Khôlles de Mathématiques - Semaine 20

Hugo Vangilluwen, George Ober

10 Mars 2024

Eléments inversibles de l'anneau $\mathbb{K}[X]$

$$\mathbb{K}[X]^{\times} = \left\{ \lambda X^0, \lambda \in \mathbb{K}^* \right\} \tag{1}$$

Démonstration. Soit P un élément inversible de $\mathbb{K}[X]$. Alors $\exists Q \in \mathbb{K}[X] : P \cdot Q = Q \cdot P = 1_{\mathbb{K}[X]}$. En prenant les degrés des polynômes, deg $P + \deg Q = 0$.

Or deg : $\mathbb{K}[X] \to \mathbb{N}$ donc deg $P = \deg Q = 0$. Donc $\exists \lambda \in \mathbb{K}^* : P = \lambda$.

Ainsi $\mathbb{K}[X]^{\times} \subset \{\lambda X^{0}, \lambda \in \mathbb{K}^{*}\}.$ Soit $\lambda \in \mathbb{K}^{*}$. Considérons $P = \lambda$. Posons $Q = \lambda^{-1}$ (car \mathbb{K} est un corps). $P \cdot Q = \lambda \lambda^{-1}$ et $Q \cdot P = \lambda^{-1} \lambda$ donc P est inversible. Ainsi $\{\lambda X^{0}, \lambda \in \mathbb{K}^{*}\} \subset \mathbb{K}[X]^{\times}$.

2 Théorème d'interpolation de lagrange

Le problème d'interpolation de Lagrange est, pour $n \in \mathbb{N}$ avec $a \in \mathbb{K}^{n+1}$ et $b \in \mathbb{K}^{n+1}$, l'ensemble des polynômes passant par tous les points de coordonnée (a_i, b_i) . C'est-à-dire l'ensemble des $P \in \mathbb{K}[X]$ vérifiant :

$$\forall i \in [0; n], P(a_i) = b_i \tag{2}$$

Il existe une unique solution P de degré $\leq n$ au problème d'interpolation de lagrange, et elle s'exprime de la manière suivante en posant

$$L_{i} = \prod_{\substack{j=0\\j\neq i}}^{n} \frac{X - a_{j}}{a_{i} - a_{j}} \tag{3}$$

$$P = \sum_{i=0}^{n} b_i L_i \tag{4}$$

Démonstration. — Unicité

Supposons qu'il existe $(P,Q) \in \mathbb{K}_n[X]^2$ solutions du problème d'interpolation.

Alors $\forall i \in [0, n], \tilde{P}(a_i) = \tilde{Q}(a_i) = b_i$

Posons H = P - Q, alors, $\forall i \in [0, n], \tilde{H}(a_i) = \tilde{P}(a_i) - \tilde{Q}(a_i) = 0$.

De plus, $\deg H = \deg(P - Q) \leq \max \{\deg P, \deg Q\}$

Donc H est un polynôme de degré $\leq n$ avec |[0, n]| = n + 1 racines.

Donc H est le polynôme nul.

Existence Soit $i \in [0, n]$ fq Notons L_i une solution de degré $\leq n$ au problème Pb_i suivant :

$$(Pb_i) \begin{cases} \tilde{P}(a_0) = 0 \\ \vdots \\ \tilde{P}(a_{i-1}) = 0 \\ \tilde{P}(a_i) = 1 \\ \tilde{P}(a_n) = 0 \\ \vdots \\ \tilde{P}(a_n) = 0 \end{cases}$$

On remarque que $(a_0, \ldots, a_{i-1}, a_{i+1}, \ldots, a_n)$ sont n racines deux à deux distinctes de L_i . Or L_i est de degré $\leq n$ et n'est pas le polynôme nul (car $\tilde{L}_i(a_i) = 0$) donc $(a_0, \ldots, a_{i-1}, a_{i+1}, \ldots, a_n)$ sont les seules racines de L_i , toutes simples. Dès lors,

$$\exists c \in \mathbb{K}^* : L_i = c \prod_{\substack{j=0\\j \neq i}}^n (X - a_j)$$

Pour trouver le c, remarquons que

$$\tilde{L}_i(a_i) = 1 \iff c \prod_{\substack{j=0\\j\neq i}}^n (a_i - a_j) = 1$$

$$\iff c = \prod_{\substack{j=0\\j\neq i}}^n \left(\frac{1}{a_i - a_j}\right)$$

Ainsi, s'il existe une solution au problème Pb_i c'est nécéssairement

$$L_i = \prod_{\substack{j=0\\j\neq i}}^n \left(\frac{X - a_j}{a_i - a_j}\right)$$

