

向量空间使用的是类型 `Cmpt` 作为元素类型，`Ncmpts` 代表着元素的个数。数学逻辑上，这里相当于一个行向量。

```
1 // VectorSpace.H
2 template<class Form, class Cmpt, direction Ncmpts>
3 class VectorSpace
4 {
5 public;
6     Cmpt v_[Ncmpts];    //- The components of this vector space
7     typedef VectorSpace<Form, Cmpt, Ncmpts> vsType;    //- VectorSpace
8                             type
9     typedef Cmpt cmptType;    //- Component type
```

02-file 03-blog

Vector

```

1  //Vector.H
2  template<class Cmpt>
3  class Vector
4  :
5      public VectorSpace<Vector<Cmpt>, Cmpt, 3>
6  {
7  public:
8      // - Equivalent type of labels used for valid component indexing
9      typedef Vector<label> labelType;
10     // Member constants
11     static const direction rank = 1;
12     // - Component labeling enumeration
13     enum components { X, Y, Z };
14
15     构造和析构函数
16
17     // Member Functions
18     用来返回x.y.z三个方向的元素，以及进行加减乘除操作
19 };

```

对应的 *.H 文件对其中的 inline 函数进行了具体的实现

[02-file 03-blog](#)

vector

前面的 Vector.H 中指定元素的类型模版，这里为把元素类型指定为 scalar 的特例

```

1 //vector.H
2 typedef Vector<scalar> vector;
3 //floatvector.H: typedef Vector<float> floatVector
4 template<>
5 inline bool contiguous<vector>() {return true;}
6 template<class Type>
7 class flux : public innerProduct<vector, Type> {};
8 template<> class flux<scalar> {
9     public:
10     typedef scalar type;    };

```

对应的.C 文件则是对原来的 VectorSpace 中的成员变量进行了修改:

```

1 const char* const Foam::vector::vsType::typeName = "vector";
2 const char* const Foam::vector::vsType::componentNames[] = {"x", "y", "z"};
3 const Foam::vector Foam::vector::vsType::zero(vector::uniform(0));
4 const Foam::vector Foam::vector::vsType::one(vector::uniform(1));
5 const Foam::vector Foam::vector::vsType::max(vector::uniform(vGreat));
6 const Foam::vector Foam::vector::vsType::min(vector::uniform(-vGreat));
7 const Foam::vector Foam::vector::vsType::rootMax(vector::uniform(rootVGreat));
8 const Foam::vector Foam::vector::vsType::rootMin(vector::uniform(-rootVGreat));

```

MatrixSpace

```

1 //依赖关系
2 VectorSpace->MatrixSpace->Tensor->tensor, floatTensor, labelTensor

```

首先 **VectorSpace** 为一个一维数组，模板的第三个输入值即为数组的长度，在逻辑上为一个行向量。而当前用它创建矩阵，相当于在内存上，矩阵的元素为连续存储的，在逻辑上才是矩阵。在运算过程中，需要根据下标计算从首地址向后的位移。

```

1 // MatrixSpace.H
2 template<class Form, class Cmpt, direction Mrows, direction Ncols>
3 class MatrixSpace
4 : public VectorSpace<Form, Cmpt, Mrows*Ncols>
5 {
6 public:
7     // MatrixSpace type
8     typedef MatrixSpace<Form, Cmpt, Mrows, Ncols> msType;
9     // Member constants
10    static const direction mRows = Mrows;
11    static const direction nCols = Ncols;
12    //构造函数和析构函数
13    //返回其中的某个元素，或者整体 size 的函数
14    //等号的操作符重定义
15 };

```

02-file 03-blog

Tensor

```

1  //Tensor.H
2  template<class Cmpt>
3  class Tensor
4  : public MatrixSpace<Tensor<Cmpt>, Cmpt, 3, 3>
5  {
6  public:
7      //- Equivalent type of labels used for valid component indexing
8      typedef Tensor<label> labelType;
9      // Member constants
10     //- Rank of Tensor is 2
11     static const direction rank = 2;
12     // Static Data Members
13     static const Tensor I;
14     //- Component labeling enumeration
15     enum components { XX, XY, XZ, YX, YY, YZ, ZX, ZY, ZZ };
16     构造函数和析构函数
17     返回其中的某个元素，以及等于的重定义
18 };

