

Analyse vectorielle-Courbes et surfaces
Exercice 1 *underline* **Champs et potentiels scalaires**

Soit le champ de vecteurs \vec{V} de \mathbb{R}^3 dans \mathbb{R}^3 défini par :

$$\vec{V} = \begin{pmatrix} yz - x^2 \\ zx - y^2 \\ xy - z^2 \end{pmatrix}$$

Montrer qu'il dérive d'un potentiel scalaire que l'on déterminera.

Corrigé :

Pour montrer que le champ de vecteurs \vec{V} dérive d'un potentiel scalaire f , il suffit de montrer que $\text{rot}(\vec{V}) = \vec{0}$. Pour déterminer le potentiel f , il suffit de résoudre le système $\vec{\nabla} f = \vec{V}$, que l'on l'obtient de deux manières différentes, soit en résolvant le système $\vec{\nabla} f = \vec{V}$, soit on utilisant la forme intégrale de f donnée dans le cas générale par

$$f(x, y, z) = \int_0^1 xP(tx, ty, tz) + yQ(tx, ty, tz) + zR(tx, ty, tz) dt$$

où P, Q, R désignent les composantes du champ \vec{V} . Par la deuxième méthode on obtient,

$$f(x, y, z) = \int_0^1 x(t^2(yz - x^2)) + yt^2(zx - y^2) + zt^2(xy - z^2) dt = \frac{1}{3}(xyz - x^3 + yzx - y^3 + zxy - z^3)$$

Exercice 2 Champs et potentiels scalaires

Soit le champ de vecteur \vec{V} de \mathbb{R}^3 dans \mathbb{R}^3 défini par :

$$\vec{V}(x, y, z) = \begin{pmatrix} \frac{x}{1+r^2} \\ \frac{y}{1+r^2} + \beta y^2 z \\ \frac{\alpha z}{1+r^2} + \frac{\beta y^3}{3} \end{pmatrix}$$

où $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ et où on a posé $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$.

1. Montrer que

$$\forall \beta \in \mathbb{R}, \quad \text{rot} \vec{V} = \vec{0} \Leftrightarrow \alpha = \alpha_0$$

où α_0 est une constante à déterminer.

2. Le champ de vecteurs \vec{V} dérive-t-il d'un potentiel scalaire f ? Si oui le déterminer.

3. On pose $\beta = 0$. Si f existe, Calculer Δf .

4. Retrouver le résultat précédent en utilisant les coordonnées sphériques.

Corrigé :

1.

$$\overrightarrow{rot} \vec{V}(x, y, z) = \begin{pmatrix} \frac{2yz}{(1+r^2)^2}(1-\alpha) \\ -\frac{2xz}{(1+r^2)^2}(1-\alpha) \\ 0 \end{pmatrix}$$

Donc

$$\overrightarrow{rot} \vec{V} = \vec{0} \Leftrightarrow \alpha = 1$$

2. On choisit $\alpha = 1$. Comme $\overrightarrow{rot} \vec{V} = \vec{0}$, il existe $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ telle que $\vec{V} = \overrightarrow{\nabla} f$.

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{x}{1+x^2+y^2+z^2} & (1) \\ \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{y}{1+x^2+y^2+z^2} + \beta y^2 z & (2) \\ \frac{\partial f}{\partial z} = \frac{z}{1+x^2+y^2+z^2} + \frac{\beta}{3} y^3 & (3) \end{cases}$$

En intégrant (1) par rapport à x (à y et z fixés)

$$f(x, y, z) = \frac{1}{2} \ln(1+x^2+y^2+z^2) + \lambda(y, z)$$

En reportant dans (2) :

$$\frac{\partial \lambda}{\partial y} = \beta y^2 z$$

qui s'intègre (par rapport à y, à z fixé) en

$$\lambda(y, z) = \frac{\beta}{3} y^3 + \nu(z)$$

D'où $f(x, y, z) = \frac{1}{2} \ln(1+x^2+y^2+z^2) + \frac{\beta}{3} y^3 + \nu(z)$ qu'on reporte dans (3) pour obtenir : $\nu'(z) = 0$ et donc $\nu(z) = c$ (fonction constante).

