习题课 5/5: Disk scheduling

Question #1:课堂1题

- There is sequence of disk track requests:96 58
 82 36 168 130 150 25 184.
- Assume that the disk head
 - is initially positioned over track 100
 - and is moving in the direction of increasing track number.
- Question: For FIFO/SSTF/SCAN/C-SCAN
 - What is the tracking order?
 - What is Average Track Length?

习题课 5/5: 课后两题

Question #1:课后习题 11.3

Question #2 : There is sequence of disk track

requests:75 62 99 144 50 162 110 26 198.

- Assume that the disk head
 - is initially positioned over track 100
 - and is moving in the direction of decreasing track number.
- For FIFO/SSTF/SCAN/C-SCAN
 - What is the tracking order?
 - What is Average Track Length?

- 75 62 99 144 50 162 110 26 198.
- Fifo
 - **75 62 99 144 50 162 110 26 198**
 - sum(25,37,37,45,94,112,52,84,172)/9

SSTF

- 99,110,144,162,198,75,62,50,26
- Sum(1,11,34,18,36,123,7,12,24)/9

- 75 62 99 144 50 162 110 26 198.
- SCAN
 - **99 75 62 50 26 110 144 162 198**
 - sum(1,24,13,12,24,84,34,18,36)/9

- C-scan
 - **99 75 62 50 26 198 162 144 110**
 - sum(1,24,13,12,24,172, 36,18, 34)/9

2016 川大

- 18. 下面四个选项不属于 SPOOLing 系统特点的足
- A. 提高了 I/O 操作的速度
- C. 将独占设备改造为共享设备

投资,内存的利用率

实现了虚拟设备功能

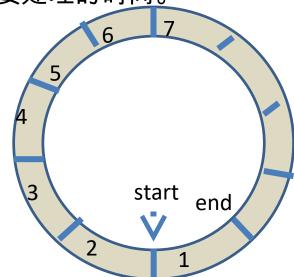
18. B。SPOOLing 系统的特点是:提高了 IO 的速度;将独占设备改造为共享设备;实现了虚拟设备功能。

2015 川大

- 27. RAID 磁盘阵列做不到的是
- ·A. 让多个磁盘并行工作
 - B. 加快数据的输入输出速度
- C. 提高存储器的可靠性
- D. 扩充磁盘容量

27. D。RAID 的特点是可靠性高,磁盘 IO 速度高,多个磁盘可以并行工作。

假定磁盘转速为 20ms/ 圈,磁盘格式化时每个磁盘被划分成 10 个扇区,今有 10 个逻辑记录(每个记录的大小刚好与扇区大小相等)存放在同一磁道上,处理程序每次从磁盘读出一个后要花 4ms 进行处理,现要求顺序处理这 10 个记录,若磁头现在正处于首个逻辑记录的试点位置。请问:(1)按逆时针方向安排 10 个逻辑记录(磁盘顺时针方向转),处理程序处理完这 10 个记录所花的时间是多少?(2)按最优化分布重新安排这 10 个逻辑记录,写出记录的安排,并计算出所需要处理的时间。

