Khôlles de Mathématiques - Semaine 25

George Ober

1 Juillet 2024

1 S'il existe un inverse à droite (ou à gauche) pour une matrice carrée, alors celle ci est inversible

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

- S'il existe $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) : A \times B = I_n$, alors $A \in GL_n(\mathbb{K})$ et $A^{-1} = B$
- S'il existe $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) : B \times A = I_n$, alors $A \in GL_n(\mathbb{K})$ et $A^{-1} = B$

Démonstration. Supposons $\exists B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) : A \times B = I_n$. Notons $(\hat{a}, \hat{b}) \in \mathcal{L}(\mathbb{K}^n)$ les endomorphismes canoniquement associés à A et à B.

$$\begin{split} \Phi_{\mathcal{B}_{\operatorname{can}} \, \mathbb{K}^{n}}(\hat{a} \circ \hat{b}) &= \operatorname{mat}(\hat{a} \circ \hat{b}, \mathcal{B}_{\operatorname{can} \, \mathbb{K}^{n}}, \mathcal{B}_{\operatorname{can} \, \mathbb{K}^{n}}) \\ &= \operatorname{mat}(\hat{a}, \mathcal{B}_{\operatorname{can} \, \mathbb{K}^{n}}, \mathcal{B}_{\operatorname{can} \, \mathbb{K}^{n}}) \times_{\mathcal{M}_{\backslash}(\mathbb{K})} \operatorname{mat}(\hat{b}, \mathcal{B}_{\operatorname{can} \, \mathbb{K}^{n}}, \mathcal{B}_{\operatorname{can} \, \mathbb{K}^{n}}) \\ &= A \times B \\ &= I_{n} \\ &= \operatorname{mat}(\operatorname{Id}_{\mathbb{K}^{n}}, \mathcal{B}_{\operatorname{can} \, \mathbb{K}^{n}}, \mathcal{B}_{\operatorname{can} \, \mathbb{K}^{n}}) = \Phi_{\mathcal{B}_{\operatorname{can} \, \mathbb{K}^{n}}}(\operatorname{Id}_{\mathbb{K}^{n}}) \end{split}$$

D'où, par injectivité de $\Phi_{\mathcal{B}_{\operatorname{can}} \mathbb{K}^n}$, $\hat{a} \circ \hat{b} = \operatorname{Id}_{\mathbb{K}^n}$.

Ainsi, $\hat{a} \circ \hat{b}$ est surjective, donc \hat{a} est surjective, mais par l'accident de la dimension finie, \hat{a} est bijective, donc c'est un automorphisme, donc toutes ses matrices associées sont inversibles. On effectue un même raisonnement pour l'inversibilité à gauche, en utilisant cette fois l'injectivité.

2 Lien composée des applications linéaires et produit des matrices les représentant vis-à-vis de certaines bases

Soient E, F, G, trois \mathbb{K} -espaces vectoriels de dimension finie $(p, q, r) \in (\mathbb{N}^*)^3$ $\mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F, \mathcal{B}_G$ des bases respectives de ces trois espaces vectoriels, et $u \in \mathcal{L}_{\mathbb{K}}(E, F)$ $v \in \mathcal{L}_{\mathbb{K}}(F, G)$.

Alors

$$mat(v \circ u, \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_G) = mat(v, \mathcal{B}_F, \mathcal{B}_G) \times mat(u, \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F)$$
(1)

Démonstration. Posons $W = \max(v \circ u, \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_G) \in \mathcal{M}_{r,p}(\mathbb{K}), V = \max(v, \mathcal{B}_F, \mathcal{B}_G) \in \mathcal{M}_{r,q}(\mathbb{K}), U = \max(u, \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F) \in \mathcal{M}_{q,p}(\mathbb{K})$

Donc $V \times U$ a un sens et $V \times U \in \mathcal{M}_{r,p}(\mathbb{K})$

Pour montrer l'égalité matricielle, nous allons utiliser la propriété suivante :

Soient $(M, M') \in \mathcal{M}_{r,p}(\mathbb{K})^2$ telles que $\forall X \in \mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{K}) : MX = M'X$, alors M = M'. (Cela se prouve facilement en particularisant pour les matrices de la base canonique de $\mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{K})$)