On peut donc choisir comme potentiel, toute fonction du type :

$$f(x, y, z) = \frac{1}{2} \ln(1+x^2+y^2+z^2) + \frac{\beta}{3} y^3 + c$$

où $c \in \mathbb{R}$ est une constante arbitraire.3. On pose $\beta = 0$. On choisit $c = 0$, on a donc $f(x, y, z) = \frac{1}{2} \ln(1+x^2+y^2+z^2)$.

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{x}{1+x^2+y^2+z^2} \quad (\text{sans calcul, car c'est la première composante de } \vec{V})$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{1+y^2+z^2-x^2}{(1+x^2+y^2+z^2)^2}$$

De même (rôle symétrique joué par y et z)

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} &= \frac{1+x^2-y^2+z^2}{(1+x^2+y^2+z^2)^2} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} &= \frac{1+x^2+y^2-z^2}{(1+x^2+y^2+z^2)^2} \end{aligned}$$

D'où :

$$\Delta f = \frac{3+x^2+y^2+z^2}{(1+x^2+y^2+z^2)^2}$$

4. $f(x, y, z) = \frac{1}{2} \ln(1 + r^2)$ en posant $r^2 = x^2 + y^2 + z^2$ (coord. sphérique)

En coordonnées sphériques (cf cours) :

$$\Delta f = \frac{\partial^2 g}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial g}{\partial r} \text{ où } g(r, \theta, \phi) = \frac{1}{2} \ln(1 + r^2) \text{ (indépendant de } \theta \text{ et } \phi \text{ ici)}$$

$$g'(r) = \frac{r}{1+r^2}, g''(r) = \frac{1-r^2}{(1+r^2)^2}. \text{ D'où :}$$

$$\Delta f = \frac{1-r^2}{(1+r^2)^2} + \frac{2r}{r(1+r^2)} = \frac{3+r^2}{(1+r^2)^2}$$

Ce qui est bien le résultat obtenu au 3.

Exercice 3 Champs et potentiels vecteurs

Soit le champ de vecteur \vec{V} de \mathbb{R}^3 dans \mathbb{R}^3 et la fonction f de \mathbb{R}^3 dans \mathbb{R} définis par :

$$\vec{V} = \begin{pmatrix} 2y + z \\ 2x + z \\ x + y \end{pmatrix}$$

1. Montrer qu'il existe un champ de vecteur \vec{A} tel que $\vec{V} = \text{rot} \vec{A}$
2. On cherche un tel champ sous la forme $\vec{A} = \begin{pmatrix} x(2z - y) \\ y\varphi(x, z) \\ z\psi(x, y) \end{pmatrix}$. Déterminer la forme générale des fonctions φ et ψ .
3. expliciter ces fonctions lorsque $\nabla \cdot \vec{A} = 0$.

Corrigé :

1. Il suffit de remarquer que $\text{div} \vec{V} = 0$

$$2. \text{ On obtient } \text{rot} \vec{A} = \begin{pmatrix} z \frac{\partial \psi}{\partial y} - y \frac{\partial \varphi}{\partial z} \\ -z \frac{\partial \psi}{\partial x} \\ y \frac{\partial \varphi}{\partial x} \end{pmatrix}$$

Par conséquent $\psi(x, y) = -xh(y)$ et $\varphi(x, z) = yx + k(z)$.

3.

Exercice 4 Calcul du Laplacien

Soient f et g deux fonctions définies respectivement de \mathbb{R}^2 à valeurs dans \mathbb{R} et de \mathbb{R}^3 à valeurs dans \mathbb{R} par :

$$f(x, y) = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} \quad \text{et} \quad g(x, y, z) = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

1. Calculer Δf et Δg en utilisant les coordonnées cartésiennes
2. Calculer Δf et Δg en utilisant respectivement les coordonnées polaires et cylindriques
3. Calculer Δg en utilisant les coordonnées sphériques.

Corrigé : voir cours

Exercice 5 Soit M_0 un point de coordonnées (x_0, y_0, z_0) , soient \vec{U}_1, \vec{U}_2 deux vecteurs non colinéaires dont les composantes sont (a_1, b_1, c_1) et (a_2, b_2, c_2) .

