

Rep_Lab_04_B0829002

Problem Description:

在這個 Lab 裡，我們要在 basic 實作兩個 debounce button(1 for left shift 1 bit, the other for right shift 1 bit)以及將 LED output 初始化某個 bit 為 1 排上的其他 bit 為 0。

而 bonus 則是用 timer interrupt 實作一個 button eventOnClick()的狀態轉換將之前做過的四個狀態（基數燈閃爍、偶數燈閃爍、燈號往右移和燈號往左移）實作在這個按鈕內。

Code and explanations:

Basic:

Part 1: Port, page , in- and output 設定

在這部分基本和上個 lab 一樣，將基本的輸入、輸出、看門狗計數器和頁面設定好。

```
1  #include "C8051F040.h"
2  int N = 100;
3  void Port_Configuration () {
4      XBR2 = 0xc0;
5      P1MDIN = 0xff;
6      P2MDOUT = 0xff;
7  } //end of function Port_Configuration
8
9  void Default_Config () {
10     //turn-off watch-dog timer
11     // disable watchdog timer
12     WDTCN = 0xde;
13     WDTCN = 0xad;
14
15     //initialize SFR setup page
16     SFRPAGE = CONFIG_PAGE;           // Switch to configuration page
17
18     Port_Configuration ();
19
20     //set to normal mode
21     SFRPAGE = LEGACY_PAGE;
22 } //end of function Default_Config
```

Part 2: main function

這部分為主函數，用來作為 program 入口、function call: port setting, button detection, button event handler。若 button 被偵測到有輸入且是第一個 button 則整排 LED 往右移一格; 第二個則是整排往左移。

```

1  int main () {
2      int status;
3      int button ;
4      Default_Config ();
5      P1 = 0;
6      status = 1;
7      P2 = status;
8      while (1) {
9          button = button_detect();
10         if (button == 1){
11             if (status == 1){
12                 status = 128;
13             }
14             else{
15                 status = status >> 1;
16             }
17         }
18         if (button == 2){
19             if (status == 128){
20                 status = 1;
21             }
22             else{
23                 status = status << 1;
24             }
25         }
26         P2 = status ;
27     } //end while (1)

```

Part 3: button_detect

這部分主要是用來偵測 p1 數入 port 上的按鈕並做 debounce 的動作，當按鈕被按下以後 count 會 count 到 100 然後才會再次偵測按鈕是否被按下，然後回傳 button state 給 main function。

```

1  int button_detect () {
2      int key_hold, key_release, count, button_state;
3      do {
4          key_hold = P1;
5          button_state = P1 ;
6      } while (!key_hold);
7
8      //Stage 2: wait for key released
9      key_release = 0;
10     count = N;
11     while (!key_release) {
12         key_hold = P1;
13         key_hold ? count = N : (--count == 0 ? key_release = 1 : 1);
14     } //Stage 2: wait for key released
15     return button_state;
16 } //end of function button_detect ()

```

Bonus:

Part 1: config setting

這部分基本上和 **basic** 的一樣只是多加了 **timer** 的設定，因為等一下要用到 **timer** 做 **interrupt** 處理。

```
1  #include "C8051F040.h"
2
3  int N = 100;
4  int status;
5  int count;
6  int tmp, tmp_status;
7  int type;
8  void Timer0_ISR ();
9
10 void Port_Configuration () {
11     //initialize SFR setup page
12     SFRPAGE = CONFIG_PAGE;           // Switch to configuration page
13
14     //setup the cross-bar and configure the I/O ports
15     XBR2 = 0xc0;
16     P2MDOUT = 0xff;
17
18     //set to normal mode
19     SFRPAGE = LEGACY_PAGE;
20 } //end of function Port_Configuration
21
22 void Timer_Configuration () {
23     // SETTING THE TIMER WORKING MODE
24     TMOD = 0x01;
25     TCON = 0x10;
26     CKCON = 0x10;
27
28     IE = 0x82;
29     TL0 = 0;
30     TH0 = 0;
31 } //end of function Timer_Configuration
32
33 void Config () {
34     //turn-off watch-dog timer
35     WDTCN = 0xde;
36     WDTCN = 0xad;
37
38     OSCICN = 0x83;
39     CLKSEL = 0x00;
40
41     Port_Configuration ();
42
43     Timer_Configuration ();
44 } //end of function Default_Config
```

