# Projekt systemu wbudowanego

2019 r.

## 1. Wstęp

#### → Tematyka projektu

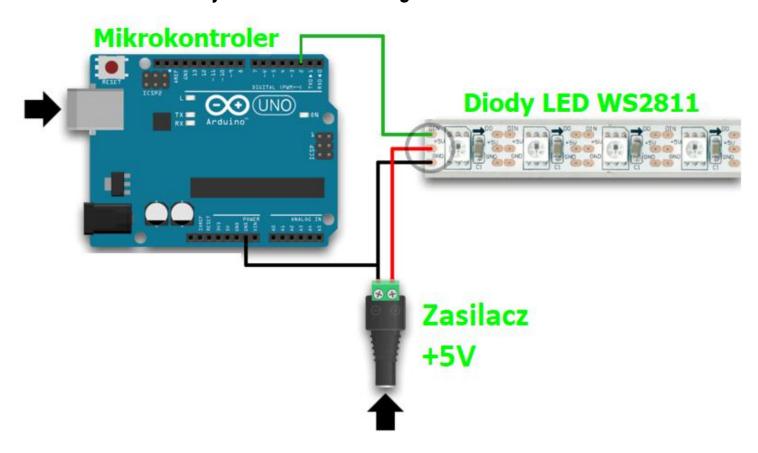
Celem mojego projektu było stworzenie sterownika opartego na Arduino Yun do obsługi taśmy LED na układzie WS2811.

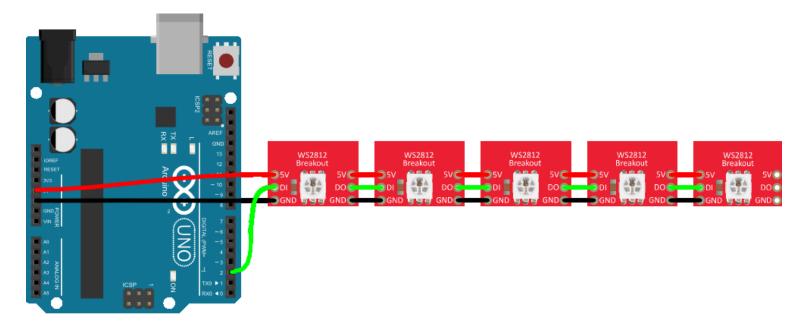
Do jego budowy wykorzystałam programowalny sterownik logiczny Arduino Yun, diody LED WS2811, zasilacz +5V oraz przewody połączeniowe. Program napisany został w języku C++ przy użyciu programu Arduino IDE.

#### → Opis projektu

W ramach projektu stworzyłam sterownik, którego zadaniem jest kontrolowanie łańcucha układów WS2811 odpowiadających za świecenie diód. Sterownik umożliwia stworzenie efektów wizualnych, takich jak animacje i przejścia kolorów.

#### → Schemat systemu wbudowanego





W projekcie sterujemy 150 diodami, używając tylko jednego pinu (wyjścia) mikrokontrolera.

# 2. Komponenty

Do budowy tego systemu wbudowanego wykorzystałam programowalny sterownik logiczny Arduino Yun, diody LED WS2811, zasilacz +5V oraz przewody połączeniowe.

#### → Arduino Yun

**Opis:** Yun to połączenia Arduino Leonardo i kontrolera Atheros AR9331 z obsługą WiFi. Płytka zawiera mikrokontroler ATmega32u4 wyposażony w 20 cyfrowych wejść/wyjść z czego 7 można wykorzystać jako wyjścia PWM (np. do sterowania silnikami) oraz 12 jako wejścia analogowe. Układ taktowany jest sygnałem zegarowym o częstotliwości 16 MHz, posiada 32 kB pamięci programu Flash oraz 2,5 kB pamięci operacyjnej.