1. Donner l'équation cartésienne et les équations paramétriques du plan Π contenant M_0, \vec{U}_1 et \vec{U}_2
2. Donner les équations paramétriques de la droite Δ passant par M_0 et ayant \vec{U}_1 comme vecteur directeur

Corrigé :

1. $M \in \Pi \Leftrightarrow \overrightarrow{M_0M} = u\vec{U}_1 + v\vec{U}_2 : x = x_0 + a_1u + a_2v, y = y_0 + b_1u + b_2v, z = z_0 + c_1u + c_2v$
2. On pourra écrire que $M \in \Delta \Leftrightarrow \overrightarrow{M_0M}$ est proportionnel à $\vec{U}_1 : x = x_0 + \lambda a, y = y_0 + \lambda b, z = z_0 + \lambda c$

Exercice 6 Soit M_0 un point de coordonnées $(x_0; y_0; z_0)$, \vec{V} un vecteur non nul de composantes $(\alpha; \beta; \gamma)$, on appelle Δ la droite passant par M_0 et de vecteur directeur \vec{V} . Soit M_1 un point de coordonnées $(x_1; y_1; z_1)$. Déterminer le point M_2 projection orthogonale de M_1 sur Δ .

Corrigé :

Il existe λ tel que $\overrightarrow{M_0M_2} = \lambda\vec{V}$. Par suite, le produit scalaire $\overrightarrow{M_0M_1} \cdot \vec{V} = \overrightarrow{M_0M_2} \cdot \vec{V} + \overrightarrow{M_2M_1} \cdot \vec{V} = \lambda\|\vec{V}\|^2$. Ce qui permet d'obtenir λ et par suite le vecteur $\overrightarrow{M_0M_2}$.

Exercice 7 Soit Π le plan d'équation $ax + by + cz = d$.

1. Déterminer un vecteur \vec{N} normal au plan Π .
2. Soit M_1 le point de coordonnées $(x_1; y_1; z_1)$, on appelle M_2 la projection orthogonale de M_1 sur Π , déterminer les coordonnées de M_2 .
3. En déduire la distance de M_1 à Π .
4. Déterminer les coordonnées de M_3 symétrique de M_1 par rapport à Π .

Corrigé :

1. La normale est le vecteur de composantes (a, b, c)
2. Il existe λ tel que $\overrightarrow{M_1M_2} = \lambda\vec{N}$. Par suite, pour un point quelconque $M_0 \in \Pi$, le produit scalaire $0 = \overrightarrow{M_0M_2} \cdot \vec{N} = \overrightarrow{M_0M_1} \cdot \vec{N} + \overrightarrow{M_1M_2} \cdot \vec{N} = \overrightarrow{M_0M_1} \cdot \vec{N} + \lambda\|\vec{N}\|^2$. Ce qui permet d'obtenir λ et par suite le vecteur $\overrightarrow{M_1M_2}$.
3. $\|\overrightarrow{M_1M_2}\|$
4. Il suffit d'observer que $\overrightarrow{M_1M_3} = 2\overrightarrow{M_1M_2}$

Exercice 8 Déterminer les équations paramétriques de la droite définie par les équations $x + y + z = 1$ et $x - y + 2z = 1$.

Corrigé : Il suffit de déterminer un vecteur directeur \vec{V} de la droite intersection des deux plans d'équations $x + y + z = 1$ et $x - y + 2z = 1$ de normales respectives $\vec{N}_1 = (1, 1, 1)$ et $\vec{N}_2 = (1, -1, 2)$. Un tel vecteur est donné par $\vec{V} = \vec{N}_1 \wedge \vec{N}_2 = (3, -1, -2)$.

Exercice 9 Soient $a; b; c$ trois paramètres strictement positifs. Donner des équations paramétriques des surfaces dont les équations cartésiennes sont définies ci-après, préciser dans chacun des cas de quelle surface il s'agit.

1. $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$
2. $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$
3. $-\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1.$
4. $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0$
5. $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0$
6. $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + z = 0$

Corrigé : A faire

Exercice 10 1. Pour chacune des trois courbes ci-dessous, faire un dessin (allure) et donner une paramétrisation.