Soit $X \in \mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{K})$, montrons que $W \times X = V \times U \times X$. Posons $x \in E$ de sorte que $X = \max(x, \mathcal{B}_E)$.

$$\begin{split} WX &= \mathrm{mat}(v \circ u, \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_G) \times \mathrm{mat}(x, \mathcal{B}_E) \\ &= \mathrm{mat}((v \circ u)(x), \mathcal{B}_G) \\ &= \mathrm{mat}(v(u(x)), \mathcal{B}_G) \\ &= \mathrm{mat}(v, \mathcal{B}_F, \mathcal{B}_G) \times \mathrm{mat}(u(x), \mathcal{B}_F) \\ & \text{d'après l'expression matricielle de l'image d'un vecteur par une application linéaire} \\ &= V \times \mathrm{mat}(u, \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F) \times \mathrm{mat}(x, \mathcal{B}_E) \\ &= V \times U \times X \end{split}$$

Ce qui prouve l'égalité matricielle

3 Montrer qu'une famille de d vecteurs d'un espace de dimension d est une base si et seulement si la matrice de ces vecteurs dans une base (donc dans toute) est inversible.

Soit H un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension $d \in \mathbb{N}^*$. \mathcal{B}_H , une base de H et (h_1, \ldots, h_d) , d vecteurs de H.

$$(h_1, \dots, h_d)$$
 base de $H \iff \max((h_1, \dots, h_d), \mathcal{B}_H) \in GL_n(\mathbb{K})$ (2)

Démonstration. Notons (e_1, \ldots, e_d) la base de H Cherchons à interpréter $\max((h_1, \ldots, h_d), \mathcal{B}_H)$ comme la matrice d'une application linéaire. Notons u l'unique endomorphisme de H dans H tel que $\forall i \in [1, d], u(e_i) = h_i$

$$mat(u, \mathcal{B}_H) = \left[\begin{array}{c|c} mat(u(e_1), \mathcal{B}_H) & mat(u(e_2), \mathcal{B}_H) & \dots & mat(u(e_d), \mathcal{B}_H) \end{array} \right] \\
= \left[\begin{array}{c|c} mat(h_1, \mathcal{B}_H) & mat(h_2, \mathcal{B}_H) & \dots & mat(h_d, \mathcal{B}_H) \end{array} \right] \\
= mat((h_1, \dots, h_d), \mathcal{B}_H)$$

Si bien que

$$(h_1, \dots, h_d)$$
 base de $H \iff (u(e_1), \dots, u(e_d))$ base de $H \iff u \in \mathcal{GL}_{\mathbb{K}}(H)$
 $\iff \max(u, \mathcal{B}_H) \in GL_d(\mathbb{K})$
 $\iff \max((h_1, \dots, h_d), \mathcal{B}_H) \in GL_d(\mathbb{K})$

4 Preuve de la formule de changement de base pour une application linéaire, cas particulier d'un endomorphisme lu dans la même base au départ et à l'arrivée.

Soient (E, F) deux \mathbb{K} -espaces vectoriels de dimension finie, $u \in \mathcal{L}_{\mathbb{K}}(E, F)$, \mathcal{B}_E et \mathcal{B}'_E deux bases de E, \mathcal{B}_F et \mathcal{B}'_F deux bases de F

Posons
$$U = \max(u, \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F)$$
 et $U' = \max(u, \mathcal{B}'_E, \mathcal{B}'_F)$, $P = \mathcal{P}(\mathcal{B}_E \to \mathcal{B}'_E)$, et $Q = \mathcal{P}(\mathcal{B}_F \to \mathcal{B}'_F)$
Alors

$$U' = Q^{-1}UP \tag{3}$$

Démonstration. Soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$, où dim E = n. Posons $x = \Psi_{\mathcal{B}_E}^{-1}(X)$ et $Y = \Psi_{\mathcal{B}_F}(u(x))$. Puisque $U = \max(u, \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F)$, Y = UX