```

相当于 `MatrixSpace` 的一个 3×3 的特殊情况，不过元素类型还需要指定，此时的各个元素可以单独编号为 `XX`, `XY`, `XZ`, `YX`, `YY`, `YZ`, `ZX`, `ZY`, `ZZ`。因为 `VectorSpace` 中已经实现了大多数功能，这里需要写的东西比较少了。并且也同时只有源码 `*I.H` 没有 `.C`，它实现了其中的 `inline` 函数。

02-file 03-blog

tensor

相当于前面 Tensor 的指定元素为 scalar 类型。因为是浮点数操作，添加了一些特征值相关的函数，头文件如下

```

1 namespace Foam
2 {
3     typedef Tensor<scalar> tensor;
4     // floatTensor.H: typedef Tensor<float> floatTensor;
5     vector eigenValues();
6     vector eigenVector();
7     tensor eigenVectors();
8     //几个函数均为多态，有多重可输入的形式
9
10 } // End namespace Foam
  
```

其.C 文件提供了具体的实现，因为是 3*3 的矩阵，求特征值并不会很困难。

```

1 template<const char* const Foam::tensor::vsType::typeName = "tensor";
2 template<const char* const Foam::tensor::vsType::componentNames[] =
3 {
4     "xx", "xy", "xz",
5     "yx", "yy", "yz",
6     "zx", "zy", "zz"
7 };
8 Foam::vector Foam::eigenValues(const tensor& t) ...
  
```

Field

```

1 //依赖关系
2 List → Field → DimensionedField → GeometricField → finiteVolume 中的 *Field

```

1. Field 是最基础的域，它继承了 List 的一维数组的结构用来存储域的元素
2. DimensionedField 则是继承自 Field，它在 Field 的基础上添加了和网格 Mesh 相关以及文件流 regIOObject 相关量
3. GeometricField 继承自 DimensionedField，在其基础上添加和边界相关的量以及时间戳，并建立了不同时间戳下的域之间的联系。
4. 最终通过 GeometricField 的 template 模板中的类型指定为特定类型，定义出我们平时使用的域的类型

```

1 // Field.H 抽象
2 template<class Type>
3 class Field
4 :
5     public tmp<Field<Type>>::refCount,
6     public List<Type>
7 {
8
9     1. 构造与析构函数
10    2. map函数, replace函数, 拷贝函数
11    3. = += *= /= << >> 的操作符重定义

```

01-dox 02-file 03-blog 04-test

DimensionedField

带有单位的域，并且和 `GeoMesh` 类型相关，用网格信息进行域的尺寸控制

```

1      // DimensionedField.H 抽象
2  template<class Type, class GeoMesh>
3  class DimensionedField
4  :
5      public regIOobject,
6      public Field<Type>
7  {
8      成员变量:
9      // Reference to mesh
10     const Mesh& mesh_;
11     // Dimension set for this field
12     dimensionSet dimensions_;
13     成员函数:
14     构造和析构函数
15     域读取用的函数
16     网格和单位的返回
17     replace T average weightedAverage 函数
18     = += -= /= */ << >> 的操作符重定义
19 };

```

01-dox 02-file 03-blog

DimensionedField

构造函数:

可以看出 `io` 代表的是文件流的初始化, 而 `Mesh dimensionSet Field<Type>` 也是直接通过构造函数初始化给它的成员变量。在初始化结束后, 代码会检查当前的 `field` 的 `size` 是否和 `mesh` 的 `size` 一致。就是说这里除去域本身, 还添加了文件流, 和网格的变量。

```

1  // DimensionedField.H
2  template<class Type, class GeoMesh>
3  DimensionedField<Type, GeoMesh>::DimensionedField
4  (
5      const IOobject& io,
6      const Mesh& mesh,
7      const dimensionSet& dims,
8      const Field<Type>& field
9  )
10 :
11     regIOobject(io),
12     Field<Type>(field),
13     mesh_(mesh),
14     dimensions_(dims)