#### Specyfikacja

Napięcie zasilania: 5 V

Mikrokontroler AVR: ATmega32u4

Maksymalna częstotliwość zegara: 16 MHz

Pamięć SRAM: 2,5 kB

o Pamięć Flash: 32 kB (4 kB zarezerwowane dla bootloadera)

o Pamięć EEPROM: 1 kB

o Porty I/0: 20

Wyjścia PWM: 7

 Ilość wejść analogowych: 12 (kanały przetwornika A/C o rozdzielczości 10 bitów)

o Interfejsy szeregowe: UART, SPI, I2C

o Zewnętrzne przerwania

Procesor Linux: Atheros AR9331

Architektura: MIPS 400 MHz

o Napięcie zasilania: 3,3 V

Ethernet IEEE 802.310/100Mbit/s

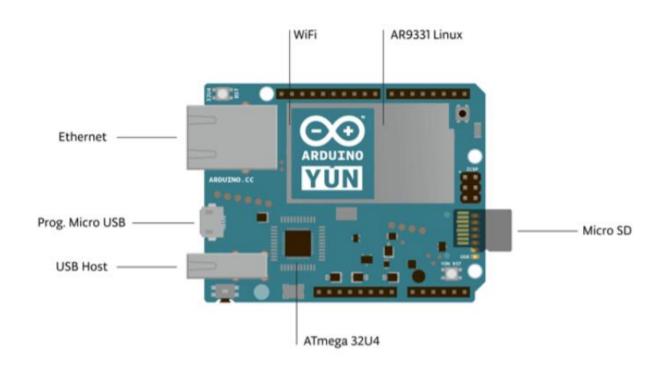
o WiFi IEEE 802.11b/g/n

o Pamięć RAM: 64 MB DDR2

o Pamięć Flash: 16 MB

Gniazdo USB Typ-A 2.0

• Czytnik kart Micro-SD



#### Diody LED WS2811

**Opis**: LED zawiera zintegrowany sterownik umożliwiający sterowanie przy pomocy jednej linii podłączonej do mikrokontrolera np. Arduino, STM32 lub Raspberry Pi. Ponieważ każda dioda posiada indywidualny adres, to na jednej magistrali można podłączyć wiele elementów.

Podłączenie: Dioda LED posiada cztery wyprowadzenia.

Pin	Opis Opis
5V	Napięcie zasilania 5 V.
GND	Masa układu.
DIN	Wejście sterujące, które należy podłączyć do mikrokontrolera lub wcześniejszej diody w łańcuchu.
DOUT	Opcjonalne wyjście do podłączenia kolejnej diody.

#### Specyfikacja

- Napięcie zasilania: 5 V
- Pobór prądu If: do 50 mA
- Możliwość wyboru barwy z 24-bitowej palety
- Sterowana cyfrowo poprzez interfejs 1-wire z możliwością podłączenia wielu urządzeń na jednej linii
- Posiada indywidualny adres urządzenia

#### Protokół komunikacyjny

Diody WS2811 są sterowane przy pomocy prostego, szybkiego protokołu komunikacyjnego.

Barwa przesyłana jest w trzech liczbach RGB (czerwony-zielony-niebieski). Jasność każdej barwy jest zakodowana w serii przesyłanych 8-bitów, gdzie najbardziej znaczący jest przesyłany jako pierwszy. Oznacza to, że aby zakodować pełny kolor, należy przesłać 24 bity. Pierwsza sekwencja dotyczy diody umieszczonej najbliżej mikrokontrolera, a kolejna drugiej w łańcuchu itd.

Zastosowany protokół pozwala na szybką aktualizację stanów wielu diod LED w łańcuchu. Utworzona przez firmę Pololu biblioteka Arduino, pozawala zmienić stan 30 diod w ciągi 1,1 ms. Po ustawieniu odpowiedniej barwy, każda dioda będzie ją utrzymywać do momentu przesłania nowej sekwencji lub do wyłączenia zasilania.