Part 2: main function

這部分基本上也和 **basic** 一樣，只是多了一些變數初始化以及 2 個 **button** 狀態的 **state** 偵測轉換改成一個按鈕 4 個狀態輪轉。

```

1  int main () {
2      int button ;
3      Config (); // config setting
4      status = 1;
5      count = 0;
6      type = 0;
7      P1 = 0;
8      P2 = status;
9      while (1) {
10         button = button_detect();
11         if (button == 1) {
12             type = type +1;
13             if(type ==4) {
14                 type =0;
15             }
16         }
17     } //end while (1)
18 } //end of function main

```

Part 3: button detection

這與 basic 的 button detection 功能幾乎一模一樣，故參照 [basic part 3](#)。

```

1  int button_detect () {
2      int key_hold, key_release;
3      int count;
4      int button_status;
5      do {
6          key_hold = P1;
7          button_status = P1 ;
8      } while (!key_hold);
9
10     //Stage 2: wait for key released
11     key_release = 0;
12     count = N;
13     while (!key_release) {
14         key_hold = P1;
15         if (key_hold) {
16             count = N;
17         }
18         else {
19             --count == 0 ? key_release = 1 : 1;
20         }
21     } //Stage 2: wait for key released
22     return button_status;
23 }

```

Part 4: Timer interrupt 處理

這部分主要是用來看現在 button 的狀態（type）是（基數燈閃爍、偶數燈閃爍、燈號往右移和燈號往左移）的哪一個並且將對應的功能應該的訊號寫到 P2（輸出）裡面。而這裡多寫了一個當狀態是奇數和偶數燈閃的時候會在 count 到一半的時候輸出一個全空的訊號到輸出裡面以此達到閃爍的功能。

```

1 void Timer0_ISR () interrupt 1{
2     count++;
3     tmp_status = status;
4     if (count == 4) {
5         count = 0;
6         if (type == 0 ){
7             if (status == 1){
8                 status=128;
9             }
10            else{
11                status = status>>1;
12            }
13        } else if (type == 1) {
14            if (status==128){
15                status=1;
16            }
17            else{
18                status = status<<1;
19            }
20        } else if (type == 2) {
21            //event even bit blinck
22            P2 = 170;
23            TH0 = 0;
24            TL0 = 0;
25            count = 0;
26            return;
27        } else if (type == 3) {
28            //event odd bit blinck
29            P2 = 85;
30            TH0 = 0;
31            TL0 = 0;
32            count = 0;
33            return;
34        }
35        P2 = status;
36    } else if (count == 2 && (type == 2 || type == 3)) {
37        P2 = 00000000;
38    }
39
40    TH0 = 0;
41    TL0 = 0;
42 } //end of function Timer0_ISR

```

Difficulties you've encountered and your solution:

這部分遇到的最大問題就是如何把按鈕狀態寫進一個 variable 內並且在 timer interrupt 的時候偵測狀態輸出對應訊號，這邊我們利用在 main function 對 type 狀態進行輪轉確保他不會出現 0~4 以外的數，而當 timer interrupt 的時候就會去找這個 global var. 的值再進行相對訊號的輸出。

Discussion:

在這個實驗內我學到了如何在 8051 CPU 做 button debounce 以及如何在 timer interrupt 的時候做出 output 的狀態轉換，以達成（基數燈閃爍、偶數燈閃爍、燈號往右移和燈號往左移）的輸出。