```

01-dox 02-file 03-blog

GeometricField

在前一个父类的基础上添加了更多的成员变量。可以看出，除去原来的和文件流以及网格相关的量之外，还添加了边界和时间戳。并且通过成员变量中的指针，建立了不同时间戳的域之间的联系。

```

1  template<class Type, template<class> class PatchField, class GeoMesh>
2  class GeometricField
3  :
4  {   public DimensionedField<Type, GeoMesh>
      除去定义新的类型之外，还给定了一个新的类 Boundary
      成员变量：
          // Used to trigger(触发) the storing of the old-time value
          mutable label timeIndex_;
          //-- Pointer to old time field
          mutable GeometricField<Type, PatchField, GeoMesh>* field0Ptr_;
          //-- Pointer to previous iteration (used for under-relaxation)
          mutable GeometricField<Type, PatchField, GeoMesh>* fieldPrevIterPtr_;
          //-- Boundary Type field containing boundary field values
          Boundary boundaryField_;
      成员函数：    读取文件
                   构造函数和析构函数
                   返回内部或者边界域
                   返回时间戳
                   松弛和替换
                   最大最小值的返回
      =  ==  +=  -=  *=  /=  <<  >>  };

```

01-dox 02-file 03-blog

GeometricField

构造函数:

```

1  template<class Type, template<class> class PatchField, class GeoMesh>
2  Foam::GeometricField<Type, PatchField, GeoMesh>::GeometricField
3  (
4      const IOobject& io,
5      const Mesh& mesh,
6      const dimensionSet& ds,
7      const wordList& patchFieldTypes,
8      const wordList& actualPatchTypes
9  )
10 :
11     Internal(io, mesh, ds, false),
12     timeIndex_(this->time().timeIndex()),
13     field0Ptr_(nullptr),
14     fieldPrevIterPtr_(nullptr),
15     boundaryField_(mesh.boundary(), *this, patchFieldTypes, actualPatchTypes)

```

01-dox 02-file 03-blog

finiteVolume 中的 *Field

我们常用的一些类均在 volFieldsFwd.H 中

```

1 //类的前置声明
2 class volMesh;
3 template<class Type> class fvPatchField;
4 template<class Type, template<class> class PatchField, class GeoMesh>
   class GeometricField;
5 //常用的类的类名定义
6 typedef GeometricField<scalar, fvPatchField, volMesh> volScalarField;
7 typedef GeometricField<vector, fvPatchField, volMesh> volVectorField;
8 typedef GeometricField<sphericalTensor, fvPatchField, volMesh>
   volSphericalTensorField;
9 typedef GeometricField<symmTensor, fvPatchField, volMesh>
   volSymmTensorField;
10 typedef GeometricField<tensor, fvPatchField, volMesh> volTensorField;

```

02-file 03-blog

- ① primitives 基础类
- ② openfoam class
- ③ openfoam 模式设计

- Space and time: polyMesh, fvMesh, Time
- Field algebra: Field, DimensionedField and GeometricField
- Boundary conditions: fvPatchField and derived classes
- Sparse matrices: lduMatrix, fvMatrix and linear solvers
- Finite Volume discretisation: fvc and fvm namespace

- ① primitives 基础类
- ② openfoam class
- ③ openfoam 模式设计

文件流的获取——lookup 函数

1. **dictionary** 一系列的类，可以检索文件中的关键字，并返回一个文件流。
2. 几乎所有的基础类型都提供了文件流的导入和导出操作，所以只需要使用能够给定文件流的类，就可以读取相应的文件。

```
1 //检索文件流的过程：  
2 lookup->lookupEntry->lookupEntryPtr
```