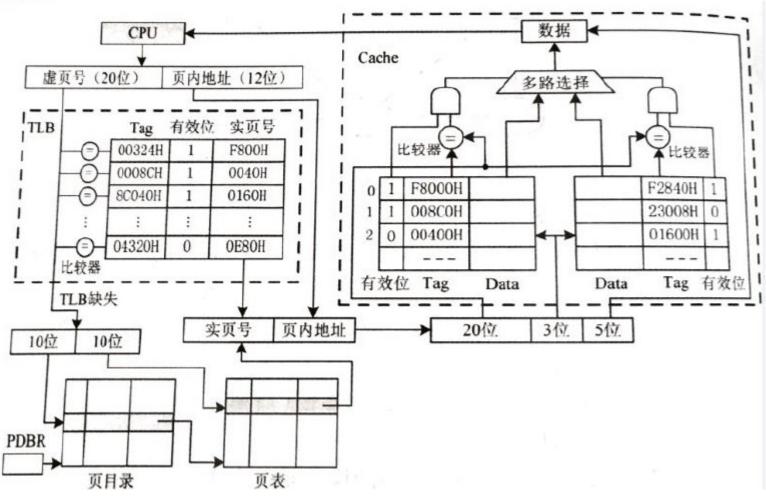


2018 全国

- 系统总是访问磁盘的某个磁道而不响应对其他磁道的访问 请求,这种现象称为磁臂黏着。下列磁盘调度算法中,不 会导致磁臂粘着的是。
- A. 先来先服务(FCFS) B. 最短寻道时间优先(SSTF)
- C. 扫描算法 (SCAN) D. 循环扫描算法 (CSCAN)
- 31. 下列优化方法中,可以提高文件访问速度的是。
- I. 提前读II. 为文件分配连续的簇
- Ⅲ. 延迟写Ⅳ. 采用磁盘高速缓存
- A. 仅I、Ⅱ B. 仅II、Ⅲ
- C. 仅I、III、IV D.I、II、III、IV
- 32. 在下列同步机制中,可以实现让权等待的是。
- A. Peterson 方法 B. swap 指令
- C. 信号量方法 D. TestAndSet 指令

2018 全国

44. (15 分)某计算机采用页式虚拟存储管理方式,按字节编址。CPU 进行存储访问的过程如题 44 图所示。



- 根据题 44 图回答下列问题。
- (1)主存物理地址占多少位?
- (2) TLB 采用什么映射方式? TLB 用 SRAM 还是 DRAM 实现?
- (3) Cache 采用什么映射方式?若 Cache 采用 LRU 替换算法和回写(Write Back)策略,则 Cache 每行中除数据(Data)、Tag 和有效位外,还应有哪些附加位? Cache 总容量是多少? Cache 中有效位的作用是什么?
- (4)若CPU 给出的虚拟地址为 0008 C040H,则对应的物理地址是多少?是否在 Cache 中命中?说明理由,若CPU 给出的虚拟地址为 0007 C260H,则该地址所在主存块映射到的 Cache 组号是多少?

- .解析:
- 1)物理地址由实页号和页内地址拼接,因此其位数为 16+12=28;或直接可得 20+3+5=28。
- 2)TLB采用全相联映射,可以把页表内容调入任一块空 TLB 项中,TLB 中每项都有一个比
- 较器,没有映射规则,只要空闲就行。 TLB 采用静态存储器 SRAM,读写速度快,但成本高,多用于容量较小的高速缓冲存储器。

- 3)图中可以看到, Cache 中每组有两行,故采用 2路组相联映射方式。
- 因为是2路组相联并采用LRU替换算法,所以每行(或每组)需要1位LRU位;因为采用回写策略,所以每行有1位修改位(脏位),根据脏位判断数据是否被更新,如果脏位为1则需要写回内存。
- 28 位物理地址中 Tag 字段占字段占 20 位,组索引字段占 3 位,块内偏移地址占 5 位,故 Cache 共有 23=8 组,每组 2 行,每行有 2^5=32B ;故 Cache 总容量为 8×2× (20+1+1+1+32×8) =4464 位 =558 字节。
- Cache 中有效位用来指出所在 Cache 行中的信息是否有效

- 4)虚拟地址分为两部分:虚页号、页内地址;物理地址分为两部分:实页号、页内地址。利用虚拟地址的虚页号部分去查找 TLB 表(缺失时从页表调入),将实页号取出后和虚拟地址的页内地址拼接,就形成了物理地址。虚页号008CH 恰好在 TLB 表中对应实页号 0040H (有效位为 1,说明存在),虚拟地址的后 3 位为页内地址 040H ,则对应的物理地址是 0040040H。
- 物理地址为 0040040H,其中高 20 位 00400H 为标志字段,低 5 位 00000B 为块内偏移量,中间 3 位 010B 为组号 2 , 因此将 00400H 与 Cache 中的第 2 组两行中的标志字段同时 比较,可以看出,虽然有一个 Cache 行中的标志字段与 00400H 相等,但对应的有效位为 0 ,而另一 Cache 行的标 志字段与 00400H 不相等,故访问 Cache 不命中。
- 因为物理地址的低 12 位与虚拟地址低 12 位相同,即为 0010 0110 0000B。根据物理地址的结构,物理地址的后八位 01100000B的前三位 011B 是组号,因此该地址所在的主存映射到 Cache 组号为 3。