Posons $X' = \Psi_{\mathcal{B}_E'}(x)$ et $Y' = \Psi_{\mathcal{B}_F'}(u(x))$. La formule pour le changement de base pour les vecteurs donne X = PX' et Y = QY' Donc, puisque $U' = \max(u, \mathcal{B}_E', \mathcal{B}_F')$

$$Y' = U'X'$$

$$\implies Q^{-1}Y = U'P^{-1}X$$
puisque $Y = UX$

$$\implies Q^{-1}UX = U'P^{-1}X$$
en particularisant pour I_n

$$\implies Q^{-1}U = U'P^{-1}$$

$$\implies U' = Q^{-1}UP$$

5 Montrer que la trace de AB est égale à la trace de BA (deux matrices carrées), et application à la définition de la trace de deux endomorphismes

Démonstration. Soient $(A, B) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K}) \times \mathcal{M}_{p,n}(\mathbb{K})$. Alors $\operatorname{Tr}(AB) = \operatorname{Tr}(BA)$

♦ Preuve de l'égalité de la trace

$$\operatorname{Tr}(AB) = \sum_{i=1}^{n} [A \times B]_{i,i} = \sum_{i=1}^{n} \sum_{k=1}^{p} A_{i,k} B_{k,i} = \sum_{k=1}^{p} \sum_{i=1}^{n} B_{k,i} A_{i,k} = \sum_{k=1}^{p} [B \times A]_{kk} = \operatorname{Tr}(BA)$$

 \Diamond Soit E un espace vectoriel de dimension finie $u \in \mathcal{L}_{\mathbb{K}}(E)$. Soit \mathcal{B}_0 une base de E fixée quelconque Posons $\lambda = \text{Tr}(\text{mat}(u, \mathcal{B}_0))$ Soit \mathcal{B} une autre base de E fixée quelconque, considérons $P = \mathcal{P}(\mathcal{B}_0 \to \mathcal{B})$ la matrice de passage de \mathcal{B}_0 à \mathcal{B} . D'après la formule de changement de base

$$\mathrm{mat}(u,\mathcal{B}) = P^{-1} \times \mathrm{mat}(u,\mathcal{B}_0) \times P$$

donc

$$\begin{split} \operatorname{Tr}(\operatorname{mat}(u,\mathcal{B})) &= \operatorname{Tr}(P^{-1}\operatorname{mat}(u,\mathcal{B}_0)P) \\ &= \operatorname{Tr}(\operatorname{mat}(u,\mathcal{B}_0)PP^{-1}) \text{ d'après la preuve précédente} \\ &= \operatorname{Tr}(\operatorname{mat}(u,\mathcal{B}_0)) \end{split}$$

D'où l'existence de la trace λ commune à toutes les matrices représentant u dans la même base au départ et à l'arrivée. On a évidemment unicité de ce scalaire, que l'on apelle la trace de l'endomorphisme u.

6 Égalité rang trace pour un projecteur

Démonstration. Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie $n \in \mathbb{N}^*$, et p un projecteur de E. Puisque p est un projecteur, on peut l'expliciter selon son image et son noyau

$$p \begin{vmatrix} E & = & \operatorname{Im}(p) & \oplus & \operatorname{Ker}(p) & \to & E \\ x & = & x_I & + & x_K & \mapsto & x_I \end{vmatrix}$$

Notons donc $r = \dim \operatorname{Im}(p) = \operatorname{rg}(p)$. Le théorème d'existence de base assure l'existence de (e_1, \ldots, e_r) base de $\operatorname{Im}(p)$, de même, en notant (e_{r+1}, \ldots, e_n) une base de $\operatorname{Ker}(p)$, puisque les espaces sont supplémentaires, on sait que $\mathcal{B} = (e_1, \ldots, e_r, e_{r+1}, \ldots, e_n)$ est une base de E.