3. 函数 **lookupEntry**，通过调用 **lookupEntryPtr** 得到 **entry* entryPtr**。检查一下是否检索成功，并最终返回指针指向的对象。
4. 最终调用的是函数 **lookupEntryPtr**，他通过 **dictionary** 的 **HashTable** 中的 **find**，以 **keyword** 查找 **entry***，并最终返回。中间是如果当前字典没有检索到，就扩大检索范围。
5. 函数 **lookup** 就只有一行 **return lookupEntry(keyword, recursive, patternMatch).stream();**，他通过 **stream()** 调用 **entry** 类的函数。而 **entry** 类中的这个函数为纯虚函数，他的实现在 **primitiveEntry.C** 中，内容如下：

```
1 Foam::ITstream& Foam::primitiveEntry::stream() const  
2 {  
3     ITstream& is = const_cast<primitiveEntry*>(*this);  
4     is.rewind();  
5     return is; //即得到了一个文件流并返回。  
6 }
```

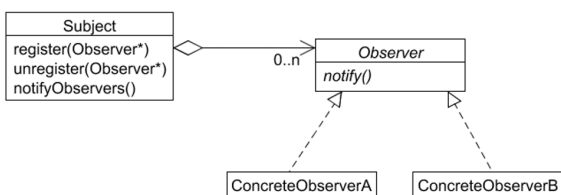
02-file 03-blog 04-test

对象注册机制

对象注册（object registry）机制是 OpenFOAM 的一大特点。对象注册所做的工作可以总结为一句话：在内存中利用树状结构组织数据，并实现数据的管理及输入输出。

The object registry is an implementation of the Observer Pattern:

观察者模式 (Observer Pattern): 定义对象间的一种一对多依赖关系，使得每当一个对象状态发生改变时，其相关依赖对象皆得到通知并被自动更新



1 //继承关系:
2 IObject→regIObject→objectRegistry

05-design

06-youtube

IObject

IObject 是树状结构中节点属性的集合。树状结构中的每一个节点都是一个 **regIOobject** 注册对象。将这个对象的属性提取出来，用 **IObject** 类描述。而 **regIOobject** 继承自 **IObject**，获得所有属性。

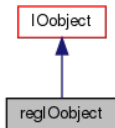
```

1 | IOdictionary transportProperties
2 | (
3 |     IObject
4 |     (
5 |         "transportProperties", //对象名字，作为关键字查找返回该对象；
6 |         runTime.constant(),    //对象路径，表示从 constant 目录读取或写入；
7 |         mesh,                  //对象的父对象，表示注册为 mesh 的一个子节点
8 |         IOobject::MUST_READ_IF_MODIFIED, //读选项为 修改后重新读入
9 |         IOobject::NO_WRITE        //写选项为 不写
10 |     )
11 | );

```

regIOobject

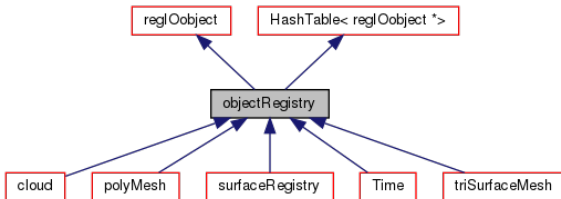
`regIOobject` 继承自 `IOobject`。根据 OpenFOAM 源码中的注释，这个类和 `objectRegistry` 一起实现了自动对象注册，可以理解为整个树状结构的管理及输入输出。和 `IOobject` 相比，`regIOobject` 实现了树状结构的增加和删除节点等管理操作，以及对象如何从文件读取或写入到文件等读写操作。



01-dox

objectRegistry

`objectRegistry` 用来作为树状结构的根节点以及分支节点。它继承自 `regIOobject`，本身也是一个 `regIOobject` 对象，包含子节点的所有信息，这些信息存在它的另一个父类——`HashTable<regIOobject>` 中。继承关系如下



