

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ
ФЕДЕРАЦИИ ПЕНЗЕНСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

Кафедра «Вычислительная техника»

ОТЧЕТ

по лабораторной работе №10

по дисциплине: "Логика и основы алгоритмизации в инженерных задачах"

на тему: "Поиск расстояний во взвешенном графе"

Выполнили студенты группы
24ВВВЗ:

Пяткин Р. С.

Гусаров Е. Е.

Принял:

к.т.н., доцент, Юрова О. В.

к.т.н., Деев М. В.

Пенза 2025

Цель

Изучение поиска расстояний во взвешенном графе.

Лабораторное задание

Задание 1

1. Сгенерируйте (используя генератор случайных чисел) матрицу смежности для неориентированного взвешенного графа G . Выведите матрицу на экран.
2. Для сгенерированного графа осуществите процедуру поиска расстояний, реализованную в соответствии с приведенным выше описанием. При реализации алгоритма в качестве очереди используйте класс **queue** из стандартной библиотеки C++.
3. * Сгенерируйте (используя генератор случайных чисел) матрицу смежности для ориентированного взвешенного графа G . Выведите матрицу на экран и осуществите процедуру поиска расстояний, реализованную в соответствии с приведенным выше описанием.

Задание 2

1. Для каждого из вариантов сгенерированных графов (ориентированного и не ориентированного) определите радиус и диаметр.
2. Определите подмножества периферийных и центральных вершин.

Задание 3 *

1. Модернизируйте программу так, чтобы получить возможность запуска программы с параметрами командной строки (см. описание ниже). В качестве параметра должны указываться тип графа (взвешенный или нет) и наличие ориентации его ребер (есть ориентация или нет).

Теория

Во взвешенном графе в отличие от не взвешенного каждое ребро имеет вес, отличный от нуля. Поэтому в матрице смежности взвешенного графа содержится информация не только о наличии ребра, но и о его весе.

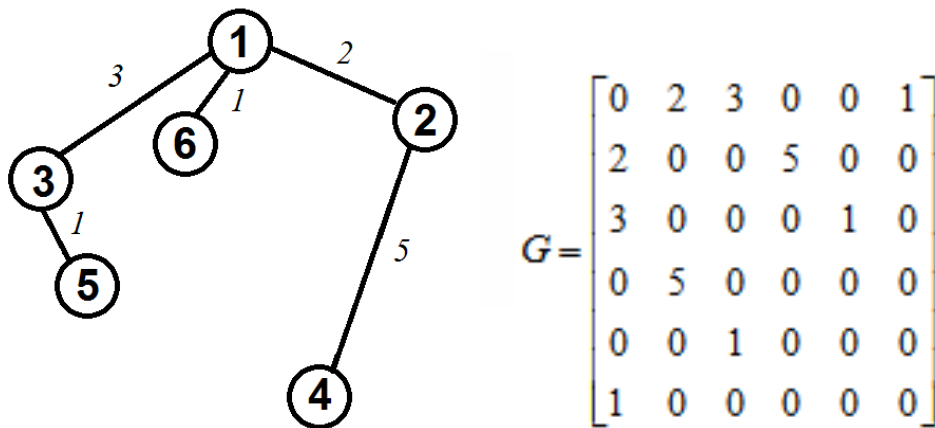


Рисунок 1 – Граф

Поиск расстояний между вершинами в таком графе также возможно построить используя процедуры обхода графа. Отличие от поиска расстояний в не взвешенном графе будет состоять в том, что при обновлении расстояния до вершины при ее посещении оно будет увеличиваться не на 1, а на величину веса ребра.

Таким образом, можно предложить следующую реализацию алгоритма обхода в ширину.

Реализация

Вход: G – матрица смежности графа, v – исходная вершина.

Выход: $DIST$ – вектор расстояний до всех вершин от исходной.

