高等影像處理

作業#2

學號:_____110310238

指導老師: 張正春(專題老師)

(Note: 善用分頁符號)

1



hw2_1_1_nearest.png



hw2 1 1 bilinear.png



hw2_1_1_nearest_blur.png



hw2 1 1 bilinear blur.png

Disgussion

這題要用 lena512.raw 圖片依 1:0.6 比例縮小,嘗試最近鄰法和雙線性法,並比較有無通過低通濾波器的圖片在縮小後的結果。

最近鄰法將新圖片的座標依照 1/0.6 的比例映射回原圖,找出最鄰近座標的像素值,最後賦值到新圖片上。雙線性法將新圖片的座標依照 1/0.6 的比例映射回原圖,若直接落在原圖的某座標上,則直接賦值;落在某四個座標間,則依照其像素值和距離,等比例賦值。

在縮小後,會有部分資訊丟失,可能造成太明顯的棋盤格效應。用低通濾波器,也就是模糊處理。可以減少像素值的落差,尤其是邊緣部分。

最近鄰法的結果圖有明顯的鋸齒狀。在經過模糊後的圖片鋸齒狀較少,但在放大後還是看的出來有失真。雙線性法的結果圖相較最近鄰法鋸齒狀較少。在經過模糊後的圖片鋸齒狀較少。



hw2_1_2.png

Disgussion

這題要用 lena512.raw 圖片依 1:2 比例放大,嘗試行列複製,並將結果圖和原圖測試 MSE 和 PSNR 的結果。圖片放大後,相較原圖有明顯鋸齒狀。用此方法放大後,細節複雜區域,例如頭髮和帽子的毛等都會有很嚴重的失真。

MSE 為 12.472990、PSNR 為 37.171098 分貝。皆屬於品質優良的範圍內。MSE 的值越低表示圖片質量越好,PSNR 的值越高表示圖片質量越好。通常大於 30~40dB 表示影像品質良好,肉眼難以察覺失真。

figure



hw2_2_8to4.png



hw2_2_8to1.png



hw2_2_floyd4.png



hw2_2_floyd1.png

Disgussion

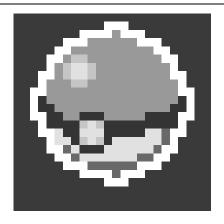
影像在量化後常會出現假輪廓現象,也可能導致一些細節丟失。而 Floyd-Steinberg dithering 可以把量化誤差擴散出去。

將圖片從 8-bits 影像量化成 4-bits 影像後,可以看出鴨子背後有明顯假紋路。 將誤差擴散出去後,假輪廓大幅度消失。放大圖片仔細看,翅膀上的羽毛的 細節也較接近原圖。

將圖片從 8-bits 影像量化成 1-bits 影像後,可以看出圖片有明顯假輪廓,且許多細節丟失。將誤差擴散出去後,假輪廓大幅度消失,細節也接近原圖。但相較 4-bits 擴散後影像來比較,還是看得出許多較明顯的失真。

3

1



hw2_3_1.png

Disgussion

此題用 D4 且 v 集合為{ 0 },在此圖中為單一路徑,所以可以使用優先級策略 找出最短路徑。以右、下、左、上為順序尋找。執行時間為 0.000002 秒。 (為了報告顯示方便,再 Xnveiw 中將圖放大到 96x96)

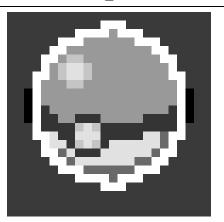
要符合 D4,必須要在該元素的上下左右等四個位置,且像素值要有 V 集合裡的值。

要符合 D8,必須要在該元素的周圍的八個位置,且像素值要有 V 集合裡的 值。

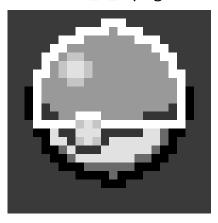
要符合 Dm,若該元素的上下左右等四個位置的像素值要有 V集合裡的值,即符合 Dm。另外若四鄰無元素符合 D4,且在對角四個有 V集合裡的值,也符合 Dm。

3

2



hw2_3_2.png



hw2_3_2_d4.png

Disgussion

此題用 D4 和 Dm 且 v 集合為{ 0,52}。

D4 執行時間為 0.000006 秒。用 D4 尋找最短路徑的話,無法從中間穿過,但不用像前一小題,可以在球的左右兩邊直上直下,不用拐彎。路徑數 70。不過本次尋找路徑方法為分兩段用 do-while 執行。

Dm 執行時間為 0.000009 秒。用 Dm 尋找最短路徑的話,因為中間路段有像素符合 Dm 條件,所以從中間穿過。路徑數 56,比 D4 短,不過本次尋找路徑方法為分三段用 do-while 執行。

(為了報告顯示方便,再 Xnveiw 中將圖放大到 96x96)