# Машинное обучение: Выпуклая оптимизация по Ю. Е. Нестерову

Кураленок И.Е.

Яндекс

12 апреля 2012 г.

#### Содержание

МL и выпуклость

- 2 Выпуклая оптимизация
  - Оценивающие последовательности
  - ISTA/FISTA

#### ML и выпуклая оптимизация

Часто в ML мы можем поставить задачу в терминах выпуклых функций.

$$||Ax - b||^{2} ||Ax - b||^{2} + ||x||_{1} \log \frac{1}{1 + e^{-t}} \log \frac{1}{1 + e^{c-t}}$$

#### Пример сведения к выпуклой оптимизации

Хотим элемент классификатора h из деревьев решений:

$$\underset{h \in T}{\operatorname{argmin}} \sum_{i=1}^{m} \log \frac{1}{1 + e^{(c - \alpha h(x_i))y_i}}$$

Деревья — зло, но как их подбирать в случае MSE мы знаем. Разобьем задачку на 2 части:

Первая часть выпуклая(на самом деле вогнутая) в  $\mathbb{R}^m$ , вторая понятная.

⇒ важно научиться быстро и эффективно решать выпуклые задачки.

#### Выпуклые функции

Есть много определений  $\mathcal{F}^{1,1}$ , вот некоторые из них:

$$f(\alpha x + (1 - \alpha)y) \le \alpha f(x) + (1 - \alpha)f(y) , \forall x, y \in \mathbb{R}^n, \alpha \in [0, 1]$$
  

$$f(y) \ge f(x) + (f'(x))^T (y - x) , \forall x, y \in \mathbb{R}^n$$
  

$$(f'(x) - f'(y))^T (x - y) \ge 0 , \forall x, y \in \mathbb{R}^n$$

Важнейшее для нас свойство:  $f'(x) = 0 \Leftrightarrow x$  — глобальный максимум! Часто хотим чуть большего:  $\mathcal{F}_L^{1,1}$ , более того, сильной выпуклости  $\mathcal{G}_{u,L}^{1,1}$ :

$$f(y) \ge f(x) + (f'(x))^T (y - x) + \frac{1}{2}\mu ||x - y||^2, \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n, \mu \ge 0$$

### Класс методов

Хотим искать решения в классе

Модель:  $\underset{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^{K}}{\operatorname{argmin}}, f \in \mathcal{F}_{L}^{1,1}.$ 

Оракул: локальный черный ящик первого порядка

Решение:  $\bar{x} \in \mathbb{R}^n$  :  $f(\bar{x}) - f^* \le \epsilon$ 

В этом классе решения будут не лучше чем:

$$f(x_k) - f^* \ge \frac{3L||x_0 - x^*||^2}{32(k+1)^2}$$

при числе шагов  $k < \frac{1}{2}(n-1)$ .

## Градиентный метод

На классе  $\mathcal{F}_L^{1,1}$  и  $\mathcal{G}_{\mu,L}^{1,1}$  градиентный метод с фиксированным шагом  $h_k=h=\frac{1}{l}$  сходится.

$$f(x_k) - f^* \ge \frac{2L\|x_0 - x^*\|^2}{k+4}$$
  
$$f(x_k) - f^* \ge \frac{L}{2} \left(\frac{L - \mu}{L + \mu}\right)^{2k} \|x_0 - x^*\|^2$$

Скорость сходимости — линейна на  $\mathcal{F}_L^{1,1}$ , а далеко не квадратична.

Утверждается, что релаксацией невозможно получить оптимальный метод первого порядка!

#### Оценивающие последовательности

Последовательности  $\{\varphi_k(x)\}_{k=0}^{\infty}$  и  $\{\lambda_k\}_{k=0}^{\infty}, \lambda_k \geq 0$  — оценивающие, если  $\lambda_k \to 0$  и  $\forall x \in \mathbb{R}^n, k \geq 0$ :

$$\varphi_k(x) \leq (1 - \lambda_k)f(x) + \lambda_k \varphi_0(x)$$

Введенные последовательности хороши этим:

$$f(x_k) - f^* \le \lambda_k (\varphi_0 - f^*) \to 0$$

#### Построение оценивающей последовательности

#### Пусть:

- $\bullet f \in \mathcal{G}^{1,1}_{u,I}(\mathbb{R}^n),$
- $\{y_k\}_{k=0}^{\infty}$  произвольная последовательность в  $\mathbb{R}^n$ ,
- $\{a_k\}_{k=0}^{\infty}: a_k \in (0,1), \sum_k a_k = \infty,$
- $\delta \lambda_0 = 1$