Алгоритм ПОШ

- 1.1. для всех i положим $DIST[i] = -1$ пометим как "не посещенную";
- 1.2. ВЫПОЛНЯТЬ BFS(v).
- 1.3 для всех i вывести $DIST[i]$ на экран;

Алгоритм BFS(v):

- 2.1. Создать пустую очередь $Q = \{\}$;
- 2.2. Поместить v в очередь $Q.push(v)$;
- 2.3. Обновить вектор расстояний $DIST[v] = 0$;
- 2.4. ПОКА $Q \neq \emptyset$ очередь не пуста ВЫПОЛНЯТЬ
- 2.5. $v = Q.front()$ установить текущую вершину;
- 2.6. Удалить первый элемент из очереди $Q.pop()$;
- 2.7. вывести на экран v ;
- 2.8. ДЛЯ $i = 1$ ДО $size_G$ ВЫПОЛНЯТЬ
- 2.9. ЕСЛИ $G(v,i) > 0$ И $DIST[i] = -1$
- 2.10. ТО
- 2.11. Поместить i в очередь $Q.push(i)$;
- 2.12. Обновить вектор расстояний $DIST[i] = DIST[v] + G(v,i)$;

Реализация состоит из подготовительной части, в которой все вершины помечаются как не посещенные (п.1.1). Не посещенные вершины помечаются – 1, т.к. значение 0 и 1 могут быть расстояниями. Расстояние 0 – от исходной вершины до самой себя.

В самой процедуре сначала создается пустая очередь (п. 2.1), в которую помещается исходная вершина, из которой начат обход (п.2.2). Расстояние

до этой вершины (п.2.3) устанавливается равным 0 (расстояние до самой себя).

Далее итерационно, пока очередь не опустеет, из нее извлекается первый элемент, который становится текущей вершиной (п. 2.5, 2.6). Затем в цикле просматривается v -я строка матрицы смежности графа $G(v,i)$. Как только алгоритм встречает смежную с v не посещенную вершину (п.2.9), эта вершина помещается в очередь (п.2.11) и для нее обновляется вектор расстояния (п.2.12). Расстояние до новой i -й вершины вычисляется как расстояние до текущей v -й вершины плюс вес ребра до новой вершины $G(v,i)$.

После просмотра строки матрицы смежности алгоритм делает следующую итерацию цикла 2.4 или заканчивает работу, если очередь пуста.

Если для всех пар вершин графа определены расстояния, то можно вычислить эксцентриситет

Если G - граф, содержащий непустое множество n вершин V и множество ребер E и $d(v_i, v_j)$ – расстояние между двумя произвольными вершинами v_i и v_j , тогда для фиксированной вершины v величина

$$e(v_i) = \max_{j \in V} d(v_i, v_j)$$

где $v, v_j \in V$ и $j = 1 \dots n$ называется эксцентриситетом вершины v_i .

Другими словами эксцентриситет вершины – расстояние до наиболее удаленной вершины графа.

Максимальный эксцентриситет среди эксцентриситетов всех вершин графа называется диаметром графа G и обозначается через $D(G)$.

Вершина v_i называется периферийной, если её эксцентриситет равен диаметру графа $e(v_i) = D(G)$.

Минимальный из эксцентриситетов вершин графа называется его радиусом и обозначается через $r(G)$.

Вершина v_i называется центральной, если её эксцентриситет равен радиусу графа $e(v_i) = r(G)$.

Множество всех центральных вершин графа называется его центром. Граф G может иметь единственную центральную вершину или несколько центральных вершин.

Вывод:

В ходе выполнения лабораторной работы были разработаны программа для выполнения заданий Лабораторной работы №10. В процессе выполнения работы был изучен поиск расстояний во взвешенном графе.

Листинг

Файл lab_10.cpp

```
#include <iostream>
#include <ctime>
#include <random>
#include <queue>
#include <limits.h>

using namespace std;

int printMatrix(int** m, int n) {
    cout << " ";
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        cout << i << " ";
    }
    cout << endl;

    for (int i = 0; i < n; i++) {
        cout << i << "| ";
        for (int j = 0; j < n; j++) {
            if (m[i][j] == INT_MAX) {
                cout << "∞ ";
            } else {
                cout << m[i][j] << " ";
            }
        }
        cout << endl;
    }
    cout << endl;
    return 0;
}

int** createMatrix(int n) {
    int** m = new int*[n];
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        m[i] = new int[n];
    }

    for (int i = 0; i < n; i++) {
        for (int j = i; j < n; j++) {
            if (i == j) {
                m[i][j] = 0;
```

```

    } else {
    bool hasEdge = (rand() % 100) < 70;
    if (hasEdge) {
    m[i][j] = m[j][i] = rand() % 11;
    } else {
    m[i][j] = m[j][i] = 0;
    }
    }
    }
    }
    return m;
}

