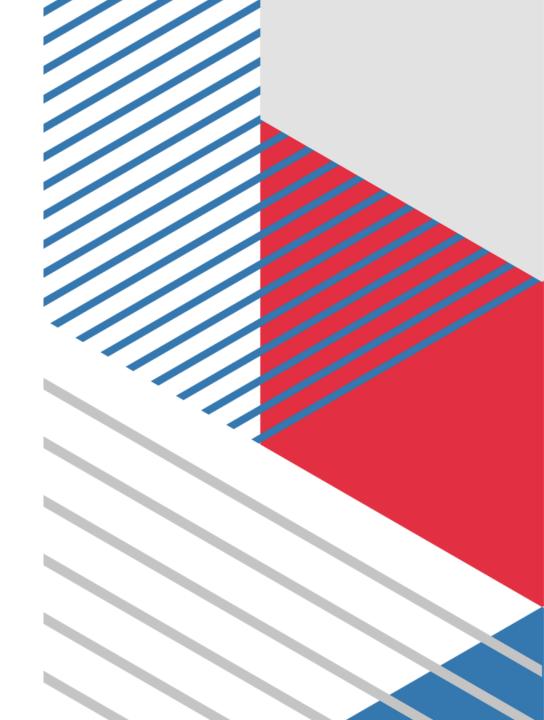


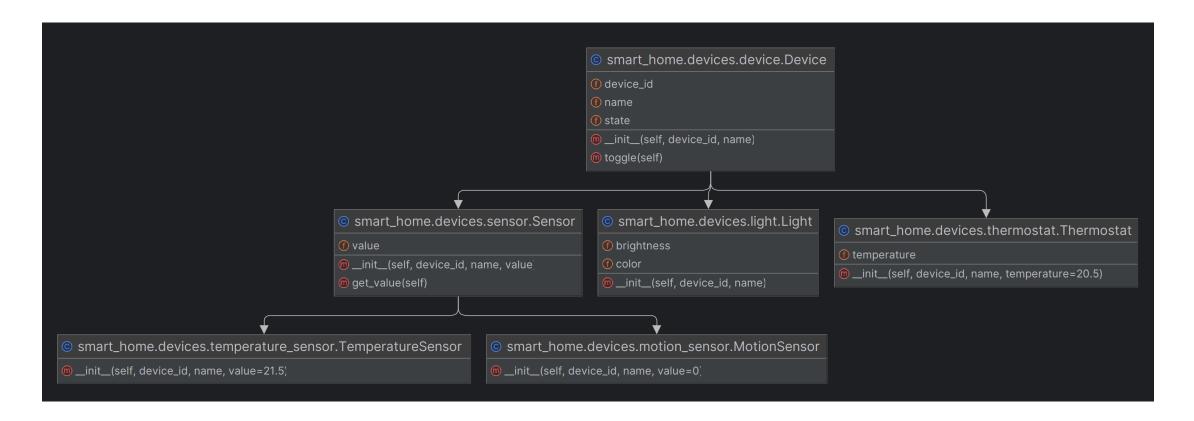
# Py Smart Home – Teil 1

# Package

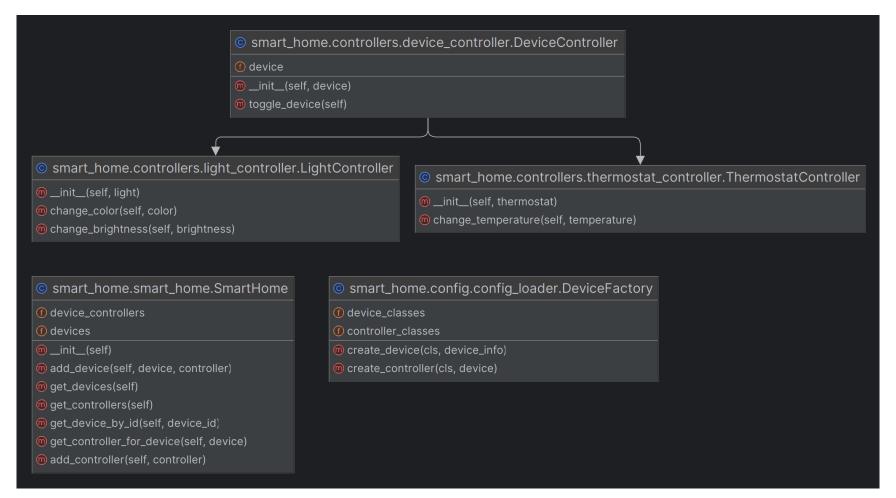
✓ smart_home
> _pycache_
✓ config
> _pycache_
🅏 _initpy
config_loader.py
✓ controllers
>pycache
🕏initpy
device_controller.py
🕏 light_controller.py
thermostat_controller.py
✓ devices
>pycache
🕏initpy
device.py
🕏 light.py
motion_sensor.py
🕏 sensor.py
temperature_sensor.py
🕏 thermostat.py
∨ gui
> _pycache_
🕏initpy
🕏 main_gui.py
🕏initpy
smart_home.py
.gitignore
main.py