- (a) $x^2 + y^2 = 1; z = 3$
 - (b) $x^2 + y^2 = 1; x + y + z = 1$
 - (c) $x^2 + y^2 = 1; x + y = 1.$
2. Soit la courbe de \mathbb{R}^3 définie par les équations suivantes $z = x^2 + y^2; x^2 + \frac{1}{2}y^2 = 1$
- (a) Tracer et paramétrer cette courbe.
 - (b) Donner une paramétrisation de la droite tangente à cette courbe au point $M_0 = (1, 0, 1).$

Corrigé :

1. (a) $\{x^2 + y^2 = 1; z = 3\} \Leftrightarrow \{x = \cos(\theta), y = \sin(\theta), \theta \in [0, 2\pi], z = 3\}$
- (b) $\{x^2 + y^2 = 1; x + y + z = 1\} \Leftrightarrow \{x = \cos(\theta), y = \sin(\theta), \theta \in [0, 2\pi], z = 1 - \cos(\theta) - \sin(\theta)\}$
- (c) $\{x^2 + y^2 = 1; x + y = 1\} \Leftrightarrow \{x^2 + (1 - x)^2 = 1; x + y = 1\} \Leftrightarrow \{x^2 - 2x = 0; x + y = 1\} \Leftrightarrow \{(x, y) = (0, 1) \text{ ou } (x, y) = (2, -1)\}$ Il s'agit de deux droites .
- (a)

$$\{z = x^2 + y^2; x^2 + \frac{1}{2}y^2 = 1\} \Leftrightarrow \{z = x^2 + y^2; x = \cos(\theta), y = \sqrt{2}\sin(\theta), \theta \in [0, 2\pi]\}$$

$$\Leftrightarrow \{z = \cos^2(\theta) + 2\sin^2(\theta); x = \cos(\theta), y = \sqrt{2}\sin(\theta), \theta \in [0, 2\pi]\} \Leftrightarrow \{z = 1 + \sin^2(\theta); x = \cos(\theta), y = \sqrt{2}\sin(\theta), \theta \in [0, 2\pi]\}$$

- (b) Le point M_0 correspond à la valeur de $\theta = 0$. Un vecteur directeur à la droite tangente à la courbe au point M_0 est obtenu par $\vec{V} = (x'(0), y'(0), z'(0))$. D'où le résultat.....

Exercice 11 On considère la courbe C , intersection des deux surfaces S_1 et S_2 définies paramétriquement par :

$$(S_1) \begin{cases} x &= u + v + \frac{1}{3} \\ y &= u - 2v + \frac{1}{3} \\ z &= -2u + v + \frac{1}{3} \end{cases}$$

$$(S_2) \begin{cases} x &= u \\ y &= v \\ z &= u^2 + v^2. \end{cases}$$

où $(u, v) \in \mathbb{R}^2$

1. Donner des équations implicites pour S_1 et S_2 .
2. Soit $M_2 \in S_2$. Utiliser deux méthodes différentes pour trouver un vecteur normal à S_2 au point M_2 . En déduire l'équation du plan tangent à S_2 au point M_2 .
3. On suppose que M_2 appartient aussi à S_1 . Donner un vecteur tangent à la courbe C en M_2 . En déduire des équations paramétriques de la tangente à C en M_2 .

Corrigé :

1. $x + y + z = 1$ pour S_1 et $z = x^2 + y^2$ pour S_2 .
2. Pour un vecteur normal à la surface S_2 , soit on utilise les équations paramétriques, soit l'équation cartésienne. Dans le premier cas on effectue le produit vectoriel des vecteurs (dérivées partielles par rapport à u et v) $T_u(M_2) = (1, 0, 2u)$ et $T_v(M_2) = (0, 1, 2v)$. Dans le deuxième cas il s'agit d'une direction du gradient de la fonction $f(x, y, z) = z - x^2 - y^2$, à savoir $\vec{N}_2 = (-2x_2, -2y_2, 1)$, où $M_2 = (x_2, y_2, z_2)$.
3. Soit $\vec{N}_1 = (1, 1, 1)$ un vecteur normal au plan S_1 . Un vecteur directeur de la droite tangente en M_2 à la courbe C est obtenu comme produit vectoriel des normales \vec{N}_1 et \vec{N}_2 . Ensuite on en déduira facilement les équations paramétriques de la droite tangente.