```

```

void deleteMatrix(int** m, int n) {
for (int i = 0; i < n; ++i) {
delete[] m[i];
}
delete[] m;
}

```

```

void BFSD(int** G, int numG, int** GD, int start) {
int* dist = new int[numG];
bool* visited = new bool[numG];

for (int i = 0; i < numG; i++) {
dist[i] = INT_MAX;
visited[i] = false;
}

```

```

dist[start] = 0;

```

```

priority_queue<pair<int, int>, vector<pair<int, int>>, greater<pair<int, int>>> pq;
pq.push(make_pair(0, start));

```

```

while (!pq.empty()) {
int u = pq.top().second;
pq.pop();

```

```

if (visited[u]) continue;
visited[u] = true;

```

```

for (int v = 0; v < numG; v++) {
if (G[u][v] > 0) {
if (!visited[v] && dist[u] != INT_MAX) {
int newDist = dist[u] + G[u][v];
if (newDist < dist[v]) {
dist[v] = newDist;
pq.push(make_pair(dist[v], v));
}
}
}
}
}

```

```

}
}

// Записываем результаты в матрицу расстояний
for (int i = 0; i < numG; i++) {
    GD[start][i] = (dist[i] == INT_MAX ? -1 : dist[i]);
}

delete[] dist;
delete[] visited;
}

// Функция для вычисления эксцентриситетов
int* calculateEccentricities(int** GD, int n) {
    int* ecc = new int[n];
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        ecc[i] = 0;
    }

    for (int i = 0; i < n; i++) {
        for (int j = 0; j < n; j++) {
            if (GD[i][j] > ecc[i] && GD[i][j] != -1) {
                ecc[i] = GD[i][j];
            }
        }
    }

    return ecc;
}

int main() {
    srand(time(0));

    int numG = 0;

    cout << "Введите количество вершин в графе: ";
    cin >> numG;

    if (numG <= 0) {
        cout << "Количество вершин должно быть положительным числом!" << endl;
        return 1;
    }

    cout << "\n=== Задача 1: Генерация матрицы смежности ===" << endl;
    int** G = createMatrix(numG);
    cout << "Матрица смежности графа (0 означает отсутствие ребра):" << endl;
    printMatrix(G, numG);

    cout << "\n=== Задача 2: Поиск расстояний с использованием BFS/очереди ===" << endl;
    int** GD = new int*[numG];
    for (int i = 0; i < numG; i++) {

```



```

GD[i] = new int[numG];
for (int j = 0; j < numG; j++) {
    GD[i][j] = -1;
}

for (int i = 0; i < numG; i++) {
    BFSD(G, numG, GD, i);
}

cout << "Матрица кратчайших расстояний (-1 означает недостижимость):" << endl;
printMatrix(GD, numG);

cout << "\n=== Дополнительная информация ===" << endl;
int* ecc = calculateEccentricities(GD, numG);
cout << "Эксцентриситеты вершин:" << endl;
for (int i = 0; i < numG; i++) {
    cout << "Вершина " << i << ": " << ecc[i] << endl;
}

int radius = INT_MAX;
int diameter = 0;
for (int i = 0; i < numG; i++) {
    if (ecc[i] < radius) radius = ecc[i];
    if (ecc[i] > diameter) diameter = ecc[i];
}

cout << "\nРадиус графа: " << radius << endl;
cout << "Диаметр графа: " << diameter << endl;

cout << "Центральные вершины: ";
for (int i = 0; i < numG; i++) {
    if (ecc[i] == radius) {
        cout << i << " ";
    }
}
cout << endl;

cout << "Периферийные вершины: ";
for (int i = 0; i < numG; i++) {
    if (ecc[i] == diameter) {
        cout << i << " ";
    }
}
cout << endl;

deleteMatrix(G, numG);
deleteMatrix(GD, numG);
delete[] ecc;

return 0;