# **UML**



# **UML**

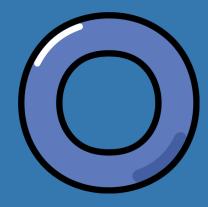


# 8

Jede Klasse hat eine einzelne Verantwortung.

Config\_loader Modul -> Laden der Konfiguration

Device-Unterklasse -> spezifische Verhalten eines bestimmten Gerätetyps



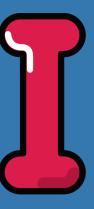
Der Code ist für Erweiterungen offen und für Modifikationen geschlossen.

Neue Gerätetypen -> neue Klasse erstellen + Registrierung im device\_classes Wörterbuch von DeviceFactory, keine Änderungen an der DeviceFactory-Klasse oder dem config\_loader Modul



Unterklassen können ihre Basisklassen ohne Nebenwirkungen ersetzen.

Geräte- und Sensor-Klassen sind durch Erweiterung und Anpassung der Device- und Sensor-Klassen entworfen worden



Keine unnötigen Abhängigkeiten durch breite Interfaces.

Jeder Controller interagiert nur mit den Methoden, die er benötigt (z.B. Toggle für DeviceController),

Device Interface ist klein und fokussiert



Hohe Modulniveaus und niedrige Modulniveaus hängen von Abstraktionen ab.

Keine direkten Abhängigkeiten zwischen den Modulen

DeviceController-Klasse nur von der abstrakten Device-Klasse abhängig und nicht von spezifischen Geräteklassen

# Codebeispiele für SOLID

#Single Responsibility Principle (SRP) -> alle Konfigurationsdaten aus einer config file smart\_home = load\_config('resources/config.yaml')

```
#Open-Closed Principle (OCP) -> einfaches Hinzufügen von devices
class DeviceFactory:
    device_classes = {
        'device': Device,
        'light': Light,
        'thermostat': Thermostat,
        'sensor': Sensor,
        'temperature_sensor': TemperatureSensor,
        'motion_sensor': MotionSensor
}

controller_classes = {
    Device: DeviceController,
    Light: LightController,
    Thermostat: ThermostatController,
    Sensor: DeviceController,
    TemperatureSensor: DeviceController,
    MotionSensor: DeviceController
}
```

```
#Single Responsibility Principle (SRP) -> Unterklasse definiert spezifisches Verhalten des devices
class Light(Device):
   def init (self, device id, name):
        super().__init__(device_id, name)
        self.color = 0xFFFFFF
        self.brightness = 100
 #Dependency Inversion Principle (DIP) -> Device Controller nur von Devices abhängig (geringe Abhängigkeiten)
 #Interface Segregation Principle (ISP) -> jeder Controller nutzt nur benötigten Methoden (schmales Interface)
 class DeviceController:
    def init (self, device):
        self.device = device
    def toggle device(self):
        if isinstance(self.device, Device):
            self.device.toggle()
        else:
            raise Exception("Device does not support toggling.")
```

### **Patterns**

### **Factory Pattern**

```
class DeviceFactory:
    device_classes = {
        'device': Device,
        'light': Light,
        'thermostat': Thermostat,
        'sensor': Sensor,
        'temperature_sensor': TemperatureSensor,
        'motion_sensor': MotionSensor
}

controller_classes = {
        Device: DeviceController,
        Light: LightController,
        Thermostat: ThermostatController,
        Sensor: DeviceController,
        TemperatureSensor: DeviceController,
        MotionSensor: DeviceController
}
```

### **Template Method Pattern**

```
def toggle(self):
    self.state = not self.state
    print(f"{self.name} is {'on' if self.state else 'off'}")
```

### **Command Pattern**