Ainsi

$$\max(p, \mathcal{B}) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \hline 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_r & 0_{r,n-r} \\ \hline 0_{n-r,r} & 0_{n-r,n-r} \end{bmatrix} = J_r(n, n)$$

Donc $Tr(p) = Tr(mat(p, \mathcal{B})) = r = rg(p)$

7 Décomposition PJ_rQ

Soit $(n, p) \in (\mathbb{N}^*)^2$. Soit $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$. Posons $r = \operatorname{rg} A$.

$$\exists (P,Q) \in GL_n(\mathbb{K}) \times GL_p(\mathbb{K}) : A = PJ_rQ \tag{4}$$

où J_r (avec $r \in [0; \min(n, p)]$) est la notation raccourcie de $J_r(n, p)$ définie par

$$J_r(n,p) = \begin{bmatrix} I_r & 0_{r,p-r} \\ \hline 0_{n-r,r} & 0_{n-r,p-r} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \hline 0 & 0 & \dots & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \hline 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix}$$

Démonstration. Commençons par démontrer le lemme suivant, $\forall r \in [0; \min(n, p)], \operatorname{rg}(J_r(n, p)) = r$

$$\operatorname{rg}(J_r(n,p)) = \dim \operatorname{Vect} \left\{ \begin{bmatrix} 1\\0\\0\\0\\0\\0\\0\\0\\0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0\\1\\0\\0\\0\\0\\0 \end{bmatrix}, \dots, \begin{bmatrix} 0\\1\\0\\0\\0\\0 \end{bmatrix}, 0_{n,1}, \dots, 0_{n,1} \right\} = \dim \operatorname{Vect} \underbrace{\left\{ E^{1,1}, E^{2,1}, \dots, E^{r,1} \right\}}_{\text{sous-famille de la base canonique de}} = r$$

Notons \hat{a} l'application linéaire de \mathbb{K}^p dans \mathbb{K}^n canoniquement associée à A de sorte que $A = \max(\hat{a}, \mathcal{B}_{c,\mathbb{K}^p}, \mathcal{B}_{c,\mathbb{K}^n})$. Nous devons chercher deux bases \mathcal{B}_1 de \mathbb{K}^p et \mathcal{B}_2 de \mathbb{K}^n telles que

$$\operatorname{mat}(\hat{a}, \mathcal{B}_{1}, \mathcal{B}_{2}) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \hline 0 & \dots & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix} = J_{r}$$

Le théorème du rang appliqué à \hat{a} donne dim $\mathbb{K}^p = \operatorname{rg} \hat{a} + \dim \ker \hat{a}$. Or $\operatorname{rg} \hat{a} = \operatorname{rg} A = r$. Donc dim $\ker \hat{a} = p - r$. Fixons E_1 un sous-espace de \mathbb{K}^p supplémentaire de $\ker \hat{a}$ ainsi $\mathbb{K}^p = E_1 \oplus \ker \hat{a}$ et dim $E_1 = \dim \mathbb{K}^p - \dim \ker \hat{a} = p - (p - r) = r$.

Choisissons (f_1, \ldots, f_r) une base de E_1 et (f_{r+1}, \ldots, f_p) une base ker \hat{a} . Posons $\mathcal{B}_1 = (f_1, \ldots, f_r, f_{r+1}, \ldots f_p)$ ce qui est bien une base car E_1 et ker \hat{a} sont supplémentaires.

$$\operatorname{Im} \hat{a} = \operatorname{Vect} \left\{ \hat{a}(f_1), \dots, \hat{a}(f_r), \underbrace{\hat{a}(f_{r+1})}_{=0_{\mathbb{K}^n}}, \dots, \underbrace{\hat{a}(f_p)}_{=0_{\mathbb{K}^n}} \right\} = \operatorname{Vect} \left\{ \hat{a}(f_1), \dots, \hat{a}(f_r) \right\}. \operatorname{Donc} \left(\hat{a}(f_1), \dots, \hat{a}(f_r) \right)$$

est un famile génératrice de cardinal r de $\operatorname{Im} \hat{a}$ qui est un espace de dimension r. Donc $(\hat{a}(f_1), \ldots, \hat{a}(f_r))$ est une base de $\operatorname{Im} \hat{a}$.