```

```
}
```

Файл lab_10_2.cpp

```
#include <iostream>
#include <ctime>
#include <vector>
#include <queue>
#include <limits>
#include <iomanip>
#include <algorithm>

using namespace std;

const int INF = numeric_limits<int>::max();

vector<vector<int>> createWeightedDirectedGraph(int n, int maxWeight = 15) {
    vector<vector<int>> graph(n, vector<int>(n, 0));
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        int j = (i + 1) % n;
        int weight = 1 + rand() % maxWeight;
        graph[i][j] = weight;
    }
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        for (int j = 0; j < n; j++) {
            if (i != j && rand() % 3 == 1) {
                int weight = 1 + rand() % maxWeight;
                graph[i][j] = weight;
            }
        }
    }
    return graph;
}

void printAdjacencyMatrix(const vector<vector<int>>& graph) {
    int n = graph.size();
    cout << "Матрица смежности ориентированного графа:" << endl;
    cout << " ";
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        cout << setw(3) << i;
    }
    cout << endl;
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        cout << setw(2) << i << ":";
        for (int j = 0; j < n; j++) {
            if (graph[i][j] == 0 && i != j) {
                cout << setw(3) << "-";
            } else {
                cout << setw(3) << graph[i][j];
            }
        }
    }
}
```

```

}
cout << endl;
}
cout << endl;
}

```

```

vector<vector<int>>> floydWarshall(const vector<vector<int>>>& graph) {
    int n = graph.size();
    vector<vector<int>>> dist(n, vector<int>(n, INF));
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        dist[i][i] = 0;
        for (int j = 0; j < n; j++) {
            if (graph[i][j] > 0) {
                dist[i][j] = graph[i][j];
            }
        }
    }
    for (int k = 0; k < n; k++) {
        for (int i = 0; i < n; i++) {
            for (int j = 0; j < n; j++) {
                if (dist[i][k] != INF && dist[k][j] != INF) {
                    if (dist[i][j] > dist[i][k] + dist[k][j]) {
                        dist[i][j] = dist[i][k] + dist[k][j];
                    }
                }
            }
        }
    }
    return dist;
}

```

```

void printShortestDistances(const vector<vector<int>>>& dist) {
    int n = dist.size();
    cout << "==" Задача 2: Поиск расстояний с использованием BFS/очереди ==> endl;
    cout << "Матрица кратчайших расстояний (-1 означает недостижимость):" << endl << endl;
    cout << "| |";
    for (int j = 0; j < n; j++) {
        cout << setw(3) << j << " |";
    }
    cout << endl;
    cout << "| |";
    for (int j = 0; j <= n; j++) {
        cout << "----|";
    }
    cout << endl;
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        cout << "| " << setw(2) << i << " |";
        for (int j = 0; j < n; j++) {
            if (dist[i][j] == INF) {
                cout << setw(3) << -1 << " |";
            } else {

```

```

cout << setw(3) << dist[i][j] << " |";
}
}
cout << endl;
}
cout << endl;
}

```

```

void calculateGraphProperties(const vector<vector<int>>& dist) {
    int n = dist.size();
    vector<int> eccentricity(n, 0);
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        int maxDist = 0;
        bool hasUnreachable = false;
        for (int j = 0; j < n; j++) {
            if (i != j) {
                if (dist[i][j] == INF) {
                    hasUnreachable = true;
                } else if (dist[i][j] > maxDist) {
                    maxDist = dist[i][j];
                }
            }
        }
        if (hasUnreachable) {
            eccentricity[i] = INF;
        } else {
            eccentricity[i] = maxDist;
        }
    }
    int radius = INF;
    int diameter = 0;
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        if (eccentricity[i] != INF) {
            if (eccentricity[i] < radius) {
                radius = eccentricity[i];
            }
            if (eccentricity[i] > diameter) {
                diameter = eccentricity[i];
            }
        }
    }
    if (radius == INF) {
        radius = -1;
    }
    if (diameter == 0) {
        diameter = -1;
    }
    vector<int> centralVertices;
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        if (eccentricity[i] == radius) {
            centralVertices.push_back(i);
        }
    }
}