тогда последовательности  $\{\varphi_k(x)\}_{k=0}^{\infty}$  и  $\{\lambda_k\}_{k=0}^{\infty}$ :

$$\lambda_{k+1} = (1 - a_k)\lambda_k, \varphi_{k+1}(x) = (1 - a_k)\varphi_k(x) + a_k \left(f(y_k) + (f'(y_k))^T (x - y_k) + \frac{\mu}{2} ||x - y_k||\right)$$

оценивающие, а если  $\varphi_0(x) = \varphi_0^* + \frac{\gamma_0}{2} \|x - v_0\|^2$  то и все  $\varphi_0(x)$ имеют такой же вид.

# Общая схема оптимального метода

- **1** Выберем  $x_0 \in \mathbb{R}^n$  и  $\gamma_0 > 0$ , возьмем  $v_0 = x_0$ .
- k-я итерация:
  - $\mathbf{0}$   $a_k \in (0,1): La_k^2 = (1-a_k)\gamma_k + a_k\mu$ , положим  $\gamma_{k+1} = (1-a_k)\gamma_k + a_k\mu$
  - Выберем

$$y_k = \frac{a_k \gamma_k v_k + \gamma_{k+1} x_k}{\gamma_k + a_k \mu},$$

вычислим  $f(y_k)$  и  $f'(y_k)$ 

- **3** найдем  $x_{k+1}: f(x_{k+1}) \le f(y_{k+1}) \frac{1}{2l} ||f'(y_k)||^2$
- 4

$$v_{k+1} = \frac{(1 - a_k)\gamma_k v_k + a_k \mu y_k - a_k f'(y_k)}{\gamma_{k+1}}$$

#### Скорость сходимости оптимального метода

Если все делать по схеме, то:

$$f(x_k) - f^* \le Lmin\left\{\left(1 - \sqrt{\frac{\mu}{L}}\right)^k, \frac{4}{(k+2)^2}\right\} \|x_0 - x^*\|^2$$

# Iterative Shrinkage/Threshoulding Algorithm (ISTA)

Ограничемся задачей

$$\underset{x \in \mathbb{R}^n}{\operatorname{argmin}} \|Ax - b\| + R(x)$$

В основном интересен случай, когда  $R(x) = \lambda ||x||_1$  ( $I_1$ регуляризация) или  $R(x) = \lambda \|Lx\|_2$  (регуляризация Тихонова). Заметим, что задача в случае  $l_1$  негладкая.

$$x_{k+1} = \tau_{\lambda t_k} \left( x_k - 2t_k A^T (Ax_k - b) \right)$$
  
$$\tau_{\alpha}^i = (|x_i| - \alpha)_+ sign(x_i)$$

Такая штука, являясь по сути градиентным методом сходится со скоростью:

$$f(x_k) - f^* \le \alpha \frac{L \|x_k - x^*\|^2}{2k}$$

Если шаг  $t_k=t$ , то  $\alpha=1$ , если шаг брать "умнее", то  $\alpha<1$ .

# Fast Iterative Shrinkage/Threshoulding Algorithm (FISTA)

Объединим ISTA и Нестерова.

- **①** Выберем  $x_0 \in \mathbb{R}^n$  и  $\gamma_0 = 1$ , возьмем  $y_0 = x_0$ .
- 2 k-я итерация:

$$x_k = \underset{x}{\operatorname{argmin}} \left( R(x) + \left\| x - \left( y_{k-1} - \frac{1}{L} f'(y_{k-1}) \right) \right\|^2 \right)$$

$$\gamma_{k+1} = \frac{1+\sqrt{1+4\gamma_k^2}}{2}$$

$$y_k = x_k + \left(\frac{\gamma_{k-1}}{\gamma_{k+1}}\right) (x_k - x_{k-1})$$

Это добро сходится:

$$f(x_k) - f^* \le \frac{\alpha L}{(k+1)^2} ||x_0 - x^*||^2$$

### Что еще бывает?

Область богата на исследования и приложения. Стоит почитать: Hecreposa (strong recommend), FOBOS (google), TWIST, etc.