D'après le théorème de la base incomplète dans \mathbb{K}^n , il existe une famille $(g_{r+1},\ldots,g_n) \in (\mathbb{K}^n)^{n-r}$ telle que $(\hat{a}(f_1),\ldots,\hat{a}(f_r),g_{r+1},\ldots,g_n)$ est une base de \mathbb{K}^n que l'on notera \mathcal{B}_2 .

Ainsi

$$\operatorname{mat}(\hat{a}, \mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2) = \begin{bmatrix} I_r & 0_{r,p-r} \\ \hline 0_{n-r,r} & 0_{n-r,p-r} \end{bmatrix} = J_r(n, p)$$

Posons $P = \mathcal{P}(\mathcal{B}_{c,\mathbb{K}^n} \to \mathcal{B}_2) \in GL_n(\mathbb{K})$ et $Q = \mathcal{P}(\mathcal{B}_2 \to \mathcal{B}_{c,\mathbb{K}^p}) \in GL_p(\mathbb{K})$. Appliquons la formule de changement de base : $\operatorname{mat}(\hat{a}, \mathcal{B}_{c,\mathbb{K}^p}, \mathcal{B}_{c,\mathbb{K}^n}) = \mathcal{P}(\mathcal{B}_{c,\mathbb{K}^n} \to \mathcal{B}_2) \times \operatorname{mat}(\hat{a}, \mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2) \times \mathcal{P}(\mathcal{B}_1 \to \mathcal{B}_{c,\mathbb{K}^p})$. Ainsi

$$A = P \times J_r(n, p) \times Q$$

8 Deux matrices sont équivalentes si et seulement si elles ont le mêmes rangs. Système de représentants des classes de la relation d'équivalence "être équivalente à"

Soient $(A, B) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})^2$. A est équivalente à B s'il existe $(P, Q) \in GL_n(\mathbb{K}) \times GL_p(\mathbb{K})$ tels que $B = Q^{-1}AP$.

Montrons que deux matrices sont équivalentes si et seulement si elles ont le mêmes rangs, que "être équivalente à" est une relation d'équivalence, qu'il y a $\min(n,p)+1$ classes et que $(J_r(n,p))_{r\in [0;\min(n,p)]}$ est un système de représentants de classes.

Démonstration. Notons \sim la relation "être équivalente à". \sim est :

- réflexive car $\forall A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K}), A = I_n^{-1}AI_p$ et $(I_n, I_p) \in Gl_n(\mathbb{K}) \times Gl_p(\mathbb{K})$.
- symétrique car soit $(A, B) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})^2$ telles que $A \sim B$. Alors $\exists (Q, P) \in GL_n(\mathbb{K}) \times GL_p(\mathbb{K}) : B = Q^{-1}AP$. D'où $A = QBP^{-1}$. Donc $A = (Q^{-1})^{-1}Bp^{-1}$. Or $(Q^{-1}, P^{-1}) \in GL_n(\mathbb{K}) \times GL_p(\mathbb{K})$. Ainsi $B \sim A$.
- transitive car soient $A, B, C \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})^3$ telles que $A \sim B$ et $B \sim C$. Alors $\exists (P,Q) \in GL_n(\mathbb{K}) \times GL_p(\mathbb{K}) : B = Q^{-1}AP$ et $\exists (S,R) \in GL_n(\mathbb{K}) \times GL_p(\mathbb{K}) : C = S^{-1}BR$. D'où $C = S^{-1}\left(Q^{-1}AP\right)R = (QS)^{-1}A(PR)$. Or $(QS,PR) \in GL_n(\mathbb{K}) \times GL_p(\mathbb{K})$. Donc $A \sim C$.

Soient $(A, B) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})^2$ telles que $\operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(B) = r$. La multiplication par une matrice à droite et à gauche par des matrices inversibles ne modifie pas le rang donc, d'après la décomposition PJ_rQ , $J_r \sim A$ et $J_r \sim B$. Par symétrie et par transitivité, $A \sim B$.

Ainsi, $(J_r(n,p))_{r\in \llbracket 0; \min(n,p)\rrbracket}$ est bien un système de représentants de classes. Cette famille a pour cardinal $\min(n,p)+1$.