Exercice 12 Pour chacun des domaines $D \subset \mathbb{R}^2$ ci-dessous, faire un dessin représentant D et paramétrer son bord.

1. $D = \{(x; y) \in \mathbb{R}^2; |x| < 1; |y| < 1\}$
2. $D = \{(x; y) \in \mathbb{R}^2; x^2 + (y - 1)^2 \leq 1; y \geq x\}$
3. $D = \{(x; y) \in \mathbb{R}^2; x > 0; y > 0; x + y < 1\}$
4. $D = \{(x; y) \in \mathbb{R}^2; x^2 + y^2 - x < 0; x^2 + y^2 - y > 0; y > 0\}$
5. $D = \{(x; y) \in \mathbb{R}^2; x^2 + (y - 2)^2 \leq 4; x \geq 0\}$
6. $D = \{(x; y) \in \mathbb{R}^2; y^2 \leq 4x; y \geq 0; x \leq h\}$
7. $D = \{(x; y) \in \mathbb{R}^2; x < 2y; y < 2x; y < 2\}$

Corrigé : facile à faire !

Exercice 13 On considère la surface S , définie par :

$$\begin{cases} z &= x^2 + y^2 \\ z &\leq 1 - 2y \end{cases}$$

1. Dessiner S .
2. Paramétrer S .
3. Donner l'équation du plan tangent à S en un point M_0 , d'une part en utilisant la représentation paramétrique, d'autre part en utilisant l'équation cartésienne.
4. On appelle C le bord de S .

- (a) Donner les équations cartésiennes de C .
- (b) Montrer que C est l'intersection d'un plan et d'un cylindre. En déduire des équations paramétriques de C .
- (c) Donner un vecteur tangent à la courbe C en un point M_0 .

Corrigé :

1. S est l'intersection de la paraboloid $z = x^2 + y^2$ et du demi-plan $z + 2y \leq 1$

2.

$$\begin{aligned} \begin{cases} z &= x^2 + y^2 \\ z &\leq 1 - 2y \end{cases} &\Leftrightarrow \begin{cases} z &= x^2 + y^2 \\ x^2 + y^2 &\leq 1 - 2y \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} z &= x^2 + y^2 \\ x^2 + (y+1)^2 &\leq 2 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x &= r \cos(\theta), & \theta \in [0, 2\pi], & r \in [0, \sqrt{2}] \\ y &= -1 + r \sin(\theta), & \theta \in [0, 2\pi], & r \in [0, \sqrt{2}] \\ z &= 3 - 2r \sin(\theta), & \theta \in [0, 2\pi], & r \in [0, \sqrt{2}] \end{cases} \end{aligned}$$

3. Il suffit de calculer une normale par les deux méthodes ; celle du gradient dans le cas de l'équation cartésienne $z - x = 2 - y^2 = 0$ et celle qui utilise les équations paramétriques.
4. (a) Les équations cartésiennes de C sont $z = x^2 + y^2$ et $z + 2y = 1$. (C est une courbe obtenue comme l'intersection de deux surfaces)
- (b) $M(x, y, z) \in C \Leftrightarrow$

$$\begin{cases} z &= x^2 + y^2 \\ z + 2y &= 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 - 2y &= x^2 + y^2 \\ z + 2y &= 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 + (y+1)^2 &= 2 \\ z + 2y &= 1 \end{cases}$$

L'équation cartésienne $x^2 + (y+1)^2 = 1$ décrit le cylindre d'axe $(x = 1, y = -1)$. Par conséquent les équations paramétriques sont données par :

$$\begin{cases} x &= \sqrt{2} \cos(\theta), & \theta \in [0, 2\pi] \\ y &= -1 + \sqrt{2} \sin(\theta), & \theta \in [0, 2\pi] \\ z &= 3 - 2\sqrt{2} \sin(\theta), & \theta \in [0, 2\pi] \end{cases}$$

- (c) Soit $M_0 = M(x(\theta_0), y(\theta_0), z(\theta_0))$. Prenons, pour simplifier, $\theta_0 = \frac{\pi}{4}$, ce qui correspond à $M_0 = (1, 0, 1)$. Un vecteur tangent est donné par

$$T(\theta_0) = (x'(\theta_0), y'(\theta_0), z'(\theta_0)) = (-1, 1, -2)$$