哈希表保存了对象名字（word 类型）-对象指针（`regIOobject *` 类型）的键值对，通过哈希表实现注册对象的查找和返回，具体可参考 `objectRegistry` 的 `lookupObject` 方法。

01-dox

树状结构的管理-增加节点

增加节点的操作通过 `checkIn` 实现，通常在定义对象时自动完成。

参考 `regIOObject` 的构造函数：

```

1  Foam::regIOObject::regIOObject(const IOObject& io, const bool isTime)
2  :
3      IOObject(io),
4      registered_(false),
5      ownedByRegistry_(false),
6      watchIndices_(),
7      eventNo_          // Do not get event for top level Time
                        database
8
9      (
10         isTime
11         ? 0
12         : db().getEvent()
13     )
14 {
15     // Register with objectRegistry if requested
16     if (registerObject())
17     {
18         checkIn(); //
19     }

```

树状结构的管理-树状结构的读取

树状结构的读取相关的操作通过 `read`、`readData` 和 `readStream` 实现。在两种情况下会出发读取操作：一种是定义对象时，另一种是将对象的 `rOpt_` 定义为 `READ_IF_MODIFIED` 并且修改磁盘文件时。

1. 从磁盘读取:

对于第一种情况，在派生类的构造函数中调用读取文件的操作。以 `fvSchemes` 类为例，该类在构造函数中调用了 `read` 函数从 `system/fvSchemes` 文件中读取内容：

```

1 Foam::fvSchemes::fvSchemes(const objectRegistry& obr) :
2     IOdictionary
3     (
4         IOobject
5         (
6             "fvSchemes",
7             obr.time().system(),
8             obr,
9             (//..),
10            IOobject::NO_WRITE
11        )
12    ),
13    // ...
14    read(schemesDict());
  
```

树状结构的管理-树状结构的读取

树状结构的读取相关的操作通过 `read`、`readData` 和 `readStream` 实现。在两种情况下会出发读取操作：一种是定义对象时，另一种是将对象的 `rOpt_` 定义为 `READ_IF_MODIFIED` 并且修改磁盘文件时。

1. 第二种情况较为复杂。每次执行 `Time::run` 时会调用 `Time::readModifiedObjects` 函数：

```
1  bool Foam::Time::run() const
2  {
3      // ...
4      if (running)
5      {
6          if (!subCycling_)
7          {
8              const_cast<Time&>(*this).readModifiedObjects();
9              // ...
10         }
11         // Re-evaluate if running in case a function object has changed things
12         running = this->running();
13     }
14
15     return running;
16 }
```

- `Time::readModifiedObjects` 先读取 `system/controlDict`，然后调用 `objectRegistry::readModifiedObjects` 函数。
- `objectRegistry::readModifiedObjects` 递归遍历树状结构，并调用每个节点的 `readIfModified` 函数，实际调用自身的 `read` 方法。

树状结构的管理-树状结构的写入

根节点为 `Time` 类型，通常只有为 `fvMesh`（及其派生）类型的子节点，其他节点都放在 `mesh` 底下。求解器中的 `runTime.write()` 触发了树状结构的写入操作。该函数实际调用的是 `regIOobject::write()`，而这个函数又将调用 `Time::writeObject` 函数：

1. 先通过 `controlDict` 中设置的参数判断当前时刻是否为需要写入，若需要则继续；
2. 调用 `writeTimeDict` 函数，往 `[time]/uniform/time` 文件中写入和时间相关的变量；
3. 调用 `objectRegistry::writeObject` 函数，这个函数将判断子节点的 `wOpt_` 属性，若不为 `NO_WRITE` 则调用子节点的 `writeObject` 函数；
4. 对于 `runTime` 对象，调用 `mesh` 子节点的 `writeObject` 函数，该函数先写入网格相关数据（动网格相关），再调用 `polyMesh::writeObject` 函数，该函数没有重写，实际调用的是父类中的函数 `objectRegistry::writeObject`，递归遍历 `mesh` 节点下子节点的 `writeObject` 函数；
5. 最后是 `purgeWrite` 的相关操作。