Réciproquement, cette solution est correcte puisque

$$\forall k \in [0, n], k \neq i, \tilde{L}_i(a_k) = \prod_{\substack{j=0 \ j \neq i}}^n \left(\frac{a_k - a_j}{a_i - a_j} \right) = 0$$

 Et

$$\tilde{L}_i(a_i) = \prod_{\substack{j=0\\j\neq i}}^n \left(\frac{a_i - a_j}{a_i - a_j}\right) = \prod_{\substack{j=0\\j\neq i}}^n 1 = 1$$

Posons donc $P = \sum_{i=0}^{n} b_i Li$. Alors, par construction,

$$\forall k \in [0, n], \tilde{P}(a_k) = \sum_{i=0}^{n} \left(b_i \prod_{\substack{j=0 \ j \neq i}}^{n} \left(\frac{a_k - a_j}{a_i - a_j} \right) \right) = \sum_{i=0}^{n} \left(b_i \delta_{ki} \right) = b_k \delta_{kk} = b_k$$

Nous avons donc construit une solution unique au problème d'interpolation de Lagrange

3 Pour $P = (X - x_1)(X - x_2)(X - x_3)$, exprimer $x_1^3 + x_2^3 + x_3^3$ en fonction des fonctions symétriques élémentaires

Les fonctions symétriques élémentaires $(\sigma_k)_{k \in [0:n]}$ pour une famille $(x_k)_{k \in [1:n]}$ sont définies par

$$\sigma_k = \sum_{1 \leqslant i_1 < \dots < i_k \leqslant n} \prod_{j=1}^k x_{i_j} \tag{5}$$

Démonstration. Sous forme développée, $P=X^3-(x1+x_2+x_3)X^2+(x_1x_2+x_1x_3+x_2x_3)X-x_1x_2x_3=X^3-\sigma_1X^2+\sigma_2X-\sigma_3$. Comme x_1,x_2,x_3 sont racines de P, nous avons les trois égalité suivantes :

$$0 = P(x_1) = x_1^3 - \sigma_1 x_1^2 + \sigma_2 x_1 - \sigma_3$$

$$0 = P(x_1) = x_2^3 - \sigma_1 x_2^2 + \sigma_2 x_2 - \sigma_3$$

$$0 = P(x_1) = x_3^3 - \sigma_1 x_3^2 + \sigma_2 x_3 - \sigma_3$$

En sommant ces trois équation,

$$0 = x_1^3 + x_2^3 + x_3^3 - \sigma_1(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) + \sigma_2(x_1 + x_2 + x_3) - 3\sigma_3$$

Cherchons la somme des carrés.

$$(x_1 + x_2 + x_3)^2 = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 2x_2x_3$$

$$\implies x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_1x_2 = \sigma_1^2 - 2\sigma_2$$

Ainsi

$$x_1^3 + x_2^3 + x_3^3 = \sigma_1^3 - 3\sigma_1\sigma_2 + 3\sigma_3$$

4 Expression de S_2 , S_{-1} et S_{-2} à l'aide des fonctions élémentaires symétriques.

Les sommes de Newton $(S_k)_{k\in\mathbb{Z}^*}$ pour une famille $(x_k)_{k\in\mathbb{N}^*}$ sont définies par (sous réserve d'existence pour k<0):

$$S_k = \sum_{i=1}^n x_i^k \tag{6}$$

Démonstration.

$$\sigma_1^2 = \left(\sum_{i=1}^n x_i\right)^2$$

$$= \sum_{i=1}^n x_i^2 + 2 \sum_{1 \le i < j \le n} x_i x_j$$

$$\implies S_2 = \sigma_1^2 - 2\sigma_2$$

$$S_{-1} = \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{x_i} = \frac{\sum_{i=1}^{n} \prod_{\substack{j=1\\j\neq i\\j\neq i}}^{n} x_j}{\prod_{i=1}^{n} x_i} = \frac{\sigma_{n-1}}{\sigma_n}$$

$$\begin{split} S_{-2} &= \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{x_{i}^{2}} \\ &= \left(\sum_{i=1}^{n} \frac{1}{x_{i}}\right)^{2} - 2 \sum_{1 \leqslant i < j \leqslant n} \frac{1}{x_{i}} \frac{1}{x_{j}} \\ &= \frac{\sigma_{n-1}^{2}}{\sigma_{n}^{2}} - 2 \frac{\sum_{1 \leqslant i < j \leqslant n} \prod_{\substack{k=1 \\ k \notin \{i,j\}}} \frac{1}{x_{j}}}{\sigma_{n}} \\ &= \frac{\sigma_{n-1}^{2} - 2\sigma_{n-2}\sigma_{n}}{\sigma_{n}^{2}} \end{split}$$