

20250909

- 该篇为20250909补档，20250908差不多忘了

Modern Robotics

- [Modern Robotics](#)
- 课程看至Chapter8, 动力学
- 书籍看至page200~
- 发现书籍配套网站，配套Matlab代码

RVC3, jupyter

- 联合chatgpt，遇到了不少初学者级问题
 - 初步掌握jupyter notebook用法
 - 初步python架构、语法

查看商家给出的资料，esp32s3cam

- 信泰微电子也是转销商，不懂技术
 - 在vsc-pio跑esp32s3，跑通wifi_chatgpt;
 - esp32s3cam的carmera，用不了

micro-ros，与底盘架构设计

- [分支 · 分支 · ESP32部署ROS可行性](#)
- [分支 · ESP32部署ROS可行性](#)
- [ESP32部署ROS可行性](#)
 - 适用性广，不只是可以在esp32上跑
 - 考虑stm32系统+esp32传感器网络

考虑了树莓派的远程桌面~VNC方案对比

- [树莓派远程桌面+VNC方案](#)
 - 两个都整，需要哪个用哪个

HP60C深度摄像头资料

- ros1,ros2,ros通用
- 说是能部署在树莓派上
 - 且微信群聊验证可以部署（可能会有许多问题，但官方技术态度不错——20250909“yahboom-clhchan@亚博智能”~“摘星”）

树莓派网络代理，网线连接知识，开发线材

- [树莓派ros兼容性与网线](#)
 - 双头usb暂时不买

参加李震名下实验室

- 进入实验室，分配工训赛，另一名组员为物联网大三，可能是最后一次打比赛，且已经跟物联网（616）的王子润、李真真合作过一段时间了，正好我没精力，王玉阔方向不对口，遂放弃工训；
 - 与李震讲，同意；顺水推舟
 - 李震强调一定要去实验室，别在宿舍呆着
 - 但我的工位在宿舍，且实验室场地未定

补考毛概

- 真的不能挂科，太浪费时间了