```

```

}
}
vector<int> peripheralVertices;
for (int i = 0; i < n; i++) {
    if (eccentricity[i] == diameter) {
        peripheralVertices.push_back(i);
    }
}
cout << "== Дополнительная информация ==" << endl;
cout << "Эксцентриситеты вершин:" << endl;
for (int i = 0; i < n; i++) {
    if (eccentricity[i] == INF) {
        cout << "Вершина " << i << ": недостижимы некоторые вершины ( $\infty$ )" << endl;
    } else {
        cout << "Вершина " << i << ": " << eccentricity[i] << endl;
    }
}
cout << endl;
if (radius == -1 || diameter == -1) {
    cout << "Граф не является сильно связным. Радиус и диаметр не определены." << endl;
} else {
    cout << "Радиус графа: " << radius << endl;
    cout << "Диаметр графа: " << diameter << endl;
}
if (!centralVertices.empty()) {
    cout << "Центральные вершины: ";
    for (size_t i = 0; i < centralVertices.size(); i++) {
        cout << centralVertices[i];
        if (i < centralVertices.size() - 1) {
            cout << " ";
        }
    }
    cout << endl;
}
if (!peripheralVertices.empty()) {
    cout << "Периферийные вершины: ";
    for (size_t i = 0; i < peripheralVertices.size(); i++) {
        cout << peripheralVertices[i];
        if (i < peripheralVertices.size() - 1) {
            cout << " ";
        }
    }
    cout << endl << endl;
}

int main() {
    srand(time(0));
    int n;
    cout << "АНАЛИЗ ОРИЕНТИРОВАННОГО ВЗВЕШЕННОГО ГРАФА" << endl;
    cout << "===== " << endl;

```

```

cout << "Введите количество вершин в графе: ";
cin >> n;
if (n <= 0) {
    cout << "Ошибка: количество вершин должно быть положительным!" << endl;
    return 1;
}
cout << "\nСоздание ориентированного взвешенного графа из " << n << " вершин..." << endl;
auto graph = createWeightedDirectedGraph(n, 15);
cout << "\n";
printAdjacencyMatrix(graph);
auto distMatrix = floydWarshall(graph);
printShortestDistances(distMatrix);
calculateGraphProperties(distMatrix);
cout << "\n===== " << endl;
cout << "Анализ графа завершен!" << endl;
return 0;
}

```

Файл lab_10_3.cpp

```

#include <iostream>
#include <ctime>
#include <vector>
#include <queue>
#include <limits>
#include <iomanip>
#include <algorithm>
#include <cstring>
#include <cstdlib>

using namespace std;

const int INF = numeric_limits<int>::max();

struct ProgramOptions {
    int vertices = 0;
    bool isWeighted = true;
    bool isDirected = true;
    bool showHelp = false;
    int maxWeight = 15;
};

ProgramOptions parseArguments(int argc, char* argv[]) {
    ProgramOptions options;
    for (int i = 1; i < argc; i++) {
        if (strcmp(argv[i], "-n") == 0 && i + 1 < argc) {
            options.vertices = atoi(argv[i + 1]);
            i++;
        } else if (strcmp(argv[i], "-t") == 0 && i + 1 < argc) {
            if (strcmp(argv[i + 1], "weighted") == 0) {

```

```

options.isWeighted = true;
} else if (strcmp(argv[i + 1], "unweighted") == 0) {
options.isWeighted = false;
} else {
cerr << "Ошибка: неизвестный тип графа: " << argv[i + 1] << endl;
cerr << "Допустимые значения: weighted, unweighted" << endl;
exit(1);
}
i++;
} else if (strcmp(argv[i], "-o") == 0 && i + 1 < argc) {
if (strcmp(argv[i + 1], "directed") == 0) {
options.isDirected = true;
} else if (strcmp(argv[i + 1], "undirected") == 0) {
options.isDirected = false;
} else {
cerr << "Ошибка: неизвестная ориентация: " << argv[i + 1] << endl;
cerr << "Допустимые значения: directed, undirected" << endl;
exit(1);
}
i++;
} else if (strcmp(argv[i], "-w") == 0 && i + 1 < argc) {
options.maxWeight = atoi(argv[i + 1]);
if (options.maxWeight <= 0) {
cerr << "Ошибка: максимальный вес должен быть положительным" << endl;
exit(1);
}
i++;
} else if (strcmp(argv[i], "-h") == 0) {
options.showHelp = true;
} else {
cerr << "Ошибка: неизвестный параметр: " << argv[i] << endl;
exit(1);
}
}
return options;
}

