```
Proprietà di massa di ALCO
  Configurazione: Default
  Sistema di coordinate: -- default --
* Include le proprietà di massa di uno o più componenti/corpi nascosti.
Massa = 3769.46 grammi
Volume = 2072494.21 millimetri cubici
Area superficie = 958523.13 millimetri quadrati
Centro di massa: ( millimetri )
         X = 2.01
         Y = 12.95
         Z = 2.39
: Asse principale di inerzia e momenti principali di inerzia: ( grammi * millimetri quadrati
Nel centro della massa.
          Ix = (0.72, 0.00, -0.70)
                                      Px = 86445679.21
         ly = (-0.70, 0.01, -0.72)
                                     Py = 87526959.15
         Iz = (0.00, 1.00, 0.01)
                                     Pz = 160140545.18
Momenti di inerzia: ( grammi * millimetri quadrati )
Presi nel centro di massa e allineati con il sistema di coordinate risultato. (Con notazione di tensore positivo.)
         Lxx = 86970605.62 Lxy = -194197.41 Lxz = -541557.50
                           Lyy = 160137446.85 Lyz = -433180.15
         Lyx = -194197.41
         Lzx = -541557.50
                          Lzy = -433180.15
                                              Lzz = 87005131.07
Momenti di inerzia: ( grammi * millimetri quadrati )
Al sistema di coordinate di output. (Con notazione di tensore positivo.)
         lxx = 87624216.92 lxy = -96137.22
                                             Ixz = -523439.55
         lyx = -96137.22
                            lyy = 160174237.02 lyz = -316403.08
         Izx = -523439.55
                            Izy = -316403.08
                                               Izz = 87652380.25
Uno o più componenti con proprietà di massa sostituite:
         Holder (BOZZA)<1><Default>@Braccio^FALCO<1><Default>
         Holder (BOZZA)<2><Default>@Braccio^FALCO<1><Default>
         Holder (BOZZA)<3><Default>@Braccio^ALCO<1><Default>
         Holder (BOZZA)<4><Default>@Braccio^ALCO<1><Default>
         Holder (BOZZA)<5><Default>@Braccio^FALCO<1><Default>
         Holder (BOZZA)<6><Default>@Braccio^ALCO<1><Default>
         Holder (BOZZA)<7><Default>@Braccio^ALCO<1><Default>
         Holder (BOZZA)<8><Default>@Braccio^ALCO<1><Default>
         Pin (BOZZA)<1><Default>@Braccio^ALCO<1><Default>
         Motore@Braccio^FALCO
         Holder (BOZZA)<1><Default>@Braccio^FALCO<2><Default>
         Holder (BOZZA)<2><Default>@Braccio^FALCO<2><Default>
         Holder (BOZZA)<3><Default>@Braccio^FALCO<2><Default>
         Holder (BOZZA)<4><Default>@Braccio^ALCO<2><Default>
         Holder (BOZZA)<5><Default>@Braccio^FALCO<2><Default>
         Holder (BOZZA)<6><Default>@Braccio^FALCO<2><Default>
         Holder (BOZZA)<7><Default>@Braccio^ALCO<2><Default>
         Holder (BOZZA)<8><Default>@Braccio^FALCO<2><Default>
         Pin (BOZZA)<1><Default>@Braccio^FALCO<2><Default>
         Motore@Braccio^FALCO
         Holder (BOZZA)<1><Default>@Braccio^FALCO<3><Default>
         Holder (BOZZA)<2><Default>@Braccio^ALCO<3><Default>
         Holder (BOZZA)<3><Default>@Braccio^ALCO<3><Default>
         Holder (BOZZA)<4><Default>@Braccio^ALCO<3><Default>
         Holder (BOZZA)<5><Default>@Braccio^ALCO<3><Default>
         Holder (BOZZA)<6><Default>@Braccio^ALCO<3><Default>
         Holder (BOZZA)<7><Default>@Braccio^FALCO<3><Default>
         Holder (BOZZA)<8><Default>@Braccio^FALCO<3><Default>
         Pin (BOZZA)<1><Default>@Braccio^FALCO<3><Default>
         Motore@Braccio^FALCO
         Holder (BOZZA)<1><Default>@Braccio^FALCO<4><Default>
         Holder (BOZZA)<2><Default>@Braccio^FALCO<4><Default>
```

Holder (BOZZA)<3><Default>@Braccio^FALCO<4><Default> Holder (BOZZA)<4><Default>@Braccio^FALCO<4><Default> Holder (BOZZA)<5><Default>@Braccio^FALCO<4><Default> Holder (BOZZA)<6><Default>@Braccio^FALCO<4><Default> Holder (BOZZA)<7><Default>@Braccio^FALCO<4><Default> Holder (BOZZA)<8><Default>@Braccio^FALCO<4><Default> Pin (BOZZA)<1><Default>@Braccio^FALCO<4><Default> Motore@Braccio^FALCO

Piastra Superiore(BOZZA)<1><Default>

Perno<1><Default>

Perno<2><Default>

Perno<3><Default>

Perno<4><Default>

Perno<5><Default>

Perno<6><Default>

Perno<7><Default>

Perno<8><Default>

Battery1<1><Default>

Sonar<6><Default>

Sonar<7><Default>

Sonar<8><Default>

Camera<Default>

Lidar<1><Default>