# 3. Kod programu

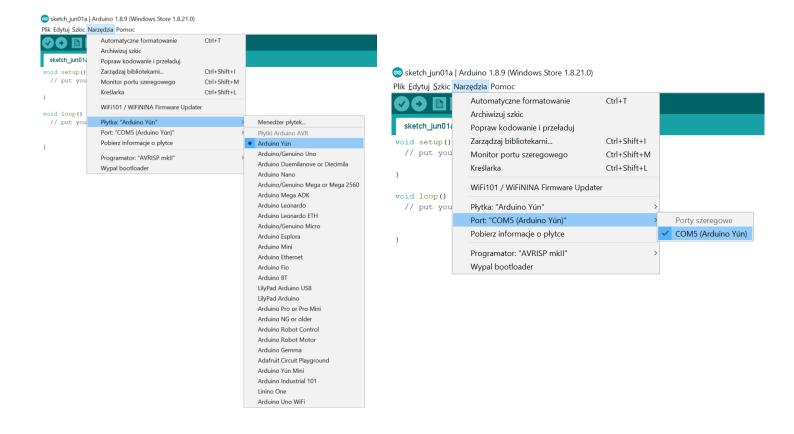
Program napisany został w języku C++ przy użyciu programu Arduino IDE.

Poniżej przedstawiony został kod wraz z komentarzami:

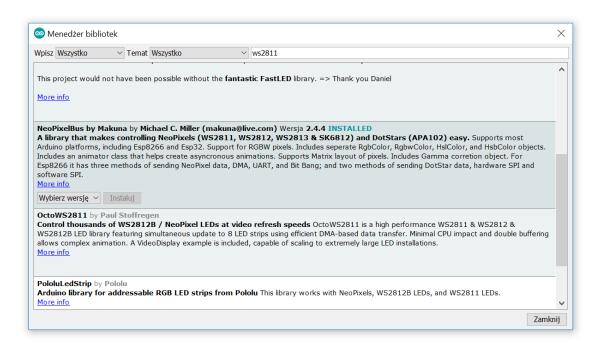
```
#include <NeoPixelBus.h>
     const uint16_t PixelCount = 151; // stala z liczba ilosci diod w tasmie
const uint8_t PixelPin = 2; // wyjscie, gdzie podlaczamy pin transmisji danych
     // element biblioteki dla predkosci 800 Kbps
 8
     NeoPixelBus<NeoGrbFeature, Neo800KbpsMethod> strip(PixelCount, PixelPin);
10
     void setup()
11
          // inicjalizacja biblioteki
12
13
         strip.Begin();
14
         strip.Show();
15
16
18
     void loop()
19
20
21
        // ustaw kolorowy
22
       delay(1000); //poczekaj
23
       for(int i=151 ;i>-7; i--)
               //tasma randomowa
            strip.SetPixelColor(i+6, RgbColor(random(5, 255), random(5, 255), random(5,
25
    //przod ktory przewodzi zmieniajac kolor diod
           strip.SetPixelColor(i+5, RgbColor(4, 249, 247));
            strip.SetPixelColor(i+4, RgbColor(4, 249, 247));
            strip.SetPixelColor(i+3,RgbColor(4, 249, 247));
           strip.SetPixelColor(i+2, RgbColor(4, 249, 247));
strip.SetPixelColor(i+1, RgbColor(4, 249, 247));
33
            strip.Show();
                                delay(60); //show - pokaz
36
          // ustaw niebieski
37
       delay(900);
       for(int i=0 ;i<600; i++)
39
              //tasma rozowa
40
            strip.SetPixelColor(i-6, RgbColor(0, 98, 238)); //niebieski
41
42
           //iskierki
43
           strip.SetPixelColor(i-174, RgbColor(173, 0, 134)); //rozowy
44
           strip.SetPixelColor(i-175, RgbColor(173, 0, 134));
45
           strip.SetPixelColor(i-176, RgbColor(0, 98, 238));
46
47
48
           strip.SetPixelColor(i-204, RgbColor(173, 0, 134));
           strip.SetPixelColor(i-205, RgbColor(173, 0, 134));
49
           strip.SetPixelColor(i-206, RgbColor(0, 98, 238));
50
51
52
           strip.SetPixelColor(i-234, RgbColor(173, 0, 134))
           strip.SetPixelColor(i-235, RgbColor(173, 0, 134));
53
           strip.SetPixelColor(i-236, RgbColor(0, 98, 238));
54
5.5
56
           strip.SetPixelColor(i-384, RgbColor(173, 0, 134));
            strip.SetPixelColor(i-385, RgbColor(173, 0, 134));
5.8
59
            strip.SetPixelColor(i-386, RgbColor(0, 98, 238));
60
            strip.SetPixelColor(i-414, RgbColor(173, 0, 134));
            strip.SetPixelColor(i-415, RgbColor(173, 0, 134));
strip.SetPixelColor(i-416, RgbColor(0, 98, 238));
```

```
strip.SetPixelColor(i-444, RgbColor(173, 0, 134));
strip.SetPixelColor(i-445, RgbColor(173, 0, 134));
strip.SetPixelColor(i-446, RgbColor(0, 98, 238));
 65
66
 67
 68
 69
              strip.Show();
                                    delay(21);
 70
 71
 73
         // gaszenie diod
 74
         delay(500);
 75
         int zm = 0;
           for(int i=151 ;i>75; i--)
 76
77
              strip.SetPixelColor(i, RgbColor(0, 0, 0)); //przod
strip.SetPixelColor(zm, RgbColor(0, 0, 0)); //tyl
 78
 79
 80
               zm++;
 81
              strip.Show();
                                   delay(30);
 82
 83
 84
         // animacja
 85
 86
          delay(800);
          for (int j=0; j<5; j++) {
 87
 88
             int zm1=0;
 89
               int zm2=1;
 90
             for(int i=0 ;i<150; i++)
 91
                 strip.SetPixelColor(zm1, RgbColor(173, 0, 134)); //rozowy
strip.SetPixelColor(zm2, RgbColor(0, 0, 0)); //zgaszony
 92
 93
 94
                 zm1=zm1+2;
 95
                 zm2=zm2+2;
 96
            strip.Show(); delay(500);
 97
 98
 99
                zm1=0:
100
                zm2=1:
101
                    for(int i=0 ;i<150; i++)
102
103
                 strip.SetPixelColor(zm2, RgbColor(173, 0, 134)); //rozowy
104
105
                 strip.SetPixelColor(zm1, RgbColor(0, 0, 0)); //zgaszony
106
                 zm1=zm1+2;
107
                 zm2=zm2+2;
108
            }
109
                strip.Show(); delay(500);
110
111
112
113
          // gaszenie diod
114
115
116
           for(int i=151 ;i; i--)
117
          strip.SetPixelColor(i, RgbColor(0, 0, 0)); //zgas
118
119
120
121
122
         strip.Show();
123
124
125
126
127
128
```

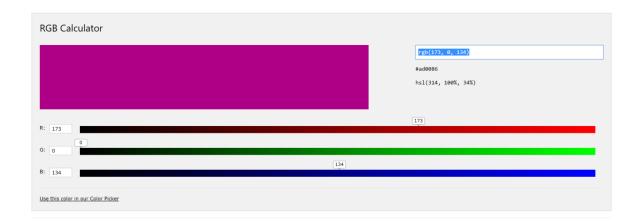
#### W pierwszej kolejności musiałam ustawić odpowiednią płytkę oraz port:



# Dodałam również następującą bibliotekę – NeoPixelBus, niezbędną do komunikacji z diodami:



## Do wybrania kolorów użyłam kalkulatora RGB dostępnego w Internecie:



# 4. Efekt końcowy





# Efekt końcowy





## 5. Wnioski

Środowisko Arduino umożliwia szybkie i łatwe budowanie prototypów urządzeń elektronicznych. Doskonale sprawdza sie przy testowaniu rożnych rozwiązań bez potrzeby budowania specjalistycznych układów.