

20250907

1.看完了《天工开物》

2.下载ubuntu20.04.6-mate.iso ,

- 一开始直搜浏览器，只有20.04.4，问了chatgpt，发现最新为20.04.6([/20.04/amd64/](#))，从chatgpt提供链接搜索，找到网页([/archived/20.04/](#))
- 手机热点于昨天限速，最高为K/s，常见B/s，上知乎从私信找到了卖卡的原址的最新的回复，提到联系了客服：
 - 联系了客服，客服提出换卡，换为广电5G，但我的手机不知道是否支持5g卡，但客服说可以；
 - 说是20250907顺丰发出，但是22:10仍没有动静；
- 网络真的很致命，对于工作、生活来说，需要多种保障手段

3.找到新的实践路径

(保底嵌入式工程师、机器人系统工程师:([微分智飞2026届秋季校园招聘——飞行具身智能先行者计划](#))) 底盘设计：

- ([ESP32部署ROS可行性](#))、([ESP32-S3-CAM 实践方案](#))
- 上位机：树莓派4b/MiniPC，运行ros-master
- 下位机：esp32s3(cam)，作为下位中枢，运行ros-agent(micro-ros)
 - 通过总线(can最好)，连接分布式mcu(stm32)，进行传感器读取、电机控制等

4.配置“3、找到新的发展路径”所属工具链

- PlatformIO
 - 第二次正式打开
 - 在youtube速览了入门项目教程(基于arduino的)，但stm,esp亦有提及
- Jupyter Notebook
 - RVC3(《Robotics, Vision and Control Fundamental Algorithms in Python 3rd edition 2023》) ([RVC3-pyton](#))所配套toolbox)；
 - 进入base命令行，进入rvc3环境，启动rvc3；
 - 下载miniconda后，发现有“jupyter notebook”，进行首次搜索其功能，以及跑书目所配python代码

5.通过chatgpt学习了一点点markdown语法

6.复习20250909的毛概补考，以后一定要记得刷题啊