```

```

vector<vector<int>> createGraph(const ProgramOptions& options) {
int n = options.vertices;
vector<vector<int>> graph(n, vector<int>(n, 0));
for (int i = 0; i < n; i++) {
int j = (i + 1) % n;
int weight = options.isWeighted ? (1 + rand() % options.maxWeight) : 1;
graph[i][j] = weight;
if (!options.isDirected) {
graph[j][i] = weight;
}
}
for (int i = 0; i < n; i++) {
for (int j = 0; j < n; j++) {
if (i != j && rand() % 3 == 1) {

```

```

int weight = options.isWeighted ? (1 + rand() % options.maxWeight) : 1;
graph[i][j] = weight;
if (!options.isDirected) {
graph[j][i] = weight;
}
}
}
}
return graph;
}

```

```

void printAdjacencyMatrix(const vector<vector<int>>& graph, const ProgramOptions& options) {
int n = graph.size();
cout << "Матрица смежности ";
if (options.isDirected) {
cout << "ориентированного ";
} else {
cout << "неориентированного ";
}
if (options.isWeighted) {
cout << "взвешенного ";
} else {
cout << "невзвешенного ";
}
cout << "графа:" << endl;
cout << " ";
for (int i = 0; i < n; i++) {
cout << setw(3) << i;
}
cout << endl;
for (int i = 0; i < n; i++) {
cout << setw(2) << i << ":";
for (int j = 0; j < n; j++) {
if (graph[i][j] == 0 && i != j) {
cout << setw(3) << "-";
} else {
cout << setw(3) << graph[i][j];
}
}
cout << endl;
}
cout << endl;
}

```

```

vector<vector<int>> floydWarshall(const vector<vector<int>>& graph) {
int n = graph.size();
vector<vector<int>> dist(n, vector<int>(n, INF));
for (int i = 0; i < n; i++) {
dist[i][i] = 0;
for (int j = 0; j < n; j++) {
if (graph[i][j] > 0) {

```



```

dist[i][j] = graph[i][j];
}
}
}
for (int k = 0; k < n; k++) {
for (int i = 0; i < n; i++) {
for (int j = 0; j < n; j++) {
if (dist[i][k] != INF && dist[k][j] != INF) {
if (dist[i][j] > dist[i][k] + dist[k][j]) {
dist[i][j] = dist[i][k] + dist[k][j];
}
}
}
}
}
return dist;
}

```

```

void printShortestDistances(const vector<vector<int>>& dist) {
int n = dist.size();
cout << "==" Задача 2: Поиск расстояний с использованием BFS/очереди ==> endl;
cout << "Матрица кратчайших расстояний (-1 означает недостижимость):" << endl << endl;
cout << "| |";
for (int j = 0; j < n; j++) {
cout << setw(3) << j << " |";
}
cout << endl;
cout << "|";
for (int j = 0; j <= n; j++) {
cout << "----|";
}
cout << endl;
for (int i = 0; i < n; i++) {
cout << "| " << setw(2) << i << " |";
for (int j = 0; j < n; j++) {
if (dist[i][j] == INF) {
cout << setw(3) << -1 << " |";
} else {
cout << setw(3) << dist[i][j] << " |";
}
}
cout << endl;
}
cout << endl;
}

```

```

void calculateGraphProperties(const vector<vector<int>>& dist) {
int n = dist.size();
vector<int> eccentricity(n, 0);
for (int i = 0; i < n; i++) {
int maxDist = 0;

