Машинное обучение: Сэмплирование

Кураленок И.Е.

Яндекс

22 марта 2012 г.

Содержание

- Понятие сэмплирования
 - Процесс сэмплирования
 - Основные методы сэмплирования
- Переборные методы в ML
 - Полный перебор
- 3 Hill climbing
- Фенерати по предоставание марковскими цепями по предоставления по предоставления и по предоставления по предоставлен
 - Metropolis-Hastings алгоритм
 - Алгоритм Гиббса
- Построение вероятного пространства для максимизации



Понятие сэмплирования

Семплирование – метод исследования множества путем анализа его подмножеств.

Применяется:

- множество слишком велико для перебора;
- каждое дополнительное измерение дорого;
- предварительный анализ;

Алгоритм сэмплирования

- Понять какое множество мы изучаем
- Осознать что из этого множества мы можем измерить
- Определить количество измерений
- Разработать план сэмплирования
- Провести сэмплирование

Типы сэмплирования

Вероятностное сэмплирование

$$p(x), \forall x : p(x) > 0 \tag{1}$$

Например: попробуем посчитать соотношение мужчин/женщин

Невероятностное сэмплирование

$$p(x), \exists x : p(x) = 0 \tag{2}$$

Например: попробуем посчитать безработных в рабочее время

Без возвращений С возвращениями

Виды сэмплирования

- Вероятностное сэмплирование
 - Простое вероятностное
 - Систематическое
 - Стратифицированное (oversampling!)
 - Пропорциональное
 - Кластерное
- Невероятностное сэмплирование
 - Опрос ближайших
 - Панельное сэмплирование

Как выбрать нужное?

Надо учитывать:

- природа и размер возможного сампла;
- наличие дополнительной информации о элементах;
- необходимая точность измерений;
- точность отдельных измерений в сэмплировании;
- стоимость измерений;

$$F_0 = \underset{F}{\operatorname{argmax}} p(F|X) \tag{3}$$

- + если известны вероятности можно попробовать посэмплировать решения;
 - не определено пространство F;
 - неясно как устроить обход;

Иногда все просто

$$F_0 = \underset{F \in \{f_i\}_{i=1}^n}{\operatorname{argmax}} p(F|X) \tag{4}$$

- введем порядок обхода;
- переберем все возможные решения;
- составим взвешенное решение/выберем лучшее;

Построение вероятного пространства для максимизации

$$F_0 = \underset{F \in \{f_i\}_{i=1}^{\infty}}{\operatorname{argmax}} p(F|X) \tag{5}$$

- введем порядок обхода;
- применим систематическое сэмплирование;
- составим взвешенное решение/выберем лучшее;

Случайное блуждание

Чтобы построить порядок обхода можно воспользоваться такой схемой:

$$F = F(x, \lambda), \qquad \lambda \in \mathbb{R}^n$$
 (6)

$$F_t = F\left(x, \lambda_t\right) \tag{7}$$

$$\lambda_{t+1} = \lambda_t + \xi \quad C\left(\lambda_{t+1} | \{\lambda_i\}_0^t\right) \tag{8}$$

- будем блуждать по пространсту параметров;
- необходимо определить:
 - способ сделать шаг;
 - 2 условие принятия этого шага;



Случайное блуждание

На что стоит обратить внимание при построении блуждания:

- размерность λ может быть меньше чем кажется;
- ограничения на λ существенно осложняют процедуру:

Некоторые виды случайного блуждания

- множество фиксированных шагов $\xi \sim U(\{\xi_i\}_1^m)$;
- гауссовское $\xi_i \sim N(\mu, \sigma^2)$;
- самозависимое;
- etc.

Simple hill climbing

Построение вероятного пространства для максимизации

$$\xi \sim U(\{\xi_i\}), \xi_{ii} = \omega, \xi_{ij} = 0, j \neq i, \tag{9}$$

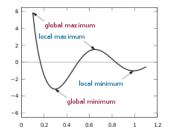
$$C(\lambda_{t+1}|\lambda_t) = \frac{p(F(\lambda_{t+1})|X)}{p(F(\lambda_t)|X)} > 1$$
(10)

Свойства:

- простой;
- быстро сходится;
- зависим от выбора начальной точки.



Random-restart (shotgun) hill climbing



Проблемы:

- сходится в локальный максимум;
- может долго сходиться, если начало далеко от максимума;
- аллеи.
- ⇒ Можно рестартить hill climbing из разных начальных точек



Интуиция

- наверное нельзя всегда ходить "по шерсти";
- хорошо бы обойти все пространство;
- скорость движения должна меняться.
- ⇒ Markov Chain Monte-Carlo (MCMC)

Мetropolis-Hastings алгоритм

$$\rho(\lambda|\lambda_t) \tag{11}$$

$$\alpha = \frac{p(F(\lambda_t)|X)p(\lambda_t|\lambda)}{p(F(\lambda)|X)p(\lambda|\lambda_t)}$$
(12)

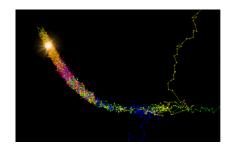
$$\psi \sim U(0,1) \tag{13}$$

$$C(\lambda_{t+1}|\lambda_t) = \begin{cases} 1, & \alpha \ge \psi \\ 0 \end{cases} \tag{14}$$

Например $p(\lambda|\lambda_t) \sim N(\lambda_t|\sigma^2 E)$



Свойства



- Доказано:
 - обходит все пространство;
 - это действительно взвешенное сэмплирование;
- ⇒ точно прийдем в максимум!

Проблема только с тем, что прийдем за бесконечное время



Алгоритм Гиббса

В Метрополисе есть проблема: все зависит от $p(\lambda|\lambda_t)$.

$$i \sim U(1,\ldots,n) \tag{15}$$

$$p(\xi|\lambda_t) \tag{16}$$

$$\lambda_i = \lambda_{t_i} + \xi,\tag{17}$$

$$\lambda_j = \lambda_{t_j}, j \neq i \tag{18}$$

Как можно построить p(F|X)

Если MSE, то все просто:

$$p(\lambda|X) = \frac{e^{-c\|F(\lambda|X) - Y\|_2}}{Z}$$
 (19)

$$Z = \int_{\lambda} e^{-c\|F(\lambda|X) - Y\|} d\lambda$$
 (20)

Если максимизируем, то надеемся задрать Y так, чтобы Z был определен.