```

```

bool hasUnreachable = false;
for (int j = 0; j < n; j++) {
    if (i != j) {
        if (dist[i][j] == INF) {
            hasUnreachable = true;
        } else if (dist[i][j] > maxDist) {
            maxDist = dist[i][j];
        }
    }
}
if (hasUnreachable) {
    eccentricity[i] = INF;
} else {
    eccentricity[i] = maxDist;
}
}
int radius = INF;
int diameter = 0;
for (int i = 0; i < n; i++) {
    if (eccentricity[i] != INF) {
        if (eccentricity[i] < radius) {
            radius = eccentricity[i];
        }
        if (eccentricity[i] > diameter) {
            diameter = eccentricity[i];
        }
    }
}
if (radius == INF) {
    radius = -1;
}
if (diameter == 0) {
    diameter = -1;
}
vector<int> centralVertices;
for (int i = 0; i < n; i++) {
    if (eccentricity[i] == radius) {
        centralVertices.push_back(i);
    }
}
vector<int> peripheralVertices;
for (int i = 0; i < n; i++) {
    if (eccentricity[i] == diameter) {
        peripheralVertices.push_back(i);
    }
}
cout << "== Дополнительная информация ==" << endl;
cout << "Эксцентриситеты вершин:" << endl;
for (int i = 0; i < n; i++) {
    if (eccentricity[i] == INF) {
        cout << "Вершина " << i << ": недостижимы некоторые вершины ( $\infty$ )" << endl;
    }
}

```

```

    } else {
    cout << "Вершина " << i << ": " << eccentricity[i] << endl;
    }
    }
    cout << endl;
    if (radius == -1 || diameter == -1) {
    cout << "Граф не является сильно связным. Радиус и диаметр не определены." << endl;
    } else {
    cout << "Радиус графа: " << radius << endl;
    cout << "Диаметр графа: " << diameter << endl;
    }
    if (!centralVertices.empty()) {
    cout << "Центральные вершины: ";
    for (size_t i = 0; i < centralVertices.size(); i++) {
    cout << centralVertices[i];
    if (i < centralVertices.size() - 1) {
    cout << " ";
    }
    }
    cout << endl;
    }
    if (!peripheralVertices.empty()) {
    cout << "Периферийные вершины: ";
    for (size_t i = 0; i < peripheralVertices.size(); i++) {
    cout << peripheralVertices[i];
    if (i < peripheralVertices.size() - 1) {
    cout << " ";
    }
    }
    cout << endl << endl;
    }
    }
}

```

```

ProgramOptions interactiveInput() {
ProgramOptions options;
cout << "=== ИНТЕРАКТИВНЫЙ РЕЖИМ ===" << endl;
cout << "Введите количество вершин в графе: ";
cin >> options.vertices;
if (options.vertices <= 0) {
cout << "Ошибка: количество вершин должно быть положительным!" << endl;
exit(1);
}
char choice;
cout << "Граф взвешенный? (y/n, по умолчанию y): ";
cin >> choice;
if (choice == 'n' || choice == 'N') {
options.isWeighted = false;
}
if (options.isWeighted) {
cout << "Введите максимальный вес ребра (по умолчанию 15): ";
string weightInput;

```

```

cin >> weightInput;
if (!weightInput.empty()) {
options.maxWeight = stoi(weightInput);
}
}
cout << "Граф ориентированный? (y/n, по умолчанию y): ";
cin >> choice;
if (choice == 'n' || choice == 'N') {
options.isDirected = false;
}
return options;
}

int main(int argc, char* argv[]) {
srand(time(0));
ProgramOptions options;
if (argc > 1) {
options = parseArguments(argc, argv);
if (options.showHelp) {
return 0;
}
if (options.vertices == 0) {
cout << "Ошибка: не указано количество вершин!" << endl;
cout << "Используйте параметр -n <число>" << endl;
cout << endl;
return 1;
}
} else {
options = interactiveInput();
}
cout << endl;
cout << "=== ПАРАМЕТРЫ ПРОГРАММЫ ===" << endl;
cout << "Количество вершин: " << options.vertices << endl;
cout << "Тип графа: " << (options.isWeighted ? "взвешенный" : "невзвешенный") << endl;
if (options.isWeighted) {
cout << "Максимальный вес ребра: " << options.maxWeight << endl;
}
cout << "Ориентация: " << (options.isDirected ? "ориентированный" : "неориентированный") << endl;
cout << endl;
cout << "Создание графа из " << options.vertices << " вершин..." << endl;
auto graph = createGraph(options);
printAdjacencyMatrix(graph, options);
auto distMatrix = floydWarshall(graph);
printShortestDistances(distMatrix);
calculateGraphProperties(distMatrix);
return 0;
}

```